

## 1 実験の目的

デジタルマルチメータで測定した抵抗器の測定結果に、1 次式 ( $y = ax + b$ ) の最小 2 乗法と実験標準偏差の誤差処理を適応し、その結果をレポートにまとめる。

## 2 原理

今回は原理として 2.1 で 1 次式 ( $y = ax + b$ ) の最小 2 乗法の式を導出し、2.2 で実験標準偏差の式を導出したものを示す。

### 2.1 1 次式 ( $y = ax + b$ ) の最小 2 乗法

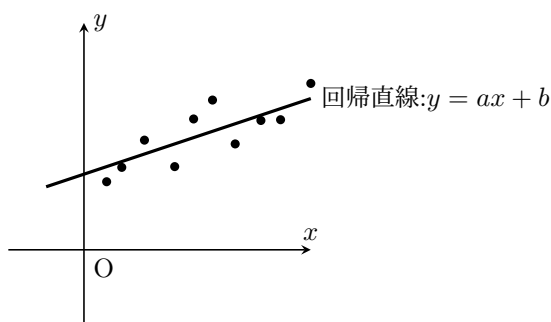


図 2.1: 散布図（相関している）の例グラフ

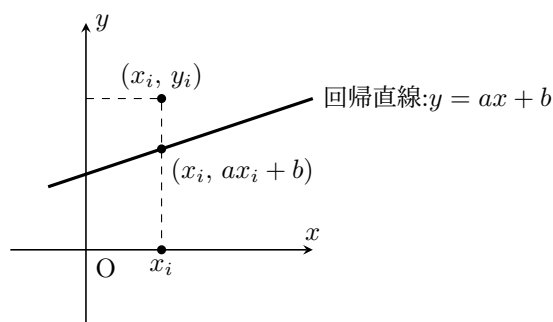


図 2.2: 回帰直線とあるデータの誤差を示すグラフ

もし図 2.1 のように実験結果として散布図が与えられて、その散布図にある程度相関があるとき、このデータを表す実験式として、

$$y = ax + b \quad (2.1)$$

がある。これを回帰直線と言ひ、式 2.1 の係数  $a$  と  $b$  はそれぞれ最小 2 乗法から求めることができる。図 2.2 において、ある実験データ  $(x_i, y_i)$  の点と、回帰直線上の点  $(x_i, ax_i + b)$  の  $y$  座標の差は

$$y_i - (ax_i + b) \quad (2.2)$$

となり、式 2.2 の 2 乗の総和を  $L$  とおくと、

$$L = \sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b)^2 \quad (2.3)$$

となる。このとき、式 2.3 の  $a$  と  $b$  を変数とみて  $L$  を最小になるように  $a$  と  $b$  を定める方法を最小 2 乗法という。 $L$  が最小となるとき、

$$\frac{\partial L}{\partial a} = 0 \quad (2.4)$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = 0 \quad (2.5)$$

という式が成り立つ。最初に、係数 a を求めるために式 2.4 に式 2.3 を代入し式変形すると、

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial a} &= \frac{\partial}{\partial a} \times \left\{ \sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b)^2 \right\} \\ &= \sum_{i=1}^n 2(y_i - ax_i - b) \times (-x_i) \\ &= 2 \sum_{i=1}^n (ax_i^2 + bx_i - x_i y_i) = 0 \quad \text{より} \\ a \sum_{i=1}^n x_i^2 + b \sum_{i=1}^n x_i - \sum_{i=1}^n x_i y_i &= 0 \\ \therefore a \sum_{i=1}^n x_i^2 + b \sum_{i=1}^n x_i &= \sum_{i=1}^n x_i y_i \cdots \textcircled{1} \end{aligned} \quad (2.6)$$

となる。次に、係数 b を求めるために式 2.5 に式 2.3 を代入し式変形すると、

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial b} &= \frac{\partial}{\partial b} \times \left\{ \sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b)^2 \right\} \\ &= \sum_{i=1}^n 2(y_i - ax_i - b) \times (-1) = 0 \quad \text{より} \\ a \sum_{i=1}^n x_i + b \sum_{i=1}^n 1 - \sum_{i=1}^n y_i &= 0 \\ \therefore a \sum_{i=1}^n x_i + nb &= \sum_{i=1}^n y_i \cdots \textcircled{2} \end{aligned} \quad (2.7)$$

となる。①②は a と b を未知数とする非同次の 2 元連立 1 次方程式より、これを行列とベクトルの積の形にまとめると、

$$\begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n x_i^2 & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n x_i & n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n x_i y_i \\ \sum_{i=1}^n y_i \end{bmatrix} \quad (2.8)$$

## 2.2 実験標準偏差

## 3 実験

### 3.1 実験方法

### 3.2 実験機器

## 4 実験結果

## 5 考察

## 6 まとめ

## 7 参考文献