Lista para a prova 1

- 1) Represente os números abaixo nas bases 2, 3, 8, 10 e 16.
 - a. (33)₁₀
 - b. $(54)_8$
 - c. $(16)_{10}$
 - d. (F3)₁₆
 - e. (87)₁₀
 - f. $(22)_3$
 - g. $(122)_{10}$
- 2) Qual é o valor resultante em hexadecimal das constantes
 - a. #(BIT8)
 - b. #(BIT3|BIT4)
 - c. #(BIT1|BIT0)
 - d. #(BITF|BIT5)
 - e. #(BITF|BITE)
 - f. #(BIT9|BIT4|BIT0)
 - g. #(BIT9|BIT8|BIT7)
- 3) Em assembly, como é possível modificar apenas 1 bit de um registro sem modificar os outros bits do mesmo registro? Dê exemplos para os casos de *setar* o bit, *limpar* o bit ou *inverter* seu valor.
- 4) É possível usar todos os 16 registros da CPU como se fossem de uso genérico?
 - a. Descreva em poucas palavras a função de cada registro especial.
- 5) Qual é o tamanho mínimo e máximo (em palavras de 16-bits) das instruções de formato I (dois operandos). Dê exemplos de instruções que ocupam o tamanho mínimo e o tamanho máximo.
- 6) Repita a questão 5 para instruções de formato II (um operando)
- 7) Qual será o conteúdo dos bytes de memória nos endereços [0x2400 0x2405] depois de executada a instrução MOV.W #0x2345, data; se data está na posição 0x2403 da memória. Justifique.
- 8) Qual é o código de máquina gerado a partir das instruções abaixo?

```
    a. MOV.B R5, R8
    b. ADD.W var, 6(R5) ;[var = 0x2400] [end. desta instrução 0x4412]
    c. ADD.W &var, 6(R5) ;[var = 0x2400] [end. desta instrução 0x4412]
    d. RRL 12(R10)
    e. CMP @R12+,12(R6)
    f. JMP $
```

9) Desmonte as instruções abaixo. Se forem usados os geradores de constante R2 ou R3, interprete a instrução desmontada.

a)	b)
8077	5325
0030	4536
9077	8356
000A	90F5
3802	F0F0
12B0	0005
404E	37FB
5706	3FFF

- 10) Uma data de calendário pode ser representada pelo conjunto de 2 palavras de 8-bits, representado o dia e mês e uma palavra de 16-bits representando o ano. [DD-MM-AAAA]. Ao total, uma data ocupa 32-bits na memória. Escreva uma subrotina que compare datas e retorna R10 = 1 se data1 > data2, R10 = 0 se data1 = data2 ou R10 = -1 se data1 < data2. Considere passagem de parâmetro por endereços fixos na memória: data1 e data2.
- 11) Escreva uma rotina MUL que recebe dois operandos e realiza a multiplicação dos dois. Considere que os operandos são:
 - a. Números de 8-bits sem sinal (MUL8U)
 - b. Números de 16-bits sem sinal (MUL16U)
 - c. Números de 8-bits com sinal (MUL8S)
 - d. Números de 16-bits com sinal (MUL16S)
- 12) Escreva uma rotina converta todas as letras de uma string em letras minúsculas. Ex: "User's Guide" -> "user's guide"
- 13) Escreva a rotina DIV8 que recebe dois operandos em R4 e R5 de 16 bits e realiza a divisão R4/R5. Você deve fornecer o resultado da divisão e o resto em dois registros separados: R6 e R7.
- 14) Considere dois números complexos $a=R5+i\cdot R6$ e $b=R7+i\cdot R8$. Escreva um programa MULT8X que realize a multiplicação desses dois números. Você pode usar as subrotinas de multiplicação da questão 11.
- 15) Escreva uma subrotina utilizando a convenção de passagem de parâmetros pela pilha que conta quantos bits de uma palavra (16-bits) estão setados. Ex:

```
PUSH.W #0x4400 ; 0x4400 tem apenas 2 bits setados
CALL #CONTAUMS ; Chama a subrotina
POP R5 ; R5 deve conter o resultado = 2
```

16) Escreva uma subrotina utilizando a convenção de passagem de parâmetros pela pilha que apaga de uma string, todas as letras indicadas pelo registro R5. Ex:

```
MOV.B
           #0x41,R5
                            ; R5 = 'A'
PUSH.W
           #string
                            ; 1º arg = string
                            ; 2º arg = letra a apagar do vetor
PUSH.B
           R5
           #APAGALETRA
                             ; Chama a subrotina
CALL
JMP
                             ; Resultado: string = "RR ZUL"
           .data
string
                       "ARARA AZUL", 0x00
           .byte
```

- 17) Como configurar a direcionalidade dos pinos?
- 18) Explique a dupla funcionalidade do registro PxOUT
- 19) Configure os pinos P1.0 e P4.7 como saídas.
- 20) Configure os pinos P1.1 e P2.1 como entradas com resistor de pull-up.
- 21) Configure os pinos P3.[0-7] como entradas com resistor de pull-down em apenas 3 linhas de código.
- 22) Repita o ex. 21 para os pinos P5.3 e P5.7
- 23) Escreva uma rotina que acende o LED de P1.0 enquanto o usuário estiver com o botão de P2.1 pressionado
- 24) Escreva uma rotina que muda o estado do LED verde toda vez que o usuário pressionar e soltar S2.