

Métodos de *Deep Learning* aplicados à Segmentação Semântica de Imagens para Percepção de Veículos Autônomos

Gabriel Toffanetto França da Rocha
Laboratório de Mobilidade Autônoma – LMA
Faculdade de Engenharia Mecânica, Universidade Estadual de Campinas (Unicamp)

Campinas, Brasil
g289320@dac.unicamp.br

Abstract—Abstract

Index Terms—component, formatting, style, styling, insert

I. INTRODUCTION

This document is a model and instructions for L^AT_EX. Please observe the conference page limits.

II. REFERENCIAL TEÓRICO OR ESTADO DA ARTE

III. METODOLOGIA

IV. RESULTADOS

V. ANÁLISE DOS RESULTADOS

VI. CONCLUSÕES

AGRADECIMENTOS

REFERÊNCIAS

Please number citations consecutively within brackets [1].

REFERENCES

- [1] A. Géron. *Hands-On Machine Learning with Scikit-Learn, Keras, and TensorFlow: Concepts, Tools, and Techniques to Build Intelligent Systems*. O'Reilly Media, 2019.