

デジタル信号処理の基礎－例題と Python による図で説く－

共立出版

正誤情報

最終更新：2018 年 12 月 7 日

ページ	行数, 図・表・式番号	誤	正
17	1 行目	時刻 0 のときだけ値 1 をとり, そのほかのすべて時刻	時刻 0 のときだけ値 1 をとり, そのほかのすべての時刻
44	図 3.19 (c)		
67	図 5.2		
71	下から 9 行目	信号処理では、(5.5) とともに その補足条件も成り立つとして 話をすすめるのがふつうである。 そのときには、フーリエ変換の 反転公式により、連続時間非周 期信号 $x(t)$ とその逆フーリエ変 換が 1 対 1 に対応する。	ところが、信号処理でよく出てく るディリクレ関数 $\frac{\sin x}{x}$ は (5.5) を満たさない。しかし、 $\frac{\sin x}{x}$ の ような 2 乗可積分 * とよばれる関 数に対しても、適切な距離を導入 し、区間が有限な積分の極限を考 えることによりフーリエ変換を定 義できることが知られている。さ らに、それらの関数とフーリエ変 換には 1:1 の対応がある。
71	脚注追加		$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) ^2 dx < \infty$ のとき $f(x)$ は 2 乗可積分とよばれる。
77	3 行目	$\cdots = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (ae^{-j\omega})^n = \cdots$	$\cdots = \sum_{n=0}^{\infty} (ae^{-j\omega})^n = \cdots$

ページ	行数, 図・表・式番号	誤	正
88	下から 5 行目	$= x[0] + x[1] + x[2]$ $\cdots + x[N-1],$	$= x[0] + x[1] + x[2]$ $+ \cdots + x[N-1],$
89	下から 5 行目	$f(u) = a_0 + a_2 u^2 + a_4 u^4$ $\cdots + a_{N-2} u^{N-2} + \cdots$	$f(u) = a_0 + a_2 u^2 + a_4 u^4$ $+ \cdots + a_{N-2} u^{N-2} + \cdots$
115	下から 3 行目	システムは因果であることから、 z 変換の収束領域の特徴 3 より、	システムが因果であることの定義から、
116	6 行目	インパルス応答は右側系列でなければならない。	インパルス応答は右側系列でなければならない。
136	8 行目	<p>第 5 章で述べたように、絶対積分可能でない関数 $x(t)$ はフーリエ変換できない。ラプラス変換は、そのような $x(t)$ に、指数関数的に減衰する指数関数をかけて絶対積分可能にして、フーリエ変換可能となるようにしている。すなわち、$x(t)$ のラプラス変換 (s は複素数 $\sigma + j\omega$ であることに注意) は、</p> $X(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) e^{-s\tau} d\tau$ $= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) e^{-(\sigma+j\omega)\tau} d\tau$ $= \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} (x(\tau) e^{-\sigma\tau}) e^{-j\omega\tau} d\tau}_{x(\tau) e^{-\sigma\tau} \text{ のフーリエ変換!}}$ <p>であり、$x(t) e^{\sigma t}$ のフーリエ変換であることがわかる。その意味で、ラプラス変換はフーリエ変換よりも適用範囲が広い。</p>	<p>第 5 章で述べたように、絶対積分可能でない関数 $x(t)$、すなわち (5.5) を満たさない関数は、一般にはフーリエ変換をもたない。そのような $x(t)$ に対しても、x が大きくなるにつれて急激に減衰し 0 に近づく指数関数 $e^{-\sigma t}$, $\sigma > 0$, をかけた $x(t) e^{-\sigma t}$ が絶対積分可能であれば、その $x(t) e^{-\sigma t}$ にはフーリエ変換が存在する。関数 $x(t)$ のラプラス変換 (s は複素数 $\sigma + j\omega$ であることに注意) は、</p> $X(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) e^{-s\tau} d\tau$ $= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) e^{-(\sigma+j\omega)\tau} d\tau$ $= \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} (x(\tau) e^{-\sigma\tau}) e^{-j\omega\tau} d\tau}_{x(\tau) e^{-\sigma\tau} \text{ のフーリエ変換!}}$ <p>であり、$x(t) e^{-\sigma t}$ のフーリエ変換なので、$x(t) e^{-\sigma t}$ が絶対積分可能であれば $x(t)$ のラプラス変換は存在する。その意味で、ラプラス変換はフーリエ変換よりも適用範囲が広い。</p>
142	下から 10 行目	が発散するので、フーリエ変換の存在条件 (5.5) が満たされず、本来の意味での	が発散するので (5.5) が満たされず、また、本来の意味での
186	3 行目	また、 ω_0 は...	また、 ω_c は...

ページ	行数, 図・表・式番号	誤	正
190	図 Ex.1 (3)		
191	図 Ex.7		
193	下から 1 行目	$(1) \ a_0 = \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{2\pi} \int_0^{2\pi} t \, dt$ $= \frac{1}{2\pi} \left[\frac{t^2}{2} \right]_0^{2\pi} = \pi.$	$(1) \ a_0 = \frac{2}{2\pi} \int_0^{2\pi} t \, dt$ $= \frac{1}{\pi} \left[\frac{t^2}{2} \right]_0^{2\pi} = 2\pi.$
194	7 行目	よって $x(t) = \pi - \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} \sin(kt).$	よって $x(t) = \pi - \sum_{k=1}^{\infty} \frac{2}{k} \sin(kt).$
194	8 行目	$a_0 = \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{T} \int_0^T t \, dt = \frac{1}{T} \left[\frac{t^2}{2} \right]_0^T = \frac{T}{2}.$	$a_0 = \frac{2}{T} \int_0^T t \, dt = \frac{2}{T} \left[\frac{t^2}{2} \right]_0^T = T.$
194	10 行目	$a_k = \frac{2}{T} \int_0^T t \cos\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) dt$ $= \frac{2}{T} \left[\frac{t \cdot T}{2\pi k} \sin\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) \right]_0^T$ $- \frac{2\pi}{2\pi k T} \int_0^T \sin\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) dt$	$a_k = \frac{2}{T} \int_0^T t \cos\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) dt$ $= \frac{2}{T} \left[\frac{t \cdot T}{2\pi k} \sin\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) \right]_0^T$ $- \frac{2T}{2\pi k T} \int_0^T \sin\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) dt$
194	11 行目	$= \frac{2T}{2\pi k T} \int_0^T \cos\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) dt = 0.$	$= \frac{2T}{2\pi k T} \left[\cos\left(\frac{2\pi k}{T} t\right) \right]_0^T = 0.$