

**Решение 1 задачи, новый материал.** Без ограничения общности, утверждение можно доказать для функции  $f : \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$ . Допустим, что  $f$  – субмодулярная. Тогда при  $x_1 \leq x_2$  и  $y_1 \leq y_2$  выполнено

$$\begin{aligned} 0 &\geq \int_{x_1}^{x_2} \int_{y_1}^{y_2} \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) dx dy = \int_{x_1}^{x_2} \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x, y_2) - \frac{\partial f}{\partial x}(x, y_1) \right) dx \\ &= f(x_2, y_2) - f(x_1, y_2) - f(x_2, y_1) + f(x_1, y_1), \end{aligned}$$

что и требовалось. Обратно, пусть  $(x, y) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}_+$ . Тогда по свойству субмодулярности для произвольного  $\epsilon$  выполнено

$$f(x + \epsilon, y + \epsilon) - f(x, y + \epsilon) - f(x + \epsilon, y) + f(x, y) \leq 0.$$

Разделив неравенство на  $\epsilon$  и устремив  $\epsilon$  к нулю, получим  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \leq 0$ , что и требовалось.  $\square$

**Решение 1 задачи, старый материал.** 1. Заметим, что в равновесии выполнено  $Q_1 + Q_2 < 5$ , иначе фирме, которая что-то производит, выгоднее этого не делать. Таким образом, каждой фирме нужно решить задачу

$$\Pi_i(Q_1, Q_2) = Q_i(5 - Q_1 - Q_2) - cQ_i^2 \rightarrow \max_{Q_i: Q_1 + Q_2 < 5}$$

Продифференцируем:

$$\frac{\partial \Pi_i}{\partial Q_i}(Q_1, Q_2) = 5 - 2Q_i - Q_j - 2cQ_i.$$

Значит,  $\Pi_i$  возрастает по  $Q_i$  на  $[0, (5 - Q_j)/(2c + 2))$ , и убывает далее. Таким образом, максимальную прибыль фирма  $i$  получает при

$$0 < \hat{Q}_i = \frac{5 - Q_j}{2c + 2} < 2.5.$$

Аналогичное равенство имеет место для фирмы  $j \neq i$ . Получаем систему уравнений

$$\hat{Q}_1 = \frac{5 - \hat{Q}_2}{2c + 2}, \quad \hat{Q}_2 = \frac{5 - \hat{Q}_1}{2c + 2}.$$

Очевидно, что  $\hat{Q}_1 = \hat{Q}_2$ . Сложив два равенства, получаем

$$Q = \frac{10 - Q}{2c + 2} \Rightarrow \hat{Q}_1 = \hat{Q}_2 = \frac{5}{2c + 3}.$$

2. Аналогично, в равновесии выполнено  $2Q < 5$ , и каждая фирма должна максимизировать функцию

$$\Pi(Q) = Q(5 - 2Q) - cQ^2,$$

максимум которой достигается в точке  $Q^* = \frac{5}{2c+4}$ .

3. Это очевидно при любом  $c > 0$ , потому что  $Q^*$  – строгий максимум функции  $\Pi(Q)$ , а  $\hat{Q}_1 = \hat{Q}_2 > Q^*$ .

□

**Решение 2 задачи, старый материал.** Фактически, каждая фирма должна максимизировать

$$\Pi(Q) = \left( P_0 \left( 1 - \frac{NQ}{Q_0} \right) - c \right) Q$$

по  $Q$ . Продифференцировав, получим

$$\frac{d}{dQ}\Pi(Q) = P_0 - c - \frac{2P_0N}{Q_0}Q.$$

Таким образом, искомое симметричное равновесие Нэша имеет вид

$$Q^* = Q_0 \frac{1 - \frac{c}{P_0}}{2N}.$$

□

**Решение 3 задачи, старый материал.** Выигрыш первого игрока не зависит от стратегии второго, поэтому достаточно исследовать равновесность профилей лишь исходя из выигрыша второго.

1. Пусть  $(R, S) = ((p, 1 - p), (q, 1 - q))$  – профиль стратегий. Тогда

$$\begin{aligned} \Pi_2(R, S) &= q(pb + f(1 - p)) + (1 - q)(pd + h(1 - p)) \\ &= q\Pi_2(R, 1) + (1 - q)\Pi_2(R, 2). \end{aligned}$$

Значит, если  $\Pi_2(R, 1) = \Pi_2(R, 2)$ , то любая стратегия второго будет равновесной. В свою очередь, это как раз выполнено при  $p = p^*$ . При этом,  $\Pi_2(R, 1) > \Pi_2(R, 2)$  при  $p > p^*$ , поэтому равновесной стратегией второго будет  $(1, 0)$ , и аналогично при  $p < p^*$  оптимальная стратегия второго –  $(0, 1)$ , что и требовалось.

2. Сразу следует из того, что если поменять местами стратегии второго игрока, то получится конфигурация первого пункта.
3. Если  $d > b$  и  $h > f$ , то вторая стратегия второго строго мажорирует первую. С другой стороны, любой профиль  $((p, 1-p), (0, 1))$  будет являться равновесием Нэша. Значит, это и есть все равновесия, и других не бывает.

□

**Решение 4 задачи, старый материал.** Выигрыш каждого игрока не зависит от стратегии другого. Значит, при любом профиле никому никому не выгодно отклоняться.

□

**Решение 5 задачи, старый материал.** Пусть  $(\sigma, \sigma) = ((p, 1-p), (p, 1-p))$  – симметричный профиль. Тогда

$$\Pi(\sigma, \sigma) = p(1-p)V + (1-p)(1-p)D.$$

1. Пусть  $V = D$ . Тогда при  $p \in [0, 1]$  профиль образует равновесие Нэша. Покажем, что он не является ESS. Пусть  $q \in [0, 1]$ , и  $\sigma^* = (q, 1-q)$ . Тогда

$$\Pi(\sigma, \sigma) = p(1-p)V + (1-p)(1-p)D = q(1-p)V + (1-q)(1-p)D = \Pi(\sigma^*, \sigma),$$

$$\Pi(\sigma, \sigma^*) = p(1-q)V + (1-p)(1-q)D = q(1-q)V + (1-q)(1-q)D = \Pi(\sigma^*, \sigma^*),$$

то есть, нарушен критерий ESS.

2. Пусть  $V < D$ . Тогда  $p = 0$ . Такой профиль является ESS, потому что для всех  $q \in (0, 1]$

$$\Pi(\sigma, \sigma) = D > qV + (1-q)D = \Pi((q, 1-q), \sigma).$$

3. Пусть  $V > D$ . Тогда  $p = 1$ . Такой профиль является ESS, потому что для всех  $q \in [0, 1)$

$$\Pi(\sigma, \sigma) = V > qV + (1-q)D = \Pi((q, 1-q), \sigma).$$

□

**Решение 6 задачи, старый материал.**

□

**Решение 7 задачи, старый материал.** 1. Пусть  $\sigma = (p, 1 - p)$  для некоторого  $p \in [0, 1]$ . Тогда

$$\Pi(\sigma, \sigma) = p(-p + 5(1 - p)) + (1 - p)3(1 - p)$$

При  $p = 0$  равновесия быть не может, потому что  $\Pi(s_1, \sigma) = 5 > 3 = \Pi(s_2, \sigma)$ . Аналогично,  $p = 1$  не является равновесием, поскольку  $\Pi(s_1, \sigma) = -1 < 0 = \Pi(s_2, \sigma)$ . Значит, в равновесии  $p \in (0, 1)$ . Тогда критерием равновесности является

$$\Pi(s_1, \sigma) = \Pi(s_2, \sigma) \Leftrightarrow p = \frac{2}{3},$$

что и требовалось.

2. Уравнение имеет вид

$$\dot{x} = x(1 - x)(\Pi(s_1, \nu) - \Pi(s_2, \nu)) = x(1 - x)(2 - 3x) = f(x).$$

Неподвижные точки –  $x = 0$ ,  $x = 1$ ,  $x = \frac{2}{3}$ . Проверим их асимптотическую устойчивость.

- $f'(0) = 2$ , поэтому  $x = 0$  не является асимптотически устойчивой точкой.
- $f'(1) = 1$ , поэтому  $x = 1$  тоже не является асимптотически устойчивой точкой.
- $f'(2/3) < 0$ , поэтому  $x = \frac{2}{3}$  является асимптотически устойчивой точкой.

3. Очевидно,  $(\sigma_B, \sigma_B)$  не является равновесием, потому что можно отклониться в  $A$ . В свою очередь,

$$0 = \Pi(d, \sigma_A) > \Pi(\sigma_A, \sigma_A),$$

поэтому  $(\sigma_A, \sigma_A)$  тоже не является равновесием. Найдём условия, при которых  $(\sigma_T, \sigma_T)$  образует равновесие Нэша. Пусть  $\sigma$  – стратегия игрока, при которой он отклонился от  $B$  на шаге  $k$ . Тогда

$$\Pi(\sigma, \sigma_T) \leq 3 \sum_{i=0}^{k-1} \delta^i + 5\delta^k,$$

и равенство достигается, если сразу после отклонения вновь играть  $B$ . Таким образом,  $(\sigma_T, \sigma_T)$  образует равновесие Нэша тогда и только тогда, когда

$$3 \sum_{i=0}^{k-1} + 5\delta^k \leq 3 \sum_{i=0}^{\infty} \delta^i \Leftrightarrow \delta \geq \frac{2}{5},$$

что логично (чем больше  $\delta$ , тем больше нужно иметь в виду дальнейшие последствия, отклоняясь). В свою очередь, при  $\delta > \frac{2}{5}$  неравенство строгое, поэтому  $(\sigma_T, \sigma_T)$  образует ESS. Осталось рассмотреть случай  $\delta = \frac{2}{5}$ .

Из предыдущих рассуждений вытекает, что

$$\Pi(\sigma_T, \sigma_T) > \Pi(\sigma, \sigma_T)$$

для всех  $\sigma$  кроме стратегий вида «отклониться один раз, затем вернуться обратно». Пусть  $\sigma^*$  – такая стратегия, и пусть отклонение происходит на шаге  $k$ . Для того, чтобы критерий ESS был выполнен, достаточно того, что  $\Pi(\sigma_T, \sigma^*) > \Pi(\sigma^*, \sigma^*)$ . Проверим это:

$$\Pi(\sigma_T, \sigma^*) = 3 \sum_{i=0}^{k-1} \delta^i + 5 \sum_{i=k+1}^{\infty} \delta^i > 3 \sum_{i=0}^{k-1} \delta^i - \delta^k + 3 \sum_{i=k+1}^{\infty} \delta^i = \Pi(\sigma^*, \sigma^*),$$

то есть,  $(\sigma_T, \sigma_T)$  является ESS.

4. Если первый игрок выбрал  $h$ , то второй должен выбрать  $d$ . А если первый выбрал  $d$ , то второй выбирает  $h$ . В такой игре поддеревья (подыгры) – выборы второго при условии некоторого действия первого, который второй сделал оптимально по построению. Значит, в такой игре с таким профилем стратегий свойство SPNE имеет место сразу по определению. В свою очередь, если рассмотреть бесконечную игру, то свойство SPNE тоже будет выполнено, потому что игра марковская – от предыдущих «раундов» будущий расклад не зависит (что не так, например, в случае Trigger стратегий).

□