

КРАТКИЙ КОНСПЕКТ ЛЕКЦИЙ ПО КУРСУ «ИГРЫ СРЕДНЕГО ПОЛЯ»
ШАПОШНИКОВ С.В.

ЛЕКЦИЯ 1 (13.02.2024)

Равновесие Нэша

Рассмотрим игру, в которой участвуют N игроков. Игрок с номером k выбирает стратегию a_k из множества A . Затем вычисляется функция «штрафа» $J_k(a_1, \dots, a_N)$. Задача игрока минимизировать эту функцию. Набор стратегий $(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_N)$ называется *равновесием Нэша*, если для каждого k точка \hat{a}_k является точкой минимума функции $a_k \rightarrow J_k(\hat{a}_1, \dots, a_k, \dots, \hat{a}_N)$.

Теорема 1. *Предположим, что A — непустое компактное и выпуклое множество в нормированном пространстве, функции J_k непрерывны и по каждой переменной выпуклы. Тогда существует равновесие Нэша.*

Доказательство использует теорему Какутани о неподвижной точке:

Пусть K — выпуклый компакт в нормированном пространстве, и задано отображение $\Phi: K \rightarrow 2^K$. Если для каждого x множество $\Phi(x)$ непусто и выпукло, а график Φ (то есть множество $\{(x, y): y \in \Phi(x)\}$) замкнут в $K \times K$, то существует такая точка $x \in K$, что $x \in \Phi(x)$.

Доказательство. Положим $K = A^N$. Рассмотрим отображение $\Phi: K \rightarrow 2^K$, которое сопоставляет набору (a_1, \dots, a_N) множество таких наборов (b_1, \dots, b_N) , что для каждого k точка b_k является точкой минимума функции $x_k \rightarrow J_k(a_1, \dots, x_k, \dots, a_N)$. В силу непрерывности функции J_k по теореме Вейерштрасса точка минимума существует, то есть множество $\Phi(a_1, \dots, a_N)$ непусто. Покажем, что это множество выпукло. Пусть (b_1, \dots, b_N) и (c_1, \dots, c_N) принадлежат $\Phi(a_1, \dots, a_N)$ и $t \in [0, 1]$. Имеем

$$\begin{aligned} J_k(a_1, \dots, (tb_k + (1-t)c_k), \dots, a_N) &\leq \\ &\leq tJ_k(a_1, \dots, b_k, \dots, a_N) + (1-t)J_k(a_1, \dots, c_k, \dots, a_N) = \\ &= \min_{x_k} J_k(a_1, \dots, x_k, \dots, a_N). \end{aligned}$$

Следовательно, набор $(tb_1 + (1-t)c_k, \dots, tb_N + (1-t)c_k)$ принадлежит $\Phi(a_1, \dots, a_N)$. Остается проверить замкнутость графика. Пусть последовательность (a_1^m, \dots, a_N^m) стремится к (a_1, \dots, a_N) , а последовательность $(b_1^m, \dots, b_N^m) \in \Phi(a_1^m, \dots, a_N^m)$ сходится к (b_1, \dots, b_N) . Для каждого $x_k \in A$ справедливо неравенство

$$J_k(a_1^m, \dots, b_k^m, \dots, a_N^m) \leq J_k(a_1^m, \dots, x_k, \dots, a_N^m).$$

Используя непрерывность J_k , перейдем к пределу:

$$J_k(a_1, \dots, b_k, \dots, a_N) \leq J_k(a_1, \dots, x_k, \dots, a_N).$$

Следовательно, $(b_1, \dots, b_N) \in \Phi(a_1, \dots, a_N)$. Итак, все условия теоремы Какутани выполняются и существует такой набор $(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_N) \in \Phi(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_N)$, то есть существует равновесие Нэша. \square

От условий выпуклости отказаться нельзя и уже для $N = 2$ несложно привести пример игры, в которой отсутствует равновесие Нэша. Чтобы обеспечить существование равновесия Нэша переходят к смешанным стратегиям, то есть ищут равновесие в пространстве мер. Вместо равновесия Нэша также рассматривают ε — равновесие Нэша, когда для всех a_k выполнено неравенство

$$J_k(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_k, \dots, \hat{a}_N) \leq J_k(\hat{a}_1, \dots, a_k, \dots, \hat{a}_N) + \varepsilon.$$

Однако нас интересует описание равновесия Нэша при **очень больших** N . Это трудная задача, так как стратегии \hat{a}_k сложным образом взаимосвязаны. Рассмотрим хорошо известную в математической физике задачу описания большой системы взаимосвязанных частиц.

Среднее поле

Система дифференциальных уравнений

$$\dot{x}_i = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^N K(x_i, x_j), \quad i = 1, 2, \dots, N,$$

описывает взаимодействие N частиц $x_1(t), \dots, x_N(t)$, где $x_i(t) \in \mathbb{R}^d$. Рассмотрим простой пример

$$\dot{x}_i = \lambda(\bar{x} - x_i),$$

где $\lambda > 0$ и $\bar{x} = \frac{x_1 + \dots + x_N}{N}$. Система уравнений такого вида появляется в моделях, описывающих стаю птиц. В этом случае x_i — скорость i -й птицы.

Сложим уравнения и поделим результат на N . Получаем

$$\dot{\bar{x}} = \lambda(\bar{x} - \bar{x}) = 0.$$

Следовательно, $\bar{x}(t) = \bar{x}(0)$. Сдвигая начало координат, можно считать, что $\bar{x}(0) = 0$. Тогда уравнение для x_i существенно упрощается: $\dot{x}_i = -\lambda x_i$, а решение имеет вид $x_i(t) = x_i(0)e^{-\lambda t}$. Из формулы видно, что при $t \rightarrow \infty$ решение стремится к нулю. Но нас интересует поведение решения при $N \rightarrow \infty$.

Меру

$$\mu_t^N = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N \delta_{x_k(t)}$$

называют **средним полем**. Эта мера описывает распределение частиц в целом. Пусть $\nu^N = \mu_0^N$. Тогда

$$\mu_t^N(B) = \nu^N(e^{\lambda t} B).$$

Предположим, что последовательность мер ν^N приближается к мере ν при $N \rightarrow \infty$. Тогда μ_t^N приближается к мере μ , определяемой равенством

$$\mu(B) = \nu(e^{\lambda t} B).$$

Мера μ описывает распределение частиц при $N \rightarrow \infty$ и называется **пределом среднего поля**.

Применим этот подход к описанию равновесия Нэша для большого числа игроков.

Игры среднего поля

Рассмотрим игру, в которой участвуют N игроков. Игрок с номером k выбирает стратегию a_k из множества A . Затем вычисляется функция «штрафа»

$$J_k(a_1, \dots, a_N) = g(a_k) + \frac{1}{N} \sum_{j=1}^N f(a_k, a_j).$$

С помощью меры

$$\mu^N = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N \delta_{a_k}$$

функцию J_k можно переписать в виде

$$J_k(a_1, \dots, a_N) = g(a_k) + \int f(a_k, a) d\mu_t^N = F(a_k, \mu^N).$$

В этом случае равновесию Нэша соответствует такая мера

$$\hat{\mu}^N = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N \delta_{\hat{a}_k},$$

что функция

$$a_k \rightarrow F\left(a_k, \hat{\mu}^N + \frac{1}{N}(\delta_{a_k} - \delta_{\hat{a}_k})\right)$$

в точке \hat{a}_k достигает своего минимального значения. Поскольку нас интересует предельный случай, когда $N \rightarrow \infty$, то слагаемым $\frac{1}{N}(\delta_{a_k} - \delta_{\hat{a}_k})$ можно пренебречь. Кроме того, можно (особенно в случае компактного множества A) считать, что μ^N приближаются к некоторой вероятностной мере μ . Принимая во внимание эти замечания получаем следующую задачу **игр среднего поля**:

найти такую вероятностную меру μ на A , что μ сосредоточена на точках минимума функции $a \rightarrow F(a, \mu)$.

В качестве множества A может рассматривать не только подмножества \mathbb{R}^d , но и подмножества $C([0, T], \mathbb{R}^d)$, что и происходит при изучении равновесия Нэша в дифференциальных играх.

Вероятностные меры

Пусть X — полное сепарабельное метрическое пространство.

Вероятностной мерой μ на борелевской сигма-алгебре $\mathcal{B} = \mathcal{B}(X)$ называется отображение $\mu: \mathcal{B} \rightarrow [0, 1]$, удовлетворяющее двум условиям: 1) $\mu(X) = 1$ и 2) μ — сигма-аддитивно, т.е. $\mu(\sqcup_i B_i) = \sum_i \mu(B_i)$, где $\sqcup_i B_i$ — объединение попарно непересекающихся множеств.

Сигма-аддитивность μ равносильна непрерывности относительно объединений и пересечений вложенных множеств: если $B_n \subset B_{n+1}$, то $\lim_{n \rightarrow \infty} \mu(B_n) = \mu(\cup_i B_i)$, а если $B_{n+1} \subset B_n$, то $\lim_{n \rightarrow \infty} \mu(B_n) = \mu(\cap_i B_i)$.

Теорема 2. Пусть μ — вероятностная мера на X . Для всякого борелевского множества B и всякого $\varepsilon > 0$ найдутся замкнутое множество F и открытое множество U , для которых выполняются условия:

$$F \subset B \subset U, \quad \mu(U \setminus F) < \varepsilon.$$

Доказательство. Если B — замкнутое множество, то $F = B$ и

$$U = B^{1/n} = \{x: \text{dist}(x, B) < 1/n\}$$

для достаточно большого n . Рассмотрим теперь семейство E всех борелевских множеств B , для которых для всякого $\varepsilon > 0$ существуют замкнутое множество F и открытое множество U , удовлетворяющие условиям $F \subset B \subset U$, $\mu(U \setminus F) < \varepsilon$. Семейство E является сигма-алгеброй и содержит все замкнутые множества. Следовательно, оно совпадает с борелевской сигма-алгеброй. \square

Следствие 1. Если две вероятностные меры μ и σ совпадают на всех замкнутых (открытых) множествах, то они совпадают на всех борелевских.

Следствие 2. Пусть μ и σ — вероятностные меры. Если для всякой функции $\varphi \in C_b(X)$ верно равенство

$$\int \varphi d\mu = \int \varphi d\sigma,$$

то $\mu = \sigma$ на \mathcal{B} .

Доказательство. Пусть F — замкнутое множество. Покажем, что $\mu(F) = \sigma(F)$. Пусть $\delta > 0$ и I_F — индикатор множества F . Положим $\psi_\delta(t) = 1$ при $t \leq 0$,

$\psi_\delta(t) = 1 - \frac{t}{\delta}$ при $0 \leq t \leq \delta$ и $\psi_\delta(t) = 0$ при $t \geq \delta$. Ясно, что

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \psi_\delta(\text{dist}(x, F)) = I_F(x).$$

По теореме Лебега о мажорируемой сходимости

$$\int \psi_\delta(\text{dist}(x, F)) d\mu = \int I_F(x) d\mu = \mu(F).$$

Аналогичные равенства верны для σ . Остается заметить, что функция $\psi_\delta(\text{dist}(x, F))$ ограничена и непрерывна. На самом деле это липшицева функция. \square