

Мера на оптимальных траекториях

Пусть для всяких $x, p \in \mathbb{R}^d$ и $\mu \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d)$

$$H(x, \mu, p) = \sup_{a \in A} \left\{ -l(x, a, \mu) - \langle p, f(x, a) \rangle \right\}.$$

Предположим, что \sup достигается в единственной точке $a(x, \mu, p)$ и зависимость a от x, μ, p является непрерывной. Пусть отображения $(x, \mu, p) \rightarrow H(x, \mu, p)$ и $(x, \mu, p) \rightarrow H_p(x, \mu, p)$ непрерывны. Например, эти условия выполняются для

$$l(x, a, \mu) = \frac{|a|^2}{2} + h(x, \mu), \quad f(x, a) = a,$$

где h — ограниченная и непрерывная функция и $a \in \mathbb{R}^d$. В этом случае

$$H(x, \mu, p) = \frac{|p|^2}{2} - h(x, \mu).$$

Предположим, что функция $u \in C^1$ и меры μ_t удовлетворяют системе уравнений

$$-u_t + H(x, \mu_t, \nabla u) = 0, \quad \partial_t \mu_t - \operatorname{div}(H_p(x, \mu_t, \nabla u) \mu_t) = 0$$

с начальными условиями $u(x, T) = g(x, \mu_T)$ и $\mu_0 = \nu$, причем

$$\int_0^T \int |H_p(x, \mu_t, \nabla u(x, t))| d\mu_t dt < \infty.$$

Ранее мы уже отмечали, что решение уравнения Гамильтона-Якоби может не иметь производных и именно в связи с этим введено понятие вязкостных решений. Поэтому предположение, что $u \in C^1$, является существенным ограничением. Напомним, что классическое решение задачи Коши для нелинейного уравнения с частными производными первого порядка можно строить методом характеристик. Этот способ позволяет в некоторых случаях построить классическое решение класса C^1 на $[0, T] \times \mathbb{R}^d$, но лишь для малого T . Например, такое построение можно выполнить для $H(x, p) = \frac{|p|^2}{2} - h(x)$ и $g(x)$, где функции h и g равны нулю при $|x| > R_0$ для некоторого $R_0 > 0$.

Итак, предполагаем, что $u \in C^1$. По принципу суперпозиции для уравнения непрерывности существует вероятностная мера P_ν на $\mathbb{R}^d \times C([0, T], \mathbb{R}^d)$, которая сосредоточена на парах (x, y_x) , где

$$\dot{y}_x = -H_p(y_x, \mu_t, \nabla u(y_x, t)), \quad y_x(0) = x,$$

и $\mu_t = P_\nu \circ e_t^{-1}$, где $e_t(x, y) = y(t)$. Заметим, что функция $\alpha(t) = a(y_x(t), \mu_t, \nabla u(y_x(t), t))$ является оптимальным контролем для задачи

$$\inf_{\alpha} \left\{ \int_0^T l(y_x(s), \alpha(s), \mu_s) ds + g(y_x(T), \mu_T) \right\}.$$

Действительно, в силу определения $\alpha(t)$ выполняется равенство

$$H(y_x(t), \mu_t, \nabla u(y_x(t), t)) = -l(y_x(t), \alpha(t), \mu_t) - \langle \nabla u(y_x(t), t), f(y_x(t), \alpha(t)) \rangle,$$

причем

$$\dot{y}_x(t) = -H_p(y_x(t), \mu_t, \nabla u(y_x(t), t)) = f(y_x(t), \alpha(t)).$$

Таким образом, по решению (u, μ_t) построена мера P_ν , сосредоточенная на парах (x, y_x) , где y_x является оптимальным решением задачи о минимизации функционала

$$\alpha \rightarrow \int_0^T l(y_x(s), \alpha(s), P_\nu \circ e_s^{-1}) ds + g(y_x(T), P_\nu \circ e_T^{-1}).$$

Пусть теперь дана мера P_ν , у которой проекция на x равна ν и которая сосредоточена на парах (x, y_x) , где y_x является оптимальным решением задачи о минимизации функционала

$$\alpha \rightarrow \int_0^T l(y_x(s), \alpha(s), P_\nu \circ e_s^{-1}) ds + g(y_x(T), P_\nu \circ e_T^{-1}).$$

Пусть $\mu_s = P_\nu \circ e_s^{-1}$ и

$$u(x, t) = \int_\alpha \left\{ \int_t^T l(y_x(s), \alpha(s), \mu_s) ds + g(y_x(T), \mu_s) \right\}.$$

Предположим, что $u \in C^1$. Так как оптимальность α и соответствующего y_x равносильна постоянству функции

$$\tau \rightarrow \int_0^\tau l(y_x(s), \alpha(s), \mu_s) ds + u(y_x(\tau), \tau),$$

то для оптимальных α и y_x с учетом уравнения Гамильтона–Якоби, которому удовлетворяет u , получаем равенство

$$H(y_x(s), \mu_s, \nabla u(y_x(s), s)) = -l(y_x(s), \alpha(s), \mu_s) - \langle \nabla u(y_x(s), s), f(y_x(s), \alpha(s)) \rangle.$$

Следовательно, верно равенство $\dot{y}_x(s) = -H_p(y_x(s), \mu_s, \nabla u(y_x(s), s))$. Проверим, что μ_t удовлетворяет уравнению непрерывности

$$\partial_t \mu_t - \operatorname{div}(H_p(x, \mu_t, \nabla u(x, t)) \mu_t) = 0.$$

Пусть $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^d)$. Имеем

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int \varphi(z) d\mu_t &= \frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^d \times C([0, T], \mathbb{R}^d)} \varphi(y_x(t)) dP(dxdy) = \\ &= - \int_{\mathbb{R}^d \times C([0, T], \mathbb{R}^d)} \langle \nabla \varphi(y_x(t)), H_p(y_x(t), \mu_t, \nabla u(y_x(t), t)) \rangle dP(dxdy) = \\ &= - \int \langle \nabla \varphi(z), H_p(z, \mu_t, \nabla u(z, t)) \rangle d\mu_t. \end{aligned}$$

Итак, по мере P_ν построены решения (u, μ_t) . Таким образом, при дополнительном условии гладкости на функцию u существование решения (u, μ_t) системы уравнений теории игр среднего поля равносильно существованию меры P_ν , сосредоточенной на оптимальных траекториях. Однако при рассмотрении меры P_ν никаких уравнений (Гамильтона–Якоби и непрерывности) не привлекается, что позволяет обойти проблему гладкости функции u и проблемы с разрешимостью уравнения непрерывности. Кроме того, задача о существовании и единственности P_ν может быть сведена к некоторой более простой задаче теории игр среднего поля.

Типичная задача теории игр среднего поля

Пусть A — компактное метрическое пространство (пока можно считать, что это просто компактное подмножество в \mathbb{R}^d) и $\mathcal{P}(A)$ — пространство вероятностных мер на A , наделенное метрикой Канторовича–Рубинштейна d_{KR} . Пусть отображение $F: A \times \mathcal{P}(A) \rightarrow \mathbb{R}$ непрерывно. Положим

$$J_k(a_1, \dots, a_N) = F(a_k, \mu^N), \quad \mu^N = \frac{1}{N}(\delta_{a_1} + \dots + \delta_{a_N}).$$

Рассмотрим игру, в которой N игроков выбирают стратегии $a \in A$ минимизируя каждый свою функцию J_k . Нас интересует равновесие Нэша. Так как такое равновесие не всегда существует, то рассмотрим ε_N -равновесие Нэша, т. е. такой набор $(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_N)$, что для всякого k и для всякого $b \in A$

$$J_k(\hat{a}_1, \dots, b, \dots, \hat{a}_N) \geq J_k(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_k, \dots, \hat{a}_N) - \varepsilon_N.$$

Для описания равновесия Нэша при больших N изучим предельные точки последовательности

$$\hat{\mu}^N = \frac{1}{N}(\delta_{\hat{a}_1} + \dots + \delta_{\hat{a}_N}).$$

Теорема 1. Пусть последовательность $\hat{\mu}^{N_j}$ слабо сходится к μ и $\varepsilon_{N_j} \rightarrow 0$. Тогда

$$\text{sp}\mu \subset \{a \in A: F(a, \mu) = \min_{b \in A} F(b, \mu)\},$$

что эквивалентно

$$\int_A F(a, \mu) d\mu \leq F(b, \mu) \quad \forall b \in A.$$

Доказательство. Для упрощения обозначений будем считать, что $N_j = N$. Для всякого $b \in A$ выполняется неравенство

$$F(\hat{a}_k, \hat{\mu}^N) \leq F(b, \hat{\mu}^N + \frac{1}{N}\delta_b - \frac{1}{N}\delta_{\hat{a}_k}) + \varepsilon_N.$$

Заметим, что

$$d_{KR}(\hat{\mu}^N, \hat{\mu}^N + \frac{1}{N}\delta_b - \frac{1}{N}\delta_{\hat{a}_k}) \leq \frac{2}{N}.$$

Пусть $\varepsilon > 0$. Так как F равномерно непрерывна, то при достаточно большом N верна оценка

$$\left| F(b, \hat{\mu}^N + \frac{1}{N}\delta_b - \frac{1}{N}\delta_{\hat{a}_k}) - F(b, \hat{\mu}^N) \right| \leq \varepsilon \quad \forall b \in A.$$

Следовательно, имеем

$$F(\hat{a}_k, \hat{\mu}^N) \leq F(b, \hat{\mu}^N) + \varepsilon_N + \varepsilon.$$

Суммируем по k и делим на N . Получаем

$$\int_A F(a, \hat{\mu}^N) d\hat{\mu}^N \leq F(b, \hat{\mu}^N) + \varepsilon_N + \varepsilon.$$

Используя равномерную непрерывность F и слабую сходимость $\hat{\mu}^N$ переходим к пределу при $N \rightarrow \infty$ и получаем неравенство

$$\int_A F(a, \mu) d\mu \leq F(b, \mu) + \varepsilon.$$

Устремляя $\varepsilon \rightarrow 0$ получаем требуемое неравенство. \square

Предположим, что задана вероятностная мера μ , для которой выполняется условие

$$\text{sp}\mu \subset \{a \in A: F(a, \mu) = \min_{b \in A} F(b, \mu)\}.$$

Пусть

$$\mu^N = \frac{1}{N}(\delta_{a_1} + \dots + \delta_{a_N}),$$

где $a_i \in \text{sp}\mu$ и $d_{KR}(\mu, \mu^N) = \beta_N$.

Предложение 1. Предположим, что

$$|F(a, \nu) - F(a, \sigma)| \leq L d_{KR}(\mu, \sigma).$$

Тогда (a_1, \dots, a_N) являются ε_N -равновесием Нэша, где

$$\varepsilon_N = 2L(\beta_N + N^{-1}).$$

Доказательство. Пусть $b \in A$. Имеем

$$F(a_k, \mu^N) \leq F(a_k, \mu) + L\beta_N \leq F(b, \mu) + L\beta_N \leq F(b, \mu^N) + 2L\beta_N.$$

Так как

$$|F(b, \mu^N) - F(b, \mu^N + \frac{1}{N}\delta_b - \frac{1}{N}\delta_{a_k})| \leq \frac{2L}{N},$$

то

$$F(a_k, \mu^N) \leq F(b, \mu^N + \frac{1}{N}\delta_b - \frac{1}{N}\delta_{a_k}) + 2L(\beta_N + N^{-1}).$$

\square