

Задача Esm(x,t) = ?, $\forall t$, $d=1$

$$\text{1 условие } Esm(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \sin x \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{x^2}{2t}} dx = 0, \text{ т.к. нечетная функция, а } \sin x - \text{нечетная.}$$

2 условие: река в any time:

$$dx_t = dt$$

$$f(x) = \sin x$$

$$f'(x) = \cos x; f''(x) = -\sin x$$

$$\Rightarrow d(f(x_t)) = \cos x_t dx_t - \frac{1}{2} \sin x_t (dx_t)^2$$

$$\Rightarrow \sin(x_t) = \sin 0 + \int_0^t \cos x_s dN_s - \frac{1}{2} \int_0^t \sin x_s ds$$

Берем м.о:

$$E \sin(x_t) = -\frac{1}{2} \int_0^t E \sin x_s ds$$

~~не~~

$$\text{Доп. н.о. } g'(t) = -\frac{1}{2} g(t)$$

$$\Rightarrow g(t) = C \cdot e^{-\frac{t}{2}}$$

$$\text{но } g(0) = E \sin 0 = 0 \Rightarrow C = 0 \Rightarrow g(t) = E \sin x_t = 0$$

Далее $f(x) = \cos x$.

$$f'(x) = -\sin x; f''(x) = -\cos x$$

$$\Rightarrow d(f(x_t)) = -\sin x_t dx_t + \frac{1}{2} \cos x_t (dx_t)^2$$

$$\Rightarrow \cos(x_t) = \cos 0 - \int_0^t \sin x_s dN_s + \frac{1}{2} \int_0^t \cos x_s ds$$

Берем м.о:

$$E \cos(x_t) = 1 - \frac{1}{2} \int_0^t E \cos x_s ds$$

$\Rightarrow g(t)$

$$\text{Доп. н.о. } g'(t) = -\frac{1}{2} g(t)$$

$$\Rightarrow g(t) = C \cdot e^{-\frac{t}{2}}$$

$$\text{но } g(0) = E \cos 0 = 1 \Rightarrow C = 1 \Rightarrow g(t) = E \cos x_t = e^{-\frac{t}{2}}$$

Killing approach (на конкретном примере)

Играем $dX_t = \sigma(X_t)dW_t + \mu(X_t)dt$; $X_0 = x$.

C^a - управляемая функция
или её можно управлять.

Если на X_t останавливается - то скоро $C^a = 0$ почти,

если хотим - то C^a можно сделать сколь угодно большим (и стремиться до ∞)

~~Или наоборот~~. Те скажем $C^a \in [C, \infty]$, и пусть $n \rightarrow \infty$

$$\varphi_{t_0, t} = \int_{t_0}^t C_s^a ds, \text{ или } \varphi_{t_0, t} = \int_{t_0}^t C_s^a(X_s) ds; t \geq t_0.$$

основно
всего у нас
расчет от t_0 до t

f не меняем: $f^a(x) = f(x) + C^a g(x)$ - числом когда C^a управляет, она получила зависимость g .

value function:

$$v(t, x) = \sup_{a \in A} E_{t, x}^a \left(\int_t^T e^{-\varphi_{t, s}^a} f^a(X_s) ds + e^{-\varphi_{t, T}^a} g(X_T) \right) - \text{зависит от тех параметров, при которых варьируем управляемую}$$

обобщаем $C^a = a$ - так упрощаем

$$\Rightarrow f^a = f(x) + a g(x); \varphi_{t, t} = 0; \varphi_{t, t} = \int_t^t a ds; \varphi_{t, t} = \int_t^t a(X_s) ds; t \geq t_0$$

общее уравнение: $v_t(t, x) + \sup_{a \in A} [(L^a - a)v(t, x) + f^a(t, x)] = 0; v(T, x) = g(x)$

В нашем случае проверять по перебран $a: L^a = L$

выбираем $a = a(x) \in [0, K]$

$$\Rightarrow v_t(t, x) + \sup_a [(L - a)v(t, x) + f(x) + a g(x)] = 0; v(T, x) = g(x)$$

$$E_{t, x}^a \int_t^T e^{-\varphi_{t, s}^a} a_s g(X_s) ds = E_{t, x}^a g(X_T) \mathbb{1}_{\{T \leq t\}}$$