

Beweise \mathcal{NP} -Vollständigkeit

Für Entscheidungsproblem $L \stackrel{?}{\in} \mathcal{NP}$ -vollständig:

1. Zeige, dass $L \in \mathcal{NP}$: Zertifikat, Größe, Verifikator, Polynomialzeit
2. Zeige, dass L \mathcal{NP} -hart ist mit $L' \leq_p L$, wo L' ein bekanntes \mathcal{NP} -vollständiges Problem ist. Definiere eine Abbildung f , die jede Instanz $x \in L'$ in eine Instanz $f(x) \in L$ transformiert:
 - (a) Beschreibe **Gadgets**: die Einschränkungen des zu zeigenden Problems.
 - (b) Zeige, dass $f(x)$ in **Polynomialzeit** erfolgt.
3. Korrektheit: Zeige $x \in L' \iff f(x) \in L$:
 - (a) \Rightarrow : Wenn x eine Ja-Instanz von L' ist, dann besitzt $f(x)$ eine Lösung in L .
 - (b) \Leftarrow : Zeige, dass die Gadgets nur eine dem ursprünglichen Problem entsprechende Lösung zulassen.

Beziehung $NPO \sim \mathcal{NP}$

Ein Optimierungsproblem $P = (I, S, \mu, \text{opt})$ liegt in NPO , wenn die Instanzmenge I entscheidbar ist, die Lösungen $S(x)$ polynomiell beschränkt sind und die Zielfunktion μ effizient berechenbar ist.

Schritt 1: Definiere das Ents.problem P'

Benutze für P' einen gegebenen Schwellenwert B :

$$P' = \left\{ (x, B) \mid x \in I, \exists y \in S(x) \text{ mit } \mu(x, y) \geq B \text{ (bzw. } \leq B) \right\}$$

Schritt 2: Zertifikat

- **Zertifikat**: Als Zertifikat z für eine Instanz x wähle eine potenzielle Lösung $y \in S(x)$.
- **Polynomielle Größe**: Da $P \in NPO$, existiert ein Polynom p , sodass für alle $y \in S(x)$ gilt: $|y| \leq p(|x|)$. Das Zertifikat ist somit polynomiell beschränkt.

Schritt 3: Verifikator $M(x, B, z)$

Muss die folgenden in Polynomialzeit ausführen:

1. **Instanzprüfung**: Teste, ob $x \in I$ (möglich da $I \in P$) oder ob x polynomiell kodierbar ist.
2. **Maßberechnung**: Berechne $v = \mu(x, z)$ unter Verwendung der Maschine M_μ (möglich da μ in Polynomialzeit berechenbar ist).
3. **Schwellenwert-Vergleich**: Prüfe, ob v das Kriterium $\text{opt}(v, B)$ erfüllt (z. B. $v \geq B$ bei Maximierung).

Chernoff-Schranken

Seien X_1, \dots, X_n nun n unabhängige binäre Zufallsvariablen mit $\text{Ws}(X_i = 1) = p_i$. Sei $X = \sum_{i=1}^n X_i$ eine reelle Zufallsvariable, dann gilt für $\delta > 0$:

$$\begin{aligned} \text{Ws}[X \geq (1 + \delta) \mathbb{E}(X)] &\leq \left[\frac{e^\delta}{(1 + \delta)^{1+\delta}} \right]^{\mathbb{E}(X)} \\ &\leq \exp\left(-\frac{\mathbb{E}(X) \delta^2}{3}\right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Ws}[X \leq (1 - \delta) \mathbb{E}(X)] &\leq \left[\frac{e^{-\delta}}{(1 - \delta)^{1-\delta}} \right]^{\mathbb{E}(X)} \\ &\leq \exp\left(-\frac{\mathbb{E}(X) \delta^2}{2}\right) \end{aligned}$$

Ungleichung von Chebyshev

Seien X_1, \dots, X_n n unabhängige binäre Zufallsvariablen mit $\text{Ws}(X_i = 1) = p_i$. Sei $X = \sum_{i=1}^n X_i$ eine reelle Zufallsvariable, dann gilt für $\delta > 0$:

$$\text{Ws}(|X - \mathbb{E}(X)| \geq \delta) \leq \frac{V(X)}{\delta^2}$$

Entwurf von Approx.algorithmen

Sei Problem P gegeben mit Eingabe (Instanzen), Lösungen und Optimum (μ).

a) Zeige $P \in \mathcal{NPO}$

1. Eingabe: Die Instanzen müssen polynomiell überprüfbar sein.
2. Lösung: muss polynomiell in der Eingabegröße beschränkt sein.
3. Maß (μ) muss in Polynomialzeit berechenbar sein.

b.1) Algorithmus (r-Approx)

r ist gegeben.

- Benutze einen Greedy-Ansatz, um für jedes Element lokal optimal zu entscheiden. Das heißt, z.B., ein Element wird entschieden/zugewiesen, so dass es an dem Moment den geringsten Schaden oder höchsten Nutzen erzeugt für die Maßfunktion.
- Zeige, dass die Laufzeit polynomiell ist.

b.2) Korrektheit / Approx.güte Γ_A

Zeige: das Verhältnis zwischen dem Optimum und dem Algorithmusergebnis (y) ist beschränkt. Hier wird Maximierung erläutert. „Elementanzahl“ steht informell für die Elemente, die in die Maßberechnung fließen.

- **Untere Schranke des Algorithmus:** Zeige, welchen Wert der Algorithmus mindestens erzielt. \rightarrow Oft $\frac{\text{Elementanzahl}}{r}$ für Maximierung.
- **Verhältnis zum Optimum:** Setze dies in Relation zum Optimalen. Optimum ist ja \leq Elementanzahl für Maximierung.
- **Güte berechnen:**

$$\Gamma_A(x, y) \leq \frac{\text{Elementanzahl}}{\frac{\text{Elementanzahl}}{r}} = r$$

PTAS-Reduktion

Übertrage die Approximierbarkeit eines Problems A auf ein Problem B . Hier müssen nicht nur die Instanzen, sondern auch die Fehlerparameter und Lösungen abgebildet werden.

Reduktion

Eine PTAS-Reduktion $A \leq_{PTAS} B$ besteht aus einem Tripel $\rho = (f, g, \alpha)$ mit folgenden Eigenschaften:

1. Beschreibe die Reduktionsidee. $\rightarrow f(x, \epsilon)$: Überführt eine Instanz x von A und einen Fehlerparameter ϵ in eine Instanz von B .
2. Beschreibe, wie die Lösung von B in die Lösung von A zurücktransformiert wird: $\rightarrow g(x, y, \epsilon)$: Überführt eine Lösung y der Instanz $f(x, \epsilon)$ zurück in eine Lösung für x im Problem A .
3. Definiere α (oft $\alpha(\epsilon) := \epsilon$). Berechnet aus dem gewünschten Fehler ϵ für Problem A den notwendigen Fehler für Problem B .
4. Zeige, dass f, g und α in Polynomialzeit berechenbar sind.

Korrektheit

5. Zeige, dass die Lösung von B mithilfe von $g()$ zu einer zulässigen Lösung für A abgebildet wird. Benutze hierfür die beschriebene $f - g$ -Beziehung.

Approximationsgüte

6. Zeige:

$$\Gamma_B(f(x, \epsilon), y) \leq 1 + \alpha(\epsilon) \implies \Gamma_A(x, g(x, y, \epsilon)) \leq 1 + \epsilon$$

$$(a) \text{ Wissen: Güte für eine Lösung von } B \leq 1 + \alpha(\epsilon) = 1 + \epsilon$$

$$(b) \text{ Benutze } g(x, y, \epsilon)^* \text{ um zu zeigen: } \frac{\text{A-Lösung}}{\text{A-Optimum}} \stackrel{*}{=} \frac{\text{B-Lösung}}{\text{B-Optimum}} \stackrel{\text{wie oben}}{=} 1 + \epsilon$$

Eigenschaften einer Metrik

Eine Abbildung $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Metrik auf einer Menge X , wenn für alle $x, y, z \in X$ die folgenden drei Axiome erfüllt sind:

- **Definitheit (Positive Definitheit):** $d(x, y) \geq 0$ und $d(x, y) = 0$ genau dann, wenn $x = y$.
- **Symmetrie:** $d(x, y) = d(y, x)$.
- **Dreiecksungleichung:** $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$.

Sum-of-Pairs Cost

Ab hier ist $\tilde{w} : \bar{\Sigma}_0^2 \rightarrow \mathbb{R}$ eine Kostenfunktion.

$$w(a_1, \dots, a_k) = \sum_{i=1}^k \sum_{j=i+1}^k \tilde{w}(a_i, a_j)$$

Center-Star Cost

$$w(a_1, \dots, a_k) = \sum_{\{i,j\} \in E} \tilde{w}(a_i, a_j)$$

Konsensus-Kostenfunktion

$$w'(a_1, \dots, a_k) = \min \left\{ \sum_{i=1}^k w(a_i, c) : c \in \bar{\Sigma} \right\}$$

Konsensus-Fehler

$$E_S(s') := \sum_{j=1}^k d(s', s_j)$$

Ein optimaler Steiner-String ist

$$s^* = \operatorname{argmin}_{s' \in \Sigma^*} E_s(s')$$

Carrillo-Lipman Algorithm

1. Berechne P und S Matrizen.
2. Bestimme P+S Matrix durch zellenweise Addition.
3. Der Heap funktioniert wie folgt: Jede Zelle im Heap mit $\leq C$ soll alle nächsten (rechts, unten und unten diagonale) mit ins Heap nehmen. Am Anfang steht die Zelle links oben im Heap.
4. $C_{s,t} := C - \sum_{(s_i, s_j) \neq (s, t)} d(s_i, s_j) =^* C$ ($=^*$ gilt, wenn es nur zwei Sequenzen s, t gibt.)

C-optimale Schnittpositionsfamilie

Gegeben: eine Menge von Sequenzen S (hier drei: s_1, s_2, s_3) und ein Index c_1 .

Gefragt: C-optimale Schnittpositionen und MSA.

1. Für paarweise verschiedene Sequenzen berechne die Präfix (P) und Suffix (S) Matrizen. Achte darauf, dass die S-Matrix ab der unten rechten Ecke ausgefüllt wird.
2. Berechne die Zusatzkostenmatrix (C): Zellenweise Addition von P und S minus der Alignment-Score.
3. Berechne die finale Matrix $C(c_1, i, j)$ mit

$$C(c_1, i, j) := C_{s_1, s_2}(c_1, i) + C_{s_1, s_3}(c_1, j) + C_{s_2, s_3}(i, j)$$

Das heißt: Halte in den Zusatzkostenmatrizen von s_1-s_2 und s_1-s_3 die c_1 -te Zeile fest. Dann addiere die Zahl in der i -ten Spalte von der s_1-s_2 -Matrix und die Zahl in der j -ten Spalte von der s_1-s_3 -Matrix zu der Zelle (i, j) in der Matrix von s_2-s_3 .

4. Bestimme in der finalen Matrix die kleinsten Zahlen und ihre Koordinaten. \rightarrow C-optimale Schnittpositionen bzgl. $c_1 \rightarrow \{(c_1, x_1, y_2), (c_1, x_2, y_2), \dots\}$
5. Koordinaten zu Alignments interpretieren: $(c_1, x_1, y_2) \rightarrow$ „Nimm die ersten c_1 Buchstaben von s_1 , die ersten x_1 von s_2 und die ersten y_2 von s_3 . Aligniere diese und die Restlichen optimal.“

Center-Star-Methode

1. Berechne paarweise Distanzen.
2. Bestimme den Center-String s_c .
3. Aligniere alle übrigen Sequenzen optimal gegen s_c .
4. Führe die paarweisen Alignments konsistent über den Center-String zu einem MSA zusammen.

Geliftete PMSA

Berechne rekursiv die Distanzen eines optimalen gelifteten PMSA für den Teilbaum T_v gewurzelt am Knoten v markiert mit der Sequenz s :

$$D(v, s) = \sum_{(v,w) \in E(T)} \min_{s' \in S(w)} \{d(s, s') + D(w, s')\}$$

$D(v, s) = \infty$ für $s \notin S(v)$ und $D(v, s) = 0$ für Blätter.

Mit **legalen Kantenpaaren**:

$$D(v, s) = \sum_{(v,w) \in E(T)} \min_{(s,s') \in L(v,w)} \{d(s, s') + D(w, s')\}$$

$D(v, s) = 0$ falls v Blatt mit $s_v = s$

Uniform: Ein gelifteter Baum heißt uniform, wenn für jeden Knoten eines Levels entweder alle gelifteten Sequenzen nur vom linken oder nur vom rechten Kind stammen. Durch eine Markierung der Wurzel mit $s \in S$ wird ein eindeutiges uniformes Lifting beschrieben.

PAM-Matrix

1. Relative Häufigkeiten:

$$p_a := \frac{1}{2n} \sum_{b \in \Sigma} n_{a,b}$$

2. Mutationswahrscheinlichkeiten ($a \neq b$):

$$p_{a,b} := \frac{n_{a,b}}{2n} \cdot \frac{1}{p_a} \cdot \frac{1}{100}$$

$$p_{a,a} := 1 - \sum_{\substack{b \in \Sigma \\ b \neq a}} p_{a,b}$$

3. als Kostenfunktion:

$$\begin{aligned} w(a, b) &= \log \left(\frac{p_a \cdot p_{a,b}}{p_a \cdot p_b} \right) \\ &= \log \left(\frac{n_{a,b}}{200 \cdot n \cdot p_a \cdot p_b} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} w(a, a) &= \log \left(\frac{p_a \cdot p_{a,a}}{p_a \cdot p_a} \right) \\ &= \log \left(\frac{200 \cdot n \cdot p_a - \sum_{b \in \Sigma} n_{a,b}}{200 \cdot n \cdot p_a^2} \right). \end{aligned}$$

BLOSUM-Matrix

Für einen gegebenen r:

1. Teile die Sequenzen nach ihren Längen in Blocks auf.
2. In jedem Block gruppiere die Sequenzen in Clustern nach ihrer Ähnlichkeit, so dass die Sequenzidentität eines Clusters nach Single-Linkage nicht weniger als r% beträgt.
3. Bestimme $H_{p,q}^{(\beta)}(a, b)$: zähle Positionen in paarweisen Alignments, wo a und b gegenüberstehen, dividiert durch $|C_p| \cdot |C_q|$.
4. $H(a, b)$: Summiere die Matrizen zellenweise.
- 5.

$$q_{ab} := \frac{H(a, b)}{\sum_{a, b \in \Sigma} H(a, b)}$$

$$p_a := \frac{\sum_{b \in \Sigma} H(a, b)}{\sum_{a, b \in \Sigma} H(a, b)}$$

- 6.

$$w(a, b) := \log_2 \left(\frac{q_{a,b}}{p_a \cdot p_b} \right)$$

Maximum-Likelihood-Schätzer

1. Likelihood-Funktion: $L(p) := L(p; n) = \dots$
2. Ziel: Finde $\theta^* := \operatorname{argmax}_{\theta \in \Theta} \{L([n \mid N, p])\}$
Allgemein: $\operatorname{argmax} \{Ws[X \mid \theta] : \theta \in \Theta\}$
3. Umformen zu Log-Lik: $\ln(L(p)) = \dots$
4. Ableitung:

$$\frac{d}{dp} \ln(L(p)) = \dots \stackrel{!}{=} 0 \rightarrow \text{Finde eine Nullstelle}$$
5. Überprüfe ob Maximum mit

$$\frac{d^2}{dp^2} \ln(L(p)) = \dots \stackrel{?}{<} 0$$
6. Behandle die Randfälle $p \in \{0, 1\}$ und erläutere, wie das für MLE kein Problem ist.

Maximum-A-Posteriori-Schätzer

$$\begin{aligned} \theta_{MAP}^* &:= \operatorname{argmax} \{Ws[\theta \mid X]\} & (1) \\ (\text{bzw.}) &:= \operatorname{argmax} \{f(\theta \mid X) : \theta \in \Theta\} & (2) \\ &:= \operatorname{argmax}_{\theta \in \Theta} \{\log(f(x \mid \theta)) + \log(f_0(\theta))\} & (3) \end{aligned}$$

wo $Ws[\theta \mid X]$ die Posteriori-Wahrscheinlichkeit ist mit

$$Ws[\theta \mid X] = \frac{Ws[X \mid \theta] \cdot f_0[\theta]}{Ws[X]}$$

bzw. $f(\theta \mid x)$ eine Dichtefunktion für den Parameter-raum Θ ist, nachdem die Daten gegeben sind (Posterior).

Hypothesentest

1. **Bestimme Richtung:** Was besagt die Alternative? Wie würde sie die Zufallsvariable beeinflussen?
2. **Ablehnungsbereich:** (Wsl von beobachteten und extremeren Ereignissen): $Ws(N) := Ws[X \leq N]$ oder $Ws[X \geq N]$
3. **Signifikanz:** $Ws \stackrel{!}{=} \alpha$
4. Löse nach N.
5. Bestimme den (Nicht-)Ablehnungsbereich für die Werte von N.

Likelihood Ratio Test

1.

$$\Lambda(x) = \frac{L(\theta_0; x)}{L(\theta_1; x)} = f(x)$$
2. **Significance Level (α):**

$$P[\Lambda(x) \leq \lambda \mid \theta_0] \stackrel{!}{=} \alpha$$
3. **Transformation to Critical Region:**

$$\Lambda(x) \leq \lambda \iff f(x) \leq \lambda \iff x \leq g(\lambda)$$
4. **Probability Distribution of X :**

$$\begin{aligned} P[X \leq g(\lambda) \mid \theta_0] &= P[X \leq A] \\ &= (\text{use underlying probab distro}) \\ &= h(A). \end{aligned}$$
5. **Solve for Critical Value A :**

$$h(A) = \alpha = 0.05$$
6. **Decision Rule:**
Entscheidung nach $X \leq A$

Markov-Kette

Zeige, dass eine Zufallsvariablenfolge Markov-Kette ist:

$$\begin{aligned} Ws[X_n = q_n \mid X_{n-1} = q_{n-1}] &= \dots = \\ Ws[X_n = q_n \mid (X_{n-1}, \dots, X_1) = (q_{n-1}, \dots, q_1)] \end{aligned}$$

Stationäre Verteilung \hat{p} findet man mit:

$$\hat{p} \cdot P = \hat{p}$$

ergodisch \iff **irreduzibel** \wedge **aperiodisch**
Sei (Q, P, π) ein Markov-Modell.

1. **aperiodisch:** wenn alle Zustände $q \in Q$ aperiodisch sind (also Periode 1 haben). Die Periode d_q eines Zustands $q \in Q$ ist definiert als

$$d_q := \operatorname{ggT} \left\{ k \in \mathbb{N} : \begin{array}{l} \exists (q_0, \dots, q_k) \in Q^{k+1} \wedge q_0 = q_k = q \\ \wedge \forall i \in [0 : k-1] p_{q_i, q_{i+1}} > 0 \end{array} \right\}.$$

2. **irreduzibel:** wenn es für alle Paare $(q, q') \in Q^2$ ein $k \in \mathbb{N}$ gibt, so dass $p_{q, q'}^{(k)} > 0$.