

# Posix Message Queue

Abdelkader Gouaich

IUT de Montpellier

2014-2015

## Objectifs du cours :

- introduction aux files de messages POSIX
- File de messages et notification des processus

- Nous avons présenté les files de message dans le cours précédent
- Il s'agissait des "message queue" system V
- Nous allons présenter dans ce chapitre les message queue POSIX
- Sur le principe les deux systèmes sont similaires :
- Ils proposent une communication inter-processus en utilisant les messages

Il existe cependant des différences notables entre les deux systèmes :

- Les files POSIX utilisent un compteur de références. Quand une file est marquée pour l'effacement, elle est effectivement effacée quand tous les processus qui l'avaient ouverte terminent.
- Chaque message dans les files System V possède un entier qui représente son type et plusieurs mécanismes sont disponibles pour sélectionner les messages avec `msgrcv()`. Les messages POSIX possèdent une priorité et la sélection des messages se fait toujours en fonction de cette priorité.
- POSIX offre la possibilité aux processus d'être notifiés de façon asynchrone dès l'arrivée d'un message dans une file vide

L'API des message queue POSIX repose sur les fonctions suivantes :

- `mq_open()` pour la création d'une nouvelle ou l'ouverture d'une file existante
- `mq_send()` pour envoyer un message dans une file
- `mq_receive()` pour recevoir un message dans une file
- `mq_close()` pour refermer une file ouverte
- `mq_unlink()` marquer la file pour l'effacement

En plus de ces fonctions élémentaires, deux autres fonctionnalités sont importantes à connaître :

- Gestion des attributs de la file de message : chaque file de message possède un ensemble d'attributs qui peuvent être modifiés :
  - soit à l'ouverture avec la fonction `mq_open()`
  - en utilisant les fonctions `mq_getattr()` et `mq_setattr()`
- Gestion des notifications : la fonction `mq_notify()` permet de s'enregistrer pour être notifié à la réception d'un message dans une file vide. Deux méthodes pour gérer l'arrivée d'un message : soit par un signal ; soit par l'exécution d'une fonction dans un thread

## Ouverture/Création d'une file de message

```
#include <mqueue.h>  
mqd_t mq_open(const char *name, int oflag, ...  
/* mode_t mode, struct mq_attr *attr */);
```

- name : le nom donné à la file de message. Ce nom doit être conforme aux noms des objets IPC POSIX et commencer par un slash et inférieur à 255.

## Ouverture/Création d'une file de message

```
#include <mqueue.h>
```

```
mqd_t mq_open(const char *name, int oflag, ...
```

```
/* mode_t mode, struct mq_attr *attr */);
```

- oflag : les flags d'ouverture de la file de message :
  - O\_CREAT : création de la file si elle n'existe pas déjà
  - O\_EXCL : en combinaison avec O\_CREAT, création de la file exclusivement
  - O\_RDONLY : ouverture en mode lecture
  - O\_WRONLY : ouverture en mode écriture
  - O\_RDWR : ouverture en mode lecture/écriture
  - O\_NONBLOCK : ouverture en mode non bloquant. Si les appels de mq\_receive() ou mq\_send() ne peuvent aboutir alors ces fonctions retournent immédiatement et EAGAIN est mise comme erreur dans errno.



Si `mq_open` est utilisé pour ouvrir une file existante alors deux arguments sont utilisés. Cependant, s'il s'agit d'une création d'une file alors deux autres arguments supplémentaires sont nécessaires :

- `mode` : masque des permissions (comme pour le fichiers)
- `attr` : est une structure `mq_attr` qui donne les attributs de la file de message

La fonction `mq_open` retourne un descripteur de la file de message.

## Exemple

```
int main(int argc, char *argv[]){  
    int flags, opt;  
    mode_t perms;  
    mqd_t mqd;  
    struct mq_attr attr, *attrp;  
    attrp = NULL;  
    attr.mq_maxmsg = 50;  
    attr.mq_msgsize = 2048;  
    flags = O_RDWR;  
    perms = S_IRUSR | S_IWUSR ;  
    mqd = mq_open(argv[optind], flags, perms, attrp);  
    if (mqd == (mqd_t) -1)  
        errExit("mq_open");  
    exit(EXIT_SUCCESS);  
}
```

```
#include <mqueue.h>
```

```
int mq_getattr(mqd_t mqdes, struct mq_attr *attr);
```

La structure `struct mq_attr` contient les champs suivants :

- `mq_maxmsg` : nombre max de messages dans la file
- `mq_msgsize` : taille max d'un message
- `mq_flags` : flag associé à la file. Seul le flag `O_NONBLOCK` est utilisé ou 0. Cet attribut peut être modifié par la fonction `mq_setattr()`.
- `mq_curmsgs` : nombre de messages actuellement dans la file.

Modifier les attributs d'une file de message :

```
#include <mqueue.h>
```

```
int mq_setattr(mqd_t modes,  
const struct mq_attr *newattr, struct mq_attr *oldattr);
```

Les attributs de la file de message sont changés avec les valeurs trouvées dans newattr

Si oldattr est un pointeur non nulle alors les anciennes valeurs sont copiées dans cette structure

La seule valeur possible de modifier avec setattr concerne  
O\_NONBLOCK.

## Exemple

```
if (mq_getattr(mqd, &attr) == -1) errExit("mq_getattr");  
attr.mq_flags |= O_NONBLOCK;  
if (mq_setattr(mqd, &attr, NULL) == -1)  
    errExit("mq_getattr");
```

```
#include <mqueue.h>
```

```
int mq_send(mqd_t mqdes, const char *msg_ptr, size_t  
    msg_len, unsigned int msg_prio);
```

- msg\_len : longueur du message pointé par msg\_ptr
- msg\_prio : priorité du message (0 est la priorité la plus faible)

Si la file est pleine (nombre max de message est atteint) alors  
`mq_send` bloque si `O_NONBLOCK` n'est pas spécifié  
Si `O_NONBLOCK` est spécifié alors `mq_send` echoue  
immédiatement avec un code erreur `EAGAI`

## Réception d'un message

```
ssize_t mq_receive(mqd_t mqdes, char *msg_ptr, size_t  
    msg_len, unsigned int *msg_prio);
```

msg\_len : taille du buffer pour recevoir le message

si msg\_prio n'est pas NULL, alors la priorité du message reçu est mise à cette adresse.

Si le flag O\_NONBLOCK n'est pas activé alors mq\_receive bloque jusqu'au retrait d'un message

Autrement, elle retourne immédiatement avec un échec et un code d'erreur EAGAIN.



C'est la grande nouveauté par rapport aux files de messages system V.

Au lieu d'avoir un blocage au niveau de la réception, on s'enregistre pour être notifié dès qu'un message arrive dans la file.

Attention nous allons être notifié seulement si la file est vide et reçoit un nouveau message.

Autrement c'est au processus de traiter tous les messages jusqu'à vider la file

La notification se fera soit par signal ou l'exécution d'une fonction dans un thread

## Remarques sur le mécanisme de notification

Un seul processus peut s'enregistrer pour la notification. Si un processus est déjà enregistré alors un code erreur EBUSY est mis dans `errno`.

Le processus sera notifié seulement si un message arrive dans une file vide.

Quand la notification est envoyée au processus, celui-ci est retiré de la liste d'écoute. Cela veut dire qu'il devra se ré enregistrer s'il veut recevoir d'autres notifications.

Le processus enregistré pour la notification sera notifié seulement si aucun autre processus n'est bloqué sur l'écoute par `mq_receive()`.

Dans ce cas, c'est le processus qui est bloqué qui reçoit le message. Le processus enregistré reste enregistré sur la file.

Un processus peut se retirer de l'écoute d'une file en utilisant `mq_notify()` avec le paramètre `notification` égale à `NULL`.

## Enregistrement pour être notifié

```
#include <mqueue.h>
int
mq_notify(mqd_t
mqdes,
const struct sigevent *notification);
```

Le paramètre notification va spécifier la méthode de notification.

## La structure sigevent

```
union sigval
{
    int sival_int; /* valeur entier value for accompanying data */
    void *sival_ptr; /* pointeur sur un entier */
};

struct sigevent {
    int sigev_notify; /* Notification method */
    int sigev_signo; /* Notification signal for SIGEV_SIGNAL
    */
    union sigval sigev_value; /* Value passed to signal handler or
    thread function */
    void (*sigev_notify_function) (union sigval); /* Thread
    notification function */
    void *sigev_notify_attributes; /* Really 'pthread_attr_t' */
};
```

Le champs `sigev_notify` peut avoir les valeurs suivantes :

- `SIGEV_NONE` : enregistre le processus pour la notification, mais quand le message arrive sur une file vide aucune action n'est entreprise.
- `SIGEV_SIGNAL` : Recevoir la notification comme un signal
- `SIGEV_THREAD` : recevoir la notification par l'exécution d'une fonction dans un thread

Un exemple complet sera traité en TP.