



统计方法与机器学习

第〇章:基础回顾

倪葎

DaSE@ECNU (lni@dase.ecnu.edu.cn)



目录

- ① 向量与矩阵 向量 矩阵 求导法则 微商
- ② 概率论 随机向量 概率不等式
- ③ 优化理论 无约束优化问题 迭代算法 拉格朗日对偶

在实数域 R^n 上的一个 n 维向量

$$\boldsymbol{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)'.$$

常用运算

• **加法** 设另有一个 n 维向量 **b** = $(b_1, b_2, \dots, b_n)'$, 则

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, \cdots, a_n + b_n)'$$

数乘设 c 为一个实数,则

$$c\mathbf{a} = (ca_1, ca_2, \cdots, ca_n)'$$

常用运算性质

• 若 $a, b, c \in \mathbb{R}^n$,则

$$a + b = b + a$$
, $(a + b) + c = a + (b + c)$
 $a + 0 = a$, $a + (-a) = 0$,

其中 $\mathbf{0} = (0, 0, \cdots, 0)'$.

• 若 $a, b \in R^n, c, c_1, c_2 \in R$,则

$$c(\boldsymbol{a} + \boldsymbol{b}) = c\boldsymbol{a} + c\boldsymbol{b}, \quad (c_1 + c_2)\boldsymbol{a} = c_1\boldsymbol{a} + c_2\boldsymbol{a}$$

 $c_1(c_2\boldsymbol{a}) = c_1c_2\boldsymbol{a}, \quad 1 \cdot \boldsymbol{a} = \boldsymbol{a}.$

线性相关

• 对于向量 a_1, a_2, \cdots, a_k , 若存在一组数 c_1, c_2, \cdots, c_k 使得

$$c_1\boldsymbol{a}_1+c_2\boldsymbol{a}_2+\cdots+c_k\boldsymbol{a}_k=\mathbf{0},$$

则称向量 a_1, a_2, \dots, a_k 是线性相关的; 否则, 称 a_1, a_2, \dots, a_k 为线性无关。

• 给定向量 a_1, a_2, \dots, a_k ,考虑由这些向量所有可能的 线性组合 $\sum_{i=1}^k c_i a_i$ 组成的集合

$$\mathcal{L}(\boldsymbol{a}_1, \boldsymbol{a}_2, \cdots, \boldsymbol{a}_k) = \left\{ \sum_{i=1}^k c_i \boldsymbol{a}_i : c_1, c_2, \cdots, c_k \in R \right\}.$$

称其是由向量 a_1, a_2, \cdots, a_k 生成子空间。

任意两个向量 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \cdots, a_p)'$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \cdots, b_p)'$ 。 \mathbf{a}, \mathbf{b} 的内积为

$$\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle = \boldsymbol{a}' \boldsymbol{b} = \sum_{i=1}^p a_i b_i.$$

内积的性质

- $\langle a,b\rangle = a'b = b'a = \langle b,a\rangle$;
- $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle = \boldsymbol{a}' \boldsymbol{a} \geq 0$,当且仅当 $\boldsymbol{a} = \boldsymbol{0}$;记 $\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{a} \rangle = \|\boldsymbol{a}\|^2$;
- $\langle c\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle = \langle \boldsymbol{a}, c\boldsymbol{b} \rangle = c\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle$ 对一切 $c \in R$ 成立;
- 对于三个向量 a, b, c,有

$$\langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} + \boldsymbol{c} \rangle = \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{b} \rangle + \langle \boldsymbol{a}, \boldsymbol{c} \rangle.$$

内积的不等式

- 柯西不等式: $(a, b)^2 \le ||a||^2 \cdot ||b||^2$;
- 三角不等式: $||a+b|| \le ||a|| + ||b||$.

基

- 设 \mathcal{L} 是 R^n 中的一个子空间,如果存在 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 使 $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k)$ 且 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 线性无关,则称 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是 \mathcal{L} 的一组基。
- 在一个 R^n 的子空间 \mathcal{L} 的基 a_1, a_2, \cdots, a_k 具有性质

$$\langle \boldsymbol{a}_i, \boldsymbol{a}_i \rangle = 1, i = 1, 2, \dots, k,$$

 $\langle \boldsymbol{a}_i, \boldsymbol{a}_j \rangle = 0, i \neq j.$

则称 a_1, a_2, \cdots, a_k 是 \mathcal{L} 的一组标准正交基。

在 \mathbb{R}^n 中,给定一个向量 a 及子空间 \mathcal{L} ,如果在 \mathcal{L} 中存在 b 使

$$\|\boldsymbol{a} - \boldsymbol{b}\| = \inf_{\boldsymbol{A} \in \mathcal{L}} \|\boldsymbol{a} - \boldsymbol{A}\|$$

则称 $b \in a$ 在 \mathcal{L} 中的投影。

投影的性质

• 投影是存在且唯一的。

引理

在 \mathbb{R}^n 中,给定一个向量 a 及子空间 \mathcal{L} ,b 是 a 在 \mathcal{L} 中的投影,当且仅当

$$\langle \boldsymbol{a} - \boldsymbol{b}, \boldsymbol{A} \rangle = 0$$
, 对一切 $\boldsymbol{A} \in \mathcal{L}$ 成立。

格兰姆-施密特正交化方法

- 目的:任意一组线性无关的向量 a_1, a_2, \dots, a_k ,可以找到子空间 $\mathcal{L}(a_1, a_2, \dots, a_k)$ 中的一组标准正交基。
- 具体步骤:
 - \diamondsuit $b_1 = a_1$;
 - 令 $b_i = a_i h_{ii-1}b_{i-1} \cdots h_{i1}b_1$ 使得

$$\langle \boldsymbol{b}_i, \boldsymbol{b}_{i-1} \rangle = \langle \boldsymbol{b}_i, \boldsymbol{b}_{i-2} \rangle = \cdots = \langle \boldsymbol{b}_i, \boldsymbol{b}_1 \rangle = 0,$$

确定系数 h_{ii-1}, \cdots, h_{i1}

- 以此类推,确定一组两两正交的向量 b_1, \dots, b_k ;

称

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

为大小 $m \times n$ 的矩阵 $\mathbf{A} = \{a_{ij}\}_{m \times n}$ 。

常用符号

- I: 单位矩阵, 主对角线的元素为一, 其他元素为零;
- $A' = \{a_{ji}\}_{n \times m}$: 转置;
- rank(X): 秩;
 - $rank(\mathbf{A}) = rank(\mathbf{A}');$
 - $\operatorname{rank}(\boldsymbol{A}\boldsymbol{B}) \leq \min \left\{ \operatorname{rank}(\boldsymbol{A}), \operatorname{rank}(\boldsymbol{B}) \right\};$

当矩阵 A 的行数等于列数时,也称 A 为方阵。 常用符号

- A⁻¹: 逆矩阵;
- A*: 伴随矩阵;
- |A|: 行列式;
 - |A| = |A'|;
 - 当 $|A| \neq 0$ 时, $|A|A^{-1} = A^*$;
 - |AB| = |A||B|;
 - $|\mathbf{A}| \neq 0 \Leftrightarrow \mathbf{A}_{n \times n}$ 非奇异 $\Leftrightarrow \operatorname{rank}(\mathbf{A}) = n$;
 - $|A|^{-1} = |A^{-1}|_{\circ}$

$$oldsymbol{A} = egin{pmatrix} oldsymbol{A}_{11} & oldsymbol{A}_{12} \ oldsymbol{A}_{21} & oldsymbol{A}_{22} \end{pmatrix}$$

分块矩阵的逆

若 A⁻¹ 存在时,且 |A₁₁| ≠ 0,则

$$\begin{pmatrix} \boldsymbol{A}_{11} & \boldsymbol{A}_{12} \\ \boldsymbol{A}_{21} & \boldsymbol{A}_{22} \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} \boldsymbol{A}_{11}^{-1} + \boldsymbol{A}_{11}^{-1} \boldsymbol{A}_{12} \boldsymbol{M}^{-1} \boldsymbol{A}_{21} \boldsymbol{A}_{11}^{-1} & -\boldsymbol{A}_{11}^{-1} \boldsymbol{A}_{12} \boldsymbol{M}^{-1} \\ -\boldsymbol{M}^{-1} \boldsymbol{A}_{21} \boldsymbol{A}_{11}^{-1} & \boldsymbol{M}^{-1} \end{pmatrix}$$

其中 $M = A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}$ 。

$$oldsymbol{A} = egin{pmatrix} oldsymbol{A}_{11} & oldsymbol{A}_{12} \ oldsymbol{A}_{21} & oldsymbol{A}_{22} \end{pmatrix}$$

分块矩阵的行列式

• 若 $|A_{11}| \neq 0$,则

$$egin{array}{c|c} egin{array}{c|c} oldsymbol{A}_{11} & oldsymbol{A}_{12} \ oldsymbol{A}_{21} & oldsymbol{A}_{22} \ \end{array} = oldsymbol{|A}_{11} |oldsymbol{A}_{22} - oldsymbol{A}_{21} oldsymbol{A}_{11}^{-1} oldsymbol{A}_{12} |.$$

• 若 $|A_{22}| \neq 0$,则

$$egin{aligned} egin{aligned} m{A}_{11} & m{A}_{12} \ m{A}_{21} & m{A}_{22} \end{aligned} = m{|m{A}_{22}|} m{|m{A}_{11} - m{A}_{12} m{A}_{21}^{-1} m{A}_{21}|. \end{aligned}$$

特征根和特征向量

给定一个 $n \times n$ 的方阵 A,

- $\lambda I A \neq \lambda$ 的 n 次多项式, 称为 A 的特征多项式。
- $|\lambda I A| = 0$ 称为 A 的特征方程。
- 特征方程的解(或特征多项式的根), 称为 A 的特征根。
- 因为 $|\lambda I A| = 0$,所以方程

$$(\lambda \boldsymbol{I} - \boldsymbol{A})\boldsymbol{x} = \boldsymbol{0}$$

一定有非零解, λ 所对应的非 0 解向量称为 λ 相应的特征向量,也称为 A 的特征向量。

洂

给定一个 $n \times n$ 的方阵 A, A 的迹 tr(A) 是 A 的全年特征根之和。

- $\operatorname{tr}(\boldsymbol{A} + \boldsymbol{B}) = \operatorname{tr}(\boldsymbol{A}) + \operatorname{tr}(\boldsymbol{B});$
- $\operatorname{tr}(c\mathbf{A}) = c\operatorname{tr}(\mathbf{A})$;
- 当 AB 和 BA 均为方阵(但大小不要求相同)时,有

$$\operatorname{tr}(\boldsymbol{A}\boldsymbol{B}) = \operatorname{tr}(\boldsymbol{B}\boldsymbol{A}).$$

- 特例: tr(A'A) = tr(AA')。
- 特例: tr(ab') = tr(b'a) = b'a。

特征根与行列式的关系 设 A 的全部的特征根为 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$,有

$$|A| = \prod_{i=1}^n \lambda_i.$$

- A 非奇异, 当且仅当 A 的特征根均不为零;
- A 奇异,当且仅当 A 至少有一个特征根为零;

幂等阵

如果方阵 A 具有性质 $A^2 = A$, 则称 A 是幂等阵。

- 如果 $A^2 = A$, 则 A 的特征根非零即一。
- 如果 $A^2 = A$, 则 rank(A) = tr(A).
- $R^n = \mathcal{L}(A') \oplus \mathcal{L}(I A) = \mathcal{L}(A) \oplus \mathcal{L}(I A')$ $\Leftrightarrow A^2 = A_{\circ}$

对称阵

如果方阵 A 具有性质 A' = A, 则称 A 是对称阵。

- 对每个对称阵 A,任给一个向量 x,x'Ax 是 A 的一个齐次二次函数,称为 A 对应的二次型。
- 如果 A 的二次型 x'Ax 恒不取负值,即 $x'Ax \ge 0$ 对一切 x 成立,则称 A 是非负定阵。
- 如果 A 是非负定阵,且 x'Ax = 0 充要条件是 x = 0,则称 A 是正定的。

对称阵的谱分解

• 对于对称阵 A, 设特征根分别为 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$, 可证 明 λ_i 是实数, $i = 1, 2, \dots, n$ 。记

$$\mathbf{\Lambda} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

• 设 A 的 n 个单位正交特征向量为 v_1, v_2, \cdots, v_n , 记

$$oldsymbol{V} = (oldsymbol{v}_1, oldsymbol{v}_2, \cdots, oldsymbol{v}_n)$$

可证明 $V'V = VV' = I_n$ 。于是, $AV = V\Lambda$ 。

对称阵的性质

设 A 是一个对称阵, $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \geq \lambda_n$ 是 A 的特征根,而 v_i 是 λ_i 对应的特征向量。于是,有以下结论:

• 对于任意非零向量 x,

$$\lambda_n x' x \leq x' A x \leq \lambda_1 x' x$$
.

• 推论: 对于任意非零向量 x,

$$\sup_{x} \frac{x'Ax}{x'x} = \lambda_1, \quad \inf_{x} \frac{x'Ax}{x'x} = \lambda_n,$$

证明: 仅考虑 $x'Ax < \lambda_1 x'x$

不妨设特征向量 v_1, v_2, \cdots, v_n 是对称阵 A 的标准正交基。因此,

$$oldsymbol{A}oldsymbol{v}_i = \lambda_i oldsymbol{v}_i, \quad oldsymbol{v}_j' oldsymbol{v}_i = egin{cases} 0, i
eq j \ 1, i = j \end{cases}.$$

对于任意非零向量 x, x 可以写成 $x = \sum_{i=1}^{n} k_i v_i$ 。

证明: 仅考虑 $x'Ax \leq \lambda_1 x'x$ (续) 于是有

$$egin{array}{lll} oldsymbol{x}'oldsymbol{A}oldsymbol{x}' oldsymbol{A}oldsymbol{x}' &=& \left(\sum_{j=1}^n k_j oldsymbol{v}_j
ight)'oldsymbol{A}\left(\sum_{i=1}^n k_i oldsymbol{v}_i
ight) \\ &=& \left(\sum_{j=1}^n k_j oldsymbol{v}_j
ight)'\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i k_i oldsymbol{v}_i
ight) \\ &=& \sum_{i,j} \lambda_i k_i k_j oldsymbol{v}_j' oldsymbol{v}_i \\ &=& \sum_i \lambda_i k_i^2 \\ &\leq& \lambda_1 \sum_i k_i^2 = \lambda_1 oldsymbol{x}' oldsymbol{x}. \end{array}$$

• 列向量对标量求导: 若

$$m{y} = egin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix},$$

x 是一个标量,则其微商也是一个向量,即

$$\frac{\partial \mathbf{y}}{\partial x} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x} \\ \frac{\partial y_2}{\partial x} \\ \vdots \\ \frac{\partial y_n}{\partial x} \end{pmatrix}$$

• 矩阵对标量求导: 若

$$m{Y} = egin{pmatrix} y_{11} & y_{12} & \cdots & y_{1n} \ y_{21} & y_{22} & \cdots & y_{2n} \ dots & dots & dots \ y_{m1} & y_{m2} & \cdots & y_{mn} \end{pmatrix},$$

x 是一个标量,则其微商也是一个 $m \times n$ 矩阵,即

$$\frac{\partial \mathbf{Y}}{\partial x} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_{11}}{\partial x} & \frac{\partial y_{12}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{1n}}{\partial x} \\ \frac{\partial y_{21}}{\partial x} & \frac{\partial y_{22}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{2n}}{\partial x} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_{m1}}{\partial x} & \frac{\partial y_{m2}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{mn}}{\partial x} \end{pmatrix}$$

标量对向量求导: 若

$$m{x} = egin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix},$$

y 是一个标量,则其微商也是一个向量,即

$$\frac{\partial y}{\partial \boldsymbol{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y}{\partial x_1} \\ \frac{\partial y}{\partial x_2} \\ \vdots \\ \frac{\partial y}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

• 标量对矩阵求导: 若

$$\boldsymbol{X} = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \cdots & x_{mn} \end{pmatrix},$$

y 是一个标量,则其微商也是一个矩阵,即

$$\frac{\partial y}{\partial \mathbf{X}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y}{\partial x_{11}} & \frac{\partial y}{\partial x_{12}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{1n}} \\ \frac{\partial y}{\partial x_{21}} & \frac{\partial y}{\partial x_{22}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{2n}} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y}{\partial x_{2n}} & \frac{\partial y}{\partial x_{2n}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{2n}} \end{pmatrix}.$$

• 列向量对行向量求导: 若 $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_m)'$ 是一个 $m \times 1$ 列向量,而 $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ 是一个 $n \times 1$ 列向量,则

$$\frac{\partial \boldsymbol{y}}{\partial \boldsymbol{x}'} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \frac{\partial y_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial y_2}{\partial x_1} & \frac{\partial y_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_2}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \frac{\partial y_m}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

是一个 $m \times n$ 矩阵。

• 行向量对列向量求导: 若 $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_m)'$ 是一个 $m \times 1$ 列向量,而 $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ 是一个 $n \times 1$ 列向量,则

$$\frac{\partial \boldsymbol{y}'}{\partial \boldsymbol{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \frac{\partial y_2}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial y_m}{\partial x_1} \\ \frac{\partial y_1}{\partial x_2} & \frac{\partial y_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_m}{\partial x_2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_1}{\partial x_n} & \frac{\partial y_2}{\partial x_n} & \cdots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

是一个 $n \times m$ 矩阵。

• 列向量对矩阵求导: 若 $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_m)'$ 是一个 $m \times 1$ 列向量,而 \mathbf{X} 是一个 $p \times q$ 列向量,则

$$rac{\partial oldsymbol{y}}{\partial oldsymbol{X}} = egin{pmatrix} rac{\partial y_1}{\partial oldsymbol{X}} \ rac{\partial y_2}{\partial oldsymbol{X}} \ rac{dots}{\partial y_m} \end{pmatrix}.$$

向量微商

常用符号及含义

设 x 是一个 $n \times 1$ 向量变量。

• 关于标量的微商:对于任意一个 $n \times 1$ 的非零常数向量 a,

$$\frac{\partial}{\partial x}(a'x) = \frac{\partial}{\partial x}(x'a) = a.$$

• 关于二次型的微商:对于任意一个 $n \times n$ 的非零常数 矩阵 A,

$$rac{\partial}{\partial m{x}}(m{x}'m{A}m{x}) = (m{A}+m{A}')m{x}.$$

特别地,若 A = A',则 $\frac{\partial}{\partial x}(x'Ax) = 2Ax$.

矩阵微商

常用符号及含义

设 X 是一个 $n \times n$ 矩阵变量。

• 关于标量的微商:对于任意两个 $n \times 1$ 的非零常数矩阵 a.b.

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{X}}(\mathbf{a}'\mathbf{X}\mathbf{b}) = \mathbf{a}\mathbf{b}'.$$

特别地,若 a = b,则 $\frac{\partial}{\partial X}(a'Xa) = aa'$.

• 关于行列式的微商:

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{X}}|\mathbf{X}| = |\mathbf{X}|(\mathbf{X}^{-1})' = |\mathbf{X}'|(\mathbf{X}')^{-1}.$$

随机向量

随机变量 vs 随机向量

• p 维随机向量 (random vector)

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix},$$

其中,第 i 个分量 x_i 均是一个随机变量 (random variable);

• 当 p = 1 时, x = x 是一个标量的随机变量 (scalar random variable)。

随机向量

高斯分布随机向量

• 如果随机向量 $x \sim N_n(\mu, \Sigma)$, 那么 x 的 p.d.f. 为

$$p(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\mu}, \Sigma) = (2\pi)^{-p/2} |\Sigma|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})' \Sigma^{-1}(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})\right\},$$

- 该分布为多维高斯分布;
- μ 是一个 p 维向量,**可证明** $\mu = E(x)$;
- Σ 是一个 $p \times p$ 正定实对称矩阵, **可证明** $\Sigma = \text{Cov}(\boldsymbol{x})$.

随机,向量

证明:
$$\mu = E(x)$$

$$E(\boldsymbol{x}) = \int_{R^p} \boldsymbol{x} p(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}) d\boldsymbol{x}$$

$$= \int_{R^p} \boldsymbol{x} (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})\right\} d\boldsymbol{x}$$

$$= \int_{R^p} (\boldsymbol{y} + \boldsymbol{\mu}) (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{y}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{y}\right\} d\boldsymbol{y}$$

$$= \int_{R^p} \boldsymbol{y} (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{y}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{y}\right\} d\boldsymbol{y}$$

$$+ \boldsymbol{\mu} \int_{R^p} (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{y}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{y}\right\} d\boldsymbol{y}$$

$$= \boldsymbol{\mu}$$

随机向量

证明:
$$\Sigma = \operatorname{Cov}(\boldsymbol{x})$$

因为
$$Cov(\boldsymbol{x}) = E(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})'$$
, 所以,

$$\operatorname{Cov}(\boldsymbol{x}) = \int_{R^p} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu}) (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})' p(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}) d\boldsymbol{x}$$

$$= \int_{R^p} (\boldsymbol{y} + \boldsymbol{\mu}) (\boldsymbol{y} + \boldsymbol{\mu})' (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{y}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{y}\right\} d\boldsymbol{y}$$

$$= \int_{R^p} \boldsymbol{y} \boldsymbol{y}' (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{y}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{y}\right\} d\boldsymbol{y}$$

$$= \int_{R^p} \boldsymbol{\Sigma}^{1/2} \boldsymbol{z} \boldsymbol{z}' \boldsymbol{\Sigma}^{1/2} (2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{z}' \boldsymbol{z}\right\} d\boldsymbol{z}$$

$$= \boldsymbol{\Sigma}^{1/2} \cdot \int_{R^p} \boldsymbol{z} \boldsymbol{z}' (2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2} \boldsymbol{z}' \boldsymbol{z}\right\} d\boldsymbol{z} \cdot \boldsymbol{\Sigma}^{1/2}$$

$$= \boldsymbol{\Sigma}$$

证明: $\Sigma = \text{Cov}(x)$ (续)

只需要讨论 $\int_{R^p} zz'(2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}z'z\right\} dz = I$ 的两种情况:

• 如果 $i \neq j$, 那么

$$\int_{R^{p}} z_{i}z_{j} \cdot (2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}z'z\right\} dz$$

$$= \int_{R^{2}} z_{i}z_{j}(2\pi)^{-1} \exp\left\{-\frac{1}{2}\left(z_{i}^{2} + z_{j}^{2}\right)\right\} dz_{i}dz_{j}$$

$$= \int_{R} z_{i}(2\pi)^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}z_{i}^{2}\right\} dz_{i}$$

$$\cdot \int_{R} z_{j}(2\pi)^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}z_{j}^{2}\right\} dz_{j}$$

证明:
$$\Sigma = \text{Cov}(\boldsymbol{x})$$
 (续)

如果 i = i,那么

$$\int_{R^p} z_i^2 \cdot (2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}\mathbf{z}'\mathbf{z}\right\} d\mathbf{z}$$

$$= \int_{R} z_i^2 (2\pi)^{-1/2} \exp\left\{-\frac{1}{2}z_i^2\right\} dz_i$$

$$= 1.$$

综上,

$$\int_{B^n} oldsymbol{z} oldsymbol{z}'(2\pi)^{-p/2} \exp\left\{-rac{1}{2}oldsymbol{z}'oldsymbol{z}
ight\} \mathrm{d}oldsymbol{z} = oldsymbol{I}$$

高斯分布随机向量

• 如果随机向量 $x \sim N_p(\mu, \Sigma)$, 那么 x 的 p.d.f. 为

$$p(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}) = (2\pi)^{-p/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu}) \right\},$$

• 特别地,当 $\Sigma = \sigma^2 \mathbf{I}_p$ (\mathbf{I}_p 是单位矩阵) 时,

$$|\Sigma| = (\sigma^2)^p$$
 \blacksquare $\Sigma^{-1} = \sigma^{-2} \boldsymbol{I}_p$

于是, x 的 p.d.f. 为

$$p(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\mu}, \Sigma) = (2\pi\sigma^2)^{-p/2} \exp\left\{-\frac{1}{2\sigma^2}(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})'(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})\right\}.$$

期望与协方差的性质

设随机变量 $x = (x_1, x_2, \dots, x_p)'$ 和 $y = (y_1, y_2, \dots, y_p)'$ 。 设有 $m \times n$ 维常数矩阵 $A = \{a_{ij}\}_{m \times n}$, $m' \times n$ 维常数矩阵 $B = \{b_{ij}\}_{m' \times n}$ 及 m 维的常数向量 $\mathbf{c} = (c_1, c_2, \dots, c_m)'$,可以证明以下结论:

- $E(\mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{c}) = \mathbf{A}E(\mathbf{x}) + \mathbf{c};$
- $Cov(\mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{c}) = \mathbf{A}Cov(\mathbf{x})\mathbf{A}';$
- $\bullet \ \operatorname{Cov}(\boldsymbol{A}\boldsymbol{x},\boldsymbol{B}\boldsymbol{y}) = \boldsymbol{A}\operatorname{Cov}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})\boldsymbol{B}'.$

概率不等式

Jensen 不等式

给定一个概率空间 (Ω, \mathcal{F}, P) , x 是一个随机变量且 ϕ 是一个凸函数,则

$$\phi(E(x)) \le E(\phi(x)).$$

特殊形式

• 现有实数 x_1, x_2, \cdots, x_n 且权重分别为 a_1, a_2, \cdots, a_n , 有

$$\phi\left(\frac{\sum_{i=1}^{n} a_i x_i}{\sum_{i=1}^{n} a_i}\right) \le \frac{\sum_{i=1}^{n} a_i \phi(x_i)}{\sum_{i=1}^{n} a_i}.$$

• $\Leftrightarrow \phi(x) = x^2$, $\mathbb{M}(E(x))^2 \le E(x^2)$.

概率不等式

Hoeffding 不等式

设 x_1, x_2, \cdots, x_n 是相互独立的随机变量且 $P(a_i \leq x_i \leq b_i) = 1$ 。令

$$S_n = x_1 + x_2 + \dots + x_n.$$

对于任意 t > 0,都

$$P(S_n - E(S_n) \ge t) \le \exp\left(-\frac{2t^2}{\sum_{i=1}^n (b_i - a_i)^2}\right)$$

$$P(|S_n - E(S_n)| \ge t) \le 2 \exp\left(-\frac{2t^2}{\sum_{i=1}^n (b_i - a_i)^2}\right)$$

无约束优化问题

无约束的最优化问题本质上是

$$\min f(\boldsymbol{x}), \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n$$
.

符号与定义

- 目标函数: $f(x), x \in \mathbb{R}^n$.
- 最小值点: x*, 即

$$\boldsymbol{x}^* = \arg\min f(\boldsymbol{x}),$$

• 优化问题的根本目标:得到 x^* 解析解或近似解。

问题: 得到 x^* 的解析解的通法是什么?

梯度下降中解的迭代式为

$$oldsymbol{x}_1 = oldsymbol{x}_0 + \eta \cdot \left(-\left. rac{\partial f(oldsymbol{x})}{\partial oldsymbol{x}}
ight|_{oldsymbol{x} = oldsymbol{x}_0}
ight)$$

其中,

- $-\frac{\partial f(x)}{\partial x}\Big|_{x=x_0}$ 是梯度的反方向,表示迭代时的方向;
- η 是学习率,表示迭代时的步长;

梯度下降的原理

• 一阶泰勒展开公式为

$$f(\boldsymbol{x}_1) pprox f(\boldsymbol{x}_0) + \left(\left. \frac{\partial f(\boldsymbol{x})}{\partial \boldsymbol{x}} \right|_{\boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}_0} \right)' (\boldsymbol{x}_1 - \boldsymbol{x}_0)$$

今

$$\boldsymbol{x}_1 - \boldsymbol{x}_0 = l\boldsymbol{v}$$

其中,

- v 是一个单位向量,表示 $x_1 x_0$ 的方向;
- l > 0 是一个标量,表示 $x_1 x_0$ 的长度;

梯度下降的原理 (续)

要使得 $f(x_1) < f(x_0)$, 我们需要

$$\left(\left. \frac{\partial f(\boldsymbol{x})}{\partial \boldsymbol{x}} \right|_{\boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}_0} \right)' l \boldsymbol{v} < 0$$

令
$$\left(\left.rac{\partial f(x)}{\partial x}\right|_{x=x_0}
ight)=u$$
。因为 l 是一个正常数,不影响符号,所以

$$\boldsymbol{u}'\boldsymbol{v} < 0$$

同时,我们知道

$$\boldsymbol{u}'\boldsymbol{v} = \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v} \rangle = \|\boldsymbol{u}\| \|\boldsymbol{v}\| \cos(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}).$$

梯度下降的原理(续)

当 $\cos(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}) = -1$ 时, $\boldsymbol{u}'\boldsymbol{v}$ 最小,于是取

$$oldsymbol{v} = -rac{oldsymbol{u}}{\|oldsymbol{u}\|} = -rac{rac{\partial f(x)}{\partial x}igg|_{oldsymbol{x}=oldsymbol{x}_0}}{igg\|rac{\partial f(x)}{\partial x}igg|_{oldsymbol{x}=oldsymbol{x}_0}}.$$

因此,

$$oldsymbol{x}_1 = oldsymbol{x}_0 + \eta \cdot \left(-\left. rac{\partial f(oldsymbol{x})}{\partial oldsymbol{x}}
ight|_{oldsymbol{x} = oldsymbol{x}_0}
ight).$$

带约束的最优化问题本质上是

min
$$f(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$
,
s.t. $h_i(\mathbf{x}) \le 0, i = 1, 2, \dots, m$;
 $l_i(\mathbf{x}) = 0, i = 1, 2, \dots, r$.

符号与定义

• 拉格朗日函数为

$$L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}) = f(\boldsymbol{x}) + \sum_{i=1}^{m} u_i h_i(\boldsymbol{x}) + \sum_{i=1}^{r} v_i l_i(\boldsymbol{x})$$

其中,
$$\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_m)' \in R^m, \mathbf{v} = (v_1, \dots, v_r)' \in R^r$$
且 $u_i > 0$.

性质

对于 $u_i \ge 0, i = 1, 2, \dots, m$ 且 $v_i, i = 1, 2, \dots, r$, 有 f(x) > L(x, y, x)

$$f(\boldsymbol{x}) \ge L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v})$$

原因如下:

$$L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}) = f(\boldsymbol{x}) + \sum_{i=1}^{m} u_i \underbrace{h_i(\boldsymbol{x})}_{\leq 0} + \sum_{j=1}^{r} v_j \underbrace{l_i(\boldsymbol{x})}_{=0} \leq f(\boldsymbol{x})$$

令 \mathcal{X} 是原始可行集。假设 f^* 是带约束的优化问题

min
$$f(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$
,
s.t. $h_i(\mathbf{x}) \le 0, i = 1, 2, \dots, m$;
 $l_i(\mathbf{x}) = 0, i = 1, 2, \dots, r$

的原始最优值。于是有

$$f^* \geq \min_{\boldsymbol{x} \in \mathcal{X}} L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}) \geq \min_{\boldsymbol{x}} L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}) := g(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v})$$

我们称 g(u, v) 为拉格朗日对偶函数。

给定原始优化问题

min
$$f(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$
,
s.t. $h_i(\mathbf{x}) \le 0, i = 1, 2, \dots, m$;
 $l_i(\mathbf{x}) = 0, i = 1, 2, \dots, r$.

对偶函数 g(u, v) 满足: 对于任意 $u \ge 0$ 和 v, 有

$$f^* \ge g(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}).$$

这样可以有**最优下界**: $\max_{u,v} g(u,v)$ 。 这自然导出了拉格朗日对偶问题为

$$\max_{\boldsymbol{u},\boldsymbol{v}} \quad g(\boldsymbol{u},\boldsymbol{v})$$
s.t. $\boldsymbol{u} \geq 0$.

重要性质

弱对偶性: 如果对偶最优值为 g*, 那么

$$f^* \ge g^*$$
.

注意到:这个性质总是成立的(即使原始问题是非凸的)。

- 对偶问题是一个凸优化问题 (即使原始问题是非凸的)。
- 强对偶性: 如果对偶最优值为 g*, 那么

$$f^* = g^*.$$

注意到:这个性质成立时是**有条件的**。(Slater's 条件, KKT 条件)

对偶问题的用途

• 在强对偶条件下,给定对偶最优值 u^*, v^* ,原始最优解 x^* 也是

$$\min_{\boldsymbol{x}} L(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{u}^*, \boldsymbol{v}^*)$$

的解。

- 这表明:可以通过对偶问题的解来计算原始问题的解。
- 获取对偶问题的解,可能更简单!