

数据结构与算法图论算法

陈宇琪

2020 年 8 月 1 日

摘要

主要内容：最短路、最小生成树、图上动态规划。

DDL: 2020-06-21

目录

1	Bellmanford 算法	2
1.1	边松弛	2
1.2	队列优化算法描述	2
2	填表题	2
3	简答题	2
4	编程题	3
5	参考答案	3
5.1	填表题	3
5.2	简答题	3
5.3	编程题	5

1 Bellmanford 算法

1.1 边松弛

假设一条边满足 $d[e.v] > d[e.u] + e.w$ ，则更新 $d[e.v]$ 。

1.2 队列优化算法描述

- 初始将起点放入队列，并进入循环。
- 每次选取队首顶点 u 。
- 对所有从 u 出发的边 $u \rightarrow v$ 进行边松弛。
- 如果节点 v 被更新，且 v 入队次数小于 n ，则将 v 放入队尾。
- 如果一个点加入队列 n 次，则说明图中存在环。

* 详细算法可以参考 CSDN。

2 填表题

表 1: 四种最短路算法对比

	算法实质 (贪心/动规/其他)	适用范围 (单点源/多点源)	边权范围 (正边权/皆可)	能否判负环 (是/否)	算法复杂度
Dijkstra					
SPFA					
Floyd					
*Bellmanford					

* 请自学 Bellmanford 算法。

3 简答题

1、给出一个不等式组：

$$\begin{cases} x_1 - x_2 \leq 0 \\ x_3 - x_1 \leq 5 \\ x_3 - x_2 \leq 6 \\ x_2 - x_4 \geq 0 \end{cases}$$

(1) 构造方程组对应的差分约束系统。

(2) 根据图的性质判断方程组是否有解？（简要说明理由）

* (3) 构造原方程组的一组解。（修改差分约束系统的图结构，加入一个虚拟节点）

2、给出一个不等式组：

$$\begin{cases} x_3 - x_2 \leq 0 \\ x_2 - x_1 \leq 5 \\ x_3 - x_1 \geq 6 \end{cases}$$

- (1) 构造方程组对应的差分约束系统。
- (2) 根据图的性质判断方程组是否有解？（简要说明理由）

3、仔细阅读 1.2 中算法描述，并回答问题：

- (1) 什么是简单路径？
- (2) 为什么一个点只需要加入队列 n 次？（提示：最短路是简单路径）
- (3) 简述 Bellmanford 判负环的原理。

* (4) 根据 1.2 描述的 Bellmanford 算法是否能够找出负环上的所有点？如果不能，请修改 Bellmanford 算法。（如果有多个负环，请找出所有最短路径长度为负无穷的点）

4、描述 Floyd 算法的状态设计和状态转移方程的具体含义。

4 编程题

1、（完整代码 + 算法描述）使用 Dijkstra 算法计算从 s 到 t 的最短路和次短路。

提示：请使用堆优化的 Dijkstra 算法，算法描述可以参考 PPT。

2、（完整代码 + 算法描述）假设给定一个有向无环图，求从 s 出发到 t 的简单路径条数。

路径计数：假设对于两条从 s 到 t 的简单路径，只要经过的边有一条不一样，则两条路径认为是不同的。

提示 1：你可以认为图中不存在重边，如果你能够处理重边当然更好。

提示 2：对于有向无环图而言，常见做法是先求拓扑排序。

提示 3：一个简单版本，你可以认为所有边 (u, v) 满足 $u < v$ 。

5 参考答案

5.1 填表题

表 2: 四种最短路算法对比

	算法实质 (贪心/动规/其他)	适用范围 (单点源/多点源)	边权范围 (正边权/皆可)	能否判负环 (是/否)	算法复杂度
Dijkstra	贪心	单点源	正边权	否	$O(V \times \log(E))$
SPFA	其他	单点源	皆可	是	$O(V \times E)$
Floyd	动规	多点源	皆可	否	$O(V^3)$
*Bellmanford	其他	单点源	皆可	是	$O(V \times E)$

* 备注：Floyd 也可以判负环的。

5.2 简答题

1、给出一个不等式组：

$$\begin{cases} x_1 - x_2 \leq 0 \\ x_3 - x_1 \leq 5 \\ x_3 - x_2 \leq 6 \\ x_2 - x_4 \geq 0 \end{cases}$$

(1) 构造方程组对应的差分约束系统。

$$\begin{cases} x_1 - x_2 \leq 0 \\ x_3 - x_1 \leq 5 \\ x_3 - x_2 \leq 6 \\ x_4 - x_2 \leq 0 \end{cases}$$

(2) 根据图的性质判断方程组是否有解? (简要说明理由)
方程组的差分约束网络:

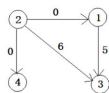


图 1: Ans 1.1

由于上图不存在负环。所以方程组有解。

* (3) 构造原方程组的一组解。(修改差分约束系统的图结构, 加入一个虚拟节点)
修改后的差分约束网络:

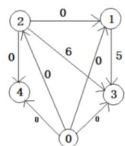


图 2: Ans 1.3

从超级源点 0 到每个点的最短路都是 0, 所以 (0,0,0,0) 是原方程组的一组解。

2、给出一个不等式组:

$$\begin{cases} x_3 - x_2 \leq 0 \\ x_2 - x_1 \leq 5 \\ x_3 - x_1 \geq 6 \end{cases}$$

(1) 构造方程组对应的差分约束系统。

$$\begin{cases} x_3 - x_2 \leq 0 \\ x_2 - x_1 \leq 5 \\ x_1 - x_3 \leq -6 \end{cases}$$

(2) 根据图的性质判断方程组是否有解? (简要说明理由)
方程组的差分约束网络:

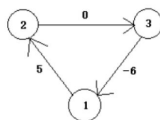


图 3: Ans 2.2

图中存在负环, 方程组无解。

3、仔细阅读 1.2 中算法描述, 并回答问题:

(1) 什么是简单路径?

不经过重复顶点的路径。

(2) 为什么一个点只需要加入队列 n 次? (提示: 最短路是简单路径)

最短路一定是简单路径, 简单路径的长度最多是 $n - 1$ 。

(3) 简述 Bellmanford 判负环的原理。

因为如果存在最短路径, 则松弛 $n - 1$ 次必然能够找到最短路, 如果松弛 $n - 1$ 次之后还可以继续松弛, 则肯定存在负环。

* (4) 根据 1.2 描述的 Bellmanford 算法是否能够找出负环上的所有点? 如果不能, 请修改 Bellmanford 算法。(如果有多个负环, 请找出所有最短路径长度为负无穷的点)

简单修改一些 Bellmanford 算法即可。假设松弛 $n - 1$ 次之后的“最短路”长度保存在 d_1 数组中, 再松弛 $n - 1$ 次之后将“最短路”长度保存在 d_2 , 如果点 v_i 不在任何一个负环上, 则必有 $d_1[v_i] = d_2[v_i]$ 。反之, 如果 $d_1[v_i] \neq d_2[v_i]$, 则 v_i 在某个负环上。

4、描述 Floyd 算法的状态设计和状态转移方程的具体含义。

$f[i][j][k]$ 表示从 i 到 j , 中间之间经过 $\{v_1, \dots, v_k\}$ 的最短路。

对于 $f[i][j][k]$ 而言, 可以选择经过 v_k 或者不经过 v_k , 所以转移为:

$f[i][j][k] = \min(f[i][k][k - 1] + f[k][j][k - 1], f[i][j][k - 1])$ 。

使用类似滚动数组的思想, 可以省略数组的第三个维度。

5.3 编程题

1、(完整代码 + 算法描述) 使用 Dijkstra 算法计算从 s 到 t 的最短路和次短路。

对于 k 短路问题而言, 每一个节点维护一个大小为 k 的容器, 类似 Dijkstra 的思想, 每次从优先级队列中 pop 出来的元素就是这个节点的一个最短路的解, 当一个节点被 pop 出来 k 次, 则这个节点不必继续进行松弛。时间复杂度 $O(k \times v \times \log(e))$ 。

2、(完整代码 + 算法描述) 假设给定一个有向无环图, 求从 s 出发到 t 的简单路径条数。

首先求这个图的拓扑排序并按照拓扑排序对顶点重新编号, 使得 $1, 2, \dots, n$ 是这个新图的一个拓扑排序。

假设这时候计算从 s 到 t 的路径条数, 则如果 $s > t$, 则答案为 0, 否则可以用 dp 求解。

$$dp[t] = \sum_{(u,t) \in E \text{ \& } u < t} dp[u]$$

初始化: $dp[s] = 1$, 最终的答案为 $dp[t]$, 复杂度为 $O(E)$ 。