

# ZÁKLADY POČÍTAČOVÉ GRAFIKY

## Redukce barevného prostoru - cvičení 1

Michal Vlnas

Brno University of Technology, Faculty of Information Technology  
Božetěchova 1/2, 612 66 Brno - Královo Pole  
[ivlnas@fit.vutbr.cz](mailto:ivlnas@fit.vutbr.cz)



- Organizace cvičení
- Seznámení s kostrou aplikace používanou v IZG
- Redukce barevného prostoru
- Samostatná práce

1. putPixel()	– 0.25 bodu
2. getPixel()	– 0.25 bodu
3. greyScale()	– 0.50 bodu
4. orderedDithering()	– 1.00 bod
5. errorDistribution()	– 1.00 bod

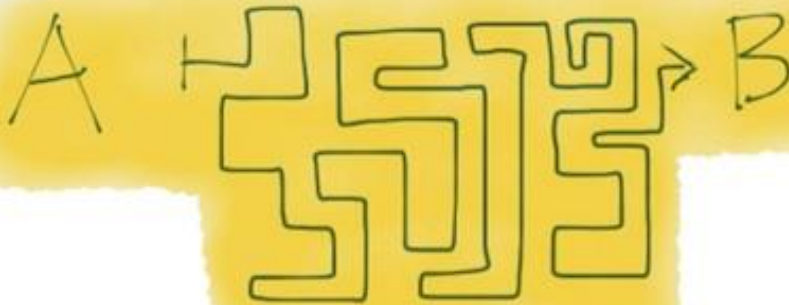
- **6 témat po dvou týdnech:**
  - Redukce barevného prostoru
  - Generování základních objektů v rastru
  - Vyplňování uzavřených objektů ve 2D
  - Zobrazování 2D křivek v rastru
  - 3D Transformace
  - Zobrazování 3D scény a základy OpenGL
- Každé cvičení úkol za 3 body
- **Průběh cvičení:**
  - Výklad a společná práce
  - Samostatná bodovaná práce

- Prakticky si vyzkoušet a ověřit znalosti získané na přednáškách

Theory:



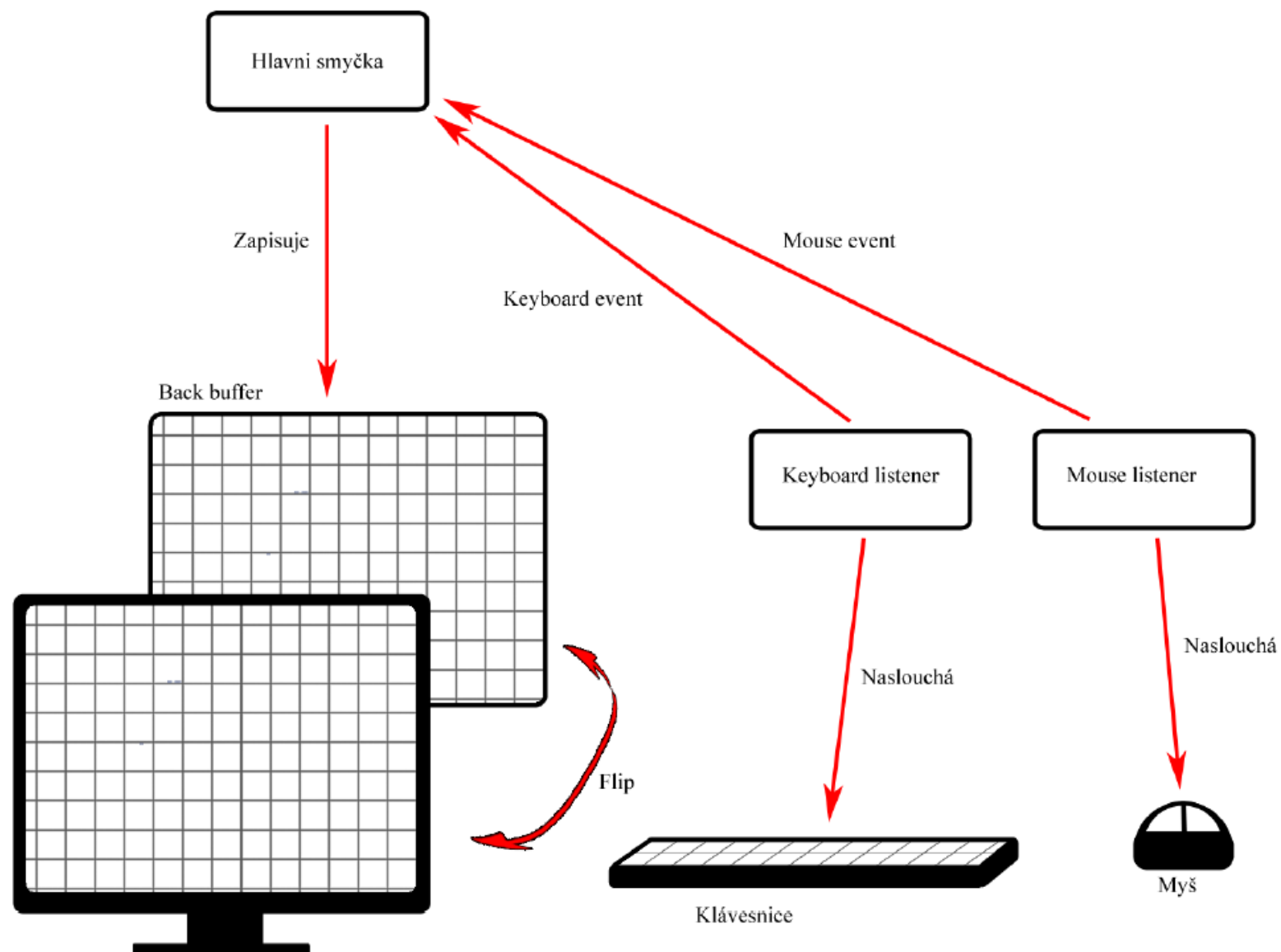
Practice:



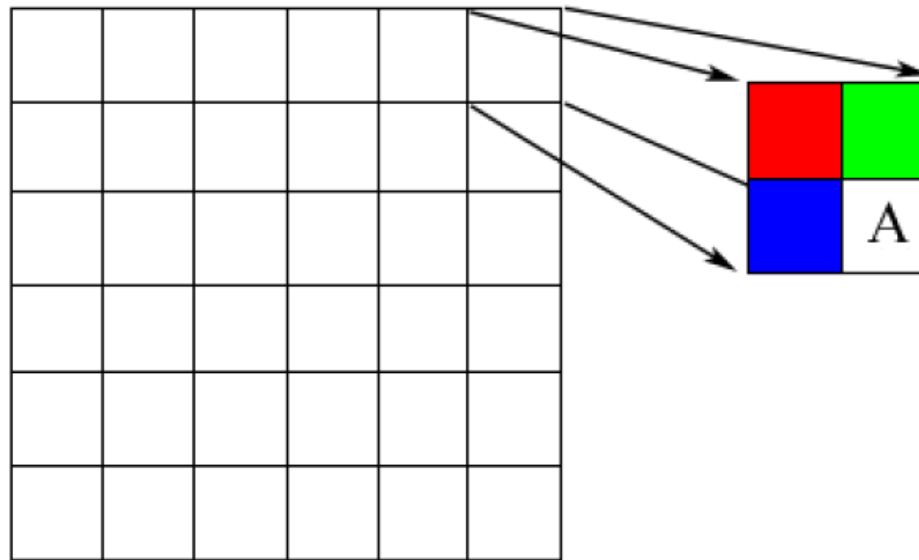


- Implementace v jazyce C
- Použití knihovny **SDL** (verze 1.2.15)
  - <http://www.libsdl.org/>
    - Knihovna pro multiplatformní programování médií (zvuk, grafika, vstupní zařízení) s HW akcelerací
    - Dostupné tutoriály
- Globální stavové proměnné
- Implementace úkolu **pouze** v souboru „student.c“

- **base.h**
  - Pomocné definice, funkce, makra
- **color.h + color.c**
  - Definice datového typu RGBA + funkce pro práci s ním
- **globals.h**
  - Stavové globální proměnné
- **io.h + io.c**
  - Funkce pro čtení/zápis z/do souboru .bmp
- **student.h + student.c**
  - Soubory s úkoly
- **main.c**
  - Hlavní tělo programu

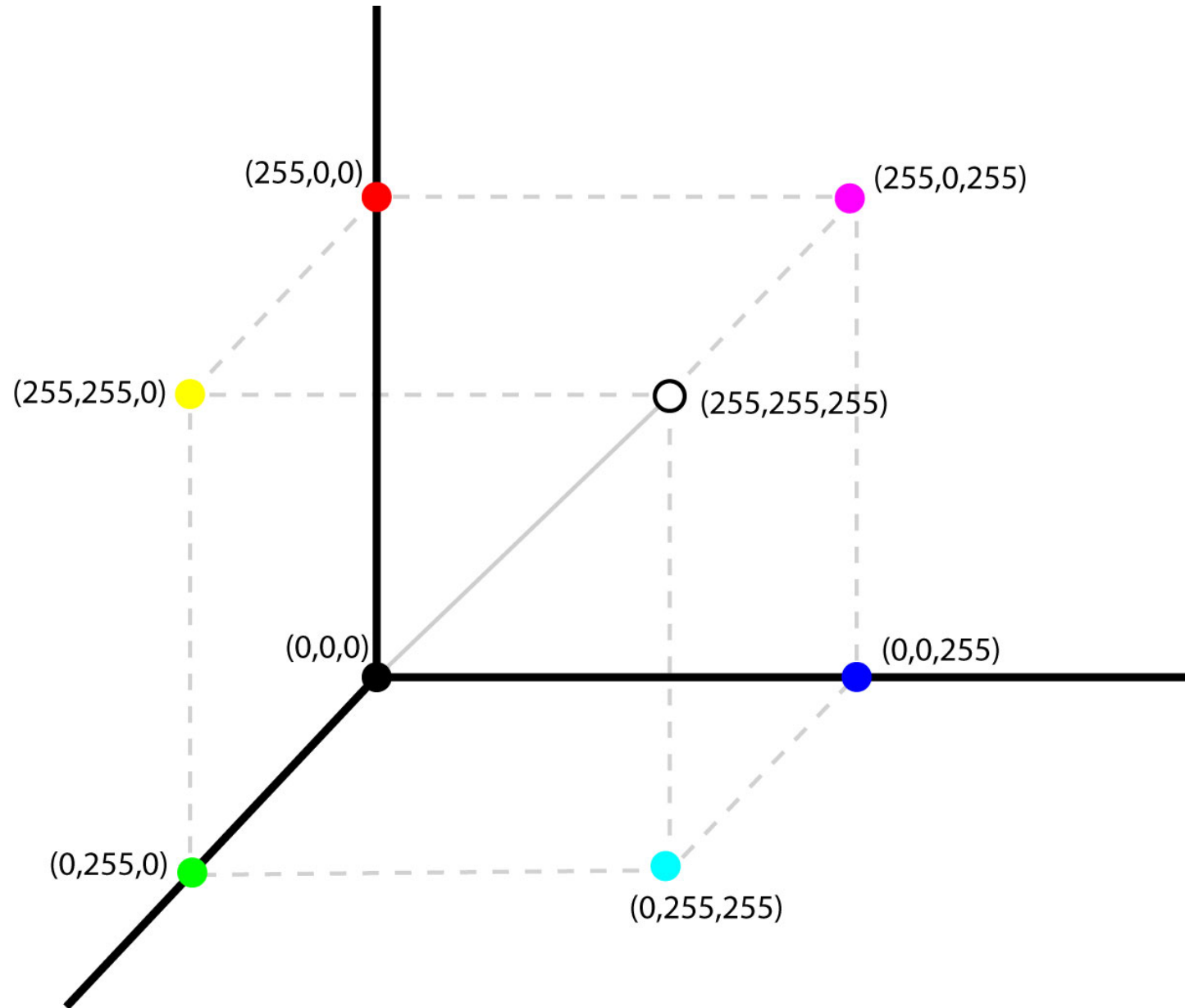


- Pole *pixelů* reprezentující obraz
- Vnímáme jako 2D pole
- V IZG efektivnější implementace pomocí 1D pole



Pixel = **pix** (in the sense “pictures”) + **el**(ement), 1965-70





- Jeden pixel = *struktura* S\_RGBA

```
struct S_RGBA {
    unsigned char red;
    unsigned char green;
    unsigned char blue;
    unsigned char alpha;
};
```

- Framebuffer

```
S_RGBA *frame_buffer
```

- Většina operací ve cvičeních jsou postaveny na přímém zápisu do paměti *framebufferu*.

```
void putPixel(int x, int y, S_RGBA color)
```

- **Vstup:**

- Souřadnice  $x, y$
- Pixel (S\_RGBA)
- Velikost framebufferu (pomocné proměnné)

- **Postup:**

1. Test souřadnic  $x, y$
2. Výpočet offsetu (2D index  $\rightarrow$  1D index)
3. Zápis pixelu do framebufferu

- **Implementovat funkce (každá za 0,25 bodu)**
  - `S_RGBA getPixel(int x, int y)`
  - `void putPixel(int x, int y, S_RGBA color)`
- **Pomocné proměnné**
  - `int width`
  - `int height`
  - `S_RGBA *frame_buffer`
  - `COLOR_BLACK`
- **Testování**
  - Klávesa L načte obrázek ze souboru image.bmp
  - Klávesa S uloží scénu do souboru out.bmp
  - Kliknutí do scény vypisuje hodnotu pixelu

- Převod třísloužkového barevného modelu RGB do jednosložkového *šedotónového*
- Pixel má pouze jednu hodnotu – intenzitu
- **Vstup:**
  - $R(0..255), G(0..255), B(0..255)$
- **Výstup:**
  - $\text{Intensity} = 0.299R + 0.587G + 0.114B$
  - $\text{Intensity}(0..255)$
- **Simulace v RGB:**
  - $R = G = B = \text{Intensity}$

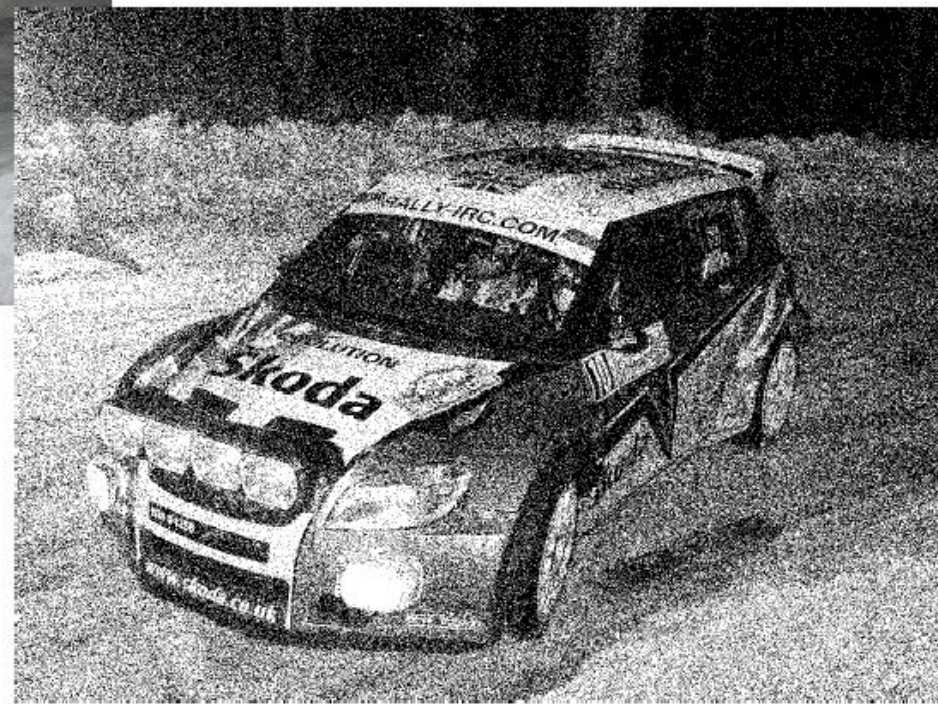


- **Implementovat funkci (úkol za 0.5 bodu)**
  - `void greyScale()`
- **Pomocné proměnné**
  - `int height`
  - `int width`
- **Pomocné funkce a makra**
  - `void putPixel(int x, int y, S_RGBA color)`
  - `S_RGBA getPixel(int x, int y)`
  - `ROUND(x)`
- **Testování**
  - Klávesa L načte obrázek, G převede obrázek do stupňů šedí

- Nutné vycházet z šedotónového obrazu
- Různé metody:
  - Prahování
  - Náhodné rozptýlení
  - Maticové rozptýlení
  - Distribuce chyby aj.
- Demo (implementováno):
  - Klávesa 1..4 prahuje obraz s různými hodnotami prahu
  - Klávesa R provádí algoritmus náhodného rozptýlení
  - Funkce k nahlédnutí v souboru student.c







- **Maticové rozptýlení**

- Porovnání pixelů obrazu s odpovídajícími hodnotami distribuční (rozptylovací) matice a prahování

$$M = \begin{bmatrix} 0 & 204 & 51 & 255 \\ 68 & 136 & 187 & 119 \\ 34 & 238 & 17 & 221 \\ 170 & 102 & 153 & 85 \end{bmatrix}$$

- Index pro matici M

$$\begin{aligned} i &= x \bmod n \\ j &= y \bmod n \end{aligned} \quad n \dots \text{side of M}$$

- Výstupní intenzita

$$G(x, y) = \begin{cases} I_{max} & \text{for } I(x, y) > M(i, j) \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$



- Maticové rozptýlení



- **Implementovat funkci (za 1 bod)**

- `void orderedDithering()`

- **Pomocné proměnné:**

- `COLOR_WHITE`
  - `COLOR_BLACK`
  - `int height`
  - `int width`
  - `int M[]` (Matice rozptýlení)
  - `int M_SIDE` (Velikost strany čtvercové matice)

- **Pomocné funkce a makra:**

- `void greyScale()`

- **Testování:**

- „L“ načtení testovacího obr., „M“ spustí algoritmus mat. rozptýlení

$$M = \begin{bmatrix} 0 & 204 & 51 & 255 \\ 68 & 136 & 187 & 119 \\ 34 & 238 & 17 & 221 \\ 170 & 102 & 153 & 85 \end{bmatrix}$$

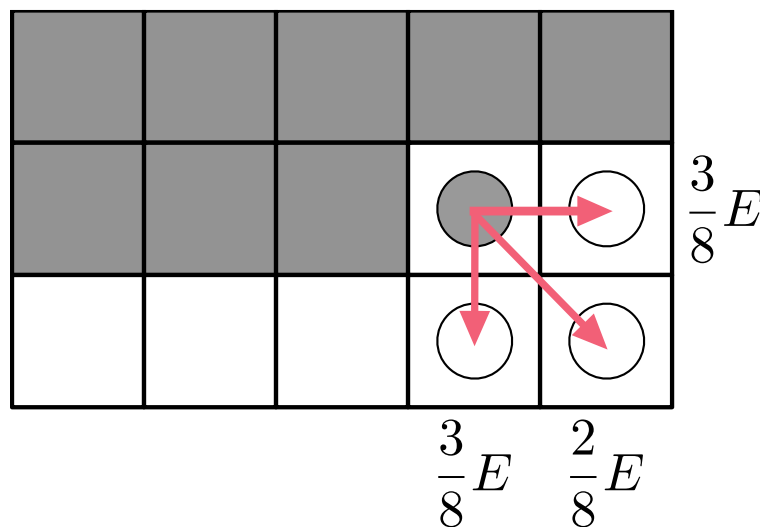
$$\begin{aligned} i &= x \bmod n \\ j &= y \bmod n \end{aligned} \quad n \dots \text{side of } M$$

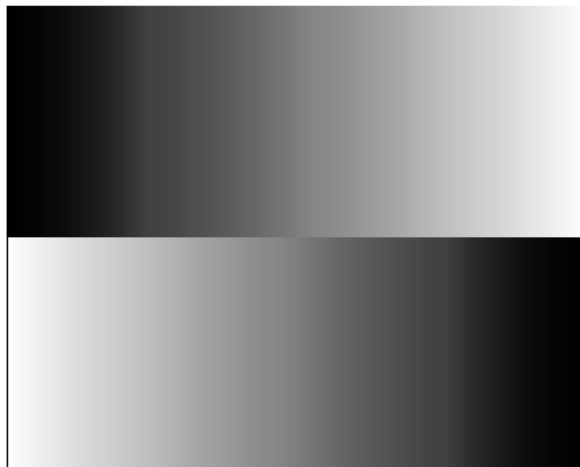
$$G(x, y) = \begin{cases} I_{max} & \text{for } I(x, y) > M(i, j) \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$

## • Distribuce chyby

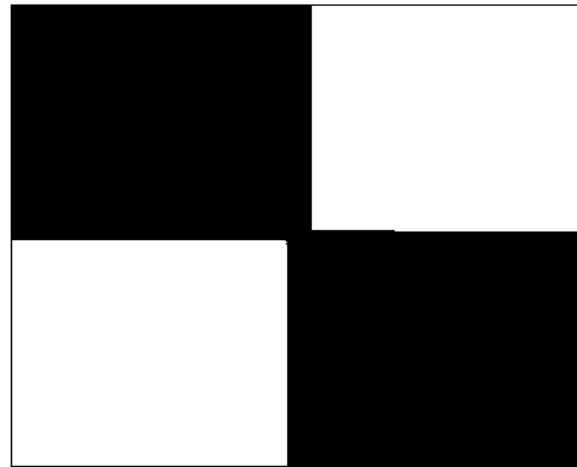
- Prahování, náhodné i maticové rozptýlení pracují pouze s jedním pixelem!
- Pro lepší kvalitu je vhodné sledovat i okolí

$$\bullet \text{ Chyba } E = \begin{cases} I(x,y) - I_{\max}, & \text{pokud } G(x,y) = I_{\max} \\ I(x,y), & \text{pokud } G(x,y) = 0 \end{cases}$$

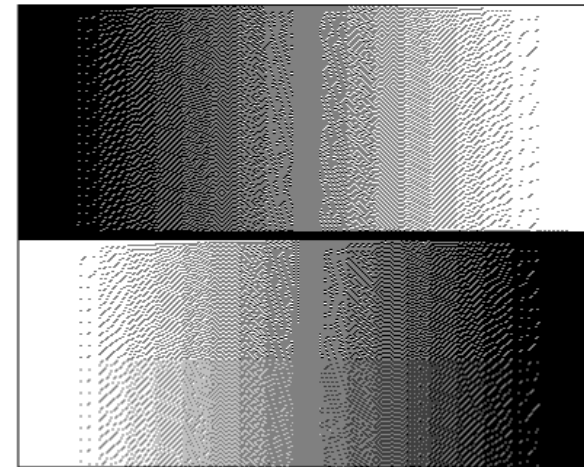




*Vstupní obraz*



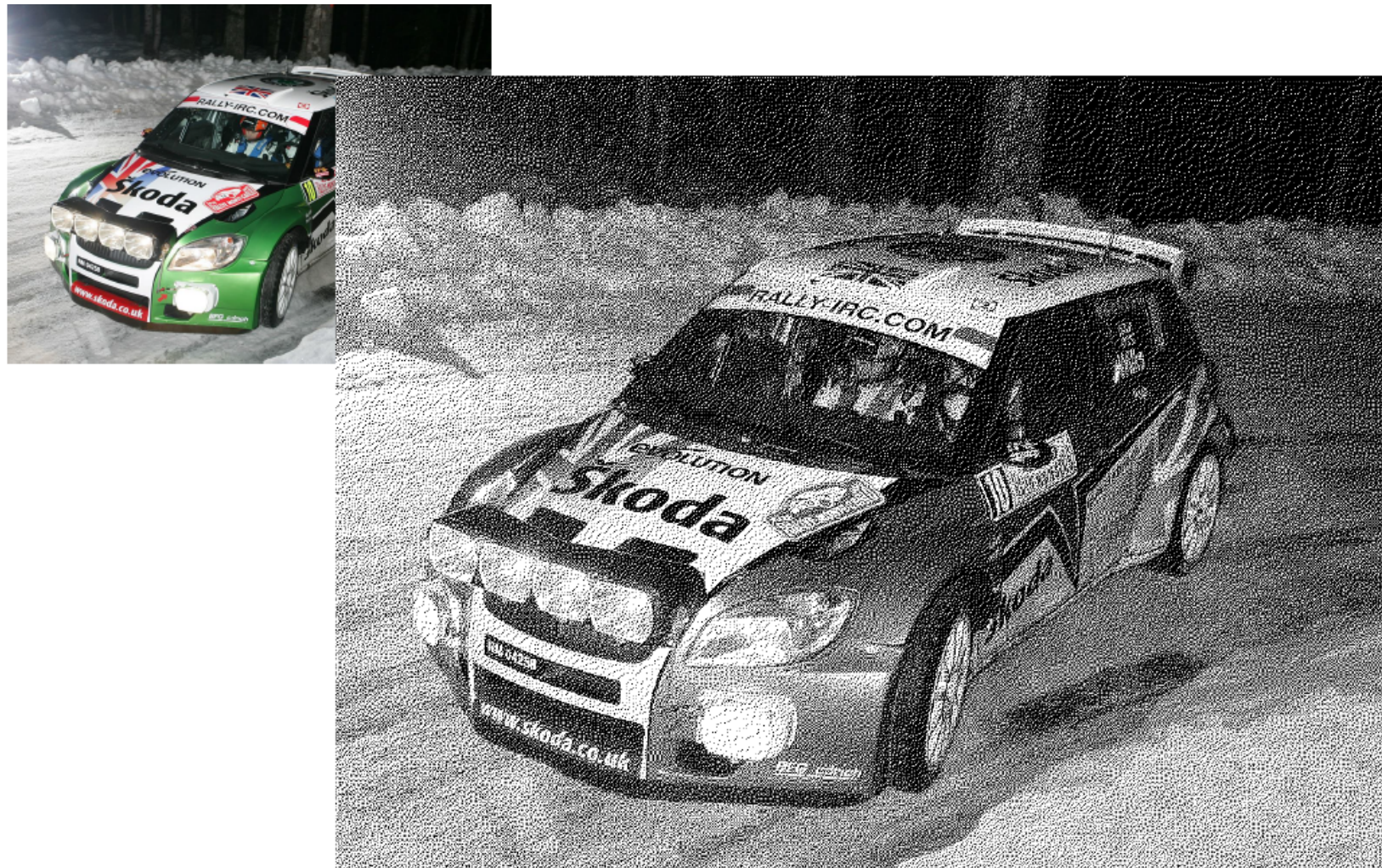
*Prahování*



*Distribuce chyby*



- Distribuce chyby





- Implementovat funkci (za 1 bod)

- `void errorDistribution()`

- Pomocné proměnné:

- `COLOR_WHITE`
  - `COLOR_BLACK`
  - `int height`
  - `int width`

- Pomocné funkce a makra:

- `ROUND(x)`
  - `void greyScale()`

- $$Chyba\ E = \begin{cases} I(x,y) - I_{\max}, & \text{pokud } G(x,y) = I_{\max} \\ I(x,y), & \text{pokud } G(x,y) = 0 \end{cases}$$

- Testování:

- „L“ načtení testovacího obr., „D“ spustí algoritmus distribuce chyby

