自控原理习题解答第五章

侯一凡

yfhou@xidian.edu.cn

《自动控制原理》 2014

已知单位反馈系统的开环传函为: $G(s) = \frac{10}{s+1}$, 则有:

$$\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{10}{s+11}$$

系统的频率特性为:

$$|\Phi(j\omega)| = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 121}}$$

 $\angle \Phi(j\omega) = -\arctan\frac{\omega}{11}$

(1)
$$r(t) = \sin(t + 30^\circ)$$
;

$$\Rightarrow c(t) = |\Phi(j\omega)| \sin(t + 30^{\circ} + \angle \Phi(j\omega)) = 0.91 \sin(t + 24.8^{\circ}).$$

(2)
$$r(t) = 2\cos(2t - 45^\circ);$$

$$\Rightarrow c(t) = 2|\Phi(j\omega)|\cos(2t - 45^\circ + \angle\Phi(j\omega)) = 1.78\cos(2t - 55.3^\circ).$$

(3)
$$r(t) = \sin(t + 30^\circ) - 2\cos(2t - 45^\circ);$$

$$\Rightarrow c(t) = 0.91\sin(t + 24.8^{\circ}) - 1.78\cos(2t - 55.3^{\circ}).$$

已知系统传递函数 $G(s) = \frac{K}{T_{s+1}}$,则其频率特性为:

$$G(j\omega) = \frac{K}{jT\omega + 1}$$

幅频特性:

$$A(\omega) = |G(j\omega)| = \frac{K}{\sqrt{T^2\omega^2 + 1}}$$

相频特性:

$$\phi(\omega) = \angle G(j\omega) = -\arctan T\omega$$

当
$$\omega = 1$$
, $A = 12/\sqrt{2}$, $\phi = -45^{\circ}$. 则有:

$$\frac{K}{\sqrt{T^2+1}} = 12/\sqrt{2}$$

$$-\arctan T = -45^{\circ}$$

求解得: T = 1, K = 12.

已知系统的开环传递函数

$$G(s) = \frac{{\omega_n}^2}{s(s+2\xi\omega_n)}$$

则系统的闭环传递函数:

$$\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{{\omega_n}^2}{s^2 + 2\xi\omega_n s + {\omega_n}^2}$$

系统的频率特性为:

$$|\Phi(j\omega)| = \frac{{\omega_n}^2}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + (2\xi\omega_n\omega)^2}}$$
$$\angle \Phi(j\omega) = -\arctan\frac{2\xi\omega_n\omega}{\omega^2 - \omega^2}$$

当 $r(t) = 2\sin t$, 则 $c(t) = 2\sin(t - 45^\circ)$, $\omega = 1$, $|\Phi(j\omega)| = 1$, $\angle \Phi(j\omega) = -45^\circ$.

$$\frac{{\omega_n}^2}{\sqrt{(\omega_n^2-1)^2+(2\xi\omega_n)^2}}=1$$

$$\frac{2\xi\omega_n}{\omega_n^2-1}=1$$

求解得: $\omega_n = 1.848$, $\xi = 0.653$.

4 / 54

第五章 5-5-1

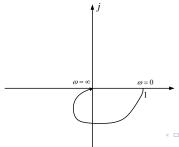
(1) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{1}{(1+s)(1+2s)}$,

传递函数的积分环节个数为0,起点在实实轴;n-m=2,终点为= π 方向趋向于原点。

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{1}{(1+j\omega)(1+j2\omega)} = \frac{1}{(1-2\omega^2)+j3\omega}$$

与实轴交点: 令 $3\omega=0$, 即虚部为0(起始点), $G(j\omega)H(j\omega)|_{\omega=0}=1$; 与虚轴交点: 令 $1-2\omega^2=0$ 得 $\omega=\frac{\sqrt{2}}{2}$, $G(j\omega)H(j\omega)|_{\omega=\frac{\sqrt{2}}{2}}=-\frac{\sqrt{3}}{3}j$

幅相特性图如下:



第五章 5-5-2

(2) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{1}{s(1+s)(1+2s)}$,

传递函数的积分环节个数为1,起点相角是 $-\frac{\pi}{2}$,幅值为无穷大;n-m=3,终点为 $-\frac{3}{2}\pi$ 方向趋向于原点。

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{1}{j\omega(1+j\omega)(1+j2\omega)} = \frac{1}{-3\omega^2 + j(\omega - 2\omega^3)}$$

与虚轴交点: 令 $\omega - 2\omega^3 = 0$, 得 $\omega = \frac{\sqrt{2}}{2}$, $G(j\omega)H(j\omega)|_{\omega = \frac{\sqrt{2}}{2}} = -\frac{2\sqrt{2}}{3}j$ 幅相特性图如下:

j $\omega = \infty$

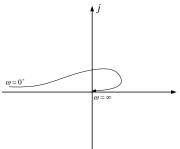
第五章 5-5-3

传递函数的积分环节个数为2,起点相角是 $-\pi$,幅值为无穷大;

n-m=4,终点为-2π方向趋向于原点。

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{1}{-\omega^2(1+j\omega)(1+j2\omega)} = \frac{1}{-3\omega^3j + (2\omega^4 - \omega^2)}$$

幅相特性图如下:

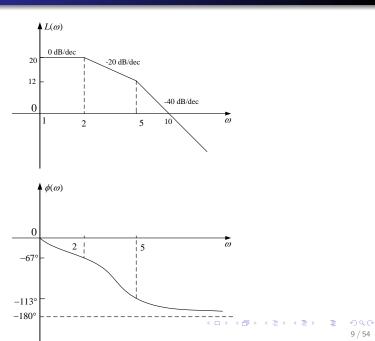


7 / 54

第五章 5-6-1

- (1) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{100}{(s+2)(s+5)} = \frac{10}{(0.5s+1)(0.2s+1)}$, 系统由比例、两个惯性环节构成。
- 1) 确定各惯性环节转折频率及对应斜率分别为:
- $\omega_1=2,~-20 dB/dec;$
- $\omega_2 = 5$, -20dB/dec
- 2) 绘制最低频段(ω < 2)渐近线,渐近线斜率0,则渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 10 = 20 dB$.
- 4) $\omega \geq 5$, 另一个惯性环节作用,渐近线斜率为-40 dB/dec, 则渐近线方程为: $20 \lg |G| = 20 \lg 10 20 \lg 0.5\omega 20 \lg 0.2\omega$ 截止频率 ω_c :
- $L(\omega) = 20 \lg 10 20 \lg 0.5\omega_c 20 \lg 0.2\omega_c = 0 \Rightarrow \omega_c = 10 rad/s.$

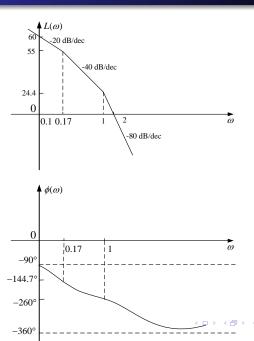
第五章 5-6-1续



第五章 5-6-2

- (2) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{100}{s(s^2+s+1)(6s+1)}$, 系统由比例、积分、惯性和振荡环节构成。
- 1) 确定各转折频率及对应斜率为: $\omega_1 = 0.17, -20 dB/dec; \omega_2 = 1, -40 dB/dec.$
- 2) 绘制最低频段(ω < 0.17)渐近线,渐近线斜率-20 dB/dec,则渐近线方程为: $L(\omega)=20 \lg 100-20 \lg \omega$ 当 $\omega=0.1$, $L(\omega)=60 dB$. 当 $\omega=0.17$, $L(\omega)=55 dB$.
- 4) $\omega \geq 1$, 振荡环节作用,渐近线斜率为-80 dB/dec, 渐近线方程为: $L(\omega)=20\lg 100-20\lg \omega-20\lg 6\omega-40\lg \omega$ 截止频率 ω_c :
- $L(\omega) = 20 \lg 100 20 \lg \omega_c 20 \lg 6\omega_c 40 \lg \omega_c = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_c = 2 \operatorname{rad/s}.$

第五章 5-6-2续



11 / 54

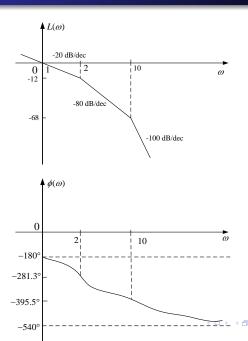
第五章 5-6-3

- (3) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{10}{s^2(s+10)(0.25s^2+0.4s+1)} = \frac{1}{s^2(0.1s+1)(0.25s^2+0.4s+1)}$, 系统由比例、两个积分、惯性和振荡环节构成。
- 1) 确定各转折频率及对应斜率为:

 $\omega_1 = 2$, -40 dB/dec; $\omega_2 = 10$, -20 dB/dec

- 2) 绘制最低频段(ω < 2)渐近线,系统有两个积分环节,则渐近线斜率-40 dB/dec,渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 1 40 \lg \omega$ 当 $\omega = 2$, $L(\omega) = -12 dB$.
- 3) $2 \le \omega < 10$, 振荡环节作用,渐近线斜率为-80 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 1 40 \lg \omega 40 \lg 0.5\omega$. 当 $\omega = 10$, $L(\omega) = -68 dB$.
- 4) $\omega \geq 10$, 惯性环节作用,渐近线斜率为-100 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 1 40 \lg \omega 40 \lg 0.5\omega 20 \lg 0.1\omega$ 系统在最低频段穿越0dB线,则截止频率 ω_c : $L(\omega) = 20 \lg 1 40 \lg \omega = 0 \implies \omega_c = 1 rad/s$.

第五章 5-6-3续



第五章 5-6-4

- (4) 开环传函: $G(s)H(s) = \frac{0.2s+1}{s(2s+1)(10s+1)}$, 系统由积分、一阶微分、两个惯性环节构成。
- 1) 确定各转折频率及对应斜率为:

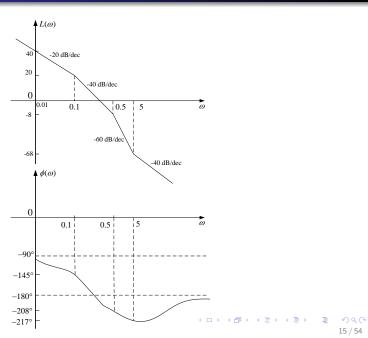
$$\omega_1 = 0.1, -20 dB/dec; \ \omega_2 = 0.5, -20 dB/dec; \ \omega_3 = 5, \ 20 dB/dec$$

- 2) 绘制最低频段($\omega < 0.1$)渐近线,系统有积分环节,则渐近线斜率-20 dB/dec, 渐近线方程为: $L(\omega) = -20$ lg ω 当 $\omega = 0.01$, $L(\omega) = 40dB$; 当 $\omega = 0.1$, $L(\omega) = 20dB$.
- 4) $0.5 \le \omega < 5$, 惯性环节作用,渐近线斜率为-60 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = -20 \lg \omega 20 \lg 10\omega 20 \lg 2\omega$ 当 $\omega = 5$, $L(\omega) = -68 dB$.
- 5) $\omega \geq 5$, 一阶微分环节作用, 渐近线斜率为-40 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = -20 \lg \omega 20 \lg 10\omega 20 \lg 2\omega + 20 \lg 0.2\omega$.

系统在 $0.1 \le \omega < 0.5$ 频段穿越0dB线,则截止频率 ω_c :

$$L(\omega) = -20 \lg \omega_c - 20 \lg 10 \omega_c = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_c = 0.32 rad/s$$

第五章 5-6-4续



(a) 从图(a)得知系统含有比例、惯性环节,

则系统开环传函为: $G(s) = \frac{K}{Ts+1}$.

1) 当 ω < 10, 直线斜率为0, 系统仅有放大环节作用,

即 $L(\omega) = 20 \lg K = 20$, 则K = 10.

2)当 $\omega = 10$, 渐近线斜率为-20,则惯性环节作用,即 $T = \frac{1}{\omega} = 0.1$.

图(a)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{10}{0.1s+1}$$

(b) 从图(b)得知系统含有比例、纯微分、惯性环节,则系统开环体系为(C(a) _ Ks

则系统开环传函为: $G(s) = \frac{Ks}{Ts+1}$.

1)当 $\omega = 10$, 直线斜率为20, 系统有放大和纯微分环节作用, 即 $L(\omega) = 20 \lg K + 20 \lg \omega = 0$, 则K = 0.1.

 $P(\omega) = 20 \log N + 20 \log \omega = 0$,则从 = 0.1. 2)当 $\omega = 50$,渐近线斜率为0,则惯性环节作用,即 $T = \frac{1}{2} = 0.02$.

图(b)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{0.1s}{0.02s + 1}$$

- (c) 从图(c)得知系统含有比例、积分、惯性环节,则系统开环传函为: $G(s) = \frac{K}{s(Ts+1)}$.
- 1)当 $\omega = 50$, 直线斜率为-20, 系统有放大和积分环节作用, 即 $L(\omega) = 20 \lg K 20 \lg \omega = 0$, 则K = 50.
- 2)当 $\omega = 100$, 渐近线斜率为-40, 则惯性环节作用, 即 $T = \frac{1}{\omega} = 0.01$. 图(c)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{50}{s(0.01s+1)}$$

- (d) 从图(d)得知系统含有比例、积分、两个惯性环节,则系统开环传函为: $G(s) = \frac{K}{s(T_1s+1)(T_2s+1)}$.
- 1)当 $\omega = 100$,第一条直线斜率为-20,系统有放大和积分环节作用,
- 即 $L(\omega)=20\lg K-20\lg \omega=0$,则K=100.
- 2)当 $\omega_1 = 0.01$, 渐近线斜率为-40, 则一个惯性环节作用, 即 $T_1 = \frac{1}{\omega} = 100$.
- 3)当 $\omega_2 = 20$, 渐近线斜率为-60, 则另一个惯性环节作用, 即 $T_2 = \frac{1}{40} = 0.05$.
- 图(d)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{100}{s(100s+1)(0.05s+1)}$$

- (e) 从图(e)得知系统含有放大、二阶振荡环节,则系统开环传函为: $G(s) = \frac{K}{T^2 c^2 + 2c T c + 1}$.
- 1)当 ω < 630, 第一条直线斜率为0, 系统有放大环节作用, 即 $L(\omega) = 20 \lg K = 20$, 则K = 10.
- 2)当 $\omega > 630$, 渐近线斜率为-40, 则振荡环节作用, 即 $T = \frac{1}{\omega} = \frac{1}{630}$.
- 3)当 $\omega = 630$, 计算其渐近线幅频值,即 $L(\omega) = 20 \lg 10 = 20$, 则修正后的幅频值为: $L(\omega) = 20 + 3 = 23 dB$.

由修正后的幅频特性曲线方程得:

$$L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{(1 - \frac{\omega^2}{630^2})^2 + (\frac{2\xi\omega}{630})^2}$$

代入 $\omega = 630$, 上述表达式满足 $L(\omega) = 23$, 则求得 $\xi = 0.35$. 图(e)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{10}{\frac{s^2}{630^2} + \frac{0.7s}{630} + 1}$$

(f) 从图(f)得知系统含有放大、积分、二阶振荡环节构成,则系统开环传函为: $G(s) = \frac{K}{s(T^2s^2+2\xi Ts+1)}$.

1)当 ω < 45.3, 第一条直线斜率为-20, 低频段渐近线方程为:

$$L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega$$
, 当 $\omega = 100$ 时, 延长线与横轴相交, 即有 $L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg 100 = 0$, 则 $K = 100$.

- 2)当 $\omega >$ 45.3, 渐近线斜率为-60, 则增加一个振荡环节作用, 即 $T = \frac{1}{\omega} = \frac{1}{45.3}$.
- 3)当 $\omega = 45.3$,计算其渐近线幅频值,

即 $L(\omega) = 20 \lg 100 - 20 \lg 45.3 = 6.878$, 则修正后的幅频值为:

 $L(\omega) = 6.878 + 4.85 = 11.728.$

由修正后的幅频特性曲线方程得:

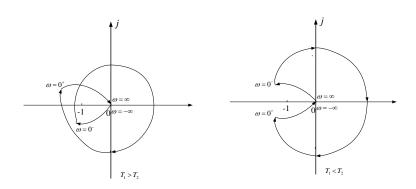
$$L(\omega) = 20 \lg 100 - 20 \lg \omega - 20 \lg \sqrt{(1 - \frac{\omega^2}{45.3^2})^2 + (\frac{2\xi\omega}{45.3})^2}$$

代入 $\omega = 45.3$,上述表达式满足 $L(\omega) = 11.728$,则求得 $\xi = 0.286$. 图(f)系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{100}{s(\frac{s^2}{45.3^2} + \frac{0.572s}{45.3} + 1)}$$

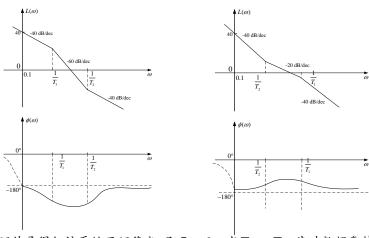
已知开环传函: $G(s)H(s) = \frac{T_2s+1}{s^2(T_1s+1)}$,

(1) 幅相特性图如下:



由开环传函得知该系统开环稳定, 即P=0。当 $T_1>T_2$, 其幅相特性图顺时针方向包围 $\left(-1,j0\right)$ 点两周,该系统闭环不稳定。而当 $T_1< T_2$, 幅相特性图不包围 $\left(-1,j0\right)$ 点,闭环稳定。

第五章 5-8续

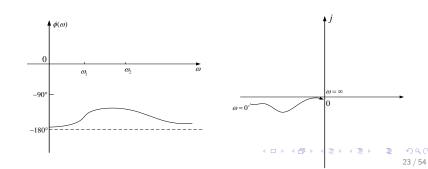


由开环传函得知该系统开环稳定,即P=0。当 $T_1>T_2$,其对数频率特性图穿越 -180° 的正负穿越次数之差N=0-1=-1,则 $N\neq\frac{P}{2}$,该系统闭环不稳定。而当 $T_1< T_2$,其对数频率特性图穿越 -180° 的正负穿越次数之差N=0-0=0,则 $N=\frac{P}{2}$,闭环稳定。

(a) 首先求取图a系统的开环传递函数,低频段渐近线斜率为-40,则系统有比例和两个积分环节,在 ω_1 处,加入一个一阶微分环节,斜率变为-20,在 ω_2 处,增加一个惯性环节,斜率变为-40,则系统的开环传函为:

$$G(s) = \frac{K(\frac{1}{\omega_1}s+1)}{s^2(\frac{1}{\omega_2}s+1)}$$

则大致的对数相频特性曲线与幅相频率特性曲线如下图所示:

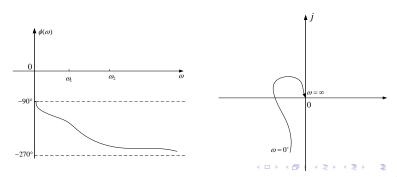


第五章 5-9续

(b) 首先求取图b系统的开环传递函数,低频段渐近线斜率为-20,则系统有比例和一个积分环节,在 ω_1 处,加入一个惯性环节,斜率变为-40,在 ω_2 处,增加一个惯性环节,斜率变为-60,系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{K}{s(\frac{1}{\omega_1}s+1)(\frac{1}{\omega_2}s+1)}$$

则大致的对数相频特性曲线与幅相频率特性曲线如下图所示:

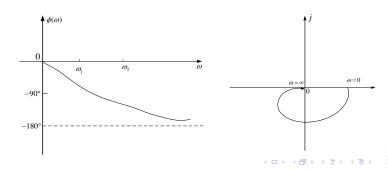


第五章 5-9续

(c) 首先求取图a系统的开环传递函数,低频段渐近线斜率为0,则系统有比例环节,在 ω_1 处,加一个惯性环节,斜率变为-20,在 ω_2 处,增加一个惯性环节,斜率变为-40,系统开环传函为:

$$G(s) = \frac{K}{\left(\frac{1}{\omega_1}s + 1\right)\left(\frac{1}{\omega_2}s + 1\right)}$$

则大致的对数相频特性曲线与幅相频率特性曲线如下图所示:



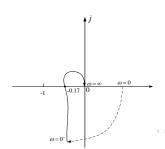
已知开环传函: $G(s)H(s) = \frac{250}{s(s+5)(s+15)} = \frac{3.33}{s(\frac{1}{s}s+1)(\frac{1}{4s}s+1)}$, 则其频率特性为:

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{3.33[-(\frac{1}{5} + \frac{1}{15})\omega + j(-1 + \frac{\omega^2}{75})]}{\omega \cdot (\frac{\omega^2}{25} + 1) \cdot (\frac{\omega^2}{225} + 1)}$$
$$|G(j\omega)H(j\omega)| = \frac{250}{\omega \cdot \sqrt{\frac{\omega^2}{25} + 1} \cdot \sqrt{\frac{\omega^2}{225} + 1}}$$
$$\phi(\omega) = \angle G(j\omega)H(j\omega) = -90^\circ - \arctan\frac{\omega}{5} - \arctan\frac{\omega}{15}$$

(1) 根据相频特性得知,
$$\phi(\omega):-90^{\circ}\sim-270^{\circ}$$
. 求与实轴的交点,则令频率特

性的虚部为0, 即 $Im[G(j\omega)H(j\omega)] = 0$, 则求出交界频率 $\omega_x = 8.67$, 则此时的

实频特性 $Re[G(j\omega)H(j\omega)] = -0.17$, 则系统的奈奎斯特图如下:



第五章 5-10续

已知开环传函: $G(s)H(s) = \frac{250}{s(s+5)(s+15)}$.

- (2) 解出系统的开环极点: $p_1=0$, $p_2=-5$, $p_3=-15$, 则系统无开环正实部的极点, 开环稳定, 即P=0. 根据奈氏稳定判据, 该系统的奈奎斯特图不包围(-1,j0)点, 则系统闭环稳定。
- (3) 计算截止频率 ω_c : 最低频段转折频率 $\omega=5$, 因为K=3.33, 在低频段时系统会穿越0dB线,则 $\omega_c=3.33$. 相角裕量计算如下:

$$\gamma=180^\circ+\phi(\omega_c)=180^\circ-90^\circ-\arctanrac{\omega_c}{5}-\arctanrac{\omega_c}{15}=43.8^\circ$$

(4) 计算相位交界频率 ω_g :

$$\angle G(j\omega_g)H(j\omega_g) = -90^\circ - \arctan\frac{\omega_g}{5} - \arctan\frac{\omega_g}{15} = -180^\circ \implies \omega_g = 8.67$$

增益裕量计算如下:

$$20 \lg |G(j\omega_g)H(j\omega_g)| = 20 \lg 3.33 - 20 \lg \omega_g - 20 \lg \sqrt{1 + \frac{{\omega_g}^2}{25}} - 20 \lg \sqrt{1 + \frac{{\omega_g}^2}{225}} = -15.65$$

$$h = 15.65$$

第五章 5-11-1

- (1) 已知开环传函: $G(s) = \frac{10}{s(0.5s+1)(0.1s+1)}$, 系统由比例、积分、两个惯性环节构成。
- 1) 确定各转折频率及对应斜率为:

$$\omega_1 = 2$$
, $-20dB/dec$;

$$\omega_2 = 10, -20 dB/dec$$

2) 绘制最低频段(ω < 2)渐近线,系统有比例、积分环节,则渐近线斜率-20 dB/dec,渐近线方程为: $L(\omega)=20 \lg 10-20 \lg \omega$

当
$$\omega = 1$$
, $L(\omega) = 20dB$.

当
$$\omega = 2$$
, $L(\omega) = 14dB$.

3) $2 \le \omega < 10$, 增加一个惯性环节,渐近线斜率为-40 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega - 20 \lg 0.5\omega$.

当
$$\omega = 10$$
, $L(\omega) = -14dB$.

4) $\omega \geq 10$, 增加一个惯性环节, 渐近线斜率为-60 dB/dec, 则渐近线方程为:

$$L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega - 20 \lg 0.5\omega - 20 \lg 0.1\omega.$$

系统在 $2 \le \omega < 10$ 频段穿越0dB线,则截止频率 ω_c 计算如下:

$$L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega_c - 20 \lg 0.5 \omega_c = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_c = 4.5 rad/s.$$

相频特性曲线表达式:

$$\phi(\omega) = -90^{\circ} - \arctan 0.5\omega - \arctan 0.1\omega$$



第五章 5-11-1续

相角裕量计算如下:

$$\gamma=180^\circ+\phi(\omega_c)=180^\circ-90^\circ-$$
arctan $0.5\omega_c-$ arctan $0.1\omega_c=0^\circ$ 计算相位交接频率 ω_g :

$$\phi(j\omega_{\mathrm{g}}) = -90^{\circ} - rctan\,0.5\omega_{\mathrm{g}} - rctan\,0.1\omega_{\mathrm{g}} = -180^{\circ}$$

$$\Rightarrow \ \, \operatorname{arctan}\,0.5\omega_{\mathrm{g}} + \operatorname{arctan}\,0.1\omega_{\mathrm{g}} = 90^{\circ}$$

$$\Rightarrow \ \, \frac{0.5\omega_{\mathrm{g}} + 0.1\omega_{\mathrm{g}}}{1 - 0.5\omega_{\mathrm{g}} \times 0.1\omega_{\mathrm{g}}} = \infty$$

$$\Rightarrow \ \, \omega_{\mathrm{g}} = 4.5$$

增益裕量计算如下:

$$20 \lg |G(j\omega_g)H(j\omega_g)| = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega_g - 20 \lg 0.5\omega_g - 20 \lg 0.1\omega_g = 7 dB$$

$$h = -7dB$$

第五章 5-11-1续

5-11-1的波德图如下:

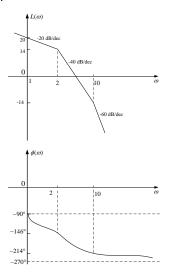


Figure: 5-11-1

第五章 5-11-2

(2) 已知开环传函:

$$G(s) = \frac{2083(s+3)}{s(s^2 + 20s + 625)} = \frac{10(\frac{1}{3} + 1)}{s(\frac{1}{625}s^2 + \frac{20}{625}s + 1)}$$

系统由比例、积分、一阶微分环节、振荡环节构成。

1) 确定各转折频率及对应斜率为:

 $\omega_1 = 3$, 20dB/dec; $\omega_2 = 25$, -40dB/dec.

2) 绘制最低频段(ω < 3)渐近线,系统有比例、积分环节,则渐近线斜率-20 dB/dec,渐近线方程为: $L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega$

当 $\omega = 1$, $L(\omega) = 20dB$.

当 $\omega = 3$, $L(\omega) = 10.5 dB$.

3) $3 \le \omega < 25$, 增加一个一阶微分环节, 渐近线斜率为0 dB/dec, 则渐近线方程为: $L(\omega) = 10.5 dB$.

4) $\omega \geq$ 25, 增加一个振荡环节, 渐近线斜率为-40 dB/dec, 则渐近线方程为:

 $L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega + 20 \lg \frac{1}{3}\omega - 40 \lg \frac{1}{25}\omega$.

系统在 $\omega \geq 25$ 频段穿越0dB线,则截止频率 ω_c 计算如下:

 $L(\omega) = 20 \lg 10 - 20 \lg \omega_c + 20 \lg \frac{1}{3} \omega_c - 40 \lg \frac{1}{25} \omega_c = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_c = 45.6 rad/s.$

相频特性曲线表达式: $\phi(\omega) = -90^{\circ} + \arctan \frac{1}{3}\omega + \angle G_1(j\omega)H(j\omega)$.

$$\angle G_1(j\omega)H(j\omega) = \begin{cases} -\arctan\frac{20\omega}{625-\omega^2} & \omega \le 25\\ -180^\circ -\arctan\frac{20\omega}{625-\omega^2} & \omega > 25 \end{cases}$$

第五章 5-11-2续

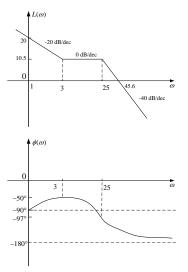
相角裕量计算如下:

$$\gamma = 180^{\circ} + \phi(\omega_c) = 180^{\circ} - 90^{\circ} + \arctan \frac{1}{3}\omega_c - 180^{\circ} - \arctan \frac{20\omega_c}{625 - \omega_c^2} = 28.3^{\circ}$$

当 ω : 0 → +∞变化时,该系统的相频范围为: -90° → -180°,则系统不会穿越负实轴,无相位交接频率 ω 。及增益裕量。

第五章 5-11-2续

5-11-2的波德图如下:

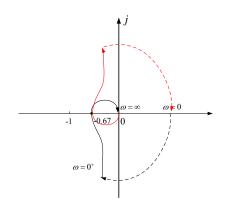


第五章 5-12-1

(1) 已知开环传函: $G(s) = \frac{1}{s(s+1)(2s+1)}$, 开环传递函数频率特性为:

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{1}{j\omega(j\omega+1)(j2\omega+1)} = \frac{1}{j(\omega-2\omega^3)-2\omega^2}$$

虚轴交点: $\omega-2\omega^3=0$, 得 $\omega=rac{\sqrt{2}}{2}$, $G(j\omega)H(j\omega)|_{\omega=rac{\sqrt{2}}{2}}=-rac{2}{3}$

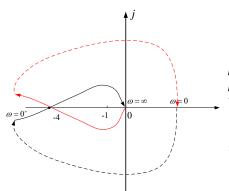


系统有三个开环极点, $p_1 = 0$, $p_2 = -1$, $p_3 = -0.5$, 无位于[s]右半平面的开环极点, 即P = 0. 幅相特性曲线不包围(-1,j0)点,则系统闭环稳定。

第五章 5-12-2

(2) 已知开环传函: $G(s) = \frac{4s+1}{s^2(s+1)(2s+1)}$, 开环传递函数频率特性为:

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{4j\omega + 1}{(j\omega)^2\omega(j\omega + 1)(j2\omega + 1)} = \frac{1 + 16\omega^2}{j\omega^3(1 - 8\omega^2) - (10\omega^4 + \omega^2)}$$
 虚轴交点: $1 - 8\omega^2 = 0$, 得 $\omega = \frac{\sqrt{2}}{4}$, $G(j\omega)H(j\omega)|_{\omega = \sqrt{2}} = -4$



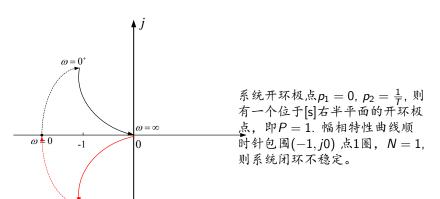
系统有四个开环极点, $p_1 = p_2 = 0$, $p_3 = -1$, $p_4 = -0.5$, 无位于[s]右半平面的开环极点,即P = 0. 幅相特性曲线顺时针包围(-1,j0)点2圈,N = 2, 则系统闭环不稳定。

第五章 5-12-3

(3) 已知开环传函: $G(s) = \frac{K}{s(Ts-1)}$,

开环传递函数频率特性为:

$$G(j\omega)H(j\omega) = \frac{K}{j\omega(jT\omega - 1)} = \frac{K}{-T\omega^2 - j\omega}$$



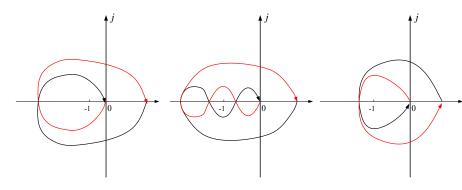


Figure: 5-14-a

第五章 5-14a

(a) 图(a)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

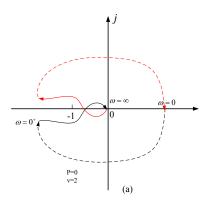


Figure: 5-14-a

根据奈氏判据,(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=0-0=0,因为P=0, $N=\frac{P}{2}$,则该系统闭环稳定。(或者说P=0,系统开环稳定,幅相特性曲线不包围(-1,j0)点,则系统闭环也稳定).

第五章 5-14b

(b) 图(b)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

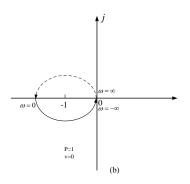


Figure: 5-14-b

根据奈氏判据,在整个频段内(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=1-0=0,因为P=1,N=P,则该系统闭环稳定。(或者说幅相特性曲线在整个频段逆时针包围(-1,j0)点1周,则系统闭环也稳定).

第五章 5-14c

(c) 图(c)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

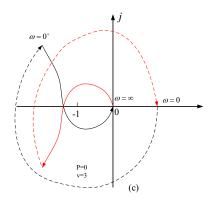


Figure: 5-14-c

根据奈氏判据,在正频段内(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=1-1=0,因为P=0, $N=\frac{P}{2}$,则该系统闭环稳定。(或者说幅相特性曲线在正频段内不包围(-1,j0) 点,则系统闭环稳定).

第五章 5-14d

(d) 图(d)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

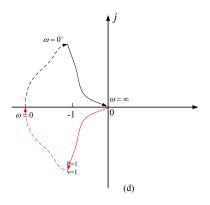


Figure: 5-14-d

根据奈氏判据,在正频段内(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=0-1=-1,因为P=1, $N\neq\frac{P}{2}$,则该系统闭环不稳定。(或者说幅相特性曲线在整个频段顺时针时针包围(-1,j0)点1周,则系统闭环不稳定).

第五章 5-14e

(e) 图(e)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

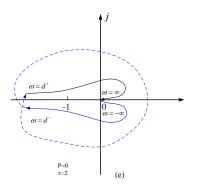


Figure: 5-14-e

根据奈氏判据,在整个频段内(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=0-2=-2,因为P=0, $N\neq P$,则该系统闭环不稳定。(或者说幅相特性曲线在整个频段顺时针包围(-1,j0)点2周,则系统闭环不稳定).

第五章 5-14f

(f) 图(f)所示的幅相特性曲线的增补曲线如下图所示:

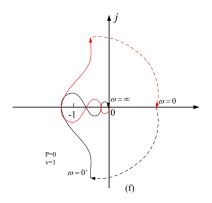


Figure: 5-14-f

根据奈氏判据,在整个频段内(-1,j0)点左侧曲线穿越负实轴正负穿越次数之差N=0-1=-1,因为P=0, $N\neq\frac{P}{2}$,则该系统闭环不稳定。(或者说幅相特性曲线在整个频段顺时针包围(-1,j0)点2周,则系统闭环不稳定).

已知开环传递函数: $G(s) = \frac{K}{s(s^2+s+1)}$, 则频率特性为:

$$G(j\omega) = \frac{K}{j\omega(1-\omega^2+j\omega)}$$

(1) 先计算相位交界频率 ω_g :

$$\phi(\omega_{
m g}) = -90^{\circ} - \arctan rac{\omega_{
m g}}{1-{\omega_{
m g}}^2} = -180^{\circ} \quad \Rightarrow \quad \omega_{
m g} = 1$$

因为h = 20, $h = 20 \lg \frac{1}{|G(j\omega_g)|}$, 则 $|G(j\omega_g)| = 0.1$.

$$\Rightarrow \frac{K}{\omega_g \cdot \sqrt{(1 - \omega_g^2)^2 + \omega_g^2}} \Rightarrow K = 0.1$$

(2) 计算截止频率 ω_c :

因为K=0.1, 则 $\omega_c=0.1$. 相角裕度计算如下:

$$\gamma = 180^{\circ} + \phi(\omega_c) = 180^{\circ} - 90^{\circ} - \arctan \frac{\omega_c}{1 - \omega_c^2} = 84^{\circ}$$

(1) 由开环频率特性表得知: $\omega_c = 8$, 则相角裕量为:

$$\gamma = 180^{\circ} + \phi(\omega_c) = 180^{\circ} - 170^{\circ} = 10^{\circ}$$

由开环频率特性表得知: $\omega_g = 10$, $|G(j\omega_g)| = 0.64$, 则 $\frac{1}{|G(j\omega_g)|} = 1.5625$, 增益裕量为:

$$h = 3.88 \ dB$$

(2) h = 20dB, $h = 20 \lg \frac{1}{|G(j\omega_g)|}$, 则 $|G(j\omega_g)| = 0.1$ 。 所需的增益K的变化为:

$$\frac{0.1}{0.64} = 0.156$$

故增益K变为原来的0.156倍.

已知开环传递函数:

$$G(s)H(s) = \frac{K}{(s+1)(2s+1)(3s+1)}$$

先计算相位交接频率 ω_{e} :

$$\begin{split} \phi(\omega_g) &= -\arctan \omega_g - \arctan 2\omega_g - \arctan 3\omega_g = -180^\circ \\ &\Rightarrow \quad 180^\circ - \arctan 3\omega_g = \arctan \omega_g + \arctan 2\omega_g \\ &\Rightarrow \quad \tan(180^\circ - \arctan 3\omega_g) = \frac{\omega_g + 2\omega_g}{1 - \omega_g \cdot 2\omega_g} \\ &\Rightarrow \quad -3\omega_g = \frac{3\omega_g}{1 - 2\omega_g^2} \quad \Rightarrow \quad \omega_g = 1 \end{split}$$

已知h = 20dB, 则 $|G(j\omega_g)H(j\omega_g)| = 0.1$. 则有:

$$\frac{K}{\sqrt{1 + \omega_g^2} \cdot \sqrt{1 + 4\omega_g^2} \cdot \sqrt{1 + 9\omega_g^2}} = 0.1 \quad \Rightarrow \quad K = 1$$

已知开环传递函数:

$$G(s)=\frac{as+1}{s^2}$$

(1) 相角裕量为:

$$\gamma = 180^{\circ} + \phi(\omega_c) = 45^{\circ} \quad \Rightarrow \quad 180^{\circ} + \arctan a\omega_c - 180^{\circ} = 45^{\circ}$$

$$\Rightarrow$$
 arctan $a\omega_c=45^{\circ}$ \Rightarrow $a\omega_c=1$

(2) 根据截止频率的定义得:

$$|G(j\omega_c)| = rac{\sqrt{a^2\omega_c^2 + 1}}{{\omega_c}^2} = 1$$

 $\Rightarrow a^2\omega_c^2 + 1 = \omega_c^2$

综合上式得: $\omega_c = \sqrt{2} = 1.414$, a = 0.707.

已知系统开环传函: $G(s) = \frac{Ke^{-\tau s}}{s}$, 则频率特性为:

$$|G(j\omega)| = \frac{K}{\omega}$$

$$\angle G(j\omega) = -90^{\circ} - 2\omega \cdot 57.3^{\circ}$$

延迟环节的幅相曲线为单位圆,当系统存在延迟环节,延迟环节对系统开环频率特性的影响是造成了相频特性明显变化。系统的开环幅相图为螺旋线,且为顺时针。设 ω_x 为开环幅相曲线穿越负实轴的频率,则有:

$$\angle G(j\omega_x) = -90^{\circ} - 2\omega_x \cdot 57.3^{\circ} = -(2k+1)\pi \quad k = 0, 1, 2, \cdots$$

鉴于穿越频率 ω_x 幅频特性有:

$$|G(j\omega_x)| = \frac{K}{\omega_x}$$

 $\exists \omega_x \uparrow, |G(j\omega_x)| \downarrow,$ 在频率为最小的 ω_x 时,幅相曲线第一次穿越负实轴,则有:

$$\angle G(j\omega_x) = -90^\circ - 2\omega_x \cdot 57.3^\circ = -180^\circ \Rightarrow \omega_x = 0.78$$

当 $|G(j\omega_x)| = \frac{\kappa}{\omega_x} = 1$ 时,系统闭环临界稳定,则K的最大值为0.78.

- (1) 从对数幅频特性图先计算系统的开环传函, $G(s) = \frac{K}{(T_1s+1)(T_2s+1)}$
- 1)当 $\omega < \omega_1$, 第一条直线斜率为0, 系统有比例环节作用, 即 $L(\omega) = 20 \lg K = 20$, 则K = 10.
- 2)当 $\omega_1 < \omega < 10$, 渐近线斜率为-20, 则一个惯性环节作用, 即 $T_1 = \frac{1}{\omega}$.

且有 $L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg T_1 \omega$, 当 $\omega = 1$ 时, $L(\omega) = 0 \Rightarrow T_1 = 10$.

3)当 $\omega > 10$, 渐近线斜率为-40, 则另一个惯性环节作用, 即 $T_2 = \frac{1}{10} = 0.1$.

则系统的开环传函为: $G(s) = \frac{10}{(0.1s+1)(10s+1)}$.

当输入信号为单位阶跃输入时,即r(t)=1(t),则求位置误差系数:

$$K_p = \lim_{s \to 0} G(s) = 10$$

$$e_{ss}(\infty) = \frac{1}{1 + K_n} = 0.091$$

(2) 单位反馈系统的闭环传函:

$$\Phi(s) = \frac{G(s)}{1 + G(s)} = \frac{10}{s^2 + 10.1s + 11}$$

(1) 从对数幅频特性图得:

$$G(j\omega) = \frac{K(1+j\frac{\omega}{0.2})}{j\omega(j\frac{\omega}{0.1}+1)(j\frac{\omega}{4}+1)}$$

$$\Rightarrow G(s) = \frac{K(1+5s)}{s(10s+1)(0.25s+1)}$$

 $\omega = 1$, 渐近线穿越0dB线, 即有幅频渐近线方程:

$$L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg \omega - 20 \lg 10\omega + 20 \lg 5\omega = 0 \quad \Rightarrow \quad K = 2$$

则系统的开环传函为:

$$G(s) = \frac{2(5s+1)}{s(10s+1)(0.25s+1)}$$

(2) 由于系统是最小相位系统,因而可通过计算相位裕量γ来判断系统 的稳定性. 从图可知 $\omega_c = 1$, 在 ω_c 处, 系统的相位裕量为:

$$\gamma=180^\circ+\phi(\omega_c)=180^\circ-90^\circ+\arctan 5-\arctan 10-\arctan 0.25=70.4^\circ>0^\circ$$
则系统闭环稳定。

第五章 5-21续

(3) 当输入信号为单位斜坡信号时,即r(t) = t,则求速度误差系数:

$$K_v = \lim_{s \to 0} sG(s) = 2$$

系统的稳态误差:

$$e_{ss}(\infty) = \frac{1}{K_{v}} = 0.5$$

(4)当幅频特性向右平移时,开环增益K增大,系统的增益交界频率 ω_c 增大,相位裕量 γ 减小,从而减小稳态误差,系统快速性提高。

已知系统的开环传函为: $G(s) = \frac{K}{s(s+0.2)}$, 则单位反馈系统的闭环传函:

$$\Phi(s) = \frac{G(s)}{1 + G(s)} = \frac{K}{s^2 + 0.2s + K} = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2}$$

则 $2\xi\omega_n = 0.2$, $K = \omega_n^2$. 又已知 $M_r = 1.5$, 则有:

$$M_r = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}} = 1.5 \implies \xi = 0.36$$

则代入上式得: $\omega_n = 0.28$, K = 0.078.

根据增益交界频率的定义得:

$$|G(j\omega_c)| = \frac{K}{\omega_c \sqrt{\omega_c^2 + 0.04}} = 1 \implies \omega_c = 0.25$$

 $\gamma = 180^\circ - 90^\circ - \arctan 5\omega_c = 38.6^\circ$

从闭环幅频特性图得知: $M_r = 1.4$, $\omega_r = 10$, $\omega_b = 40$. 又有:

$$M_r = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}} = 1.4 \implies \xi = 0.4$$

则超调量为:

$$\sigma\% = e^{\frac{-\xi\pi}{\sqrt{1-\xi^2}}} \times 100\% = 25.5\%$$

$$\omega_r = \omega_n \sqrt{1-2\xi^2} = 10 \quad \Rightarrow \quad \omega_n = 12$$

$$\omega_c = \omega_n \sqrt{\sqrt{4\xi^2+1} - 2\xi^2} = 11.8$$

$$\gamma = \arctan\frac{2\xi}{\sqrt{\sqrt{1+4\xi^2} - 2\xi^2}} = 39.2^\circ$$

$$\omega_c t_s = \frac{6}{\tan\gamma} \quad \Rightarrow \quad t_s = 0.62s$$

系统的开环传递函数为:
$$G(s) = G_1(s)G_2(s) = \frac{48(s+1)}{s(8s+1)(\frac{1}{20}s+1)}$$

$$\gamma = 180^\circ - 90^\circ + \arctan \omega_c - \arctan 8\omega_c - \arctan \frac{1}{20}\omega_c$$

利用其开环频率特性,得知对数频率幅频特性曲线在 $1<\omega_c<20$ 频段 穿越0dB线,求取其剪切频率 $\omega_c=6$. 代入上式,得相角裕量为: $\gamma=65^\circ$.

对于高阶系统,利用开环频域指标与时域指标的近似估算公式,得:

$$\sigma\% = 0.16 + 0.4(\frac{1}{\sin \gamma} - 1) = 20\%$$

$$K_0 = 2 + 1.5(\frac{1}{\sin \gamma} - 1) + 2.5(\frac{1}{\sin \gamma} - 1)^2 = 2.175$$

$$t_s = \frac{K_0 \pi}{\omega_c} = 1.14 s$$