

RETO # 2 CONTROL EQUIPO CON RASPBERRY

El reto consiste en controlar un equipo desde las raspberry usando Python o Simular el control de cualquiera de estos equipos usando Python y Proteus comunicando Python con proteus de forma serial.

El trabajo es abierto y debe cumplir unas condiciones minimas:

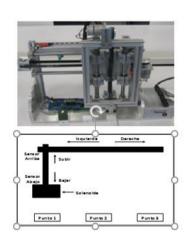
- Desde la raspberry o desde Python se pueden enviar ordenes de inicio, paro, selección de posiciones, tiempos, entre otros.
- En la pantalla de la raspberry o desde Python, se debe indicar que acción se está ejecutando
- Debe usar funciones
- Se puede controlar el puente grúa pequeño, la Banda o el puente grúa grande
 Se deben usar todas las entradas y salidas del equipo.

Identificación entradas y salidas del puente grúa pequeño

PUENTE GRUA PEQUEÑO

GPIO	SEÑAL
11	S1
5	S2
6	S3
23	Sensor Arriba
19	Sensor Abajo
Identifi	cación de Salidas
GPIO	SEÑAL
GPIO 14	SEÑAL Bajar
14	Bajar
14 15	Bajar Subir

Identifica<u>ción de Entradas</u>



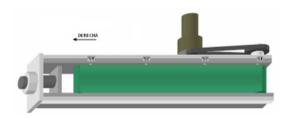


Identificación entradas y salidas de la banda

BANDA

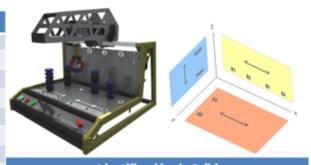
Identificación de Entradas		
GPIO	SEÑAL	
11	S1	
5	S2	
6	\$3	
13	S4	

Identificación de Salidas		
GPIO	SEÑAL	
14	Hacia S1	
15	Hacia S4	



Identificación entradas y salidas del puente grúa grande

Identificación de Entradas		
DESCRIPCION	GPIO	
Señal Sensor 1	2	
Señal Sensor 2	3	
Señal Sensor 3	4	
Señal Sensor 4	17	
Señal Sensor A	27	
Señal Sensor B	22	
Señal usw1 Mordazas (Abierto)	10	
Señal usw2 mordazas (Cerrado)	9	
Señal usw1 Sujeción (Abajo)	11	
Señal usw2 Sujeción (Arriba)	5	
Señal Start (Normal 0)	6	
Señal Stop (Normal 0)	13	



Identificación de Salidas		
DESCRIPCION	GPIO	
Eje Y adelante, hacia sensor B.	14	
Eje Y atrás, hacia sensor A.	15	
Eje X, hacia S4.	18	
Eje X, hacia S1.	23	
Sujeción baja el brazo.	24	
Sujeción sube el brazo.	25	
Mordazas abren.	8	
Mordazas cierran.	7	