K deformacím pevných látek dochází působením tahu či tlaku. Popis velkých deformací je obecně složitý, musíme rozlišovat skutečné napětí [?]

$$\sigma' = \frac{F}{S},\tag{1}$$

počítaným s průřezem deformovaného vzorku, a smluvním napětím [?]

$$\sigma = \frac{F}{S_0} \tag{2}$$

s původním průřezem vzorku.

Zavádíme také relativní deformaci [?]

$$\epsilon_0 = \frac{\Delta l}{l_0} \tag{3}$$

Při konstantním objemu vzorku lze psát [?]

$$\sigma' = \sigma(1 + \epsilon_0) \tag{4}$$

Použitá metoda měření deformace vzorku produkuje výsledky jako závislost napětí U na čase t. Pro zjištění tuhosti aparatury je nutné tyto veličiny přepočítat na závislost působící síly na změně délky \cite{t} ?

$$F = K|\Delta l|,\tag{5}$$

$$\Delta l = f D \Delta t, \tag{6}$$

$$F = \alpha U, \tag{7}$$

kde K je tuhost pružiny, $f=0.6\times 10^{-3}{\rm s}^{-1}$ stálý kmitočet otáčení kotouče, $D=0.75{\rm mm}$ zdvih za jednu otáčku a $\alpha=50{\rm N\,mV^{-1}}$.

Pro případ dynamické zkoušky deformace je pak nutné tyto veličiny dále přepočítat podle (2) a (3) s tím, že vzhledem k tuhosti aparatury upravíme hodnotu Δl podle [?]

$$|\Delta l_v(F)| = \Delta l(F) - \frac{F}{K}.$$
 (8)

Překročí-li napětí mez pružnosti, začne se vzorek deformovat plasticky, nevráti se tedy již do původního tvaru. Definujeme $\sigma_{0,2}$, tedy napětí, při kterém se vzorek zdeformuje o 0,2 %.

Statistické vyhodnocení

Průměrná hodnota naměřených veličin při n měřeních je počítána podle vzorce aritmetického průměru [?]

$$\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i.$$

Statistická chyba σ_{stat} aritmetického průměru se získá ze vztahu [?]

$$\sigma_{stat} = \frac{\sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \overline{x})^2}}{\sqrt{n}}.$$

Absolutní chyba je potom získána z σ_{stat} a chyby měřidla $\sigma_{\text{měř}}$ jako \cite{black}

$$\sigma_{abs} = \sqrt{\sigma_{m \check{e} \check{r}}^2 + \sigma_{stat}^2}$$

Chyba výpočtů se řídí zákonem přenosu chyb [?], lineární regrese podle metody nejmenších čtverců [?].