Sistemas Operativos

Relatório do 2º trabalho prático - Simulador de SO com modelo de 5 estados

2022/2023

Tomás Antunes (n°48511), Luís Simões (n°48726)



Índice

Índice	
Introdução	3
Características do Simulador	
Desenvolvimento do Simulador	4
Estruturas	4
Estados	4
Filas	4
Mudanças de Estado	4
Criação dos Programas	4
Execução dos programas	5
Main	5
Variáveis	5
• Funções	5
Exemplo de Input/Output	6
Input	6
Output	6
Conclusão	7

Introdução

Neste trabalho, pretendemos implementar, usando a linguagem C, um simulador de um Sistema Operativo considerando um modelo de 5 estados que inclui os estados READY, RUNNING, BLOCKED, e ainda os estados NEW e EXIT.

Diferente do trabalho anterior, neste trabalho adicionamos também a instrução UNBLOCK. A instrução UNBLOCK, quando existir, corre sempre em paralelo com o primeiro instante em RUNNING do processo que dá a ordem de desbloqueio. Quando um processo recebe uma ordem para ser desbloqueado, este deve ser desbloqueado no próximo instante de tempo, mesmo que ainda tenha instantes no estado BLOCKED.

Características do Simulador

A implementação do simulador de processos deve ter em consideração as seguintes características:

- 1. Admite-se que a mudança entre estados é infinitamente rápida; depois os processos ficam nos diversos estados 1 instante de tempo, seguindo-se outra mudança de estados, e assim sucessivamente.
- 2. Os processos quando são criados passam para o estado NEW e permanecem nesse estado 1 instante de tempo. Note que mais do que um processo iniciar no mesmo instante, ficarão vários processos no estado NEW, durante um instante de tempo, e todos eles passarão para o estado READY no instante seguinte.
- 3. Os processos quando saem de NEW passam para o estado READY, respeitando a ordem pela qual entraram em NEW. No entanto, se a fila de READY estiver vazia, e o CPU (estado RUNNING) não estiver ocupado um processo pode passar de NEW para READY e deste para RUNNING/CPU "instantaneamente"
- 4. Os instantes na fila BLOCKED, para cada processo, contam assim que o processo chega à fila.
- 5. Os processos quando terminam, passam do CPU (estado RUNNING) para o EXIT, onde permanecem 1 instante de tempo.
- 6. Os processos depois de estarem 1 instante de tempo em EXIT desaparecem do sistema.
- 7. O escalonamento a implementar deve ser o algoritmo FCFS (first-in first-out).
- 8. Os processos que saem de BLOCKED, passam para READY.
- 9. O número máximo de programas a dar entrada no sistema é de 8, e cada programa tem a dimensão máxima de 8 (1 instante inicial, mais 7 instruções alternadas de CPU e BLOCK).
- 10. Se no mesmo instante puderem entrar vários processos na fila de READY vindos de RUNNING, BLOCKED, e NEW, estes entrarão na fila de READY pela seguinte ordem: 1° os de BLOCKED; 2ª o de RUNNING/CPU; e por último os de NEW.
- 11. O programa deve ter como output, o estado de cada processo em cada instante.
- 12. Um processo no estado RUNNING, poderá desbloquear outro processo, se este se encontrar no estado BLOCKED, passando no próximo instante para o estado READY.

Desenvolvimento do Simulador

Estruturas

É utilizada uma estrutura chamada Program, que representa cada programa a ser executado pelo simulador. Esta estrutura é constituída por:

- int start → instante em que o programa é iniciado.
- int exec \rightarrow processo a ser executado.
- int state \rightarrow estado do programa.
- int* time → arrays dos processos do programa.
- int unblockTime → inteiro que detêm o número de instantes que o processo esteve no estado UNBLOCKED

Estados

Os estados são representados por inteiros:

- -1 → Processo não criado
- $0 \rightarrow NEW$
- $1 \rightarrow READY$
- $2 \rightarrow RUN$
- $3 \rightarrow BLOCKED$
- $4 \rightarrow EXIT$
- $5 \rightarrow \text{Processo terminado}$
- $6 \rightarrow UNBLOCK$

Filas

São utilizadas três filas do tipo FIFO, para representar a fila READY, a fila BLOCKED, e a fila UNBLOCKED:

Queue $R \rightarrow fila$ dos processos no estado READY

Queue B \rightarrow fila dos processos no estado BLOCKED

Queue UBL → fila dos processos no estado UNBLOCKED

Cada programa nestas filas é representado por um inteiro, correspondendo ao índice da linha da matriz de programas fornecida.

Mudanças de Estado

As mudanças de estado ocorrem na função *changeState*. Esta função irá verificar quais os programas que estão prontos para mudar de estado, fazendo assim, a troca do estado desses programas. Também controla as entradas e as saídas dos programas nas filas de READY, BLOCKED e UNBLOCKED.

Criação dos Programas

A criação dos programas ocorre na função *createPrograms* que recebe uma matriz de programas como argumento. Esta função irá inicializar as filas de READY e BLOCKED, e de seguida irá processar a matriz fornecida, de modo a criar uma instância da estrutura Program para cada programa. Todos os programas irão ser inicializados com o estado -1 que significa que os programas ainda não foram criados.

Execução dos programas

A execução dos programas ocorre na função *run*. É nesta função que se encontra o loop principal que irá executar todos os programas, mostrando o seu estado em cada instante.

Main

Variáveis

As variáveis utilizadas no nosso simulador são as seguintes:

- programs[NUMPROGRAMS + 1] → array de estruturas do tipo Program, que representa os programas/processos a serem simulados, contendo informações sobre o tempo de execução de cada processo e o seu estado atual
- ${f R}
 ightarrow$ uma fila para os processos READY, que guarda os programas que estão prontos a serem executados
- **-** ${f B}
 ightharpoonup$ uma fila para os processos BLOCKED, que guarda os programas bloqueados e que aguardam algum evento para poderem ser executados
- UBL → uma fila para os processos que irão passar para o estado UNBLOCKED.
- instant → contador de tempo que representa a unidade de tempo atual da simulação
- running → inteiro que representa o ID do programa em execução, ou o valor 'NONE' se não houver nenhum em execução

Funções

As funções utilizadas no nosso simulador são as seguintes:

- notFinished() → função que verifica se ainda existem programas que não foram finalizados, ou seja, que têm estado de execução menor que 4 (EXIT). Retorna 1 se houver programas não finalizados e 0 caso contrário;
- changeState(int pid) → função que muda o estado de um programa com o ID 'pid', de acordo com as regras de escalonamento implementadas. O estado do programa pode ser alterado de NOTCREATED para NEW, de NEW para READY, de READY para RUN, de RUN para BLOCKED, de BLOCKED para READY e de EXIT para FINISHED, dependendo de várias condições;
- unblockPro() → função que muda o estado para UNBLOCKED dos processos que se encontrarem na Queue UBL (UNBLOCKED), se estes estiverem atualmente no estado BLOCKED.
- **showState(int pid)** → função que mostra o estado atual de um programa com o ID '*pid*', de acordo com o estado definido na enumeração de estados;
- run() → função principal que simula o escalonamento dos processos. Ela chama as funções 'changeState()' e 'showState()' para cada programa em cada unidade de tempo, atualiza o contador de tempo, exibe o estado dos programas e verifica se algum programa foi finalizado;
- createPrograms(int p[NUMPROGRAMS][NUMPROCESS]) → função que cria os programas a serem simulados, inicializando a estrutura de dados 'programs' com os tempos de execução de cada processo de cada programa, de acordo com a matriz 'p' fornecida como argumento;
- main() → função principal do programa, que serve como ponto de entrada e saída para a execução do código e onde é feita a leitura do input de um ficheiro;

Exemplo de Input/Output

Input

```
int \ programas[3][10] = \{ \\ \{0, 3, -1, 2, 2, 3, 4, 2, 2, 0\}, \\ \{1, 4, 1, 4, 5, 1, 4, 3, 3, 0\}, \\ \{2, 2, 2, 6, 2, -1, 4, 2, 0, 0\} \};
```

Output

i	1	p01		pθ2		pθ3	
Θ	1	NEW					-
1	1	RUN		NEW			-
2	1	RUN		RDY		NEW	-
3	1	RUN		RDY		RDY	-
4		BLK		RUN		RDY	
5		UBL		RUN		RDY	
6		RDY		RUN		RDY	
7		RDY		RUN		RDY	
8		RDY		BLK		RUN	
9	Ι	RDY		UBL		RUN	-
10	Ι	RUN		RDY		BLK	-
11		RUN		RDY		UBL	
12	ĺ	BLK	İ	RUN	Ĺ	RDY	İ
13	Ī	UBL	İ	RUN	İ	RDY	-
14		RDY		RUN	Ī	RDY	-
15	Ι	RDY		RUN		RDY	١
16	Ι	RDY		RUN		RDY	١
17	Ι	RDY		BLK		RUN	١
18	Ι	RDY		BLK		RUN	١
19	Ι	RUN		BLK		BLK	-
20	Ι	RUN		UBL		BLK	-
21	Ι	EXI		RUN		BLK	-
22	Ι			RUN		UBL	-
23	Ι			RUN		RDY	-
24				EXI		RUN	
25						RUN	
26						EXI	
27							İ
DONI	Ε.						

Conclusão

A resolução deste trabalho permitiu-nos solidificar melhor a forma como um modelo de 5 estados de um SO funciona e desafíar-nos a implementar uma nova instrução no modelo concebido para o primeiro trabalho. Além disso, ajudou-nos a desenvolver continuamente as nossas capacidades de resolução de problemas em C.