

מבני נתונים

תרגול 5, סמסטר ב' תשע"ז

עצי AVL

עצי WAVL

AVL Trees / עצי AVL



עץ AVL

- ▶ עץ חיפוש בינארי מאוזן
- ▶ ההפרש בין הגבהים של שני תתי העצים שלו הוא לכל היותר 1.
- ▶ סוגי צמתים חוקיים:
1,1 או 1,2 או 2,1.
- ▶ $\text{Rank} = \text{height}$

שאלה 1

- נתון עץ AVL בגובה k .

- הראו כי אורך המסלול הקצר ביותר בין שורש העץ לבין עלה כלשהו בעץ הוא לפחות $k/2$.

פתרון 1

- נסמן ב a_k את אורך המסלול הקצר ביותר בין צומת v בגובה k לבין עלה צאצא שלו.

- קל לראות כי מתקיימת הנוסחה: $a_k \geq 1 + a_{k-2}$

- כמו כן $a_0 = 0 = 0 / 2, a_1 = 1 > 1 / 2$

- באינדוקציה נובע:

$$a_k \geq 1 + a_{k-2} \geq 1 + 1 + a_{k-4} \geq \dots \geq k / 2$$

שאלה 2

- נתון עץ AVL. לכל צומת v , נסמן ב $\text{size}(v)$ את מספר הצמתים בתת עץ ששורשו v (כולל v).
- יהיו R, L בניו של השורש ונתון שאינם עלים חיצוניים. ונניח כי L צומת בגובה k .
- הראו חסם עליון על היחס בין $\text{size}(R)$ ל $\text{size}(L)$.

פתרון 2

- הראינו בהרצאה שמספר הצמתים המינימלי בעץ בגובה k הוא לפחות ϕ^k כאשר $\phi \approx 1.618$.

- מספר הצמתים בעץ מלא בגובה k הוא: $1 + 2 + 4 + \dots + 2^k = 2^{k+1} - 1$

- מניחים ש- L צומת בגובה $\leq k$
מתכונת עצי AVL, R הוא צומת בגובה לכל היותר $k+1$.

- מכאן ש:

$$\frac{\text{size}(R)}{\text{size}(L)} \leq \frac{2^{k+2}}{\phi^k} = 4 \left(\frac{2}{\phi} \right)^k$$

שאלה 3

■ נתון עץ AVL ריק. מבצעים עליו n פעולות insert, כאשר בפעולת insert נתון רק מצביע לשורש העץ והאיבר החדש.

(א) מהו זמן הריצה הכולל במקרה הגרוע? (חסם הדוק)

(ב) מהו מספר ה rotations במקרה הגרוע? (חסם עליון)

(ג) מהו מספר ה promotions במקרה הגרוע? (חסם עליון)

פתרון 3(א)

- זמן הריצה של הכנסה בודדת הוא $O(\log n)$ ולכן של n הכנסות הוא $O(n \log n)$.

- נראה שחסם זה הדוק:

- נסתכל על סדרה שבה כל איבר חדש מוכנס לעלה החיצוני הרחוק ביותר מהשורש.

- מאחר וגובה העץ לוגריתמי במספר הצמתים בעץ, נקבל:

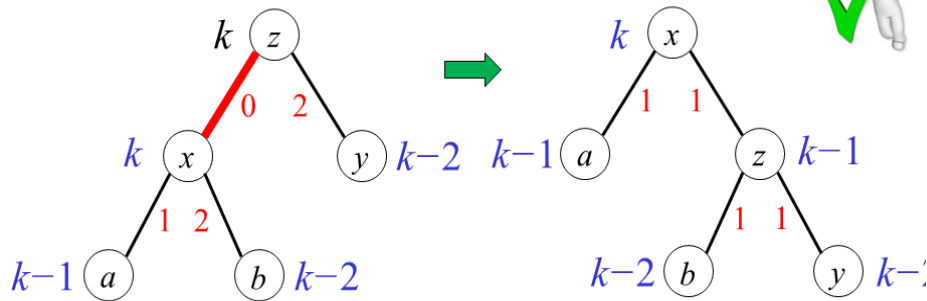
$$\sum_{i=1}^n \log i \geq \sum_{i=n/2}^n \log i \geq (n/2) \log(n/2) = \Omega(n \log n)$$

פתרון 3(ב)

- בכל פעולת insert מתבצעות לכל היותר שתי קריאות לפונקציה rotate. קיבלנו חסם עליון של $O(n)$.

Rebalancing after insertion

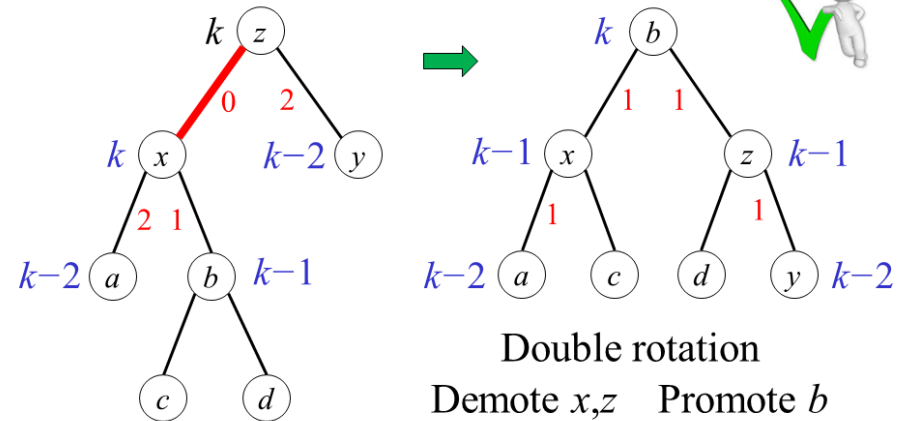
Case 2: Single rotation



Rotate right Demote z
Rebalancing complete!

Rebalancing after insertion

Case 3: Double rotation



Double rotation
Demote x,z Promote b
Rebalancing complete!

פתרון 3(ג)

- ראינו (בהרצאה) כי זמן ריצה amortized של n פעולות insert, **כאשר ידוע מקום ההכנסה**, הוא $O(1)$, ומכאן שחסם worst case על n פעולות כאלה הוא $O(n)$.
- מכיוון שהפונקציה promote נקראת רק לאחר שמקום ההכנסה כבר נמצא, חסם זה תקף גם עבור מספר פעולות ה promote שיתבצעו במקרה שלנו.

שאלה 4

- ראינו כי זמן הריצה של פעולת ה insert, כאשר ידוע מקום ההכנסה, הוא $O(1)$ amortized.
- א. הראו כי כאשר מדובר בסדרת פעולות כללית של insert ו delete, גם כאשר ידוע מקום ההכנסה או המחיקה, זמן הריצה amortized יכול להיות $O(\log n)$.
- ב. הראו כי כאשר מדובר בסדרה של n פעולות insert ולאחריהן n פעולות delete (במקומות ידועים), זמן הריצה amortized הוא $O(1)$.

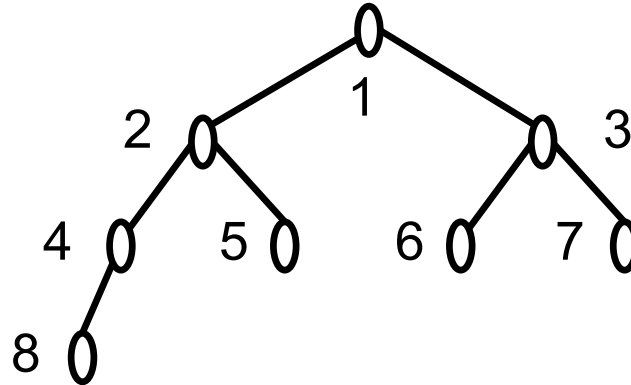
פיתרון 4 – סעיף א

- נראה שקיימת סדרה של n פעולות insert/delete, עם זמן ריצה כולל של $\Theta(n \log n)$.
- זה יראה כי בהכרח זמן ריצה worst case של סדרה כלשהי של n פעולות הוא $\Omega(n \log n)$, וזה מוכיח את הנדרש.

תיאור סדרת הפעולות:

- תחילה נבצע $n/2$ פעולות הכנסה, כך שיתקבל עץ מלא בגובה $\log(n/2)$.
- עובדה חשובה: **לכל** עץ AVL קיימת סדרת הכנסות שיוצרת אותו: יש להכניס את איברי העץ לפי גובהם בעץ שרוצים ליצור, ניתן לראות כי לא יתרחשו גלגולים בדרך – ולכן העץ שיוצר הוא כנדרש.

(המספרים באיור מתארים את סדר ההכנסה של האיברים)



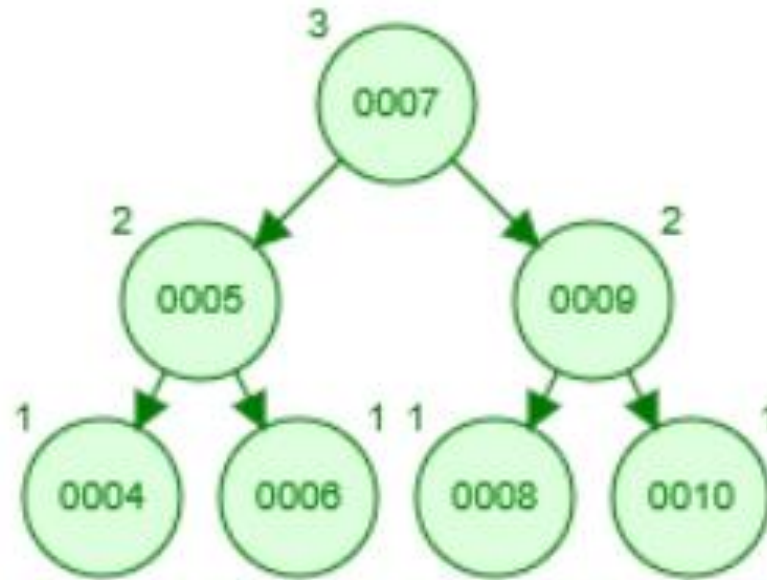
תיאור סדרת הפעולות:

- תחילה נבצע $n/2$ פעולות הכנסה, כך שיתקבל עץ מלא בגובה $\log(n/2)$.
- לאחר מכן, נוסיף ונמחק לסירוגין איבר שערכו קטן יותר מכל האיברים שנמצאים כבר בעץ (סה"כ $n/2$ פעמים).

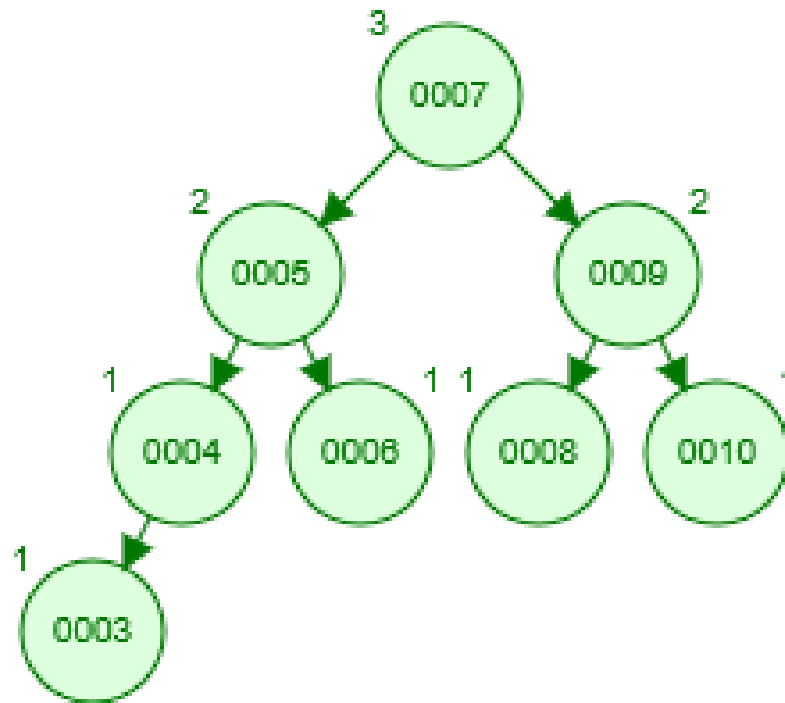
ניתוח סיבוכיות:

- קל לוודא שכל הכנסה/מחיקה כזאת לוקחת $\Theta(\log n)$ מתבצע מספר כזה של promote/demote בכל הכנסה/מחיקה.
- סה"כ נקבל זמן ריצה w.c. של $\Theta(\log n)$ על כל הסדרה.

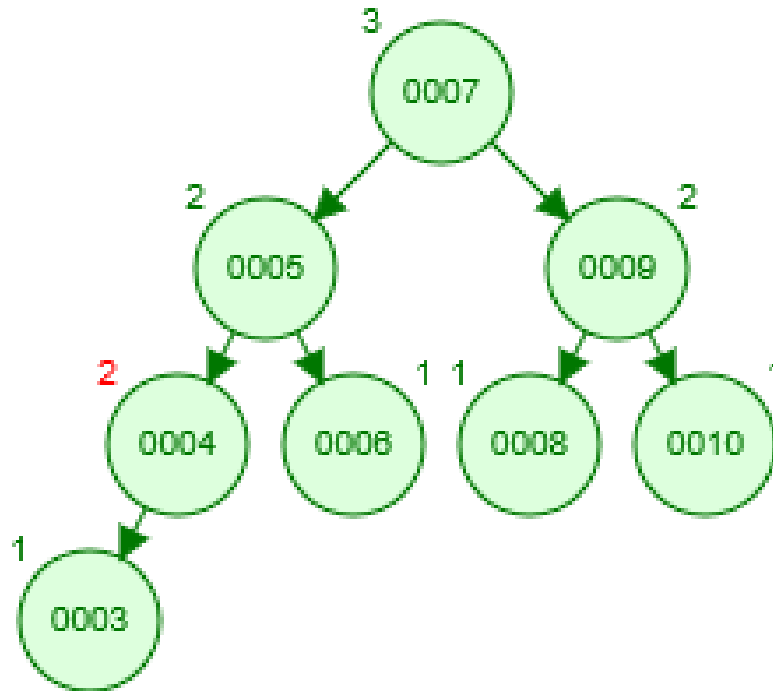
Starting with the AVL tree



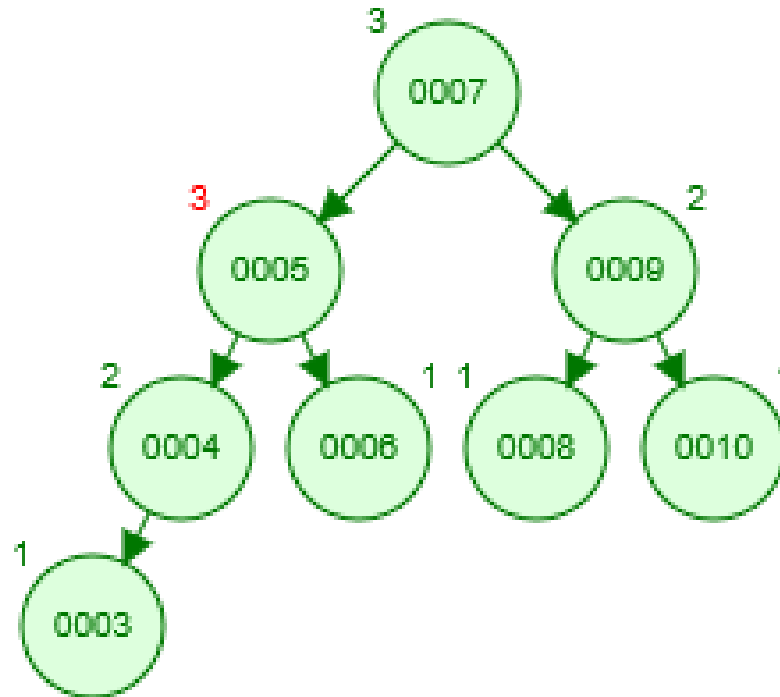
Insert(3)



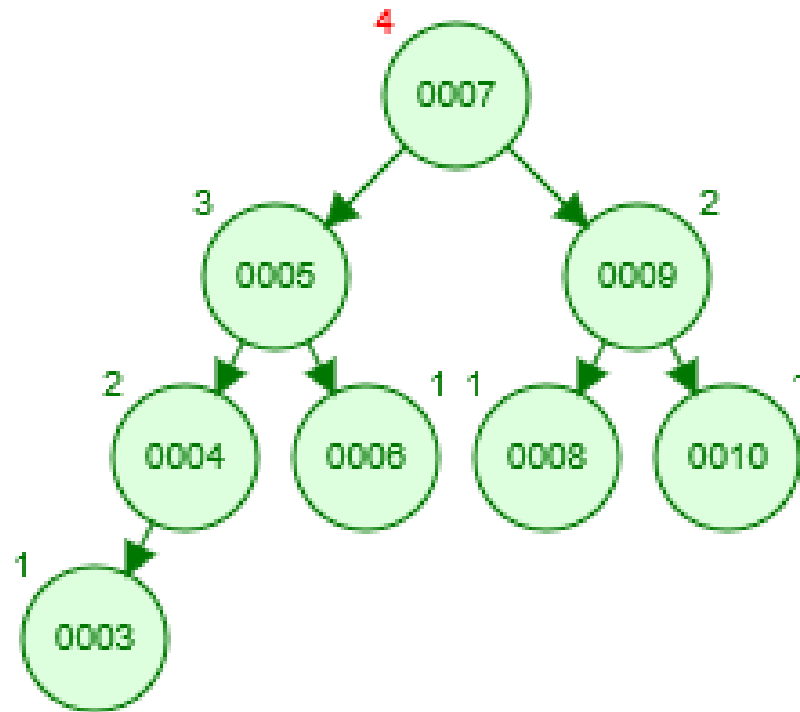
Insert(3)



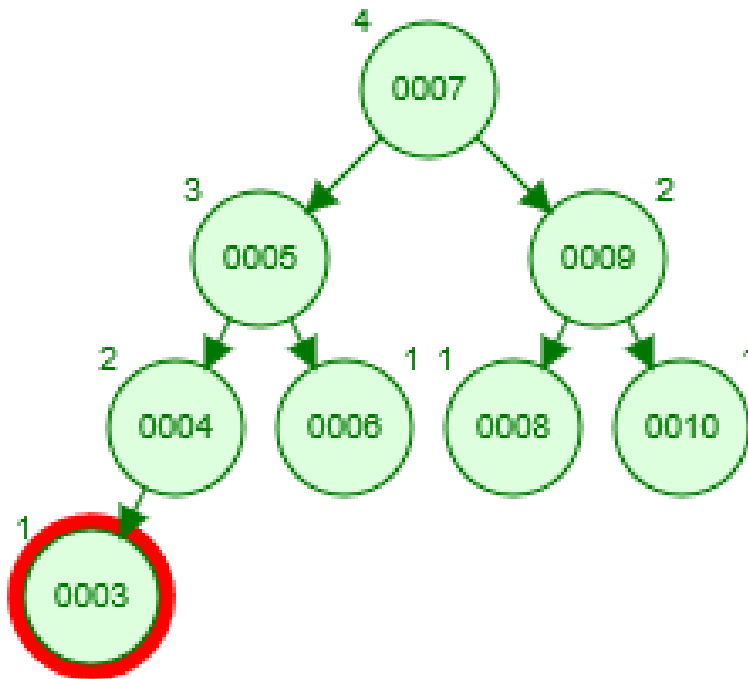
Insert(3)



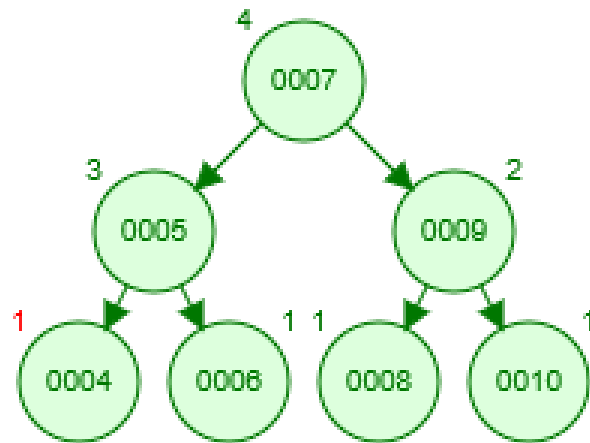
Insert(3)



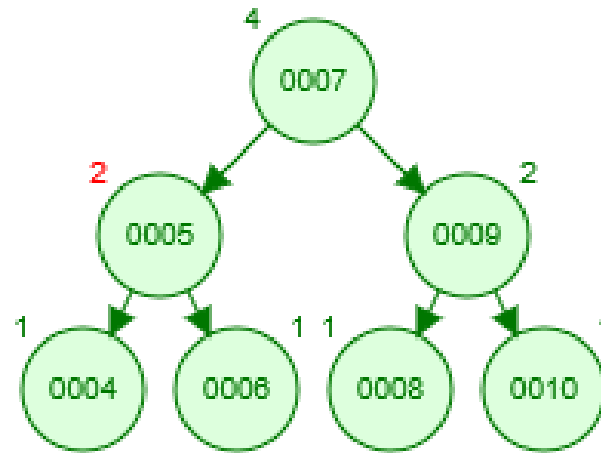
delete(3)



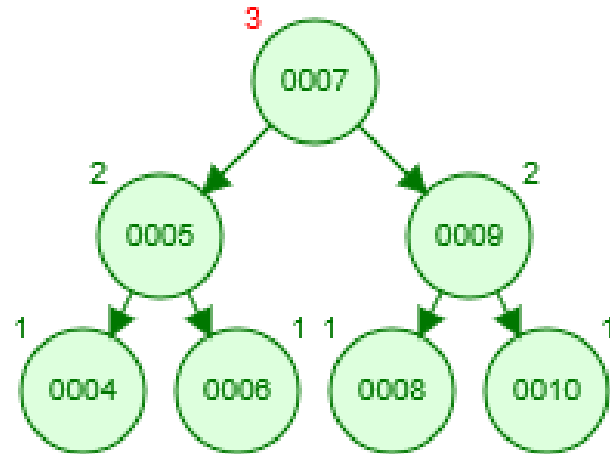
delete(3)



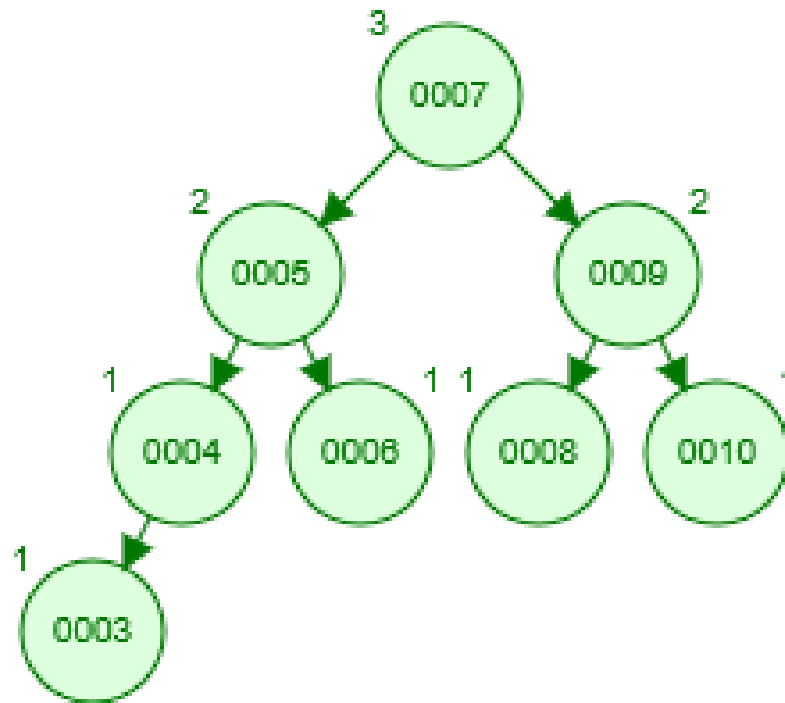
delete(3)



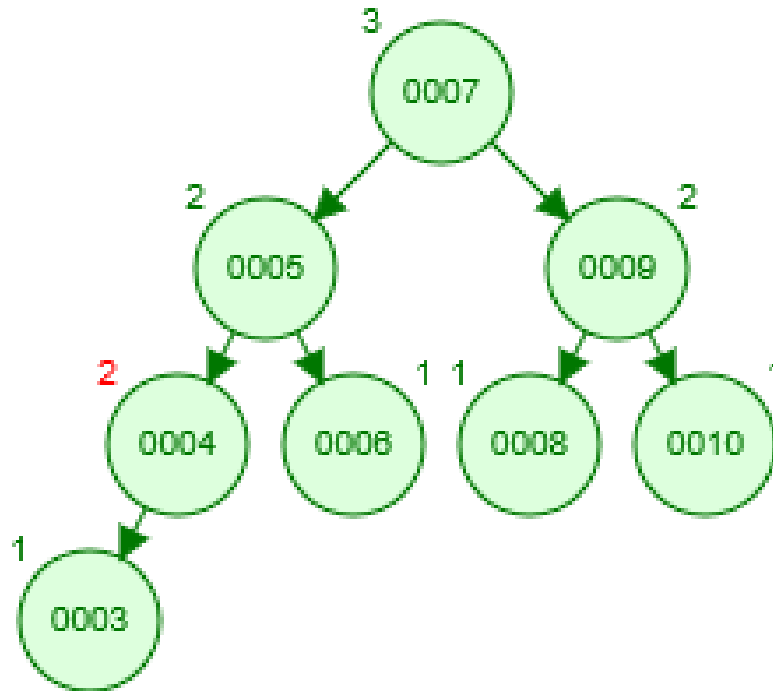
delete(3)



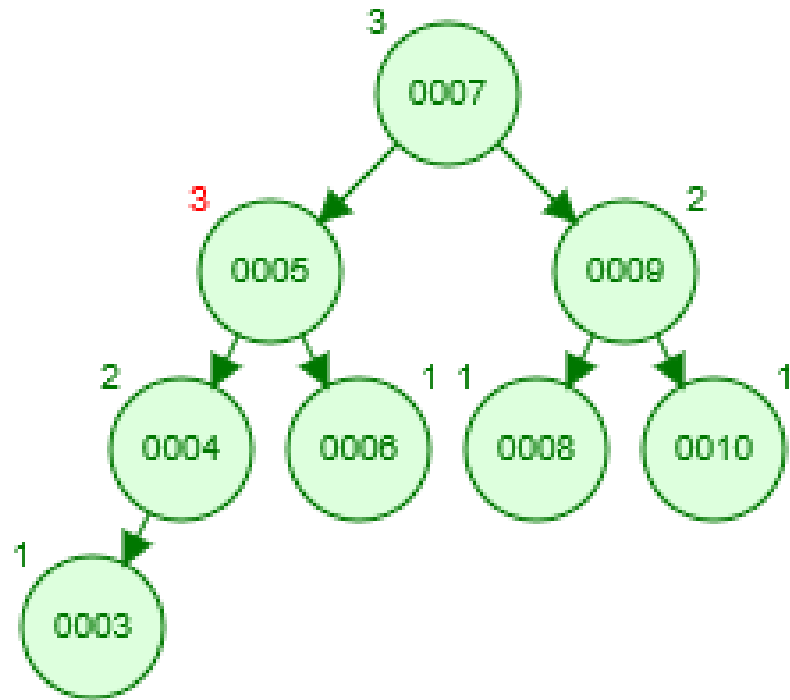
Insert(3)



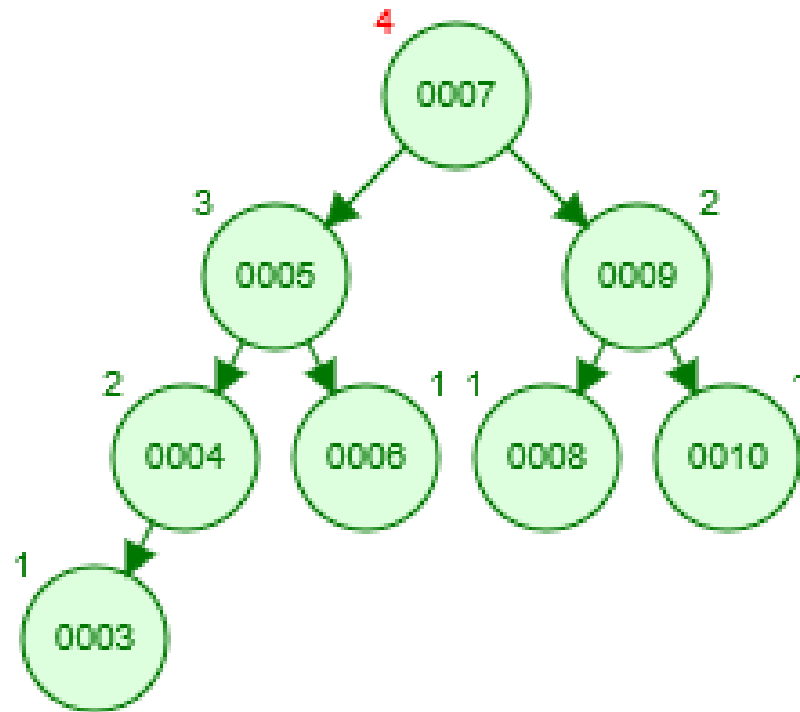
Insert(3)



Insert(3)



Insert(3)

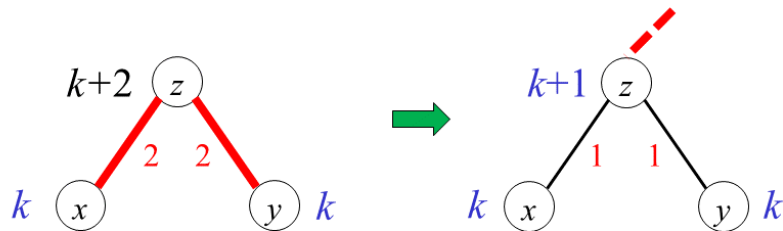


פיתרון 4 – סעיף ב

- ראינו כי סדרה של n הכנסות (במקומות ידועים) תיקח זמן $O(n)$.
- כעת נניח כי יש לנו עץ AVL חוקי בעל n איברים וננסה למצוא פונקציית פוטנציאל מתאימה: צריכים שהפוטנציאל יקטן בכל פעולת איזון מחדש שהיא לא סופית – וכך הוא ישלם על הפעולה.
- זמן הריצה של הפעולות ההתחלתיות והסופיות – כלומר, המחיקה בהתחלה ופעולת האיזון האחרונה - הוא $O(1)$.
- בפעולות ההתחלתיות והסופיות אנו מרשים שהפוטנציאל יגדל בקבוע.

AVL: Rebalancing after deletion

Case 1: Demote

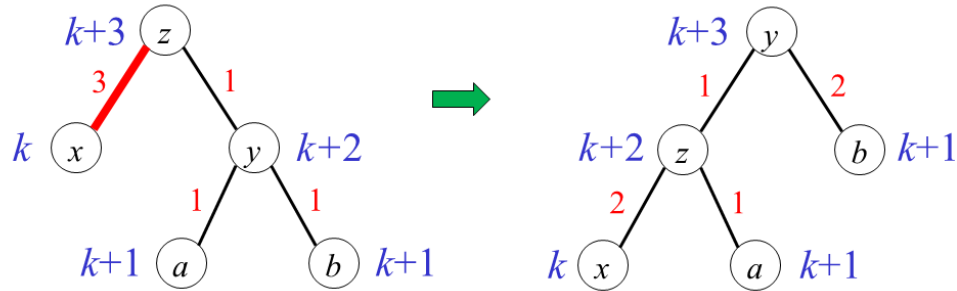


Demote z , i.e., decrease its *rank* by 1

Problem is either fixed or moved up

AVL: Rebalancing after deletion

Case 2: Single Rotation (a)



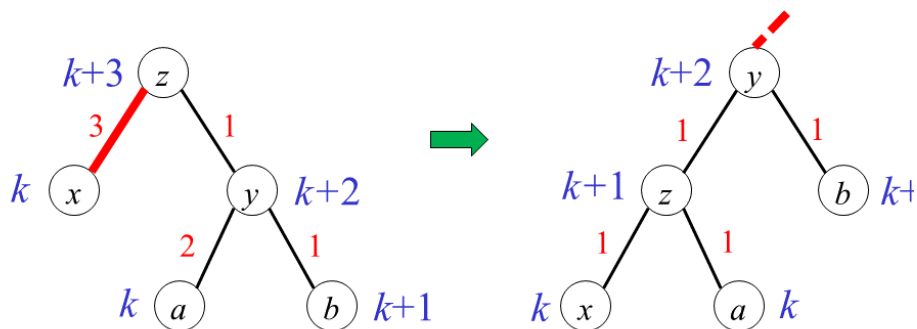
Rotate left

Demote z Promote y



AVL: Rebalancing after deletion

Case 3: Single Rotation (b)



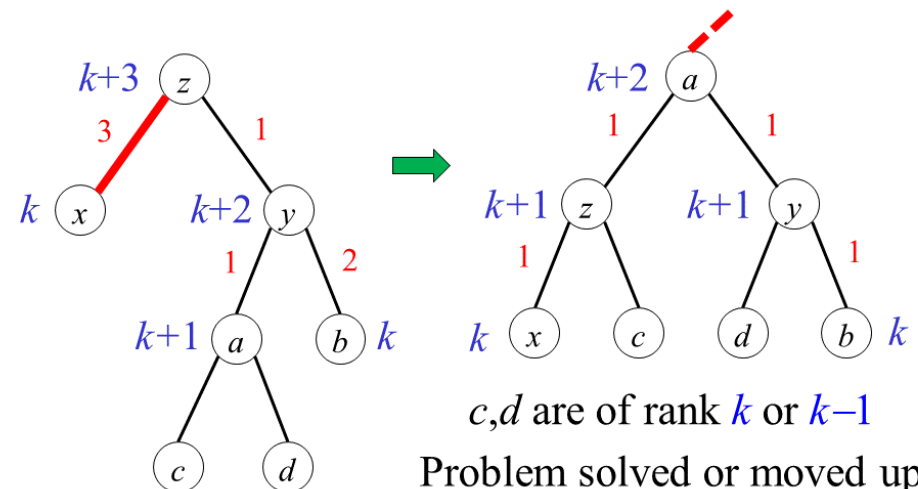
Rotate left

Demote z twice

Problem solved or moved up

AVL: Rebalancing after deletion

Case 4: Double Rotation



c, d are of rank k or $k-1$

Problem solved or moved up

פיתרון 4 – סעיף ב

- המקרים שאינם סופיים בשקף הקודם: 1,3,4.
- נשים לב כי בכל אחד מהמקרים הנ"ל כמות הקדקדים מסוג 2,1 או 1,2 קטנה יותר לאחר האיזון מאשר לפני שקרתה פעולת המחיקה.
- בכל המקרים, עלינו לתקן קדקדים שהפכו להיות מסוג 1,3 או 2,2 או 1,3 תוך כדי איזון העץ שמתבצע בעקבות פעולת מחיקה.
- לפני המחיקה, הקדקדים הללו היו מסוג 1,2 או 2,1.
- נגדיר את הפוטנציאל להיות מספר הקדקדים מסוג 2,1 או 1,2.
- הפוטנציאל יקטן בכל פעם שמבצעים פעולת איזון לא סופית.
- הפוטנציאל יגדל בקבוע (לכל היותר) בכל פעם שמבצעים פעולה התחלתית או סופית.

פיתרון 4 – סעיף ב

- עדיין לא סיימנו – פונקציית הפוטנציאל שהגדרנו בשקף הקודם לא חוקית!
 - זכרו כי פונקציית פוטנציאל חוקית שווה ל-0 במצב ההתחלתי.
 - כאן במצב ההתחלתי יש לנו n קדקדים בעץ, ולכן הפוטנציאל ההתחלתי לכל היותר n (ולפחות 0).
 - אבל אפשר להתמודד עם זה.
 - ניזכר באי השוויון הבא שהוכחנו עבור פונקציית פוטנציאל חוקית. בצד שמאל – זמן הריצה ה"פוטנציאלי" ובצד ימין – זמן הריצה האמיתי.
- $$\sum_{i=1}^n \hat{c}_i = \sum_{i=1}^n (c_i + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1})) = \sum_{i=1}^n c_i + \Phi(D_n) - \Phi(D_0) \geq \sum_{i=1}^n c_i$$
- אצלנו שני השוויונות השמאליים עדיין נכונים, ומתקיים
 - $\phi(D_n) - \phi(D_0) \geq \phi(D_n) - n \geq -n$
 - לכן זמן הריצה הפוטנציאלי הוא לפחות זמן הריצה האמיתי פחות n .
 - כיוון שזמן הריצה הפוטנציאלי הוא $O(n)$, גם זמן הריצה האמיתי הוא $O(n)$.

WAVL Trees / עצי WAVL



עץ WAVL

▶ עץ חיפוש בינארי מאוזן

▶ סוגי צמתים חוקיים:

1,1 או 1,2 או 2,1 או 2,2

▶ ה-rank של כל עלה הוא 0

▶ $\text{height} \leq \text{rank} \leq 2\text{height}$

▶ $\text{height} \leq \text{rank} \leq 2\log n$

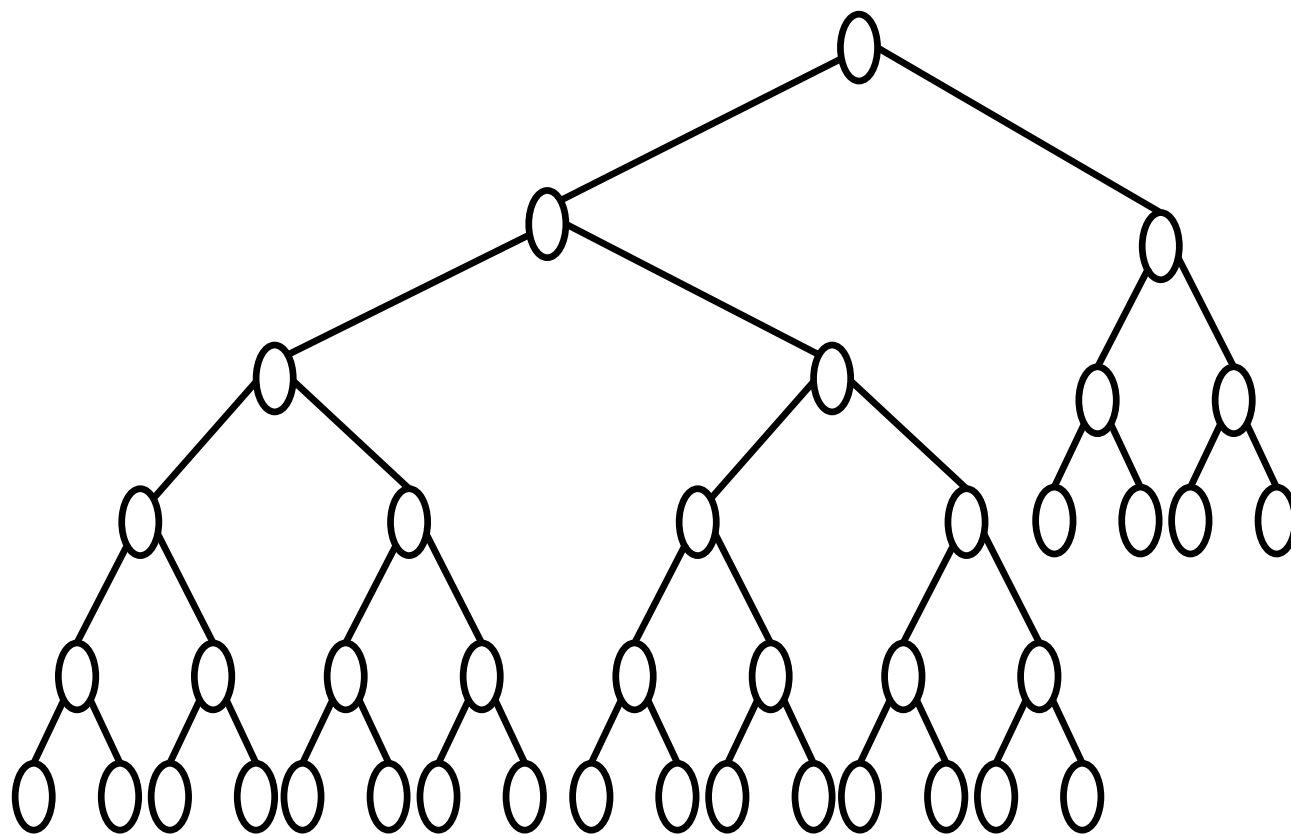
עץ WAVL

- ▶ לכל היותר 2 rotation בהכנסה ובהוצאה
- ▶ Rebalancing בעלות amortized של $O(1)$
- ▶ Insert פועל באופן זהה ל - AVL (אין צמתי 2,2 חדשים)
- ▶ עבור סדרה של הכנסות בלבד אין הבדל בין AVL ו - WAVL

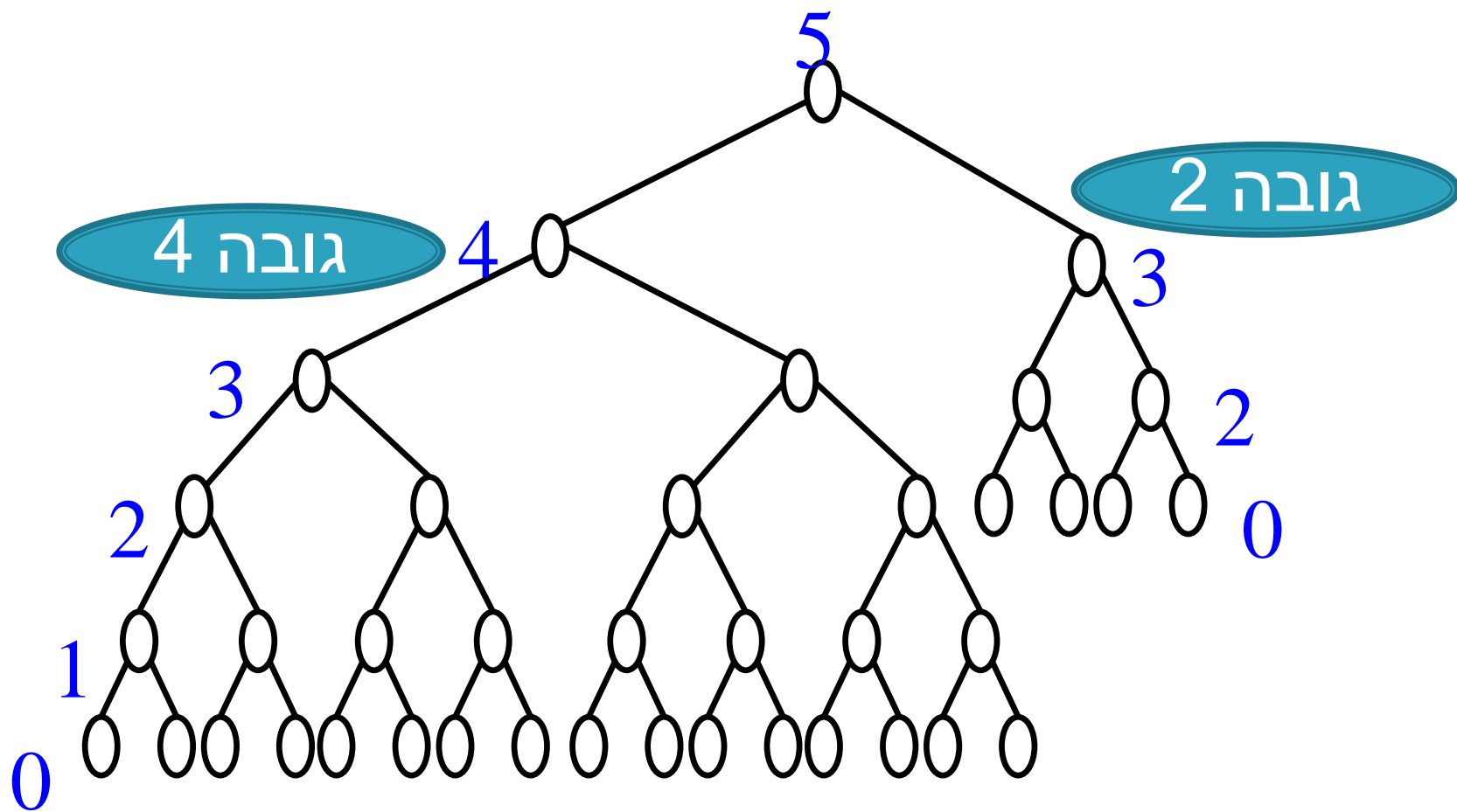
שאלה 5

האם קיים עץ WAVL חוקי שאינו עץ
AVL חוקי (כאשר מותר לשנות את ערכי
ה - rank של הצמתים)?

שאלה 6 - פתרון



שאלה 6 - פתרון

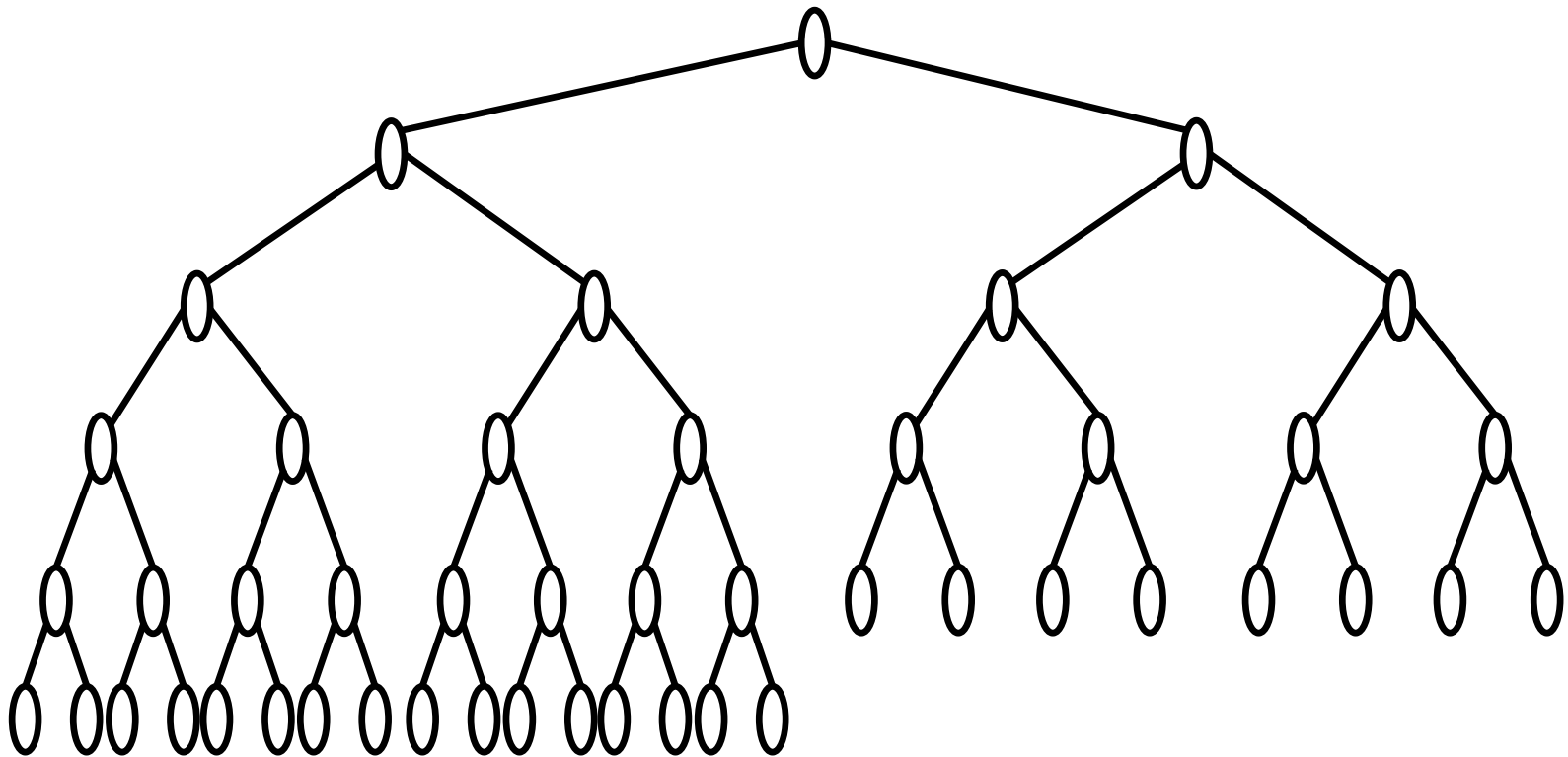


שאלה 6

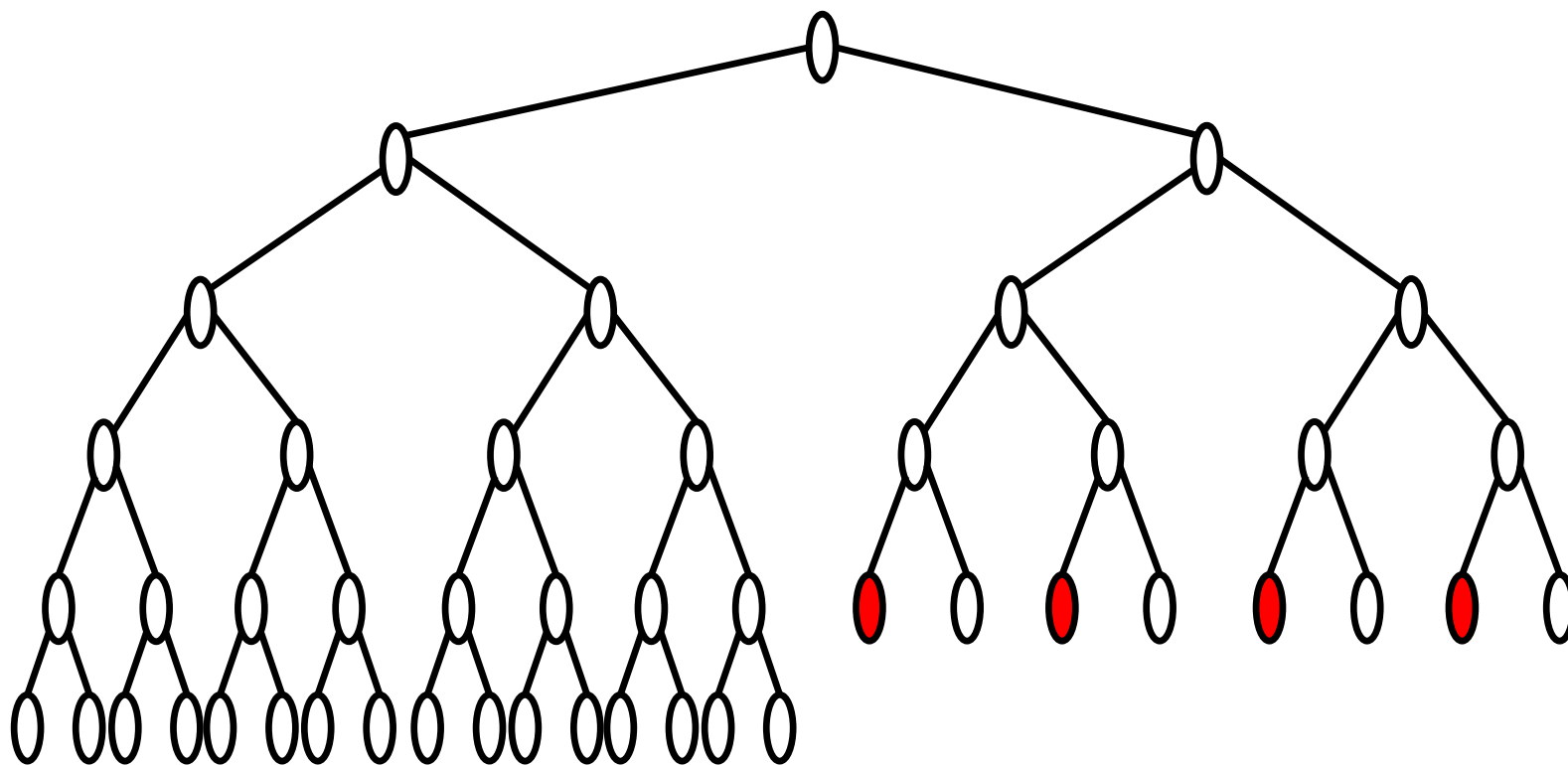
האם ניתן לבנות את העץ מהשאלה
הקודמת ע"י סדרה של הכנסות והוצאות
בעץ WAVL?

שאלה 6 - פתרון

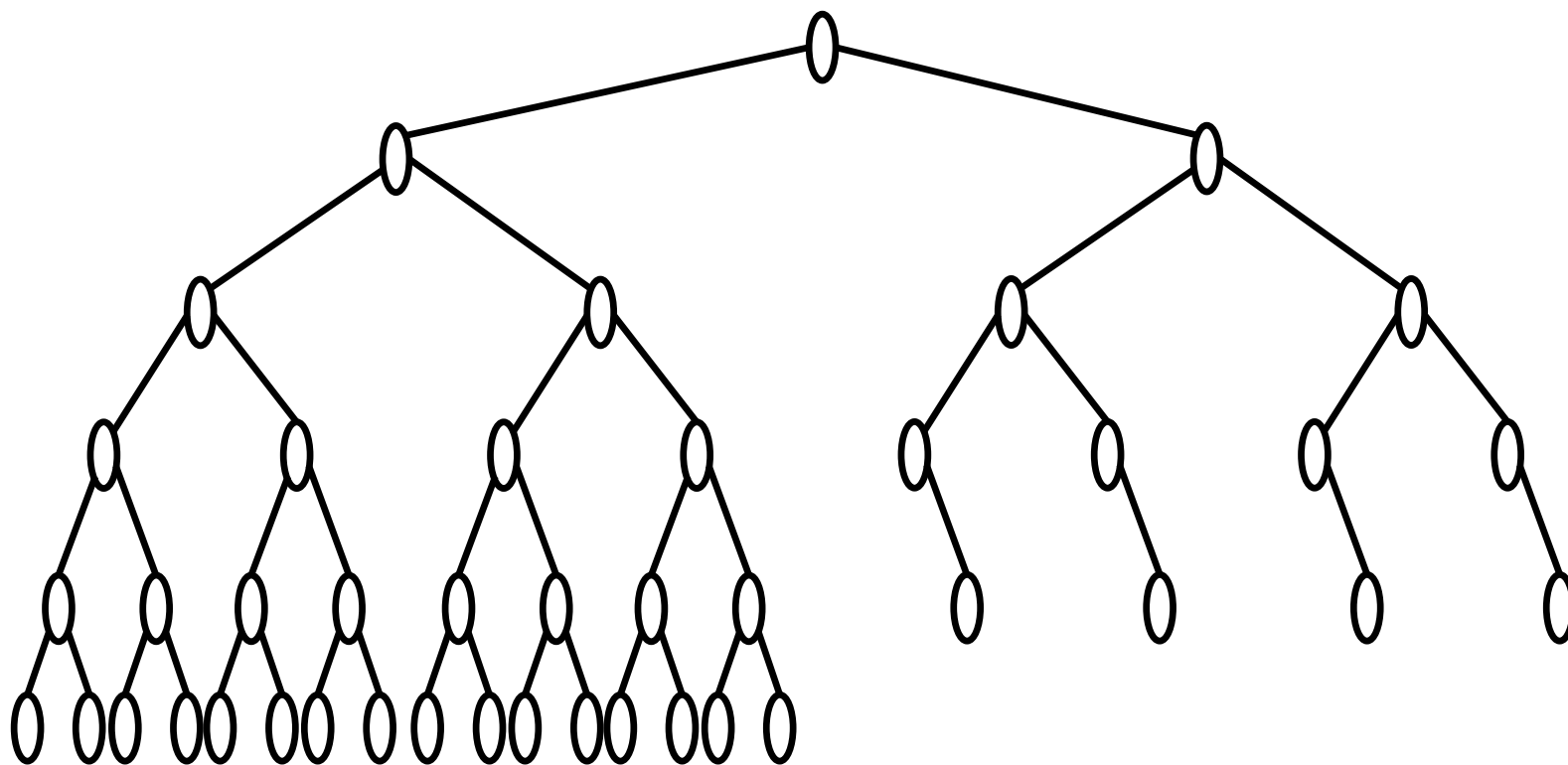
כ. נבנה את העץ AVL הבא באמצעות הכנסות בלבד:



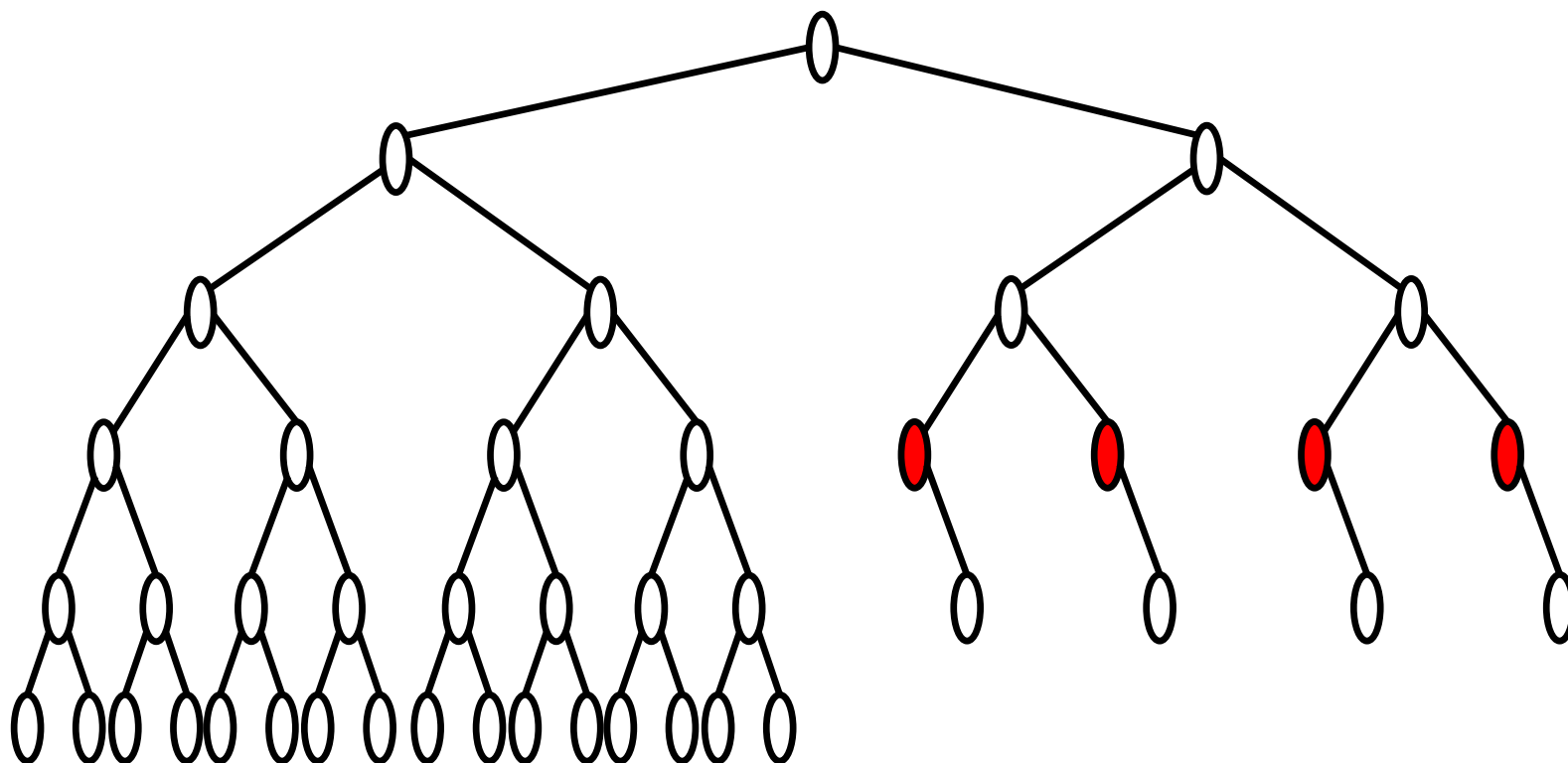
שאלה 6 - פתרון



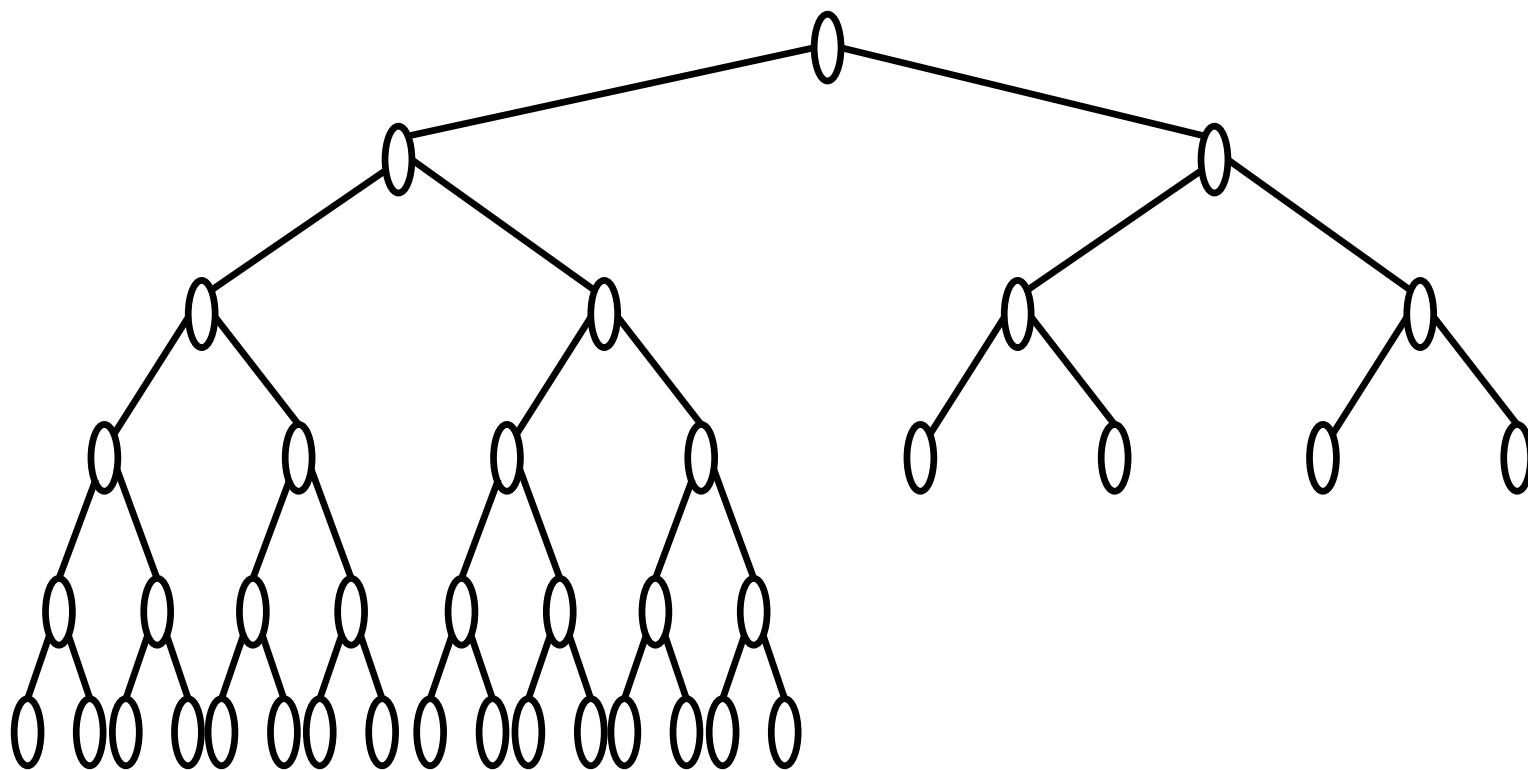
שאלה 6 - פתרון



שאלה 6 - פתרון



שאלה 6 - פתרון



שאלה 7

- תארו אלגוריתם, שבהינתן עץ חיפוש בינארי, קובע האם ניתן להתאים ranks לצמתי העץ כך שיתקבל עץ WAVL

פיתרון 7

תיאור כללי:

- נעבור על העץ מהעלים כלפי מעלה עד השורש.
- בכל צעד נתחזק, בהינתן צומת מסויים v , מהו התווך האפשרי של השמות $\text{rank}(v)$, כך שתת העץ ששורשו v מהווה עץ WAVL חוקי (עבור בחירה כלשהי של דרגות לשאר הצמתים בתת העץ).
- אלגוריתם רקורסיבי.

```
Function Is_WAVL(v) {  
  If v is an external leaf  
    return [-1,-1];  
  If v is an internal leaf  
    return [0,0];  
  Else {  
     $[r_1, R_1] \leftarrow \text{Is\_WAVL}(v.\text{left});$   
     $[r_2, R_2] \leftarrow \text{Is\_WAVL}(v.\text{right});$   
     $r \leftarrow \max \{ r_1, r_2 \} + 1;$   
     $R \leftarrow \min \{ R_1, R_2 \} + 2;$   
    If  $r \leq R$  return  $[r, R];$   
    Else print('Not a WAVL Tree') and stop.  
  } }  
}
```

