Generant Imatges amb un Ordinador Quàntic i Intel·ligència Artificial

TREBALL DE RECERCA DE BATXILLERAT

Autor:

NoSéUnPseudònim 2n Batxillerat

> 9 de gener de 2022 Barcelona, Barcelona

Índex

	Inti	oduc	ció	5
II	Ma	irc Te	òric	8
1	Àlg	ebra lin	neal	9
	1.1	Vector	rs i espais vectorials	9
	1.2	Aplica	cions lineals	12
		1.2.1	Tipus d'aplicacions lineals	13
	1.3	Produ	cte interior i producte exterior	15
		1.3.1	Producte interior	15
			1.3.1.1 Propietats del producte interior	16
		1.3.2	Vectors ortonormals i ortogonals	17
		1.3.3	Producte exterior	18
	1.4	Produ	cte tensorial	19
		1.4.1	Propietats del producte tensorial	21
	1.5	Traça		22
2	Con	nputaci	ió quàntica	24
	2.1	Estats	quàntics i superposicions	24
	2.2	Qubits	s i operacions quàntiques	28
		2.2.1	Representació geomètrica d'un qubit	30
		2.2.2	Operacions per a només un qubit	31
		2.2.3	Circuit quàntics	34
		2.2.4	Operacions per a múltiples qubits	35

		2.2.4.1 Entrellaçament quàntic	36			
		2.2.4.2 Operacions controlades	36			
	2.3	Mesurament quàntic	38			
	2.4	Matriu de densitat	40			
		2.4.1 Matriu de densitat reduïda	41			
		2.4.1.1 Mesurament parcial	43			
	2.5	Ordinadors quàntics	44			
3	Inte	l·ligència artificial	45			
	3.1	Xarxes neuronals	46			
	3.2	Descens del gradient	49			
		3.2.1 Backpropagation	52			
	3.3	Generative adversarial networks	55			
4	Generació d'imatges amb un ordinador quàntic					
	4.1	Descens del gradient quàntic	59			
	4.2	Circuits quàntics per xarxes neuronals	60			
Ш	M	arc Experimental	63			
5	Plar	ntejament de l'hipòtesi	64			
6	Prog	gramació del model	65			
	6.1	Discriminador	66			
	6.2	Generador	68			
	6.3	Creació del model	71			
	6.4	Execució del model	72			
7	Rea	lització del experiment	75			
	7.1	Anàlisi dels resultats	76			

IV	C	onclusions	79
V	An	nnexos	85
A	Que	podria fer en un futur?	86
В	Més	s àlgebra lineal	88
	B.1	Curs ràpid de la notació de Dirac	88
С	Con	nputació Quàntica vs Mecànica Quàntica	89
	C.1	Normalitzar	90
D	Con	nplexitat i algoritmes quàntics	92
	D.1	Algoritme de Grover	93
	D.2	Algoritme de Shor	94
	D.3	Ordinadors quàntics actuals	96
E	Cod	li	98
	E.1	Part I	100
		E.1.1 Capítol 3	100
		E.1.1.0.1 Regressió lineal	100
	E.2	Part II	101
		E.2.1 Capítol 6	101
		E.2.1.0.1 Codi original per la xarxa neuronal clàssica	101
		E.2.1.0.2 Codi final per el discriminador	104
		E.2.1.0.3 Codi per el generador	108
		E.2.1.0.4 Definició del model	113
		E.2.1.0.5 Execució del model	120
		E.2.1.0.6 Funcions extres	121
		E.2.2 Capítol 7	125
		E.2.2.0.1 Multiprocessament	125

Abstract

Quantum Machine Learning is one of the most promising applications of Quantum Computing. In this work, I present a Quantum Generative Adversarial Network (qGAN) for generating gray-scale bar images. Through the Fréchet Distance score, I evaluate the effectiveness of a partial measurement on the simulated quantum circuit that generates the images. This score shows that the measurement improves qGAN performance by avoiding an oscillation on the resemblance between the generated and the real images, that is, an alternation of good and poor quality generated images that occurs through optimization of the qGAN.

El Aprendizaje Automático Cuántico es una de las aplicaciones más prometedoras de la Computación Cuántica. En este trabajo, presento una Red Generacional Adversaria Cuántica (qGAN en inglés) para generar imagenes de barras en una escala de grises. A través de la puntuación de la Distance de Fréchet, evalúo la efectividad de una medida parcial en el circuito cuántico que genera las imagenes. Esta puntuación muestra que esta medida mejora el rendimiento de la qGAN al evitar una oscilación en el parecido entre las imagenes generadas y las reales, es decir, una alternancia entre imagenes generades de buena y mala calidad que se da a cabo a través de toda la optimización de la qGAN.

Part I

Introducció

Aquest treball de recerca té l'objectiu de desenvolupar un model de intel·ligència artificial quàntica. Concretament és tracta d'una xarxa neuronal generativa adversària per la generació d'imatges [1, 2]. En aquest model un circuit quàntic té la tasca de generar unes imatges.

Com a pregunta a investigar m'he proposat verificar la utilitat d'una funció no lineal que implementen els autors en els circuits quàntics. Segons els autors aquesta funció millora el rendiment del model, és a dir, que les imatges són generades amb una major eficiència [1].

Des de fa més de dos anys, m'he dedicat a estudiar computació quàntica durant el meu temps lliure. Buscava investigar un camp relacionat amb la mecànica quàntica, però sense que sigui molt complicat; un camp que pugui entendre a un nivell teòric i que m'entusiasmi.

La Computació Quàntica encaixa perfectament amb aquests criteris. És més senzilla que la mecànica quàntica pel fet que no està basada en càlcul o equacions diferencials. En canvi, es basa en l'àlgebra lineal; utilitzant valors discrets, vectors i matrius. A més a més, si es treballa a un nivell teòric senzill, no s'han de tenir en consideració les interpretacions físiques, aquest factor simplifica molt les coses.

La meva part favorita d'aquest camp és el *Quantum Machine Learning* (QML) que consisteix a dissenyar i aplicar conceptes de *Machine Learning* als ordinadors quàntics, com per exemple implementar en circuits quàntics les famoses xarxes neuronals, que estan darrere de la majoria d'intel·ligències artificials que veiem avui dia [3].

QML és un camp de recerca jove i en creixement, ja que els algoritmes d'aquest camp són ideals per a implementar-los amb els ordinadors quàntics actuals, els quals no són molt potents.

D'entre tots els tipus d'algorismes que existeixen dintre de QML m'he centrat en les xarxes neuronals quàntiques, anàlogues quàntiques de les xarxes neuronals tan utilitzades avui dia per a fer una gran varietat de tasques. M'he interessat particularment en elles pel fet que tenia experiència en el passat amb

les xarxes neuronals clàssiques i havia vist que existeixen *frameworks* de programació per a treballar amb elles com *TensorFlow Quantum* [4] que em podien ajudar.

Per a endinsar-me en el camp de QML, vaig haver d'adquirir coneixements en àlgebra lineal, càlcul i física. Un cop apressos aquests conceptes em vaig dedicar a llegir papers que em cridaven l'atenció. Fins i tot, en un parell d'ocasions vaig intentar implementar alguns algoritmes en *Python*. Tenia molt clar que faria el treball de recerca sobre aquest camp. Durant aquest temps vaig llegir l'article sobre xarxes generatives adversàries (GAN en àngles) quàntiques que em va convèncer per fer un experiment sobre aquests algoritmes [1].

Part II

Marc Teòric

Capítol 1

Àlgebra lineal

Quan vaig començar a buscar informació sobre computació quàntica, vaig ràpidament vaig adonarme'n que necessitava més coneixements matemàtics, com que no entenia gairebé res dels llibres sobre computació quàntica. Durant aquell temps em van captar l'atenció una sèrie de vídeos sobre àlgebra lineal, que és justament la branca de les matemàtiques sobre la qual es basa la computació quàntica. Aquests vídeos són les lliçons que dona el professor Gilbert Strang a l'Institut Tecnològic de Massachusetts (MIT en anglès) [5, 6]. Una vegada havia vist gairebé tots els vídeos, ja tenia bastants conceptes apresos.

Aquelles lliçons em van ajudar a entendre les matemàtiques de *Quantum Computation and Quantum Information* [7] i *Quantum Computing: A Gentle Introduction* [8]. A poc a poc, vaig anar aprenent els fonaments matemàtics de la computació quàntica i mecànica quàntica.

En aquesta secció explicaré els conceptes bàsics de l'àlgebra lineal amb la finalitat de situar els antecedents teòrics d'aquesta recerca.

1.1 Vectors i espais vectorials

Els objectes fonamentals de l'àlgebra lineal són els espais vectorials. Un espai vectorial és el conjunt de tots els vectors amb les mateixes dimensions i amb

certes propietats en comú. Per exemple \mathbb{R}^3 seria l'espai vectorial de tots els vectors de 3 dimensions els quals normalment s'utilitzen per representar punts en un espai tridimensional. En computació quàntica es fan servir uns espais vectorials anomenats espais de Hilbert, que són aquells en els que hi ha definit un producte interior [9]. En els espais de Hilbert es defineixen un conjunt d'operacions amb certes propietats, les quals explicaré a continuació. S'ha de tenir en compte que els espais de Hilbert són molt més complicats que el que es representa en aquest treball. En endavant, quan mencioni espai vectorial, em referiré a un espai de Hilbert.

Els espais vectorials estan definits per les seves bases, i.e. un conjunt de vectors independents $B=\{|v_1\rangle\,,\cdots\,,|v_n\rangle\}$. Posat d'una altra manera: el conjunt B és una base pel l'espai V, si cada vector $|v\rangle$ en l'espai es pot escriure com $|v\rangle=\sum_i a_i\,|v_i\rangle$ per $|v_i\rangle\in B$.

La notació estàndard per l'àlgebra lineal en mecànica quàntica és la notació de Dirac, en la qual es representa un vector com $|\psi\rangle$ (on ψ és la etiqueta del vector). Un vector $|\psi\rangle$ amb n dimensions també pot ser representat com una matriu columna que té la forma:

$$|\psi\rangle = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_{n-1} \\ z_n \end{bmatrix}$$

Pels seus elements $\{z_1,z_2,\cdots,z_{n-1},z_n\}\in\mathbb{C}$. Els vectors escrits com $|\psi\rangle$ s'anomenen ket.

En els espais de Hilbert es defineix una addició de vectors¹:

$$|\psi\rangle + |\varphi\rangle = \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \vdots \\ \varphi_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \varphi_1 + \psi_1 \\ \vdots \\ \varphi_n + \psi_n \end{bmatrix}$$

I una multiplicació escalar:

$$z |\psi\rangle = z \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z\psi_1 \\ \vdots \\ z\psi_n \end{bmatrix}$$

Per a un escalar z i dos vectors $|\psi\rangle$ i $|\varphi\rangle$.

A més a més, hi ha definit un conjugat complex: Per z=a+bi, el seu conjugat z^* és igual a a-bi.

Aquesta noció es pot ampliar també a les matrius:

$$|\psi\rangle^* = \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_n \end{bmatrix}^* = \begin{bmatrix} \psi_1^* \\ \vdots \\ \psi_n^* \end{bmatrix}$$

$$A^* = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}^* = \begin{bmatrix} a_{11}^* & \cdots & a_{1n}^* \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}^* & \cdots & a_{mn}^* \end{bmatrix}$$

Amb $|\psi\rangle$ sent un vector de dimensions n, i A sent una matriu de dimensions $m \times n$.

Un altre concepte important és la transposada, representada pel superíndex T que «rota» un vector o una matriu. Un vector columna amb una dimensió $n\times 1$

 $^{^1}$ Els vectors d'aquesta definició tenen els seus elements representats per la seva etiqueta i un subíndex e.g. el vector $|\psi\rangle$ té un element qualsevol ψ_i i el seu primer element es ψ_1 . Aquesta notació es seguirà utilitzant al llarg del treball.

es transforma a un vector fila amb una dimensió $1 \times n^2$:

$$|\psi\rangle^T = \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_n \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} \psi_1 & \dots & \psi_n \end{bmatrix}$$

El mateix és cert per les matrius, una matriu $m \times n$ transposada es converteix en una matriu $n \times m$:

$$A^{T} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 6 & 4 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}^{T} = \begin{bmatrix} 2 & 6 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

La composició d'un conjugat complex i la transposada s'anomena el conjugat Hermitià, la seva notació és una \dagger superindexada. Per un vector $|\psi\rangle$ el seu conjugat Hermitià $|\psi\rangle^{\dagger}$ és:

$$|\psi\rangle^{\dagger} = (|\psi\rangle^*)^T = \begin{bmatrix} \psi_1^* & \dots & \psi_n^* \end{bmatrix} = \langle \psi |$$

El conjugat Hermitià compleix que $|\psi\rangle^{\dagger} = \langle \psi | i \langle \psi |^{\dagger} = |\psi\rangle$.

El conjugat Hermitià d'un vector columna $|\psi\rangle$ s'anomena *bra* o vector dual. En la notació de Dirac un vector dual s'escriu com $\langle\psi|$.

1.2 Aplicacions lineals

Per poder operar amb vectors i fer operacions amb ells, s'utilitzen les matrius, que també son anomenades aplicacions lineal o transformacions lineals; noms que descriuen millor com funcionen aquests objectes. La definició formal d'una aplicació lineal pot ser bastant complicada, per aquesta raó, faré servir termes més informals en aquesta secció.

 $^{^2}$ En realitat els vectors columna son matrius amb dimensió n,1, però he estat ometent el 1. Quan em refereixo a les dimensions d'un vector qualsevol, només diré un nombre, no obstant això, especificaré si és un vector columna o un vector fila.

Bàsicament, una aplicació lineal transforma un vector en un altre vector, que poden o no ser d'espais diferents [10]. Millor dit: per un vector $|v\rangle$ en un espai V i un vector $|w\rangle$ en un espai W, una aplicació lineal A entre els vectors, fa l'acció:

$$A|v\rangle = |w\rangle$$

En altres paraules, aquesta aplicació transforma un element del espai vectorial V en un element de l'espai vectorial W. Les aplicacions lineals han de complir les següents propietats:

1. Addició de vectors:

Donats els vectors $|\psi\rangle$ i $|\varphi\rangle$ en un mateix espai vectorial, i una aplicació lineal A:

$$A(|\psi\rangle + |\varphi\rangle) = A|\psi\rangle + A|\varphi\rangle$$

2. Producte escalar:

Donats els vectors $|\psi\rangle$, l'escalar z i la transformació lineal A, és cert que:

$$A(z|\psi\rangle) = zA|\psi\rangle$$

Aquestes afirmacions han de ser certes per tots els vectors i tots els escalars en els espais on les aplicacions actuen. Cal notar que una aplicació lineal no té perquè ser una matriu necessàriament, per exemple, les derivades i les integrals son aplicacions lineals. Això es pot provar fàcilment al veure que compleixen els criteris especificats posteriorment. Tanmateix, les derivades i les integrals usualment no s'apliquen a vectors, sinó a les funcions, però és possible aplicar-les a vectors.

Les matrius serien la representació matricial de les aplicacions lineals [11].

1.2.1 Tipus d'aplicacions lineals

En la secció actual, exposaré els tipus bàsics d'aplicacions lineals que són indispensables en la teoria presentada en aquest capítol i la resta del treball.

1. Operador zero

Qualsevol espai vectorial té un vector zero expressat en notació de Dirac com a 0, pel fet que $|0\rangle$ és un altre concepte totalment diferent en CQ i IQ³. També es pot escriure com a 0. Es aquell vector que per qualsevol vector $|\psi\rangle$ i qualsevol escalar z, es compleix que:

- (a) És l'element neutre: $|\psi\rangle + 0 = |\psi\rangle$
- (b) I l'element nul pel producte escalar: z0 = 0.

2. Matriu inversa

Una matriu quadrada⁴ A és invertible si existeix una matriu A^{-1} de manera que $AA^{-1}=A^{-1}A=I$, on A^{-1} seria la matriu inversa de A. La manera més ràpida de saber si una matriu és invertible és verificant si el seu determinant no és zero.

3. Matriu Identitat

Per a qualsevol espai vectorial V existeix una matriu I que és definida a partir de $I|\psi\rangle=|\psi\rangle$, aquesta matriu no fa cap canvi als vectors als quals opera, ni tampoc a les matrius amb les quals es multiplica.

4. Matrius Hermitianes

Una matriu Hermitiana compleix que:

$$\langle \psi | (A | \varphi \rangle) = (A^{\dagger} \langle \psi |) | \varphi \rangle$$

On $|\psi\rangle$ i $|\varphi\rangle$, són dos vectors de l'espai en el qual actua A. Aquestes matrius o operadors en mecànica quàntica són molt important, ja que són els observables d'un sistema quàntic. Per exemple l'operador del moviment lineal d'un electró és un operador hermitià.

5. Matriu Unitària

Una matriu unitària és qualsevol matriu que no altera la norma⁵ o longi-

³Computació Quàntica i Informació Quàntica.

⁴Una matriu quadrada és una matriu amb dimensions $n \times n$, on $n \in \mathbb{N}$.

⁵El concepte generalitzat de la longitud d'un vector. Usualment, parlaré de la norma ℓ_2 , esmentada com $\|\cdot\|_2$, i definida com a $\||\psi\rangle\| = \sqrt{\psi_1^2 + \cdots + \psi_n^2}$.

tud dels vectors als quals és aplicada, per tant, una matriu és unitària si $A^{\dagger}A=I$ Per convertir qualsevol matriu en unitària, es divideixen els seus components entre la norma de la mateixa matriu.

1.3 Producte interior i producte exterior

1.3.1 Producte interior

Un vector dual $\langle a|$ i un vector $|b\rangle$ combinats formen el producte interior $\langle \psi|\varphi\rangle$, el qual efectua una operació que agafa els dos vectors com a input i produeix un nombre complex com a output [12]:

$$\langle a|b\rangle = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_{n-1}b_{n-1} + a_nb_n = z$$

Amb $z, a_i, b_i \in \mathbb{C}$. Cal notar que els vectors $|a\rangle$ i $|b\rangle$ han de tenir la mateixa mida.

Aquest producte per dos vectors en \mathbb{R}^2 també es pot escriure com a:

$$\langle a|b\rangle = ||a\rangle||_2 ||b\rangle||_2 \cos\theta \tag{1.1}$$

Amb $\|\cdot\|_2$ sent la norma ℓ^2 i θ sent l'angle entre els vectors $|a\rangle$ i $|b\rangle$. Com he dit l'equació (1.1) és equivalent al producte interior. No obstant això, segons el que he vist aquesta equació no es usada àmpliament, ja que interpretar θ com un angle entre vectors de dimensions altes no té molt de sentit.

Usualment, aquest producte es presentat en la seva interpretació geomètrica⁶ com el producte entre un vector fila i un vector columna:

$$\langle a|b\rangle = \begin{bmatrix} a_1^* \cdots a_n^* \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

⁶Els detalls exactes de la interpretació geomètrica es troben fora del domini d'aquest treball, malgrat que m'agradaria molt parlar sobre el tema.

Ja he definit la norma ℓ_2 com l'arrel quadrada de la suma dels elements d'un vector al quadrat:

$$\left\| |a\rangle \right\|_2 = \sqrt{\sum_i |a_i|^2}$$

Tanmateix, la definició més comuna es basa en el producte interior. Com es pot veure el producte interior d'un vector per ell mateix és la suma dels seus components al quadrat:

$$\langle a|a\rangle = a_1 a_1 + \dots + a_n a_n = a_1^2 + \dots + a_n^2 = \sum_i |a_i|^2$$

Per tant, la norma pot ser definida com l'arrel quadrada del producte interior d'un vector [13]:

$$\||a\rangle\|_2 = \sqrt{\langle a|a\rangle} \tag{1.2}$$

Quan la norma és aplicada a un vector bidimensional, es pot veure que és el mateix que la longitud Euclidiana d'aquell vector, això és perquè realment són els mateixos conceptes, tot i això, la norma és el concepte de longitud però generalitzat a vectors de dimensions altes.

Segons el que he vist, algunes propietats de la longitud d'un vector bidimensional no es mantenen amb la norma d'un vector que té més de 2 dimensions. En altres paraules, la norma es comporta en certes maneres com la distancia des de l'origen (que és la definició de la longitud), però són exactament el mateix. A més d'això, hi ha diferents tipus de normes que s'utilitzen en diversos escenaris. Aquesta és la raó per la qual em refereixo a la norma; com la norma ℓ^2 . A aquesta norma també se li diu norma Euclidiana [14].

1.3.1.1 Propietats del producte interior

Les propietats bàsiques del producte interior són les següents [15]:

- 1. És lineal en el segon argument $\langle a | (z_1 | b \rangle + z_2 | c \rangle) = z_1 \langle a | b \rangle + z_2 \langle a | c \rangle$
- **2.** $\langle a|b\rangle = (\langle b|a\rangle)^*$
- 3. $\langle a|a\rangle$ és no negatiu i real, excepte en el cas de $\langle a|a\rangle=0 \iff |a\rangle=0$

1.3.2 Vectors ortonormals i ortogonals

A partir del concepte de norma sorgeixen els conceptes d'un parell de vectors ortonormals i un parell de vectors ortogonals. Mirant l'equació (1.2), podem veure que si el producte interior del vector és 1, la norma del mateix vector també és 1. Un vector que té norma 1, és un vector unitari.

Dos vectors diferents de zero són ortogonals si el seu producte interior és zero. Si aquests vectors són bidimensionals, a partir de l'equació (1.1) podem veure que el cosinus de l'angle que fan entre ells és zero, són perpendiculars entre ells:

Per $|a\rangle i |b\rangle \neq 0$:

Si
$$\langle a|b \rangle = 0$$
 tenim que: $\||a \rangle\|_2 \cdot \||b \rangle\|_2 \cos \theta = 0$

Perquè $|a\rangle$ i $|b\rangle$ no són zero, les seves normes tampoc ho són.

Per tant el terme que falta $\cos \theta$ ha de ser igual a zero.

D'aquesta manera, l'angle
$$\theta$$
 ha de ser $\frac{\pi}{2}$.

No obstant això, pensar que la perpendicularitat i l'ortogonalitat són els mateixos conceptes és un error, això només és veritat pels vectors bidimensionals. Perquè com en el cas de la norma i la longitud, l'ortogonalitat és el concepte de perpendicularitat però generalitzat [13].

Quan barregem els conceptes de vector unitari i vectors ortogonals arribem a l'ortonormalitat [9]. Un parell de vectors que no són zero, són ortonormals quan els dos vectors són unitaris i també són ortogonals entre ells:

$$|a\rangle$$
 i $|b\rangle$ són ortonormals si:
$$\left\{ \begin{array}{l} \langle a|b\rangle=0 \\ \langle a|a\rangle=1 \\ \langle b|b\rangle=1 \end{array} \right.$$

Els vectors ortonormals són importants. Són àmpliament utilitzats tant en computació quàntica com en mecànica quàntica perquè serveixen per crear bases vectorials que resulten molt útils.

Una altra cosa que remarcar és que al dir un parell de vectors, aquest parell també pot ser un conjunt de vectors. Si un conjunt està compost de vectors unitaris, i aquests són ortogonals entre ells, és un conjunt de vectors ortonormals. El conjunt de vectors $B = \{|\beta_1\rangle, |\beta_2\rangle, ..., |\beta_{n-1}\rangle |\beta_n\rangle\}$ és ortonormal si $\langle \beta_i | \beta_j \rangle = \delta_{ij} \forall i,j$ [9] on δ_{ij} és el Kronecker delta, definit com:

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

1.3.3 Producte exterior

El producte exterior és una funció (expressada com $|a\rangle\langle b|$, amb $|a\rangle$ i $|b\rangle$ sent vectors) que agafa dos vectors i produeix un operador lineal com output. Al contrari que el producte interior, no hi ha un producte equiparable en les matemàtiques ensenyades a l'institut, i és una mica difícil d'entendre perquè agafa dos vectors que poden ser d'un espai diferent com input. És definit com:

Pels vectors $|v\rangle$ i $|v'\rangle$ amb dimensions m i el vector $|w\rangle$ de dimensions n. El producte exterior és l'aplicació lineal A de dimensions $m \times n$ en l'espai $\mathrm{Mat}_{m \times n}$:

$$|v\rangle\langle w|=A$$
 amb $A\in \mathrm{Mat}_{m\times n}$.

Amb la seva acció definida per [12]:

$$(|w\rangle\langle v|)|v'\rangle \equiv |w\rangle\langle v|v'\rangle = \langle v|v'\rangle|w\rangle \tag{1.3}$$

A partir de l'equació (1.3) la utilitat i significat del producte són bastant complicats d'entendre, per tant, exposaré la manera de computar-lo per clarificar com funciona. Per dos vectors $|a\rangle$ i $|b\rangle$ de dimensions m i n respectivament, el seu producte interior es computa multiplicant cada element de $|a\rangle$ per cada element de $|b\rangle$ formant una matriu amb mida $m\times n$:

$$|a\rangle \langle b| = \begin{bmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & \cdots & a_1b_n \\ a_2b_1 & a_2b_2 & \cdots & a_2b_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_mb_1 & a_mb_2 & \cdots & a_mb_n \end{bmatrix}$$

La utilitat d'aquest producte es mostrarà més endavant.

1.4 Producte tensorial

L'últim producte que mencionaré és el tensorial, representat pel símbol \otimes . Aquest producte s'utilitza per crear espais vectorials més grans combinant espais vectorials més petits. La definició formal és bastant complicada, per tant, em centraré a explicar la manera amb la qual es computa, fent ús de la representació matricial d'aquest producte, anomenada el producte de Kronecker.

Per una matriu $m \times n$, A, i una $p \times q$ matriu B, el seu producte de Kronecker [16] és la matriu de mida $pm \times qn$:

$$A \otimes B = \begin{bmatrix} a_{11}B & a_{12}B & \cdots & a_{1n}B \\ a_{21}B & a_{22}B & \cdots & a_{2n}B \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}B & a_{m2}B & \cdots & a_{mn}B \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} & a_{11}b_{12} & \cdots & a_{11}b_{1q} & \cdots & \cdots & a_{1n}b_{11} & a_{1n}b_{12} & \cdots & a_{1n}b_{1q} \\ a_{11}b_{21} & a_{11}b_{22} & \cdots & a_{11}b_{2q} & \cdots & \cdots & a_{1n}b_{21} & a_{1n}b_{22} & \cdots & a_{1n}b_{2q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{11}b_{p1} & a_{11}b_{p2} & \cdots & a_{11}b_{pq} & \cdots & \cdots & a_{1n}b_{p1} & a_{1n}b_{p2} & \cdots & a_{1n}b_{pq} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1}b_{p1} & a_{m1}b_{12} & \cdots & a_{m1}b_{1q} & \cdots & \cdots & a_{mn}b_{11} & a_{mn}b_{12} & \cdots & a_{mn}b_{1q} \\ a_{m1}b_{21} & a_{m1}b_{22} & \cdots & a_{m1}b_{2q} & \cdots & \cdots & a_{mn}b_{21} & a_{mn}b_{22} & \cdots & a_{mn}b_{2q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}b_{p1} & a_{m1}b_{p2} & \cdots & a_{m1}b_{pq} & \cdots & \cdots & a_{mn}b_{p1} & a_{mn}b_{p2} & \cdots & a_{mn}b_{pq} \end{bmatrix}$$

Cal tenir en compte que $a_{ij}B$ és una multiplicació escalar per una matriu, amb a_{ij} sent l'escalar i B sent la matriu.

Aquí hi ha un exemple més il·lustratiu amb dues matrius de mida 2×2 , es pot veure que cada element de la primera matriu és multiplicat per la segona matriu:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \otimes \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} & 2 \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \\ 3 \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} & 4 \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \times 0 & 1 \times 5 & 2 \times 0 & 2 \times 5 \\ 1 \times 6 & 1 \times 7 & 2 \times 6 & 2 \times 7 \\ 3 \times 0 & 3 \times 5 & 4 \times 0 & 4 \times 5 \\ 3 \times 6 & 3 \times 7 & 4 \times 6 & 4 \times 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 5 & 0 & 10 \\ 6 & 7 & 12 & 14 \\ 0 & 15 & 0 & 20 \\ 18 & 21 & 24 & 28 \end{bmatrix}$$

El producte de Kronecker també funciona de la mateixa manera amb vectors:

Pels vectors $|\psi\rangle$ i $|\varphi\rangle$ de dimensions n i m respectivament:

$$|\psi\rangle \otimes |\varphi\rangle = \begin{bmatrix} \psi_1 |\varphi\rangle \\ \psi_2 |\varphi\rangle \\ \vdots \\ \psi_n |\varphi\rangle \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \psi_1 \varphi_m \\ \vdots \\ \vdots \\ \psi_n \varphi_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ \psi_n \varphi_2 \\ \vdots \\ \vdots \\ \psi_n \varphi_m \end{bmatrix}$$

S'ha de tenir en compte que el producte de Kronecker també es pot fer entre un vector i una matriu, o viceversa, no obstant això, no és molt comú fer-ho.

Si a una matriu A s'he li treu el producte tensorial de si mateixa n-vegades es pot escriure com a $A^{\otimes n}$, per exemple: $|\psi\rangle^{\otimes 2} = |\psi\rangle \otimes |\psi\rangle$.

1.4.1 Propietats del producte tensorial

Les propietats bàsiques del producte tensorial són les següents⁷ [17, 18]:

1. Amb un escalar z i els vectors $|v\rangle \in V$ i $|w\rangle \in W$:

$$z(|v\rangle \otimes |w\rangle) = (z|v\rangle) \otimes |w\rangle = |v\rangle \otimes (z|w\rangle)$$

2. Per els vectors $|v_1\rangle, |v_2\rangle \in V$ i $|w\rangle \in W$:

$$(|v_1\rangle |v_2\rangle) \otimes |w\rangle = |v_1\rangle \otimes |w\rangle + |v_2\rangle \otimes |w\rangle$$

 $^{^7}$ Una cosa a notar és que $A\otimes B$ i $B\otimes A$ són permutativament equivalents: $\exists P,Q\Rightarrow A\otimes B=P(B\otimes A)Q$ on P i Q són matrius permutatives.

3. Per els vectors $|v\rangle \in W \ \mathbf{i} \ |w_1\rangle, |w_2\rangle \in W$:

$$|v\rangle \otimes (|w_1\rangle \otimes |w_2\rangle) = |v\rangle \otimes |w_1\rangle + |v\rangle \otimes |w_2\rangle$$

Aleshores podem definir una aplicació lineal que actua en $V \otimes W$:

$$A \otimes B : V \otimes W \mapsto V' \otimes W'$$

On les matrius A i B són:

$$A: V \mapsto V'$$

$$B:W\mapsto W'$$

Finalment l'aplicació $A \otimes B$ és definida com:

$$(A \otimes B)(|v\rangle \otimes |w\rangle) \equiv A|v\rangle \otimes B|w\rangle$$

Essent $|v\rangle$ un vector en V i $|w\rangle$ en W.

A més a més, és pot definir un producte interior en l'espai $V\otimes W$. Del qual no parlaré perquè és pot ús del producte de Kronecker per computar-lo considero que no és necessari.

1.5 Traça

La traça d'una matriu és tal sols la suma dels seus elements en la diagonal principal, la diagonal que va de dalt a baix i d'esquerra a dreta. Cal notar que la matriu ha de ser quadrada.

Aquí hi ha una matriu A amb la seva diagonal principal marcada:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

I la seva traça, representada per Tr[A] és:

$$Tr[A] = 1 + 1 + 1 = 3$$

Més formalment, la traça d'una matriu quadrada n-dimensional és:

$$Tr[A] = \sum_{i=1}^{n} a_{ii} = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}$$

La traça d'una matriu té les propietats següents [19]:

1. És una aplicació lineal:

Degut a que la traça és un aplicació lineal, es compleix que:

 $\operatorname{Tr}[A+B]=\operatorname{Tr}[A]+\operatorname{Tr}[B]$ i $\operatorname{Tr}[zA]=z\operatorname{Tr}[A]$, per a totes les matrius quadrades A i B, i tots els escalars z.

2. Traça d'un producte tensorial:

$$\operatorname{Tr}[A \otimes B] = \operatorname{Tr}[A] \operatorname{Tr}[B]$$

3. La transposada té la mateixa traça:

$$\operatorname{Tr}[A] = \operatorname{Tr}[A^T]$$

4. La traça d'un producte és cíclica:

Per una matriu A amb mida $m \times n$ i una matriu B de la mateixa mida:

$$Tr[AB] = Tr[BA]$$

Una altra manera molt útil d'avaluar la traça d'un operador és a través del procediment de Gram-Schmidt i el producte exterior. Utilitzant Gram-Schmidt per representar el vector unitat $|\psi\rangle$ en una base ortonormal $|i\rangle$ que inclou $|\psi\rangle$ com el seu primer element, es compleix que [19]:

$$Tr[A |\psi\rangle \langle \psi|] = \sum_{i} \langle i|A|\psi\rangle \langle \psi|i\rangle = \langle \psi|A|\psi\rangle$$

Capítol 2

Computació quàntica

Després de la teoria matemàtica, ha arribat el moment de parlar sobre mecànica quàntica. En aquest capítol introduiré alguns conceptes bàsics sobre Informació Quàntica i Computació Quàntica (IQ i CQ).

La mecànica quàntica és un marc matemàtic o conjunt de teories utilitzades per poder explicar les propietats físiques dels àtoms, molècules i partícules subatòmiques. És un marc que engloba tota la física quàntica, incloent-hi la teoria d'informació quàntica. La forma ideal de treballar la CQ es a través dels postulats de la mecànica quàntica [20]. Malauradament això requereix d'una profunditat que en aquest treball de recerca no es pot abastar. Per això he decidit explicar alguns conceptes de MQ a través d'una analogia.

2.1 Estats quantics i superposicions

Per descriure com evolucionen els sistemes físics a través del temps, es necessita representar els sistemes d'alguna manera. En mecànica quàntica els sistemes es representen per estats quàntics, els quals són un tipus de distribucions de probabilitat que representen els possibles resultats d'una mesura en un sistema quàntic [21].

Imagina't que tens un bolígraf, però que no saps de quin color és, tanmateix, saps que pot ser vermell o blau. Per esbrinar el color, pots provar d'escriure per

veure el color de la tinta, o en altres paraules, fer una mesura del sistema. Saps que hi ha un 50% de probabilitat que sigui vermell i un 50% que sigui blau. En aquesta situació hipotètica tindries el teu sistema quàntic (el bolígraf), una manera de mesurar-lo (escriure) i una llista amb els possibles resultats (50% vermell, 50% blau), només et falta una manera de representar-lo tot matemàticament, l'estat quàntic. Per tant, per què no intentem guardar la informació que sabem del bolígraf en un vector?

Si posem cada probabilitat de treure un resultat en un vector, tenim que:

$$\begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$

On la primera entrada és la possibilitat que el bolígraf sigui vermell i la segona entrada que sigui blau, per fer-ho més senzill aquí està en colors:

$$\begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$

Cal remarcar que aquest vector està normalitzat amb la norma ℓ_1 , definida com la suma dels components d'un vector¹, en altres paraules la norma ℓ_1 d'aquest vector és 1.

Ara hem d'escollir una operació matemàtica per poder extreure la informació del vector, com que l'output ha de ser un nombre, podem provar d'utilitzar un producte interior. Però primer s'ha de representar el vector com una combinació lineal de les seves bases:

$$0.5 |0\rangle + 0.5 |1\rangle = \begin{bmatrix} 0.5\\0.5 \end{bmatrix}$$

On
$$|0\rangle=\begin{bmatrix}1\\0\end{bmatrix}$$
 i $|1\rangle=\begin{bmatrix}0\\1\end{bmatrix}$. Llavors, per trobar la probabilitat, s'agafa el producte

¹Amb $|a\rangle$ sent un vector, la norma ℓ_1 , denotada per $\|\cdot\|_1$ és $\|a\rangle\|_1 = \sum_i a_i$.

interior del vector amb la base corresponent a la probabilitat, com a continuació:

$$\langle 0|v\rangle = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix} = 0.5$$

$$\langle 1|v\rangle = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix} = 0.5 \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix} = 0.5$$

Aquest procediment és bastant senzill com es pot veure. Per tindre un exemple una mica més complicat, per representar un bolígraf amb 6 colors possibles amb una possibilitat aleatòria d'escriure amb un color dels 6 possibles, l'estat d'aquest bolígraf podria ser²:

$$|w\rangle = \begin{bmatrix} 0.25 \\ 0.3 \\ 0.1 \\ 0.1 \\ 0.1 \\ 0.05 \end{bmatrix}$$

Ara per poder veure la probabilitat de per exemple que el bolígraf sigui de color verd, podem utilitzar la tercera base del vector, la qual correspon al color verd:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.25 \\ 0.3 \\ 0.1 \\ 0.1 \\ 0.1 \\ 0.05 \end{bmatrix} = 0.1$$

Deixant els bolígrafs a una banda, els podem substituir per un sistema físic quàntic, com per exemple un fotó. Els fotons tenen certes propietats que poden ser mesurades, com la seva polarització³. Al mirar als fotons com ones que oscil·len

²L'he posat colors als elements per claredat.

³Concretament, són una propietat que les ones transversals tenen, el tipus d'ona de les ones electromagnètiques, que són els fotons en realitat.

en els camps electromagnètics, la polarització és l'orientació geomètrica de l'ona. La polarització pot ser interpretada com un angle respecte a la direcció de propagació.

Al definir les bases de l'estat de polarització com vertical i horitzontal, denotades pels vectors $|\rightarrow\rangle$ i $|\uparrow\rangle$, respectivament. Podem definir un estat de superposició entre les bases, representat com $|\nearrow\rangle$ [22]:

$$|\nearrow\rangle = \alpha |\rightarrow\rangle + \beta |\uparrow\rangle \tag{2.1}$$

On α i β són números complexos. Un estat en superposició és simplement un estat on l'angle de polarització no és 0 ni $\frac{\pi}{2}$. No ens hem de preocupar de la descripció matemàtica exacta de la polarització dels fotons al parlar de computació quàntica perquè el que importa és la informació que porten aquests estats, no la física dels sistemes que representen.

Aquesta informació s'ha d'agafar mitjançant mesures, com amb els bolígrafs. Aquestes mesures en el cas de la polarització dels fotons seria passar els fotons per diversos filtres de polarització, els quals deixen passar el fotó o l'absorbeixen, tot això d'una manera probabilística, és a dir, depenent de quin sigui l'estat tenen certa possibilitat de ser absorbits o no.

Per clarificar, el filtre el que fa és col·lapsar el fotó en els dos possibles estats de polarització, l'estat en el qual el filtre és orientat o l'estat perpendicular a aquest. Si col·lapsa en l'estat del filtre el fotó passa pel filtre, en cas de col·lapsar en l'altre estat, el fotó és absorbit. La manera en la qual els fotons col·lapsen és probabilística, si agafem un filtre que està orientat horitzontalment respecte als fotons que li arriben, un fotó orientat horitzontalment té un 100% de possibilitats de poder passar, mentre que un fotó polaritzat verticalment té un 0% de probabilitat de poder passar. I si un fotó està polaritzat en un angle just entre vertical i horitzontal, és a dir a $\frac{\pi}{4}$, tindrà un 50% de possibilitats de passar i un 50% de no poder-hi.

Aquesta és la manera amb la qual els sistemes quàntics es comporten, a través de la probabilitat. Els estats que els representen simplement tenen la informació sobre quines són aquestes possibilitats. No obstant això, la polarització

dels fotons són un sistema físic concret, quan es parla de computació quàntica és millor treballar amb conceptes més generals per poder expressar tants algoritmes com sigui possible i poder implementar aquests algoritmes en tants ordinadors quàntics com sigui possible. Per aquesta raó, en la branca de la informació quàntica i la computació quàntica es treballa amb qubits, en comptes de diversos sistemes físics.

2.2 Qubits i operacions quantiques

Els ordinadors moderns representen la informació a través de cadenes de zeros i uns, anomenades bits; des d'imatges a lletres o instruccions electròniques. Per exemple, la lletra t és representada per la cadena de bits 01110100, codificada a través de codi binari. Tot el que fas en un ordinador es codifica i representa en codi binari.

Gràcies al fet que estem molt acostumats al codi binari, en el camp de la computació quàntica també s'utilitza, no obstant això, en comptes de bits s'utilitzen qubits. Un qubit és l'anàleg d'un bit, en altres paraules, és la unitat mínima d'informació utilitzada pels ordinadors quàntics. En els qubits podem aplicar propietats quàntiques com la superposició o l'entrellaçament⁴. Si un bit pot estar en l'estat 0 o en l'estat 1, un qubit pot estar en una combinació d'aquests estats, en un estat enmig del 1 i del 0. Un qubit és una combinació lineal dels vectors que representen aquests estats [23], $|0\rangle$ i $|1\rangle$:

$$|\psi\rangle = \alpha |0\rangle + \beta |1\rangle$$

On α i β són nombres complexos i $|\psi\rangle$ és un vector en un espai de Hilbert bidimensional.

⁴Ja he parlat de la primera amb la polarització dels fotons, de l'entrellaçament parlaré més endavant.

Els vectors $|0\rangle$ i $|1\rangle$ són anomenats els vectors de la base computacionals, representats com:

$$|0\rangle = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} |1\rangle = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Per tant el vector $|\psi\rangle$ és:

$$|\psi\rangle = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix}$$

Aquest vector és un estat quàntic vàlid per representar un qubit, anomenat *statevector* o vector d'estat. No obstant això, hi ha un important factor a tenir en compte. El vector ha d'estar normalitzat amb la norma ℓ_2 , per tant, els nombres α i β no poden ser nombres qualsevols, necessiten ser els coeficients que formin un vector amb una norma de 1:

$$|||\psi\rangle|| = 1$$

Llavors:

$$\|\psi\| = \sqrt{|\alpha|^2 + |\beta|^2} = 1$$
$$\Rightarrow |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$$

Definir un qubit com una «combinació lineal dels estats fonamentals» no és de molta ajuda, per això, elaboraré més sobre aquesta definició: Una cadena de n-bits només pot representar una única combinació d'uns i zeros, mentre que una cadena de n-qubits representa una combinació concreta de totes les possibles combinacions. En el cas d'un qubit, aquest és una combinació del possible estats $|0\rangle$ i $|1\rangle$. Considera un qubit com una barreja dels estats possibles, amb cada coeficient de la combinació lineal sent el nombre que indica quant d'un estat forma part de la barreja.

Una cosa molt interessant passa quan s'augmenta el nombre qubits, la «quantitat d'informació» creix exponencialment. Per una cadena de *n*-qubits la

«quantitat d'informació» que té, en altres paraules la quantitat de nombres que representa és 2^n , on aquests nombres són els coeficients que corresponen a les combinacions lineals . Això és perquè quan afegeixes un qubit el nombre de combinacions possibles creix exponencialment, per tant, es necessiten més coeficients per representar aquestes combinacions noves en la combinació lineal. El qubits necessiten molta més informació per poder representar-los⁵, no com els bits que al ser només una combinació es necessita només saber quina combinació és. No passa res si això no s'entén perfectament, el que és important és saber que es necessiten 2^n nombres complexos⁶ per representar n-qubits i que es necessiten n números binaris per representar n-bits [24].

Cal remarcar que els vectors de la base computacional serien les columnes d'una matriu identitat amb dimensions $2^n \times 2^n$, on n és el nombre de qubits. Per il·lustrar tot això, 2 qubits es representen amb el *statevector*:

$$|\psi\rangle = \alpha_1 |00\rangle + \alpha_2 |01\rangle + \alpha_3 |10\rangle + \alpha_4 |11\rangle$$

$$= \alpha_1 \begin{bmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{bmatrix} + \alpha_2 \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0 \end{bmatrix} + \alpha_3 \begin{bmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{bmatrix} + \alpha_4 \begin{bmatrix} 0\\0\\0\\1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_1\\\alpha_2\\\alpha_3\\\alpha_4 \end{bmatrix}$$

Per poder representar informació amb qubits simplement es codifica aquesta informació en els qubits, això es pot fer per exemple mitjançant codi binari: Els números 0, 1, 2 i 3 són els bits 00, 01, 10 i 11 respectivament, per tant, es poden representar amb dos qubits en els estats $|00\rangle$, $|01\rangle$, $|10\rangle$, $|11\rangle$, respectivament.

2.2.1 Representació geomètrica d'un qubit

Un aspecte que sempre m'ha agradat del qubits és la seva representació geomètrica, l'esfera de Bloch 2.1 [25]. Si agafem una esfera unitària⁷ que té els seus

⁵Informació que es manifesta amb els coeficients de la combinació lineal

⁶Són complexos, ja que els coeficients de la combinació lineal són nombres complexos.

 $^{^{7}}$ Una esfera que té radi 1 i que qualsevol punt en la seva superfície correspon a un vector en \mathbb{R}^{3} unitari.

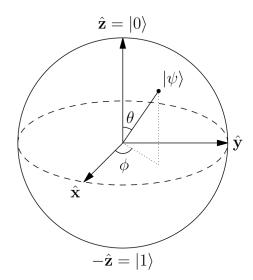


FIGURA 2.1: Esfera de Bloch, on es representa un estat arbitrari $|\psi\rangle$ amb els vectors $\hat{\mathbf{x}}, \hat{\mathbf{y}}, \hat{\mathbf{z}}$ representat els eixos ortonormals de la esfera de radi 1.

pols nord i sur definits pels vectors $|0\rangle$ i $|1\rangle$, respectivament. Cada punt de la seva superfície és un estat quàntic vàlid on les seves bases computacionals són $|0\rangle$ i $|1\rangle$.

2.2.2 Operacions per a només un qubit

Una vegada la informació és representada amb els qubits, estaria bé poder operar amb aquesta informació. Operar amb la informació és justament el que fa que els ordinadors siguin ordinadors, poder operar amb la informació. En computació quàntica els qubits al poder ser representats amb vectors són operats per les anomenades portes lògiques quàntiques, que són matrius. Per exemple, si es vol passar de tindre un qubit en l'estat $|0\rangle$ a l'estat $|1\rangle$, s'utilitza la porta lògica X representada a continuació:

$$X = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Podem veure com es fa aquesta l'acció al multiplicar la matriu pel vector:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Que en notació de Dirac s'expressaria com:

$$X|0\rangle = |1\rangle$$

D'una manera més general:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \times \alpha + 1 \times \beta \\ 1 \times \alpha + 0 \times \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \beta \\ \alpha \end{bmatrix}$$

Es pot veure que aquesta matriu el que fa és donar la volta als coeficients d'un vector, per tant:

$$X |0\rangle = |1\rangle i X |1\rangle = |0\rangle$$

Aquesta porta lògica forma part d'un grup de matrius molt important , les matrius de Pauli, compost per 3 matrius: la X, la Y i la Z, usualment representades per X, Y, Z o per $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$. Aquestes matrius són les següents:

$$X = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \ Y = \begin{bmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{bmatrix} \ Z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Aquestes matrius són molt importants en la mecànica quàntica⁸ i són utilitzades àmpliament per descompondre portes lògiques quàntiques [26].

A partir d'elles podem elaborar matrius que facin una rotació d'un angle θ [26] qualsevol en un dels eixos de la representació geomètrica d'un qubit 2.1:

$$R_x(\theta) = e^{-i\theta X/2} = \cos\frac{\theta}{2}I - i\sin\frac{\theta}{2}X = \begin{bmatrix} \cos\frac{\theta}{2} & -i\sin\frac{\theta}{2} \\ -i\sin\frac{\theta}{2} & \cos\frac{\theta}{2} \end{bmatrix}$$
(2.2)

$$R_y(\theta) = e^{-i\theta Y/2} = \cos\frac{\theta}{2}I - i\sin\frac{\theta}{2}Y = \begin{bmatrix} \cos\frac{\theta}{2} & -\sin\frac{\theta}{2} \\ \sin\frac{\theta}{2} & \cos\frac{\theta}{2} \end{bmatrix}$$
 (2.3)

$$R_z(\theta) = e^{-i\theta Z/2} = \cos\frac{\theta}{2}I - i\sin\frac{\theta}{2}Z = \begin{bmatrix} e^{-i\theta/2} & 0\\ 0 & e^{i\theta/2} \end{bmatrix}$$
 (2.4)

 $^{^8}$ Al ser Hermitianes són uns observables, concretament són els observables que corresponen al spin d'una partícula amb spin $\frac{1}{2}$ bàsicament estan relacionades amb els operadors del moment angular.

Per exemple la matriu $R_y(\cdot)$ (Eq.2.3) correspon a una rotació en l'eix \hat{y} de l'esfera de la figura 2.1.

Aquestes operacions poden resultar en superposicions si es fan rotacions amb certs angles. Però hi ha una porta lògica especial per poder fer una rotació que resulta en una superposició uniforme. És a dir una superposició que tingui les mateixes probabilitats de resultar en $|0\rangle$ o $|1\rangle$. Aquesta és la porta de Hadamard, denotada per H:

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \tag{2.5}$$

Podem comprovar que és una superposició uniforme al aplicar-la a l'estat $|0\rangle$:

$$H|0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

L'estat resultant és un estat especial que s'escriu com $|+\rangle^9$. La probabilitat que un estat col·lapsi en una determinada base és el coeficient de la seva base elevat al quadrat. Com que l'estat és:

$$|+\rangle = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \frac{|0\rangle + |1\rangle}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle$$

Al elevar al quadrat qualsevol dels coeficients es pot veure que dona $\frac{1}{2}$:

$$\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 = \frac{1}{2}$$

Llavors tenim que la probabilitat per obtenir els dos estats és la mateixa, és a dir que si mesurem l'estat $|+\rangle$ hi ha la mateixa probabilitat que surti $|0\rangle$ o $|1\rangle$. La porta lògica de Hadamard és molt important, ja que s'utilitza per crear distribucions uniformes, sigui en un qubit o en diversos¹⁰.

⁹Un altre estat similar és $\frac{|0\rangle-|1\rangle}{\sqrt{2}}$, quan la matriu H s'aplica a l'estat $|1\rangle$.

¹⁰S'aplica aquesta operació a cada qubit del sistema.

Altres operacions importants de només un qubit són les portes S i T:

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \ T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{i\pi/4} \end{bmatrix}$$

2.2.3 Circuit quantics

Aquestes operacions usualment es representen a través de circuits quàntics. Són representacions gràfiques que indiquen quines operacions s'apliquen a quins qubits i en quin ordre.

La forma de representar una porta ${\cal H}$ aplicada a un qubit és amb el circuit quàntic:

$$|0\rangle$$
 — H —

El qubit és representat per la línia que comença amb $|0\rangle$, amb $|0\rangle$ sent el seu estat inicial. Aquests diagrames es llegeixen d'esquerra a dreta, la mateixa forma en la qual s'apliquen les operacions.

Un qubit en el qual se li aplica una porta H i després una porta X, és representat com:

$$|0\rangle$$
 H X

Múltiples qubits són simplement més línies, aquí estan representant dos qubits amb portes X aplicades a cada un:

$$|0\rangle - X$$
 $|0\rangle - X$

Amb els circuits quàntics també s'expressa l'ordre en el qual s'apliquen les portes, de esquerra a dreta. Un circuit de dos qubits, en el qual s'aplica una porta H en l'eix x en el segon qubit, seria:

$$|0\rangle$$
 H $|0\rangle$ $R_x(\theta)$

Es pot veure que hi ha un ordre específic per aplicar aquestes portes, primer s'aplica la H i després la rotació.

2.2.4 Operacions per a múltiples qubits

El realment interessant és l'aplicació d'una porta a diversos qubits, perquè d'aquesta manera es pot arribar a tindre qubits entrellaçats. La porta més útil per entrellaçar qubits és la CNOT o *Controlled NOT*:

$$CNOT = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$
 (2.6)

Aquesta porta s'aplica a dos qubits, que anomenaré c i t. És bàsicament una porta X que està controlada pel qubit c: si c és $|1\rangle$, s'aplica la porta X al qubit t. El cas contrari, amb el qubit c sent l'estat $|0\rangle$, en el qubit t no s'aplicaria cap porta.

Però si el qubit c està en superposició, aquesta superposició passa també al qubit t, i al mesurar-lo, la probabilitat de què s'hagi aplicat la porta X al qubit t és la mateixa probabilitat de què c estigui en l'estat $|1\rangle$. Els qubits d'alguna manera han passat a compartir la superposició. Es considera que aquests qubits estan entrellaçats, una mesura a un d'ells afecta a la mesura de l'altre.

El qubit al qual se li aplica la porta X es diu target (que en l'explicació anterior seria el qubit t) i el qubit sobre el qual depèn el target és el control (que seria el qubit c).

Aquesta porta representada en un circuit s'escriu com:

On el qubit *control* és el primer i el segon és el *target*, el qubit que té el símbol \oplus^{11} .

¹¹A vegades escriuré els circuits quàntics sense especificar l'estat inicial, ja que no és necessari.

2.2.4.1 Entrellaçament quantic

L'exemple més senzill d'un entrellaçament quàntic en la computació quàntica són els parells de Bell, que es creen al aplicar a dos qubits una porta H al primer i després una porta H als dos creant l'estat [27]:

$$\frac{|00\rangle + |11\rangle}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}|00\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|11\rangle$$

Es pot veure que només hi ha dos estats possibles $|00\rangle$ i $|11\rangle$ que tenen la mateixa probabilitat associada¹². S'afecten l'un a l'altre en el sentit que quan es mesura només un dels qubits i dona per exemple $|1\rangle$, al mesurar l'altre també dona $|1\rangle$, d'aquesta manera acabant amb l'estat $|11\rangle$. En altres paraules, la mesura d'una part del sistema determina el resultat d'una mesura en una altra part del sistema.

Matemàticament, un sistema quàntic, i.e. un conjunt de qubits, està entre-llaçant quan aquest sistema no es pot descriure amb un producte tensorial de les parts. Per exemple estat $|00\rangle$ es pot escriure com $|0\rangle\otimes|0\rangle$, mentre que l'estat $\frac{|00\rangle+|11\rangle}{\sqrt{2}}$, no. Per tant, el primer no és sistema amb qubits entrellaçats i el segon sí ho és.

A partir de l'entrellaçament i la superposició és com els ordinadors quàntics arriben a tenir avantatges en complexitat sobre els ordinadors clàssics, per a més informació sobre els avantatges que presenten els algoritmes quàntics en certes tasques i el concepte de complexitat algorítmica veure l'annex D.

2.2.4.2 Operacions controlades

A part de la porta CNOT existeixen diverses portes quàntiques controlades. Realment es pot controlar qualsevol porta, en altres paraules, si l'estat del qubit control és $|0\rangle$, s'aplica qualsevol porta al qubit target. Fins i tot podnm haver-hi diversos qubits control i target [28].

Per exemple existeix la porta Toffoli:

¹²Això es pot veure a l'elevar al quadrat els coeficients del dos, que donen $\frac{1}{2}$.



Que en la seva forma matricial és:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Aquesta porta aplica una porta X a l'últim qubit en cas que els dos primers siguin $|0\rangle$.

Tornant a dos qubits, al veure la matriu per la porta CNOT, es pot apreciar que està composta per una matriu identitat i una porta X^{13} :

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

També al veure la porta Z controlada (CZ), es pot apreciar el mateix patró:

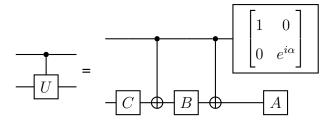
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

 $^{^{13}}$ La matriu identitat es troba a la cantonada superior esquerra, mentre que la porta X es troba a l'altre extrem.

Amb la matriu de la porta Z a la cantonada inferior dreta. Aquesta porta en un circuit quàntic es representa de la següent manera:



Una operació controlada de qualsevol matriu unitària U es pot formar a través del següent circuit [28]:



On U, α, A, B i C son tals que $U = e^{i\alpha}AXBXC$ i ABC = I.

2.3 Mesurament quantic

Com ja s'ha esmentat a la secció 2.2.2 a l'elevar al quadrat el coeficient d'un estat base que forma part d'un estat, s'obté la probabilitat d'obtenir aquest estat base quan es mesura.

Aquesta és la forma més simple de poder predir el mesurament d'un estat quàntic. Però hi ha altres mètodes que a vegades resulten més útils.

Els mesuraments quàntics també es ponen pensar com un conjunt d'operadors de mesura M_m , on la probabilitat d'obtenir l'estat m associat a un operador M_m al mesurar un $|\psi\rangle$ és [29]:

$$\operatorname{prob}(m) = \langle \psi | M_m^{\dagger} M_m | \psi \rangle$$
 (2.7)

On l'estat després de la mesura és:

$$\frac{M_m \left| \psi \right\rangle}{\sqrt{\left\langle \psi \right| M_m^{\dagger} M_m \left| \psi \right\rangle}}$$

Els operadors M_m han de complir que las suma de les seves probabilitats sigui 1:

$$1 = \sum_{m} \operatorname{prob}(m) = \sum_{m} \langle \psi | M_{m}^{\dagger} M_{m} | \psi \rangle$$

La diferència entre aquesta manera de fer les mesures i elevar els coeficients al quadrat, és que l'equació 2.7 és una forma més general, on en comptes de mesurar en la base computacional, es pot mesurar en qualsevol base.

Per mesurar en la base computacional d'un *statevector* s'utilitzen operadors de mesura derivats de la base computacional fets a partir de productes exteriors. Per crear l'operador de mesura M_i associat a la base computacional $|i\rangle$ s'agafa el producte exterior de la base:

$$M_i = |i\rangle \langle i|$$

Per tant la probabilitat que la mesura de l'estat $|\psi\rangle$ resulti en $|0\rangle$, és:

$$\operatorname{prob}(|0\rangle) = \langle \psi | M_{|0\rangle}^{\dagger} M_{|0\rangle} | \psi \rangle$$
$$= \langle \psi | (|0\rangle \langle 0|)^{\dagger} | 0\rangle \langle 0| \psi \rangle$$

Per $|\psi\rangle = |0\rangle$ tenim que¹⁴:

$$prob(|0\rangle) = \langle 0|0\rangle \langle 0|^{\dagger} |0\rangle \langle 0|0\rangle$$
$$= \langle 0|0\rangle \langle 0|0\rangle \langle 0|0\rangle$$
$$= \langle 0|0\rangle \langle 0|0\rangle$$
$$= 1$$

El resultat té sentit, ja que si mesurem $|0\rangle$ en la base $|0\rangle$, la probabilitat de trobar l'estat hauria de ser 1.

¹⁴Cal notar que $(|0\rangle\langle 0|)^{\dagger} = |0\rangle\langle 0|$ i que $|0\rangle$ és un vector unitari.

2.4 Matriu de densitat

Una sèrie de qubits es pot representar tant per un vector com per una matriu, anomenats vector d'estat i matriu de densitat, respectivament [7]. En aquesta secció explicaré ràpidament sobre el concepte de matriu de densitat i com les operacions que s'apliquen a un vector d'estat poden ser aplicades a aquesta matriu. Després parlaré dels mesuraments parcials d'un sistema, un concepte que és important per la part experimental del treball.

Una matriu de densitat és la representació matemàtica d'un estat quàntic a partir d'una matriu. Aquest concepte en anglès s'anomena *density operator/matrix*. Aquesta representació serveix per descriure sistemes quàntics que no són completament coneguts. Concretament, aquestes matrius són conjunts d'estats quàntics: Per un sistema que es descriu com un conjunt d'estats $\{|\psi_i\rangle\}$ amb cada element del conjunt té una probabilitat associada de p_i . La matriu densitat ρ del d'aquest sistema és [30]:

$$\rho = \sum_{i} p_{i} |\psi_{i}\rangle \langle \psi_{i}|$$

Aquesta matriu pot ser simplement $|\psi\rangle\langle\psi|$ per un estat qualsevol $|\psi\rangle$, per exemple la matriu que representa $|0\rangle$ és:

$$\rho = |0\rangle \langle 0| = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

L'evolució d'un operador de densitat que descriu un sistema quàntic, igual que amb els vectors, s'efectua a partir de matrius unitàries. Un estat ρ evoluciona partir d'una matriu unitària U de la següent manera:

$$\sum_{i} p_{i} U |\psi_{i}\rangle \langle \psi_{i}| U^{\dagger} = U \rho U^{\dagger}$$

Igual que es fan mesures en els *statevectors*, les podem fer en els operadors de densitat. Per un operador de mesura M_m , tenim que la probabilitat de

tindre l'estat m al mesurar un vector $|\psi\rangle$ o una matriu de densitat ρ , és:

$$\operatorname{prob}(m) = \langle \psi | M_m^{\dagger} M_m | \psi \rangle = \operatorname{Tr} \left(M_m^{\dagger} M_m | \psi \rangle \langle \psi | \right)$$
$$= \operatorname{Tr} \left(M_m^{\dagger} M_m \rho \right)$$

També tenim que l'estat $|\psi\rangle$ després de la mesura m és [30]:

$$|\psi_{m}\rangle = \frac{M_{m} |\psi\rangle}{\sqrt{\langle \psi | M_{m}^{\dagger} M_{m} |\psi\rangle}} = \frac{M_{m} |\psi\rangle}{\sqrt{\text{Tr}\left(M_{m}^{\dagger} M_{m} \rho\right)}}$$
(2.8)

L'equació 2.8 es pot reescriure en termes d'una matriu de densitat després d'una mesura m:

$$\rho_{m} = \sum_{i} p_{i} \frac{M_{m} |\psi\rangle \langle \psi| M_{m}^{\dagger}}{\operatorname{Tr}\left(M_{m}^{\dagger} M_{m} \rho\right)}$$
$$= \frac{M_{m} \rho M_{m}^{\dagger}}{\operatorname{Tr}\left(M_{m}^{\dagger} M_{m} \rho\right)}$$

Perquè això sigui cert els operadors de mesura M_m , han de satisfer:

$$\sum_{m} M_m^{\dagger} M_m = I$$

Per a tots els estats possibles m.

Per últim s'ha de recordar que les matrius densitat igual que els vectors d'estat han de tenir certes característiques:

- 1. La traça de ρ ha d'equivaldre a 1.
- 2. ρ ha de ser un operador positiu¹⁵.

2.4.1 Matriu de densitat reduïda

Una aplicació important dels operadors de densitat és la descripció d'estats parcials amb l'operador de densitat reduït, i per tant, la descripció dels mesuraments parcials.

¹⁵Un operador positiu A es aquell que $\langle \psi | A | \psi \rangle \geq 0, \forall | \psi \rangle$.

Per un sistema físic compost per dos sistemes A i B que es descriu per una matriu de densitat ρ^{AB} , la matriu de densitat reduïda del sistema A és:

$$\rho^A = \text{Tr}_B(\rho^{AB}) \tag{2.9}$$

On Tr_B és la traça parcial sobre el sistema B, que es defineix per l'equació següent [31]:

$$\operatorname{Tr}_{B}(|a_{1}\rangle\langle a_{2}|\otimes|b_{1}\rangle\langle b_{2}|) = |a_{1}\rangle\langle a_{2}|\operatorname{Tr}(|b_{1}\rangle\langle b_{2}|)$$

Amb $|a_1\rangle$ i $\langle a_2|$ sent estats vàlids pel sistema A, i $|b_1\rangle$ i $\langle b_2|$ sent-ho per B. El terme $\mathrm{Tr}(|b_1\rangle\langle b_2|)$ s'omet quan els vectors del producte exterior són iguals i formen un operador de densitat vàlid, el qual té una traça de 1.

No obstant aquesta definició no es pot utilitzar quan no saps com representar la matriu de densitat ρ com a un producte tensorial, en el qual un dels termes és l'estat que es traça a fora. En altres paraules, en l'equació 2.9 si no es coneix ρ^A i ρ^B per $\rho^{AB}=\rho^A\otimes\rho^B$, aquesta equació no serveix de res.

A causa d'això en el llibre de text *Quantum Computing: A Gentle Introduction* [8] els autors defineixen la traça parcial d'una altra manera més general, on només s'ha de saber les bases dels sistemes A i B i un operador vàlid pel sistema AB. Per una matriu de densitat ρ^{AB} que representa el sistema $A \otimes B$, la traça parcial de ρ^{AB} sobre B és:

$$\operatorname{Tr}_{B} \rho^{AB} = \sum_{i} \langle \beta_{i} | \rho^{AB} | \beta_{i} \rangle$$

On el conjunt $\{|\beta_i\rangle\}$ són les bases del sistema B. Les entrades de la matriu $\operatorname{Tr}_B \rho^{AB}$ representades en termes de les bases $|\alpha_i\rangle$ i $|\beta_j\rangle$ dels sistemes A i B respectivament, són:

$$(\operatorname{Tr} \rho^{AB})_{ij} = \sum_{k=0}^{M-1} \langle a_i | \langle \beta_k | \rho^{AB} | \alpha_j \rangle | \beta_k \rangle$$

Amb la matriu sent:

$$\operatorname{Tr} \rho^{AB} = \sum_{i,j=0}^{N-1} \left(\sum_{k=0}^{M-1} \langle a_i | \langle \beta_k | \rho^{AB} | \alpha_j \rangle | \beta_k \rangle \right) |\alpha_i \rangle \langle \alpha_j |$$

On N és la dimensió del sistema A i M és la dimensió del sistema B.

Es pot comprovar que aquestes definicions són correctes ja que en els dos llibres utilitzen les seves definicions per tractar el mateix cas i obtenen el mateix resultat [32, 33].

2.4.1.1 Mesurament parcial

Es pot arribar a treure una mesura parcial¹⁶ sobre un sistema de qubits amb la traça parcial i operadors de mesura. En el paper fet per Huang et.al. [1] es descriu un estat ρ després d'un mesurament parcial Π_A sobre un sistema A que pertany a l'estat $|\psi\rangle$ com:

$$\rho = \frac{\operatorname{Tr}_{A}(\Pi_{A} | \psi \rangle \langle \psi |)}{\operatorname{Tr}(\Pi_{A} \otimes I_{2^{N}-2^{N}A} | \psi \rangle \langle \psi |)}$$

Essent Π_A un mesurament parcial definit com¹⁷ a $\Pi_A = (|0\rangle \langle 0|)^{\otimes N_A}$, on N_A és el nombre de qubits sobre els quals es treu el mesurament parcial.

El sistema A al estar composts N_A qubits, per tant, la resta de l'estat $|\psi\rangle$ té $N-N_A$, on N és el nombre total de qubits del estat $|\psi\rangle$. D'aquesta manera $\Pi_A\otimes I_{2^N-2^{N_A}}$ té $2^N\times 2^N$ dimensions i pot ser multiplicat per la matriu $|\psi\rangle\langle\psi|$ que té les mateixes dimensions. No obstant això, sorgeix un problema amb el numerador de l'equació perquè Π_A no té les mateixes dimensions que $|\psi\rangle\langle\psi|$, encara no he pogut utilitzar aquesta equació adequadament. No sé com computar-la. Aquest problema l'adreçaré en la part experimental del treball.

¹⁶És a dir, una mesura a només una part dels gubits que conformen un sistema.

¹⁷No estic completament segur d'això ja que els autors no defineixen aquest operador per aquesta equació en concret, però en un altre equació si que ho fan.

 $^{^{18}}$ En aquesta afirmació no tinc cap dubte, ja que no és necessita la definició de Π_A per poder afirmar-ho.

En el mateix article es planteja una altra equació, per l'estat post-mesura expressat en forma de vector d'estat, molt semblant a l'equació 2.8. L'única diferencia és que en l'equació de l'article no s'expressa l'operador de mesura en la forma $M_m^\dagger M_m$, en canvi, els autors ho expressen tan sols com $I_{2^N-2^N_A}\otimes \Pi_A$. Potser la forma plantejada pels autors té en compte el conjugat hermitià, però no estic segur. L'equació esmentada en l'article és la següent:

$$|\psi_m\rangle = \frac{I_{2^N - 2^{N_A}} \otimes \Pi_A |\psi\rangle}{\sqrt{\text{Tr}(I_{2^N - 2^{N_A}} \otimes \Pi_A |\psi\rangle \langle\psi|)}}$$

Al igual que amb l'altra equació, no sé com computar-la¹⁹.

2.5 Ordinadors quantics

Tota aquesta teoria és aplicada a través de qubits físics que s'ubiquen als ordinadors quàntics. Hi ha diversos tipus d'ordinadors quàntics, a causa del fet que els qubits poden ser diversos sistemes. Poden ser fotons, xips de silici superconductors o ions atrapats per imants. No elaboraré més sobre aquest tema, ja que no és el tema central d'aquest treball, m'he centrat molt més en la teoria.

Però si vull generar imatges amb un ordinador quàntic, no en necessito un? No necessàriament, perquè puc simular l'evolució dels estats quàntics amb un ordinador, al cap i a la fi, és només àlgebra lineal, són operacions que es poden fer perfectament en un ordinador. No obstant això, quan s'intenta simular un sistema quàntic de molt qubits²⁰ un ordinador de sobretaula tardaria molt de temps i realment no és viable fer-ho.

¹⁹Un cop entregat el treball me pogut veure que si que la puc computar, no obstant això, no és pertinent fer canvis en la part experimental o les conclusions del treball amb aquesta nova informació.

²⁰Més de 50 per exemple.

Capítol 3

Intel·ligència artificial

Segurament has sentit parlar de les intel·ligències artificials o de les xarxes neuronals, són conceptes que semblen abstractes, però jo penso que són bastant intuïtius i els intentaré explicar de la millor manera possible.

Intel·ligència artificial és un mot una mica ambigu, que es refereix a qualsevol algoritme que entra dintre del camp del *machine learning* o aprenentatge automàtic¹. Aquests algoritmes simplement s'alteren a ells mateixos per fer millor la tasca que s'els ha designat. No importa quin és l'objectiu o com s'ha aconsegueix, el que importa és si aprèn automàticament. Cal notar que els canvis que s'efectuen els algoritmes sobre si mateixos no han de ser predeterminats, si l'algoritme té una llista de les instruccions que va executant segon la situació no seria una intel·ligència artificial o un algoritme d'aprenentatge automàtic. [34].

La manera que tenen aquests algoritmes d'alterar-se a si mateixos és canviant els paràmetres de les operacions dels quals estan compostos. Això ho fan a partir de veure patrons en un conjunt de dades. Per exemple, en una regressió lineal, s'actualitzen els paràmetres de la recta que representa la tendència de les dades, com es pot veure a la figura 3.1.

Per ajustar els paràmetres, el més comú és ajustar-los segons la derivada d'una funció anomenada funció de pèrdua o *loss function*, usualment representada per la lletra \mathcal{L} . Aquesta funció representa els objectius del programa i pot ser

¹Tanmateix, col·loquialment s'utilitza per denominar a qualsevol algoritme o robot que és intel·ligent o sembla que és intel·ligent.

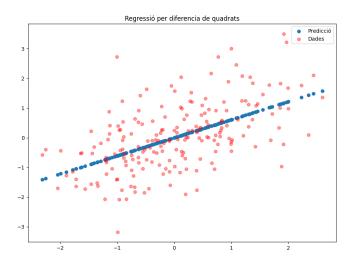


FIGURA 3.1: Exemple d'una regressió lineal de dades generades a l'atzar. Veure el codi a E.1.1.0.1.

minimitzada o maximitzada. Per exemple, en una regressió lineal es vol reduir la distància entre els punts de dades i la línia que prediu la tendència.

A causa de que de la gran varietat de funcions de pèrdua que existeixen, els programes de *machine learning* són extremadament versàtils. La màxima expressió d'això es pot veure en les xarxes neuronals o *neural networks*, on les diverses arquitectures de xarxes neuronals que existeixen també contribueixen a la seva versatilitat [34].

Aquests algoritmes són els més potents, complexos i polivalents, dintre de l'aprenentatge automàtic. Precisament utilitzo un d'aquests algoritmes d'aquests per generar les imatges. Es fan servir, entre altres coses, pel reconeixement d'imatges, la traducció i sintetització de textos, la conducció automàtica, els algoritmes de recomanació, i és clar, la generació d'imatges.

3.1 Xarxes neuronals

Aquests tipus d'algoritmes tenen un nom que fa recordar a les xarxes de neurones dels nostres cervells; no és casualitat, ja que estan directament inspirades en els nostres cervells. Són uns programes que consisteixen en la connexió de diverses operacions anomenades neurones, que conjuntament formen una xarxa, la qual s'organitza a partir de capes. Segons la variació del tipus de neurona i l'estructura que aquestes formen, podem tindre algoritmes destinats a fer diferents tasques. Això juntament amb els diversos tipus de funció de pèrdua contribueix a la versatilitat de les xarxes neuronals. Aquests models d'intel·ligència artificial constitueixen el camp del *deep learning* o aprenentatge profund. S'anomenen d'aquesta forma per referenciar la gran profunditat d'aquests algoritmes, és a dir el gran nombre de capes que tenen [35].

Una neurona consisteix simplement en una suma ponderada, a la qual se li suma un altre número, i finalment una funció no lineal que s'aplica al resultat. Les neurones tenen vectors com input i output. Per tant, una neurona es pot definir com:

$$\sigma\left(\sum_{i=1}^{n} w_i x_i + b\right) = \sigma\left(w_1 x_1 + w_2 x_2 + \dots + w_n x_n + b\right)$$

Essent σ sent una funció no lineal i n la mida del vector. Després estan els paràmetres, w_i i b, anomenats weights i bias.

Una neurona pot tindre diversos inputs que venen de diverses neurones; el mateix passa amb els outputs. Depenent de com es connectin entre si les neurones, aquestes passen a formar diversos tipus de capes. A partir dels tipus de capes i el nombre d'aquestes és com s'especifica l'arquitectura d'una xarxa neuronal.

Una vegada especificada la interconnectivitat de les neurones puc parlar de la intuïció darrere dels paràmetres. Un *weight* especifica com és de forta la relació entre una neurona en una capa i una altra neurona en una capa veïna. I un *bias* especifica com és d'important una neurona, ja que aquest número afecta el resultat a la suma, fent que l'activació de la neurona² sigui més alta.

Tornant a l'arquitectura, usualment aquesta es divideix en tres parts la capa d'input, les capes ocultes i la capa d'output. La quantitat de neurones que hi ha a la capa d'inputs és la que defineix la mida del vector que es dona com input a la xarxa, ja que cada element del vector es dona a cada neurona amb la capa.

²Així és com s'anomena el seu resultat.

El mateix passa amb la capa d'outputs, cada output de cada neurona de la capa acaba sent un element en el vector que surt de la xarxa. Per tant, el nombre de neurones que té cadascuna d'aquestes dues capes, especifica la mida dels vectors d'input i d'output de la xarxa respectivament. Per exemple, si es vol donar com input a una xarxa una imatge de 16 per 16 píxels en blanc i negre calen 256 neurones en la capa d'inputs, una per cada píxel.

En canvi, les *hidden layers*, és a dir les capes ocultes, no tenen una mida determinada, el mateix passa amb el nombre d'aquestes que té la xarxa. Depenen de cada cas la quantitat de neurones que tenen aquestes capes i també el nombre d'aquestes, varia. Això, juntament amb els diversos tipus de capes és el que dona la versatilitat d'aquests algoritmes [35].

Entre els diferents tipus de capes que ponen tindre les xarxes neuronals, la més comuna i simple d'aquestes és la *fully connected layer*, o una capa completament connectada, com les que es poden veure en la figura 3.2. Les neurones que formen aquesta capa estan connectades a totes les neurones de la capa anterior i així mateix, a totes les neurones de la capa següent. L'única forma que aquestes capes tenen de variar és a partir de canviar el nombre de neurones, ja que no es pot alterar el funcionament de les neurones.

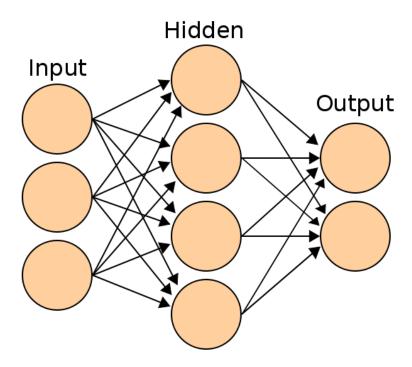


FIGURA 3.2: Usualment, les xarxes neuronals es representen d'aquesta forma, amb fletxes i boles. Les boles representarien cada neurona i les fletxes mostren com estan connectades. La *hidden layer* d'aquesta representació es pot veure que és una *fully connected layer* a causa de com està connectada a les altres capes, rebent cada neurona l'output de cada neurona anterior.

No obstant això, es pot variar la funció d'activació que tenen, que ha de ser una funció no lineal. La més utilitzada és la sigmoide:

$$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$

3.2 Descens del gradient

Una vegada he parlat de les xarxes neuronals, he de comentar com aquestes evolucionen al llarg del temps, és a dir com se'n van actualitzen a si mateixes per complir el seu objectiu. Ja he comentat que existeix una funció anomenada *loss function*, la qual es deriva per actualitzar els paràmetres de la xarxa. El mecanisme pel qual s'actualitzen els paràmetres s'anomena el descens del gradient.

Aquest procés comença amb la funció de pèrdua, que esmenta els objectius de la xarxa. Els punts mínims d'aquesta funció representen els punts òptims de la xarxa, als quals es vol arribar.

Per explicar-lo utilitzaré un exemple pràctic, primer de tot parlaré sobre la funció de pèrdua que s'utilitza i a continuació de l'actualització dels paràmetres.

Parlaré de la classificació d'imatges, si es volen classificar imatges de gats i gossos, s'assignen dues etiquetes a aquestes, per exemple, 1 als gats i 0 als gossos. A continuació s'escull una funció de pèrdua³ com *binary cross entropy* o *log loss*. La funció *binary cross entropy* és la següent [36]:

$$\mathcal{L} = -t \log(y) - (1 - t) \log(1 - y)$$
(3.1)

Amb t sent l'etiqueta que ha de tenir la imatge, anomenada etiqueta real, i y sent l'etiqueta que el model assigna a la imatge. Per tant, si l'etiqueta real és 1, l'equació acaba sent [36]:

$$\mathcal{L}_1 = -\log(y)$$

I el cas contrari per t = 0 seria:

$$\mathcal{L}_0 = -\log(1-y)$$

Si donen com input la imatge d'un gat i el programa es dona com output 0.92 tenim que la pèrdua és de:

$$\mathcal{L} = -t \log(y) - (1-t) \log(1-y) = -\log(0.92) \simeq 0.0834$$

En canvi, si el programa es dona un output de 0.15 la pèrdua, seria:

$$\mathcal{L} = -t \log(y) - (1 - t) \log(1 - y) = -\log(0.15) \approx 1.897$$

Es pot veure que si l'etiqueta que posa el model s'allunya més de l'etiqueta real la pèrdua acaba sent més gran. El mateix es pot veure per les imatges dels gossos,

³Una que funcioni per la classificació d'imatges, és clar.

és a dir, les imatges que haurien de tenir etiqueta zero:

$$\mathcal{L} = -0 \cdot \log(0.89) - (1 - 0) \cdot \log(1 - 0.89) = -\log(1 - 0.89) \simeq 2.207$$

$$\mathcal{L} = -0 \cdot \log(0.08) - (1 - 0) \cdot \log(1 - 0.08) = -\log(1 - 0.08) \simeq 0.0834$$

Per tant, com més pròximes estiguin les prediccions (els outputs del model) a les etiquetes ideals, menor serà la pèrdua. Llavors al minimitzar la funció es trobarà el punt òptim on totes les prediccions seran iguals a les etiquetes [37].

A aquests punts òptims s'arriben actualitzant els paràmetres a partir de la derivada de la funció, concretament a través del seu gradient. El gradient d'una funció és un vector on els seus elements són la derivada parcial respecte a cada paràmetre (per aclarir, una entrada per paràmetre). El gradient d'una funció $f(\theta)$ es representa com $\nabla f(\theta)$, i es pot escriure en forma de vector com:

$$\nabla f(\theta) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial \theta_1} \\ \frac{\partial f}{\partial \theta_2} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial \theta_{n-1}} \\ \frac{\partial f}{\partial \theta_n} \end{bmatrix}$$

No fa falta fixar-se en el que és exactament un gradient, només s'ha de saber que cada paràmetre de la xarxa neuronal⁴ s'ha d'actualitzar d'acord amb la derivada respecte al paràmetre. Això es pot entendre com canviar lleugerament un paràmetre d'acord amb la direcció de la derivada respecte a ell. L'objecte que s'encarrega d'actualitzar-los s'anomena optimitzador. L'optimitzador més senzill que hi ha és el següent [38]:

$$\theta_i^t = \theta_i^{t-1} \pm \eta \frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \theta_i^{t-1}} \tag{3.2}$$

Es pot veure com s'actualitza el paràmetre θ_i . En l'equació he posat el superíndex t per expressar aquesta actualització, passant d'un temps t-1 a t. També, utilitzo

⁴Cada weight i cada bias.

el símbol θ per expressar tots els paràmetres del model, que es troben en la forma d'un vector. En els optimitzadors s'afegeix un nombre η anomenat *learning rate*. Usualment, és un nombre petit⁵, aquest nombre especifica com de ràpid canvien els paràmetres. El *learning rate* es pot anar ajustant depenen de la situació o del model en el qual s'implementi. Alteracions en aquest poden causar diversos fenòmens tant negatius com positius, i aquesta és la principal tasca que tenen els optimitzadors, alterar el *learning rate*. Existeixen molts optimitzadors que donen a terme aquesta tasca de diverses maneres, un dels més rellevants és ADAM [39].

Cal notar que en l'optimitzador he utilitzat el signe \pm perquè si és positiu significa que s'està ascendint pel gradient, i si és negatiu s'està descendint. No obstant això, usualment es fa servir el signe negatiu per convenció, ja que la majoria de funcions de pèrdua estan dissenyades per ser minimitzades.

Al fer la derivada de la funció de pèrdua es pot veure immediatament que s'ha d'aplicar la regla de la cadena, ja que l'estructura de la xarxa neuronal està composta per una sèrie de funcions compostes entre si. En la secció següent parlaré del procediment que s'utilitza per avaluar el gradient, anomenat *backpropagation* o propagació inversa.

3.2.1 Backpropagation

A l'aplicar la regla de la cadena «de fora cap a dins» s'ha de començar a derivar per l'última capa i acabar per la primera, d'aquí ve el nom *backpropagation* perquè es propaga l'error en direcció contrària. Mentre que quan es dona un input a la xarxa, s'anomena forward propagation o *forward pass*.

No entraré en profunditat sobre l'intuïció de la *backpropagation* en aquesta secció, només em limitaré a esmentar la manera en la qual es calcula.

L'activació d'una neurona j en l'última capa L de la xarxa es defineix com:

$$a_{j}^{L} = \sigma \left(\sum_{j=0}^{n_{L-1}} w_{jk}^{L} a_{k}^{L-1} + b_{j}^{L} \right)$$

⁵Entre 0.1 i 0.001 per exemple.

⁶S'anomena així al resultat d'una neurona.

On a_k^{L-1} és l'activació d'una neurona k en la capa anterior L-1, i on el *weight* w_{jk}^L és el paràmetre que expressa en què mesura es connecta la neurona j a la neurona k. Com ja he dit, expressa com és de forta aquesta connexió. La suma es fa al llarg de n_{L-1} que és el nombre de neurones que té la capa L-1. Utilitzant aquesta definició ja es poden efectuar les derivades.

No obstant això, convé definir un nou terme, escrit com z_j^L , per procedir a fer les derivades. Simplement, és l'equació d'una neurona però sense la funció d'activació:

$$z_j^L = \sum_{i=0}^{n_L - 1} w_{jk}^L a_k^{L-1} + b_j^L$$
(3.3)

L'objectiu és obtenir la derivada de la *loss function* respecte a un *weight* qualsevol i un *bias* qualsevol. Per tant, s'han de obtenir les següents derivades parcials:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{jk}^L} \, \mathrm{i} \, \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_j^L}$$

Començaré amb la derivada del *weight*, al aplicar la regla de cadena obtenim que:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{ik}^L} = \frac{\partial z_k^L}{\partial w_{ik}^L} \frac{\partial a_j^L}{\partial z_i^L} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L}$$
(3.4)

La primera derivada, és la derivada de z_j^L respecte al *weight*, que és l'activació d'una neurona en la capa L-1:

$$\frac{\partial z_j^L}{\partial w_{jk}^L} = a_k^{L-1}$$

La següent és la derivada del resultat de la neurona a_j^L respecte a z_j^L , que resulta ser la derivada de la funció d'activació de la neurona:

$$\frac{\partial a_j^L}{\partial z_j^L} = \sigma'(z_j^L)$$

Finalment, està la derivada de la funció de pèrdua respecte a l'output de la xarxa, és a dir, l'activació d'una de les últimes neurones. La qual és simplement la derivada de la funció de pèrdua, per tant, varia en cada cas.

Ja sabent totes les derivades, es pot reescriure l'equació 3.4 es pot escriure com⁷:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{jk}^L} = \frac{\partial z_k^L}{\partial w_{jk}^L} \frac{\partial a_j^L}{\partial z_j^L} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L} = a_k^{L-1} \sigma'(z_j^L) \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L}$$

No obstant això, falta un detall: per efectuar la derivada de l'activació d'una neurona respecte a la funció de pèrdua s'ha d'afegir un sumatori:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^{L-1}} = \sum_{i=0}^{n_{L-1}} \frac{\partial z_j^L}{\partial a_k^{L-1}} \frac{\partial a_j^L}{\partial z_j^L} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L}$$

La suma s'efectua en totes les neurones de la capa.

Finalment, he d'esmentar la derivada de la funció de pèrdua respecte a un bias qualsevol b_k^L . A l'aplicar la regla de la cadena es pot veure que aquesta derivada és:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_k^L} = \frac{\partial z_k^L}{\partial b_k^L} \frac{\partial a_k^L}{\partial z_k^L} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_k^L}$$

Al veure l'equació 3.3 es pot veure que la derivada $\frac{\partial z_k^L}{\partial b_k^L}$ serà 1. Les altres derivades de l'equació ja les he esmentat anteriorment. Per tant, finalment tenim que [38]:

$$\begin{split} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{jk}^L} &= a_k^{L-1} \sigma'(z_j^L) \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L} \\ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_k^L} &= \sigma'(z_j^L) \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L} \end{split}$$

Amb aquestes derivades ja es pot desenvolupar el vector gradient, que com ja he dit està compost per les derivades de cada paràmetre de la xarxa, concretament està compost la mitjana d'aquestes, perquè es vol actualitzar els paràmetres per poder minimitzar la pèrdua respecte a diverses dades, d'aquesta manera el model s'entrena amb el nombre més gran de dades possibles.

Tota aquesta teoria es veurà implementada en la part pràctica en forma de codi, ja que m'he vist amb la necessitat de tenir una xarxa neuronal programada

⁷Deixo l'última derivada $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_j^L}$ sense reescriure perquè aquest terme pot variar depenent de la funció de pèrdua que s'utilitza.

des de zero. No obstant això, usualment s'utilitzen plataformes com *TensorFlow* [40] o *PyTorch* [41] per desenvolupar xarxes neuronals, pel fet que aquests *frameworks* faciliten moltíssim el treball.

3.3 Generative adversarial networks

Com ja he dit hi ha molts tipus de xarxes neuronals, tanmateix, en aquest treball només em centraré en un tipus en específic, les xarxes generatives adversàries o *generative adversarial networks (GAN)* en anglès.

Aquestes xarxes, com el seu nom diu, s'utilitzen per generar dades, usualment imatges. Es troben al darrere de projectes com *This person does not exist* [42, 43], una pàgina web que et genera una cara d'una persona que no existeix, ja que és una cara generada artificialment a partir d'aquest tipus de models.

Van ser introduïts per primera vegada en 2014 per lan Goodfellow [2], des de llavors s'han convertit en un dels models de *deep learning* més sòlids i utilitzats.

Aquests algoritmes consisteixen en dos models (xarxes) diferents, un generador i un discriminador, amb objectius oposats. Per aquesta raó s'inclou paraula adversària en el nom. El generador i discriminador es poden entendre com un falsificador de bitllets i uns policies que el vol atrapar. On el generador és el falsificador de bitllets i el discriminador és el policia.

L'analogia és la següent: Una vegada el falsificador comença el seu entramat, el policia comença a detectar quins són els bitllets falsificats, i amb el temps es torna millor al seu treball, podent distingir entre els bitllets falsificats i els reals a la perfecció. El falsificador respon a això millorant les seves tècniques, per tant, el policia han de millorar encara més. És un cicle en el qual aquestes forces antagonistes es fan millorar l'una a l'altra.

El mateix passa amb el generador i el discriminador. El discriminador aprèn a distingir entre les imatges reals i les imatges falses que fabrica el generador, mentre que el generador aprèn a enganyar al discriminador.

Si s'especifiquen bé els objectius de cada model, arriben a un *zero sum game*⁸. La manera en la qual es soluciona aquest tipus de joc és arribant a un equilibri de Nash [1, 2], on el discriminador no sap diferenciar entre les imatges reals i les falses⁹.

En l'article original [2], s'esmenta un pseudocodi per aquests models, que he representat en l'algoritme 1 (adaptat). En aquest es parla d'un *minibatch* que és simplement un grup d'imatges o de dades. I del soroll, que són dades generades aleatòriament i que es donen com input al generador perquè aquest no generi exactament les mateixes imatges cada vegada. El soroll afegeix variació als outputs del generador, però sempre s'intenta que sigui en una petita quantitat.

Algorithm 1 Pseudocodi per una xarxa generativa adversària

for número de interaccions do

for k pasos do

Crear minibatch de m mostres de soroll $\{z_i,\cdots,z_m\}$ de la distribució de soroll $p_a(z)$

Crear minibatch de m mostres d'exemples $\{x_i,\cdots,x_m\}$ de la distribució d'exemples $p_{\rm data}(x)$

Actualitzar el discriminador ascendint el seu gradient:

$$\nabla_{\theta} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \left[\log D(x_i) + \log(1 - D(G(z_i))) \right]$$

end for

Crear minibatch de m mostres de soroll $\{z_i,\cdots,z_m\}$ de la distribució de soroll $p_g(z)$

Actualitzar el generador descendent el seu gradient:

$$\nabla_{\theta} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \log(1 - D(G(z_i)))$$

end for

En el pseudocodi es pot veure que primer s'actualitza el discriminador k vegades i després el generador una sola vegada. Això és perquè interessa que el

⁸Un *zero sum game*, és simplement un joc entre dos jugadors que per guanyar un, l'altre ha de perdre e.g. joc d'estirar la corda entre dos equips.

⁹Que el discriminador no sàpiga diferenciar implica arribar a un equilibri de Nash, aquest concepte és definit d'una altra forma que està fora de l'àmbit d'aquest treball [2].

discriminador sàpiga distingir les imatges ràpidament, per poder indicar al generador com generar les imatges. Si el discriminador esmenta que unes imatges de gats són imatges de gossos, el generador fabricarà imatges de gossos pensant que ho són de gats, perquè aquest aprèn a partir del que l'indica el discriminador.

També és pot veure com és la funció de pèrdua, que en l'article els autors anomenen *Minimax loss function*. La qual en la pràctica és la mateixa que la *Binary Cross Entropy (BCE)*. No entraré en detall en aquesta qüestió però resumidament, la BCE és la generalització de la *Minimax*. Com ja he mencionat anteriorment la BCE s'empra en la classificació d'imatges, que realment és el mateix problema que la generació d'imatges.

Capítol 4

Generació d'imatges amb un ordinador quàntic

Investigadors en informació quàntica al veure el potencial que tenen els ordinadors quàntics i la intel·ligència artificial, no es van poder resistir a crear un nou camp d'investigació, el *Quantum Machine Learning (QML)*, o aprenentatge automàtic quàntic. Igual que les xarxes neuronals són les estrelles dintre del *machine learning*, les xarxes neuronals quàntiques també ho són dintre del *quantum machine learning*.

Des de que es van començar a investigar aquests algoritmes s'han arribat a implementar diversos tipus de xarxes neuronals en ordinadors quàntics. Principalment pel que fa a la generació i classificació d'imatges i dades.

No obstant això, aquests algoritmes no són completament quàntics, usualment consisteixen a actualitzar els paràmetres d'un circuit quàntic perquè aquest generi les dades. On les actualitzacions dels paràmetres es calculen amb un ordinador clàssic. Això es veurà molt clar quan expliqui la part pràctica del treball.

Abans de continuar amb la secció he de dir que existeixen diversos algoritmes dintre del *quantum machine learning* (no tot en la vida són xarxes neuronals). Per exemple, es pot donar a terme classificació de dades mitjançant *support vector machines*¹ [44, 45] o amb un anàleg de la regressió lineal [46]. Malgrat això, en aquest capítol em centraré exclusivament en les xarxes neuronals quàntiques.

¹Classificar dades de dimensions petites en espais vectorials molt grans.

4.1 Descens del gradient quàntic

De moment tindré en consideració que una xarxa neuronal quàntica és un circuit quàntic qualsevol però parametritzat, és a dir, que té portes quàntiques parametritzades. Això juntament amb una funció de pèrdua i un *dataset* és suficient per explicar com s'actualitzen els paràmetres.

L'objectiu principal és avaluar la derivada respecte a un paràmetre. Sorprenentment, és dona a terme d'una manera més senzilla que amb una xarxa neuronal clàssica. Tan sols s'utilitza la definició de la derivada per poder avaluarla: S'altera lleugerament un sol paràmetre i es treu la diferència entre dos outputs del circuit quàntic que tenen el paràmetre alterat. Aquest mètode per avaluar la derivada s'anomena *parameter shift* [4, 47].

Si un circuit quàntic té un vector de paràmetres θ , per un paràmetre θ_i , es defineix un vector de pertubació Δ_i ple de zeros, d'igual mida que θ , però que en la posició de θ_i té un 1. He vist que per un vector de pertubació $|\Delta_i\rangle$, donat un vector de paràmetres $|\theta\rangle$ es compleix que:

$$\exists |\Delta_i\rangle \iff \langle \Delta_i | \theta \rangle = \theta_i$$

A partir d'aquest vector es pot definir la derivada de la funció de pèrdua $\mathcal{L}(\cdot)$ respecte al paràmetre θ_i [4]:

$$\frac{\partial}{\partial \theta_i} \mathcal{L}(\theta) = \mathcal{L}(\theta + \frac{\pi}{4} \Delta_i) - \mathcal{L}(\theta - \frac{\pi}{4} \Delta_i)$$

Es pot veure que el vector $\theta \pm \frac{\pi}{4} \Delta_i$ és el vector θ , però amb una petita variació en la posició i que és la que correspon al paràmetre θ_i . Amb aquest mètode ja es pot desenvolupar pràcticament qualsevol actualització de paràmetres, aquesta és la part senzilla de les xarxes neuronals quàntiques, la dificultat radica en la forma dels circuits quàntics que les componen.

4.2 Circuits quantics per xarxes neuronals

L'única qualitat obligatòria que hi han de dintre aquests circuits és que han d'estar parametritzats. Usualment, estan compostos per una gran quantitat de portes rotacionals parametritzades, les quals ja he presentat en les equacions 2.2, 2.3 i 2.4.

El problema al qual s'enfronten els investigadors dedicats a les xarxes neuronals quàntiques és la manera amb la qual implementar funcions no lineals en els circuits quàntics. Aquests tipus de funcions són les responsables de la gran complexitat i profunditat de les xarxes neuronals clàssiques. A primera vista pot semblar una tasca quasi impossible a causa de la naturalesa lineal de la computació quàntica. Tanmateix, durant els anys s'han desenvolupat diverses tècniques per donar a terme aquesta fita, les quals comentaré a continuació.

A partir d'una combinació de rotacions i portes que entrellacen qubits es pot arribar a implementar una funció semblant a la tangent hiperbòlica² en un circuit quàntic [48]. No obstant això, aquest mètode té un gran desavantatge, consisteix en un circuit que s'ha d'anar mesurant i repetint per veure si funciona correctament, els autors parlen de *repeat until success* perquè s'ha de mesurar un qubit i mirar si dona $|0\rangle$ per assegurar que aquesta funció ha sigut aplicada correctament³.

En un article posterior⁴, en el qual els autors generen distribucions contínues a partir d'una xarxa generativa adversària quàntica, s'especifica que les no-linearitats presents en l'algoritme no formen part del circuit quàntic, és a dir, funcions que s'implementen clàssicament als resultats dels circuits quàntics o a les dades que s'introdueixen als circuits [49]. Aquesta és la manera més simple de resoldre aquest problema.

²La tangent hiperbòlica també s'utilitza com a funció no lineal en el deep learning.

 $^{^3}$ En cas que doni $|1\rangle$, s'ha de repetir el procés.

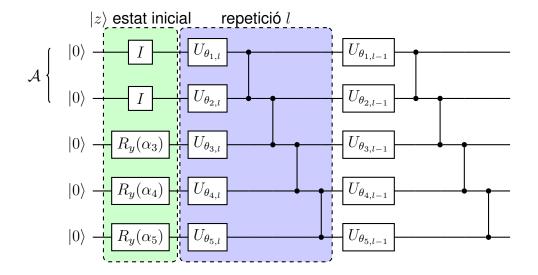
⁴Realitzat en part per un dels autors del mètode anterior.

En 2019 es va publicar un dels articles que més m'agraden⁵ Cong et. al. (2019) [50], en aquest els autors presenten una xarxa neuronal convolucional quàntica. No fa falta entrar en detall, però es diuen convolucionals perquè s'apliquen convolucions a les imatges que es volen classificar, es multiplica una part de la imatge per una matriu que s'anomena filtre [51]. Simplement, tenen un altre tipus de capes que no són les capes completament connectades. L'única afirmació dels autors que s'ha de recalcar, és que a partir de reduir els graus de llibertat (*degrees of freedom*) en els circuits quàntics, sorgeixen no-linearitats. Això és a causa dels mesuraments parcials que es donen a terme en un moment determinat de l'algoritme.

Un dels mètodes que m'ha semblat més interessant, és l'implementat en una altra xarxa convolucional quàntica, on a l'aplicar els filtres que s'utilitzen per a la convolució, s'implementa una funció no lineal [52]. Aquest mètode no el puc arribar a comprendre, les equacions que fan servir són molt complexes i no sembla que arriben a utilitzar un mesurament parcial en cap moment. Simplement, els autors presenten una equació i diuen que no és lineal, i no puc arribar a comprendre perquè no ho és.

Finalment, he de parlar de l'article que he seguit per fer aquest treball, Huang et. al. (2021) [1], en aquest, al igual que en l'article de Cong et. el. (2019) [50], s'utilitzen mesuraments quàntics per introduir no-linearitats a l'algoritme. Concretament, els autors implementen aquests mesuraments tant en el generador quàntic d'imatges, com en el discriminador. Els circuits quàntics que utilitzen per al generador d'imatges tenen la següent forma:

⁵Utilitzen imatges de gats a les figures i és un dels primers articles que vaig llegir d'aquest camp fa més de dos anys. A més a més la xarxa neuronal esmentada en l'article està completament programada en *TensorFlow Quantum* [4], i això sempre s'agraeix.



On les portes R_y amb un paràmetre α_i , marcades en verd, són utilitzades per introduir les dades al circuit. Aquestes dades són simplement soroll que crea varietat en els outputs dels circuits, igual que el soroll que s'empra en les GAN clàssiques (algoritme 1).

El circuit que genera les imatges realment consisteix en les portes U_{θ} i CZ, marcades en blau. Aquestes portes s'agrupen en les repeticions-l, que s'utilitzen per afegir profunditat i complexitat als circuits. En aquest cas el circuit té dues repeticions- l^6 . Al mesurar es fa un mesurament parcial, però els autors especifiquen que es fa d'una forma concreta que explicaré a continuació.

Per un estat $|\Psi_{\alpha}\rangle$ que surt del circuit especificat posteriorment, l'estat $\rho(z)$ després d'una mesura parcial sobre el qubits \mathcal{A} , és:

$$\rho(z) = \frac{\operatorname{Tr}_{\mathcal{A}}(\Pi_{\mathcal{A}} | \Psi(z) \rangle \langle \Psi(z) |)}{\operatorname{Tr}(\Pi_{\mathcal{A}} \otimes I_{2^{N-N_{\mathcal{A}}}} | \Psi(z) \rangle \langle \Psi(z) |)}$$

Els autors afirmen que aquest estat $\rho(\alpha)$, és una funció no lineal de l'estat $|z\rangle$. Això és degut al fet que tant el denominador com el numerador de l'equació són funcions de $|z\rangle$.

Tanmateix, en altres treballs com per exemple Zoufal et.al.(2019) [53], on es defineix una GAN quàntica que genera distribucions de probabilitat, els autors no mencionen la necessitat de tenir funcions no lineals en alguna part de l'algoritme.

⁶És a dir l=2.

Part III

Marc Experimental

Capítol 5

Plantejament de l'hipòtesi

Alhora de fer un experiment, podria haver anat per altres vies com la generació d'imatges amb color o la implementació d'una porta X en una part específica del circuit quàntic que genera les imatges, que al posar-la o no, el model generes dos tipus d'imatges a través del mateix circuit. Tanmateix, les dues propostes requerien desenvolupar nous conceptes, ja que són idees pròpies. No em veia amb la confiança de poder implementar-les i obtenir objectius positius.

Llavors, al ser la implementació de les funcions no lineals un assumpte lleugerament conflictiu entre els diversos models de xarxes neuronals quàntiques, com ja he comentat en la secció 4.2. Vaig decidir des d'un principi centrar-me en aquesta qüestió en concret.

La pregunta a investigar és la següent:

La incorporació d'una funció no lineal en el circuit quàntic generacional, a partir d'una mesura parcial, és la causa que el model arribi més ràpid al punt òptim?

En altres paraules, volia veure si la mesura parcial afectaria positivament en l'eficiència del model, fent que la generació de les imatges desitjades es donés a terme en un menor temps.

Sembla una qüestió senzilla, però la dificultat de l'experiment radica en crear la xarxa neuronal en si, amb totes les seves parts accessibles per poder fer els canvis que siguin necessaris. L'única manera de fer l'experiment seria programant el model, una tasca que tenia clar que faria des del principi.

Capítol 6

Programació del model

Posteriorment a començar a programar el model, ja tenia clar que ho havia de fer en *Python*. En el passat creat alguns algoritmes i tenia experiència construint i executant circuits quàntics amb *Cirq* [54], una eina desenvolupada per Google. A més a més, sabia de l'existència de *TensorFlow Quantum* [4], una altra eina desenvolupada per Google destinada a la creació de xarxes neuronals quàntiques i algoritmes de *quantum mechine learning* en general. També tenia una mica d'experiència en aquest *framework*. Per tant, desenvolupar el model en *TensorFlow Quantum* va ser la primera opció.

Tenia pensat basar el meu codi en el tutorial de *TensorFlow* sobre una xarxa convolucional generativa adversària. Havia de canviar el generador per un circuit quàntic que s'optimitza a partir d'un diferenciador¹ automàtic provinent de *TensorFlow Quantum* [4].

També havia de canviar l'arquitectura del discriminador. Havia de ser una xarxa més simple amb unes poques capes totalment connectades.

El primer problema que em vaig trobar va ser la creació del *dataset* que alimenta a la xarxa discriminativa. A causa de la peculiaritat de les imatges que volia generar, havia de crear-lo manualment. Usualment les imatges que componen els *datasets* utilitzats en *deep machine learning* són extretes de bancs d'informació amb mides enormes. En el meu cas, havien de ser generades per mi, per tant havia de convertir matrius de *Numpy* en *datasets* de *TensorFlow*. Recordo que en va costar arribar a tindre la solució a aquest problema.

¹Objecte que calcula el gradient d'un circuit quàntic.

6.1 Discriminador

Una vegada ja tenia fet el *dataset* em vaig posar a fer el model. En el tutorial per una DCGAN (GAN convolucional) els dos models eren entrenats per la funció train_step(), que representa una iteració en el procés d'optimització. En aquesta es crida a la funció tf.GradientTape per guardar el diferenciador automàtic. El problema que vaig dintre amb aquesta funció és que directament no funcionava amb el discriminador, aquest no era optimitzat. Després d'intentar solucionar l'error pels meus propis medis, mirant la causa d'aquest i de buscar a fòrums la solució o causa, em vaig rendir. Ja havia estat uns quants mesos intentant desenvolupant el model amb *TensorFlow* i *TensorFlow Quantum*. Havia creat les capes del generador quàntic manualment, també ho havia fet amb l'optimitzador². Tenia el model gairebé acabat, però perquè no podia optimitzar el discriminador em vaig veure obligat a canviar d'estratègia.

Existeixen dos grans *frameworks* per crear i executar circuits quàntics: *Cirq* [54], desenvolupat per Google, i *Qiskit* [55], creat per IBM. Una vegada vaig decidir no continuar amb *Cirq*, havia de provar amb *Qiskit*. La veritat, havia d'haver començat amb *Qiskit* des del principi, és més útil (té moltes més característiques), i el més important, té una major comunitat, per tant, és més fàcil trobar solucions a l'error que pots tenir i és més fàcil trobar a persones disposades a ajudar-te.

Igual que *Cirq* té un *framework* per poder desenvolupar xarxes neuronals (*TensorFlow Quantum*); *Qiskit* també té el seu, anomenat *PyTorch* [41], no obstant no té una integració tan directa, ja que no estan desenvolupats pel mateix equip, ni la mateixa companyia.

Per tant, en canviar de *Cirq* a *Qiskit*, també havia de canviar de *TensorFlow* a *PyTorch*, però no tenia res d'experiencia amb PyTorch, sabia que la transició seria complicada, i tenia raó. No vaig ni aconseguir crear el *dataset* d'imatges per alimentar al discriminador.

²No sabia ni si funcionarien adequadament, pel fet que per provar-ho, havia de tenir tot el model enllestit.

Després d'intentar-lo amb *TensorFlow Quantum* i amb *PyTorch*, vaig decidir prescindir de *frameworks* per crear models de *machine learning*. Crearia tant el discriminador com el generador manualment.

El discriminador, al ser una xarxa tan simple, la podria crear des de zero. Llavors vaig començar a buscar codi a internet que pogués utilitzar. Volia una xarxa neuronal feta amb *Numpy*, una llibreria de *Python* per fer càlculs amb vectors i matrius amb la qual tenia bastant experiència.

Després de provar dues opcions que més o menys m'agradaven³, va aparèixer un repositori⁴ de Michael Nielsen, coautor de *Quantum Computation and Quantum Information* [7] que em va salvar.

El repositori tenia codi per xarxes neuronals que estava estructurat d'una forma que m'agradava i encara més important, que entenia. Inclús tènia diverses versions d'una mateixa xarxa neuronal, amb un nivell de complexitat diferent. Llavors, a partir del model més simple que hi havia en el repositori ⁵, vaig començar a desenvolupar el discriminador.

Per verificar el correcte funcionament del discriminador, i per poder comprendre com funciona el codi, vaig utilitzar la teoria del capítol 3. No obstant això, el principal problema que em vaig trobar va ser derivar la funció de pèrdua, per exemple la *Minimax*, s'ha de derivar-la a partir de dues equacions, una per a cada etiqueta.

Com es pot veure al codi final pel discriminador a l'annex E.2.1.0.2, he fet bastants canvis, però no he canviat l'estructura del codi. La majoria dels canvis són per afegir més funcionalitat al model, com per exemple l'emmagatzematge de les dades per poder al final veure-les en un gràfic. Tanmateix, si que vaig haver-hi de canviar la funció de pèrdua utilitzada, ja que originalment, era una MSE.

³Buscava codi estructurat d'una forma en concret, que estigui dissenyat amb la filosofia de *Object Oriented Programming*, una forma d'escriure codi en el qual tot s'implementa en un sol objecte.

⁴Enllaç del respositori de Michael Nielsen, la persona que més m'ha ajudat a fer aquest treball. Però no m'ha ajudat directament, ho dic perquè és el coautor de *QC i QI* [7] i autor de la xarxa neuronal que va fer que progressés amb la programació.

⁵Es pot veure el codi original a l'annex E.2.1.0.1.

El canvi més important és que inclou les dues formes d'optimitzar el model, amb dues funcions de pèrdua que funcionen de manera diferent, però que són la mateixa, la *Binary Cross Entropy* i la *Minimax*. Això en el codi està materialitzat en dues funcions⁶ diferents, backprop_bce() i backprop_minimax(). No tenen cap diferència en termes d'eficàcia o rapidesa i les vaig fer tan sols per comprovar aquest fet.

Mirant enrere, és una tasca fàcil, però en el moment vaig tindre moltes dificultats alhora d'adaptar el codi a les meves necessitats. Un aspecte que em va ajudar molt va ser comprendre la teoria darrera de les xarxes neuronals que he presentat a la secció 3.2.

El codi final del discriminador es pot veure a l'annex E.2.1.0.2. També en el repositori d'aquest treball hi ha un altre arxiu que conté una altra versió en la qual intentava implementar diverses funcions d'activació en el model, però no ho vaig aconseguir, tanmateix, no em preocupa perquè no és una part vital del treball, no passa res per tindre el discriminador només amb la funció sigmoide com a funció d'activació. Tenia l'intenció de fer-ho perquè en l'article de Huang et. al., la funció d'activació que s'utilitza és la *ReLu* [1].

6.2 Generador

El desenvolupament de l'altra part del model, el generador, va ser molt diferent. Després de provar de fer-ho amb *TensorFlow Quantum*, sense obtenir bons resultats, no tenia altra opció que fer-ho tot manualment i jo mateix⁷, això no obstant, ja tenia experiència en fer petites xarxes neuronals quàntiques i això em tranquil·litzava. Sabia perfectament el que havia de fer, i com ho havia de fer: Implementar el mètode de *parameter shift* en els circuits quàntics dels quals he parlar en la secció 4.2.

⁶Funcions de *Python*.

⁷No em vaig ni plantejar buscar codi per internet perquè pensava que els autors dels papers que vaig llegir, les úniques persones que sabia que podien tindre el codi, no el penjarien.

Una vegada tenia la funció que creava els circuits quàntics, em vaig posar amb l'optimització dels paràmetres, de la qual parlaré a continuació.

Primer de tot cal remarcar que el model s'optimitza a partir d'un *batch*, és a dir, un grup de dades, en aquest cas, un grup d'imatges. S'agafa la mitjana dels errors de cada *batch*, i s'actualitzen els paràmetres a partir d'aquesta. La motivació per treball en *batch* i no dades individuals és perquè s'ha de mirar l'error d'unes quantes dades a la vegada, d'aquesta manera l'optimització és més robusta [2].

Tornant al funcionament de l'ioptimització, ho explicaré tal i com està implementat en el codi. Per començar s'han d'agafar els paràmetres a optimitzar, que estaran en forma d'un vector θ , escollir un d'ells que anomenaré θ_i , que és el paràmetre que s'optimitzarà, i crear un vector de pertubació Δ_i .

Llavors es creen dos vectors de paràmetres nous, θ_i^+ i θ_i^+ : Es multiplica $\pm \frac{\pi}{4}$ pel vector de pertubació, i es suma el resultat al vector de paràmetres original⁸.

A continuació, es creen dues imatges, cadascuna corresponent a un dels vectors de paràmetres creats, una amb θ_i^+ i l'altra amb θ_i^- .

Per últim, s'avalua la funció de pèrdua per a cada imatge generada i es treu la diferència entre elles, d'aquesta manera calculant una derivada $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta_i}$ respecte al paràmetre θ_i .

Una vegada es té una derivada per a cada paràmetre de θ es pot construir el vector gradient ∇_{θ} . He de dir que aquest vector té la mateixa mida que el vector θ , com que cada element en el gradient correspon a la derivada d'un paràmetre de θ .

Al llarg de l'optimització es van sumant les derivades a ∇_{θ} , si això es fa per a tots els paràmetres de θ i per a totes les dades del *batch*, finalment es pot treure la derivada mitjana dividint els elements de ∇_{θ} per la quantitat de dades que hi ha en un *batch*.

Amb el gradient ∇_{θ} es poden finalment optimitzar tots els paràmetres, d'acord amb les derivades (concretament la mitjana de moltes derivades) de les quals està compost.

⁸Cada un d'aquests vectors de paràmetres té una petita variació en un paràmetre, i cada vector té una variació en un sentit.

Algorithm 2 Pseudocodi per una xarxa generativa adversària quàntica

```
\nabla = 0
                                          \triangleright Creació del vector \nabla que té la mateixa mida que \theta
for soroll en batch do
     for paràmetre \theta_i en \theta do

ightharpoonup Creació del vector pertubació d'acord amb el vector 	heta
          \theta_i^+ = \theta + \frac{\pi}{4} \Delta_i
\theta_i^- = \theta - \frac{\pi}{4} \Delta_i
           Imatge<sub>1</sub> = generador(soroll, \theta_i^+)
           Imatge<sub>2</sub> = generador(soroll, \theta_i^-)
                                                                  Generació de les imatges
           Predicció_1 = discriminador(Imatge_1)
                                                                       ⊳ El discriminador posa una
           Predicció_2 = discriminador(Imatge_2)
etiqueta a cada imatge
           Diferencia<sub>i</sub> = \mathcal{L}(\text{Prediccio}_1) - \mathcal{L}(\text{Prediccio}_2)
          \nabla_{\theta} = \nabla_i + \mathsf{Diferencia}_i \qquad \triangleright \mathsf{On} \ \mathcal{L} \ \mathsf{\acute{e}s} \ \mathsf{la} \ \mathsf{funci\acute{o}} \ \mathsf{de} \ \mathsf{p\`{e}rdua} \ \mathsf{del} \ \mathsf{generador}
     end for
end for
for \theta_i en \theta i \nabla_i en \nabla_\theta do
                                                          ⊳ Per a cada paràmetre i per a cada error
     \theta_i^{t+1} = \theta_i + \frac{\eta}{M} \nabla_i \triangleright Actualització del paràmetre amb la mitjana de l'error que
correspon a aquest paràmetre
end for
```

FIGURA 6.1: Em refereixo a l'input de la xarxa generacional com a soroll, ja que és més encertat d'aquesta manera. El vector ∇ té la mateixa mida que el vector de paràmetres θ , cal notar que també té la mateixa mida els vectors θ_i^{\pm} , ja que aquests vectors són θ amb una alteració al paràmetre θ_i . Les paraules *generador* i *discriminador* denoten els respectius models, per tant, *Imatge_i* i *Predicció_i* són els outputs dels models.

El pseudocodi per aquest procediment es pot trobar en la figura 6.1. En aquesta es pot veure que es crida al discriminador perquè posi etiquetes a les dues imatges generades, això és per poder avaluar aquestes etiquetes amb la funció de pèrdua. Per després poder agafar la diferència i d'aquesta manera calcular la derivada. El codi pel generador es pot trobar en l'annex, E.2.1.0.3.

6.3 Creació del model

Quan ja es tenen les dues parts del model, aquestes s'han d'ajuntar d'alguna manera. El que jo he fet és posar-ho tot en una classe de *Python* anomenada Quantum_GAN, que conté les funcions per definir el model, per executar-lo, per guardar les seves dades i per crear els gràfics que serveixen per avaluar l'eficiència del model. Aquesta classe és el tros de codi que junta tot, tant el discriminador i el generador. També agafa altres funcions que són necessàries, com per exemple la sigmoide. Aquestes funcions que no estan en l'arxiu del generador ni en el del discriminador, es troben en functions.py.

S'han de tenir en compte algunes de les funcionalitats d'aquesta classe. En particular, com circulen les dades del generador als discriminadors i com es creen les gràfiques amb les quals valoro l'eficiència dels models.

La funció que s'utilitza per entrenar el model és Quantum_GAN.train(). Aquesta té com input un *dataset* amb imatges reals i el soroll per poder entrenar el generador. Aquest *dataset* es divideix en grups d'imatges (els *batchs*), cada *batch* conté tant imatges reals, com soroll en la mateixa quantitat.

En una iteració primer s'optimitza el generador, que substitueix el soroll del *batch* amb les imatges que genera. Llavors es passa el *batch* al discriminador que s'optimitza tant amb les imatges reals com amb les imatges falses. Aquest és el procés pel qual s'optimitzen els dos models.

Pel que fa a la creació de les gràfiques, aquesta classe selecciona una imatge real aleatòria i una de falsa per avaluar la funció de pèrdua en la iteració, també crea les etiquetes utilitzades en aquesta l'avaluació. Totes aquestes dades s'utilitzen per a la creació de diversos gràfics que mostren l'evolució d'aquestes dades a través de tota l'optimització.

6.4 Execució del model

No obstant això, en l'arxiu qgan.py, no es troba l'execució del model, només està la definició de la classe Quantum_GAN. Això és perquè el codi realment s'executa en l'arxiu main.py. Aquest és l'únic arxiu que té codi que realment s'executa, els altres arxius només tenen definicions. Per projectes relativament grans, com aquest, convé tenir un arxiu que fa tot el treball, el qual crida a totes les funcions definides en altres arxius i les executa d'una manera ordenada.

Com es pot veure en l'annex, E.2.1.0.5, aquest arxiu té molt poc codi. En ell només es crea amb *Numpy* el dataset, es defineix el discriminador i el generador, amb els quals es crea el model amb Quantum_GAN.

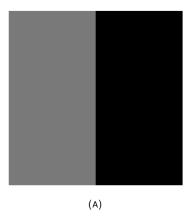
Finalment, es crida a la funció Quantum_GAN.train() per optimitzar el model.

En acabar l'optimització es criden les funcions Quantum_GAN.plot(), Quantum_GAN.create_gif()

i Quantum_GAN.save(), les quals donen a terme funcions complementàries com la creació de les gràfiques, la creació d'un GIF que mostra com les imatges vam evolucionar al llarg de l'optimització, i l'emmagatzematge de les dades rellevants que s'han creat durant l'optimització.

Les imatges que vaig escollir per generar són les mateixes que van generar en l'article en el qual vaig basar el treball. No entraré molt en detall sobre les distribucions concretes que formen les imatges, però per tindre una imatge general sobre com són es pot veure la figura 6.2. O directament es pot consultar les distribucions en l'article original [1] o veure com es generen les imatges en el codi E.2.1.0.5.

Si executen el model, amb una mida de *batch* de 10, tant el *learning rate* del discriminador com del generador a 0.1, i un total d'iteracions de 400, hi ha una garantia d'arribar a la convergència desitjada, és dir que, que els dos models arriben a l'equilibri de Nash i no poden continuar l'optimització. En aquest punt és quan les imatges falses i les reals són iguals.



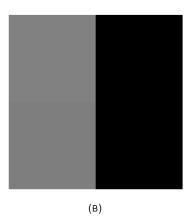
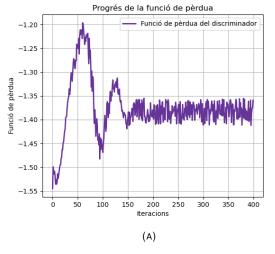


FIGURA 6.2: **A)** Aquest és un exemple d'una imatge del *dataset* amb el qual s'entrena el model que he creat. És simplement una imatge en blanc i negre de 4 píxels, en la qual hi ha dos píxels amb un valor aproximant de 0.5 i els altres dos amb un valor de 0. Les imatges es creen a partir d'una *array* de *Numpy*, com per exemple np.array([[0.47804505, 0.], [0.47804505, 0.]]). **B)** Aquest és un exemple d'una imatge generada que tracta de ser el més semblant possible a les imatges del *dataset*. Es pot veure que són indistingibles a simple vista, però al veure els valors es pot apreciar com els nombres no són els mateixos: np.array([[0.504324, 0], [0.495676, 0]]). Això és perquè només pel valor de 0.5 és possible tenir els dos píxels amb el mateix valor, sempre que els valors dels altres píxels sigui zero. Cal recordar que els valors dels píxels han de sumar 1. Ja que són valors generats per un circuit quàntic. Per tant, les imatges del *dataset* com la que he mostrat no són possibles de crear. He pensat fer-ho d'aquesta manera per veure si es generaria les imatges correctament amb aquesta limitació, el resultat ha sigut que les imatges que es generen són com la mitjana dels valors de les imatges del *dataset*, tal com es pot apreciar en la figura 7.5.



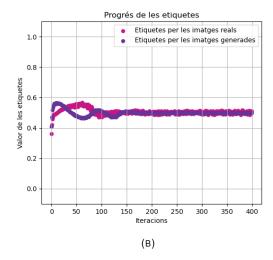


FIGURA 6.3: En aquestes figures es pot veure com per la iteració 250, el model ja s'ha estabilitzat. Això és perquè les etiquetes i el valor de la funció de pèrdua convergeixen en un valor. A) Funció de pèrdua per cada iteració. A partir de la iteració 175, es pot veure com el valor de la funció s'estabilitza en l'interval (-1.35, -1.4), això concorda amb els valors de les etiquetes en les mateixes iteracions, ja que $\log(\frac{1}{2}) + \log(1 - \frac{1}{2}) \simeq -1.38$. B) Etiquetes per les imatges reals i generades per cada iteració. Es pot observar que els valors de les etiquetes per les imatges reals són més inestables que els valors de les generades. Això és perquè les imatges reals tenen una major variació en els valors dels píxels, mentre que en les generades aquest fet no és tan notable. Per tant, el discriminador assigna etiquetes amb una major variació.

En la figura, 6.3b, es pot veure com les etiquetes pels dos tipus d'imatges van oscil·lant fins a estabilitzar-se. El mateix es pot dir per la funció de pèrdua, com es pot veure en la figura 6.3a.

A causa del fet que aquests gràfics són molt semblants als seus anàlegs de les GANs clàssiques i que les distribucions reals i generades són pràcticament iguals (com es pot veure a la figura 6.4), considero que el model funciona correctament.

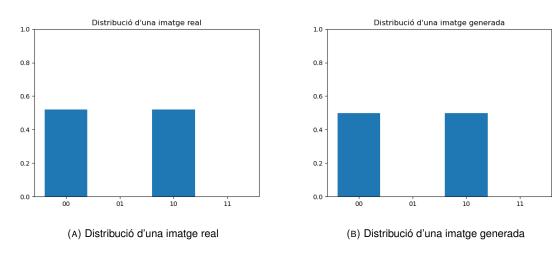


FIGURA 6.4: Comparació d'una imatge generada i una real, quan el model ha assolit la convergència. En l'eix Y es pot veure el valor d'un píxel, mentre que en l'eix X estan els píxels.

Abans he especificat que al cap de 400 iteracions podem tenir la garantia d'arribar al punt d'equilibri, no obstant això, es pot arribar a aquest punt amb menys iteracions, el que vull dir és que amb 400 de segur que s'arriba. Això és perquè, com a tots els models de *machine learning* hi ha una part de sort implicada. Si els paràmetres inicials són més semblants als paràmetres desitjats, el model assolirà la convergència més ràpidament.

Capítol 7

Realització del experiment

Una vegada havia confirmat el correcte funcionament del model, vaig començar amb el desenvolupament del experiment. Havia de crear els dos tipus de circuits quàntics que necessitava, uns amb un sistema ancilla, i uns altres sense.

Un sistema ancilla, és un grup de qubits sobre els quals es donen a terme operacions, però que no es mesuren per treure l'output del circuit. Aquests qubits es pot veure clarament en la figura 7.1.

Primer de tot he de mencionar que havia de fer alguns canvis al generador per acomodar aquests qubits ancilla.

Segon, cal notar que no he replicat exactament la metodologia emprada en l'article original. En ell tenen aquesta equació [1]:

$$\rho = \frac{\operatorname{tr}_{A}(\Pi_{A} | \psi \rangle \langle \psi |)}{\operatorname{tr}(\Pi_{A} \otimes I_{2^{N} - 2^{N_{A}}} | \psi \rangle \langle \psi |)}$$

Com ja he comentat en la secció 2.4.1.1, no veig com aquesta equació pot tenir sentit, per tant la vaig ometre del meu experiment.

L'alternativa que he fet servir són els mesuraments de *Qiskit*, al definir el circuit especifico quins són els qubits que no vull mesurar, que són els qubits que formen part del sistema ancilla. No obstant això, no sé exactament quin és

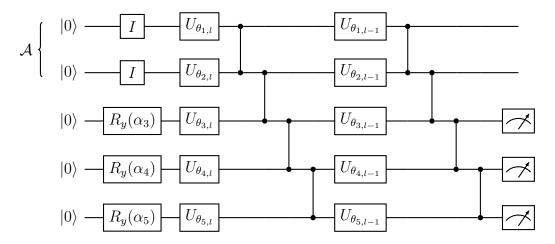


FIGURA 7.1: Aquí he marcat els qubits ancilla amb A, són els dos primers. També al final del circuit he afegit mesures als qubits que s'han de mesurar.

el funcionament d'aquest mètode. Però si empro aquest procediment en altres circuits, dels quals sé el resultat, aquest mètode fa el que m'espero¹.

L'arxiu que utilitzo per fer els experiments és experiment.py. En ell es pot veure com defineixo dos discriminadors² i dos generadors, que es diferencien pels circuits que fan servir, un amb qubits ancilla i l'altre sense. Aquests models s'agrupen en parelles per definir dues qGANs.

Cal notar que els generadors i els discriminadors³ comencen amb els mateixos paràmetres, per tant, tenen les mateixes condicions, menys els circuits quàntics és clar. També s'utilitza el mateix dataset.

7.1 Anàlisi dels resultats

Si comparem les gràfiques que mostren les etiquetes es pot veure una clara diferencia: Els models que tenen els circuits amb els qubits ancilla són més inestables que el que no els tenen, tal i com es pot veure en la figura 7.2. Tanmateix, això no vol dir necessàriament que siguin més eficients.

¹Parlo dels parells de Bell, els circuits quàntics amb entrellaçament més simples que es poden fer.

²Que tenen les mateixes característiques.

³Al principi pensava no tenir els mateixos paràmetres inicials pels discriminadors, però al veure les gràfiques de les etiquetes, l'efecte que tenen aquests és molt notable. Es pot veure com a vegades les etiquetes comencen en uns valors de 1 i en altres de 0. enllaç per veure una imatge amb totes les gràfiques (perdó per la informalitat)

També es pot observar una clara diferència en les imatges generades en la primera iteració. En les primeres imatges d'un generador amb la funció no lineal es pot veure un píxel amb un valor de 1 mentre que els altres estan al 0. Mentre que en l'altre tipus de generador es pot veure que els píxels tenen més o menys el mateix valor, d'aquesta manera formant una distribució uniforme.

Aquest fet probablement és causat per l'estructura del circuit que té els qubits ancilla. Tanmateix, perquè exactament passa això està fora dels meus coneixements sobre la matèria⁴.

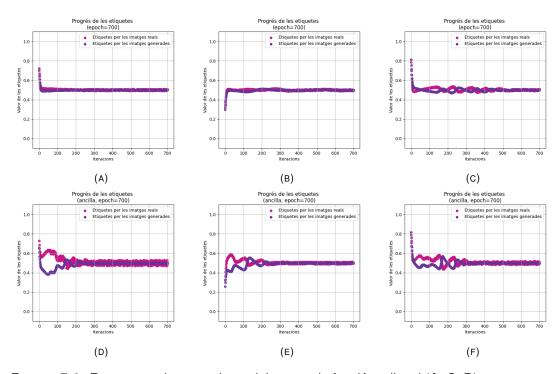


FIGURA 7.2: Es pot apreciar com els models sense la funció no lineal (**A**, **C**, **B**) tenen una major estabilitat en les etiquetes comparats amb els models que sí tenen la funció no lineal (**D**, **E** i **F**).

La part que realment m'intriga és que durant les primeres iteracions, en els circuits amb els qubits ancilla el píxel que té el valor de 1, passa d'un a un altre. Aquest comportament succeeix cada vegada que he executat el codi. Igual que he dit abans, arribar a comprendre la causa d'aquest fet està fora de les meves capacitats.

Estic bastant segur que aquesta fluctuació dels píxels és el factor que causa la inestabilitat que es pot observar en les etiquetes.

⁴Saber com es comporten sistemes quàntics que tenen parts entrellaçades.

Després de mirar les gràfiques que generaven els models, vaig posar-me a redactar les conclusions, malgrat això, no estava satisfet amb la precisió de l'anàlisi de les dades. No podia saber amb certesa quin dels dos tipus de models era el més eficient.

Necessitava una mètrica que en digués quina és la semblança entre les imatges generades i les imatges reals. Sabia que en l'article en el qual he basat el treball els autors havien fet servir una mètrica anomenada *Férchet Score* o puntuació de Férchet [1], en la qual s'emprava la distància de Férchet. Aquesta distància serveix per comparar dues distribucions a partir de la seva mitjana i la seva covariància [56].

Llavors vaig decidir implantar aquesta mètrica, i veure com evoluciona al llarg de l'optimització.

En un article sobre l'avaluació de les imatges generades per les GAN [56], vaig trobar aquesta equació per calcular la distància de Férchet:

$$FD(r,g) = |\mu_r - \mu_g|^2 + \operatorname{tr}\left(\Sigma_r + \Sigma_g - 2(\Sigma_r \Sigma_g)^{\frac{1}{2}}\right)$$

On μ és la mitjana⁵ i Σ és la covariància d'una distribució. Aquesta equació l'he implementat en *Python* mitjançant matrius, és a dir les imatges. La covariància és calculada amb una funció de *Numpy*. A la qual se li dona com input una matriu on cada fila d'aquesta representa una variable d'una distribució. No puc estar 100% segur de què he implementat aquesta mètrica correctament, ja que no sé el funcionament exacte de la covariància, ni el de la funció de *Numpy*. No obstant això, sembla que funciona correctament.

Cal notar que si les dues imatges són exactament iguals, la distancia dona pràcticament zero⁶. Per considerar que dues imatges són «acceptablement semblants», han de tenir una distància entre elles de 10^{-3} aproximadament.

⁵He emprat la mitjana aritmètica.

⁶Python diu que és d'un ordre de magnitud de 10^{-16} aproximadament.

Part IV Conclusions

Una vegada havia implementat la distància de Férchet per poder avaluar el rendiment dels models, vaig arribar a una clara conclusió:

Els models que tenen implementada la funció no lineal són més eficients.

Afirmo això perquè els models sense la funció no arriben a estabilitzar-se, és a dir, no arriben al punt d'equilibri. En canvi, els models que tenen la funció si ho fan. Arribar al punt d'equilibri garanteix que les imatges generades siguin com les reals. Per molt més que el model segueixi optimitzant-se, sempre donarà les millors imatges generades.

Els models que no presenten la funció no assoleixen aquest punt a causa que la semblança de les imatges oscil·la, és a dir, el model pot arribar a generar imatges correctament, però no ho fa indefinidament, al cap d'unes interaccions la semblança de les imatges generades amb les reals ja no és significativa. Simplement, la qualitat de les imatges generades va oscil·lant entre bona i dolenta. Tot i que hi ha excepcions, a vegades els models sense la funció no experimenten aquesta oscil·lació. Tanmateix cal remarcar que les vegades que passa són notablement més altes que les que no passa. Com es pot veure amb les dades de la taula 7.1.

Aquest problema no és causat pel discriminador, això és perquè la variable independent de l'experiment és el circuit quàntic del generador, per tant, és el factor que té més possibilitat de ser el causant d'aquest comportament. No sé molt bé la causa exacta, però està clar que el mesurament parcial té un impacte.

	Presenta oscil·lació	No Presenta oscil·lació
Amb Funció No Lineal	0	6
Sense Funció No Lineal	5	1

Taula 7.1: Les dades provenen d'un total de 6 models, 3 d'ells amb un total de 700 iteracions i els altres 3 amb un total de 550. El nombre d'interaccions no hauria d'afectar de cada manera les dades. Degut si hi ha una oscil·lació, es pot veure clarament a partir de les 400 iteracions. Amb les dades es pot veure que és més probable que un model sense la funció lineal presenti una oscil·lació. Cal notar que cap model amb la funció ha tingut una oscil·lació. Les gràfiques que corresponen a cada model es poden veure en les figures 7.4 i 7.3.

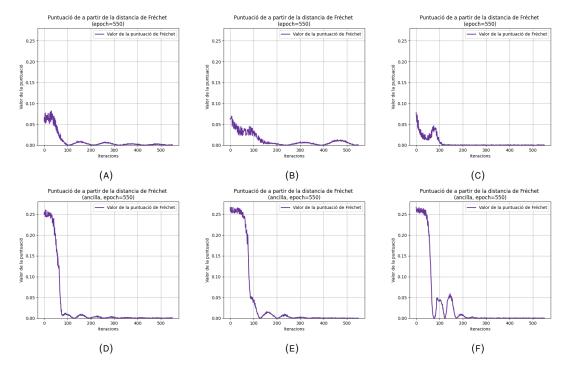


FIGURA 7.3: Totes les gràfiques corresponen a models que s'ha executat al llarg de 550 iteracions. Les figures **A**, **B** i **C**, corresponen a models sense la funció lineal. L'únic d'ells que no presenta una oscil·lació és el **C**. Les gràfiques sense la funció es poden comparar a les d'abaix, les quals representen models amb la funció implementada. Els models han estat creats per parelles, les quals estan organitzades verticalment. És a dir, les gràfiques **A** i **D** representen models que tenen els mateixos paràmetres inicials. El mateix passa amb **B** i **E** i amb **C** i **F**.

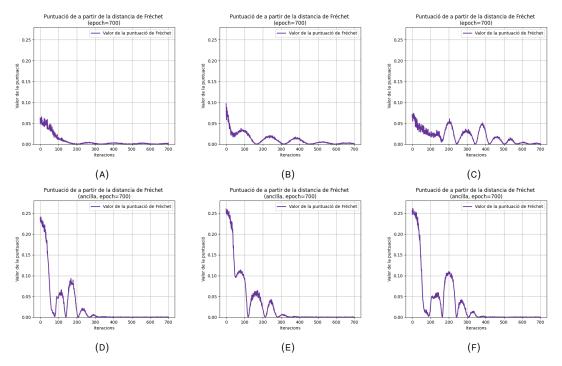


FIGURA 7.4: Aquestes gràfiques corresponen a models que s'han executat al llarg de 700 iteracions. Estan organitzades igual que les gràfiques de la figura 7.3. En aquests casos, com es pot observar tots els models sense la funció no lineal presenten les oscil·lacions. No obstant això, en la gràfica **A**, aquesta es molt feble. Per veure com afecten les oscil·lacions es pot veure la figura 7.5, on estan representades les últimes imatges que han generat els models que corresponen les gràfiques d'aquesta figura.

En les gràfiques 7.3 i 7.4 es pot veure perfectament l'oscil·lació en la Distància de Fréchet. Es pot interpretar aquesta mètrica com la semblança entre les imatges generades i les reals. Si aquesta mètrica convergeix a zero, es pot dir que el model ha arribat al seu punt d'equilibri. Es pot veure com tots els models que tenen el mesurament parcial assoleixen aquest punt. D'aquesta manera demostrant l'eficàcia de la funció no lineal.

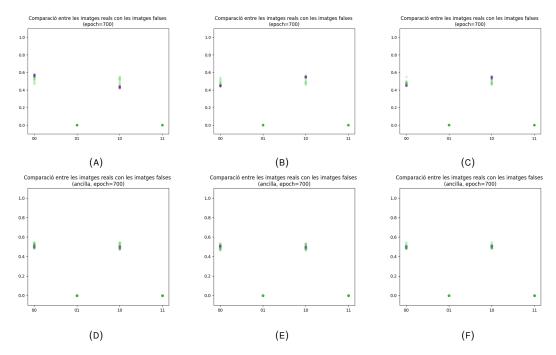


FIGURA 7.5: Aquestes gràfiques corresponen als mateixos models que els de la figura 7.4. Les posicions de les gràfiques són les mateixes, per tant, si estan en la mateixa posició que les de l'altra figura, corresponen al mateix model. Les imatges generades pels models sense la funció no lineal (**A**, **C**, **B**) no s'assemblen a les reals. Es pot veure com els punts de les imatges generades (color violeta) no estan als mateixos valors. Mentre que en les gràfiques **D**, **E** i **F**, sí que ho estan. Els punts violetes sembla que representen la mitjana dels punts verds. També es pot observar que les imatges generades tendeixen a ser més variades que les reals.

La diferència entre les imatges es pot veure la figura 7.5, en la qual es mostren les 10 últimes imatges generades pels models optimitzats al llarg de 700 iteracions.

A partir de la Distància de Fréchet es pot apreciar l'efecte que té el mesurament parcial en la generació de les imatges, fent que aquest procés sigui més eficient i evitant una oscil·lació entre la generació d'imatges de bona i dolenta qualitat. Per tant, es pot afirmar que el mesurament té un efecte positiu en el model, corroborant la tesi exposada en Huang et. al. (2021) [1].

No obstant això, es podria desenvolupar aquest experiment en major profunditat. No he tingut en compte el temps en el qual es tarden a generar les imatges. Els models amb el mesurament parcial implementat són més eficients, però en tenir més qubits és més costos simular-los i, per tant, tarden més temps per cada interacció. He fallat en mirar exactament quina és la diferència en termes de temps, tanmateix, ja que els models sense la funció no lineal no arriben a assolir el punt d'equilibri la gran majoria de les vegades, des d'un punt pràctic és recomanable utilitzar els models que si tenen la funció.

A més a més es podria investigar la causa de l'oscil·lació en major profunditat. Deixant de banda la investigació teòrica de per què passa, es podria variar el nombre de qubits en els circuits, tant els ancilla, com el total de qubits del circuit, per veure quin és l'efecte que té tenir més qubits en el sistema ancilla. Potser investigaré pel meu compte aquesta qüestió.

Aquest treball de recerca s'ha acabat, quan en realitat, és el començament del meu camí en la física, la computació quàntica, les ciències de la computació i la programació científica. La vida universitària em donarà més eines i aprenentatges per poder, de mica en mica, aprofundir i revisar tot el que he après al llarg d'aquest camí.

Part V

Annexos

Capítol A

Que podria fer en un futur?

M'agradaria parlar sobre que és el que vull fer en el futur. Gaudeixo massa treballar en aquests camps i programar experiments, com per a deixar tot això de banda.

La primera opció seria investigar en major profunditat com afecta aquest mesurament parcial a l'eficiència dels models, i veure per què la funció de pèrdua oscil·la d'aquesta manera.

Pel que fa a la segona opció, en aquesta entraria tot el que té a veure amb generar imatges amb la qGAN que he fet. Podria posar-me a generar imatges més complexes com dígits escrits a mà, igual que han fet els autors de l'article en el qual he basat aquest treball. També podria provar de generar imatges a color, ja m'he llegit uns quants articles que donen a terme aquesta fita i em sembla molt interessat. A més de tot això s'ha m'acudeix implementar el meu codi en un ordinador quàntic de veritat, però no crec que no faci perquè el meu model requereix moltes avaluacions de diversos circuits quàntics i no penso que *IBM Quantum Experience* em deixaria fer-les totes.

Una altra funció que he pensat fer una cosa completament diferent de la generació d'imatges. Existeixen models generatius que es basen en el que s'anomena feature encoding, és a dir, trobar les característiques d'un objecte i a partir d'elles sintetitzar nous objectes. Un gran exemple d'aquests models és Juxebox desenvolupat per OpenAI [57]. Aquest model serveix per a la generació

de música. Consisteix a treure les característiques de l'estil i música d'un artista, i partir d'una gravació d'una veu que canta, transformar la gravació en una cançó amb l'estil de l'artista analitzat.

Aquests tipus de models tenen una arquitectura anomenada *autoencoder*, la qual ja ha sigut implementada en models quàntics [58]. Vull veure si és possible fer alguna cosa semblant a *Jukebox*, no necessàriament per generar dades, sinó per veure si és possible fer *feature encoding* en un circuit quàntic. No penso que sigui probable fer-ho, però serà divertit intentar-ho.

Finalment, he pensat en veure com codificar imatges en color en un circuit quàntic. En una primera instancia pots pensar que s'hauria de fer mitjançant una codificació en RGB. Una tasca que ja ha sigut realitzada [59]. No obstant això, he tingut l'idea d'utilitzar una codificació en YCbCr. En comptes de fer servir els vermell, blau i verd; es faria servia un valor de lluminositat, un to de color entre el blau i el groc, i un altre entre el vermell i el verd. Bàsicament és seguir utilitzant tres valors per píxel però els qual representen diferents colors que no són RGB.

Codificar les imatges en YCbCr dona la possibilitat de fer *subsampling*, una tècnica de compressió d'imatges utilitzada en formats com JPEG [60]. Per no dedicar molt de temps a aquesta qüestió, només mencionaré que realitzar *subsampling*, permetria per exemple que cada dos píxels comparteixin els mateixos valor pels color, però que cadascun tingui un valor de lluminositat propi. D'aquesta manera es requeriran emmagatzemar menys nombres per píxel.

Tanmateix, l'opció més intel·ligent seria centrar-me en les bases de la computació quàntica i aprendre les subrutines que existeixen com la transformada de Fourier quàntica i l'estimació de fase, els pilars dels algoritmes quàntics. A més a més hi ha algoritmes molt interessants i útils que he d'aprendre a utilitzar i encara més important, comprendre'ls; he de desenvolupar més intuïció. Aquesta última opció és que segur que faré en algun moment, possiblement en l'estiu abans d'entrar en la universitat.

Capítol B

Més àlgebra lineal

B.1 Curs ràpid de la notació de Dirac

A la taula següent hi ha un resum de conceptes matemàtics de l'àlgebra lineal importants expressats en la notació de Dirac [61]:

importants expressats en la notació de Dirac [01].		
Notació	Descripció	
\overline{z}	Nombre complex	
z^*	Conjugat complex d'un nombre complex z . $(a + bi)^* = (a - bi)$	
$ \psi angle$	Vector amb una etiqueta ψ . Conegut com a \textit{ket}	
$\ket{\psi}^T$	Transposada d'un vector $ \psi angle$	
$ \psi angle^\dagger$	Conjugat Hermitià d'un vector. $ \psi angle^\dagger=(\psi angle^T)^*$	
$\langle \psi $	Vector dual a $ \psi\rangle$. $ \psi\rangle=\langle\psi ^{\dagger}$ i $\langle\psi = \psi\rangle^{\dagger}$. Conegut com a <i>bra</i>	
$\langle \varphi \psi \rangle$	Producte interior dels vectors $\langle \varphi $ i $ \psi \rangle$	
$ \varphi\rangle\langle\psi $	Producte exterior dels vectors $\langle \varphi \ \mathbf{i} \ \psi \rangle$	
$ \psi\rangle\otimes \varphi\rangle$	Producte tensorial dels vectors $ arphi angle$ i $ \psi angle$	
0	Vector zero i operador zero	
\mathbb{I}_n	Matriu identitat de dimensions $n \times n$	
\mathbb{C}_n	Espai vectorial complex de dimensió \boldsymbol{n}	
\mathbb{C}_1 o \mathbb{C}	Espai dels nombres complexos	

La notació utilitzada per un espai vectorial complex i l'espai dels nombres complex no són de la notació de Dirac estàndard, però les poso per explicar el que signifiquen.

Capítol C

Computació Quàntica vs Mecànica Quàntica

En la introducció havia mencionat que una de les raons per les quals havia començat a aprendre i recercar sobre computació quàntica era perquè era fàcil. En aquest annex explicaré exactament a què em refereixo per això amb un exemple pràctic. Dic que és fàcil, perquè ho és si es compara amb la mecànica quàntica.

En mecànica quàntica la manera més usual de representar els estats quàntics, com els orbitals d'un àtom d'hidrogen és a través de *wavefunctions* o funcions d'ona, no se solen representar mitjançant vectors d'estat. Aquestes funcions d'ona són molt útils i poden representar casos més generals que els vectors d'estat. No obstant això, treballar amb elles és molt més complicat, ja que són funcions que depenen del temps. Això implica que s'han d'utilitzar altres operacions per normalitzar les funcions, determinar com evolucionen en el temps o per fer mesures. A continuació faré una comparació entre com es preserva la norma d'una funció d'ona i la d'un vector d'estat quan aquests objectes evolucionen en el temps. Es podrà veure perquè penso que la mecànica quàntica més bàsica em sembla més complexa que la computació guàntica més bàsica.

C.1 Normalitzar

A causa de la interpretació probabilística dels vectors d'estat i de les funcions d'ona, aquests objectes han de ser normalitzats perquè la suma de les probabilitats dels possibles estats de mesura sigui 1.

Per una funció d'ona $\Psi(x,t)$ que representa una partícula, la probabilitat de trobar aquesta partícula en un punt x és $|\Psi(x,t)|^2$. Per tant, la funció d'ona ha de ser normalitzada seguint la fórmula:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |\Psi(x,t)|^2 dx = 1 \tag{C.1}$$

Ja que la funció d'ona evoluciona a través del temps d'acord amb l'equació de Schrödinger (veure la figura C.1) qualsevol solució d'aquesta equació ha d'estar també normalitzada. En altres paraules, aquesta equació ha de preservar la normalització de les funcions d'ona [62].

$$i\hbar\frac{\partial\Psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m}\frac{\partial^2\Psi}{\partial x^2} + V\Psi$$

FIGURA C.1: **Equació de Schrödinger**. On \hbar és $h/2\pi$, i V és una funció potencial d'energia.

Podem provar que aquesta equació preserva la fórmula C.1, començant per la igualtat trivial:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int_{-\infty}^{+\infty} |\Psi(x,t)|^2 dx = \frac{\partial}{\partial t} \int_{-\infty}^{+\infty} |\Psi(x,t)|^2 dx$$

Per la regla del producte tenim que 1:

$$\frac{\partial}{\partial t} |\Psi|^2 = \frac{\partial}{\partial t} (\Psi \Psi^*) = \Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial t} + \frac{\partial \Psi^*}{\partial t} \Psi$$

Ara amb l'equació de Schrödinger:

$$\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \frac{i\hbar}{2m} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} - \frac{i}{\hbar} V \Psi$$

 $^{^{1}}$ A partir d'ara escriuré $\Psi(x,t)$ simplement com Ψ per no fer les equacions tan enrevessades.

A continuació calculem el conjugat complex de la derivada anterior:

$$\frac{\partial \Psi^*}{\partial t} = -\frac{i\hbar}{2m} \frac{\partial^2 \Psi^*}{\partial x^2} + \frac{i}{\hbar} V \Psi^*$$

Quan s'ha d'arregla d'aquesta forma:

$$\frac{\partial}{\partial t} |\Psi|^2 = \frac{i\hbar}{2m} \left(\Psi^* \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \Psi^*}{\partial x^2} \Psi \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{i\hbar}{2m} \left(\Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial x} - \frac{\partial \Psi^*}{\partial x} \Psi \right) \right],$$

finalment podem avaluar l'integral del principi:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int_{-\infty}^{+\infty} |\Psi(x,t)|^2 dx = \frac{i\hbar}{2m} \left(\Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial x} - \frac{\partial \Psi^*}{\partial x} \Psi \right) \Big|_{-\infty}^{+\infty}$$

Ja que $\Psi(x,t)$ ha de convergir a zero quan x va cap a infinit, es veritat que:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int_{-\infty}^{+\infty} |\Psi(x,t)|^2 dx = 0$$

Es pot veure que l'integral és constant, per tant, quan Ψ és normalitzada a t=0, es queda d'aquesta manera per qualsevol t (positiu és clar), i la normalització d'una funció d'ona és constant si aquesta evoluciona d'acord amb l'equació de Schrödinger.

Aquesta demostració amb un vector d'estat és molt més simple: al evolucionar a partir de matrius unitàries, les quals preserven la norma del vector a la qual s'apliquen; si el vector al qual s'aplica una porta quàntica té una norma de 1, aquesta norma es preservarà.

Capítol D

Complexitat i algoritmes quàntics

En ciències de la computació existeix el concepte de *Big-O Notation*, una forma de quantificar l'eficiència dels algoritmes, la qual s'anomena la complexitat algoritmica. Bàsicament, és una forma de classificar-los segon la rapidesa que tenen en fer la tasca que els correspon, aquesta rapidesa no és mesura en segons, ja que aquesta mètrica pot variar d'ordinador a ordinador per les diferències en hardware que aquests poden tindre. En canvi, es mesura segons el nombre d'operacions que són necessàries, sense unitats.

La $\mathit{Big-O}$ $\mathit{Notation}$ consisteix en definir el nombre màxim d'operacions que necessita un algoritme, es denota $\mathit{com}\ O(\cdot)$ on l'argument usualment depèn de n que és la mida de l'input a l'algoritme, per exemple un algoritme de cerca ha de cercar a través de n coses.

Com a exemple: un algoritme de cerca de cadenes binàries corre en un temps $O(\log_2 n)$, on n és el nombre de cadenes entre les quals ha de cercar. La notació $O(\cdot)$ es diu que és el *upper boundary*, això significa que $\log_2 n$ és la quantitat de temps més gran en la qual es trobaria la cadena. Això vol dir que és possible que a la primera comprovació aconsegueixi trobar la cadena que es cerca per exemple.

Simplement, aquesta notació és una manera d'avaluar com d'eficients són els algoritmes amb relació a la mida de l'input que tenen. Cal notar que les operacions específiques que es quantifiquen varien entre els tipus d'algoritmes. Cada

grup d'algoritmes que tenen la mateixa tasca, tenen una operació a quantificar diferent.

Amb aquesta notació tenim una manera de comparar l'eficiència que tenen els algoritmes quàntics amb els clàssics que tenen la mateixa funció. Per il·lustrar l'avantatge en eficiència que presenten els algoritmes quàntics, presentaré a continuació els dos algoritmes més famosos, el de Grover, i el de Shor. Que serveixen per a la cerca d'un element en una llista desordenada, i per la factorització en nombres primers; respectivament.

D.1 Algoritme de Grover

En 1996, Lov Grover va presentar un algoritme quàntic per cercar entre una sèrie de dades desordenades [63] (e.g. cercar el número de telèfon en una llista desordenada). Per aquest problema un algoritme clàssic té una complexitat de O(N) cerques¹, mentre que l'algoritme de Grover té una complexitat de O(N), sent substancialment més eficient. En les paraules de Grover [63] (adaptades): un ordinador clàssic per tindre una probabilitat de $\frac{1}{2}$ de trobar un nombre de telèfon d'una persona en una llista desordenada necessita mirar a un mínim de $\frac{N}{2}$ números, mentre que amb el seu algoritme s'obté el número de telèfon en només $O(\sqrt{N})$ passos².

L'algoritme funciona de la següent manera:

1. S'agafa un sistema de n qubits en l'estat $|0\rangle$ que resulten en una combinació de $N=2^n$ estats. S'aplica una distribució uniforme als qubits, és a dir, aplicar portes Hadamard a tots els qubits, tenint al final un estat $|s\rangle$:

$$|s\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{x=0}^{2^n - 1} |x\rangle$$

¹Una cerca completada és quan es verifica si un element de la llista és l'element que se cerca o quan no es troba aquest nombre al comprovar tots els elements de la llista

²Per passos entenc que es refereix al nombre de vegades que es mira a l'oracle, és a dir, el nombre que de vegades que es verifica si s'ha trobat l'element que se cerca.

- **2.** Aplicar $\approx \frac{\pi}{4}\sqrt{N}$ vegades l'operador de Grover G, que consisteix en el següent conjunt d'instruccions:
- 1: Aplicar l'*Oracle* U_{ω}
- 2: Aplicar portes Hadamard a tots els gubits
- 3: Aplicar el *Grover diffusion operator* $U_s = 2|s\rangle \langle s| I$
- 4: Aplicar una altre vegada les portes Hadamard

L'oracle és un tipus de funció que s'utilitza en els algoritmes de cerca, té la finalitat de reconèixer si un element és l'element que s'està cercant. Els algoritmes de cerca es construeixen al voltant de l'oracle, i diversos algoritmes tenen diverses formes de consultar-lo. A més a més, la quantitat de consultes a l'oracle serveixen per quantificar la complexitat de l'algoritme, a més consultes, més ineficient és l'algoritme.

Al veure el procediment de l'algoritme es pot veure que l'*oracle* es consulta aproximadament $\frac{\pi}{4}\sqrt{N}$, vegades, d'aquesta manera resultat en una complexitat aproximada de $O(\sqrt{N})$, on $N=2^n$ per n qubits, com ja he esmentat anteriorment.

No entraré més en profunditat sobre aquest algoritme, perquè si no hauré d'introduir més conceptes de computació quàntica com ara la fase d'un estat, o començar a utilitzar notació més complicada que també hauré d'explicar. Em sap greu, perquè és un algoritme que funciona d'una manera molt maca de veure.

També em sembla un bon algoritme per poder explicar una de les millors característiques de la computació quàntica: és possible descartar automàticament els estats dolents dintre d'una combinació d'estats, d'aquesta manera lliurant un estat concret desitjat d'entre la combinació. En el cas de l'algoritme de Grover aquest estat desitjat és l'estat que està cercant l'*oracle*.

D.2 Algoritme de Shor

No explicaré aquest algoritme en profunditat perquè és troba fora de l'àmbit d'aquest treball³. Em limitaré a explicar quina és la seva utilitat i el compararé amb

³Hauria d'introduir nous conceptes com la fase d'un qubit i com efectuar la transformada de Fourier inversa en un circuit quàntic, a més a més hauria d'explicar-lo en una notació bastant complexa. Però, es pot entendre com funciona sense cap problema veient l'entrada de Wikipedia sobre aquest algoritme.

les seves alternatives clàssiques.

L'algoritme de Shor per la factorització en nombres primers [64], és probablement l'algoritme quàntic més famós i més rellevant que hi ha. Això és a causa de la gran diferencia en complexitat que té en comparació als seus anàlegs clàssics, i a causa del gran impacte que tindria la seva implementació a gran escala. Aquest últim punt és el més interessant i cridaner, per tant, és el que desenvoluparé en major profunditat.

Actualment, totes les dades encriptades que s'envien a través d'internet són encriptades mitjançant la família de protocols RSA 4 . Aquests protocols són una mica complicats, no els explicaré. L'únic fet que hem de tenir en compte és que per desencriptar un missatge s'ha de trobar els factors prims d'un nombre n, és a dir, dos nombres primers p i q que multiplicats donin n. Amb aquests nombres es poden saber les claus públiques i privades per encriptar i desencriptar missatges. n seria la clau pública, un nombre que tothom pot conèixer i amb el qual es poden encriptar missatges. Mentre que a partir de p i q es pot trobar la clau privada que correspon a la clau pública. Amb aquesta clau es pot desencriptar un missatge encriptat amb n, per aquesta raó es mantenen els nombres p i q secrets. Es pot entendre la clau pública com un cadenat que només s'obre amb la clau privada. Cal mencionar que a cada clau privada correspon una clau pública, són paralles úniques.

En encriptació es busca el que es diu *one way operations*, és a dir, una operació que sigui fàcil d'efectuar, però que la seva inversa requereixi molts recursos computacionals per donar-la a terme. L'operació n=pq compleix aquest requisit, és fàcil multiplicar els nombres primers p i q i trobar n, però és molt difícil trobar els nombres p i q sabent n, amb n sent un nombre de moltes xifres. Els millors algoritmes per donar a terme aquesta tasca requereixen moltíssim temps computacional en els ordinadors clàssics. Per aquesta raó el protocol RSA s'utilitza àmpliament, és molt segur perquè és molt difícil saber la clau privada a partir de n. Si n és un nombre de 2048 bits, amb la tecnologia actual no és possible

⁴RSA són les sigles dels creadors d'aquests protocols; Ron Rivest, Adi Shamir i Leonard Adleman, que en 1977 van publicar els resultats de la seva investigació [65].

trobar els nombres primers p i q en un temps raonable. Dic raonable perquè es pot arribar a descobrir, però es tardaria milers d'anys inclús amb els ordinadors més potents del planeta.

Ara és quan l'algoritme de Shor juga la seva part, com ja he dit s'utilitza per a la factorització de nombres primers, i és extremadament eficient en comparació als seus anàlegs clàssics. En termes de complexitat, aquest algoritme pot factoritzar un nombre de N dígits en un temps polinomi de $O(\log N)^5$. Mentre que el millor algoritme clàssic per factoritzar en nombres primers té una complexitat de $O(e^{c(\log N)^{\frac{1}{3}}(\log\log N)^{\frac{2}{3}}})$ per una constant c. És a dir, que clàssicament es pot factoritzar en un temps exponencial [64], o com a mínim en un temps sub-exponencial. De totes maneres només cal tenir en compte que l'algoritme de Shor és molt més eficient que el millor algoritme clàssic que dona a terme la mateixa tasca.

S'estima que amb un ordinador quàntic prou avançat es podrien arribar a factoritzar nombres els quals tenen una mida que actualment utilitzem⁷, però amb la tecnologia actual aquesta fita és impossible. El record pel nombre més gran factoritzat per un ordinador quàntic en l'actualitat el posseeix un equip de la Universitat de Bristol al Regne Unit. En 2021 van aconseguir factoritzar 21 amb un ordinador quàntic que funciona a partir d'un sistema fotònic [66].

D.3 Ordinadors quantics actuals

El només ser capaços de poder factoritzar 21 il·lustra lo nova que és la tecnologia que està al darrere dels ordinadors quàntics. És un camp que té pocs anys de vida, i en el qual és difícil fer grans avanços. Al moment només es pot utilitzar el millor algoritme que ofereix la computació quàntica per poder fer una tasca extremadament simple⁸.

⁵Concretament la seva complexitat mesurada mitjançant la quantitat de portes quàntiques seria de $O((\log n)^2(\log\log n)(\log\log\log n))$, per factoritzar un nombre n amb una longitud de $\log n$ bits.

⁶Un algoritme que s'executa en temps sub-exponencial segueix sent més ineficient que un que s'executa en temps polinomi, però significativament més eficient que un que s'executa en temps exponencial.

⁷D'uns 2048 o 1024 dígits per exemple.

 $^{83 \}times 7 = 21$

Això és a causa de la petita quantitat de qubits dels quals disposen els ordinadors quàntics actuals i als errors que aquests donen a terme a l'hora d'aplicar operacions. Quan un ordinador quàntic aplica una rotació en l'estat d'un qubit físic, aquest ho fa amb una certa imprecisió. El mateix passa a l'hora d'aplicar portes a dos qubits, com per exemple una CNOT. Els ordinadors quàntics actuals només són utilitzats per fer experiments, com provar nous algoritmes i valorar els mateixos ordinadors.

Són extremadament poques les situacions pràctiques en les quals els ordinadors quàntics actuals siguin més útils que els clàssics. Tanmateix, és una tecnologia molt prometedora, en la qual grans companyies com Google, IBM, Amazon estan invertint per investigar-la, igual que altres companyies més petites i nombrosos equips d'investigació al llarg del món. S'espera que un futur els ordinadors quàntics ens permetran dur a terme tasques que són impossibles de realitzar en ordinadors clàssics, sobretot en tenir en compte que s'espera que començarem a arribar a limitacions físiques si continuem millorant els processadors d'ordinadors actuals.

No obstant això, aquesta afirmació s'ha de agafar amb cautela. És una tecnologia que s'està desenvolupant actualment, no és pot afirmar amb total seguretat que arribarà a un nivell en concret. És completament possible que al cap d'uns anys els investigadors es trobin amb una limitació física que és impossible de solucionar i que els ordinadors quàntics quedin rellevants com una tecnologia que va prometre molt i no va deliberar. L'única cosa que es pot fer és seguir investigant.

Però deixant tot això de banda, dels continguts d'aquest annex, el més rellevant són els algoritmes. Tant el seu funcionament, com la comparació que vaig entre els quàntics i els clàssics. Valorar el nivell tecnològic actual del ordinadors quàntics no és el focus del treball, i per tant, no tinc molta confiança en les afirmacions sobre aquest tema. Tanmateix, les he inclòs perquè penso que és una qüestió que s'ha d'adreçar. Encara que no he fer una recerca que fa justícia a aquesta qüestió.

Capítol E

Codi

En l'annex actual presentaré el codi que he utilitzat al llarg del treball. Està organitzat segons el moment en el qual he referenciat el codi en el text. Lamento no poder explicar el codi profundament, ja que no era pertinent. M'hauria agradat fer-ho.

He de mencionar que és possible que hi hagin errors en els espais o la indexació del codi presentant en aquestes pàgines del treball. Per una revisió exhaustiva del codi, consulteu el repositori de *Github*.

Aquest projecte de *Python* el vaig començar a desenvolupar mitjançant una *Jupyter Notebook*, a través de *Google Colab*. Però quan el projecte va augmentar de mida i necessitava més eines (com un *debugger*¹), vaig decidir passar-me a un IDE (*Integrated Development Environment*), un programa que pose més recursos en les mans del programador. Vaig decidir-me per un IDE expressament dissenyat per a *Python*: *PyCharm*. Concretament per *PyCharm Community*, que és d'ús gratuït. Per poder manejar els paquets de *Python* he utilitzat *Anaconda*. Aquestes eines o programes en van facilitar molt la feina. Aquest *workflow* potser és una mica avançat, però he arribat a un punt en el qual sé com funciona tot i no penso canviar-lo en un futur tret que hagin millors opcions². Finalment he de

¹Un *debugger* és una eina que serveix per diagnosticar i arreglar problemes en el codi, és extremadament útil.

²Com per exemple *JetBrain Fleet*, però ho dubto, que *Pycharm* m'encanta.

mencionar que tots els programes o recursos que he utilitzat en aquest treball són gratuïts/accessibles.

Els paquets que són necessaris per executar el codi estan especificats en el repositori del treball. Tota la informació corresponent a aquest treball es pot trobar en el meu repositori de *Github*. Des dels arxius de LATEX o *Python*, fins als canvis que vaig anar fent al llarg del treball.

E.1 Part I

E.1.1 Capítol 3

E.1.1.0.1 Regressió lineal Codi per efectuar una regressió lineal a dades que es generen a l'atzar en el mateix arxiu, l'utilitzo per poder generar un gràfic per il·lustrar un exemple de regressió lineal. Aquest tros de codi l'he tret de GitHub³.

```
import numpy as np
      from matplotlib import pyplot as plt
      import matplotlib
      font = {'family' : 'Helvetica',
         'size' : 18}
      matplotlib.rc('font', **font)
8
      # generate the data
10
      np.random.seed(222)
11
      X = np.random.normal(0,1, (200, 1))
      w_target = np.random.normal(0,1, (1,1))
      # data + white noise
      y = X@w_target + np.random.normal(0, 1, (200,1))
      # least squares
17
      w_estimate = np.linalg.inv(X.T@X)@X.T@y
      y_estimate = X@w_estimate
19
20
      # plot the data
21
      plt.figure(figsize=(15,10))
22
      plt.scatter(X.flat, y_estimate.flat, label="Prediccio")
23
      plt.scatter(X.flat, y.flat, color='red', alpha=0.4, label="Dades")
24
      plt.tight_layout()
25
      plt.title("Regressio per diferencia de quadrats")
26
      plt.legend()
      plt.savefig("least_squares.png")
28
      plt.show()
```

LISTING E.1: Regressió lineal

³Gist realitzat per l'usuari jimimvp: enllaç

E.2 Part II

E.2.1 Capítol 6

E.2.1.0.1 Codi original per la xarxa neuronal clàssica Està extret del repositori de GitHub de Micheal Nielsen, concretament del arxiu network.py.

```
1 .....
2 network.py
4 A module to implement the stochastic gradient descent learning
5 algorithm for a feedforward neural network. Gradients are calculated
6 using backpropagation. Note that I have focused on making the code
7 simple, easily readable, and easily modifiable. It is not optimized,
8 and omits many desirable features.
11 #### Libraries
12 # Standard library
13 import random
15 # Third-party libraries
16 import numpy as np
17
18 class Network(object):
19
      def __init__(self, sizes):
20
          """The list ''sizes'' contains the number of neurons in the
21
          respective layers of the network. For example, if the list
22
          was [2, 3, 1] then it would be a three-layer network, with the
          first layer containing 2 neurons, the second layer 3 neurons,
24
          and the third layer 1 neuron. The biases and weights for the
25
          network are initialized randomly, using a Gaussian
          distribution with mean 0, and variance 1. Note that the first
          layer is assumed to be an input layer, and by convention we
          won't set any biases for those neurons, since biases are only
          ever used in computing the outputs from later layers."""
          self.num_layers = len(sizes)
          self.sizes = sizes
          self.biases = [np.random.randn(y, 1) for y in sizes[1:]]
33
          self.weights = [np.random.randn(y, x) for x, y in zip(sizes[:-1], sizes
      [1:])]
35
      def feedforward(self, a):
```

```
"""Return the output of the network if ''a'' is input."""
37
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
              a = sigmoid(np.dot(w, a)+b)
          return a
40
      def SGD(self, training_data, epochs, mini_batch_size, eta, test_data=None):
          """Train the neural network using mini-batch stochastic
          gradient descent. The ''training_data'' is a list of tuples
           ''(x, y)'' representing the training inputs and the desired
45
          outputs. The other non-optional parameters are
46
          self-explanatory. If ''test_data'' is provided then the
47
          network will be evaluated against the test data after each
48
          epoch, and partial progress printed out. This is useful for
49
          tracking progress, but slows things down substantially."""
          if test_data: n_test = len(test_data)
51
52
          n = len(training_data)
          for j in xrange(epochs):
53
               random.shuffle(training_data)
              mini_batches = [training_data[k:k+mini_batch_size] for k in xrange(0, n
55
      , mini_batch_size)]
               for mini_batch in mini_batches:
56
                   self.update_mini_batch(mini_batch, eta)
               if test data:
                   print "Epoch {0}: {1} / {2}".format(j, self.evaluate(test_data),
      n_test)
              else:
60
                   print "Epoch {0} complete".format(j)
61
62
      def update_mini_batch(self, mini_batch, eta):
63
           """Update the network's weights and biases by applying
64
          gradient descent using backpropagation to a single mini batch.
65
          The ''mini_batch'' is a list of tuples ''(x, y)'', and ''eta''
66
          is the learning rate."""
          nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
68
          nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
69
          for x, y in mini_batch:
70
               delta_nabla_b , delta_nabla_w = self.backprop(x, y)
              nabla_b = [nb+dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
72
              nabla_w = [nw+dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
          self.weights = [w-(eta/len(mini_batch))*nw for w, nw in zip(self.weights,
      nabla_w)]
          self.biases = [b-(eta/len(mini_batch))*nb for b, nb in zip(self.biases,
      nabla_b)]
76
      def backprop(self, x, y):
77
          """Return a tuple ''(nabla_b, nabla_w)'' representing the
78
          gradient for the cost function C_x. ''nabla_b'' and
```

```
''nabla_w'' are layer-by-layer lists of numpy arrays, similar
80
           to ''self.biases' and ''self.weights' ."""
81
           nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
83
           nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
           # feedforward
           activation = x
           activations = [x] # list to store all the activations, layer by layer
87
           zs = [] # list to store all the z vectors, layer by layer
88
           for b, w in zip(self.biases, self.weights):
89
                z = np.dot(w, activation)+b
90
               zs.append(z)
91
               activation = sigmoid(z)
92
                activations.append(activation)
93
94
           # backward pass
95
           delta = self.cost_derivative(activations[-1], y) * sigmoid_prime(zs[-1])
96
           nabla_b[-1] = delta
           nabla_w[-1] = np.dot(delta, activations[-2].transpose())
98
           # Note that the variable 1 in the loop below is used a little
           # differently to the notation in Chapter 2 of the book. Here,
100
           \# 1 = 1 means the last layer of neurons, 1 = 2 is the
           # second-last layer, and so on. It's a renumbering of the
102
           # scheme in the book, used here to take advantage of the fact
103
           # that Python can use negative indices in lists.
104
           for 1 in xrange(2, self.num_layers):
               z = zs[-1]
106
               sp = sigmoid_prime(z)
107
               delta = np.dot(self.weights[-1+1].transpose(), delta) * sp
108
               nabla_b[-1] = delta
109
               nabla_w[-1] = np.dot(delta, activations[-1-1].transpose())
110
           return (nabla_b, nabla_w)
111
112
       def evaluate(self, test_data):
113
           """Return the number of test inputs for which the neural
114
115
           network outputs the correct result. Note that the neural
           network's output is assumed to be the index of whichever
116
           neuron in the final layer has the highest activation."""
117
           test_results = [(np.argmax(self.feedforward(x)), y) for (x, y) in test_data
           return sum(int(x == y) for (x, y) in test_results)
119
120
       def cost_derivative(self, output_activations, y):
121
           """Return the vector of partial derivatives \partial C_x / \partial C_x
122
           \partial a for the output activations."""
123
124
           return (output_activations-y)
125
```

```
126 #### Miscellaneous functions
127 def sigmoid(z):
128     """The sigmoid function."""
129     return 1.0/(1.0+np.exp(-z))
130
131 def sigmoid_prime(z):
132     """Derivative of the sigmoid function."""
133     return sigmoid(z)*(1-sigmoid(z))
```

LISTING E.2: Codi original per la xarxa neuronal clàssica

E.2.1.0.2 Codi final per el discriminador Aquest codi es pot trobar al repositori del treball en l'arxiu discriminator.py.

```
1 """DISCRIMINATOR"""
2 import json
3 from typing import Dict, List
5 import numpy as np
7 from quantumGAN.functions import BCE_derivative, minimax_derivative_fake,
      minimax_derivative_real, sigmoid, sigmoid_prime
10 def load(filename):
      f = open(filename, "r")
11
      data = json.load(f)
     f.close()
      # cost = getattr(sys.modules[__name__], data["cost"])
      net = ClassicalDiscriminator_that_works(data["sizes"], data["loss"])
      net.weights = [np.array(w) for w in data["weights"]]
      net.biases = [np.array(b) for b in data["biases"]]
      return net
18
20
21 class ClassicalDiscriminator:
22
      def __init__(
                     self,
23
                       sizes: List[int],
24
                       type_loss: str) -> None:
25
26
          self.num_layers = len(sizes)
27
          self.sizes = sizes
          self.type_loss = type_loss
          self.data_loss = {"real": [], "fake": []}
          self.ret: Dict[str, any] = {"loss": [],
```

```
"label real": [],
32
               "label fake": [],
33
               "label fake time": [],
               "label real time": []}
35
           self.biases = [np.random.randn(y, ) for y in sizes[1:]]
          self.weights = [np.random.randn(y, x) for x, y in zip(sizes[:-1], sizes
       [1:])]
38
      def feedforward(self, a):
39
          """Return the output of the network if "a"" is input."""
40
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
41
          a = sigmoid(np.dot(w, a) + b)
42
          return a
43
      def predict(self, x):
45
          # feedforward
47
          activation = x
          zs = [] # list to store all the z vectors, layer by layer
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
49
               z = np.dot(w, activation) + b
51
               zs.append(z)
               activation = sigmoid(z)
          return activation
      def evaluate(self, test_data):
55
          test_results = [(np.argmax(self.feedforward(x)), y)
56
          for (x, y) in test_data]
57
          return sum(int(x == y) for (x, y) in test_results)
58
59
60
      def forwardprop(self, x: np.ndarray):
61
62
          activation = x
          activations = [x] # list to store all the activations, layer by layer
          zs = [] # list to store all the z vectors, layer by layer
64
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
65
66
               z = np.dot(w, activation) + b
               zs.append(z)
               activation = sigmoid(z)
68
               activations.append(activation)
          return activation, activations, zs
      def backprop_bce(self, image, label):
72
          """Return a tuple ''(nabla_b, nabla_w)'' representing the
73
          gradient for the cost function C_x. ''nabla_b'' and
74
           ''nabla_w'' are layer-by-layer lists of numpy arrays, similar
75
          to ''self.biases'' and ''self.weights''."""
76
          nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
```

```
78
           nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
           # feedforward and back error calculation depending on type of image
81
           activation, activations, zs = self.forwardprop(image)
           delta = BCE_derivative(activations[-1], label) * sigmoid_prime(zs[-1])
           # backward pass
85
           nabla_b[-1] = delta
           nabla_w[-1] = np.dot(delta, activations[-2].reshape(1, activations[-2].
86
       shape[0]))
87
           for 1 in range(2, self.num_layers):
88
                z = zs[-1]
89
                delta = np.dot(self.weights[-l + 1].transpose(), delta) * sigmoid_prime
90
       (z)
               nabla_b[-1] = delta
91
92
               nabla_w[-1] = np.dot(delta.reshape(delta.shape[0], 1), activations[-1 -
        1].reshape(1, activations[-1 - 1].shape[0]))
           return nabla_b , nabla_w , activations[-1]
93
       def backprop_minimax(self, real_image, fake_image, is_real):
95
           """Return a tuple '('(nabla_b, nabla_w)'' representing the
           gradient for the cost function C_x. ''nabla_b'' and
           ''nabla_w'' are layer-by-layer lists of numpy arrays, similar
           to ''self.biases'' and ''self.weights''."""
99
           nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
100
           nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
101
102
           # feedforward and back error calculation depending on type of image
103
           activation_real, activations_real, zs_real = self.forwardprop(real_image)
104
           activation_fake, activations_fake, zs_fake = self.forwardprop(fake_image)
105
106
107
           if is_real:
108
               delta = minimax_derivative_real(activations_real[-1]) * sigmoid_prime(
       zs_real[-1])
               activations, zs = activations_real, zs_real
109
110
           else:
               delta = minimax_derivative_fake(activations_fake[-1]) * sigmoid_prime(
111
       zs_fake[-1])
                activations, zs = activations_fake, zs_fake
112
113
114
           # backward pass
           nabla_b[-1] = delta
115
           \verb|nabla_w[-1]| = \verb|np.dot(delta|, activations[-2].reshape(1, activations[-2].
116
       shape[0]))
117
           for l in range(2, self.num_layers):
118
```

```
119
                z = zs[-1]
                delta = np.dot(self.weights[-1 + 1].transpose(), delta) * sigmoid_prime
120
       (z)
121
               nabla_b[-1] = delta
               nabla_w[-1] = np.dot(delta.reshape(delta.shape[0], 1),
               activations[-1 - 1].reshape(1, activations[-1 - 1].shape[0]))
           return nabla_b , nabla_w , activations[-1]
125
       def train_mini_batch(self, mini_batch, learning_rate):
126
           global label_real, label_fake
127
           nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
128
           nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
129
130
           if self.type_loss == "binary cross entropy":
131
               for real_image, fake_image in mini_batch:
132
                    delta_nabla_b , delta_nabla_w , label_real = self.backprop_bce(
133
       real_image , np.array([1.]))
                    nabla_b = [nb + dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
134
                    nabla_w = [nw + dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
135
136
                    delta_nabla_b , delta_nabla_w , label_fake = self.backprop_bce(
137
       fake_image , np.array([0.]))
                    nabla_b = [nb + dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
138
                    nabla_w = [nw + dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
140
           elif self.type_loss == "minimax":
141
               for real_image, fake_image in mini_batch:
142
                    delta_nabla_b, delta_nabla_w, label_real = self.backprop_minimax(
143
       real_image , fake_image , True)
                   nabla_b = [nb + dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
144
                    nabla_w = [nw + dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
145
146
                    delta_nabla_b, delta_nabla_w, label_fake = self.backprop_minimax(
147
       real_image, fake_image, False)
                    nabla_b = [nb + dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
148
149
                    nabla_w = [nw + dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
                else:
150
                    raise Exception("type of loss function not valid")
151
                # gradient descent
153
                # nabla_w and nabla_b are multiplied by the learning rate
154
               # and taken the mean of (dividing by the mini batch size)
155
               self.weights = [w - (learning_rate / len(mini_batch)) * nw
156
                                for w, nw in zip(self.weights, nabla_w)]
157
               self.biases = [b - (learning_rate / len(mini_batch)) * nb
158
```

```
for b, nb in zip(self.biases, nabla_b)]
```

LISTING E.3: Codi final pel discriminador

E.2.1.0.3 Codi per el generador Aquest codi es pot trobar al repositori del treball en l'arxiu generador.py.

```
1 """QUANTUM GENERATOR"""
3 from typing import Any, Dict, Optional, cast
5 import numpy as np
6 import qiskit
7 from qiskit import ClassicalRegister, QuantumRegister
8 from qiskit.circuit import QuantumCircuit
9 from qiskit.circuit.library import TwoLocal
10 from qiskit.providers.aer import AerSimulator
12 from quantumGAN.functions import create_entangler_map, create_real_keys,
      minimax_generator
13
15 class QuantumGenerator:
16
17
      def __init__(
              self,
              shots: int,
               num_qubits: int,
21
              num_qubits_ancilla: int,
               generator_circuit: Optional[QuantumCircuit] = None,
               snapshot_dir: Optional[str] = None
      ) -> None:
25
          super().__init__()
26
          # passar els arguments de la classe a metodes en de classes
27
          # d'aquesta manera son accessibles per qualsevol funcio dintre de la classe
28
          self.num_qubits_total = num_qubits
29
          self.num_qubits_ancilla = num_qubits_ancilla
30
          self.generator_circuit = generator_circuit
31
          self.snapshot_dir = snapshot_dir
32
          self.shots = shots
33
          self.discriminator = None
34
          self.ret: Dict[str, Any] = {"loss": []}
35
          self.simulator = AerSimulator()
36
      def init_parameters(self):
```

```
39
           """Inicia els parametres inicial i crea el circuit al qual se li posen els
          # iniciacia dels parametres inicials i dels circuits al qual posar aquests
40
           self.generator_circuit = self.construct_circuit(latent_space_noise=None,
      to_measure=False)
           # s'ha de crear primer el circuit perque d'aquesta manera es pot saber el
      nombre de parametres que es necessiten
          self.parameter_values = np.random.normal(np.pi / 2, .1, self.
43
      generator_circuit.num_parameters)
44
      def construct_circuit(self,
45
                           latent_space_noise,
46
                           to_measure: bool):
47
          """Crea el circuit quantic des de zero a partir de diversos registres de
48
      qubits"""
49
          if self.num_qubits_ancilla is 0:
               qr = QuantumRegister(self.num_qubits_total, 'q')
              cr = ClassicalRegister(self.num_qubits_total, 'c')
51
               qc = QuantumCircuit(qr, cr)
53
               qr = QuantumRegister(self.num_qubits_total - self.num_qubits_ancilla, '
      q')
              anc = QuantumRegister(self.num_qubits_ancilla, 'ancilla')
              cr = ClassicalRegister(self.num_qubits_total - self.num_qubits_ancilla,
56
       'c')
               qc = QuantumCircuit(anc, qr, cr)
57
58
          # creacia de la part del circuit que conte la implantacio dels parametres d
59
      'input. En cas que no es donin aquests parametres es creen automaticament
          if latent_space_noise is None:
60
61
              randoms = np.random.normal(-np.pi * .01, np.pi * .01, self.
      num_qubits_total)
62
               init_dist = qiskit.QuantumCircuit(self.num_qubits_total)
63
              # es col.loca una porta RY en cada qubits i amb un parametre diferent
64
      cadascuna
              for index in range(self.num_qubits_total):
65
                   init_dist.ry(randoms[index], index)
              init_dist = qiskit.QuantumCircuit(self.num_qubits_total)
69
              for index in range(self.num_qubits_total):
70
                   init_dist.ry(latent_space_noise[index], index)
72
73
          # la funcio create_entagler_map crea les parelles de qubits a les qual col.
      locar les portes CZ
```

```
# en funcio del nombre de qubits
74
           if self.num_qubits_ancilla is 0:
               entangler_map = create_entangler_map(self.num_qubits_total)
77
           else:
               entangler_map = create_entangler_map(self.num_qubits_total - self.
       num_qubits_ancilla)
           # creacio final dels circuits a partir una funcio integrada a Qiskit que va
        repetint les operacions
           # que se li especifiquen
81
           ansatz = TwoLocal(int(self.num_qubits_total), 'ry', 'cz', entanglement=
82
       entangler_map, reps=1, insert_barriers=True)
83
           # aqui s'ajunten el circuit que funciona com a input amb el circuit que
84
       consisteix en la repeticio
           # de les portes RY i CZ
85
86
           qc = qc.compose(init_dist, front=True)
           qc = qc.compose(ansatz, front=False)
88
           if to_measure:
               qc.measure(qr, cr)
           return qc
       def set_discriminator(self, discriminator) -> None:
94
           self.discriminator = discriminator
95
96
       def get_output(
97
                        self.
98
                       latent_space_noise,
99
                        parameters: Optional[np.ndarray] = None
100
101
           """Retorna un output del generador quan se li dona un estat d'input i
102
       opcionalment uns parametres en especific. Els pixels estan compostos per la
       probabilitat que un qubit resulti en ket_0 en cada base. Per tant, els pixels
       de l'imatge estan normalitzats amb la norma l-1."""
103
           real_keys_set, real_keys_list = create_real_keys(self.num_qubits_total -
       self.num_qubits_ancilla)
           # en cas de que no es donin parametres com a input, es treuen els
105
       parametres de la variable
           # self.parameter_values. Es a dir els parametres que es creen
106
       automaticament al principi i que es van
           # actualitzant al mateix temps que el model s'optimitza
107
           if parameters is None:
108
109
               parameters = cast(np.ndarray, self.parameter_values)
110
```

```
111
           qc = self.construct_circuit(latent_space_noise, True)
112
           parameter_binds = {parameter_id: parameter_value for parameter_id,
113
       parameter_value in zip(qc.parameters, parameters)}
           # el metode bind_parametres del circuit quantic
116
           qc = qc.bind_parameters(parameter_binds)
117
           # Simulacio dels circuits mitjancant el simulador Aer de Qiskit. El nivell
118
       d'optimitzacio es zero, perque al ser circuits petits i que simulen una vegada,
        no es necessari. Al optimitzar el proces acaba sent mes lent.
           result_ideal = qiskit.execute(experiments=qc,
119
                                           backend=self.simulator.
                                           shots = self.shots.
121
                                           optimization_level=0).result()
122
123
           counts = result_ideal.get_counts()
124
125
           try:
               # creacio de l'imatge resultant
126
               pixels = np.array([counts[index] for index in list(real_keys_list)])
127
128
129
           except KeyError:
                # aquesta excepcio sorgeix quan en el diccionari dels resultats no
130
       estan totes les keys pel fet que qiskit, en cas de que no hi hagi un mesurament
        en una base, no inclou aquesta base en el diccionari
               keys = counts.keys()
131
               missing_keys = real_keys_set.difference(keys)
132
                # s'utilitza un la resta entre dos sets per poder veure quina es la key
133
        que falta en el diccionari
               for key_missing in missing_keys:
134
                    counts[key_missing] = 0
135
136
               # una vegada es troba les keys que faltaven es crea l'imatge resultant
137
               pixels = np.array([counts[index] for index in list(real_keys_list)])
138
139
140
           pixels = pixels / self.shots
141
           return pixels
142
       def get_output_pixels(
145
                              latent_space_noise,
                              params: Optional[np.ndarray] = None
146
147
148
           """Retorna un output del generador quan se li dona un estat d'input i
       opcionalment uns parametres en especific. Cada pixel es la probabilitat de que
       un qubits resulti en l'estat ket_0, per tant, els valors cada pixel (que son
       independents entre si) es troba en l'interval (0, 1) """
```

```
qc = QuantumCircuit(self.num_qubits_total)
149
150
           init_dist = qiskit.QuantumCircuit(self.num_qubits_total)
152
           assert latent_space_noise.shape[0] == self.num_qubits_total
           for num_qubit in range(self.num_qubits_total):
155
                init_dist.ry(latent_space_noise[num_qubit], num_qubit)
156
           if params is None:
157
               params = cast(np.ndarray, self.parameter_values)
158
159
           qc.assign_parameters(params)
160
161
           # comptes de simular els valors que donara cada qubits, es simula l'estat
162
       final del circuit i d'aquest s'extreuen els valors que es mesuraran per a cada
       qubit
163
           state_vector = qiskit.quantum_info.Statevector.from_instruction(qc)
           pixels = []
           for qubit in range(self.num_qubits_total):
165
               # per treure la probabilitat s'utilitza una funcio implementada en
166
       Qiskit
               pixels.append(state_vector.probabilities([qubit])[0])
168
           # creacio de l'imatge resultada a partir de la llista que conte el valor
169
       per a cada pixel
           generated_samples = np.array(pixels)
170
171
           generated_samples.flatten()
172
           return generated_samples
173
174
       def train_mini_batch(self, mini_batch, learning_rate):
175
           """Optimitzacio del generador per una batch d'imatges. Retorna una batch de
176
        les imatges generades amb unes imatges reals que poder donar com a input al
       generador. """
           nabla_theta = np.zero_like(self.parameter_values.shape)
177
178
           new_images = []
179
           for _, noise in mini_batch:
180
               for index, _ in enumerate(self.parameter_values):
                   perturbation_vector = np.zeros_like(self.parameter_values)
                   perturbation_vector[index] = 1
183
184
                    # Creacio dels parametres per generar les dues imatges
185
                   pos_params = self.parameter_values + (np.pi / 4) *
186
       perturbation_vector
187
                   neg_params = self.parameter_values - (np.pi / 4) *
       perturbation_vector
```

```
188
189
                   pos_result = self.get_output(noise, parameters=pos_params) #
       Generacio imatges
190
                   neg_result = self.get_output(noise, parameters=neg_params)
                   pos_result = self.discriminator.predict(pos_result) # Assignacio
       de les etiquetes
                   neg_result = self.discriminator.predict(neg_result)
193
194
195
                   # Diferencia entre les avaluacions de la funcio de perdua entre les
        dues etiquetes
196
                   gradient = minimax_generator(pos_result) - minimax_generator(
       neg_result)
                   nabla_theta[index] += gradient # Afegir derivada d'un parametre al
197
        gradient
               new_images.append(self.get_output(noise))
198
199
           for index, _ in enumerate(self.parameter_values):
200
               # Actualitzacio dels parametres a traves del gradient
201
               self.parameter_values[index] += (learning_rate / len(mini_batch)) *
202
       nabla_theta[index]
203
           # Creacio de la batch d'imatges a retornar
204
           mini_batch = [(datapoint[0], fake_image) for datapoint, fake_image in zip(
       mini_batch, new_images)]
           return mini_batch
206
```

LISTING E.4: Codi final pel generador

E.2.1.0.4 Definició del model Aquest codi es pot trobar al repositori del treball en l'arxiu qgan.py.

```
import glob
import os
import json
import random
from datetime import datetime
from typing import List

import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

from quantumGAN.discriminator import ClassicalDiscriminator
from quantumGAN.functions import fechet_distance, minimax, images_to_distribution,
images_to_scatter
```

```
14 from quantumGAN.quantum_generator import QuantumGenerator
17 class Quantum_GAN:
      def __init__(self,
                   generator: QuantumGenerator,
                   discriminator: ClassicalDiscriminator
21
22
23
          self.last_batch = None
24
          now = datetime.now()
25
          init_time = now.strftime("%d_%m_%Y__%H_%M_%S")
26
          self.path = "data/run{}".format(init_time)
27
          self.path_images = self.path + "/images"
28
          self.filename = "run.txt"
29
30
          if not os.path.exists(self.path):
              os.makedirs(self.path)
32
34
          if not os.path.exists(self.path_images):
              os.makedirs(self.path_images)
          with open(os.path.join(self.path, self.filename), "w") as file:
              file.write("RUN {} \n".format(init_time))
38
              file.close()
39
40
          self.generator = generator
41
          self.discriminator = discriminator
42
          self.loss_series, self.label_real_series, self.label_fake_series, self.
43
      FD_score = [], [], [],
44
          self.generator.init_parameters()
45
          self.example_g_circuit = self.generator.construct_circuit(
46
      latent_space_noise = None,
47
                                           to_measure=False)
48
          self.generator.set_discriminator(self.discriminator)
49
      def __repr__(self):
          return "Discriminator Architecture: {} \n Generator Example Circuit: \n{}"
52
          .format(self.discriminator.sizes, self.example_g_circuit)
53
      def store_info(self, epoch, loss, real_label, fake_label):
54
          file = open(os.path.join(self.path, self.filename), "a")
55
          56
          .format(epoch,
57
```

```
58
                   loss,
59
                   self.generator.parameter_values,
                   real_label,
61
                   fake_label))
           file.close()
      def plot(self):
           # save data for plotting
65
           fake_images, real_images = [], []
66
           for image_batch in self.last_batch:
67
               fake_images.append(image_batch[1])
68
               real_images.append(image_batch[0])
69
           keys , average_result = images_to_distribution(fake_images)
71
           print(average_result)
72
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
73
               plt.title(f"Distribucio d'una imatge generada \n(ancilla, epoch={self.
      num_epochs})")
75
           else:
               plt.title(f"Distribucio d'una imatge generada \n(epoch={self.num_epochs
      })")
           plt.ylim(0., 1.)
           plt.bar(keys, average_result)
           plt.savefig(self.path + "/fake_distribution.png")
80
           plt.clf()
81
           keys_real , average_result_real = images_to_distribution(real_images)
82
           print(average_result_real)
83
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
84
               plt.title(f"Distribucio d'una imatge real \n(ancilla, epoch={self.
85
      num_epochs})")
86
           else:
               plt.title(f"Distribucio d'una imatge real \n(epoch={self.num_epochs})")
87
           plt.ylim(0., 1.)
88
           plt.bar(keys_real, average_result_real)
89
90
           plt.savefig(self.path + "/real_distribution.png")
           plt.clf()
92
           y_axis, x_axis = images_to_scatter(fake_images)
           y_axis_real , x_axis_real = images_to_scatter(real_images)
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
               plt.title(f"Comparacio entre les imatges reals con les imatges falses \
      n(ancilla, epoch={self.num_epochs})")
           else:
97
               plt.title(f"Comparacio entre les imatges reals con les imatges falses \
      n(epoch={self.num_epochs})")
           plt.ylim(0. - .1, 1. + .1)
99
```

```
plt.scatter(y_axis, x_axis, label='Valors per les imatges falses',
100
101
                         color = 'indigo',
                         linewidth = .1,
103
                         alpha = .2)
           plt.scatter(y_axis_real, x_axis_real, label='Valors per les imatges reals',
                         color='limegreen',
106
                         linewidth = .1,
                         alpha = .2)
107
           plt.savefig(self.path + "/scatter_plot.png")
108
           plt.clf()
109
110
           t_steps = np.arange(self.num_epochs)
111
           plt.figure(figsize=(6, 5))
112
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
113
                plt.title(f"Progres de la funcio de perdua \n(ancilla, epoch={self.
114
       num_epochs})")
115
           else:
116
                plt.title(f"Progres de la funcio de perdua \n(epoch={self.num_epochs})"
       )
           plt.plot(t_steps, self.loss_series, label='Funcio de perdua del
       discriminador', color='rebeccapurple', linewidth=2)
           plt.grid()
           plt.legend(loc='best')
119
           plt.xlabel('Iteracions')
120
           plt.ylabel('Funcio de perdua')
121
           plt.savefig(self.path + "/loss_plot.png")
122
           plt.clf()
123
124
           t_steps = np.arange(self.num_epochs)
125
           plt.figure(figsize=(6, 5))
126
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
127
                plt.title(f"Progres de les etiquetes \n(ancilla, epoch={self.num_epochs
128
       })")
           else:
129
                plt.title(f"Progres de les etiquetes \n(epoch={self.num_epochs})")
130
131
           plt.scatter(t_steps, self.label_real_series, label='Etiquetes per les
       imatges reals',
132
                         color = 'mediumvioletred',
                         linewidth = .1)
           plt.scatter(t_steps, self.label_fake_series, label='Etiquetes per les
134
       imatges generades',
                         color = 'rebeccapurple',
135
                        linewidth = .1)
136
           plt.grid()
137
           plt.ylim(0. - .1, 1. + .1)
138
           plt.legend(loc='best')
139
           plt.xlabel('Iteracions')
140
```

```
plt.ylabel('Valor de les etiquetes')
141
142
           plt.savefig(self.path + "/labels_plot.png")
           plt.clf()
144
           plt.figure(figsize=(6, 5))
           if self.generator.num_qubits_ancilla != 0:
                plt.title(f"Puntuacio de a partir de la distancia de Frechet \n(ancilla
       , epoch={self.num_epochs})")
148
149
                plt.title(f"Puntuacio de a partir de la distancia de Frechet \n(epoch={
       self.num_epochs})")
           plt.plot(t_steps, self.FD_score, label='Valor de la puntuacio de Frechet',
150
       color='rebeccapurple', linewidth=2)
           plt.grid()
151
           plt.legend(loc='best')
152
           plt.ylim(0., .28)
153
154
           plt.xlabel('Iteracions')
           plt.ylabel('Valor de la puntuacio')
155
           plt.savefig(self.path + "/FD_score.png")
156
           plt.clf()
157
158
       def train(self,
                  num_epochs: int,
160
                  training_data: List,
161
                  batch_size: int,
162
                  generator_learning_rate: float,
163
                  discriminator_learning_rate: float,
164
                  is_save_images: bool):
165
166
           self.num_epochs = num_epochs
167
           self.training_data = training_data
168
           self.batch_size = batch_size
169
           self.batch_size = batch_size
170
171
           self.generator_lr = generator_learning_rate
           self.discriminator_lr = discriminator_learning_rate
172
173
           self.is_save_images = is_save_images
174
175
           noise = self.training_data[0][1]
           time_init = datetime.now()
           for o in range(self.num_epochs):
177
                mini_batches = create_mini_batches(self.training_data, self.batch_size)
178
                output_fake = self.generator.get_output(latent_space_noise=mini_batches
179
       [0][0][1], parameters=None)
180
                for mini_batch in mini_batches:
181
                    self.last_batch = self.generator.train_mini_batch(mini_batch, self.
182
       generator_lr)
```

```
self.discriminator.train_mini_batch(self.last_batch, self.
183
       discriminator_lr)
                output_real = mini_batches[0][0][0]
185
186
                if is_save_images:
                    self.save_images(self.generator.get_output(latent_space_noise=noise
187
       , parameters = None), o)
188
                self.FD_score.append(fechet_distance(output_real, output_fake))
189
190
                label_real , label_fake = self.discriminator.predict(output_real) , self.
       discriminator.predict(output_fake)
191
                loss_final = 1 / 2 * (minimax(label_real, label_fake) + minimax(
       label_real , label_fake))
192
                self.loss_series.append(loss_final)
193
                self.label_real_series.append(label_real)
194
195
                self.label_fake_series.append(label_fake)
196
                print("Epoch {}: Loss: {}".format(o, loss_final), output_real,
197
       output_fake)
198
                print(label_real[-1], label_fake[-1])
                self.store_info(o, loss_final, label_real, label_fake)
200
           time_now = datetime.now()
201
           print((time_now - time_init).total_seconds(), "seconds")
202
203
204
       def save_images(self, image, epoch):
           image_shape = int(image.shape[0] / 2)
205
           image = image.reshape(image_shape, image_shape)
206
207
           plt.imshow(image, cmap='gray', vmax=1., vmin=0.)
208
209
           plt.axis('off')
           plt.savefig(self.path_images + '/image_at_epoch_{:04d}.png'.format(epoch))
210
           plt.clf()
211
212
213
       def create_gif(self):
214
           anim_file = self.path + '/dcgan.gif'
215
           with imageio.get_writer(anim_file, mode='I') as writer:
                filenames = glob.glob(self.path_images + '/image*.png')
                filenames = sorted(filenames)
218
219
                for filename in filenames:
220
                    image = imageio.imread(filename)
221
                    writer.append_data(image)
222
223
                image = imageio.imread(filename)
224
```

```
writer.append_data(image)
225
226
       def save(self):
227
            """Save the neural network to the file ''filename''."""
228
            data = {"batch_size": self.batch_size,
229
                    "D_sizes": self.discriminator.sizes,
231
                    "D_weights": [w.tolist() for w in self.discriminator.weights],
                    "D_biases": [b.tolist() for b in self.discriminator.biases],
232
                     "D_loss": self.discriminator.type_loss,
233
234
                    "Q_parameters": [theta for theta in self.generator.parameter_values
       ],
                    "Q_shots": self.generator.shots,
235
                    "Q_num_qubits": self.generator.num_qubits_total,
236
                    "Q_num_qubits_ancilla": self.generator.num_qubits_ancilla,
237
                    "real_labels": self.label_real_series,
238
                    "fake_labels": self.label_fake_series,
239
240
                     "loss_series": self.loss_series
241
            f = open(os.path.join(self.path, "data.txt"), "a")
242
            json.dump(data, f)
243
244
            f.close()
245
246
       def create_mini_batches(training_data, mini_batch_size):
247
            n = len(training_data)
248
            random.shuffle(training_data)
249
            mini_batches = [
250
                training_data[k:k + mini_batch_size]
251
                for k in range(0, n, mini_batch_size)]
252
            return [mini_batches[0]]
253
254
255
       def load_gan(filename):
256
            f = open(filename, "r")
257
            data = json.load(f)
258
259
           f.close()
            \label{eq:discriminator} discriminator = Classical Discriminator (data ["D_sizes"], data ["D_loss"])
260
261
            generator = QuantumGenerator(num_qubits=data["Q_num_qubits"],
                                           generator_circuit = None,
263
                                           num_qubits_ancilla=data["Q_num_qubits_ancilla"
264
       ],
                                            shots=data["Q_shots"])
265
266
            quantum_gan = Quantum_GAN(generator, discriminator)
267
268
```

```
quantum_gan.discriminator.weights = [np.array(w) for w in data["D_weights"]]

quantum_gan.discriminator.biases = [np.array(b) for b in data["D_biases"]]

quantum_gan.generator.parameter_values = np.array(data["Q_parameters"])

return quantum_gan, data["batch_size"]

return quantum_gan, data["batch_size"]
```

LISTING E.5: Codi per la definició del model

E.2.1.0.5 Execució del model Aquest codi es pot trobar al repositori del treball en l'arxiu main.py.

```
1 import numpy as np
3 from quantumGAN.discriminator import ClassicalDiscriminator
4 from quantumGAN.qgan import Quantum_GAN
5 from quantumGAN.quantum_generator import QuantumGenerator
7 num_qubits: int = 3
9 # Set number of training epochs
10 \text{ num\_epochs} = 150
11 # Batch size
12 batch_size = 10
14 train_data = []
15 for _ in range(800):
      x2 = np.random.uniform(.55, .46, (2,))
      fake_datapoint = np.random.uniform(-np.pi * .01, np.pi * .01, (num_qubits,))
      real_datapoint = np.array([x2[0], 0, x2[0], 0])
      train_data.append((real_datapoint, fake_datapoint))
21 discriminator = ClassicalDiscriminator(sizes=[4, 16, 8, 1],
                                           type_loss="minimax")
23 generator = QuantumGenerator(num_qubits=num_qubits,
                                generator_circuit=None,
                                num_qubits_ancilla=1,
25
                                 shots = 4096)
26
28 quantum_gan = Quantum_GAN(generator, discriminator)
29 print(quantum_gan)
30 print (num_epochs)
31 quantum_gan.generator.get_output(fake_datapoint[0], None)
32 quantum_gan.train(num_epochs, train_data, batch_size, .1, .1, True)
```

```
33
34 quantum_gan.plot()
35 quantum_gan.create_gif()
36 quantum_gan.save()
```

LISTING E.6: Codi final pel generador

E.2.1.0.6 Funcions extres Hi han funcions en el codi que utilitzo en diversos arxius, aquestes les defineixo en l'arxiu functions.py, que es pot trobar al repositori del treball. En aquest arxiu també hi ha una funció que dona a terme una traça parcial a una matriu donada, malgrat que no la he arribat a utilitzar.

```
1 import itertools
2 import math
4 import numpy as np
5 from matplotlib import pyplot as plt
8 # DATA PROCESSING
9 from scipy import linalg
11
12 def save_images_color(image, epoch):
      plt.imshow(image.reshape(int(image.shape[0] / 3), 1, 3))
      plt.axis('off')
      plt.savefig('images/image_at_epoch_{:04d}.png'.format(epoch))
18 def create_real_keys(num_qubits):
      lst = [[str(a) for a in i] for i in itertools.product([0, 1], repeat=num_qubits
20
      new_lst = []
     for element in 1st:
21
          word = str()
          for number in element:
23
              word = word + number
24
              new_lst.append(word)
25
     return set(new_lst), new_lst
26
28
29 def create_entangler_map(num_qubits: int):
      lst = [list(i) for i in itertools.combinations(range(num_qubits), 2)]
      index = 0
   entangler_map = []
```

```
for i in reversed(range(num_qubits)):
33
34
               entangler_map.append(lst[index])
               index += i
           except IndexError:
               return entangler_map
41 def images_to_distribution(batch_image):
42
      num_images = len(batch_image)
      sum_result = 0
43
      for image in batch_image:
44
           sum_result += image
45
      average_result = sum_result / num_images
46
      keys = create_real_keys(int(math.sqrt(batch_image[0].shape[0])))[1]
47
      return keys, average_result
48
49
51 def images_to_scatter(batch_image):
      keys = create_real_keys(int(math.sqrt(batch_image[0].shape[0])))[1]
52
53
      x_axis = []
      y_axis = []
      for image in batch_image:
          pixel_count = 0
57
           for pixel in image:
58
               x_axis.append(pixel)
59
               y_axis.append(keys[pixel_count])
60
               pixel_count += 1
61
62
      return y_axis, x_axis
63
64
65 def fechet_distance(image1: np.array,
66
                       image2: np.array):
      assert image1.shape == image2.shape
67
68
      y = np.arange(0, image1.flatten().shape[0])
70
      matrix_a_cov = np.cov(np.stack((y, image1.flatten()), axis=0))
      matrix_b_cov = np.cov(np.stack((y, image2.flatten()), axis=0))
      to_trace = matrix_a_cov + matrix_b_cov - 2*(linalg.fractional_matrix_power(np.
      dot(matrix_a_cov, matrix_b_cov), .5))
      return np.abs(image1.mean() - image2.mean())**2 + np.trace(to_trace)
75
76
77 # ACTIVATION FUNCTIONS
78
```

```
79 def sigmoid(z):
      """The sigmoid function."""
       return 1.0 / (1.0 + np.exp(-z))
82
84 def sigmoid_prime(z):
       """Derivative of the sigmoid function."""
       return sigmoid(z) * (1 - sigmoid(z))
86
87
88
89 def relu(z):
90
      return np.maximum(0, z)
91
92
93 def relu_prime(z):
      z[z <= 0] = 0
94
95
       z[z > 0] = 1
       return z
97
98
99 # LOSSES
100 def MSE_derivative(prediction, y):
       return 2 * (y - prediction)
101
103
104 def MSE(prediction, y):
105
       return (y - prediction) ** 2
106
107
108 def BCE_derivative(prediction, target):
       # return prediction - target
109
       return -target / prediction + (1 - target) / (1 - prediction)
110
111
112
113 def BCE(predictions: np.ndarray, targets: np.ndarray) -> np.ndarray:
       return targets * np.log(predictions) + (1 - targets) * np.log(1 - predictions).
114
       mean()
115
117 def minimax_derivative_real(real_prediction):
       real_prediction = np.array(real_prediction)
118
       return np.nan_to_num((-1) * (1 / real_prediction))
119
120
121
122 def minimax_derivative_fake(fake_prediction):
       fake_prediction = np.array(fake_prediction)
123
    return np.nan_to_num(1 / (1 - fake_prediction))
124
```

```
125
126
   def minimax(real_prediction, fake_prediction):
128
       return np.nan_to_num(np.log(real_prediction) + np.log(1 - fake_prediction))
129
131
   def minimax_generator(prediction_fake):
       return (-1) * np.log(1 - prediction_fake)
132
133
134
135 # QUANTUM FUNCTIONS
136
137 class Partial_Trace:
       def __init__(self, state: np.array, qubits_out: int, side: str):
138
139
140
           self.state = state
141
           self.qubits_out = qubits_out
           self.side = side
142
143
144
           if self.state.ndim == 1:
145
                self.state = np.outer(self.state, self.state)
           self.total_dim = self.state.shape[0]
147
           self.num_qubits = int(np.log2(self.total_dim))
149
           self.a_dim = 2 ** (self.num_qubits - self.qubits_out)
150
151
           self.b_dim = 2 ** self.qubits_out
152
           # if self.side == "bot":
153
           self.basis_b = [_ for _ in np.identity(int(self.b_dim))]
154
           self.basis_a = [_ for _ in np.identity(int(self.a_dim))]
155
156
           # elif self.side == "top":
157
              self.basis_a = [_ for _ in np.identity(int(self.b_dim))]
158
               self.basis_b = [_ for _ in np.identity(int(self.a_dim))]
159
160
161
           # else:
162
              raise NameError("invalid side argument, enter \"bot\" or \"top\"")
           print(self.basis_a, self.basis_b)
       def get_entry(self, index_i, index_j):
165
           sigma = 0
166
167
           if self.side == "bot":
168
               for k in range(self.qubits_out + 1):
169
                    ab_l = np.kron(self.basis_a[index_i],
170
                                    self.basis_b[k])
171
```

```
172
                    ab_r = np.kron(self.basis_a[index_j],
173
                                     self.basis_b[k])
175
                    print(ab_r, ab_l)
                    right_side = np.dot(self.state, ab_r)
178
                    sigma += np.inner(ab_l, right_side)
179
            if self.side == "top":
180
                for k in range(self.qubits_out + 1):
181
                    ba_l = np.kron(self.basis_b[index_i],
182
                                     self.basis_a[k])
183
                    ba_r = np.kron(self.basis_b[index_j],
184
                                     self.basis_a[k])
185
186
                    print(ba_r, ba_l)
187
188
                    right_side = np.dot(self.state, ba_r)
                    sigma += np.inner(ba_l, right_side)
190
192
            return sigma
       def compute_matrix(self):
194
            a = [_ for _ in range(self.a_dim)]
195
            b = [__ for __ in range(self.a_dim)]
196
197
            entries_pre = [(x, y) for x in a for y in b]
198
            entries = []
199
200
            for i_index, j_index in entries_pre:
201
                entries.append(self.get_entry(i_index, j_index))
202
203
            entries = np.array(entries)
204
            return entries.reshape(self.a_dim, self.a_dim)
205
```

LISTING E.7: Funcions varies

E.2.2 Capítol 7

E.2.2.0.1 Multiprocessament Per poder ser més eficient a l'hora d'executar els models, vaig decidir utilitzar una característica molt útil de Python, el *multiprocessing*. Usualment, una instància de Python, és a dir; un arxiu executant-se, només es fa servir un nucli del processador a la vegada, però amb *multiprocessing*

pots emprar múltiples nuclis amb un mateix arxiu, d'aquesta manera executant diverses línies de codi al mateix temps. Per poder executar diversos models a la mateixa vegada i d'una forma simple, vaig fer servir aquest mòdul de Python per executar els models dels quals he agafat les dades que he presentat en aquest treball. Aquest codi es pot trobar al repositori del treball en l'arxiu test_multi.py.

```
import multiprocessing
       import time
       import numpy as np
       \begin{array}{lll} \textbf{from} & \textbf{quantumGAN}. \, \textbf{discriminator} & \textbf{import} & \textbf{ClassicalDiscriminator} \\ \end{array}
       from quantumGAN.qgan import Quantum_GAN
       from quantumGAN.quantum_generator import QuantumGenerator
       batch_size = 10
10
11
       train_data = []
       # generacio de les dades
12
       for _ in range(800):
13
           x2 = np.random.uniform(.55, .46, (2,))
14
           fake_datapoint = np.random.uniform(-np.pi * .01, np.pi * .01, (4,))
15
           real_datapoint = np.array([x2[0], 0, x2[0], 0])
16
           train_data.append((real_datapoint, fake_datapoint))
17
       list_epochs = [550, 550, 550]
18
19
       example_generator_ancilla = QuantumGenerator(num_qubits=4,
21
                                                         generator_circuit=None,
                                                        num_qubits_ancilla=2,
23
       example_generator = QuantumGenerator(num_qubits=2,
                                                generator_circuit=None,
                                                num_qubits_ancilla=0,
                                                shots=4096)
27
28
       # generem els parametres inicials d'acord amb el circuit amb un mayor nombre de
29
        parametres
       circuit_ancilla = example_generator_ancilla.construct_circuit(None, False)
30
       circuit_not_ancilla = example_generator_ancilla.construct_circuit(None, False)
31
32
       init_parameters_ancilla = np.random.normal(np.pi / 2, .1, circuit_ancilla.
       num_parameters)
34
35
       # canviem les dimensions dels parametres perque coincideixin amb les dimensions
       necessaries pel circuit
       # sense qubits ancilla
36
       not_ancilla_list = init_parameters_ancilla.tolist()[
```

```
38
      circuit_ancilla.num_parameters - circuit_not_ancilla.num_parameters:]
39
      init_parameters_not_ancilla = np.array(not_ancilla_list)
41
      example_discriminator = discriminator_ancilla = \
           ClassicalDiscriminator(sizes=[4, 16, 8, 1], type_loss=<mark>"minimax"</mark>)
      init_biases_discriminator, init_weights_discriminator = example_discriminator.
      init_parameters()
46
      def to_train(num_epochs):
47
           # definicio d'un discriminador pel model amb la funcio no-lineal i una
48
      altre pel model que no la te
           discriminator_ancilla = \
49
               ClassicalDiscriminator(sizes=[4, 16, 8, 1], type_loss="minimax")
50
           discriminator_not_ancilla = \
51
               ClassicalDiscriminator(sizes=[4, 16, 8, 1], type_loss="minimax")
52
           # es defineix un generador que te la funcio no-lineal integrada en el
54
      circuit
           generator_ancilla = \
55
               QuantumGenerator(num_qubits=4,
                                 generator_circuit=None,
                                 num_qubits_ancilla=2, # IMPORTANT
                                 shots = 4096)
           # i un altre generador que no te la funcio no-lineal
60
           generator_not_ancilla = \
61
               QuantumGenerator(num_qubits=2,
62
                                 generator_circuit=None,
63
                                 num_qubits_ancilla=0, # IMPORTANT
64
                                 shots = 4096)
65
66
           quantum_gan_ancilla = \
               Quantum_GAN(generator_ancilla, discriminator_ancilla)
68
           time.sleep(1)
69
70
           quantum_gan_not_ancilla = \
               Quantum_GAN(generator_not_ancilla, discriminator_not_ancilla)
72
           print(quantum_gan_not_ancilla.path)
           print(quantum_gan_ancilla.path)
           # abans de comencar a entrenar el model s'ha de canviar els parametres als
      definits anteriorment
           quantum_gan_ancilla.generator.parameter_values = init_parameters_ancilla
76
           quantum_gan_ancilla.discriminator.weights = init_weights_discriminator
77
           quantum_gan_ancilla.discriminator.biases = init_biases_discriminator
78
           quantum_gan_ancilla.train(num_epochs, train_data, batch_size, .1, .1, False
79
```

```
80
81
           quantum_gan_not_ancilla.generator.parameter_values =
       init_parameters_not_ancilla
           quantum_gan_not_ancilla.discriminator.weights = init_weights_discriminator
82
           quantum_gan_not_ancilla.discriminator.biases = init_biases_discriminator
           quantum_gan_not_ancilla.train(num_epochs, train_data, batch_size, .1, .1,
       False)
85
           # una vegada ha acabat l'optimitzacio es creen els grafics per compara l'
86
       eficiencia del models
           quantum_gan_not_ancilla.plot()
87
       quantum_gan_ancilla.plot()
88
89
90
       def main():
91
           # Crear una queue para compartir les dades entre els processos
92
93
           # Crear i iniciar el proces de simulacio
           jobs = []
           for epoch in list_epochs:
95
               simulate = multiprocessing.Process(None, to_train, args=(epoch,))
97
               jobs.append(simulate)
               time.sleep(2)
               simulate.start()
101
       if __name__ == '__main__':
102
103
           main()
```

LISTING E.8: Executar els models amb multiprocessing

Bibliografia

- [1] H.-L. Huang, Y. Du, M. Gong, Y. Zhao, Y. Wu, C. Wang, S. Li, F. Liang, J. Lin, Y. Xu, and et al., "Experimental quantum generative adversarial networks for image generation," *Physical Review Applied*, vol. 16, no. 2, 2021. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [2] I. J. Goodfellow, J. Pouget-Abadie, M. Mirza, B. Xu, D. Warde-Farley, S. Ozair, A. Courville, and Y. Bengio, "Generative adversarial networks," 2014. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [3] M. Schuld, I. Sinayskiy, and F. Petruccione, "The quest for a quantum neural network," *Quantum Information Processing*, vol. 13, p. 2567–2586, 2014. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [4] M. Broughton, G. Verdon, T. McCourt, A. J. Martinez, J. H. Yoo, S. V. Isakov, P. Massey, R. Halavati, M. Y. Niu, A. Zlokapa, E. Peters, O. Lockwood, A. Skolik, S. Jerbi, V. Dunjko, M. Leib, M. Streif, D. V. Dollen, H. Chen, S. Cao, R. Wiersema, H.-Y. Huang, J. R. McClean, R. Babbush, S. Boixo, D. Bacon, A. K. Ho, H. Neven, and M. Mohseni, "TensorFlow Quantum: A software framework for quantum machine learning," 2021. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [5] G. Strang, "Linear Algebra MIT OCW," 2011. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [6] G. Strang, "Matrix methods in data analysis, signal processing, and machine learning mit ocw," 2018. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].

- [7] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, Quantum Computation and Quantum Information. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [8] E. Rieffel and W. Polak, *Quantum Computing: A Gentle Introduction*. MIT Press, 1 ed., 2011.
- [9] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 66. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [10] S. Axler, Linear Algebra Done Right, ch. 3, pp. 37–38. Springer, 2 ed., 1997.
- [11] S. Axler, Linear Algebra Done Right, ch. 3, pp. 48–52. Springer, 2 ed., 1997.
- [12] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 65–68. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [13] S. Axler, *Linear Algebra Done Right*, ch. 6, pp. 102–112. Springer, 2 ed., 1997.
- [14] W. MathWorld, "L2-Norm," 2021. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [15] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 1, pp. 2–36. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [16] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 74. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [17] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 73. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [18] Wikipedia, "Tensor product," 2021. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [19] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 75–76. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [20] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 80–96. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.

- [21] A. Peres, *Quantum Theory: Concepts and Methods*, ch. 2, pp. 24–29. Kluwer Academic Publishers, 2002.
- [22] E. Rieffel and W. Polak, *Quantum Computing: A Gentle Introduction*, ch. 2, pp. 12–13. MIT Press, 1 ed., 2011.
- [23] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 1, pp. 13–15. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [24] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 1, pp. 16–17. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [25] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 1, p. 15. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [26] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 4, p. 174. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [27] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 95–96. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [28] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 4, pp. 178–181. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [29] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 84–86. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [30] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 99. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [31] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 105. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [32] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, pp. 105–106. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [33] E. Rieffel and W. Polak, Quantum Computing: A Gentle Introduction, ch. 10, pp. 212–213. MIT Press, 1 ed., 2011.

- [34] I. Goodfellow, Y. Bengio, and A. Courville, *Deep Learning*. MIT Press, 2016. http://www.deeplearningbook.org.
- [35] I. Goodfellow, Y. Bengio, and A. Courville, *Deep Learning*, ch. 6, pp. 168–170. MIT Press, 2016.
- [36] C. de ml-glossary, "Loss fuctions." [Online; accedit en 09/01/2022: Enllaç].
- [37] I. Goodfellow, Y. Bengio, and A. Courville, *Deep Learning*, ch. 5, pp. 130–133. MIT Press, 2016.
- [38] "Backpropagation calculus | chapter 4, deep learning." [Online; accedit en 09/01/2022: Enllaç].
- [39] D. P. Kingma and J. Ba, "Adam: A method for stochastic optimization," 2017. [Online; accedit en 26/10/2021: Enllaç].
- [40] T. Developers, "TensorFlow: Large-scale machine learning on heterogeneous systems," 2015. Software disponible a tensorflow.org.
- [41] A. Paszke, S. Gross, F. Massa, A. Lerer, J. Bradbury, G. Chanan, T. Killeen, Z. Lin, N. Gimelshein, L. Antiga, A. Desmaison, A. Kopf, E. Yang, Z. DeVito, M. Raison, A. Tejani, S. Chilamkurthy, B. Steiner, L. Fang, J. Bai, and S. Chintala, "Pytorch: An imperative style, high-performance deep learning library," in *Advances in Neural Information Processing Systems 32*, pp. 8024–8035, Curran Associates, Inc., 2019.
- [42] T. Karras, S. Laine, M. Aittala, J. Hellsten, J. Lehtinen, and T. Aila, "Analyzing and improving the image quality of stylegan," 2020. [Online; accedit en 26/10/2021: Enllaç].
- [43] lucidrains, "This person does not exist," 2021. [Online; accedit en 26/10/2021: Enllaç].
- [44] V. Havlíček, A. D. Córcoles, K. Temme, A. W. Harrow, A. Kandala, J. M. Chow, and J. M. Gambetta, "Supervised learning with quantum-enhanced feature spaces," *Nature*, vol. 567, no. 7747, p. 209–212, 2019.

- [45] M. Schuld and N. Killoran, "Quantum machine learning in feature hilbert spaces," *Physical Review Letters*, vol. 122, no. 4, 2019.
- [46] M. Schuld, I. Sinayskiy, and F. Petruccione, "Prediction by linear regression on a quantum computer," *Physical Review A*, vol. 94, no. 2, 2016.
- [47] A. W. Harrow and J. C. Napp, "Low-depth gradient measurements can improve convergence in variational hybrid quantum-classical algorithms," *Physical Review Letters*, vol. 126, Apr 2021.
- [48] Y. Cao, G. G. Guerreschi, and A. Aspuru-Guzik, "Quantum neuron: an elementary building block for machine learning on quantum computers," 2017. [Online; accedit en 6/11/2021: Enllaç].
- [49] J. Romero and A. Aspuru-Guzik, "Variational quantum generators: Generative adversarial quantum machine learning for continuous distributions," 2019. [Online; accedit en 6/11/2021: Enllaç].
- [50] I. Cong, S. Choi, and M. D. Lukin, "Quantum convolutional neural networks," *Nature Physics*, vol. 15, p. 1273–1278, Aug 2019.
- [51] S. Albawi, T. A. Mohammed, and S. Al-Zawi, "Understanding of a convolutional neural network," in *2017 International Conference on Engineering and Technology (ICET)*, pp. 1–6, 2017.
- [52] J. Liu, K. H. Lim, K. L. Wood, W. Huang, C. Guo, and H.-L. Huang, "Hybrid quantum-classical convolutional neural networks," *Science China Physics, Mechanics and Astronomy*, vol. 64, aug 2021.
- [53] C. Zoufal, A. Lucchi, and S. Woerner, "Quantum generative adversarial networks for learning and loading random distributions," *npj Quantum Information*, vol. 5, no. 103, 2019. [Online; accedit en 01/11/2021: Enllaç].
- [54] C. Developers, "Cirq," Aug. 2021. Veure la llista completa d'autors a Github: https://github.com/quantumlib/Cirq/graphs/contributors.

- [55] Q. Developers, "Qiskit: An open-source framework for quantum computing," 2021.
- [56] S. Semeniuta, A. Severyn, and S. Gelly, "On accurate evaluation of gans for language generation," 2019. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [57] P. Dhariwal, H. Jun, C. Payne, J. W. Kim, A. Radford, and I. Sutskever, "Jukebox: A generative model for music," 2020.
- [58] J. Romero, J. P. Olson, and A. Aspuru-Guzik, "Quantum autoencoders for efficient compression of quantum data," *Quantum Science and Technology*, vol. 2, p. 045001, Aug 2017. [Online; accedit en 19/09/2021: Enllaç].
- [59] B. Sun, P. Q. Le, A. M. Iliyasu, F. Yan, J. A. Garcia, F. Dong, and K. Hirota, "A multi-channel representation for images on quantum computers using the rgb color space," pp. 1–6, 2011.
- [60] Wikipedia, "Chroma subsampling," 2022. [Online; accedit en 13/04/2022: Enllaç].
- [61] M. A. Nielsen and I. L. Chuang, *Quantum Computation and Quantum Information*, ch. 2, p. 62. Cambrindge University Press, 10 ed., 2010.
- [62] D. J. Griffiths, *Introduction to Quantum Mechanics*, ch. 1, pp. 11–12. Prentice Hall, 1995.
- [63] L. K. Grover, "A fast quantum mechanical algorithm for database search," *Proceedings of the twenty-eighth annual ACM symposium on Theory of computing*, pp. 212–219, 1996. [Online; accedit en 05/10/2021: Enllaç].
- [64] P. W. Shor, "Polynomial-time algorithms for prime factorization and discrete logarithms on a quantum computer," SIAM Journal on Computing, vol. 26, p. 1484–1509, Oct 1997. [Online; accedit en 02/01/2022: Enllaç].
- [65] R. L. Rivest, A. Shamir, and L. Adleman, "A method for obtaining digital signatures and public-key cryptosystems," *Commun. ACM*, vol. 21, no. 2, p. 120–126, 1978.

[66] E. Martín-López, A. Laing, T. Lawson, R. Alvarez, X.-Q. Zhou, and J. L. O'-Brien, "Experimental realization of shor's quantum factoring algorithm using qubit recycling," *Nature Photonics*, vol. 6, no. 11, p. 773–776, 2012. [Online; accedit en 06/01/2022: Enllaç].