# 《電子學與電路學》

第一題:本題主要探討 CMOS 完整之電壓轉移曲線分析,須了解驅動器與負載線隨著輸入電壓 <sup>ν<sub>i</sub></sup> 之變化,必須對產生工作區域之動態曲線變化要相當了解,方可順利解得;另消耗功率 及雜訊邊限亦須知相對應之關係。

第二題:本題具有迴授電阻,其求解方法有兩種:

(法1)透過負迴授觀念,可求得。

試題總評 (法2)透過米勒定理,將迴授電阻分解,即可求得。(本題採用此法)

第三題:本題主要描述相對穩定性基本觀念,可利用P.M.值與G.M.值之大小,即可知系統相對穩

定性程度;另可利用米勒電容補償法,進行改善系統頻率響應,以獲得較佳穩定性。 第四題:本題爲基本弦波穩態分析,以節點分析即可求得,但須進行較煩雜複數計算。

第五題:本題爲利用轉移函數之求得,將輸入電壓之拉氏求得,再配合轉移函數,即可獲得零態

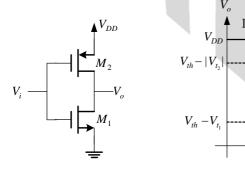
響應。

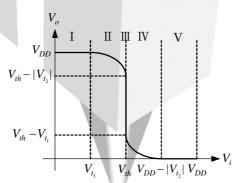
一、(一)對於 CMOS 反相器之電壓轉移特性曲線,請說明 nMOS 與 pMOS 電晶體之工作區,及各工作區之輸入電壓與輸出電壓之範圍。(10分)

(二)請比較 CMOS 反相器和增強型負載 NMOS 反相器之動態功率消耗與雜訊邊限。(10 分)

## 【擬答】

(--)





其中: 
$$V_{th} = \frac{V_{t_1} + \sqrt{\frac{K_2}{K_1}}(V_{DD} - |V_{t_2}|)}{1 + \sqrt{\frac{K_2}{K_1}}}$$

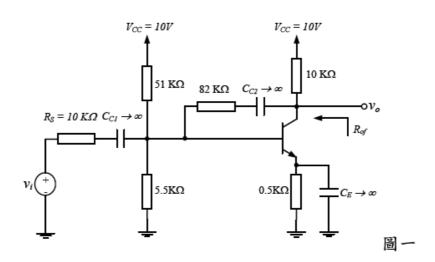
	I區	Ⅱ區	Ⅲ區	IV區	V區
$M_1$	截止區	飽和區	飽和區	歐姆區	歐姆區
$M_2$	歐姆區	歐姆區	飽和區	飽和區	截止區

(二)		CMOS	增強型負載NMOS 大 事 其王
	動態功率	小	大
	雜訊邊限	大	版權所有,重製必究!

二、如圖一所示之電路,電晶體參數為  $h_{FE}=100$ , $V_{BE}(ON)=0.7V$ ,厄萊電壓 (Early voltage)  $V_A=\infty$ ,請求出:

#### 103 高點檢事官電資組·全套詳解

- (一)電壓增益 v<sub>o</sub>/v<sub>i</sub>。(10 分)
- (二)輸出電阻 R<sub>of</sub>。(10 分)



# 【擬答】

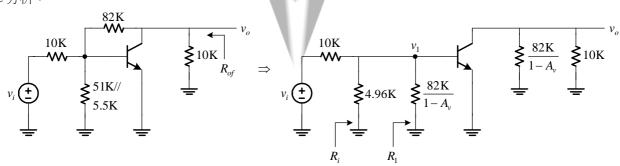
DC 分析:

$$I_{B} = \frac{\frac{5.5}{51+5.5} \times 10 - 0.7}{(51//5.5) + [(1+100) \times 0.5]} \text{mA} \quad 0.0049 \text{mA}$$

$$r_{\pi} = \frac{25 \text{mV}}{I_{B}} \quad 5.07 \text{k}\Omega$$

$$g_{m} = \frac{\beta}{r_{\pi}} = \frac{100}{5.07} \quad 1.97 \text{mA/V}$$

AC 分析:



$$R_1 = r_{\pi} = 5.07 \text{k}\Omega$$

$$A_{V} = \frac{v_{o}}{v_{1}} = \frac{-100\left(\frac{82}{1 - (1/A_{V})} //10\right)}{5.07}? \frac{-100(82 //10)}{5.07} -175.8$$

$$R_{i} = 4.96 \text{K} //\frac{82 \text{K}}{1 + 175.8} //R_{1} \quad 0.39 \text{k}\Omega$$

$$R_i = 4.96 \text{K} / \frac{1}{1 + 175.8} / R_1 = 0.39 \text{k}\Omega$$

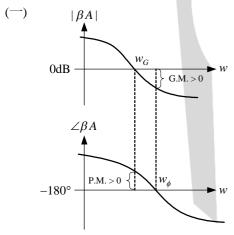
得 
$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{v_o}{v_1} \times \frac{v_1}{v_i} = (-175.8) \times \frac{0.39}{10 + 0.39}$$
 '-6.6

#### 103 高點檢事官電資組·全套詳解

$$R_{of} = 10 \text{K} / \frac{82 + R_s'}{1 + g_m R_s'}$$
,  $\ddagger \Box R_s' = 10 \text{K} / / 51 \text{K} / / 5.1 \text{K} / / r_{\pi}$  1.95k $\Omega$   
=  $10 \text{K} / \left[ \frac{82 + 1.95}{1 + (19.7 \times 1.95)} \right] \text{K}$  1.76k $\Omega$ 

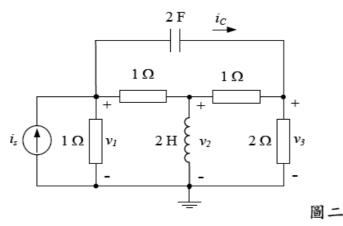
- 三、(一)說明相位邊限 (Phase Margin) 與增益邊限 (Gain Margin) 之意義及其在放大器穩定度判斷 之角色。(10分)
  - (二)請說明如何使用米樂補償 (Miller Compensation) 來進行放大器之頻率補償。(10分)

#### 【擬答】

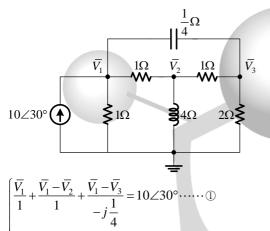


PM.與 G.M.主要描述系統之相對穩定性,如何求得:

- 1. 求 G.M.: 先求  $\angle \beta A = -180^{\circ}$  時之  $w_{\phi}$  ,得 G.M. =  $0 20 \log |\beta A|_{w_{\phi}}$
- 2. 求 P.M.:先求 $|\beta A|$ =1時之 $w_G$ ,得 P.M.=180°+ $\angle \beta A|_{w_G}$
- 3. 系統穩定條件為: G.M. > 0 且 P.M. > 0
- (二)IC 內部要製作大電容有困難,此時可利用米勒電容補償法,獲得大電容效果,造成極點分裂,可達主極點效果,促使系統獲得更佳穩定效果。
- 四、如圖二所示之電路,假設輸入電流源為  $i_s(t) = 10 \cos(2t + 30^\circ)$ ,請求出 2 歐姆電阻上之弦波穩態電壓  $v_3(t) \circ (20 \, \Omega)$



## 【擬答】



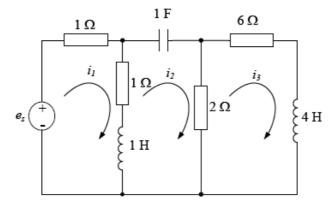
$$\begin{cases}
\frac{\overline{V_2} - \overline{V_1}}{1} + \frac{\overline{V_2}}{j4} + \frac{\overline{V_2} - \overline{V_3}}{1} = 0 \dots 2
\end{cases}$$

可得 $\bar{V}_3 = 6.47 \angle 44^\circ$ 

 $\Rightarrow v_3(t) = 6.47\cos(2t + 44^\circ)V$ 

五、如圖三所示之電路, $i_1$ ,  $i_2$ , 及  $i_3$  為網目(mesh)電流,令  $e_s$  及  $i_3$  分別為網路的輸入與響應。 (一)求出網路函數  $H(s) = I_3/E_s$ 。(10 分)

(二)當輸入  $e_s(t) = 3e^{-t}cos6t$  時,求出其零態響應。(10分)



圖三

【擬答】

#### 103 高點檢事官電資組·全套詳解

$$E_{S} \stackrel{I_{1}}{\rightleftharpoons} I_{2} \stackrel{I_{2}}{\rightleftharpoons} I_{2} \stackrel{I_{3}}{\rightleftharpoons} 4S$$

$$\begin{cases} E_S = I_1(2+S) - I_2(1+S) + 0I_3 \cdots \\ 0 = -I_1(1+S) + I_2\left(3+S+\frac{1}{S}\right) - I_3 \cdot 2 \cdots \\ 0 = 0I_1 - I_2 \cdot 2 + I_3(4S+8) \cdots \end{cases}$$

$$I_{3} = \frac{\begin{vmatrix} 2+S & -(1+S) & E_{S} \\ -(1+S) & 3+S+\frac{1}{S} & 0 \\ 0 & -2 & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2+S & -(1+S) & 0 \\ -(1+S) & 3+S+\frac{1}{S} & -2 \\ 0 & -2 & 4S+8 \end{vmatrix}} = \frac{2(1+S)E_{S}}{(2+S)\left(3+S+\frac{1}{S}\right)(4S+8)-(1+S)^{2}(4S+8)-4(2+S)}$$

$$\frac{2(1+S)L_S}{(2+S)\left(3+S+\frac{1}{S}\right)(4S+8)-(1+S)^2(4S+8)-4(2+S)}$$

$$\Rightarrow H(S) = \frac{I_3}{E_S} = \frac{2(S+1)}{12S^2 + 44S + 48 + \frac{16}{S}} = \frac{S(S+1)}{6S^3 + 22S^2 + 24S + 8} = \frac{\frac{1}{6}S(S+1)}{S^3 + \frac{11}{3}S^2 + 4S + \frac{4}{3}}$$

$$= \frac{\frac{1}{6}S(S+1)}{(S+1)(S+2)\left(S+\frac{2}{3}\right)} = \frac{\frac{1}{6}S}{(S+2)\left(S+\frac{2}{3}\right)}$$

(二)當 $e_s(t) = 3e^{-t}\cos 6t$  時,可得:

$$I_3(S) = \frac{\frac{1}{6}S}{(S+2)\left(S+\frac{2}{3}\right)} \times \frac{3(S+1)}{(S+1)^2+6^2}$$

$$\Rightarrow i_3(t) = L^{-1} \left[ \frac{-\frac{3}{148}}{S+2} + \frac{-\frac{3}{1300}}{S+\frac{2}{3}} + \frac{AS+B}{(S+1)^2+6^2} \right]$$

$$= \left[ -\frac{3}{148} e^{-2t} - \frac{3}{1300} e^{-\frac{2}{3}t} + 0.41 e^{-t} \cos(6t - 48.3^\circ) \right] A$$

其中: 
$$\frac{\frac{1}{6}S}{(S+2)\left(S+\frac{2}{3}\right)}$$
 ×3∠0° = 0.41∠ - 48.3°