

# Schema ricorsioni

- 1) Cammino a peso massimo a partire da un nodo sorgente con peso degli archi decrescente (DiGraph):

```
def handleRicorsione(self, node_id):
    """Serve per calcolare il percorso a peso massimo a partire da un nodo source, ogni nodo puo esserci una sola
    volta, il peso degli archi deve essere decrescente"""
    source = self._idMap[int(node_id)]
    parziale = [source] # Inizializza il percorso parziale con il nodo sorgente
    for node in self._graph.successors(source):
        parziale.append(node)
        self._ricorsione(parziale)
        parziale.pop()
    return self._solBest, self._pesoBest # Restituisce il percorso e il peso migliori trovati

def _ricorsione(self, parziale):
    peso = self.peso(parziale) # Calcola il peso del percorso parziale
    if peso > self._pesoBest: # Se il peso corrente è maggiore del peso migliore trovato finora
        self._pesoBest = peso # Aggiorna il peso migliore
        self._solBest = copy.deepcopy(parziale) # Aggiorna il percorso migliore

    for n in self._graph.successors(parziale[-1]): # Itera sui successori dell'ultimo nodo nel percorso parziale
        edge = self._graph[parziale[-1]][n]['weight'] # Ottiene il peso dell'arco corrente
        if edge < self._graph[parziale[2]][parziale[1]]['weight']
            and n not in parziale: # Verifica le condizioni di peso decrescente e unicità del nodo

            parziale.append(n)
            self._ricorsione(parziale)
            parziale.pop()

def peso(self, lista):
    peso = 0 # Inizializza il peso a 0
    for i in range(len(lista) - 1):
        peso += self._graph[lista[i]][lista[i + 1]]['weight']
    return peso # Restituisce il peso totale del percorso
```

2) *Restituisce il cammino più lungo di un DiGraph (in numero di nodi) a partire dal nodo sorgente. utilizzo algoritmo dfs*

```
def getCammino(self, sourceStr):

    source = self._idMap[int(sourceStr)]
    lp = []

    tree = nx.dfs_tree(self._graph, source)
    nodi = list(tree.nodes())

    for node in nodi:
        tmp = [node]

        while tmp != source:
            pred = nx.predecessor(tree, source, tmp)
            tmp.insert(0, pred)

        if len(tmp) > len(lp):
            lp = copy.deepcopy(tmp)

    return lp
```

- Per ogni nodo nell'albero DFS:
  - tmp = [node]: Inizia un percorso temporaneo con il nodo corrente.
  - **Ciclo while:** Continua a inserire i predecessori del nodo corrente fino a raggiungere il nodo sorgente.
  - if len(tmp) > len(lp): Se il percorso temporaneo è più lungo del percorso massimo attuale, aggiorna il percorso massimo.
- return lp: Restituisce il percorso più lungo trovato.

3) Restituisce percorso con peso massimo data una lunghezza richiesta (numero di nodi):

```
def getOptPath(self, source, lun):
    self._bestPath = []
    self._bestCost = 0

    parziale = [source]

    for n in self._graph.neighbors(source):
        #cosa in più, voglio che gli oggetti abbiano la stessa caratteristica ("classificazione")
        if parziale[-1].classification == n.classification:
            parziale.append(n)
            self._ricorsione(parziale, lun)
            parziale.pop()

    return self._bestPath, self._bestCost

def _ricorsione(self, parziale, lun):
    if len(parziale) == lun:
        #allora parziale ha la lunghezza desiderata,
        #verifico se è una soluzione migliore,
        #ed in ogni caso esco
        if self._costo(parziale) > self._bestCost:
            self._bestCost = self._costo(parziale)
            self._bestPath = copy.deepcopy(parziale)
        return

    #se arrivo qui, allora parziale può ancora ammettere altri nodi
    for n in self._graph.neighbors(parziale[-1]):
        if parziale[-1].classification == n.classification and n not in parziale:
            parziale.append(n)
            self._ricorsione(parziale, lun)
            parziale.pop()

def _costo(self, listObjects):
    totCosto = 0
    for i in range(0, len(listObjects)-1):
        totCosto += self._graph[listObjects[i]][listObjects[i+1]]["weight"]
    return totCosto
```

#### 4) Identifica la componente connessa che contiene idInput e ne restituisce la dimensione (per un nx.graph) :

```
def getInfoConnessa(self, idInput):
    """
    Identifica la componente connessa che
    contiene idInput e ne restituisce la dimensione
    """
    if not self.hasNode(idInput):
        return None

    source = self._idMap[idInput]

    # Modo1: conto i successori
    succ = nx.dfs_successors(self._graph, source).values()
    res = []
    for s in succ:
        res.extend(s)
    print("Size connessa con modo 1: ", len(res))

    # Modo2: conto i predecessori
    pred = nx.dfs_predecessors(self._graph, source)
    print("Size connessa con modo 2: ", len(pred.values()))

    # Modo3: conto i nodi dell'albero di visita
    dfsTree = nx.dfs_tree(self._graph, source)
    print("Size connessa con modo 3: ", len(dfsTree.nodes()))

    # Modo4: uso il metodo nodes_connected_components di networkx
    conn = nx.node_connected_component(self._graph, source)
    print("Size connessa con modo 4: ", len(conn))

    return len(conn)
```

##Dropdown, una volta selezionato un elemento, starta la funzione:

```
→ self._ddAnno = ft.Dropdown(label="Anno", width=200, alignment=ft.alignment.top_left,
    on_change= lambda e: self._controller.handleCreaSquadre(e))
```

##Riempire il DropdownOption

#opzione 1 :

```
→ options = map(lambda x : ft.dropdown.Option(x), self._model.getAllYears())
self._view._ddAnno.options = options
```

#opzione 2 :

```
→ self._view._ddAlbum.options = [ft.dropdown.Option(text=str(x),key = x.Albumid) for x in self._model._nodes]
```

##Ordinare una lista di oggetti secondo una loro caratteristica, (es. peso)

#ordine crescente :

→elements.sort(key=lambda frutto: frutto.peso)

#ordine decrescente :

→elements.sort(key=lambda frutto: frutto.peso, reverse=True)

#creare una nuova lista senza modificare l'ordine della prima :

→ordinati = sorted(elements, key=lambda frutto: frutto.peso)

##Cammino minimo

→nx.shortest\_path(G, source, target, weight=None)

##Componente connessa a partire da un nodo in un grafo orientato (BFS o DFS)

#opzione 1 :

→edges = list(nx.bfs\_edges(G, sources))

raggiungibili = set( [source] + [v for u,v in edges])

#opzione 2 (source escluso) :

→raggiungibili = nx.descendants(G, source)

##Componente fortemente connessa (grafo orientato; es.  $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow A$ , posso tornare ad A)

→nx.strongly\_connected\_components(G)

##Componente debolmente connessa (es. ho solo  $A \rightarrow B \rightarrow C$ )

→nx.weakly\_connected\_components(G)