# Introduction

正田 備也 masada@rikkyo.ac.jp

#### **Contents**

#### 前置き

統計モデリングとは

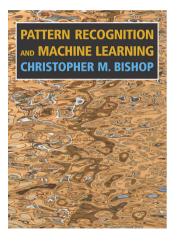
統計モデリングを機械学習の世界の中に位置づける

「生成」モデルの歴史

確率の復習

## 参考書 (1)

► C. Bishop. *Pattern Recognition and Machine Learning*. Springer, 2006.



### 参考書 (2)

- ▶ 鈴木讓,『渡辺澄夫ベイズ理論 100 問 with Python/Stan』, 共立 出版, 2024.
  - https://www.kyoritsu-pub.co.jp/book/b10084053.html

- ▶ 私はまだちゃんと読んでいませんが・・・
  - ▶ 「統計モデリング1」の内容は、第1章に近いです。
  - ▶ 「統計モデリング2」の前半の内容は、第2章に近いです。

#### **Contents**

前置き

#### 統計モデリングとは

統計モデリングを機械学習の世界の中に位置づける

「生成」モデルの歴史

確率の復習

#### 統計的推測とは

- ▶ 我々が関心を持つデータはある分布から生成されている。
  - ▶ この分布を「真の分布」と呼ぶ。
- ▶ その分布から生成されたとみなせるデータ集合が**手元にある**。
  - ▶ よく「観測データ」と呼ばれるもの。

- ▶ そこで、ある定められた手続きにしたがって・・・
- ▶ 観測データから真の分布を推測する (infer)。
- ▶ これを、**統計的推測 (statistical inference)** と呼ぶ。

#### この授業で説明する統計的推測の方法

- ▶ 最尤法 (maximum likelihood estimation)
  - ▶ 最尤推定とも言う。
- ▶ 事後確率最大化法 (maximum a posteriori probability estimation)
  - ► MAP 推定とも言う。
- ▶ ベイズ法 (Bayesian inference)
  - ▶ ベイズ推測(文献によってはベイズ推論)とも言う。

▶ 疑問: estimation と inference って、どう違うの?

### 統計学は不良設定問題を扱う学問

- ▶ 前のスライドに示したどの方法を使っても・・・
- ▶ 推測した分布 ≠ 真の分布
- ▶ つまり、推測は常に間違う!

▶ では、真の分布を推測しても無意味なのか?

- ▶ 推測がいつも間違うとしても・・・
- ▶ どのくらい間違っているかを、統計学で明らかにできる!

#### 統計モデリングとは

- ▶ データを生成する真の分布は、未知。
- ▶ そこで、我々は、データを生成する分布を、自由に設定する。
- ▶ そして、推測された分布と、真の分布とが、どのくらい違っているかを、数理的に明らかにする。
- ▶ 「どのくらい違っているか」=汎化誤差
  - ightharpoonup 統計的推測によって得られた予測分布を  $p^{\star}(x)$  とする。
  - **▶** このとき、*K*(*q*||*p*\*) を汎化誤差という。(*K*(⋅||⋅) は KL 情報量。)
  - ▶ 予測分布については、いずれ説明します。

### ベイズ的統計モデリングの実験の手続き

- ▶ 真の分布から生成されたとみなせるデータ集合を入手する。
  - ▶ つまり、観測する、ということ。
- ▶ モデルを設定する。
  - ▶ データをモデリングする分布と、事前分布とを、決める。
- ▶ 事後分布を(近似的に)求める。
  - ▶ これが統計モデリング1と2のメインテーマ。
- ▶ 予測分布を(近似的に)求める。
- ▶ テストデータ上で汎化誤差を(近似的に)求める。
  - ▶ モデル間で汎化誤差を比べれば、どのモデルが良いか、分かる。

#### **Contents**

前置き

統計モデリングとは

統計モデリングを機械学習の世界の中に位置づける

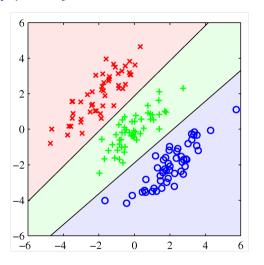
「生成」モデルの歴史

確率の復習

### 機械学習の3区分

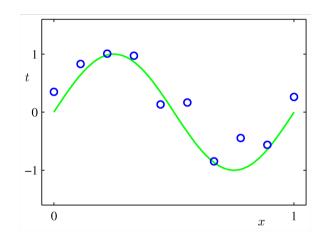
- ▶ 教師あり学習 (supervised learning)
  - classification
  - regression
- ▶ 教師なし学習 (unsupervised learning)
  - clustering
  - dimensionality reduction
- ▶ 強化学習 (reinforcement learning)
  - (ここでは触れません。)

#### classification のイメージ



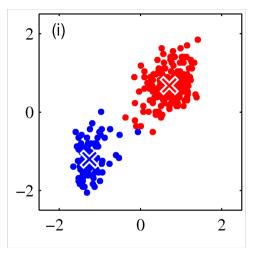
出典: C. Bishop. Pattern Recognition and Machine Learning. 2006.

## regression のイメージ



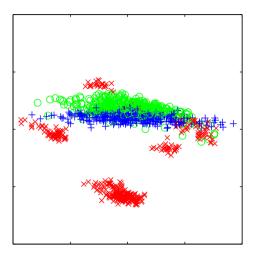
出典: C. Bishop. Pattern Recognition and Machine Learning. 2006.

### clustering のイメージ



出典: C. Bishop. Pattern Recognition and Machine Learning. 2006.

## dimensionality reduction のイメージ



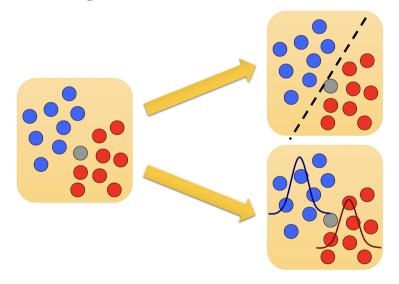
出典: C. Bishop. Pattern Recognition and Machine Learning. 2006.

#### 機械学習の別の2区分

- ▶ 識別的アプローチ
  - ▶ クラスを識別する境界を見つける。
  - ▶ 境界から遠いところにあるデータは気にしない。
- ▶ 生成的アプローチ
  - ▶ クラスを生成する分布を推測する。
  - ▶ 境界はこの分布の違いから派生する。
- ▶ 今はあまりこの区分について議論しなくなった。なぜなら・・・
- ▶ ほとんどの場合、生成的アプローチを使っているから。
  - ► それどころか我々は、データ分布に従う(と思われる)具体例を 生成するモデルを普通に使っている。(いわゆる「生成 AI」)

出典: http://ai.stanford.edu/~ang/papers/nips01-discriminativegenerative.pdf

## discriminative vs generative のイメージ



#### **Contents**

前置き

統計モデリングとは

統計モデリングを機械学習の世界の中に位置づける

「生成」モデルの歴史

確率の復習

### generative approaches (1/2)

Generative models in machine learning posit that there is some underlying (···) process that is generating the data you are observing and aim to use the data to infer the parameters of that underlying process, which then lets you classify the data.

出典: http://www.forbes.com/sites/quora/2015/02/12/what-is-the-future-of-machine-learning/

### generative approaches (2/2)

In my mind, if you succeed in solving a generative model, you have "understood" the data and the problem.'

'Unfortunately for me, discriminative models tend to work better than generative models to solve lots of machine learning problems

出典: http://www.forbes.com/sites/quora/2015/02/12/what-is-the-future-of-machine-learning/

### データを生成する確率分布を推定することの難しさ

▶ 2010年前後は以下のような問題意識が共有されていた。

「統計的機械学習のほとんどの課題は、データ の生成確率分布の推定を介して解決することが できる。しかし、確率分布の推定は機械学習に おける最も困難な問題の一つとして知られてい るため、現実的には分布推定を回避しながら対 象となる課題を解決することが望ましい。」

出典: http://ibisml.org/archive/ibisml001/Sugiyama.pdf

#### 生成的アプローチの現在

- ▶ すっかり状況は変わり・・・
  - ▶ テキストデーター般が従う分布を推定している。(ex. 言語モデル)
  - ▶ 画像データ一般が従う分布を推定している。(ex. 拡散モデル)
- ▶ 深層学習が、非常に複雑な分布を推定を可能にした。
- ▶ しかし、やっていることの原理は、昔と同じ。
  - ▶ 観測データの確率をできるだけ高くする分布を推定している。

#### **Contents**

前置き

統計モデリングとは

統計モデリングを機械学習の世界の中に位置づける

「生成」モデルの歴史

確率の復習

### 確率の復習

- ▶ 確率変数 random variable
- ▶ 同時確率 joint probability
- ▶ 周辺化 marginalization
- ▶ 条件付き確率 conditional probability
- ▶ ベイズ則 Bayes rule
- ▶ 確率分布 probability distribution
- ▶ 期待値 expectation

#### 確率変数 random variable

- ▶ どの値をとるかが不確か(uncertain)な変数。
- ▶ p(x = v)は、確率変数 x が値 v をとる確率。
- ightharpoonup 確率なので $\sum_{x}p(x)=1$ を満たす。
  - ▶ つまり、x がとりうる値を  $\{v_1,...,v_N\}$  とすると

$$p(x = v_1) + p(x = v_2) + \dots + p(x = v_{N-1}) + p(x = v_N) = 1$$

▶ 世の中の event (事象) は、ある確率変数が特定の値を取ること(ex.  $x_{21} = "apple"$ )として表現する。

### 同時確率 joint probability

- p(x=v,z=c)は、x=vかつz=cとなる確率。
- $\sum_{x}\sum_{z}p(x,z)=1$ を満たす。
  - ▶ つまり、 $_x$  がとりうる値を  $_{\{v_1,...,v_N\}}$ 、 $_z$  がとりうる値を  $_{\{c_1,...,c_K\}}$  とすると

$$p(x = v_1, z = c_1) + \dots + p(x = v_1, z = c_K)$$

$$+ p(x = v_2, z = c_1) + \dots + p(x = v_2, z = c_K)$$

$$+ \dots + p(x = v_N, z = c_1) + \dots + p(x = v_N, z = c_K) = 1$$

## 周辺化 marginalization

$$p(x) = \sum_{z} p(x, z)$$

#### 省略なしで書くと

$$p(x = v) = p(x = v, z = c_1) + \dots + p(x = v, z = c_K)$$

- ▶ 特定の確率変数がとりうるすべての値にわたって確率を足し合わせることを、その変数の周辺化 (marginalization) と言う。
- ▶ 得られた確率を周辺確率 (marginal probability) と言う。

## 例:ハンバーガー

|         | 標準体重未満 | 標準体重以上 |
|---------|--------|--------|
| 毎日食べる   | 2      | 8      |
| 毎日は食べない | 38     | 2      |

## 例:確率変数を使って書くと…

|       | x = a | x = b |
|-------|-------|-------|
| z = s | 2     | 8     |
| z = t | 38    | 2     |

#### 問題 1-1

- ▶ *p*(*x* = *a*) を求めよ。
- ▶ *p*(*z* = *t*) を求めよ。
- ▶ *p*(*x* = *a*, *z* = *s*) を求めよ。
- ▶ *p*(*x* = *a*, *z* = *t*) を求めよ。

## 例)それぞれの場合の確率を求めると…

|       | x = a           | x = b           |
|-------|-----------------|-----------------|
|       | 1               | 4               |
| z = s | $\overline{25}$ | $\overline{25}$ |
| ~ - t | 19              | 1               |
| z = t | $\overline{25}$ | $\overline{25}$ |

## 条件付き確率 conditional probability

$$p(x=v \mid z=c) \equiv \frac{p(x=v,z=c)}{p(z=c)}$$

- > z = c が所与のとき、x = v である確率

#### 問題 1-2

- ▶ p(x=a | z=s) を求めよ。
- ▶  $p(x = a \mid z = t)$  を求めよ。
- ▶ *p*(*z* = *s* | *x* = *a*) を求めよ。
- ▶ *p*(*z* = *t* | *x* = *a*) を求めよ。

### 周辺確率と条件付き確率の関係

- p(z=s)は、xの値が未知のとき、z=sである確率。
- p(z=s|x=b) は、x=b が観測されているとき、z=s である確率。

- ▶ この2つの確率 p(z) と p(z|x) の関係は?
- ▶ これを表現するのが、ベイズ則。

### ベイズ則 Bayes rule

▶ 事象xの観測でzの確率が変わる、という式

$$p(z \mid x) \propto p(x \mid z) p(z)$$

- ▶ ある仮説が成り立つ確率 p(z) は・・・
- ► その仮説が成り立っていると尤もらしさが増す(減る)事象 x が 観測されると・・・
- ▶ 高い(低い)値 p(z|x) になる

#### ベイズ則の証明

#### 条件付き確率の定義より

$$p(z \mid x) = \frac{p(x,z)}{p(x)}, \qquad p(x \mid z) = \frac{p(x,z)}{p(z)}$$

二番目の式より p(x,z) = p(x|z)p(z) なので、これを一番目の式に代入して

$$p(z \mid x) = \frac{p(x \mid z)p(z)}{p(x)}$$

p(x) はz に依存せず、一定の値をとるので

$$p(z \mid x) \propto p(x \mid z) p(z)$$

### ベイズ則の「比例する ∝ 」という記号

$$p(z \mid x) \propto p(x \mid z) p(z)$$

- ▶ α は「左辺が右辺に比例する」という意味
- ト ただしp(z|x)を具体的な値として求めるには、まず比例定数を求める必要がある。
- ▶  $\sum_{z} p(z \mid x) = 1$  が満たされるようにする比例定数を求める。

#### 比例定数も含めてベイズ則を書くと・・・

$$p(z \mid x) = \frac{p(x \mid z) p(z)}{\sum_{z'} p(x \mid z') p(z')} = \frac{p(x \mid z) p(z)}{p(x)}$$

このp(x)のように、足して1になるようにする定数のことを、 規格化定数 (normalizing constant) と呼ぶ。

#### 例)ハンバーガー

$$p(z = s \mid x = b) \propto p(x = b \mid z = s) p(z = s) \propto \frac{8}{10} \times \frac{1}{5} = \frac{4}{25}$$
  
 $p(z = t \mid x = b) \propto p(x = b \mid z = t) p(z = t) \propto \frac{2}{40} \times \frac{4}{5} = \frac{1}{25}$ 

$$\sum_{z} p(z \mid x = b) = 1 \, \mathcal{L} \mathcal{D}$$

$$p(z=s \mid x=b) = \frac{\frac{4}{25}}{\frac{4}{25} + \frac{1}{25}} = \frac{4}{5}$$

# 比例関係から実際の値へ

$$p(z=s \mid x=b) \propto \frac{4}{25},$$
$$p(z=t \mid x=b) \propto \frac{1}{25}$$

▶ これらの比例関係を規格化すると、以下を得る。

$$p(z = s \mid x = b) = \frac{4}{5}$$
  
 $p(z = t \mid x = b) = \frac{1}{5}$ 

### 確率分布

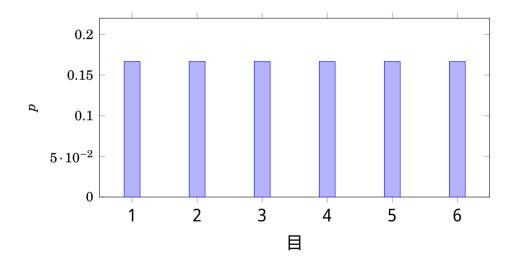
- ▶ 確率変数がとりうる値のすべてについて、その値をとる確率を示したものを、確率分布と呼ぶ。
- ▶ 確率変数がとりうる値すべてについて、その値 をとる確率を足し合わせると、1 になる。
- ▶ 連続値をとる確率変数の場合は、和ではなく積分で考える。

### 離散確率分布(例:サイコロ)

- ▶ 事象:「1の目が出る」,「2の目が出る」等
- ▶ 確率分布:各事象に確率を定めたもの

- ▶離散的なので、事象を一個一個と数えられる。
- ▶ すべての事象の確率を足すと1になる。

# 例)サイコロの目の確率分布



#### 連続確率分布(例:体重測定)

- ▶ 事象:「体重が57.5kg」,「体重が70.1kg」等
- ▶ 確率分布:事象の集合に確率を定めたもの

- ▶ 連続的なので、事象を個々別々に扱えない。
- ▶ すべての事象を含む集合の確率は1。

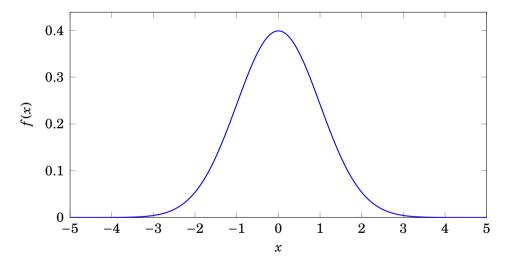
# 正規分布

- 平均 μ と標準偏差 σ で決まる分布
- ▶ 正規分布を"あらわす"関数

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

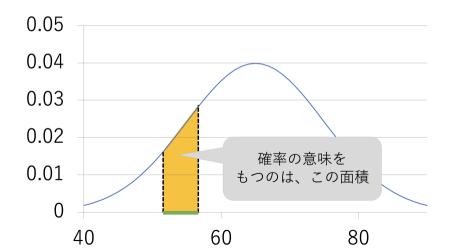
- ▶ この関数を、ある範囲で積分すると、その範囲の値をとる確率が求まる。
- ▶ 例:  $\int_{-3}^{2} f(x) dx$

# 正規分布 normal distribution

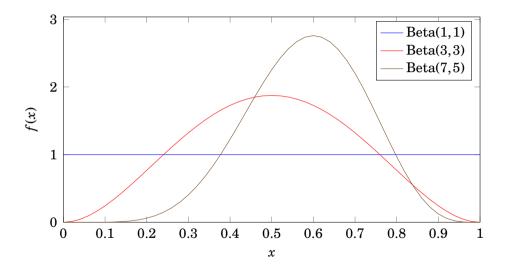


#### 例:体重の確率分布

- ▶ 確率の意味をもつのは、面積。
- ▶ 曲線の下の面積(区間での積分)が確率を表す。



# ベータ分布 Beta distribution



# 期待値 (1/2)

- ▶ 確率変数 x の期待値とは、その変数がとりうる値とその値をとる確率との積を、とりうる値すべてにわたって加算したもの。
- ▶ 連続値をとる確率変数の場合は、加算するのではなく積分する。
- ightharpoonup 離散確率変数の場合: $\sum_{x} x p(x)$
- ightharpoonup 連続確率変数の場合: $\int x p(x) dx$

# 期待値 (2/2)

- ightharpoonup 変数 ho の関数 ho についても、各々の値をとる確率を掛けて和や積分をとることで、期待値が得られる。
- ▶ 離散確率変数の場合: $\sum_{x} f(x)p(x)$
- ightharpoonup 連続確率変数の場合: $\int f(x)p(x)dx$
- ▶ 前のスライドは、f(x) が恒等関数  $f(x) \equiv x$  の場合を説明していたとも言える。

#### 問題 1-3

- ▶ 4枚のコインを投げたとき、表が出た枚数と裏が 出た枚数の差の絶対値の期待値はいくらにな るか?
- ▶ ただし、これら4枚のコインは、表が出る確率も 裏が出る確率も、ぴったり0.5だとする。

#### 問題1-3の答え

$$\sum_{i=0}^{4} |i - (4-i)| \times \frac{4!}{i!(4-i)!} \times \left(\frac{1}{2}\right)^4 = \frac{1}{16} (4 \times 1 + 2 \times 4 + 0 \times 6 + 2 \times 4 + 4 \times 1) = \frac{24}{16} = \frac{3}{2}$$

#### 課題1

- ▶ わんこが 20 匹、にゃんこが 15 匹、バスに乗っている。
- ▶ わんこ 20 匹中、12 匹が白い毛である。
- ▶ にゃんこ 15 匹中、4 匹が白い毛である。
- ▶ このバスの中から無作為に1匹、乗客を選ぶ。
- 1. 選んだ乗客が白い毛である確率を求めよ。
- 2. 選んだ乗客がわんこであったときに、その乗客が白い毛である 確率を求めよ。

