

## 1 Définitions et Appellations:

### 1.1 Définitions:

**Définition 1:** Un système linéaire de  $m$  équations à  $n$  inconnues est un ensemble d'équations de la forme:

$$(S) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

où les coefficients  $a_{ij}$ ,  $i = 1, 2, \dots, m$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$  et  $b_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, m$  sont des réels donnés.

Les  $a_{ij}$  sont des coefficients du premier membre et les  $b_i$  sont des coefficients du second membre ou termes constants.

Les variables  $x_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$  sont les inconnues du système.

**Exemple:**

$$(S) \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = -1 \\ x_1 + 3x_3 + x_4 = 3 \end{cases}$$

$(S)$  est un système de 3 équations à 4 inconnues  $x_1, x_2, x_3$  et  $x_4$   
 $a_{11} = 1$ ,  $a_{22} = 2$ ,  $a_{34} = 1$ ,  $b_1 = 1$ ,  $b_2 = -1$  et  $b_3 = 3$ .

**Définition 2:** Une solution du système  $(S)$  est la donnée de  $n$  réels,  $x_1, x_2, \dots, x_n$  qui vérifie chacune des  $m$  équations.

On note par  $S$  l'ensemble des solutions du système.

**Exemple:**

$$\left(\frac{5}{3}, \frac{4}{3}\right) \text{ est solution du système } \begin{cases} x + y = 3 \\ 2x - y = 2 \end{cases}$$

En effet, pour  $x = \frac{5}{3}$  et  $y = \frac{4}{3}$ , on a  $\frac{5}{3} + \frac{4}{3} = \frac{9}{3} = 3$   
 et  $2\left(\frac{5}{3}\right) - \frac{4}{3} = \frac{10-4}{3} = 2$

donc les deux équations du système sont vérifiées.

Par contre  $(1, 2)$  n'est pas solution du système  $(S)$  car pour  $x = 1$  et  $y = 2$  la 2<sup>ème</sup> équation n'est pas vérifiée.

L'ensemble des solutions de  $(S)$  est:  $S = \left\{\left(\frac{5}{3}, \frac{4}{3}\right)\right\}$ .

**Définition 3:** Un système linéaire est dit *compatible* s'il admet au moins une solution (*i.e* :  $S \neq \emptyset$ ) sinon, on dit qu'il est *incompatible* ou *impossible* (*i.e* :  $S = \emptyset$ ).

**Exemples:**

$$(S_1) \begin{cases} x + 2y = 1 \\ 0 = 2 \end{cases} \text{ est un système incompatible,}$$

L'ensemble des solutions:  $S = \emptyset$ .

$$(S_2) \begin{cases} 2x_1 + 3x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 2 \\ 4x_1 + x_2 + x_3 = 3 \end{cases} \text{ est un système compatible}$$

L'ensemble des solutions  $S = \{(\frac{1}{3}, \frac{-2}{3}, \frac{7}{3})\}$ .

$$(S_3) \begin{cases} x + z = -1 \\ y - 2z = 2 \end{cases} \text{ est un système compatible.}$$

$(-1, 2, 0)$  est une solution du système (elle n'est pas unique)

$(-6, 12, 5)$  est aussi solution de  $(S_3)$

L'ensemble des solutions de  $(S_3)$  est:  $S = \{(-1 - z, 2 + 2z, z), z \in \mathbb{R}\}$

**Définition 4:**

1/ On dit qu'un système linéaire est *homogène* si et seulement si

$$b_1 = b_2 = \dots = b_n = 0.$$

2/ Le *système homogène associé* à  $(S)$  est le système  $(S_h)$  tel que:

$$(S_h) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0 \end{cases}$$

$(S_h)$  est le système  $(S)$  en remplaçant les  $b_i, i = 1, 2, \dots, m$  par 0.

**Exemple:**

$$(S) \begin{cases} 5x + 2y = 4 \\ -x + 3y = -11 \end{cases}$$

Le système homogène associé à  $(S)$  est

$$(S_h) \begin{cases} 5x + 2y = 0 \\ -x + 3y = 0 \end{cases}$$

**Définition 5:**

Deux systèmes à  $n$  inconnues sont *équivalents* si et seulement si leurs ensembles de solutions sont les mêmes.

## 2 Forme matricielle d'un système linéaire:

Le système linéaire  $(S)$  peut être sous la forme matricielle  $AX = B$

$$\text{où } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \text{ est la matrice associée au système}$$

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ est la matrice colonne des inconnues}$$

$$B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \text{ est la matrice colonne des termes constants ou bien le second membre du système.}$$

**Exemple:** Mettre le système suivant sous la forme matricielle:

$$(S) \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = -1 \\ x_1 + 3x_3 + x_4 = 3 \end{cases}$$

(S) s'écrit sous la forme matricielle  $AX = B$  où

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

**Définition:** Le *rang* d'un système linéaire (S) est le rang de la matrice A associée à (S) (i.e :  $rg(S) = rg(A)$ )

**Exemple:** Déterminer le rang du système

$$(S) \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = -1 \\ x_1 + 3x_3 + x_4 = 3 \end{cases}$$

On détermine le rang de la matrice associée à (S).

$$\text{On a } (S) : AX = B \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - L_1]{L_2 \leftarrow L_2 - L_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - \frac{1}{3}L_2]{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{8}{3} & \frac{-1}{3} \end{pmatrix}$$

Donc  $rg(A) = 3$  (le nombre de lignes non nulles après échelonnement de A).

d'où  $rg(S) = 3$ .

### 3 Système de Cramer:

#### 3.1 Définition:

Un système linéaire est dit de *Cramer* si:

- C'est un système de  $n$  équations à  $n$  inconnues et il admet une solution unique.

**Théorème:** Soit le système linéaire  $(S) : AX = B$

où  $A \in M_n(\mathbb{R})$ ,  $B \in M_{n,1}(\mathbb{R})$  et  $X \in M_{n,1}(\mathbb{R})$

Les propositions suivantes sont équivalentes:

- 1/ Le système  $(S)$  est de Cramer.
- 2/ Le système homogène associé à  $(S)$  n'admet que le vecteur nul comme solution.
- 2/ Le système  $(S)$  admet une solution unique.
- 3/ La matrice  $A$  est inversible.
- 4/  $rg(A) = rg(S) = n$ .
- 5/  $\det(A) \neq 0$ .

#### 3.2 Méthodes de résolution d'un système de Cramer:

Soit un système  $(S) : AX = B$ , un système de Cramer écrit sous sa forme matricielle.

Résoudre le système  $(S)$  revient à résoudre l'équation  $AX = B$ .

(Donc déterminer l'unique solution  $X^*$  de l'équation  $AX = B$ )

##### 3.2.1 Méthode en utilisant l'inverse de $A$ :

$(S)$  est un système de Cramer, donc la matrice  $A$  est inversible.

On a  $AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$ , où  $A^{-1}$  est la matrice inverse de  $A$ .

On a  $AX = B \dots (*)$

En multipliant à gauche les deux membres de l'équation  $(*)$ , on obtient:

$$\begin{aligned} A^{-1}(AX) &= A^{-1}B \iff (A^{-1}A)X = A^{-1}B \quad (\text{car } (.) \text{ est associative}) \\ &\iff I_n X = A^{-1}B \quad (\text{car } A^{-1}A = I_n) \\ &\iff X = A^{-1}B \quad (\text{car } I_n \text{ est l'élément neutre}) \end{aligned}$$

Donc l'unique solution du système  $(S)$  est  $X^* = A^{-1}B$ .

**Exemple:** Résoudre le système suivant en utilisant la matrice inverse.

$$(S) \begin{cases} x - 2y + 3z = 5 \\ 2x - 4y + z = 5 \\ 3x - 5y + 2z = 8 \end{cases}$$

**Forme matricielle du système  $(S)$  :**

$$(S) : AX = B \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -4 & 1 \\ 3 & -5 & 2 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}$$

Le système  $(S)$  est-il de cramer?

Calculons le déterminant de  $A$  suivant la 1<sup>ère</sup> colonne

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -4 & 1 \\ 3 & -5 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -4 & 1 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -4 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\det A = (-8 + 5) - 2(-4 + 15) + 3(-2 + 12) \\ = -3 - 2(11) + 3(10) = 5$$

$\det A = 5 \neq 0$  donc  $(S)$  est un système de cramer, il admet donc

$$\text{une unique solution } X^* = \begin{pmatrix} x^* \\ y^* \\ z^* \end{pmatrix}$$

On a  $\det A \neq 0$  donc  $A$  est inversible ( $A^{-1}$  existe)

$$AX = B \Leftrightarrow X = A^{-1}B.$$

Déterminons la matrice  $A^{-1}$ .

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t(ComA)$$

$$ComA = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix}$$

$$\text{avec } c_{11} = + \begin{vmatrix} -4 & 1 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} = -3, c_{12} = - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -1,$$

$$c_{13} = + \begin{vmatrix} 2 & -4 \\ 3 & -5 \end{vmatrix} = 2, c_{21} = - \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} = -11,$$

$$c_{22} = + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -7, c_{23} = - \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -5 \end{vmatrix} = -1$$

$$c_{31} = + \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -4 & 1 \end{vmatrix} = 10, c_{32} = - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 5, c_{33} = + \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} = 0$$

$$\text{donc } ComA = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 2 \\ -11 & -7 & -1 \\ 10 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{donc } {}^t(ComA) = \begin{pmatrix} -3 & -11 & 10 \\ -1 & -7 & 5 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{alors } A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 & -11 & 10 \\ -1 & -7 & 5 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-3}{5} & \frac{-11}{5} & 2 \\ \frac{-1}{5} & \frac{-7}{5} & 1 \\ \frac{2}{5} & \frac{-1}{5} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{D'où } X^* = A^{-1}B = \begin{pmatrix} \frac{-3}{5} & \frac{-11}{5} & 2 \\ \frac{-1}{5} & \frac{-7}{5} & 1 \\ \frac{2}{5} & \frac{-1}{5} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

alors l'ensemble des solutions  $S = \{(2, 0, 1)\}$ .

### 3.2.2 Méthode des déterminants:

Soit le système de cramer:

$$(S) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

(S) s'écrit sous la forme matricielle  $AX = B$ .

Le système (S) admet une solution unique  $X^* = \begin{pmatrix} x^* \\ y^* \\ z^* \end{pmatrix}$

définie par:

$$x_i = \frac{\det A_i}{\det A}, i = 1, 2, \dots, n \quad (\text{La Formule de cramer})$$

où  $A_i$  est la matrice obtenue à partir de  $A$ , en remplaçant sa  $i^{\text{ème}}$  colonne par le vecteur  $B$ .

**Exemple:** Résoudre le système précédent en utilisant la méthode des déterminants.

$$(S) \begin{cases} x - 2y + 3z = 5 \\ 2x - 4y + z = 5 \\ 3x - 5y + 2z = 8 \end{cases}$$

$$(S) : AX = B \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -4 & 1 \\ 3 & -5 & 2 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}$$

Le système (S) est de cramer (déjà fait) donc l'unique solution du système est définie par:

$$x = \frac{\det A_1}{\det A}, y = \frac{\det A_2}{\det A} \text{ et } z = \frac{\det A_3}{\det A} \text{ où}$$

$$A_1 = \begin{pmatrix} 5 & -2 & 3 \\ 5 & -4 & 1 \\ 8 & -5 & 2 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 3 \\ 2 & 5 & 1 \\ 3 & 8 & 2 \end{pmatrix} \text{ et}$$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 2 & -4 & 5 \\ 3 & -5 & 8 \end{pmatrix}$$

$A_1, A_2$  et  $A_3$  sont les matrices obtenue à partir de  $A$ , en remplaçant sa  $1^{\text{ème}}$ ,  $2^{\text{ème}}$  et  $3^{\text{ème}}$  colonne respectivement par le vecteur  $B$ .

$$\det A_1 = \begin{vmatrix} 5 & -2 & 3 \\ 5 & -4 & 1 \\ 8 & -5 & 2 \end{vmatrix} = 5 \begin{vmatrix} -4 & 1 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -5 & 2 \end{vmatrix} + 8 \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ -4 & 1 \end{vmatrix}$$

suivant la  $1^{\text{ère}}$  colonne

$$\det A_1 = 5(-8 + 5) - 5(-4 + 15) + 8(-2 + 12)$$

$$\det A_1 = 5(-3) - 5(11) + 8(10) = 10$$

$$\text{donc } x = \frac{\det A_1}{\det A} = \frac{10}{5} = 2 \implies x = 2$$

$$\det A_2 = \begin{vmatrix} 1 & 5 & 3 \\ 2 & 5 & 1 \\ 3 & 8 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 5 & 1 \\ 8 & 2 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 5 & 3 \\ 8 & 2 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 5 & 3 \\ 5 & 1 \end{vmatrix}$$

suivant la 1<sup>ère</sup> colonne

$$\det A_2 = (10 - 8) - 2(10 - 24) + 3(5 - 15)$$

$$\det A_2 = 2 - 2(-14) + 3(-10) = 0$$

$$\text{donc } y = \frac{\det A_2}{\det A} = \frac{0}{5} = 0 \implies y = 0$$

$$\det A_3 = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 2 & -4 & 5 \\ 3 & -5 & 8 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -4 & 5 \\ -5 & 8 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} -2 & 5 \\ -5 & 8 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} -2 & 5 \\ -4 & 5 \end{vmatrix}$$

suivant la 1<sup>ère</sup> colonne

$$\det A_3 = (-32 + 25) - 2(-16 + 25) + 3(-10 + 20)$$

$$\det A_3 = -7 - 2(9) + 3(10) = 5$$

$$\text{donc } z = \frac{\det A_3}{\det A} = \frac{5}{5} = 1 \implies z = 1$$

$$\text{d'où } X^* = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

### 3.2.3 Méthode de Gauss (Echelonnement):

Soit le système  $(S)$  écrit sous la forme matricielle

$$(S) : AX = B$$

La méthode de Gauss consiste à:

1/ Former la matrice  $(A|B)$ . (elle possède  $n$  lignes et  $(n+1)$  colonnes)

2/ Transformer la matrice  $(A|B)$  en  $(\tilde{A}|\tilde{B})$  où  $\tilde{A}$  est la matrice

échelonnée de la matrice  $A$  (en appliquant une suite d'opérations élémentaires sur les lignes de  $A$  et  $B$ ).

3/ Former le système linéaire  $(S') : \tilde{A}X = \tilde{B}$ .

4/ Résoudre le système  $(S')$ .

$(S)$  et  $(S')$  sont équivalents (ont le même ensemble de solutions).

**Exemple:** Résoudre le système  $(S)$  en utilisant la méthode de Gauss.

$$(S) \begin{cases} x - 2y + 3z = 5 \\ 2x - 4y + z = 5 \\ 3x - 5y + 2z = 8 \end{cases}$$

$$(S) : AX = B \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -4 & 1 \\ 3 & -5 & 2 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}$$

$$(A|B) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 5 \\ 2 & -4 & 1 & 5 \\ 3 & -5 & 2 & 8 \end{array} \right) \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1]{L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & -5 & -5 \\ 0 & 1 & -7 & -7 \end{array} \right)$$

$$L_2 \xleftrightarrow{\sim} L_3 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & -7 & -7 \\ 0 & 0 & -5 & -5 \end{array} \right) = (\tilde{A} | \tilde{B})$$

$$\text{où } \tilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & -7 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix} \text{ et } \tilde{B} = \begin{pmatrix} 5 \\ -7 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Résoudre le système  $(S) : AX = B$  revient à résoudre le système  $(S') : \tilde{A}X = \tilde{B}$ .

Réolvons le système  $(S') : \tilde{A}X = \tilde{B}$

$$\tilde{A}X = \tilde{B} \iff (S) \begin{cases} x - 2y + 3z = 5 \dots (1) \\ y - 7z = -7 \dots (2) \\ -5z = -5 \dots (3) \end{cases}$$

de l'équation (3) :  $-5z = -5 \implies z = 1$

On remplace la valeur de  $z$  dans l'équation (2), on trouve:

$$y - 7(1) = -7 \implies y = -7 + 7 = 0 \text{ donc } y = 0$$

Dans l'équation (1) on pose  $y = 0$  et  $z = 1$ , on obtient:

$$x - 2(0) + 3(1) = 5 \implies x = 5 - 3 + 0 = 2 \text{ donc } x = 2.$$

$$\text{d'où } X^* = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

### Remarque: (Cas général)

Soit  $(S)$  un système linéaire écrit sous la forme matricielle

$$(S) : AX = B \text{ avec } A \in M_{n,p}(\mathbb{R}), X \in M_{p,1}(\mathbb{R}) \text{ et } B \in M_{n,1}(\mathbb{R})$$

On résoud ce type de système par la méthode de Gauss.

**Exemples:** Résoudre les systèmes d'équations linéaires suivants:

$$1/ (S_1) \begin{cases} x + 2y - z = 4 \\ 2x - y + 3z = 3 \\ 3x + y + 2z = 7 \end{cases}$$

Le système  $(S_1)$  s'écrit sous la forme matricielle  $A_1X = B_1$

$$\text{où } A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } B_1 = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}$$

-  $(S_1)$  est-il de cramer?

$$\det A_1 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{vmatrix}$$

$$= (-2 - 3) - 2(4 + 1) + 3(6 - 1)$$

$$\det A_1 = -5 - 10 + 15 = 0$$

On a  $\det A_1 = 0$  donc le système  $(S_1)$  n'est pas de cramer, on va le résoudre par la méthode de Gauss (Les deux autres méthodes: des déterminants et la matrice inverse ne sont pas valables pour ce type de système).



**La méthode de Gauss:**

$$(A_1 | B_1) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 4 \\ 2 & -1 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 2 & 7 \end{array} \right) \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1]{L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 5 \\ 0 & -5 & 5 & -5 \\ 0 & -5 & 5 & -5 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 \leftrightarrow L_3 - L_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 5 \\ 0 & -5 & 5 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) = (\tilde{A}_1 | \tilde{B}_1)$$

$$\text{où } \tilde{A}_1 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & -5 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } \tilde{B}_1 = \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Résoudre le système  $(S_1) : A_1 X = B_1$  revient à résoudre le système  $(S'_1) : \tilde{A}_1 X = \tilde{B}_1$ .

$$\tilde{A}_1 X = \tilde{B}_1 \iff \begin{cases} x - 2y + 3z = 5 \dots (1) \\ -5y + 5z = -5 \dots (2) \\ 0 = 0 \dots (3) \end{cases}$$

Le système  $(S'_1)$  de 2 équations à 3 inconnues, il admet donc une infinité de solutions

$$\begin{aligned} \text{De l'équation (2): } -5y + 5z = -5 &\implies -5y = -5 - 5z \\ &\implies y = \frac{-1}{5}(-5 - 5z) = 1 + z \end{aligned}$$

On remplace dans (1) on obtient:

$$x - 2y + 3z = 5 \implies x = 5 + 2y - 3z$$

$$\text{donc } x = 5 + 2(1 + z) - 3z = 5 + 2 + 2z - 3z = 7 - z$$

d'où l'ensemble des solutions  $\{(7 - z, 1 + z, z), z \in \mathbb{R}\}$

( ou bien, de (2),  $z = \frac{1}{5}(-5 + 5y) = -1 + y$ , on remplace dans (1) :

$x = 8 - y$ , d'où l'ensemble des solutions  $\{(8 - y, y, -1 + y), y \in \mathbb{R}\}$ )

Donc l'ensemble des solutions de  $(S_1)$  est  $S = \{(7 - z, 1 + z, z), z \in \mathbb{R}\}$ .

$$2/ (S_2) \begin{cases} x - y + t = 2 \\ x - 3y - z + 4t = 2 \\ x + y + z - 2t = 1 \end{cases}$$

Remarque: Le système  $(S_2)$  n'est pas de cramer (puisque le nombre d'équations  $\neq$  nombre d'inconnues)

$(S_2)$  s'écrit sous la forme matricielle:  $A_2 X = B_2$

$$\text{où } A_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & -1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \text{ et } B_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On résout le système par la méthode de Gauss:

$$(A_2 | B_2) = \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & -1 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - L_1]{L_2 \leftarrow L_2 - L_1} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -3 & -1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 \leftrightarrow L_3 + L_2} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{array} \right) = (\tilde{A}_2 | \tilde{B}_2)$$

Où  $\tilde{A}_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & -2 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $\tilde{B}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

Résoudre le système  $(S_2) : A_2X = B_2$  revient à résoudre le système  $(S'_2) : \tilde{A}_2X = \tilde{B}_2$ .

$$\tilde{A}_2X = \tilde{B}_2 \iff \begin{cases} x - y + t = 2... (1) \\ -2y - z + 3t = 0... (2) \\ 0 = -1... (3) \end{cases}$$

C'est un système impossible (d'après l'équation (3)), donc le système  $(S_2)$  est impossible

alors l'ensemble des solutions du système  $(S_2)$  est  $S = \emptyset$ .

**3/**  $(S_3) \begin{cases} x + 3y + 3z = 1 \\ -2x - 3y - 2z = 1 \\ 3x + 3y + z = 3 \end{cases}$

La forme matricielle de  $(S_3) : A_3X = B_3$

avec  $A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -2 & -3 & -2 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  et  $B_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$

$\det A_3 = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -2 & -3 & -2 \\ 3 & 3 & 1 \end{vmatrix} = 0$ , donc  $(S_3)$  n'est pas de cramer soit il admet

une infinité de solutions, soit il n'admet aucune solution.

On résoud ce système par la méthode de Gauss.

$$(A_3 | B_3) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & 1 \\ -2 & -3 & -2 & 1 \\ 3 & 3 & 1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1]{L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 4 & 3 \\ 0 & -6 & -8 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 \leftrightarrow L_3 + 2L_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{array} \right) = (\tilde{A}_3 | \tilde{B}_3)$$

où  $\tilde{A}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $\tilde{B}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix}$

Résoudre le système  $(S_3) : A_3X = B_3$  revient à résoudre le système  $(S'_3) : \tilde{A}_3X = \tilde{B}_3$ .

$$\tilde{A}_3X = \tilde{B}_3 \iff \begin{cases} x + 3y + 3z = 1... (1) \\ 3y + 4z = 3... (2) \\ 0 = 6... (3) \end{cases}$$

C'est un système impossible (d'après l'équation (3)), donc le système  $(S_3)$  est impossible

alors l'ensemble des solutions  $S = \emptyset$ .