

2018-2019年度第二学期 00106501

计算机图形学



童伟华 管理科研楼1205室

E-mail: tongwh@ustc.edu.cn

中国科学技术大学 数学科学学院

<http://math.ustc.edu.cn/>





第二节 参数曲线曲面的设计

矩阵-向量形式



■ 三次曲线的矩阵表示

$$p(u) = \sum_{k=0}^3 c_k u^k$$

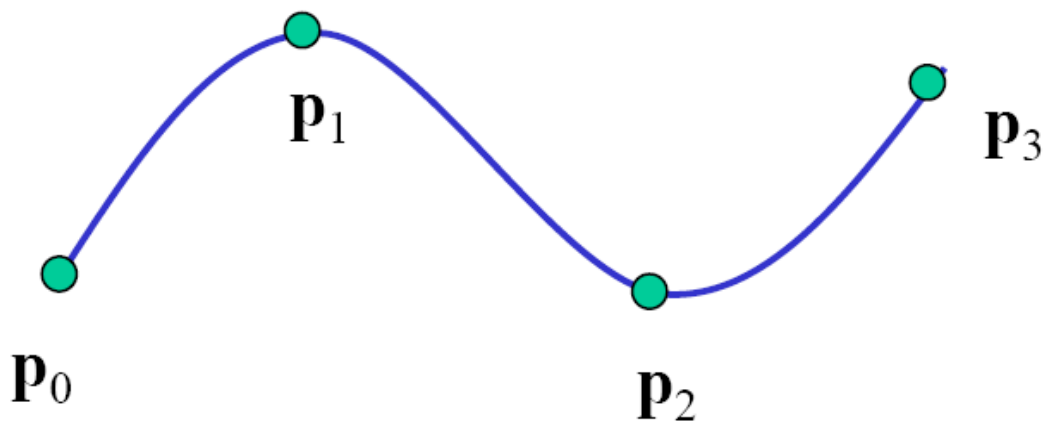
定义 $\mathbf{c} = \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ u \\ u^2 \\ u^3 \end{bmatrix}$

则 $p(u) = \mathbf{u}^T \mathbf{c} = \mathbf{c}^T \mathbf{u}$

插值曲线



- 给定四个数据点 p_0, p_1, p_2, p_3 ，确定一条三次曲线 $p(u)$ 通过这三个点



需要求出系数 c_0, c_1, c_2, c_3

插值方程



- 在 $u=0, 1/3, 2/3, 1$ 四点处应用插值条件

$$p_0=p(0)=c_0$$

$$p_1=p(1/3)=c_0+(1/3)c_1+(1/3)^2c_2+(1/3)^3c_3$$

$$p_2=p(2/3)=c_0+(2/3)c_1+(2/3)^2c_2+(2/3)^3c_3$$

$$p_3=p(1)=c_0+c_1+c_2+c_3$$

- 表示为矩阵形式，记 $\mathbf{p} = [p_0 \ p_1 \ p_2 \ p_3]^T$

$$\mathbf{p}=\mathbf{A}\mathbf{c}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \left(\frac{1}{3}\right) & \left(\frac{1}{3}\right)^2 & \left(\frac{1}{3}\right)^3 \\ 1 & \left(\frac{2}{3}\right) & \left(\frac{2}{3}\right)^2 & \left(\frac{2}{3}\right)^3 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

插值矩阵



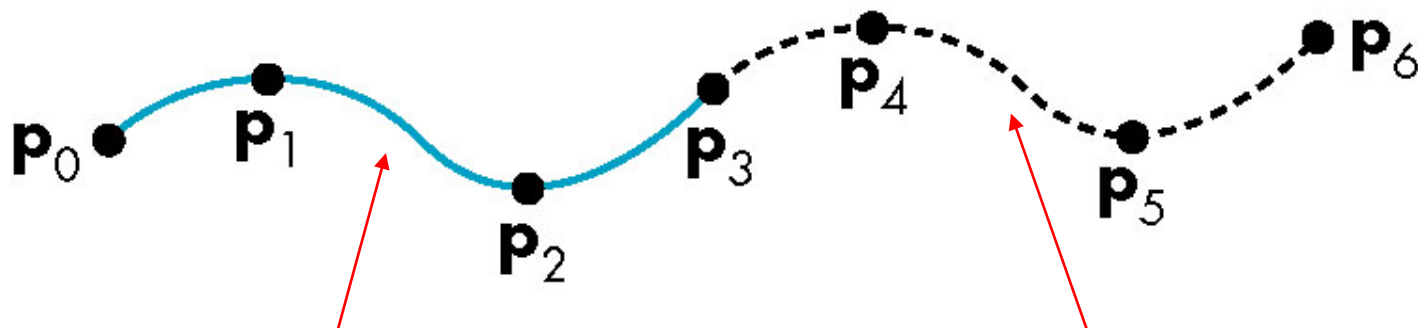
- 为了求解 c ，计算插值矩阵

$$\mathbf{M}_I = \mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -5.5 & 9 & -4.5 & 1 \\ 9 & -22.5 & 18 & -4.5 \\ -4.5 & 13.5 & -13.5 & 4.5 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{c} = \mathbf{M}_I \mathbf{p}$$

- 注意 \mathbf{M}_I 与输入数据无关，可以对 x, y, z 中任一部分应用该矩阵

多段插值曲线



应用 $\mathbf{p} = [p_0 \ p_1 \ p_2 \ p_3]^T$

应用 $\mathbf{p} = [p_3 \ p_4 \ p_5 \ p_6]^T$

在交点处有连续性，但导数不一定连续

混合 (blending) 函数



- 把 $p(u)$ 的方程重写为

$$p(u) = \mathbf{u}^T \mathbf{c} = \mathbf{u}^T \mathbf{M} \mathbf{p} = \mathbf{b}(u)^T \mathbf{p}$$

- 其中 $\mathbf{b}(u) = [b_0(u) \ b_1(u) \ b_2(u) \ b_3(u)]^T$ 为一组多项式，称为混合函数，从而

$$p(u) = b_0(u)\mathbf{p}_0 + b_1(u)\mathbf{p}_1 + b_2(u)\mathbf{p}_2 + b_3(u)\mathbf{p}_3$$

$$b_0(u) = -9/2(u - 1/3)(u - 2/3)(u - 1)$$

$$b_1(u) = 27/2 u (u - 2/3)(u - 1)$$

$$b_2(u) = -27/2 u (u - 1/3)(u - 1)$$

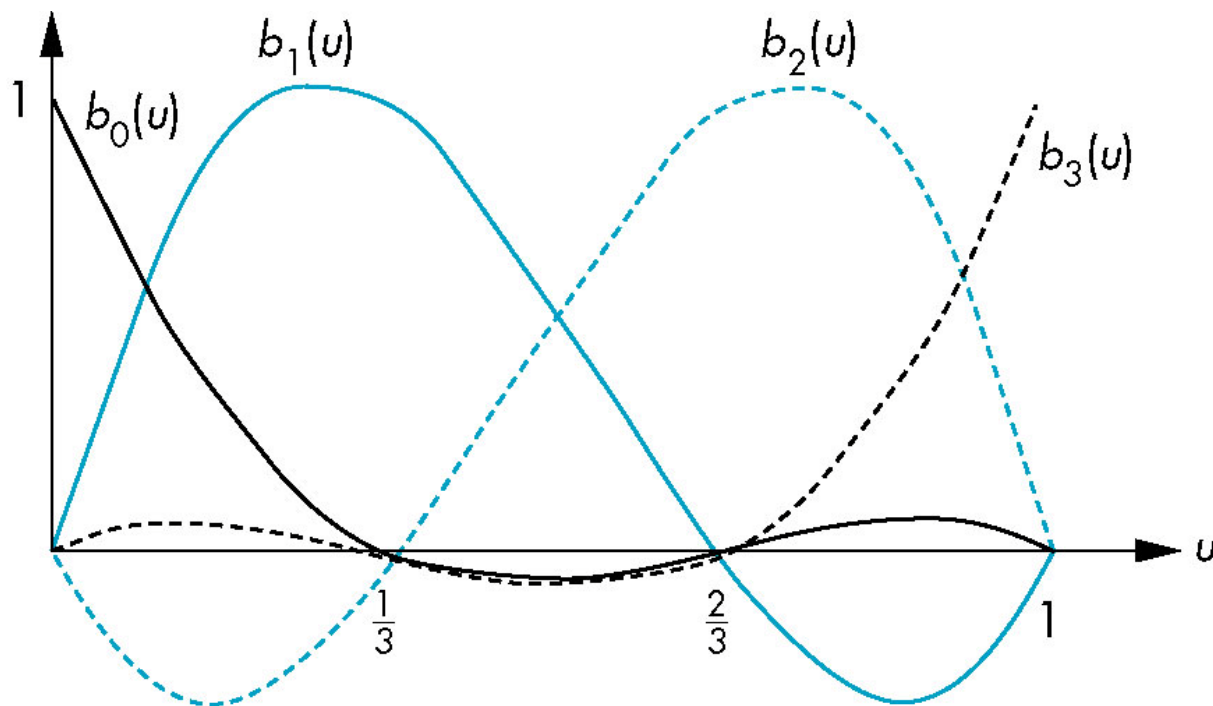
$$b_3(u) = 9/2 u (u - 1/3)(u - 2/3)$$

混合函数的图形



■ 这些函数的形状上下变化很大

- 因此得到的插值多项式也有类似的现象



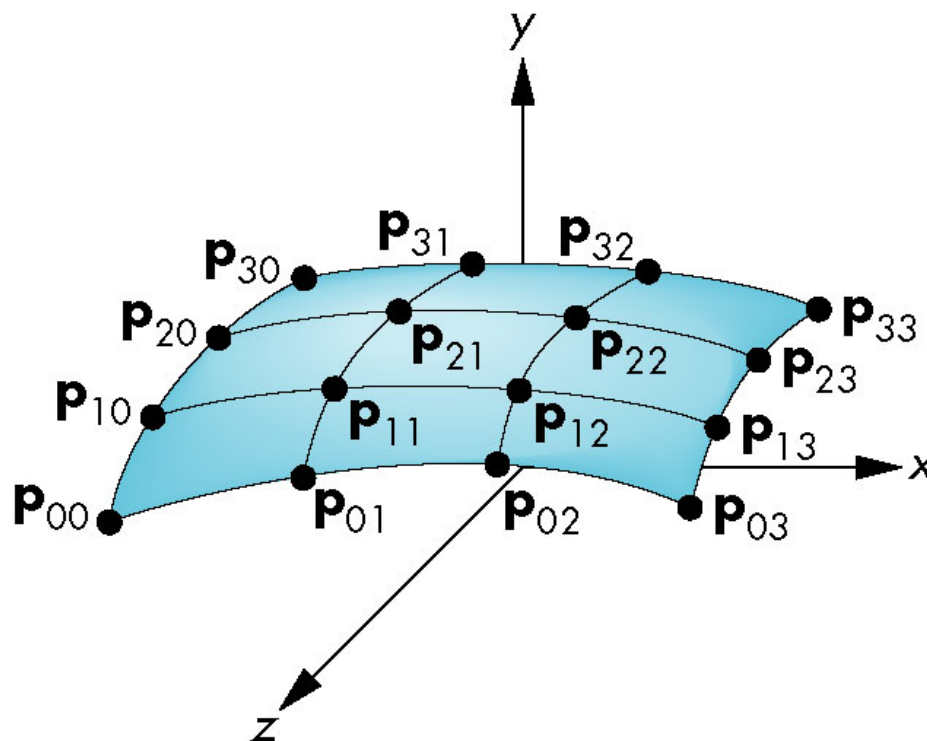
插值曲面片



■ 推广到曲面形式

$$p(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 c_{ij} u^i v^j$$

需要16个条件确定16个系数 c_{ij}
选择 $u, v = 0, 1/3, 2/3, 1$



矩阵形式



- 定义 $\mathbf{v} = [1 \ v \ v^2 \ v^3]^T$

$$\mathbf{C} = [c_{ij}]$$

$$p(u,v) = \mathbf{u}^T \mathbf{C} \mathbf{v}$$

- 认为 u (或 v) 为常数, 那么得到的就是关于 v (或 u) 的插值曲线, 若记插值点 $\mathbf{P} = [p_{ij}]$, 从而

$$\mathbf{C} = \mathbf{M}_I \mathbf{P} \mathbf{M}_I$$

$$p(u,v) = \mathbf{u}^T \mathbf{M}_I \mathbf{P} \mathbf{M}_I^T \mathbf{v}$$

混合曲面片



- 采用如下表示形式:

$$p(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 b_i(u) b_j(v) p_{ij}$$

每个 $b_i(u)b_j(v)$ 就是一个混合曲面片

应用前面关于曲线的知识，可以建立并分析这些曲面片的表示

其它类型的曲线和曲面



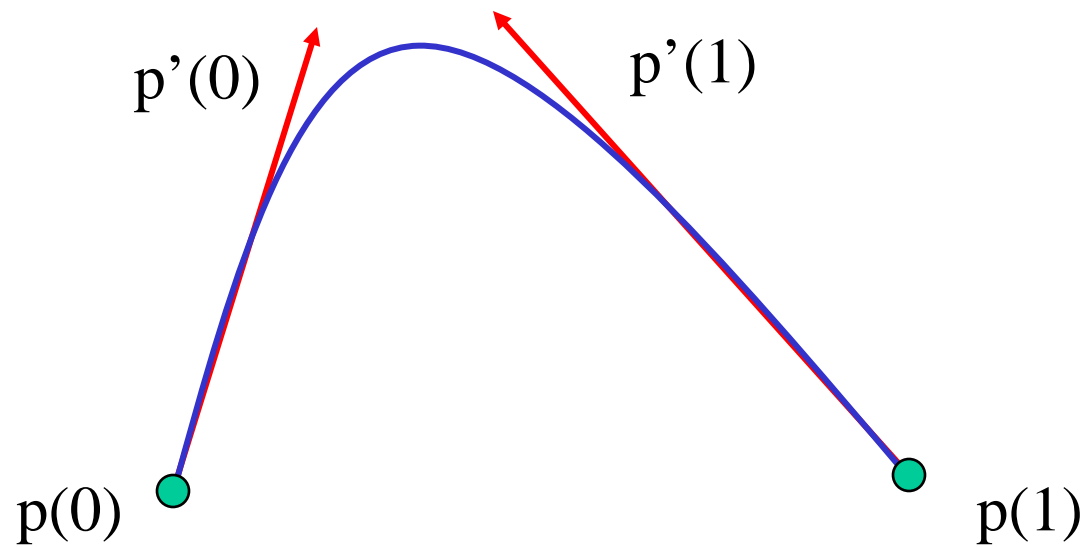
■ 如何去掉插值形式的局限性？

- 不必要的振荡
- 在相交点导数不连续

■ 对于三次曲线，我们在每段上可以加四个条件

- 不必要采用位置插值条件
- 只需要靠近数据

Hermite形式



在每段上应用两个位置插值条件以及两个导数插值条件
从而保证了段与段之间的连续性与一阶导数连续性

插值条件



- 在端点处的位置插值条件是相同的

$$p(0) = p_0 = c_0$$

$$p(1) = p_3 = c_0 + c_1 + c_2 + c_3$$

微分后得到 $p'(u) = c_1 + 2uc_2 + 3u^2c_3$

在端点处求值

$$p'(0) = p'_0 = c_1$$

$$p'(1) = p'_3 = c_1 + 2c_2 + 3c_3$$

矩阵形式



■ 定义

$$\mathbf{q} = \begin{bmatrix} p_0 \\ p_3 \\ p'_0 \\ p'_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \mathbf{c}$$

■ 求解得到 $\mathbf{c} = \mathbf{M}_H \mathbf{q}$ 其中 \mathbf{M}_H 称为 Hermite 矩阵

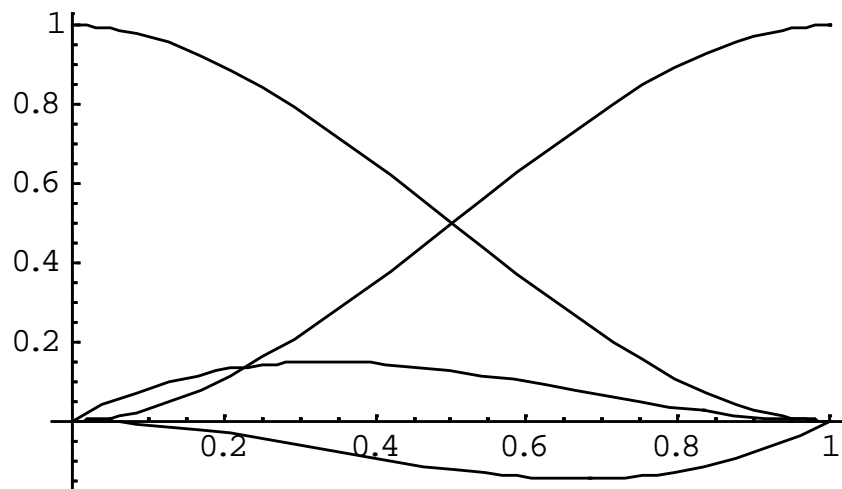
$$\mathbf{M}_H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -3 & 3 & -2 & -1 \\ 2 & -2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

混合多项式



$$\mathbf{p}(u) = \mathbf{b}(u)^T \mathbf{q}$$

$$\mathbf{b}(u) = \begin{bmatrix} 2u^3 - 3u^2 + 1 \\ -2u^3 + 3u^2 \\ u^3 - 2u^2 + u \\ u^3 - u^2 \end{bmatrix}$$



这些函数比较平滑，但是在计算机图形学和CAD中并不直接应用Hermite形式，因为我们通常有的是数据点，而不是导数。然而Hermite形式是Bézier形式的基础。

参数连续性与几何连续性

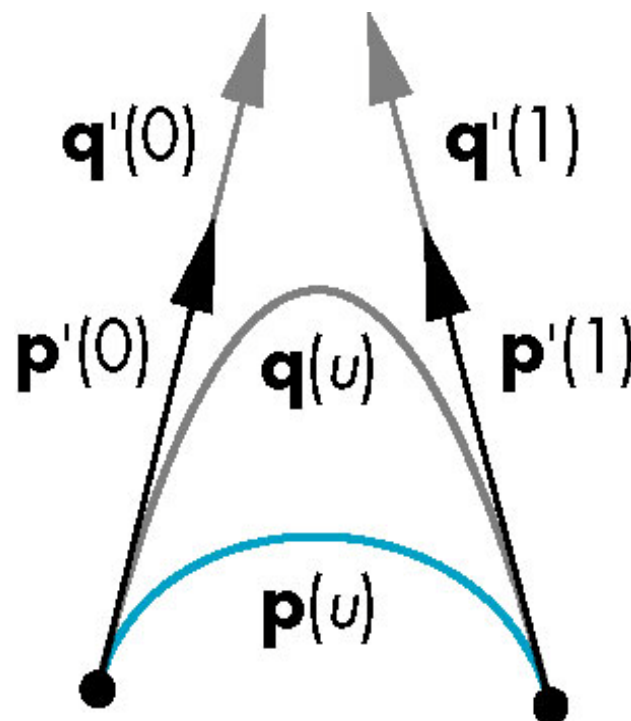


- 参数连续性：在相邻两段交点处 x, y, z 的导数分别完全相同
- 另外，我们可以只要求结果得到的曲线在交点处切向连续，这称为几何连续性
- 几何连续性使得我们更有弹性，因此此时我们只需要满足两个条件，而不是参数连续中的三个条件

示例



- 图中 p 和 q 在端点处有相同的切向，但导数不同
- 生成不同的Hermite曲线
- 在绘图程序中用户可以通过改变切向的长度控制曲线的形状



- 插值和Hermite曲线的技术可以应用到高维参数多项式中的构造中
- 对于插值形式，得到的矩阵通常具有很差的条件数，从而构造的曲线振荡严重，而且对数据误差非常敏感
- 对于这两种情形，显示所生成的多项式曲线和曲面也需要大量的工作

Bézier的想法

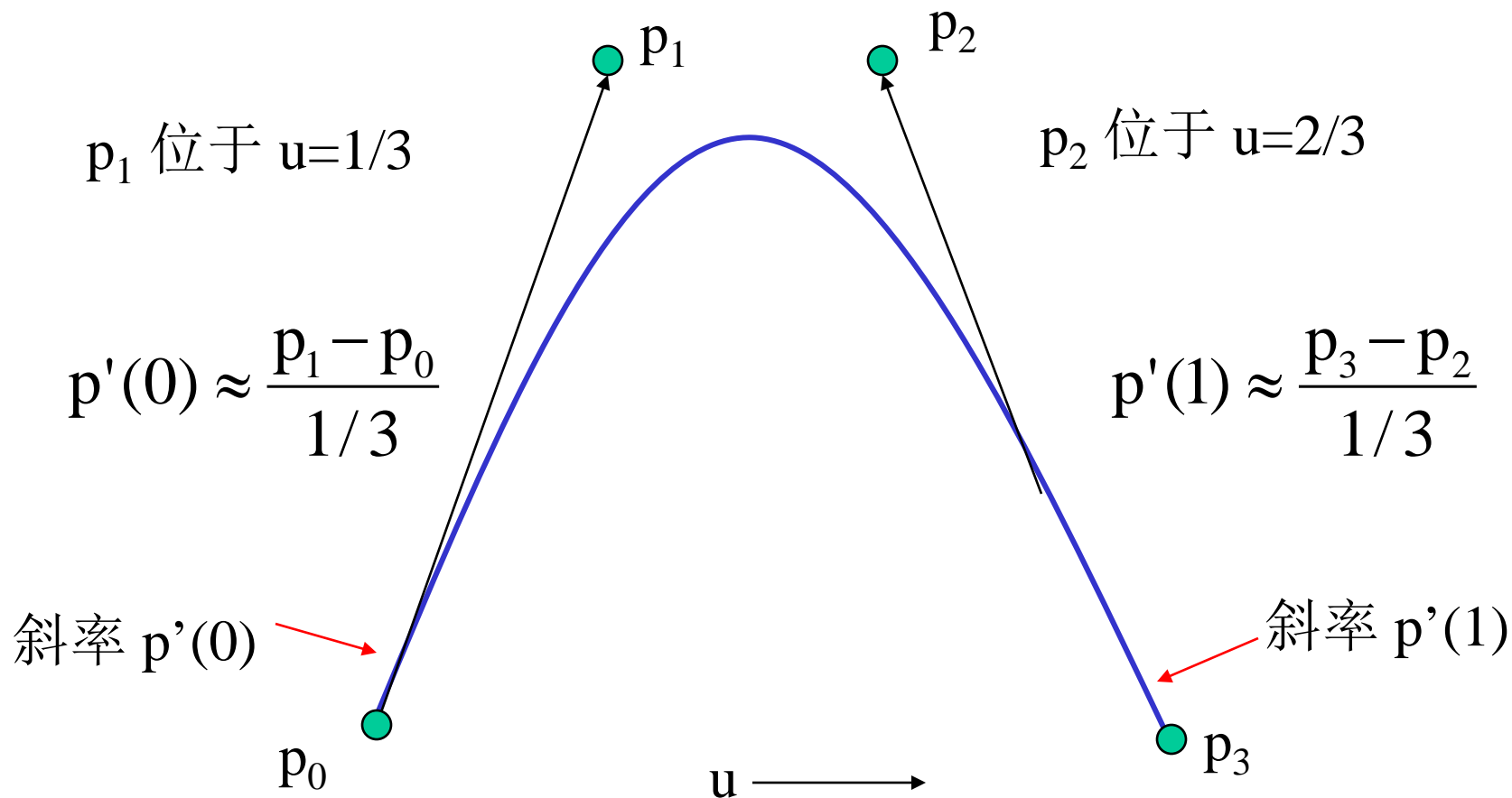


- 在图形学和CAD中，我们通常没有直接的导数信息
- Bézier（皮埃尔·贝塞尔，法国雷诺公司的一名工程师，是实体造型、几何模型和物理模型领域的奠定者之一）建议应用三次插值曲线中同样的四个数据点逼近Hermite形式中的导数



Pierre Bézier

逼近导数



端点位置插值条件相同

$$p(0) = p_0 = c_0$$

$$p(1) = p_3 = c_0 + c_1 + c_2 + c_3$$

逼近导数条件

$$p'(0) = 3(p_1 - p_0) = c_0$$

$$p'(1) = 3(p_3 - p_2) = c_1 + 2c_2 + 3c_3$$

求解有四个方程的线性方程组 $\mathbf{c} = \mathbf{M}_B \mathbf{p}$

Bézier矩阵



$$\mathbf{M}_B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & -6 & 3 & 0 \\ -1 & 3 & -3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$p(u) = \mathbf{u}^T \mathbf{M}_B \mathbf{p} = \mathbf{b}(u)^T \mathbf{p}$$

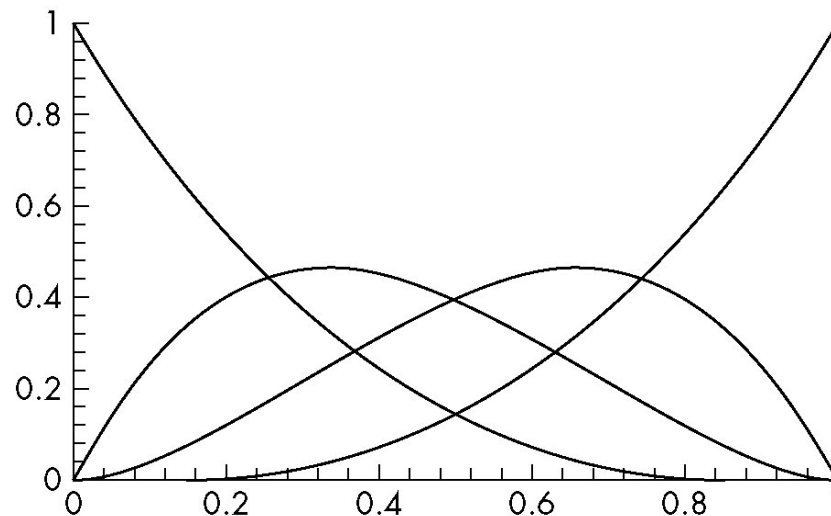
混合函数



混合函数



$$\mathbf{b}(u) = \begin{bmatrix} (1-u)^3 \\ 3u(1-u)^2 \\ 3u^2(1-u) \\ u^3 \end{bmatrix}$$



注意函数的零点全在0与1使得函数在(0,1)上比较平滑

Bernstein 多项式



- 混合函数是Bernstein多项式的一种特殊情形

$$b_{kd}(u) = \frac{d!}{k!(d-k)!} u^k (1-u)^{d-k}$$

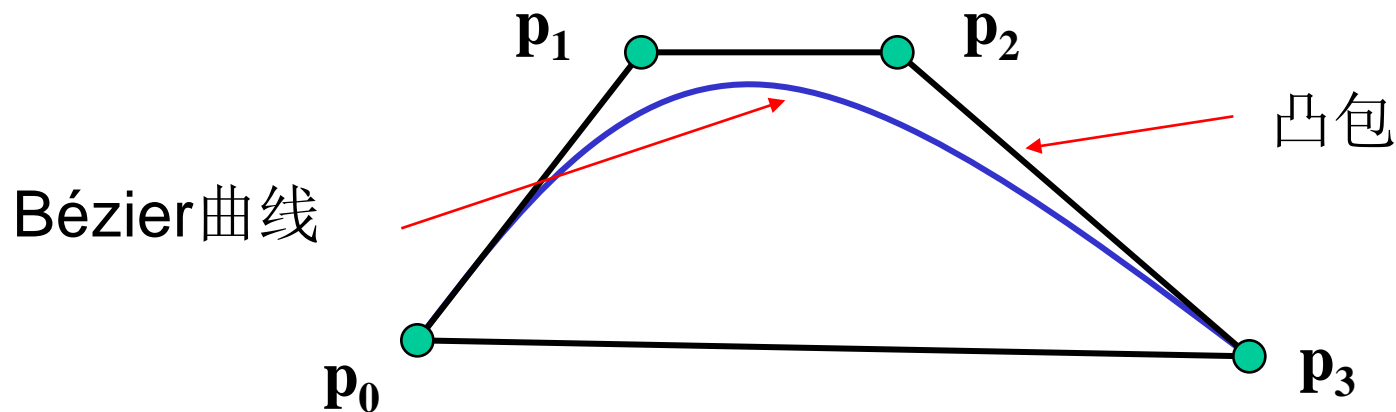
- 这些多项式定义了任意次数Bézier形式的混合多项式

- 所有零点在0和1处
- 对任意次数，所有多项式的和等于1
- 在(0,1)内它们的值都在0与1之间

凸包性质



- Bernstein 多项式的性质确保了所有的Bézier曲线位于它们的控制点形成的凸包 (convex hull) 内
- 因此, 即使我们不插值所有的数据, 所得结果也不会离数据太远



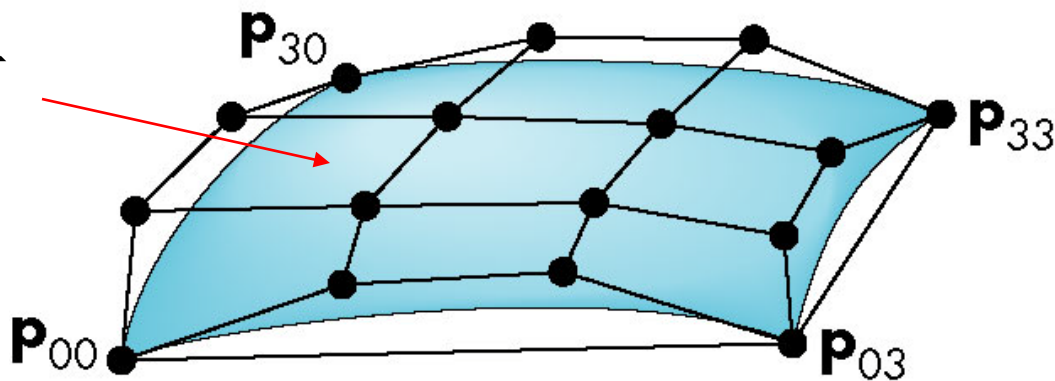
Bézier曲面片



应用与插值形式中同样的数据组 $\mathbf{P}=[p_{ij}]$ 可以构造Bézier曲面片

$$p(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 b_i(u) b_j(v) p_{ij} = \mathbf{u}^T \mathbf{M}_B \mathbf{P} \mathbf{M}_B^T \mathbf{v}$$

曲面片位于
凸包内

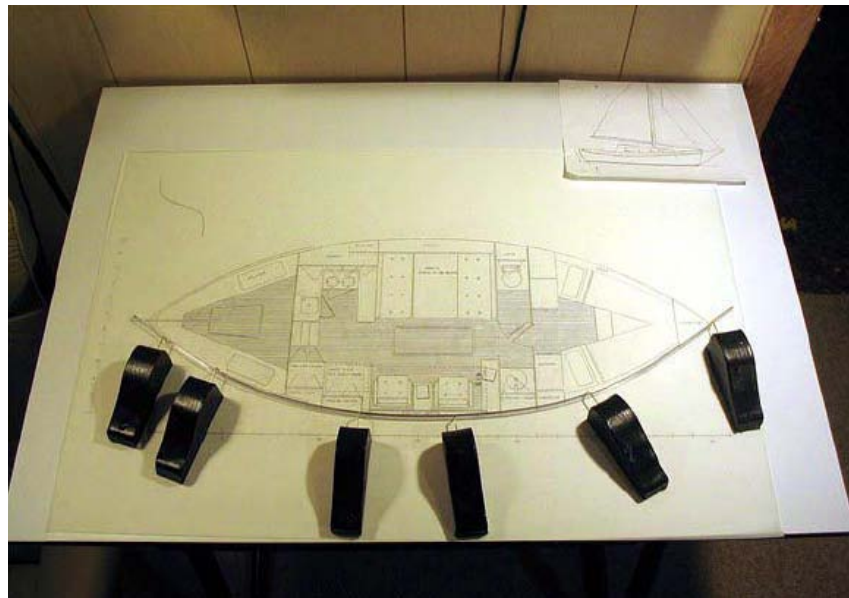


- 虽然Bézier形式远优于插值形式，导数在交点处仍然不连续
- 能做得更好吗？
 - 应用高阶Bézier曲线和曲面
 - 需要做更多的工作
 - 导数的连续性仍然只是近似的
 - OpenGL支持
 - 应用不同的条件
 - 这种方法不会导致次数的增高

B-样条



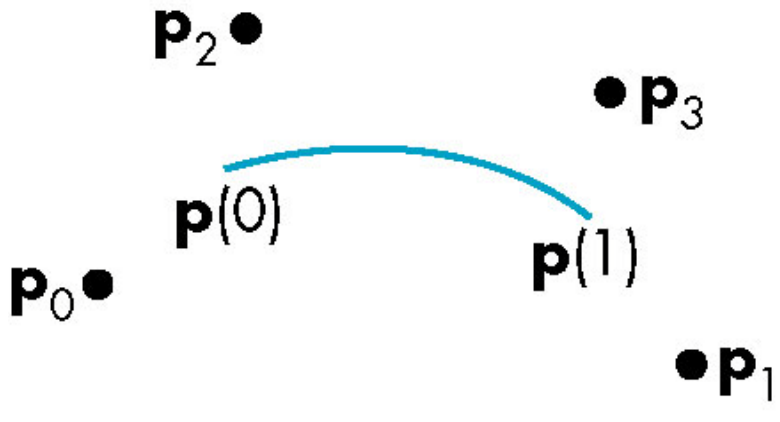
- 基本样条 (Basic splines) : 应用在 $p=[p_{i-2} \ p_{i-1} \ p_i \ p_{i+1}]^T$ 的数据只定义在介于 p_{i-1} 和 p_i 之间的曲线
- 可以在每段上应用更多的连续性条件
- 对于三次情形, 可以在连接点处得到连续曲线, 一阶导数和二阶导数连续的曲线



三次B样条



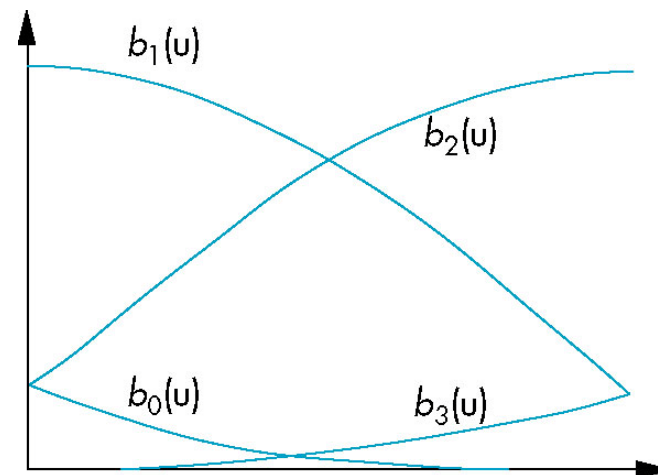
$$p(u) = \mathbf{u}^T \mathbf{M}_s \mathbf{p} = \mathbf{b}(u)^T \mathbf{p}$$

$$\mathbf{M}_s = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 3 & 0 \\ 3 & -6 & 3 & 0 \\ -1 & 3 & -3 & 1 \end{bmatrix}$$


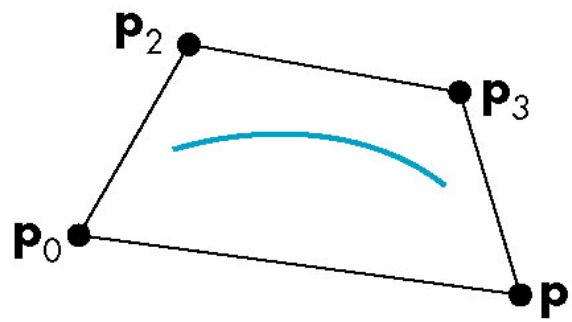
混合函数



$$\mathbf{b}(u) = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} (1-u)^3 \\ 4-6u^2+3u^3 \\ 1+3u+3u^2-3u^2 \\ u^3 \end{bmatrix}$$



凸包性质

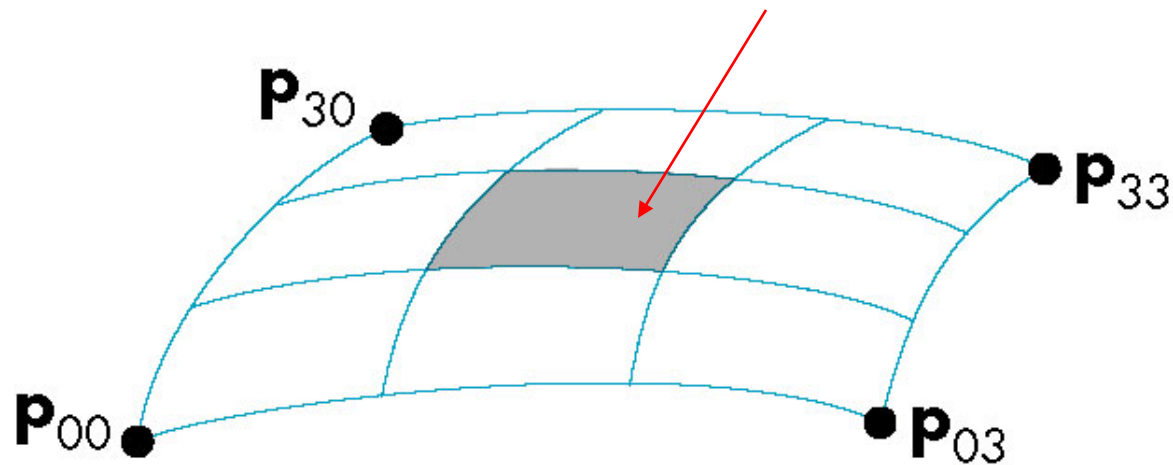


B样条曲面片



$$p(u, v) = \sum_{i=0}^3 \sum_{j=0}^3 b_i(u) b_j(v) p_{ij} = u^T \mathbf{M}_S \mathbf{P} \mathbf{M}_S^T v$$

只定义区域的 1/9



样条和基函数



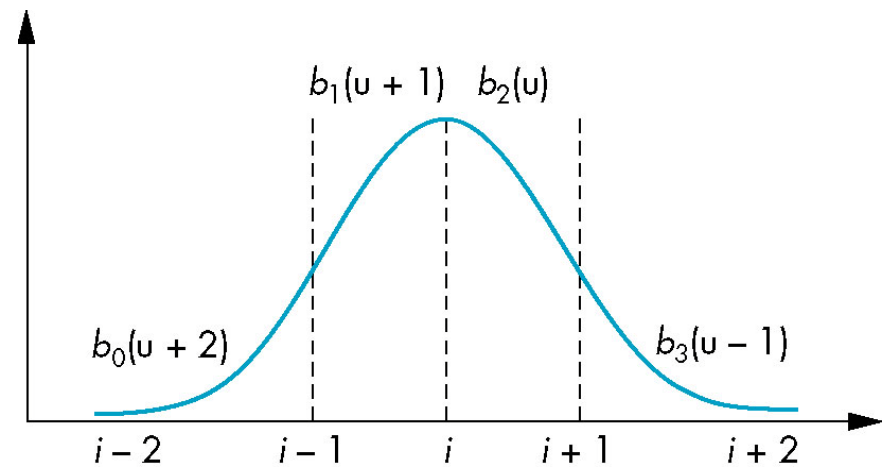
- 如果从控制点（数据）的角度来看，每个内部点对四段曲线的形状有贡献，具体由混合函数确定
- 可以把 $p(u)$ 重写为如下形式：

$$p(u) = \sum B_i(u) p_i$$

从而定义出了基函数 $\{B_i(u)\}$

用混合多项式表示：

$$B_i(u) = \begin{cases} 0 & u < i-2 \\ b_0(u+2) & i-2 \leq u < i-1 \\ b_1(u+1) & i-1 \leq u < i \\ b_2(u) & i \leq u < i+1 \\ b_3(u-1) & i+1 \leq u < i+2 \\ 0 & u \geq i+2 \end{cases}$$



样条的推广



- 可以把样条推广到任意次数的情形
- 数据和条件不需要对应于等距点（节点, knots）
 - 均匀样条和非均匀样条
 - 可以有重节点
 - 从而可以强迫样条插值某些点
- Cox-de Boor递推关系给出了计算方法

- 非均匀有理B样条 (Nonuniform Rational B-spline) 曲线和曲面在 x, y, z 中添加了第四个变量 w
 - 可以认为是控制点的权重, 使得某些控制点的重要性加大
 - 也可以认为是齐次坐标表示
- 需要一次透视除法
 - NURBS对透视投影是不变的
- 二次曲面是NURBS的特殊情形

Thanks for your attention!

