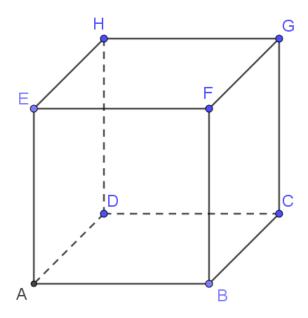


Exemple 1 (Perspective cavalière) La perspective cavalière est une manière de représenter en deux dimensions des objets en trois dimensions.

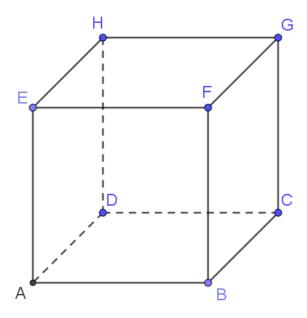
Cette représentation ne présente pas de point de fuite (ou encore point à l'infini) : la taille des objets ne diminue pas quand il s'éloignent. Le dessin ci-dessous représente un cube en perspective cavalière :



- 1. Est ce la perspective cavalière conserve la mesure?
- 2. Est ce la perspective cavalière conserve la perpendicularité?
- **3.** Est ce la perspective cavalière permet à deux droites de se couper sur le dessin sans être sécantes dans l'espace?
- 4. Est ce que la perspective cavalière conserve le parallélisme?
- 5. Est ce que la perspective cavalière conserve les proportions?

TG TG

Exemple 2 (Combinaison linéaire de vecteurs)



1. Sur le graphique précédent, réprésenter les vecteurs données par :

$$\overrightarrow{a} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CG} + \overrightarrow{FH}$$

$$\overrightarrow{b} = 2\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BD} - \overrightarrow{FC}$$

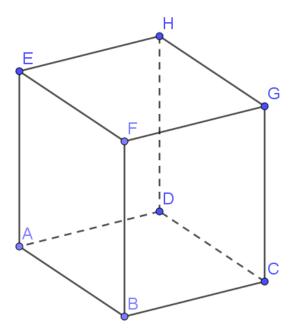
$$\overrightarrow{c} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{EF} + \overrightarrow{BF} - \overrightarrow{AC}$$

2. En se basant sur le graphique précédent, on appelle M le centre du rectangle ABCD.

Exprimer les vecteurs \overrightarrow{CE} , \overrightarrow{MG} et \overrightarrow{MF} comme combinaisons linéaires des vecteurs \overrightarrow{AM} , \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AE}

TG TG

Exemple 3 (Base de l'espace) Le dessin suivant représente un cube ABCDEFGH :



- 1. Déterminer une base de l'espace, c'est-à-dire un triplet de vecteurs à partir desquels on peut exprimer n'importe quel autre vecteur de l'espace
- **2.** Décomposer le vecteur \overrightarrow{AG} dans cette base.
- **3.** Soit I le milieu de [AH] et J le point de [FI] tel que :

$$\overrightarrow{FJ} = \frac{2}{3}\overrightarrow{FI}$$

Démontrer que les points E, J et C sont alignés.

- **4.** Donner les coordonnées de I et J dans le repère d'origine A et de base celle trouvée à la question 1.
- **5.** Exprimer le vecteur \overrightarrow{AK} avec K de coordonnées (1;3;-1).