Équations différentielles

1 Equations différentielles du premier ordre

Exemple 1 On considère le bac de stockage cylindrique représenté ci-dessous. À l'instant t, en seconde (s), on note h(t) la hauteur d'eau, en mètre (m), dans le bac, $Q_e(t)$ le débit d'entrée, en $m^3 s^{-1}$, et $Q_v(t)$ le débit de vidange, en $m^3 s^{-1}$.

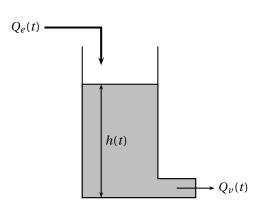
À l'instant y = 0, le bac est vide, donc :

$$h(0) = 0.$$

La conservation de la matière et des approximations permettent d'écrire, pour tout $t \geqslant 0$:

$$Q_e(t) = 8h'(t) + 2h(t)$$

où S est l'aire de la base du bac, exprimée en m^2 , et h' la fonction dérivée de h.



On a donc: $8h'(t) + 2h(t) = Q_e(t)$.

On veut que la hauteur d'eau h(t) atteigne 10 cm, soit 0,1 m. Pour cela, on agit sur le débit d'entrée $Q_e(t)$.

On va supposer que pour $t \ge 0$: $Q_e(t) = 0,2$.

La fonction h est donc solution sur l'intervalle $[0\,;\,+\infty[$ de l'équation différentielle :

$$8y' + 2y = 0,2$$
 (E)

- **1.** a. Donner les solutions sur l'intervalle $[0; +\infty[$ de l'équation différentielle : 8y' + 2y = 0 (E_0) .
 - **b.** Déterminer une solution particulière constante $y_0: t \mapsto c$, avec c constante réelle. de l'équation différentielle (E).
 - **c.** Donner les solutions sur l'intervalle $[0; +\infty[$ de l'équation différentielle (E).
- **2.** L'une des quatre expressions ci-dessous est celle de h(t), pour tout réel $t \ge 0$. Laquelle? Justifier la réponse.

$$A \ h(t) = -0.1e^{-0.25t} + 0.2$$
 $C \ h(t) = -0.1e^{-4t} + 0.1$
 $B \ h(t) = -0.1e^{-0.25t} + 0.1$ $D \ h(t) = -0.2e^{-0.25t} + 0.1$

- **3.** a. Quelle est la limite de h(t) quand t tend vers $+\infty$? Justifier brièvement.
 - **b.** Estimer au bout de combien de temps h(t) atteint 95 % de 0,1 m. Indiquer la démarche suivie.

2 Equations différentielles du second ordre

Exemple 2 Sous certaines conditions de charge, la vitesse de rotation d'un moteur à courant continu soumis à une tension constante U, exprimée en Volt (V), est solution de l'équation différentielle

(E):
$$\frac{1}{4}y'' + y' + y = \frac{U}{k}$$
, où k est une valeur caractéristique du moteur.

1. On note (E_0) l'équation homogène associée à (E). On a donc :

$$(E_0): \frac{1}{4}y'' + y' + y = 0.$$

Déterminer les solutions de l'équation différentielle (E_0) .

- **2.** Vérifier que la fonction constante $g: t \longrightarrow \frac{U}{k}$ est une solution de l'équation différentielle (E).
- **3.** En déduire les solutions de l'équation différentielle de (E).
- **4.** En prenant $k = \frac{2}{3}$ et U = 10 V la solution de l'équation différentielle (E) vérifiant les conditions initiales y(0) = 0 et y'(0) = 0.

Exemple 3 On considère l'équation différentielle suivante :

$$(E')$$
: $s''(t) + 9s(t) = 9sin(2t)$

1. Résoudre l'équation différentielle :

$$(E'_0)$$
: $s''(t) + 9s(t) = 0$

- **2.** Montrer que $h(t) = \frac{9}{5}\sin(2t)$ est solution particulière de h(t).
- **3.** En déduire les solutions de (E).

Exemple 4 On considère l'équation différentielle (E) :

$$y'' + 5y' + 4y = 10,$$

où y est une fonction de la variable x, définie et deux fois dérivable sur $[0; +\infty[, y']]$ la fonction dérivée de y et y'' sa fonction dérivée seconde.

- 1. a. Résoudre dans \mathbb{R} l'équation $r^2 + 5r + 4 = 0$.
 - **b.** En déduire les solutions définies sur \mathbb{R} de l'équation différentielle (E_0) :

$$y'' + 5y' + 4y = 0.$$

- **2.** *Déterminer une solution constante de (E) sous la forme d'une constante.*
- **3.** L'étude du système mécanique montre que f est la solution de l'équation différentielle (E) vérifiant les conditions initiales f(0) = 5 et f'(0) = -1. Déterminer une expression de f(t) en fonction de t.

3 Résumé

3.1 Rappels sur les méthodes de résolutions classiques : premier ordre

Équations homogènes

$$(E_0): y'(t) + ay(t) = 0$$

Les solutions sont de la forme $f_0(t) = Ke^{-at}$ avec K un nombre réel dont la valeur dépend des conditions initiales.

Si jamais l'équation est de la forme :

$$(E_0)$$
: $cy'(t) + dy(t) = 0$

on se ramène au cas précedent en divisant par c:

$$(E_0): y'(t) + \frac{d}{c}y(t) = 0$$

Équations avec second membre

$$(E): y'(t) + ay(t) = s(t)$$

1. Premier cas: s(t) est une constante α et une solution particulière est $g(t) = \frac{\alpha}{2}$.

Soit on donne la réponse directement, soit il peut arriver qu'on nous demande de trouver cette solution par le biais d'une démonstration.

Dans ce cas, on procède de la sorte :

- \bigcirc On appelle g(t) = C la solution constante.
- \Rightarrow g'(t) = 0.
- $\Rightarrow g'(t) + ag(t) = \alpha \Leftrightarrow 0 + a \times C = \alpha \Leftrightarrow C = \frac{\alpha}{a}$
- **2.** <u>Deuxième cas</u>: s(t) n'est pas une constante et on vérifie que g(t) donné dans l'énoncé est une solution particulière.

On calcule g'(t) puis g'(t) + ag'(t) et on doit trouver s(t).

Les solutions de (*E*) sont de la forme :

$$f(t) = f_0(t) + h(t)$$

où $f_0(t)$ est la solution de (E_0) .

Si jamais l'équation est de la forme :

$$(E_0): cy'(t) + dy(t) = s(t)$$

on se ramène au cas précedent en divisant par c:

$$(E_0): y'(t) + \frac{d}{c}y(t) = \frac{s(t)}{c}$$

Équation complète avec condition initiale

On donne une information supplémentaire sur la fonction f solution de l'équation différentielle (E) : f(0) = b.

On demande alors de déterminer \underline{la} solution de (E) : cela revient à déterminer la valeur de K.

Pour le faire, on doit résoudre cette équation du premier ordre, d'inconnue *K* :

$$f(0) = b \Leftrightarrow Ke^{-a \times 0} + h(0) = b \Leftrightarrow K = b - h(0)$$

La suite de la résolution dépend de la valeur de h(0).

Exemple 5 On considère l'équation différentielle (E): $y'-4y=2e^{3t}$ où l'inconnue y est une fonction de la variable réelle t et y' sa dérivée.

- 1. Résoudre l'équation différentielle (E_0) : y'-4y=0. \longrightarrow Il n'y a pas à transformer l'équation puisqu'il y a 1 devant y'. Devant y, il y a -4 donc les solutions de (E_0) sont de la forme Ke^{+4t} avec $K \in \mathbb{R}$.
- **2.** Déterminer une solution particulière h de (E) sous la forme $h(t) = ae^{3t}$ où a est une constante réelle à déterminer.
 - \longrightarrow La fonction h est une solution de (E), donc on l'égalité suivante :

$$h'(t) - 4h(t) = 2e^{3t}$$

$$\Leftrightarrow (ae^{3t})' - 4ae^{3t} = 2e^{3t}$$

$$\Leftrightarrow a(e^{3t})' - 4ae^{3t} = 2e^{3t}$$

$$\Leftrightarrow a \times 3e^{3t} - 4ae^{3t} = 2e^{3t}$$

$$\Leftrightarrow -ae^{3t} = 2e^{3t}$$

$$\Leftrightarrow a = \frac{2e^{3t}}{-e^{3t}} = -2$$

Finalement, $h(t) = -2e^{3t}$.

- 3. En déduire les solutions de (E).

 Les solutions de (E) sont donc de la forme : $f(t) = Ke^{+4t} 2e^{3t}$.
- 4. Déterminer la solution f de (E) vérifiant la condition initiale f(0) = 0.
 → On remplace t par 0 dans l'expression de f précédemment exprimée: f(0) = K-2.
 Cette expression doit être égale à 0 donc K = 2 et par conséquent f(t) = 2e^{4t} 2e^{3t}.

3.2 Rappels sur les méthodes de résolutions classiques : second ordre

Équations homogènes

$$(E_0): ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0$$

avec $a \neq 0$.

On doit commencer par résoudre l'équation du second ordre suivante :

$$(E_c)$$
: $ar^2 + br + c = 0$

- 1. **Premier cas:** $\Delta = b^2 4ac > 0$. (E_c) a deux solutions réelles distinctes r_1 et r_2 . Les solutions de (E_0) sont de la forme $Ae^{r_1t} + Be^{r_2t}$ avec $A, B \in \mathbb{R}$.
- 2. **Deuxième cas :** $\Delta = b^2 4ac = 0$. (E_c) a une solution réelle double r_0 . Les solutions de (E_0) sont de la forme $(At + B)e^{r_0t}$ avec $A, B \in \mathbb{R}$.
- **3. Troisième cas :** $\Delta = b^2 4ac < 0$. (E_c) a deux solutions complexes conjuguées $z_1 = \alpha + \beta i$ et $z_2 = \alpha \beta i$. Les solutions de (E_0) sont de la forme $e^{\alpha t} \left(A\cos(\beta t) + B\sin(\beta t) \right)$ avec $A, B \in \mathbb{R}$.

Équations sans second membre

(E):
$$ay''(t) + by'(t) + cy(t) = s(t)$$

L'énoncé nous donne une fonction h(t) et nous demande de vérifier qu'elle est bien une solution de (E). On calcule h'(t) puis h''(t) = (h'(t))'.

Ensuite on calcule:

$$ah''(t) + bh'(t) + ch(t)$$

et cette expression doit être égale à s(t).

Les solutions de (*E*) sont de la forme :

$$f(t) = f_0(t) + h(t)$$

où $f_0(t)$ est la solution de (E_0) .

<u>Premier cas</u>: s(t) est une constante α et une solution particulière est $g(t) = \frac{\alpha}{c}$. Soit on donne la réponse directement, soit il peut arriver qu'on nous demande de trouver cette solution par le biais d'une démonstration.

Dans ce cas, on procède de la sorte :

- \bigcirc On appelle g(t) = C la solution constante.
- $\Rightarrow g'(t) = 0.$
- $\Rightarrow g''(t) = 0.$

$$\Rightarrow ag''(t) + bg'(t) + cg(t) = \alpha \Leftrightarrow a \times 0 + b \times 0 + c \times C = \alpha \Leftrightarrow C = \frac{\alpha}{c}$$

<u>Deuxième cas</u>: s(t) n'est pas une constante et on vérifie que g(t) donné dans l'énoncé est une solution particulière.

On calcule g'(t), g''(t) puis ag''(t) + bg'(t) + cg(t) et on doit trouver s(t).

Quelque soit le cas, les solutions de (*E*) sont de la forme :

$$f(t) = f_0(t) + h(t)$$

où $f_0(t)$ est la solution de (E_0) .

Équation complète avec conditions initiales

C'est la partie la plus difficile.

On donne deux informations supplémentaires sur la fonction f solution de l'équation différentielle (E): $f(0) = \epsilon$ et $f'(0) = \sigma$.

On demande alors de déterminer $\underline{\mathbf{a}}$ solution de (E) : cela revient à déterminer la valeur de A et B.

On doit alors résoudre un système d'équation à deux inconnues.

La première équation s'obtient directement :

$$f(0) = \epsilon \Leftrightarrow f_0(0) + h(0) = \epsilon$$

Suivant les solutions de l'équation homogène, on obtient :

$$Ae^{r_1 \times 0} + Be^{r_2 \times 0} + h(0) = \epsilon \Leftrightarrow A + B + h(0) = \epsilon$$
ou $(A \times 0 + B)e^{r_0 \times 0} + h(0) = \epsilon \Leftrightarrow B + h(0) = \epsilon$
ou $e^{\alpha \times 0} (A\cos(\beta \times 0) + B\sin(\beta \times 0)) + h(0) = \epsilon \Leftrightarrow A + h(0) = \epsilon$

La seconde requiert plus de travail : on doit d'abord dériver f(t). Cette étape est délicate dans le sens où les constantes A et B seront présentes. On obtient les résultats suivants, en fonction de ce que nous avions pour équation homogène :

$$(Ae^{r_1t} + Be^{r_2t} + h(t))' = Ar_1e^{r_1t} + Br_2e^{r_2t} + h'(t)$$
ou $((At + B)e^{r_0t} + h(t))' = Ae^{r_0t} + (At + B)r_0e^{r_0t} + h'(t)$
ou $(e^{\alpha t}(A\cos(\beta t) + B\sin(\beta t)) + h(t))'$

$$= \alpha e^{\alpha t}(A\cos(\beta t) + B\sin(\beta t)) + e^{\alpha t}(-\beta A\sin(\beta t) + B\beta\cos(\beta t)) + h'(t)$$

Ensuite, on remplace t par 0 et on obtient comme seconde équation, suivant l'équation homogène :

$$Ar_1 + Br_2 + h'(0) = \sigma$$
ou $A + Br_0 + h'(0) = \sigma$
ou $\alpha A + B\beta + h'(0) = \sigma$

Enfin, il s'agit de résoudre un système d'équation à deux inconnues : par substitution, par combinaison linéaire ou encore avec la calculatrice. Nous allons caractériser cela dans les exemples suivants.

Exemple 6 On considère les équations suivantes :

(E):
$$y''(t) + 6y'(t) + 9y(t) = 9e^{-6t}$$

(E₀): $y''(t) + 6y'(t) + 9y(t) = 0$

- 1. Résoudre $r^2 + 6r + 9 = 0$.
 - \longrightarrow On calcule le discriminant Δ :

$$\Delta = b^2 - 4ac = 6^2 - 4 \times 1 \times 9 = 36 - 36 = 0$$

Cette équation a donc une solution double $r_0 = -\frac{b}{2a} = -3$.

- **2.** Résoudre l'équation (E_0) .
 - \longrightarrow Les solutions de (E_0) sont de la forme $(At + B)e^{-3t}$ avec $A, B \in \mathbb{R}$.
- **3.** Montrer que $g(t) = e^{-6t}$ est solution particulière de (E).
 - → On va calculer la dérivée première de g puis la dérivée seconde :

$$g'(t) = (e^{-6t})' = -6e^{-6t}$$

$$g''(t) = (-6e^{-6t})' = -6(e^{-6t})' = -6 \times (-6e^{-6t}) = 36e^{-6t}$$

Maintenant, on remplace g dans l'équation différentielle :

$$g''(t) + 6g'(t) + 9g(t) = 36e^{-6t} + 6 \times (-6e^{-6t}) + 9 \times e^{-6t}$$
$$= 36e^{-6t} - 36e^{-6t} + 9e^{-6t}$$
$$= 9e^{-6t}$$

On obtient bien le fait que $g''(t) + 6g'(t) + 9g(t) = 9e^{-6t}$: g est donc une solution particulière de (E)

- **4.** Donner les solutions de (E).
 - \longrightarrow Les solutions de (E) sont donc de la forme $f(t) = (At + B)e^{-3t} + e^{-6t}$, avec $A, B \in \mathbb{B}$.
- **5.** Déterminer la solution f de (E) telle que f(0) = 0 et f'(0) = 0.
 - → On va commencer par la condtion la plus facile :

$$f(0) = 0 \Leftrightarrow (A \times 0 + B)e^{-3 \times 0} + e^{-6 \times 0} = 0$$
$$\Leftrightarrow B + 1 = 0$$
$$\Leftrightarrow B = -1$$

Avant de passer à la seconde condition, nous allons dériver f(t):

$$f'(t) = Ae^{-6t} - 3(At + B)e^{-6t} - 6e^{-6t} = (A - 3At - 3B - 6)e^{-6t}$$

On va maintenant remplacer B par la valeur que nous avons trouvé et t par 0 :

$$f'(0) = 0 \Leftrightarrow (A - 3A \times 0 - 3 \times -(1) - 6)e^{-6 \times 0} = 0$$
$$\Leftrightarrow (A - 2) \times 1 = 0$$
$$\Leftrightarrow A = 2$$

Finalement, on obtient $f(t) = (2t-1)e^{-3t} + e^{-6t}$

Exemple 7 *On considère les équations suivantes :*

(E) :
$$y''(t) + 6y'(t) + 5y(t) = 4e^{-t}$$

(E₀) : $y''(t) + 6y'(t) + 5y(t) = 0$

1. Résoudre $r^2 + 6r + 5 = 0$.

 \longrightarrow On calcule le discriminant Δ :

$$\Delta = b^2 - 4ac = 6^2 - 4 \times 1 \times 5 = 36 - 20 = 16 > 0$$

Il y a donc deux solutions distinctes:

$$x_1 = \frac{b - \sqrt{\Delta}}{2a} = \frac{-6 - \sqrt{16}}{2} = \frac{-6 - 4}{2} = -5$$
 $x_2 = \frac{b + \sqrt{\Delta}}{2a} = \frac{-6 + \sqrt{16}}{2} = \frac{-6 + 4}{2} = -1$

- **2.** Résoudre l'équation (E_0) .
 - \longrightarrow Les solutions de (E_0) sont de la forme $Ae^{-5t} + Be^{-t}$ avec $A, B \in \mathbb{R}$.
- **3.** Montrer que $g(t) = te^{-t}$ est solution particulière de (E). \longrightarrow On calcule g'(t) puis g''(t) et enfin g''(t) + 6g'(t) + 5g(t):

$$g'(t) = (te^{-t})' = t'e^{-t} + t \times (e^{-t})' = e^{-t} + t \times (-e^{-t}) = (1-t)e^{-t}$$

$$g''(t) = ((1-t)e^{-t})' = (1-t)'e^{-t} + (1-t) \times (e^{-t})' = -1e^{-t} - (1-t)e^{-t} = (t-2)e^{-t}$$

$$g''(t) + 6g'(t) + 5g(t) = (t-2)e^{-t} + 6(1-t)e^{-t} + 5te^{-t} = (t-2+6-6t+5t)e^{-t} = 4e^{-t}$$

On obtient bien l'égalité $g''(t) + 6g'(t) + 5g(t) = 4e^{-t}$: g est donc solution particulière de (E).

- **4.** Donner les solutions de (E).
 - \longrightarrow Les solutions de (E) sont de la forme $f(t) = Ae^{-5t} + Be^{-t} + te^{-t}$.
- **5.** Déterminer la solution f de (E) telle que f(0) = 0 et f'(0) = 1.
 - → On va commencer par exploiter la première condition qui est plus simple :

$$f(0) = 0 \Leftrightarrow Ae^0 + Be^0 + 0e^0 = 0 \Leftrightarrow A + B = 0$$

Avant de passer à la seconde condition, il faut dériver f(t):

$$f'(t) = -5Ae^{-5t} - Be^{-t} + (1-t)e^{-t}$$

On utilise maintenant la seconde condition:

$$f'(0) = 0 \Leftrightarrow -5Ae^0 - Be^0 + (1-0)e^0 = 0 \Leftrightarrow 5A - B = -1$$

On doit résoudre le système de deux équations à deux inconnues :

$$\begin{cases} A+B=0 \\ -5A-B=-1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A+B=0 \\ -5A-B+(A+B)=-1+0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A+B=0 \\ -4A=-1 \end{cases}$$

J'obtiens ce résultat après avoir ajouté la première et la deuxième ligne en mettant les termes de gauche ensemble à gauche et ceux de droite ensemble à droite

On trouve donc $A = \frac{1}{4}$ et $B = -\frac{1}{4}$, finalement:

$$f(t) = \frac{1}{4}e^{-5t} - \frac{1}{4}e^{-t} + te^{-t}$$

Exemple 8 *On considère les équations suivantes :*

(E) :
$$y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = 4e^{-t}$$

(E₀) : $y''(t) + 6y'(t) + 5y(t) = 0$

- 1. Résoudre $r^2 + 2r + 5 = 0$.
 - \longrightarrow On calcule le discriminant Δ :

$$\Delta = b^2 - 4ac = 2^2 - 4 \times 1 \times 5 = 4 - 20 = -16 < 0$$

Il y a donc deux solutions complexes conjuguées :

$$z = \frac{b + \sqrt{|\Delta|}i}{2a} = \frac{-2 + 4i}{2} = -1 + 2i$$

$$\bar{z} = -1 - 2i$$

- **2.** Résoudre l'équation (E_0) .
 - \longrightarrow Les solutions de (E_0) sont de la forme $e^{-t}(A\cos(2t) + B\sin(2t))$ avec A et B des nombres réels.
- **3.** Montrer que $g(t) = e^{-t}$ est solution particulière de (E).
 - \longrightarrow On calcule g'(t) puis g''(t) et enfin g''(t) + 2g'(t) + 5g(t):

$$g'(t) = (e^{-t})' = -e^{-t}$$

$$g''(t) = (g'(t))' = (-e^{-t})' = e^{-t}$$

$$g''(t) + 2g'(t) + 5g(t) = e^{-t} + 2 \times (-e^{-t}) + 5 \times e^{-t} = 4e^{-t}$$

On obtient bien l'égalité $g''(t) + 2g'(t) + 5g(t) = 4e^{-t}$: g est donc solution particulière de (E).

- **4.** Donner les solutions de (E).
 - \longrightarrow Les solutions de (E) sont de la forme $f(t) = e^{-t} (A\cos(2t) + B\sin(2t)) + e^{-t}$ avec A et B des nombres réels.
- **5.** Déterminer la solution f de (E) telle que f(0) = 0 et f'(0) = 1.
 - \longrightarrow On commence par la condition la plus accessible, f(0) = 0:

$$f(0) = 0 \Leftrightarrow e^{0} (A\cos(0) + B\sin(0)) + e^{0} = 0 \Leftrightarrow A+1=0 \Leftrightarrow A=-1$$

Ensuite, on dérive f(t):

$$f'(t) = (e^{-t} (A\cos(2t) + B\sin(2t)) + e^{-t})'$$

$$= (e^{-t})' \times (A\cos(2t) + B\sin(2t)) + e^{-t} \times (A\cos(2t) + B\sin(2t))' + (e^{-t})'$$

$$= -e^{-t} (A\cos(2t) + B\sin(2t)) + e^{-t} \times (-2A\sin(2t) + 2B\cos(2t)) - e^{-t}$$

Maintenant, on remplace A par -1 et t par 0 avec f'(0) = 1:

$$f'(0) = 0 \Leftrightarrow -e^{0} (-1\cos(0) + B\sin(0)) + e^{0} \times (-2A\sin(0) + 2B\cos(0)) - e^{0} = 1$$
$$\Leftrightarrow +1 + 1 \times 2B - 1 = 1$$
$$\Leftrightarrow B = \frac{1}{2}$$

Finalement, $f(t) = e^{-t} \left(-\cos(2t) + \frac{1}{2}\sin(2t) \right) + e^{-t}$