

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Национальный исследовательский университет «МЭИ»

Институт	ЭнМИ		
Кафедра	РМДПМ		

ВЫПУСКНАЯ КВАЛИФИКАЦИОННАЯ РАБОТА (бакалаврская работа)

Направление _	15.0	15.03.06 «Мехатроника и Робототехника»				
		(код и наи	іменование)			
Направленност	ь (профиль)	иль) Компьютерные технологии управления				
в робототехнике	и мехатрони	ке				
Форма обучени	Я	очная				
		(очная/очно-заоч	іная/заочная)			
Тема: Разработка прототипа четырехногого шагающего робота						
Студент	C-1	2-16	ATH	Коломейцев А. А.		
	группа		подпись	фамилия и инициалы		
Научный руководитель	доц.			Адамов Б.И.		
руководитель	уч. степень	должность	подпись	фамилия и инициалы		
Консультант						
	уч. степень	должность	подпись	фамилия и инициалы		
Консультант						
·	уч. степень	должность	подпись	фамилия и инициалы		
D 4						
«Работа допуще	ена к защите	»				
Зав. кафедрой	д.т.н			Меркурьев И.В.		
	уч. степень	звание	подпись	фамилия и инициалы		
Пото						