



松灵机器人 OMEN 性能指标

AgileX Robotics Team

Version 0.1 Beta



● 机械参数指标

车身材质	钢制承载式车身
长*宽*高 (mm)	3580*1580*1520
轴距	2260mm
前/后轮距	1380/1380mm
车门数	5 门
整备质量	1000kg
额定载重质量	300kg
电池	72V
充电器	车载充电器 (AC 220V)
电机	交流 5KW-72V
变速箱	一级变速器
驱动形式	后置后驱
悬架	前：麦弗逊式独立悬架
	后：拖曳臂式非独立悬架
轮胎	铝合金轮辋, 155/65R14
转向	电动助力转向
安全装备	前排三点式安全带
	夹胶式前风档玻璃

● 性能参数指标

最高车速 (km/h)	≤ 55	
起步加速 (0-50km/h)	$\leq 10s$	
起步加速 (0-40km/h)	约 7s	
最小转弯半径	$\leq 5m$	
最大爬坡度	$\geq 20\%$	
最小离地间隙 (满载)	130mm	
制动能力	10-0km/h	2m
	20-0km/h	5. 5m
	30-0km/h	8. 5m

● 控制参数指标

控制模式	1. 普通驾驶模式 2. 遥控器控制模式 3. 自动驾驶模式 (可接入 Apollo)
遥控器	2. 4G/极限距离 3km
通讯接口	CAN
转向控制	转向角度和转向速度
	指令周期: <20ms
	角度分辨率: 1 度
转向反馈	转向位置与速度
	反馈周期: 10ms
	故障反馈
油门控制	油门控制量
	指令周期: <20ms
	控制量分辨率: 1%
油门反馈	当前油门量
	反馈周期: 10ms
	故障反馈
档位控制	前进/空挡/倒挡
档位反馈	当前档位

刹车控制	刹车踏板的速度与位置
	响应时间：<1s
	控制分辨率：10%
刹车反馈	当前刹车速度与位置
	反馈周期：10ms
	故障反馈
驻车控制	驻车使能/失能
	响应时间：<3s
驻车反馈	驻车状态
	反馈周期：500ms
	故障反馈
灯光控制	转向灯/大灯/远光灯/雾灯
保护功能	刹车人工介入保护 (自动取消驾驶模式)
	方向盘人工介入保护 (自动取消驾驶模式)
	设备自检，监控异常保护