TALLINNA TEHNIKAÜLIKOOL MEHAANIKAINSTITUUT

Pideva keskkonna mehaanika kodutöö nr. 1 Deformatsiooni analüüs Variant 18

Üliõpilane: Toomas Tahves

Üliõpilase kood: 164107

Õppejõud: Andrus Salupere

Esitamise kuupäev: 04.11.2018

Pideva keskkonna liikumine on kirjeldatud seadusega:

$$\begin{cases} x_1 = \frac{2}{3}X_1 + \frac{2}{3}X_2 \\ x_2 = -X_1 + X_2 \\ x_3 = X_3 \end{cases}$$
 (1)

1. Teisenduse (1) pöördteisendus ning siirdevektori komponendid Lagrange'i ja Euleri kirjelduses.

Pöördteisendus

$$\begin{cases} X_1 = \frac{3}{4}x_1 - \frac{1}{2}x_2 \\ X_2 = \frac{3}{4}x_1 + \frac{1}{2}x_2 \\ X_3 = x_3 \end{cases}$$

Siirdevektori komponendid Lagrange'i kirjelduses

$$\begin{cases} U_1 = -\frac{1}{3}X_1 + \frac{2}{3}X_2 \\ U_2 = -X_1 \\ U_3 = 0 \end{cases}$$

Siirdevektori komponendid Euleri kirjelduses

$$\begin{cases} u_1 = \frac{1}{4}x_1 + \frac{1}{2}x_2 \\ u_2 = -\frac{3}{4}x_1 + \frac{1}{2}x_2 \\ u_3 = 0 \end{cases}$$

2. Elementaarkuubi tippude siirded ja uued koordinaadid ning elementaarkuubi deformeerunud kuju.

'Tähis': Esialgne asukoht + Siire = Uus punkt

$$'0':\begin{pmatrix}0\\0\\0\end{pmatrix}+\begin{pmatrix}0\\0\\0\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}0\\0\\0\end{pmatrix}$$

$$'A': \begin{pmatrix} dX \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{1}{3}dX \\ -dX \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}dX \\ -dX \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$'B': \begin{pmatrix} dX \\ dX \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{3} dX \\ -dX \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} dX \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

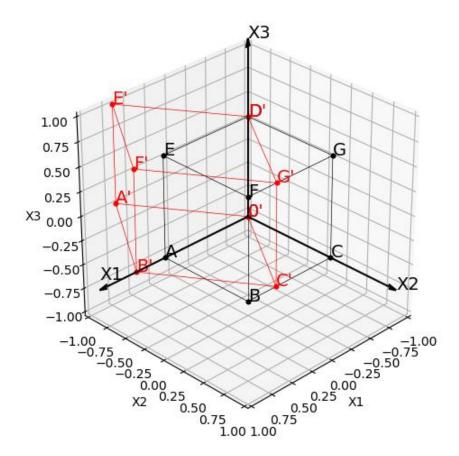
$$'C': \begin{pmatrix} 0 \\ dX \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{2}{3} dX \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} dX \\ dX \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$'D': \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ dX \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ dX \end{pmatrix}$$

$$'E': \begin{pmatrix} dX \\ 0 \\ dX \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{1}{3}dX \\ -dX \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}dX \\ -dX \\ dX \end{pmatrix}$$

$$'F': \begin{pmatrix} dX \\ dX \\ dX \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{3} dX \\ -dX \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} dX \\ 0 \\ dX \end{pmatrix}$$

$$'G': \begin{pmatrix} 0 \\ dX \\ dX \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{2}{3} dX \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} dX \\ dX \\ dX \end{pmatrix}$$



Esialgne kuup (must) ja deformeerunud kuup (punane)

3. Punktist (0,0,0) väljuva elementaarkuubi diagonaali pikkuse ruut pärast deformatsiooni.

Deformatsioonigradient

$$x_{k,K} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 Valemi järgi $ds^2 = x_{k,K} x_{k,L} dX_K dX_L$ arvutamine

$$x_{k,K} \cdot x_{k,L} = \begin{pmatrix} \frac{13}{9} & -\frac{5}{9} & 0\\ -\frac{5}{9} & \frac{13}{9} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$ds^{2} = \frac{13}{9}(dX_{1})^{2} + \frac{13}{9}(dX_{2})^{2} + 1(dX_{3})^{2} + 2\left(-\frac{5}{9}\right)dX_{1}dX_{2} + 0dX_{1}dX_{3} + 0dX_{2}dX_{3} = \frac{25}{9}dX^{2}$$

4. Punktist (0,0,0) väljuvate elementaarkuubi servade (OA, OC, OD) ja diagonaalide (OE, OB, OG, OF) pikenemiskoefitsendid Λ ja pöördenurgad β .

Greeni deformatsioonitensor

$$C_{KL} = \begin{pmatrix} \frac{13}{9} & -\frac{5}{9} & 0\\ -\frac{5}{9} & \frac{13}{9} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Servade pikenemiskoefitsendid

$$\Lambda_{OA} = \sqrt{C_{11}} = \sqrt{1.44} \approx 1.2$$

$$\Lambda_{OC} = \sqrt{C_{22}} = \sqrt{1.44} \approx 1.2$$

$$\Lambda_{OC} = \sqrt{C_{22}} = \sqrt{1.44} \approx 1.2$$
 $\Lambda_{OD} = \sqrt{C_{33}} = \sqrt{1} = 1.0$

Diagonaalide pikenemiskoefitsendid ds^2 valemiga

$$N_{OE} = (\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})$$

$$\Lambda_{OE} = \sqrt{\frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + \frac{13}{9} \cdot 0^2 + 1 \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + 2 \cdot (-\frac{5}{9}) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot 0} \approx 1.11$$

$$N_{OB} = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$$

$$\Lambda_{OB} = \sqrt{\frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + \frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + 1 \cdot 0^2 + 2 \cdot (-\frac{5}{9}) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}} \approx 0.94$$

$$N_{OG} = (0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$$

$$\Lambda_{OG} = \sqrt{\frac{13}{9} \cdot 0^2 + \frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + 1 \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}})^2 + 2 \cdot (-\frac{5}{9}) \cdot 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}} \approx 1.11$$

$$N_{OF} = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}})$$

$$\Lambda_{OF} = \sqrt{\frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{3}})^2 + \frac{13}{9} \cdot (\frac{1}{\sqrt{3}})^2 + 1 \cdot (\frac{1}{\sqrt{3}})^2 + 2 \cdot (-\frac{5}{9}) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}} \approx 0.96$$

Pöördenurgad valemist $\cos \beta = \frac{v_1 \cdot v_2}{|v_1| \cdot |v_2|}$

$$\beta_{0A} = 56.31^{\circ}$$

$$\beta_{0C} = 33.7^{\circ}$$

$$\beta_{0E} = 41.1^{\circ}$$

$$\beta_{0B} = 45.0^{\circ}$$

$$\beta_{0D} = 0.0^{\circ}$$

$$\beta_{0F} = 36.1^{o}$$

5. Algul X_1 ja X_2 sihiliste servade vahelise täisnurga muutus deformatsioonil. Leida nurk $\Gamma_{(X_1,X_2)}$.

$$\beta = \arccos \frac{o_{A' \cdot o_{C'}}}{|o_{A'}| \cdot |o_{C'}|} = 112.6^o$$
 $\Gamma_{(X_1, X_2)} = \frac{\pi}{2} - \beta = 90 - 112.6 = -22.6^0$

6. Deformatsioonitensorite maatriksid.

Deformatsioonigradiendid

$$x_{k,K} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & 0\\ -1 & 1 & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad X_{K,k} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{2} & 0\\ \frac{3}{4} & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Cauchy deformatsioonitensor c_{kl}

$$c_{kl} = X_{K,k} \cdot X_{K,l} = \begin{pmatrix} 1.125 & 0 & 0 \\ 0 & 0.5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Greeni deformatsioonitensor C_{KL}

$$C_{KL} = x_{k,K} \cdot x_{k,L} = \begin{pmatrix} 1.444 & -0.556 & 0 \\ -0.556 & 1.444 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Lagrange'i deformatsioonitensor E_{KL}

$$E_{KL} = \frac{1}{2}(C_{KL} - \delta_{KL}) = \begin{pmatrix} 0.222 & -0.278 & 0\\ -0.278 & 0.222 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Euleri deformatsioonitensor e_{kl}

$$e_{kl} = \frac{1}{2} (\delta_{kl} - c_{kl}) = \begin{pmatrix} -0.062 & 0 & 0\\ 0 & 0.25 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

7. Tensorite \mathcal{C}_{KL} ja c_{kl} peaväärtused \mathcal{C}_{α} ja c_{α} ning peasuunad N_{α} ja n_{α} . Peasuunad joonisel.

Greeni peaväärtused valemist ($C_{KL}-C\delta_{KL}$) $N_L=0$. Reastatud $C_1>~C_2>~C_3$.

$$C_1 = 2$$

$$C_2 = 1$$

$$C_3 = \frac{8}{9}$$

Greeni peasuunad

$$N_1 = \left[-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right]$$

$$N_2 = [0, 0, 1]$$

$$N_3 = \left[\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right]$$

Cauchy peaväärtused valemist $(c_{kl}-c\delta_{kl})n_L=0$. Reastatud $c_1< c_2< c_3$.

$$c_1 = 0.5$$

$$c_2 = 1$$

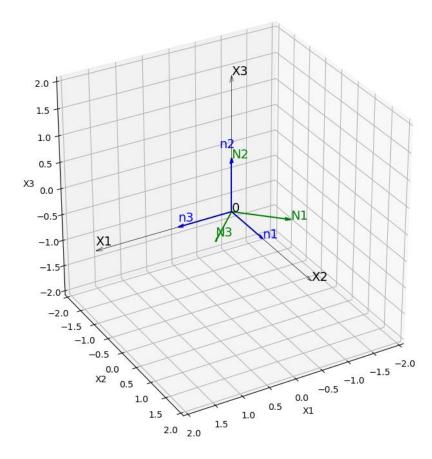
$$c_3 = 1.125$$

Cauchy peasuunad

$$n_1 = [0,1,0]$$

$$n_2 = [0,0,1]$$

$$n_3 = [1,0,0]$$



Cauchy (sinised) ja Greeni (rohelised) peasuunad

8. Leida peasuundadele vastavad pikenemiskoefitsendid Λ_{α} ja suhtelised pikenemised E_{α} .

$$\begin{split} \Lambda_1 &= \sqrt{C_1} = \sqrt{2} = 1.41 \\ \Lambda_2 &= \sqrt{C_2} = \sqrt{1} = 1 \\ \Lambda_3 &= \sqrt{C_3} = \sqrt{0.889} = 0.94 \end{split} \qquad \begin{split} E_1 &= \sqrt{C_1} - 1 = 0.41 \\ E_2 &= \sqrt{C_2} - 1 = 0 \\ E_3 &= \sqrt{C_3} - 1 = -0.06 \end{split}$$

9. Pöördetensori R_{kK} maatriks.

$$R_{kK} = n_{k\alpha} \cdot N_{\alpha K} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

10. Materiaalse ja ruumilise deformatsiooniellipsoidi pooltelgede pikkused. Ellipsoidid joonisel.

Valemid
$$C_{\alpha}(dX_{\alpha})^2=k^2$$
, $a_{\alpha}^s=rac{k}{\sqrt{C_{\alpha}}}$ (ruumiline) ja $a_{\alpha}^m=k\sqrt{C_{\alpha}}$ (materiaalne).

Greeni peaväärtused

$$C_1 = 2$$

$$C_2 = 1$$

$$C_3 = \frac{8}{9}$$

$$C_{\alpha}(dX_{\alpha})^2 = 2(dX_1)^2 + 1(dX_2)^2 + \frac{8}{9}(dX_3)^2 = \frac{35}{9}(dX)^2 = k^2 \Rightarrow k = \sqrt{\frac{35}{9}} \approx 1.97$$

Ruumilise (Greeni suunal) deformatsiooniellipsoidi telgede pikkused

$$a_1^s = \frac{k}{\sqrt{C_1}} \approx 1.39$$

$$a_2^s = \frac{k}{\sqrt{C_2}} \approx 1.97$$

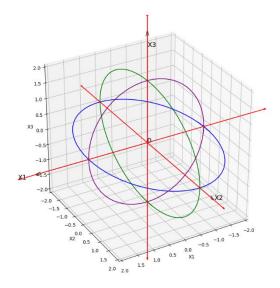
$$a_3^s = \frac{k}{\sqrt{C_3}} \approx 2.09$$

Materiaalse (Cauchy suunal) deformatsiooniellipsoidi telgede pikkused

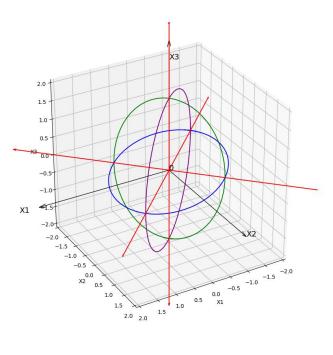
$$a_1^m = k \cdot \sqrt{C_1} \approx 2.79$$

$$a_2^m = k \cdot \sqrt{C_2} \approx 1.97$$

$$a_3^m = k \cdot \sqrt{C_3} \approx 1.86$$



Materiaalne deformatsiooniellipsoid (Cauchy peavektorid)



Ruumiline deformatsiooniellipsoid (Greeni peavektorid)

11. Tensorite C_{KL} ja c_{kl} invariandid.

Deformatsioonitensorite diagonaliseeritud maatriksid

$$C_{KL} = \begin{pmatrix} \frac{8}{9} & 0 & 0\\ 0 & 1 & 0\\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \qquad c_{kl} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0\\ 0 & 1 & 0\\ 0 & 0 & \frac{9}{8} \end{pmatrix}$$

Greeni deformatsioonitensori \mathcal{C}_{KL} invariandid

$$I_C = C_1 + C_2 + C_3 = \frac{8}{9} + 1 + 2 = \frac{35}{9}$$

$$II_C = C_1 C_2 + C_1 C_3 + C_2 C_3 = \frac{8}{9} \cdot 1 + \frac{8}{9} \cdot 2 + 1 \cdot 2 = \frac{14}{3}$$

$$III_C = C_1 C_2 C_3 = \frac{8}{9} \cdot 1 \cdot 2 = \frac{16}{9}$$

Cauchy deformatsioonitensori c_{kl} invariandid

$$I_c = \frac{1}{c_1} + \frac{1}{c_2} + \frac{1}{c_3} = 2 + 1 + \frac{8}{9} = \frac{35}{9}$$

$$II_c = \frac{1}{c_1} \frac{1}{c_2} + \frac{1}{c_1} \frac{1}{c_3} + \frac{1}{c_2} \frac{1}{c_3} = 2 \cdot 1 + 2 \cdot \frac{8}{9} + 1 \cdot \frac{8}{9} = \frac{14}{3}$$

$$III_c = \frac{1}{c_1} \frac{1}{c_2} \frac{1}{c_3} = 2 \cdot 1 \cdot \frac{8}{9} = \frac{16}{9}$$

12. Kas deformatsioon on isohooriline?

$$(\sqrt{III_c} = \sqrt{III_c}) \neq 1 \Rightarrow ei \ ole \ is ohooriline$$