

INSTITUTO SUPERIOR TÉCNICO

MESTRADO INTEGRADO EM ENGENHARIA ELECTROTÉCNICA E DE  
COMPUTADORES

ARQUITECTURAS AVANÇADAS DE COMPUTADORES

**Simulação de um processador  $\mu$ Risc com  
funcionamento multi-ciclo**

Guilherme Branco Teixeira	n.º 70214
Maria Margarida Dias dos Reis	n.º 73099
Nuno Miguel Rodrigues Machado	n.º 74236

Lisboa, 29 de Março 2014

# Índice

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Características do Processador</b>	<b>1</b>
<b>3</b>	<b>Estrutura do Processador</b>	<b>1</b>
3.1	Primeiro Andar - IF . . . . .	1
3.2	Segundo Andar - ID e OF . . . . .	2
3.2.1	ID . . . . .	2
3.2.2	OF . . . . .	3
3.3	Terceiro Andar - EX e MEM . . . . .	4
3.3.1	ALU (EX) . . . . .	5
3.3.2	Actualização das <i>Flags</i> . . . . .	8
3.3.3	MEM . . . . .	9
3.4	Quarto Andar - WB . . . . .	11
<b>4</b>	<b>Controlo do Processador</b>	<b>12</b>
<b>5</b>	<b>Conclusões</b>	<b>12</b>

# 1 Introdução

Com este trabalho laboratorial pretende-se projectar um processador  $\mu$ Risc, de 16 *bits* com arquitectura RISC, com um funcionamento multi-ciclo. O processador possui 8 registos de uso geral e 42 instruções, sendo que cada instrução demora quatro ciclos a completar, um ciclo por cada andar do processador. O processador é feito com recurso a uma linguagem de descrição de *hardware* - VHDL.

## 2 Características do Processador

O processador elaborado foi simulado para uma placa Artix 7 e tem as seguintes características: 16 *bits*; 8 registos de uso geral de 16 *bits* de largura (R0, . . . , R7); 42 instruções; instruções de 3 operandos; organização de dados na memória do tipo *big endian*; uma memória ROM de 8 KBytes (4k endereços  $\times$  2 *bytes*) endereçada com palavras de 12 *bits* utilizada para as instruções/programa e uma memória RAM de 8 KBytes (4k endereços  $\times$  2 *bytes*) endereçada com palavras de 12 *bits* utilizada para os dados.

## 3 Estrutura do Processador

O processador  $\mu$ Risc que foi projectado encontra-se dividido em quatro andares - num primeiro andar é feito o *instruction fetch* (IF), no segundo andar é feito o *instruction decode* (ID) e o *operand fetch* (OF), no terceiro andar são executadas operações da ALU (EX) e de acesso à memória de dados (MEM) e, por fim, no quarto e último andar é feita a escrita no banco de registos, o *write back* (WB).

### 3.1 Primeiro Andar - IF

No primeiro andar obtém-se a instrução a ser executada a cada ciclo. Como todas as instruções do programa são armazenadas na memória ROM, o *instruction fetch* tem a função de endereçar a ROM com o *program counter* (PC) e ler a instrução desse endereço.

FIGURA 1

O *instruction fetch* é simplesmente um somador que, em cada ciclo, soma 1 ao endereço actual e armazena o resultado no registo PC, como se pode ver na Figura 1. O endereço actual, além de ser um operando do somador, também endereça a memória ROM.

Podem ocorrer duas situações que alteram o funcionamento sequencial do *instruction fetch* - a primeira ocorre quando há uma transferência de controlo do tipo condicional ou incondicional, seleccionando o sinal `destino_cond` no MUX\_1 e o resultado do somador no MUX\_2, ou seja, o sinal `s_cond` está a *high* e `s_jump` a *low*. A última situação ocorre quando existe uma transferência de controlo do tipo *jump and link* ou *jump register*, seleccionando o sinal `destino_jump` no MUX\_2, ou seja, o sinal `s_jump` está a *high*.

Tabela 1: Caracterização do registo de saída do andar de *instruction fetch*.

<i>Bits do registo de saída do andar IF</i>	<i>Sinal correspondente</i>
27 downto 12	instrução
11 downto 0	PC + 1

## 3.2 Segundo Andar - ID e OF

### 3.2.1 ID

No segundo andar é realizado a descodificação da instrução a ser executada, a principal descodificação é feita neste andar, havendo um só sinal descodificado no último andar, sendo explicado no mesmo.

#### FIGURA

Analisando a figura anterior, existe três grupos de sinais de entrada.

- O sinal *Instrução* proveniente do primeiro andar, *instruction fetch*, sinal de 16 *bits* que representa a instrução a ser descodificada ;
- Os sinais (R0, . . . , R7), procedentes do *Banco de registos*, cada sinal devolve o valor do seu registo, sendo posteriormente selecionado o registo indicado pela instrução ;
- O sinal *FLAGS\_IN* é o resultado da actualização das *flags* realizado no terceiro andar, *EXeMEM* ;

Os sinais de saída do descodificador são distribuídos pelos 4 andares do processador.

**Sinais de controlo para primeiro andar, IF** Os sinais de controlo para o primeiro andar são referentes às intruções do tipo de *Transfêrencia de controlo*. Existe dois tipos principais de operações, salto relativo ao  $PC + 1$  ou salto absoluto.

Para poder haver um salto é necessário detectar se a instrução é do tipo de *Transfêrencia de controlo*, com essa ideia em mente foi criado o sinal auxiliar *Active\_FlagTest*. A figura abaixo mostra a função lógica de verificação.

#### FIGURA active\_flagtest

Em seguida é preciso saber qual o tipo de salto a ser executado.

#### Figura flagteste

A figura anterior representa a função lógica do sinal *s\_cond* que controla o salto relativo ao  $PC + 1$ . É de referir que o sinal  $TransCont\_OP = Instrução(13:12)$  (sinal de 2 *bits* que identifica a operação de *Transfêrencia de controlo* ). E o sinal  $TransCont\_Cond = Instrução(11:8)$  ( sinal de 4 *bits* que identifica qual a *flag* a ser executada).Existe três diferentes tipos de operações em que pode ocorrer este tipo de salto.

- Quando há *Jump Incondicional*,  $TransCont\_OP = "10"$ , o  $Active\_FlagTest = 0$  e o  $NOP\_Test = 1$  ;

- Quando há *Jump False*,  $TransCont\_OP = "00"$ , o  $Active\_FlagTest = 0$ , o  $NOP\_Test = 1$  e o resultado do  $MUX\ 8:1$  ser *False*, ou seja, se a *flag* escolhida do registo  $FLAGS\_IN$  for *False*;
- Quando há *Jump True*,  $TransCont\_OP = "00"$ , o  $Active\_FlagTest = 0$ , o  $NOP\_Test = 1$  e o resultado do  $MUX\ 8:1$  ser *True*, ou seja, se a *flag* escolhida do registo  $FLAGS\_IN$  for *True*;

Figura active\_jump;

A figura anterior representa a função lógica do sinal  $s\_jump$  que controla o salto absoluto. O sinal  $s\_jump$  é activado,  $s\_jump = 1$ , quando  $active\_FlagTest = 0$  e o  $TransCont\_OP = "11"$ .

**Sinais de controlo para segundo andar, *ID e OF*** Os sinais de controlo para o segundo andar são referentes ao controlo do *operand fetch*. Para que o *operand fetch* defina os operandos A e B é necessário identificar os endereços desses operandos.

O sinal  $ADD\_RA\_C$  define o endereço do operando A. Como a instrução do tipo *Constantes* reutiliza o endereço de escrita como leitura,  $ADD\_RWC$ . É necessário acrescentar lógica para poder resolver esse problema. A solução encontrada foi utilizar um  $MUX\ 2:1$  de forma a escolher o endereço  $ADD\_RA$  ( sinal de 3 *bits* que é igual ao sinal  $Instrução(5:3)$  ) ou  $ADD\_RWC$  ( sinal de 3 *bits* que é igual ao sinal  $Instrução(13:11)$  ). A figura abaixo define como se obtém o endereço.

Figura  $ADD\_RA\_RC$

O sinal  $ADD\_RB$  ( sinal de 3 *bits* que é igual ao sinal  $Instrução(2:0)$  ) é simplesmente o endereço do registo para obter o operando B.

O sinal  $select\_mux\_constantes$  ( sinal com a dimensão de 2 *bits* ) é o *bit* 15 do sinal  $Instrução$ ,  $Instrução(15)$ , concatenado com o *bit* 10 do sinal  $Instrução$ ,  $Instrução(10)$ . Este sinal tem a função de seleccionar se a operação de *Constantes* é do tipo *lcl*,  $select\_mux\_constantes = "10"$ , ou do tipo *lch*,  $select\_mux\_constantes = "11"$ .

s

**Sinais de controlo para terceiro andar, *EX e MEM***  $WE\_RAM\ ALU\_OPER\ ALU\_VS\_MEM$

**Sinais de controlo para quarto andar, *WB***  $IDOF\_bit15\ ALU\_Con\_Sel\ ADD\_RWC\ PC+1$

### 3.2.2 OF

É também no segundo andar que é feito o *operand fetch*. Numa primeira fase é preciso definir os operandos A e B da ALU, feito de acordo com a seguinte lógica.

referir se  
fazemos  
todo o  
decoding  
neste an-  
dar ou se  
passamos  
sinais e  
fazemos  
algum de-  
coding,  
depois

explicar  
WE da

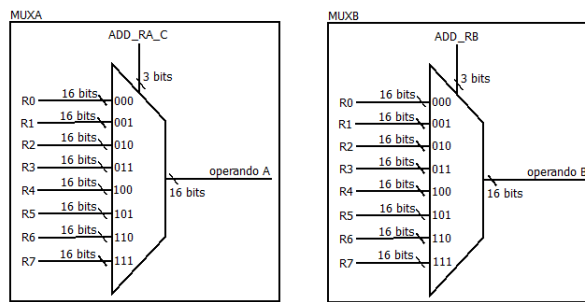


Figura 1: Selecção dos operando A e B.

Para fazer a selecção é necessário recorrer a alguns sinais que o *decoder* explicado anteriormente fornece - **ADD\_RA\_C** (sinal 3 *bits* que permite fazer a selecção do operando A no MUXA) e **ADD\_RB** (sinal 3 *bits* que permite fazer a selecção do operando B no MUXB).

Os sinais que definem o operando A e o operando B são depois passados para o terceiro andar para que a ALU possa fazer operações com o seu valor.

É também aqui que se faz a selecção das constantes que depois serão carregadas nos registos do banco de registos, algo que é feito de acordo com a próxima figura.

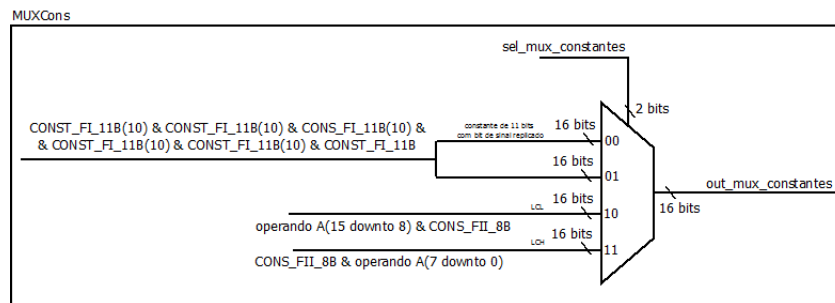


Figura 2: Selecção da constante a carregar.

Do *decoder* são fornecidos os seguintes sinais - **CONS\_FI\_11B** (constante de 11 *bits* que é carregada directamente), **CONS\_FII\_8B** (constante de 8 *bits* com que é feita uma operação de *lch* ou *lcl*) e **select\_mux\_constantes** (sinal de 2 *bits* que permite fazer a selecção dos três casos definidos anteriormente no MUXCons).

De referir que,

### 3.3 Terceiro Andar - EX e MEM

Neste andar trata-se de executar operações da ALU bem com operações da memória, sendo que, ao contrário do MIPS, em que é possível utilizar a ALU e a memória na mesma instrução, no processador  $\mu$ Risc projectado tal não é possível. A memória RAM está colocada no mesmo andar que a execução porque não é necessário fazer cálculos dos endereços, se tal fosse necessário, a memória teria de estar no andar seguinte àquele que contém a ALU.

estes sinais serão explicados no ID ou explico eu?

quem explica a reciclagem do sinal do MUXA/M - eu ou o teddy?

este sinal não está no decoder?

explicar que não faço ands, é so fios

Tabela 2: Caracterização do registo de saída do andar de *instruction decoding* e *operand fetch*.

<i>Bits</i> do registo de saída do andar ID e OF	Sinal correspondente
73	instrução(15)
72	WE_RAM
70 downto 66	oper_ALU (instrução(10 downto 6))
65	ALU vs MEM
64 downto 53	PC + 1
52	JUMP_MUXWB_OUT (JAL)
51 downto 49	ADD_RWC (instrução(13 downto 11))
48 downto 33	operando A
32 downto 17	operando B
16 downto 1	out_mux_constantes
0	instrução(14)

### 3.3.1 ALU (EX)

No terceiro andar o bloco da ALU é responsável pelas operações aritméticas e lógicas. Este bloco recebe como entrada os sinais dos operandos A e B, um sinal de 4 *bits* com as *flags* actuais para posterior actualização, se for esse o caso, e também um sinal de 5 *bits* que representa a operação que a ALU vai efectuar. Como saída tem-se um sinal de 16 *bits* que representa o resultado da ALU e um sinal de 4 *bits* que representa as *flags*.

Analisando primeiramente as seis operações aritméticas a realizar concluiu-se que algumas podiam ser simplificadas de modo a que todas pudessem ser efectuadas com recurso a apenas um somador. A seguinte tabela demonstra como todas as operações aritméticas a realizar podem ser calculadas apenas com um somador.

Tabela 3: Caracterização somador utilizado nas operações aritméticas.

Operação	A + B	A + B + 1	A + 1	A - B - 1	A - B	A - 1
oper_ALU(2 downto 0)	000	001	011	100	101	110
Operando P	A	A	A	A	A	A
Operando Q	B	B	0	!B	!B	-1
Carry <sub>in</sub>	0	1	1	0	1	0

Esta solução é mais eficiente pois os somadores têm um tempo de propagação elevado. As seis operações aritméticas podem ser feitas usando um somador com *carry-in*, que efectua o seguinte cálculo:  $out\_ARI = P + Q + cIN$ .

O operando P corresponde sempre ao operando A, o operando Q corresponde a um sinal diferente dependendo da operação aritmética a realizar, tal como o *carry-in* que é usado para operações como incrementos, podendo também completar o !B em complemento para dois. Os dois sinais de entrada do somador recebem uma concatenação com o bit 0 como o bit mais significativo, sendo isto feito para que a saída do somador tenha 17 *bits*, tornando possível a actualização da *flag* de *cary*. Este somador foi projectado tal como representado na figura abaixo.

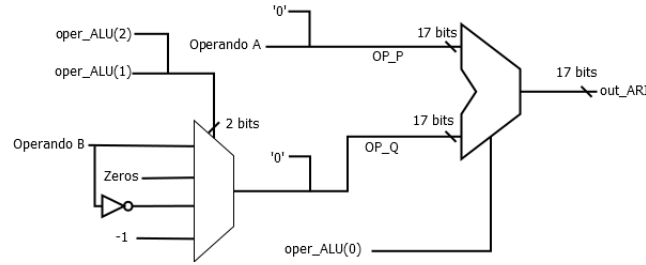


Figura 3: Esquema do bloco aritmético da ALU.

No caso das operações de *shift*, tal como nas operações aritméticas, a saída é representada com 17 *bits*, pela mesma razão do *cary*. Para escolher entre as operações de *shift* é usado um MUX de 2:1 tal como está *pseudo*-representado na figura.

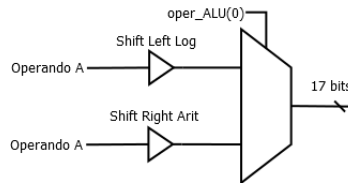


Figura 4: Esquema do bloco de operações de *shift* da ALU.

No caso das operações lógicas, que representam 16 operações, fez-se um esforço para reduzir um MUX de 16:1 para um MUX de 8:1 devido à diferença de tempo gasto entre os dois MUXs. Após uma análise cuidada das operações a realizar, foi possível estabelecer uma relação entre as operações, tal como se pode observar na tabela abaixo.

Tabela 4: Descrição das operações lógicas a realizar.

Operação	0	A&B	!A&B	B	A&!B	A	A XOR B	A B
oper_ALU(3 downto 0)	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111
!Operação	-1	!A B	A !B	!B	!A B	!A	!(A XOR B)	!A&B
!oper_ALU(3 downto 0)	1111	1110	1101	1100	1011	1010	1001	1000
Select_LOG	000	001	010	011	100	101	110	111

Ao observar o sinal `oper_ALU(2 downto 0)` e as suas operações podemos perceber que quando temos um valor específico de `oper_ALU(2 downto 0)` com a sua respectiva operação, o valor negado desse valor representa a negação da operação. Podendo assim criar um mux apenas com 8 entradas e com um sinal de selecção que permite seleccionar a operação X quando de facto desejamos a operação !X, como representa a seguinte figura.



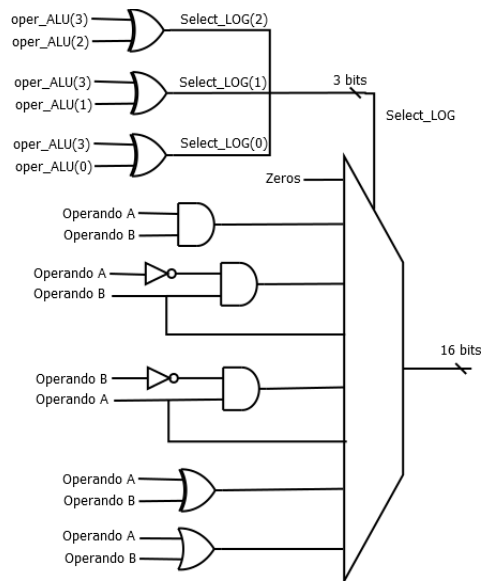


Figura 5: Esquema do bloco de operações lógicas da ALU.

Será no entanto, quando necessário, negar a operação, esta negação será efectuada no mux final da ALU como demonstrado na figura

De notar que a saída das operações lógicas necessita apenas de 16 *bits* e não 17 pois uma operação lógica não produz *carry*.

Finalmente, após a verificação das *flags*, tem-se um MUX de 4:1, onde as entradas de 17 *bits* são reduzidas para 16 *bits*, retirando-lhes o *bit* mais significativo que, lembre-se, tinha como objectivo a verificação da flag de *cary*. A saída deste MUX é um sinal de 16 *bits* que representa o resultado da operação da ALU, tal como se pode verificar na figura seguinte.

Na Figura 6 encontra-se um esquema completo da ALU.

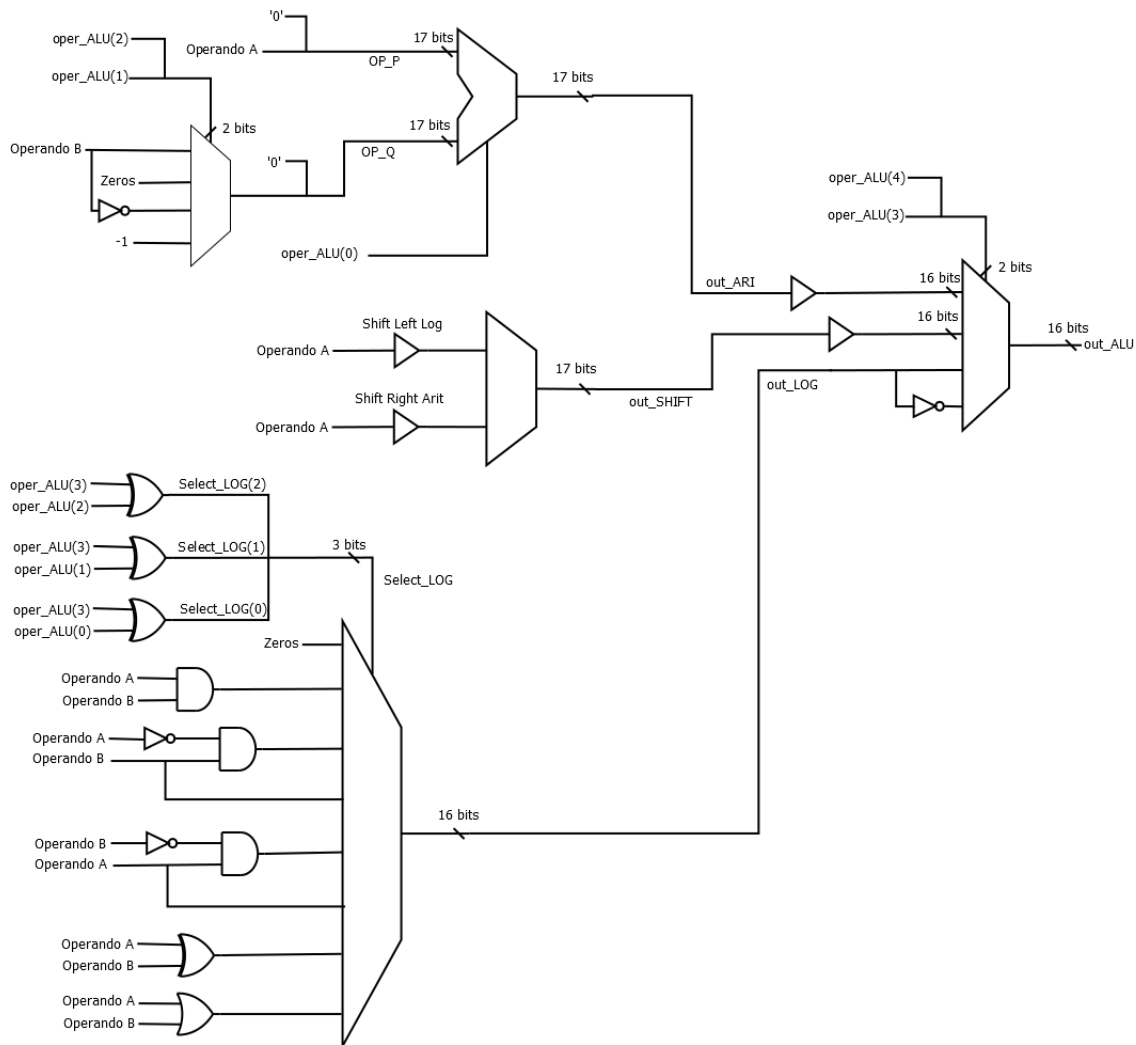


Figura 6: Esquema do bloco de operações lógicas da ALU.

Para cada um dos três sinais de saída (*out\_ARI*, *out\_SHIFT* e *out\_LOG*) é criado um sinal que corresponde às *flags* que cada operação pode actualizar. No caso das operações aritméticas é criado um sinal de 4 *bits* com as quatro *flags* atualizadas indiscriminadamente. No caso das operações de *shift* é criado um sinal de 3 *bits* apenas pois, as *flags* que podem vir a ser actualizadas nessas duas operações, são a flag de **Z**ero, de **N**egative e de **C**arry. No caso das operações lógicas é criado um sinal com apenas dois *bits* que representam as *flags* que poderão ser atualizadas neste tipo de operações, a *flag* de **Z**ero e de **N**egative.

Estes três sinais criados serão utilizados no bloco de actualização de *flags*, tal como explicado na secção 3.3.2.

### 3.3.2 Actualização das *Flags*

Este bloco recebe como entrada o sinal de 4 *bits* que representa as *flags* da operação realizada na instrução anterior, os três sinais criados na ALU que representam as *flags* atualizadas indiscriminadamente e também o sinal de 5 *bits* que representa a operação que a ALU efectuou de modo a que seja

possível discriminar que *flags* actualizar. A saída é um sinal de 4 *bits* que representa as *flags* atualizadas discriminadamente.

Ao analisar o quadro de operações da ALU, é possível reparar que existem apenas quatro tipos de atualizações de *flags*:

- Nenhuma;
- Zero e Negative;
- Zero, Negative e Carry;
- Zero, Negative, Carry e Overflow (Todas).

Foi então criado um sinal que tem como objectivo discernir de entre todas as *flags* quais a actualizar. Este sinal foi criado com a lógica representada na seguinte figura.

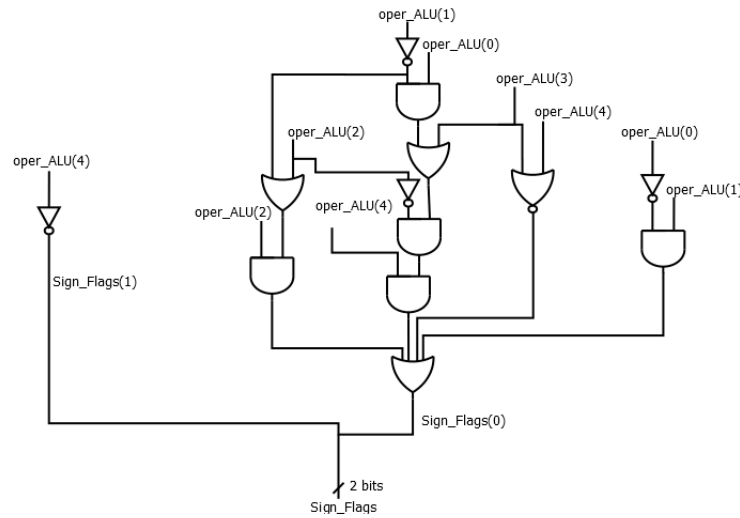


Figura 7: Lógica que calcula o sinal de selecção de quais as *flags* a actualizar.

Com o sinal **Sign\_Flags** como sinal de selecção é então possível criar um MUX de 2:1 que tem em cada entrada o que está descrito na seguinte tabela.

Tabela 5: Atualização de *flags* consoante a operação realizada.

Atualização	Nenhuma	Z, N	Z, N, C	Z, N, C, O
<b>Sign_Flags</b>	00	01	10	11
<i>Flags</i> [Z, N, C, O]	[O, O, O, O]	[Nl, Nl, O, O]	[Ns, Ns, Ns, O]	[Na, Na, Na, Na]

Onde 0 representa um bit de *flags* não actualizado, e Nl,s,A representa um novo *bit* actualizado retirado do sinal de entrada referente às operações lógicas, de *shift* ou aritméticas. Dependendo de **Sign\_Flags** tem-se actualizações diferentes nas *flags*, podendo assim ter uma saída do MUX que será também a saída deste bloco de atualização das *flags*.

### 3.3.3 MEM

Relativamente às operações de memória é necessário tratar de *loads* e *stores*. Em ambos os casos o endereçamento à RAM é feito com o valor guardado no registo A, especificado pelos *bits* 3 a 5 da

instrução. Para o caso de um *load* o valor que estiver nessa posição de memória é guardado no registo WC, especificado pelo *bits* 11 a 13 da instrução, estando o *write enable* da RAM a *low*. Para o caso de um *store* pretende-se escrever o conteúdo do registo B, especificado pelos *bits* 0 a 2 da instrução, na posição de memória anteriormente endereçada, sendo necessário colocar o *write enable* da RAM a *high*.

Uma vez que o conteúdo dos registos é de 16 *bits*, para endereçar a memória RAM recorre-se apenas ao 12 menos significativos. O sinal de *write enable* da RAM é, como já se viu, calculado no andar anterior, mas só neste terceiro andar é que é ligado à RAM. Optou-se por fazer desta maneira pois o cálculo desse sinal depende apenas de *bits* específicos da instrução, como se pode ver na Figura TAL, fazendo então parte do andar que trata de fazer o *decoding* da instrução.

É também neste andar que se liga a saída de dados da RAM ao sinal que depois será escrito no registo WC do banco de registos (para o caso do *load*) e liga-se também o valor que estiver no registo B à entrada de dados da RAM, para que depois possa ser escrito na posição de memória especificada (para o caso do *store*).

De referir que as leituras da RAM são feitas assincronamente e as escritas são feitas nos flancos positivos de relógio.

Na figura apresentada de seguida encontra-se o esquema de acesso à memória RAM.

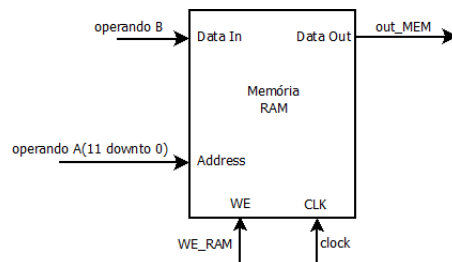


Figura 8: Representação da memória de dados, RAM.

Na tabela abaixo está a descrição do registo de saída deste andar.

Tabela 6: Caracterização do registo de saída do andar de *execute* e *memory access*.

<i>Bits</i> do registo de saída do andar EX e MEM	Sinal correspondente
67	instrução(6)
66	instrução(15)
65 downto 50	out_MEM
49	ALU vs MEM
48 downto 37	PC + 1
36	JUMP_MUXWB_OUT (JAL)
35 downto 33	ADD_RWC (instrução(13 downto 11))
32 downto 17	out_ALU
16 downto 1	out_mux_constantes
0	instrução(14)

nao sei se é preciso explicar melhor o porquê

### 3.4 Quarto Andar - WB

No último andar os diversos resultados possíveis são escritos no banco de registos - pode ser o resultado de uma operação da ALU, o resultado de uma operação sobre a memória (*load*), o carregamento de uma constante ou guardar em R7 o valor do próximo *program counter*. Como se pode ver na figura seguinte, a selecção de qual os resultados deve ser escrito é feita com recurso a um MUX de 4:1.

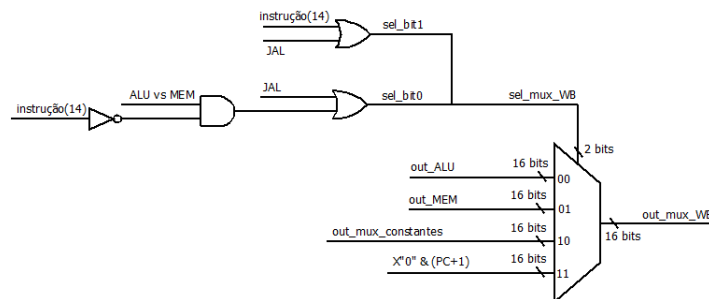


Figura 9: MUX para selecção do que vai ser escrito num dos registos do banco de registos.

Uma vez seleccionado o resultado a escrever é preciso escolher qual o registo onde se pretende escrever esse mesmo resultado, o registo *WC*.

Para instruções da ALU a escolha do registo onde se quer escrever o resultado final é feita com recurso aos *bits* 11 a 13 da instrução, assim como para operações de carregamento de constantes. Originalmente pensou-se em utilizar os 3 *bits* referidos anteriormente para controlar um MUX de 8:1 que colocasse a *high* um dos 8 *enables* (que estão armazenados nos 8 *bits* de um vector).

Relativamente à escrita no registo R7 para quando se está numa operação de *jump and link*, verifica-se, com recurso a uma porta AND, quando é que o sinal de selecção do MUX de 4:1 está a 11, ou seja, quando se vai escrever num dos registos o valor de  $PC + 1$ , e coloca-se o sinal de selecção do MUX de 8:1 com o valor 111, ou seja, apenas o enable de R7 fica a *high*.

Esta solução pode ser vista na figura abaixo.

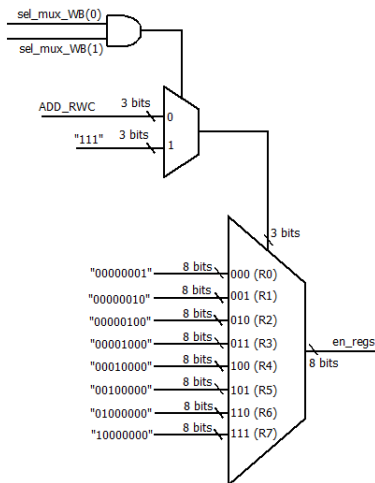


Figura 10: Ideia original para o MUX de selecção do sinal que controla os *enables* dos registos do banco de registos.

No entanto, a solução acima tem um problema - suponha-se o caso da instrução 1401 (HEX) que corresponde a um *jump if true* mediante a condição do resultado da ALU ser negativo. Os *bits* 11 a 13

da instrução são 010 e, como tal, o *enable* do registo R2 ficaria activo. Porém, não se pretende escrever nesse registo. O mesmo decorre para uma operação de *store* na RAM e NOP.

Assim, para resolver o problema é necessário criar um sinal que faça *overwrite* ao *enable* que o MUX colocou a *high*, permitindo o sinal de *overwrite* colocar o *enable* a *low*, tal como pretendido, para que não se escreva em nenhum registo. De notar que este sinal corresponde àquele único que não é decodificado no andar de ID, decisão tomada para que os sinais que controlam a escrita no banco de registos possam estar no andar de WB, andar que corresponde de facto à escrita do resultado final.

O sinal de *overwrite* foi obtido com recurso à seguinte tabela.

Tabela 7: Sinais que permitem obter o sinal de *overwrite* pretendido para cada operação.

Operação	Sinais a utilizar para calcular sinal de <i>overwrite</i>					Sinal de <i>overwrite</i>
	instrução(15)	instrução(14)	instrução(6)	ALU ou MEM?	JAL?	
ALU	1	0	X	0	0	1
MEM ( <i>load</i> )	1	0	0	1	0	1
MEM ( <i>store</i> )	1	0	1	1	0	0
Constantes	0	1	X	X	0	1
	1	1				
Controlo (não JAL)	0	0	X	X	0	0
Controlo (JAL)	0	0	X	X	1	1
NOP	0	0	0	X	0	0

A lógica que permite implementar o sinal é demonstrada na figura seguinte.

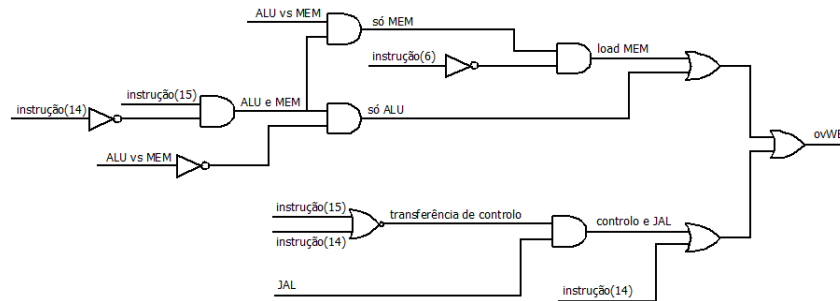


Figura 11: Lógica que permite calcular o sinal de *overwrite*.

Como se pode ver, para o caso de operações da ALU, operações de *load*, carregamento de constantes e o caso de *jump and link*, o sinal de *overwrite* fica a *high*. Para o caso de *store* na memória, transferências de controlo que não *jump and link* e NOP, o sinal de *overwrite* fica a *low*, tal como pretendido. De notar também que a escrita nos registos é feita no flanco positivo do relógio.

Na figura abaixo encontra-se o esquema completo do andar de *write back*.

## 4 Controlo do Processador

## 5 Conclusões

explicar ai  
os regis-  
tos entre  
andares e  
maquina  
de estados

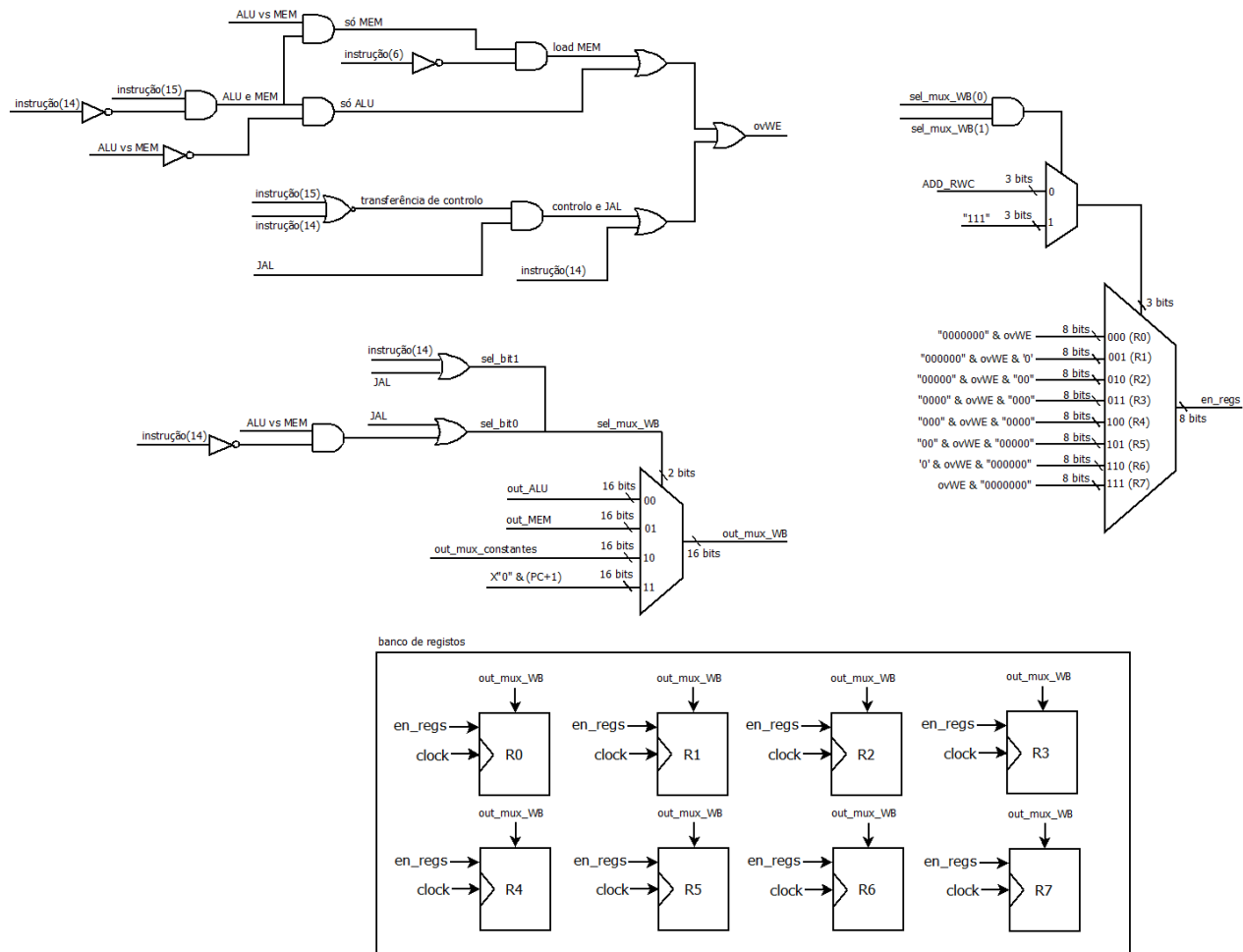


Figura 12: Esquema que representa o andar de WB e o banco de registros.

## Todo list

- se calhar e melhor explicar o significado destes sinais . . . . . 1
- referir se fazemos todo o decoding neste andar ou se passamos sinais e fazemos algum decoding, depois . . . . . 3
- explicar WE da RAM, que eu depois uso quando explico a MEM. nao esta no desenho do decoder? 3
- estes sinais serao explicados no ID ou explico eu? . . . . . 4
- quem explica a reciclagem do sinal do MUXA/MUXC - eu ou o teddy? . . . . . 4
- este sinal nao esta no decoder? . . . . . 4
- explicar que não faço ands, é so fios . . . . . 4
- nao sei se é preciso explicar melhor o porquê . . . . . 10
- explicar ai os registos entre andares e maquina de estados . . . . . 12