

Instituto Superior Técnico

MESTRADO INTEGRADO EM ENGENHARIA ELECTROTÉCNICA E DE COMPUTADORES

Arquitecturas Avançadas de Computadores

Simulação de um processador μ Risc com funcionamento multi-ciclo

Guilherme Branco Teixeira n.º 70214 Maria Margarida Dias dos Reis n.º 73099 Nuno Miguel Rodrigues Machado n.º 74236

$\acute{\mathbf{I}}\mathbf{ndice}$

1	Introdução										
2	Características do Processador										
3 Estrutura do Processador											
	3.1	Primeir	o Andar - IF	1							
	3.2	Segund	o Andar - ID e OF	2							
		3.2.1	ID	2							
		3.2.2	OF	2							
	3.3	Terceire	o Andar - EX e MEM	3							
		3.3.1	ALU (EX)	3							
		3.3.2	Actualização das <i>Flags</i>	6							
		3.3.3	MEM	7							
	3.4	Quarto	Andar - WB	9							
4	Con	itrolo d	o Processador	10							
5	Cor	clusões		11							

1 Introdução

Com este trabalho laboratorial pretende-se projectar um processador μ Risc, de 16 bits com arquitectura RISC, com um funcionamento multi-ciclo. O processador possui 8 registos de uso geral e 42 instruções, sendo que cada instrução demora quatro ciclos a completar, um ciclo por cada andar do processador. O projecto do processador é feito com recurso a uma linguagem de descrição de hardware - VHDL.

operaçoes
a demorai
4 ciclos!

2 Características do Processador

O processador elaborado foi simulado para uma placa Artix 7 e tem as seguintes características:

- 16 bits;
- 8 registos de uso geral de 16 bits de largura (R0, ..., R7);
- 42 instruções;
- instruções de 3 operandos;
- organização de dados na memória do tipo big endian;
- uma memória ROM de 8 KBytes (4k endereços × 2 bytes) endereçada com palavras de 12 bits utilizada para as instruções/programa e uma memória RAM de 8 KBytes (4k endereços × 2 bytes) endereçada com palavras de 12 bits utilizada para os dados.

3 Estrutura do Processador

O processador μ Risc que foi projectado encontra-se dividido em quatro andares - num primeiro andar é feito o instruction fetch (IF), no segundo andar é feito o instruction decode (ID) e o operand fetch (OF), no terceiro andar são executadas operações da ALU (EX) e de acesso à memória de dados (MEM) e, por fim, no quarto e último andar é feita a escrita no banco de registos, o write back (WB).

3.1 Primeiro Andar - IF

No primeiro andar obtem-se a instrução a ser executada a cada ciclo. Como todas as instruções do programa são armazenadas na memória ROM, o *instruction fetch* tem a função de endereçar a ROM com o *program counter* (PC) e ler a instrução desse endereço.

FIGURA 1

O instruction fetch é simplesmente um somador que, em cada ciclo, soma 1 ao endereço actual e armazena o resultado no registo PC, como se pode ver na Figura 1. O endereço actual, além de ser um operando do somador, também endereça a memória ROM.

Podem ocorrer duas situações que alteram o funcionamento sequencial do *instruction fetch* - a primeira ocorre quando há uma transferência de controlo do tipo condicional ou incondicional, seleccionando o sinal destino_cond no MUX_1 e o resultado do somador no MUX_2, ou seja, o sinal s_cond está a *high* e s_jump a *low*. A última situação ocorre quando existe uma transferência de controlo do tipo *jump and link* ou *jump register*, selecionando o sinal destino_jump no MUX_2, ou seja, o sinal s_jump está a *high*.

Tabela 1: Caracterização do registo de saída do andar de instruction fecth.

Bits do regis		Sinal correspondente	
27 downto	12	instrução	
11 downto	0	PC + 1	

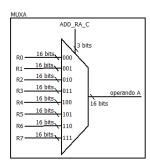
se calhar
e melhor
explicar o
significado
destes
sinais

3.2 Segundo Andar - ID e OF

3.2.1 ID

3.2.2 OF

É também no segundo andar que é feito o *operand fetch*. Numa primeira fase é preciso definir os operandos A e B da ALU, feito de acordo com a seguinte lógica.



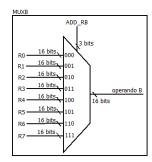


Figura 1: Selecção dos operando A e B.

Para fazer a selecção é necessário recorrer a alguns sinais que o *decoder* explicado anteriormente fornece - ADD_RA_C (sinal 3 *bits* que permite fazer a selecção do operando A no MUXA) e ADD_RB (sinal 3 *bits* que permite fazer a selecção do operando B no MUXB).

Os sinais que definem o operando A e o operando B são depois passados para o terceiro andar para que a ALU possa fazer operações com o seu valor.

É também aqui que se faz a selecção das constantes que depois serão carregadas nos registos do banco de registos, algo que é feito de acordo com a próxima figura.

referir se
fazemos
todo o
decoding
neste andar ou se
passamos
sinais e
fazemos
algum decoding
depois

explicar
WE da
RAM,
que eu depois uso
quando
explico
a MEM.
nao esta
no desenho do
decoder?

estes si-

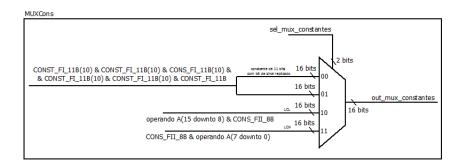


Figura 2: Selecção da constante a carregar.

Do decoder são fornecidos os seguintes sinais - CONS_FI_11B (constante de 11 bits que é carregada directamente), CONS_FII_8B (constante de 8 bits com que é feita uma operação de lch ou lcl) e select_mux_constantes (sinal de 2 bits que permite fazer a selecção dos três casos definidos anteriormente no MUXCons).

De referir que,

Tabela 2: Caracterização do registo de saída do andar de instruction decoding e operand fetch.

Bits do registo de saída do andar ID e OF	Sinal correspondente
73	instrução(15)
72	WE_RAM
70 downto 66	oper_ALU (instrução(10 downto 6))
65	ALU vs MEM
64 downto 53	PC + 1
52	JUMP_MUXWB_OUT (JAL)
51 downto 49	ADD_RWC (instrução(13 downto 11))
48 downto 33	operando A
32 downto 17	operando B
16 downto 1	out_mux_constantes
0	instrução(14)

3.3 Terceiro Andar - EX e MEM

Neste andar trata-se de executar operações da ALU bem com operações da memória, sendo que, ao contrário do MIPS, em que é possível utilizar a ALU e a memória na mesma instrução, no processador μ Risc projectado tal não é possível. A memória RAM está colocada no mesmo andar que a execução porque não é necessário fazer cálculos dos endereços, se tal fosse necessário, a memória teria de estar no andar seguinte àquele que contém a ALU.

3.3.1 ALU (EX)

No terceiro andar o bloco da ALU é responsável pelas operações aritméticas e lógicas. Este bloco recebe como entrada os sinais dos operandos A e B, um sinal de 4 bits com as flags actuais para

este sinal nao esta no decoder?

explicar que não faço ands, é so fios posterior actualização, se for esse o caso, e também um sinal de 5 bits que representa a operação que a ALU vai efectuar. Como saída tem-se um sinal de 16 bits que representa o resultado da ALU e um sinal de 4 bits que representa as flags.

Analisando primeiramente as seis operações aritméticas a realizar concluiu-se que algumas podiam ser simplificadas de modo a que todas pudessem ser efectuadas com recurso a apenas um somador. A seguinte tabela demonstra como todas as operações aritméticas a realizar podem ser calculadas apenas com um somador.

Operação	A + B	A + B + 1	A + 1	A - B - 1	A - B	A - 1
oper_ALU(2 downto 0)	000	001	011	100	101	110
Operando P	Α	Α	Α	Α	Α	Α
Operando Q	В	В	0	!B	!B	-1
Carry in	0	1	1	0	1	0

Tabela 3: Caracterização somador utilizado nas operações aritméticas.

Esta solução é mais eficiente pois os somadores têm um tempo de propagação elevado. As seis operações aritméticas podem ser feitas usando um somador com carry-in, que efectua o seguinte cálculo: out_ARI = P + Q + cIN.

O operando P corresponde sempre ao operando A, o operando Q corresponde a um sinal diferente dependendo da operação aritmética a realizar, tal como o *carry-in* que é usado para operações como incrementos, podendo também completar o !B em complemento para dois. Os dois sinais de entrada do somador recebem uma concatenação com o bit 0 como o bit mais significativo, sendo isto feito para que a saída do somador tenha 17 *bits*, tornando possível a actualização da *flag* de *cary*. Este somador foi projectado tal como representado na figura abaixo.

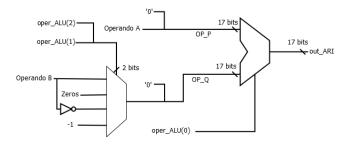


Figura 3: Esquema do bloco aritmético da ALU.

No caso das operações de *shift*, tal como nas operações aritméticas, a saída é representada com 17 *bits*, pela mesma razão do *cary*. Para escolher entre as operações de *shift* é usado um MUX de 2:1 tal como está *pseudo*-representado na figura.

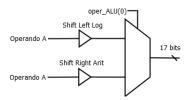


Figura 4: Esquema do bloco de operações de shift da ALU.

No caso das operações lógicas, que representam 16 operações, fez-se um esforço para reduzir um MUX de 16:1 para um MUX de 8:1 devido à diferença de tempo gasto entre os dois MUXs. Após uma análise cuidada das operações a realizar, foi possível establecer uma relação entre as operações, tal como se pode observar na tabela abaixo.

CD 1 1 4	D · ~	1	~	1/ .	1.
Tabela 4	Descrican	das	Operacoes	Logicas	a realizar.
Tabera 1.		aus	Operações	rogreas	a rearrant.

Operação	0	A&B	!A&B	В	A&!B	Α	A xor B	AJB
oper_ALU(3 downto 0)	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111
!Operação	-1	!A !B	A !B	!B	!A B	!A	!(A xor B)	!A&!B
!oper_ALU(3 downto 0)	1111	1110	1101	1100	1011	1010	1001	1000
Select_LOG	000	001	010	011	100	101	110	111

Ao observar o sinal oper_ALU(2 downto 0) e as suas operações podemos perceber que quando temos um valor específico de oper_ALU(2 downto 0) com a sua respectiva operação, o valor negado desse valor representa a negação da operação. Podendo assim criar um mux apenas com 8 entradas entradas e com um sinal de selecção que permite selecionar a operação X quando de facto desejamos a operação !X, como representa a seguinte figura.

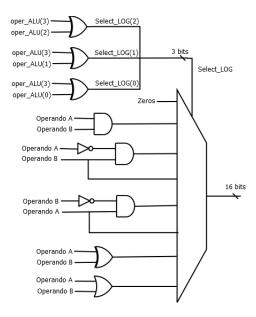


Figura 5: Esquema do bloco de operações lógicas da ALU.

Será no entanto, quando necessário, negar a operação, esta negação será efectuada no mux final da ALU como demonstrado na figura

De notar que a saída das operações lógicas necessita apenas de 16 bits e não 17 pois uma operação lógica não produz carry.

Finalmente, após a verificação das *flags*, tem-se um MUX de 4:1, onde as entradas de 17 *bits* são reduzidas para 16 *bits*, retirando-lhes o *bit* mais significativo que, relembre-se, tinha como objectivo a verificação da flag de *cary*. A saída deste MUX é um sinal de 16 *bits* que representa o resultado da operação da ALU, tal como se pode verificar na figura seguinte.

Na Figura 6 encontra-se um esquema completo da ALU.

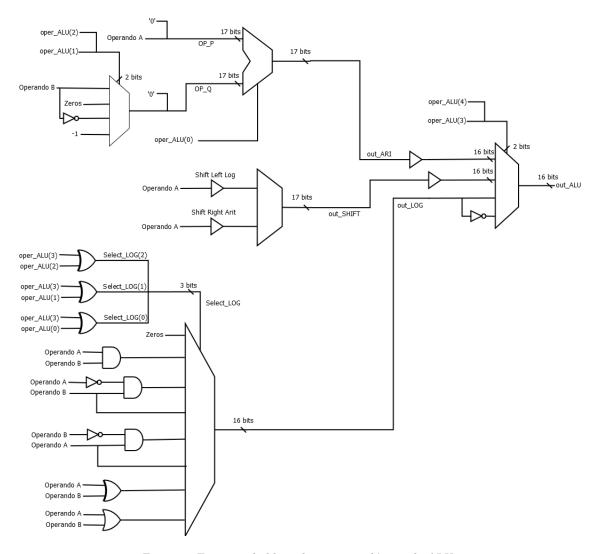


Figura 6: Esquema do bloco de operações lógicas da ALU.

Para cada um dos três sinais de saída (out_ARI, out_SHIFT e out_LOG) é criado um sinal que corresponde às flags que cada operação pode actualizar. No caso das operações aritméticas é criado um sinal de 4 bits com as quatro flags atualizadas indiscriminadamente. No caso das operações de shift é criado um sinal de 3 bits apenas pois, as flags que podem vir a ser actualizadas nessas duas operações, são a flag de Zero, de Negative e de Carry. No caso das operações lógicas é criado um sinal com apenas dois bits que representam as flags que poderão ser atualizadas neste tipo de operações, a flag de Zero e de Negative.

Estes três sinais criados serão utilizados no bloco de actualização de *flags*, tal como explicado na secção 3.3.2.

3.3.2 Actualização das Flags

Este bloco recebe como entrada o sinal de 4 bits que representa as flags da operação realizada na instrução anterior, os três sinais criados na ALU que representam as flags atualizadas indiscriminadamente e também o sinal de 5 bits que representa a operação que a ALU efectuou de modo

a que seja possível discriminar que flags actualizar. A saída é um sinal de 4 bits que representa as flags atualizadas discriminadamente.

Ao analisar o quadro de operações da ALU, é possível reparar que existem apenas quatro tipos de atualizações de flags:

- Nenhuma;
- Zero e Negative;
- Zero, Negative e Carry;
- Zero, Negative, Carry e Overflow (Todas).

Foi então criado um sinal que tem como objectivo discernir de entre todas as flags quais a actualizar. Este sinal foi criado com a lógica representada na seguinte figura.

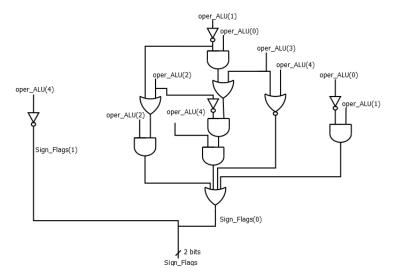


Figura 7: Lógica que calcula o sinal de selecção de quais as flags a actualizar.

Com o sinal Sign_Flags como sinal de selecção é então possível criar um MUX de 2:1 que tem em cada entrada o que está descrito na seguinte tabela.

Tabela 5: A	ctualização de	e flags consoan	te a operação i	realizada.
Actualização	Nenhuma	Z, N	Z, N, C	Z, N, C, O

Actualização	Nenhuma	Z, N	Z, N, C	Z, N, C, O
Sign_Flags	00	01	10	11
Flags [Z, N, C, O]	[0, 0, 0, 0]	[NL, NL, O, O]	[Ns, Ns, Ns, O]	[NA, NA, NA, NA]

Onde O representa um bit de flags não actualizado, e NL, S, A representa um novo bit actualizado retirado do sinal de entrada referente às operações lógicas, de shift ou aritméticas. Dependendo de Sign_Flags tem-se actualizações diferentes nas flags, podendo assim ter uma saída do MUX que será também a saída deste bloco de atualização das flags.

3.3.3 **MEM**

Relativamente às operações de memória é necessário tratar de loads e stores. Em ambos os casos o endereçamento à RAM é feito com o valor guardado no registo A, especificado pelos bits 3

a 5 da instrução. Para o caso de um *load* o valor que estiver nessa posição de memória é guardado no registo WC, especificado pelo *bits* 11 a 13 da instrução, estando o *write enable* da RAM a *low*. Para o caso de um *store* pretende-se escrever o conteúdo do registo B, especificado pelos *bits* 0 a 2 da instrução, na posição de memória anteriormente endereçada, sendo necessário colocar o *write enable* da RAM a *high*.

Uma vez que o conteúdo dos registos é de 16 bits, para endereçar a memória RAM recorre-se apenas ao 12 menos significativos. O sinal de write enable da RAM é, como já se viu, calculado no andar anterior, mas só neste terceiro andar é que é ligado à RAM. Optou-se por fazer desta maneira pois o cálculo desse sinal depende apenas de bits específicos da instrução, como se pode ver na Figura TAL, fazendo então parte do andar que trata de fazer o decoding da instrução.

É também neste andar que se liga a saída de dados da RAM ao sinal que depois será escrito no registo WC do banco de registos (para o caso do *load*) e liga-se também o valor que estiver no registo B à entrada de dados da RAM, para que depois possa ser escrito na posição de memória especificada (para o caso do *store*).

De referir que as leituras da RAM são feitas assincronamente e as escritas são feitas nos flancos positivos de relógio.

Na figura apresentada de seguida encontra-se o esquema de acesso à memória RAM.

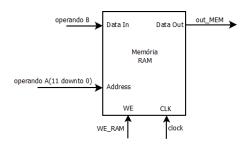


Figura 8: Representação da memória de dados, RAM.

Na tabela abaixo está a descrição do registo de saída deste andar.

Tabela 6: Caracterização do registo de saída do andar de execute e memory access.

<i>Bits</i> do registo de saída do andar EX e MEM	Sinal correspondente		
67	instrução(6)		
66	instrução(15)		
65 downto 50	out_MEM		
49	ALU vs MEM		
48 downto 37	PC + 1		
36	JUMP_MUXWB_OUT (JAL)		
35 downto 33	ADD_RWC (instrução(13 downto 11))		
32 downto 17	out_ALU		
16 downto 1	out_mux_constantes		
0	instrução(14)		

nao sei se é preciso explicar melhor o porquê

3.4 Quarto Andar - WB

No último andar os diversos resultados possíveis são escritos no banco de registos - pode ser o resultado de uma operação da ALU, o resultado de uma operação sobre a memória (load), o carregamento de uma constante ou guardar em R7 o valor do próximo program counter. Como se pode ver na figura seguinte, a seleção de qual os resultados deve ser escrito é feita com recurso a um MUX de 4:1.

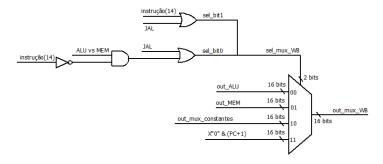


Figura 9: MUX para selecção do que vai ser escrito num dos registos do banco de registos.

Uma vez seleccionado o resultado a escrever é preciso escolher qual o registo onde se pretende escrever esse mesmo resultado, o registo WC.

Para instruções da ALU a escolha do registo onde se quer escrever o resultado final é feita com recurso aos bits 11 a 13 da instrução, assim como para operações de carregamento de constantes. Originalmente pensou-se em utilizar os 3 bits referidos anteriormente para controlar um MUX de 8:1 que colocasse a high um dos 8 enables (que estão armazenados nos 8 bits de um vector).

Relativamente à escrita no registo R7 para quando se está numa operação de *jump and link*, verifica-se, com recurso a uma porta AND, quando é que o sinal de selecção do MUX de 4:1 está a 11, ou seja, quando se vai escrever num dos registos o valor de PC + 1, e coloca-se o sinal de selecção do MUX de 8:1 com o valor 111, ou seja, apenas o enable de R7 fica a high.

Esta solução pode ser vista na figura abaixo.

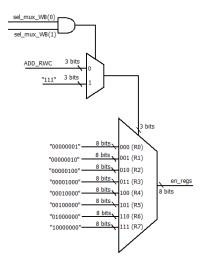


Figura 10: Ideia original para o MUX de selecção do sinal que controla os enables dos registos do banco de registos.

No entanto, a solução acima tem um problema - suponha-se o caso da instrução 1401 (HEX)

que corresponde a um *jump if true* mediante a condição do resultado da ALU ser negativo. Os *bits* 11 a 13 da instrução são 010 e, como tal, o *enable* do registo R2 ficaria activo. Porém, não se pretende escrever nesse registo. O mesmo decorre para uma operação de *store* na RAM e NOP.

Assim, para resolver o problema é necessário criar um sinal que faça overwrite ao enable que o MUX colocou a high, permitindo o sinal de overwrite colocar o enable a low, tal como pretendido, para que não se escreva em nenhum registo. De notar que este sinal corresponde àquele único que não é descodificado no andar de ID, decisão tomada para que os sinais que controlam a escrita no banco de registos possam estar no andar de WB, andar que corresponde de facto à escrita do resultado final.

O sinal de *overwrite* foi obtido com recurso à seguinte tabela.

		Sinal de <i>overwrite</i>					
Operação	instrução(15)	instrução(14)	instrução(6)	ALU ou MEM?	JAL?	Silial de <i>Overwitte</i>	
ALU	1	0	x	0	0	1	
MEM (load)	1	0	0	1	0	1	
MEM (store)	1	0	1	1	0	0	
Constantes	0	1	1 X X	v	v	0	1
Constantes	1	1		^	U	1	
Controlo (não JAL)	0	0	X	Х	0	0	
Controlo (JAL)	0	0	х	х	1	1	
NOP	n	n	0	Y	n	n	

Tabela 7: Sinais que permitem obter o sinal de overwrite pretendido para cada operação.

A lógica que permite implementar o sinal é demonstrada na figura seguinte.

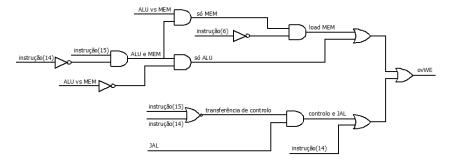


Figura 11: Lógica que permite calcular o sinal de overwrite.

Como se pode ver, para o caso de operações da ALU, operações de load, carregamento de constantes e o caso de jump and link, o sinal de overwrite fica a high. Para o caso de store na memória, transferências de controlo que não jump and link e NOP, o sinal de overwrite fica a low, tal como pretendido. De notar também que a escrita nos registos é feita no flanco positivo do relógio.

Na figura abaixo encontra-se o esquema completo do andar de write back.

4 Controlo do Processador

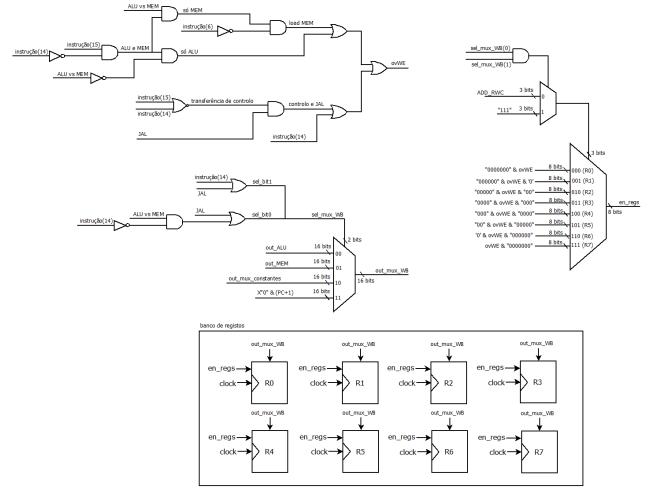


Figura 12: Esquema que representa o andar de WB e o banco de registos.

5 Conclusões

Todo list

operações a demorar 4 ciclos!	1
se calhar e melhor explicar o significado destes sinais	2
referir se fazemos todo o decoding neste andar ou se passamos sinais e fazemos algum decoding	
depois	2
explicar WE da RAM, que eu depois uso quando explico a MEM. nao esta no desenho do	
$\operatorname{decoder?}$	2
estes sinais serao explicados no ID ou explico eu?	2
quem explica a reciclagem do sinal do MUXA/MUXC - eu ou o teddy?	2
este sinal nao esta no decoder?	3
explicar que não faço ands, é so fios	3
nao sei se é preciso explicar melhor o porquê	8
explicar ai os registos entre andares e maquina de estados	10