

# Instituto Superior Técnico

# MESTRADO INTEGRADO EM ENGENHARIA ELECTROTÉCNICA E DE COMPUTADORES

# ELECTRÓNICA RÁPIDA

# Projecto e Simulação de Amplificadores Lineares para Altas Frequências

Guilherme Branco Teixeira n.º 70214 Maria Margarida Dias dos Reis n.º 73099 Nuno Miguel Rodrigues Machado n.º 74236

Grupo n.º 2 de quarta-feira das 11h00 - 12h30

# Índice

| 1 | Inti               | roduçã   | o.   | 1 |  |
|---|--------------------|--|--|---|--|
| 2 | Plano de Trabalhos |  |  |   |  |
|   | 2.1                | Proje  | cto de um amplificador uniandar                                    | 1 |  |
|   |                    | 2.1.1  | a) Projecto do amplificador com linhas ideais                      | 1 |  |
|   |                    | 2.1.2  | b) Projecto do amplificador utilizando tecnologia microfita        | 7 |  |
|   | 2.2                | 2 Concretização do amplificador em tecnologia de microfita |  |   |  |
|   |                    | 2.2.1  | a) Introdução de elementos que simulam descontinuidades nas linhas | 7 |  |
|   |                    | 2.2.2  | b) Substituição do transístor e condensadores                      | 7 |  |
| 3 | Cor                | nclusõe  | es.  | 7 |  |

## 1 Introdução

O objectivo deste laboratório é estudar técnicas de projecto de amplificadores lineares de alta frequência, análise das suas características (estabilidade, ganho, adaptação e factor de ruído) e comportamentos. A caracterização dos dispositivos do amplificador será realizada através dos pârametros distribuídos - parâmetros S.

Utiliza-se um transístor da Hewlett-Packard (HP) ATF-35176, um transístor que utiliza tecnologia PHEMT (*Pseudomorphic High Mobility Transistor*), preparado para trabalhar em altas frequências.

### 2 Plano de Trabalhos

As especificações do amplificador a construir podem ser consultadas na tabela seguinte, tal como as características do substrato plástico para alta-frequência da Taconic (TLY -3-0310-CH/CH), sobre qual o transístor irá ser implantado.

| Especificação                   | Símbolo | Valor    |  |
|---------------------------------|---------|----------|--|
| Ganho de Transdução             | Gт      | GTmax    |  |
| Tensão drain-source             | Vds     | 1.5 V    |  |
| Corrente drain -source          | los     | 20 mA    |  |
| Resistência da fonte e da carga | Rg e Rc | 50 Ω     |  |
| Constante dieléctrica           | ٤r      | 2.3      |  |
| Espessura do substrato          | h       | 0.35 mm  |  |
| Espessura da metalização        | t       | 0.018 mm |  |
| Tangente de perdas              | σ       | 0.001    |  |
| Frequência central              | fo1     | 22 GHz   |  |

Tabela 1: Características do amplificador a projectar.

De notar que o valor da espessura do substrato foi modificado de 0.78 mm para 0.35 mm com o objectivo de garantir propagação transversal nas linhas de microfita, ou seja, garantir que estas têm um comprimento maior que a largura.

Numa primeira fase do trabalho laboratorial é projectado e simulado o amplificador uniandar com linhas simétricas. Na segunda fase o amplificador é projectado com tecnologia de microfita.

### 2.1 Projecto de um amplificador uniandar

### 2.1.1 a) Projecto do amplificador com linhas ideais

Nesta primeira fase, o amplificador é constituído pelo transístor descrito anteriormente, no entanto, todos os dispositivos utilizados no seu projecto e simulação são dispositivos ideais.

#### PFR Pretendido

Em primeiro lugar, é feita uma análise DC ao transístor que tem em vista obter o ponto de funcionamento em repouso (PFR) especificado. O circuito que nos permitiu alcançar essa análise é o que se vê na Figura 1.

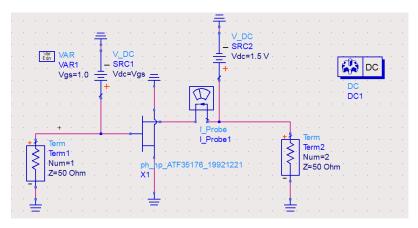


Figura 1: Circuito utilizado para obter o PFR desejado.

A análise DC serve para descobrir o valor de  $V_{GS}$  correspondente ao PFR desejado. No circuito da Figura 1 existe um componente denominado de I\_Probe que tem como objectivo controlar o valor de  $I_D$  à medida que o valor de  $V_{GS}$  varia. Um excerto dos resultados desta análise pode ser consultado na Figura 2, onde se pode concluir que o valor da tensão  $V_{GS}$  que melhor corresponde a uma corrente  $I_D$  de 20 mA (20.03 mA) é de -0.277 V.

| Vgs  | I_Probe1.i   |  |  |
|--|--|--|--|
| -0.290<br>-0.289<br>-0.288<br>-0.287<br>-0.285<br>-0.285<br>-0.284<br>-0.283<br>-0.282<br>-0.281<br>-0.280<br>-0.279<br>-0.279<br>-0.277 | 19.06 mA<br>19.13 mA<br>19.21 mA<br>19.28 mA<br>19.35 mA<br>19.50 mA<br>19.58 mA<br>19.65 mA<br>19.73 mA<br>19.80 mA<br>19.88 mA<br>19.95 mA<br>20.03 mA |  |  |

Figura 2: Valores de  $V_{GS}$  correspondentes à corrente de I\_Probe.

#### Análise em Alta-Frequência

Com o transístor a funcionar no PFR desejado, é preciso construir um novo circuito que contenha condensadores e bobines ideais, DC\_Block e DC\_Feed, respectivamente, para que seja possível realizar a simulação dos parâmetros S. Este circuito apresenta-se de seguida.

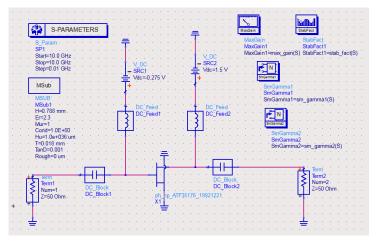


Figura 3: Circuito utilizado para obter o valores dos parâmetros S.

Simulando o circuito anteriormente projectado foram obtidos os seguintes valores para os parâmetros S, K (parâmetro de estabilidade), MAG (maximum available gain) e para as cargas de adaptação para o transístor à frequência central.

Tabela 2: Parâmetros que definem o transístor.

| S <sub>11</sub> | S <sub>12</sub> | S <sub>21</sub> | S <sub>22</sub> | K     | MAG   | ρs(acs)        | ρ <sub>L(ACS)</sub> |
|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|-------|-------|----------------|---------------------|
| 0.621∠57.623°   | 0.108∠-135.301° | 1.958∠-117.117° | 0.311∠31.533°   | 1.236 | 9.664 | 0.784∠-59.529° | 0.628∠-39.020°      |

De notar que os valores obtidos experimentalmente para os parâmetros S não podem ser verificados na datasheet do transístor, uma vez que esta apenas especifica o comportamento do ATF-35176 para frequências entre 2 GHz e 18 GHz.

Com os valores da Tabela 2 determinados pode-se calcular o valor de  $\Delta$ , ou seja, o determinante da matriz de dispersão:

$$\Delta = S_{11}S_{22} - S_{21}S_{12} = 0.067\angle -7.24^{\circ}. \tag{2.1}$$

Como se pode ver, K = 1.236 > 1,  $|\Delta| = 0.067 < 1$  e  $|S_{ii}| < 1$ , pelo que o transístor é incondicionalmente estável.s

#### Projecção da Malha de Entrada e de Saída

Optou-se por projectar a malha de entrada e de saída com a Carta de Smith, recorrendo ao ADS. Como K > 1 é possível efectuar adaptação conjugada simultânea (ACS) e, como se pretende adicionar elementos às malhas sabe-se que:

$$\rho_{\rm in} = \rho_{\rm S}^* \quad \text{e} \quad \rho_{\rm out} = \rho_{\rm L}^*. \tag{2.2}$$

O circuito com malhas de adaptação é apresentado de seguida.

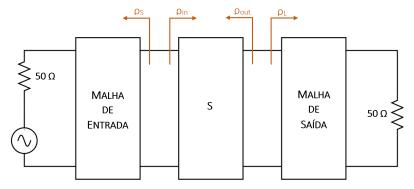


Figura 4: Circuito que inclui as malhas de adaptação à entrada e à saída.

Começando pela malha de entrada, ou seja, pelo gerador e sabendo que a malha de adaptação é do tipo linha-stub, o circuito que se pretende projectar é da seguinte forma.

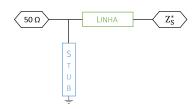


Figura 5: Malha de adaptação de entrada.

Esta malha é construída com a adição de elementos, ou seja, towards generator. O valor de  $Z_{\rm S}^*$  é de  $0.784 \angle 59.529^\circ$ .

No ADS, com recurso à Carta de Smith, determinou-se o comprimento eléctrico da linha de entrada,  $\theta_{\rm L_{in}}$ , e o comprimento eléctrico do stub,  $\theta_{\rm S_{in}}$ .

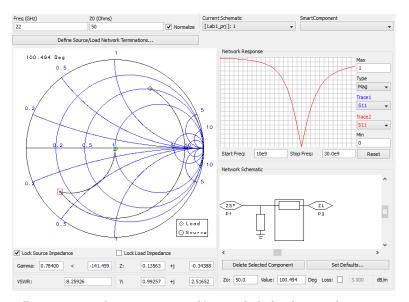


Figura 6: Determinação do comprimento eléctrico da linha de entrada - situação de CC.

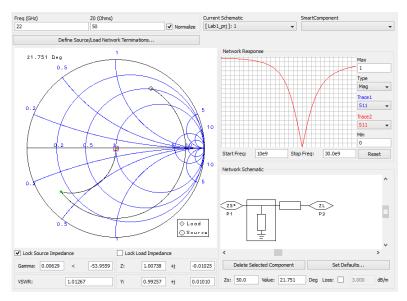


Figura 7: Determinação do comprimento eléctrico do stub de entrada - situação de CC.

$$\theta_{\rm L_{in}} = 100.494^{\circ} \ {\rm e} \ \theta_{\rm S_{in}} = 21.751^{\circ}.$$
 (2.3)

É de notar que os valores determinados anteriormente são para o stub terminado em curto-circuito (CC), pois é nessa situação que o stub é menor, tal como pretendido. Para verificar, optou-se por projectar a malha de entrada para o stub terminado em circuito-aberto (CA).

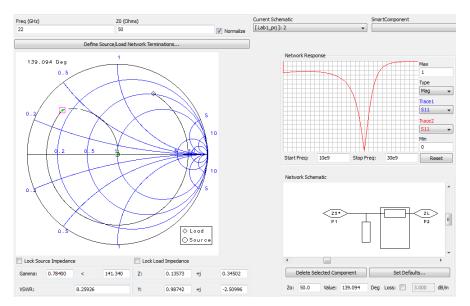


Figura 8: Determinação do comprimento eléctrico da linha de entrada - situação de CA.

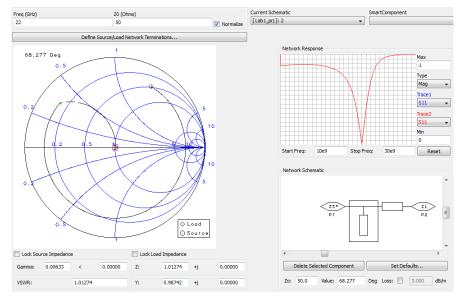


Figura 9: Determinação do comprimento eléctrico do stub de entrada - situação de CA.

Como se pode ver, para este caso o stub é maior e, como tal, não é a solução preferível.

Olhando agora para a malha de saída, ou seja, para a carga e sabendo que a malha de adaptação é do tipo linha-stub, o circuito que se pretende projectar é da seguinte forma.

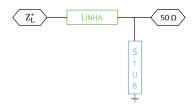


Figura 10: Malha de adaptação de saída.

Esta malha é construída com a adição de elementos, ou seja, towards generator. O valor de  $Z_{\rm L}^*$  é de  $0.628\angle39.020^\circ.$ 

No ADS, com recurso à Carta de Smith, determinou-se o comprimento eléctrico da linha,  $\theta_{\text{Lout}}$ , e o comprimento eléctrico do stub,  $\theta_{\text{Sout}}$ .

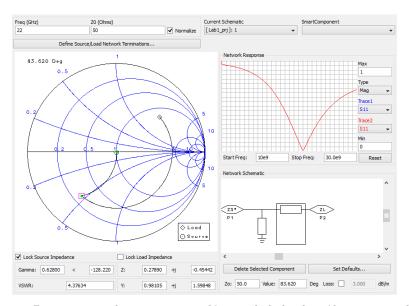


Figura 11: Determinação do comprimento eléctrico da linha de saída - situação de CC.

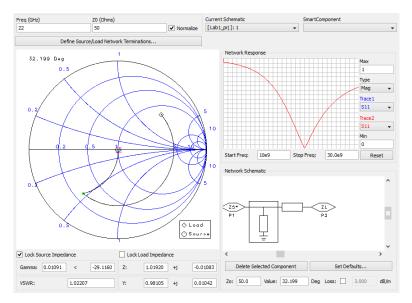


Figura 12: Determinação do comprimento eléctrico do stub de saída - situação de CC.

$$\theta_{\rm L_{out}} = 83.620^{\circ} \ {\rm e} \ \theta_{\rm S_{out}} = 32.199^{\circ}.$$
 (2.4)

#### Simulação do Amplificador Ideal

Após obtermos os valores dos comprimentos eléctricos dos dispositivos que compõem as malhas de adaptação de entrada e saída através do ADS, poderemos então projectar um amplificador com malhas ideais compostas por dispositivos sem perdas. O circuito projectado pode ser observado na Figura 13.

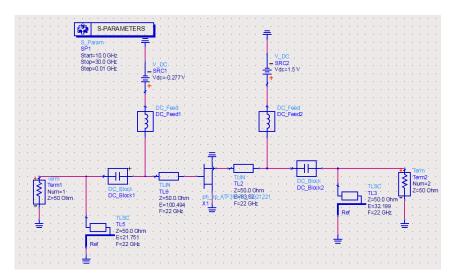


Figura 13: Determinação do comprimento eléctrico do stub de saída - situação de CC.

- 2.1.2 b) Projecto do amplificador utilizando tecnologia microfita
- 2.2 Concretização do amplificador em tecnologia de microfita
- 2.2.1 a) Introdução de elementos que simulam descontinuidades nas linhas
- 2.2.2 b) Substituição do transístor e condensadores
- 3 Conclusões