Programação de Sistemas

Exclusão Mútua

Introdução

- Existem quatro classes de métodos para assegurar a exclusão mútua de tarefas:
- Algoritmos de espera activa
 - Peterson
 - Lamport
- Por hardware, com instruções especiais do processador
- Por serviços do sistema operativo
 - Semáforos
 - Mutexes e Spinlocks
 - Barreiras
 - Mensagens
- Por mecanismos de linguagens de programação
 - Monitores

Espera activa

- Nos algoritmos de espera activa ("busy waiting"), a tarefa que pretende entrar interroga o valor de uma variável partilhada enquanto a RC estiver ocupada por outra tarefa.
- Vantagens:
 - Fáceis de implementar em qualquer máquina
- Inconvenientes:
 - São da competência do programador
 - A ocupação do CPU por processos à espera é um desperdício de recurso!
 Seria muito melhor bloquear os processos à espera.
- Algoritmos dividem-se de acordo com o número de tarefas concorrentes
 - Peterson, para N=2
 - Lamport (ou algoritmo da padaria), para N>2

Válido apenas para 2 tarefas

```
- #define N 2 /* número de tarefas */
- int turn; /* vez de quem entra na RC (0 ou 1) */

    Bool flag[N]; /* flag[i]=TRUE: i está pronto a entrar na RC,

       inicialmente flag[0]=flag[1]=FALSE; */
- void enter region(int p){
int other=1-p; /* número do outro processo */

    flag[p]=TRUE; /* afirma que está interessado */

turn=p;
while(turn==p && flag[other]==TRUE);
- void leave_region(int p) {

    flag[p]=FALSE; /* permite entrada do outro processo */
```

- Verificação de exclusão mútua
- Um processo, por exemplo P1, só entra na RC se
 - O outro processo n\u00e3o quiser (flag[0]==FALSE) e
 - Se for a sua vez (turn==1)
- Mesmo que ambos os processos executem as intruções flag[0]=TRUE e flag[1]=TRUE,
 - só um dos processos entra porque turn só pode ter um valor
 - o último dos processos a executar a instrução turn=p

• encademento de instruções

Proc 0	Proc 1
flag[0]=TRUE;	
	flag[1]=TRUE;
turn=0;	
	turn=1;
while(turn==0 && flag[1]==TRUE);	while(turn==1 && flag[0]==TRUE);

- Flag [1] = TRUE antes de turn=1
 - turn=0 antes
 - não é suficiente para o processo 0 sair do while.
 - turn=0 depois
 - leva o processo 1 a não ficar preso no while.

- P0 entra na RC porque
 - Turn==1
- P1 só entra quando
 - Flag[0] = False

- Nota: a instrução flag[p]=TRUE é transcrita por
 - MOV %EAX,1; TRUE representado por 1
 - LEA %EBX, flag
 - MOV %ECX,p
 - MOV [%EBX+%ECX],%EAX
- a região crítica é formada apenas pela última instrução
 - MOV[%EBX+%ECX],%EAX que é atómica.
- Progresso e espera limitada
 - Uma tarefa espera, no máximo, que a outra tarefa saia da RC:
 - assim que o fizer, a tarefa à espera entra na RC.

- Válida para qualquer número de tarefas.
- Antes de entrar na RC, a tarefa recebe uma ficha numerada
 - motivo porque este algoritmo é também designado por padaria
- Entra na RC a tarefa com a ficha de número mais baixo.
- Ao contrário da realidade, várias tarefas podem receber o mesmo número de bilhete.
 - Solução: desempatar pelo número do processo (esse sim, o sistema operativo garante ser único).
- (a,b)<(c,d) se
 - a<c ou (a==c e b<d)
 - Semelhante ao strcmp

```
• Bool choosing[N]; /*anúncio de intenção em recolher
 bilhete*/
• int numb[N]; /*número de bilhete atribuído a cada
 processo*/
• void initialize() {
   int i;
   for(i=0;i<N;i++) {
      choosing[i]=FALSE;
      numb[i]=0;
```

```
• void enter_region(int p) {
   int i;
   choosing[p]=TRUE; /* anuncia que vai recolher bilhete */
   numb[p]=max(numb[0],...,numb[N-1])+1;/* recolhe bilhete */
   choosing[p]=FALSE;
   for(i=0;i<N;++i) {
     while (choosing[i]);/* espera outros recolham bilhete */
     /* espera enquanto alguem está na RC:
       Tem bilhete, Tem preferência de acesso */
     while ( numb[i]!=0 && (numb[i],i)<(numb[p],p]) );
                                    void leave_region(int p) {
• }
                                      numb[p]=0;
```

- Verificação de exclusão mútua
- Pior caso quando várias tarefas recolhem o mesmo número
 - processos pode ser substituído entre o cálculo da expressão e atribuição numb[p]=max(numb[0],...,numb[N-1])+1).
- Processos que cheguem depois recebem números superiores.
- Se um processo k se encontrar na RC e p pretende entrar, então
 - numb[k]!=0
 - apenas na região de saída numb[k] volta a 0
 - numb[k],k é menor que numb[p],p
- Logo, apenas um processo pode estar na RC.

Progresso

- Quando um processo sai da RC,
 - na próxima vez que pretender entrar recebe um bilhete de número superior a todos os processo à espera.

Espera limitada

- Um processo à espera apenas tem que esperar que os restantes processos de número de bilhete inferior utilizem a RC.
 - Sendo o número de processos limitado, a espera é limitada
 - se nenhum processo bloquear indefinidamente na RC
- Para além da ocupação do CPU enquanto está à espera de entrada na RC,
 - o algoritmo da padaria tem o inconveniente de exigir um número sempre crescente de bilhetes e os inteiros são limitados.
- Uma possível solução é adicionar o tempo.

Soluções por hardware

Sistemas uniprocessador

- Uma vez que os processos são alternados por interrupções, basta inibir as interrupções nas RC.
 - No Pentium, a inibição de interrupções feita pela instrução
 - CLI (CLear Interrupt flag)
 - No Pentium, a autorização de interrupções feita pela instrução
 - STI (SeT Interrupt flag)

Inconvenientes:

- Dão poder ao programador para interferir com o sistema operativo.
- Impraticável para computadores com vários processadores.
- Se o processo bloquear dentro da RC, todo sistema fica bloqueado.

Soluções por hardware

- Sistemas multiprocessador
- Necessárias instruções especiais que permirem testar e modificar uma posição de memória de forma atómica (i.e., sem interrupções).
- Instruções de teste e modificação atómica de memória:
 - Test and Set
 - Swap
- Vantagens:
 - Rápido
- Inconvenientes:
 - Não garantem a espera limitada.
 - Exige ocupação do CPU por processos à espera.

Solução por hardware: TSL

Test and Set:

```
- instrução descrita por
- boolean TestAndSet (boolean *target) {
- boolean rv = *target;
- *target = TRUE;
- return rv;
- }
```

 Uma variável booleana lock, inicializada a FALSE, é partilhada por todas as tarefas:

```
- do {
- while ( TestAndSet(&lock) ) ; /* RE */
- /* RC */
- lock = FALSE; /* RS */
- } while (TRUE);
```

Solução por hardware: TSL

- Verificação de exclusão mútua
 - lock possui dois valores, pelo que apenas uma tarefa pode executar a RC.
 - Se for FALSE, a instrução retorna FALSE
 - (a tarefa entra na RC e altera atomicamente lock para TRUE).
 - Se for TRUE,
 - a instrução retorna o mesmo valor e a tarefa mantém-se na RE.
- Progresso,
 - se as tarefas na RR não alterarem o lock.
- Espera limitada:
 - não garantida,
 - depende da forma como o sistema operativo escala as tarefas
 - (duas podem ocupar alternadamente a RC, deixando uma terceira eternamente à espera)

Solução por hardware: Swap

• Swap:

```
- instrução descrita por
- void Swap (boolean *a, boolean *b) {
- boolean temp = *a;
- *a = *b;
- *b = temp;
- }
```

- Uma variável booleana lock, inicializada a FALSE, é partilhada por todas as tarefas.
- Cada tarefa possui uma variável local key.

```
- do {
- key = TRUE;
- while (key==TRUE) Swap (&lock, &key ); /* RE */
- /* RC */
- lock = FALSE; /* RS */
- /* RR */
- } while (TRUE);
```

Solução por hardware: Swap

- Verificação de exclusão mútua
 - lock possui dois valores, pelo que apenas uma tarefa pode executar a RC.
- Se for FALSE,
 - Swap coloca key a FALSE
 - teste while termina.
- Se for TRUE,
 - Swap mantém key a TRUE
 - teste while é satisfeito, mantendo-se o ciclo.
- Progresso e Espera limitada no Swap
 - justificadas na mesma forma que para Test and Set.
- A Intel definiu no 486 a instrução CMPXCHG dest,src que atomicamente
 - Compara acumulador com destino
 - Se iguais, dest <- src.
 - Se diferentes, acumulador <- destino