Sisteme logice secventiale complexe

Unitate de executie Unitate de comandă Microprogramare

S.l. Dr. Ing. Vlad-Cristian Miclea

Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca Departamentul Calculatoare

CUPRINS

- 1) Introducere
- 2) Definirea problemei
- 3) Unitatea de executie
 - Arhitectura circuitului
 - Designul componentelor
- 4) Unitatea de comanda
 - Semnalele de control
 - UC cablata
 - UC microprogramata
- 5) Microprogramare
 - Microoperatii
 - Generarea urmatoarei instructiuni microinstructiuni
 - Programul de control
- 6) Concluzii

PLAN CURS

- Partea 1 VHDL
 - 1. FPGA
 - 2. Limbajul VHDL 1
 - 3. Limbajul VHDL 2
 - 4. Limbajul VHDL 3
- Partea 2 Implementarea sistemelor numerice
 - 5. Realizarea unui sistem numeric complex; Unitate de executie
 - 6. Unitate de comanda; Microprogramare
- Partea 3 Automate
 - 7. Automate finite
 - 8. Stari
 - 9. Automate sincrone
 - 10. Automate asincrone
 - 11. Identificarea automatelor
 - 12. Automate fara pierderi
 - 13. Automate liniare
- Partea 4 Probleme si discutii

CONTEXT

Sisteme numerice sincrone complexe

- Realizarea unor sisteme digitale complexe
- Se va discuta abordarea, definirea, analiza, implementarea si testarea onor sisteme hardware complexe
- Exemplu: un cuptor de gatit
- Se va discuta realizarea componentelor principale: UC si UE
- Unitate de executie
 - Numaratoare, registre, MUX-uri, ALU
 - Trebuie accesate la momentul potrivit
- Unitate de comanda/control
 - Generare semnale de control
 - Generarea urmatoarei stari
 - Unitate cablata (hardwired)
 - Microprogramare

Definirea problemei

- Cuptor de gatit exemplul de la laborator (putin mai complicat)
 - Gateste la 4 temperaturi predefinite: 180, 200, 220, 240 grade
 - In fiecare secunda, temperatura creste cu 10 grade;
 - Gateste 25 de minute
 - La sfarsit, se poate extinde perioada cu o valoare de baza de 50 de minute, la care se poate aduna sau reduce 5, 8 sau 12 min fata de perioada de gatire extra

Detalii:

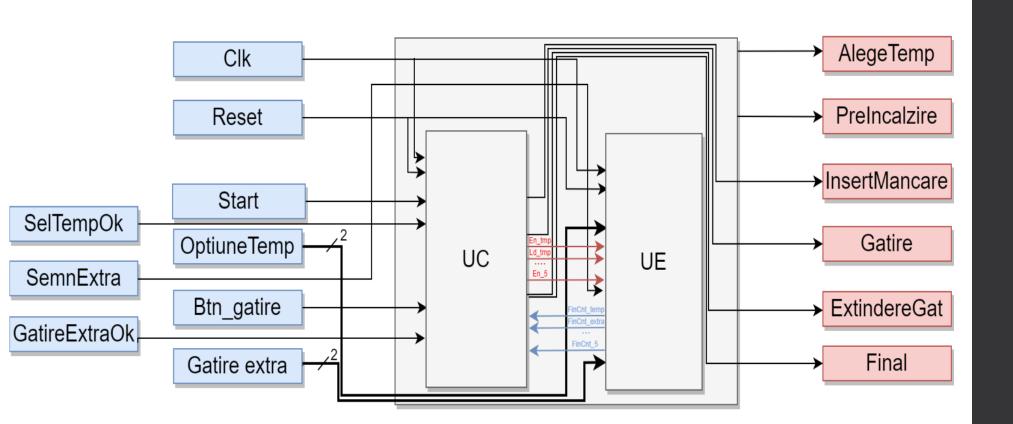
- Se asteapta pana cand se apasa buton "Start"
- Daca Start, se asteapta alege temp se asteapta introducerea temp (V0,V1,V2,V3);
- Se preincalzeste cuptorul; Apare un led "Preincalzire"
- Apoi se stinge "Preincalizre", se aprinde "InsertMancare" (se sta maxim 5 min)
- Daca se introduce mancarea, se apasa "Buton_gatire" si se asteapta 25 min (se fiseaza "Gatire")
- Dupa finalizare gatire, se asteapta extindere gatire
- Daca se doreste extra-gatire, se alege optiunea dorita
- Se calculeaza timpul de extra-gatire
- Se asteapta timpul de gatire suplimentare; Apare un led "Extra gatire"
- La final, se stinge ledul "Gatire" si Extra-gatire si se asteapta un nou proces

UC pentru cuptor – C6

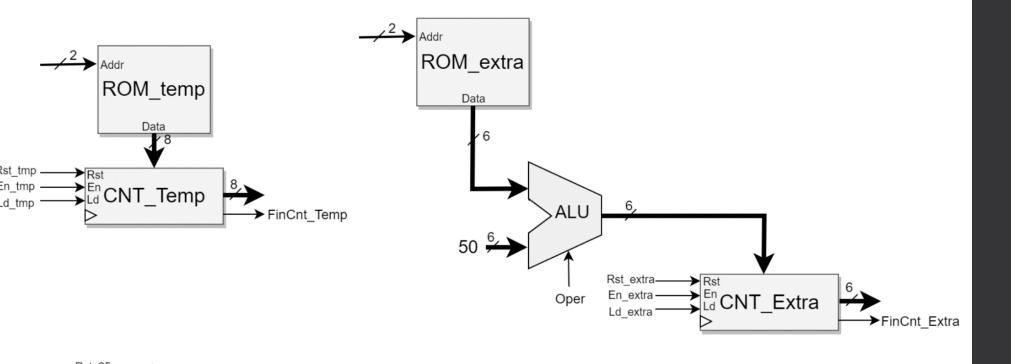
- Circuit = Unitate Control + Unitate Executie
- Unitate Control Cablata sau microprogramata
- Unitatea microprogramata
 - Foloseste o memorie
 - Tine semnalele de control si microinstructiunea urmatoare
 - Microoperatii genereaza semnalele de control pt UE
 - Astazi: UC cablata + UC microprogramata pentru cuptor

Cuptor – UC vs UE

- Apar semnalele de control
 - De la UC spre UE
 - Rol de enable, load, reset sau de transmisie date
- Semnalele de raspuns
 - De la UE spre UC
 - Finalizare numarare



SCHEMA UE - CUPTOR



En_25

Rst En CNT_25

CNT_5

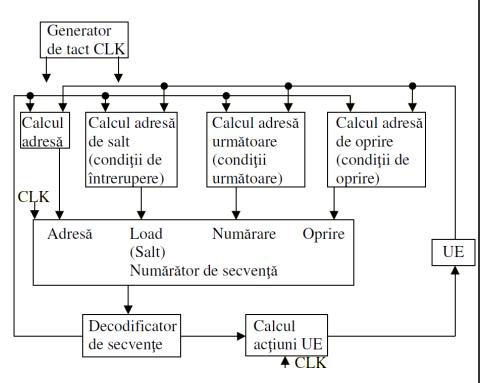
→FinCnt25

→FinCnt5



Unitate cablata (hardwired)

- Foloseste un FSM (finite state machine) -
 - Contine o parte combinationala genereaza urmatoarea stare
 - Contine un registru/numarator tine starea curenta
 - Fiecare stare corespunde la un set de semnale de control
- Metoda rapida, toate informatiile se genereaza direct din codificarea starii
- Utilizare limitata (circuite simple)
- Greu de extins cu semnale noi
- Greu de extins cu stari noi
 - Trebuie redefinit tot sistemul
- Exemplu



FSM (automat de stari)

- Model de calculabilitate, folosit pentru proiectarea unor circuite secvenţiale
- Ajuta sa modelam execution flow-uri
- Una din aceste stari poate fi activa in oricare moment de timp
 - trebuie sa isi schimbe starea activa (sau curenta) in functie de niste conditii prestabilite
- Pot primi intrări şi pot da la ieşire diverse informaţii
- Au 2 componente:
 - Componenta secventiala –un registru/numarator -> genereaza starea urmatoare la momentul de timp definit (pe ceas)
 - Componenta combinationala stabileste starea urmatoare
 - Stabileste si iesirile in starea curenta
 - Tine cont de intrarile externe ale circuitului
- Pot modela direct organigrame (ex semafor lab)

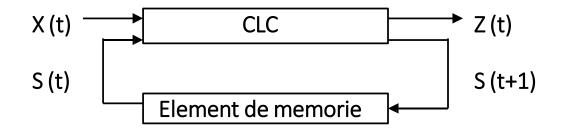


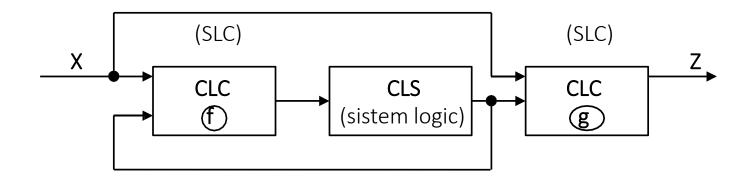


FSM (automat de stari)

Schema bloc

2 variante





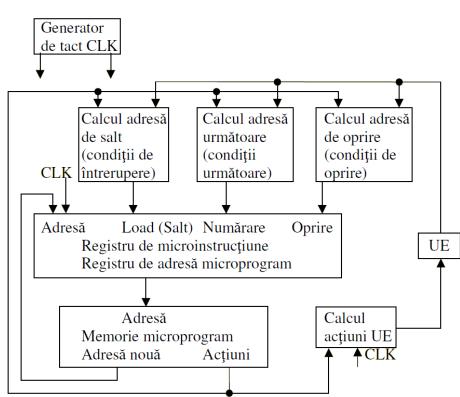


Unitate microprogramata

- Semnalele de control nu mai sunt codificate intr-o anumita stare
- Secventa de instructiuni va fi generata folosind o memorie
- Registrul va incara o microinstructiune, care va contine o adresa

 Datele de la adresa respectiva vor contine informatii pentru a genera:

- Semnalele de control
- Adresa urmatoarei microinstructiuni





Sinteza unității de comandă UC

- realizarea microprogramată a unităţii de comandă a unui sistem numeric se bazează pe utilizarea unei memorii ROM
- cuvintele memoriei reprezintă fiecare o microinstrucţiune a programului
- în principal există cuvinte de test, de adresă şi de comandă
- se defineşte o metodă de sinteză pentru UC a sistemelor numerice



METODA DE SINTEZĂ

Sinteza unității de comandă UC

- o UC microprogramată este de fapt o unitate de tratare a adreselor din memoria de microprogram
- metoda de sinteză a UC seamănă cu cea a UE în privinţa realizării şi se încheie printr-o etapă de programare
- realizarea microprogramată a UC a unui sistem numeric, care realizează un algoritm dat, este caracterizată de un set de microinstrucțiuni:
 - microinstrucțiuni de test și comandă
 - microinstrucţiuni de test
 - microinstrucţiuni de comandă
 - microinstrucţiuni de apel de subprogram
 - microinstrucțiuni de return dintr-un subprogram etc.

METODA DE SINTEZĂ

Etapele sintezei UC

- sinteza se efectuează plecând de la organigramă, prin parcurgerea următoarelor etape:
 - 1. adaptarea eventuală a organigramei la setul de microinstrucţiuni alese pentru UC
 - 2. definirea variabilelor de comandă ale UE
 - 3. redactarea programului initial și determinarea formatului și a câmpurilor microinstrucțiunilor
 - 4. declararea registrelor și resurselor UC și descrierea funcțională a acesteia cu ajutorul unei organigrame
 - 5. construirea schemei UC şi declararea eventuală a registrelor şi resurselor adiţionale
 - 6. realizarea UC cu ajutorul unor componente combinaționale și secvențiale disponibile/implementate
 - 7. adaptarea programului initial şi programarea memoriei

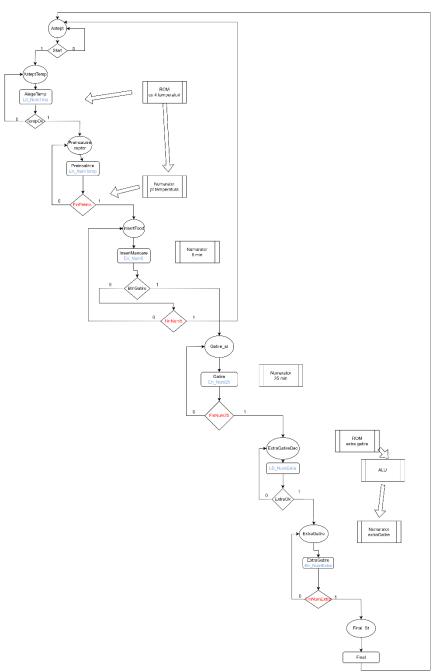


UC CU 2 INSTRUCȚIUNI, CU REGISTRU DE ADRESĂ

Objective

- Determinarea setului de microinstrucţiuni
- Determinarea formatului şi câmpurilor microinstrucţiunilor
- Specificarea asocierii cu elementele organigramei

Organigrama UE





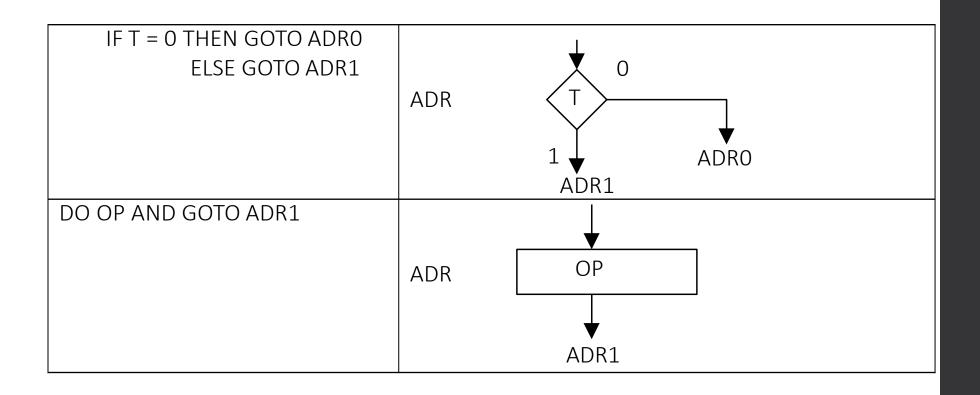
SETUL DE MICROINSTRUCŢIUNI

Implementarea propusa

- Vom asocia:
 - o microinstrucţiune de test binar fiecărui romb (test)
 - o microinstrucţiune de comandă fiecărui cerc (operaţie/stare)
- se aplică direct organigramei originare a sistemului numeric care realizează un cuptor simplificat

SETUL DE MICROINSTRUCȚIUNI

Implementarea propusa

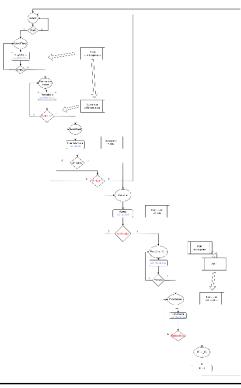




- fiecare dreptunghi al organigramei originare conţine o operaţie a UE
- ţinând cont de resursele şi de registrele alese pentru realizarea UE, se definesc variabilele sale de comandă, pentru ca UE să execute ansamblul operaţiilor organigramei
- valorile care trebuie să se atribuie variabilelor sunt precizate în tabela operaţiilor UE (rezultă din tabelele operaţiilor proprii pentru resursele şi registrele utilizate la proiectarea UE)

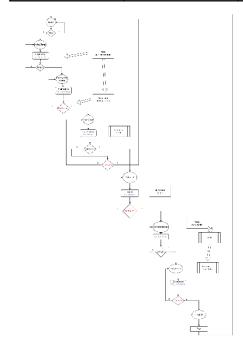


Operațiile organigramei UE



Operație	Descriere	Operatii
OP0	Astept	NOP
OP1	AsteptTemp	CntTmp <- ROM_temp[OptiuneTemp]
OP2	Preincalzire cuptor	CntTmp <- CntTmp - 1
OP3	InsertFood	Cnt5 <- Cnt5 + 1
OP4	Gatire_st	Cnt25 <- Cnt25 + 1
OP5	Extra_gatire_Dec	Cntextra <- 50 ± ROMextra[Gatire_Extra]
OP6	Extra Gatire	Cntextra <- Cntextra - 1
OP7	Final	All signals <- 0
OP8	Test	NOP

Ор	EnTmp	LdTmp	En25	En5	LdExtra	EnExtra	Rst
OP0	0	0	0	0	0	0	0
OP1	0	1	0	0	Ø	0	0
OP2	1	0	0	0	0	0	0
OP3	0	0	0	1	0	0	0
OP4	0	0	1	0	0	0	0
OP5	0	Ø	0	0	1	0	0
OP6	0	0	0	0	0	1	0
OP7	0	0	0	0	0	0	1
OP8	0	0	0	0	0	0	0



	,	
Operaţie	Descriere	Operatii
OP0	Astept	NOP
OP1	AsteptTemp	CntTmp <- ROM_temp[OptiuneTemp]
OP2	Preincalzire cuptor	CntTmp <- CntTmp – 1
OP3	InsertFood	Cnt5 <- Cnt5 + 1
OP4	Gatire_st	Cnt25 <- Cnt25 + 1
OP5	Extra_gatire_Dec	Cntextra <- 50 ± ROMextra[Gatire_Extra]
OP6	Extra Gatire	Cntextra <- Cntextra - 1
OP7	Final	All signals <- 0
OP8	Test	NOP

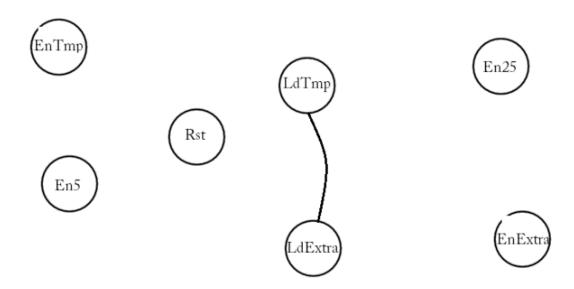


Observaţii

- fiecare romb al organigramei corespunde unei instrucţiuni de test
 - UE trebuie să rămână inactivă în cursul execuţiei unui test ⇒ UE efectuează atunci o instrucţiune neutră NOP
 - pentru a simplifica mai mult concepţia UC, admitem în plus că toate variabilele sale de ieşire (adică toate variabilele de comandă a UE) sunt egale cu 0 în timpul unei instrucţiuni de test
 - tabela operaţiilor UE conţine în mod obligatoriu operaţia NOP

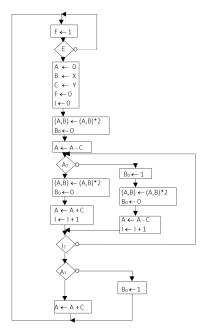
Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE

determinarea ansamblului minimal al variabilelor distincte CMD, care trebuie să fie generate de UC pentru UE se face cu ajutorul unui graf de compatibilităţi



VARIABILE DE COMANDĂ A UE (ex. 2)

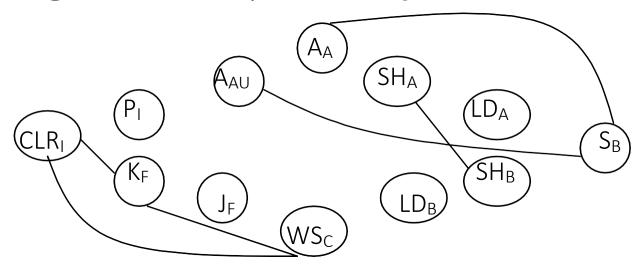
Ор	A _A	SH _A	LD _A	G _B	S _B	SH _B	LD _B	WS _C	J _F	K _F	CLR _I	LD _I	P _I	A _{AU}
OP0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
OP1	Ø	0	0	0	Ø	0	0	0	1	0	0	0	0	Ø
OP2	0	0	1	0	0	0	1	1	0	1	1	Ø	Ø	Ø
OP3	Ø	1	0	Ø	Ø	1	Ø	0	0	0	0	0	0	Ø
OP4	Ø	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	Ø
OP5	1	0	1	0	Ø	0	0	0	0	0	0	0	0	0
OP6	1	0	1	0	Ø	0	0	0	0	0	0	0	0	1
OP7	1	0	1	0	Ø	0	0	0	0	0	0	0	1	0
OP8	1	0	1	0	Ø	0	0	0	0	0	0	0	1	1



Operație	Descriere		
OP0	NOP		
OP1	F ← 1		
OP2	$A \leftarrow 0$; $B \leftarrow X$; $C \leftarrow Y$; $F \leftarrow 0$; $I \leftarrow 0$		
OP3	$(A,B) \leftarrow (A,B) * 2; B_0 \leftarrow 0$		
OP4	$B_0 \leftarrow 1$		
OP5	A ← A + C		
OP6	$A \leftarrow A - C$		
OP7	A ← A + C; I ← I + 1		
OP8	A ← A − C; I ← I + 1		

Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE

determinarea ansamblului minimal al variabilelor distincte CMD, care trebuie să fie generate de UC pentru UE se face cu ajutorul unui graf de compatibilităţi





Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE

- se procedează astfel:
 - 1. căutăm variabilele de comandă care pot rămâne constante. Atribuirea unor valori particulare condiţiilor indiferente din tabela operaţiilor UE reduce 2 <u>va</u>riabile la starea de constante: G_B = 0 si LD_I = 0 (adică LD_I = 1)
 - 2. fiecare variabilă care rămâne va constitui un nod în graf
 - 3. compatibilitatea a 2 variabile (faptul că au valori egale pentru fiecare operaţie în care sunt ambele specificate) e indicată printr-un arc neorientat care uneşte cele 2 noduri

Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE

- se procedează astfel:
 - 4. un poligon complet = un ansamblu de noduri care sunt toate conectate 2 câte 2
 - 5. ansamblul minimal al poligoanelor complete corespunde ansamblului minimal al variabilelor distincte, notat CMD
- din graful de compatibilități se pot obţine 2 ansambluri minimale de poligoane complete
- se determină 2 ansambluri minimale de 8 variabile distincte

Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE - 2 variante

Varianta 1

$$\blacksquare$$
 CMD0 = A_{AU}

$$\blacksquare$$
 CMD1 = P₁

$$\blacksquare$$
 CMD2 = J_F

$$\blacksquare$$
 CMD3 = WS_C = K_F = CLR_I

$$\blacksquare$$
 CMD4 = LD_B

$$\blacksquare$$
 CMD5 = LD_A

$$\blacksquare$$
 CMD6 = SH_A = SH_B

$$\blacksquare$$
 CMD7 = $A_A = S_B$

Varianta 2

$$CMD0 = S_B = A_{AU}$$

$$CMD1 = P_1$$

$$CMD2 = J_F$$

$$CMD3 = WS_C = K_F = CLR_I$$

$$CMD4 = LD_{R}$$

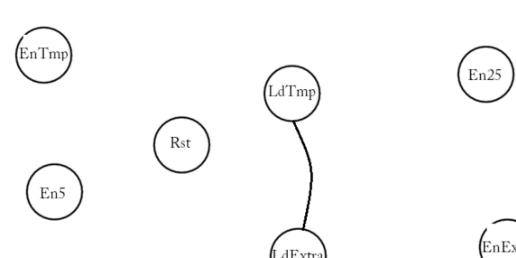
$$CMD5 = LD_A$$

$$CMD6 = SH_A = SH_B$$

$$CMD7 = A_{\Delta}$$

Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE – Exemplu cuptor

- CMD0 = EnTmp
- CMD1 = LdTmp = LdExtra
- CMD2 = EnExtra
- CMD3 = En5
- CMD4 = En25
- CMD5 = Rst



Ansamblul minimal de variabile de comandă pentru UE

- în tabel apar valorile binare pentru variabilele de comandă a UE, corespunzătoare cazului când toate condiţiile indiferente sunt alese 0
- Afisam valorile si in hexa

Operație	CMD50	CMD50
OP0	000000	x00
OP1	000010	x02
OP2	000001	x01
OP3	001000	x08
OP4	010000	x10
OP5	000010	x02
OP6	000100	x04
OP7	100000	x20
OP8	000000	x00



PROGRAMUL INITIAL

Programul initial pt UC

- redactarea se face transcriind organigrama initiala a UE cu ajutorul setului de microinstrucţiuni
- programul este cel ce va fi înscris în memoria ROM
- fiecare din etichetele NEXT specifică adresa microinstrucţiunii care ocupă linia următoare din program
- pentru salturi se utilizează etichete

PROGRAMUL PT UC

0) Astept: IF Start=1 THEN GOTO AsteptTemp

ELSE GOTO Astept

1) AsteptTemp: DO OP1 AND GOTO NEXT

2) Test_Pre: IF TempOk=1 THEN GOTO Preincalzire_St

ELSE GOTO AsteptTemp

3) Preincalzire_St: DO OP2 AND GOTO NEXT

4) Test_FinPre: IF FinCntTmp=1 THEN GOTO InsertFood

ELSE GOTO PreIncalizre_St

Numerator 25 min

5) InsertFood: DO OP3 AND GOTO NEXT

6) Test_BtnGatire: IF BtnGatire=1 THEN GOTO Gatire St

ELSE GOTO Next

7) Test_FinCnt5: IF FinCnt5=1 THEN GOTO Astept

ELSE GOTO InsertFood

8) Gatire_St: DO OP4 AND GOTO NEXT

9) Test_FinCnt25: IF FinCnt25=1 THEN GOTO ExtraGatireDec

ELSE GOTO Gatire_St

10) ExtraGatireDec: DO OP5 AND GOTO NEXT

ELSE GOTO ExtraGatireDec

12) ExtraGatire DO OP6 AND GOTO NEXT

13) Test_FinCntExtra: IF FinCntExtra=1 THEN GOTO Final_St

ELSE GOTO ExtraGatire

14) Final_St: DO OP7 AND GOTO Astept



DEFINIREA MICROINSTRUCŢIUNILOR

Formatul şi câmpurile microinstrucţiunilor

- determinate de:
 - numărul microinstrucţiunilor din set
 - dimensiunea programului initial
 - ansamblul minimal de variabile de comandă
 - numărul variabilelor de test ale organigramei

DEFINIREA MICROINSTRUCŢIUNILOR

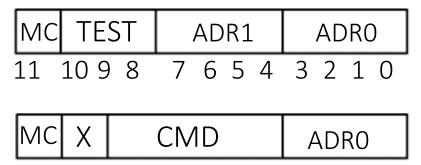
Formatul şi câmpurile microinstrucţiunilor

- microinstrucțiunea de test definită de:
 - un bit de cod MC = 0

11 10

- un câmp TEST pentru selecţia variabilei de test conţinută în romb
- 2 câmpuri ADRO şi ADR1 care dau, respectiv, adresa microinstrucţiunii următoare, pentru valoarea 0 şi pentru valoarea 1 a variabilei de test

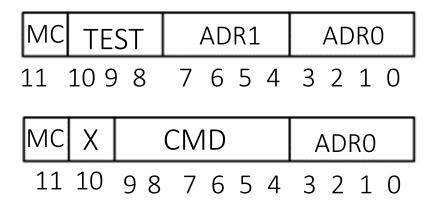
9876543210



DEFINIREA MICROINSTRUCŢIUNILOR

Formatul şi câmpurile microinstrucţiunilor

- microinstrucţiunea de execuţie definită de:
 - un bit de cod MC = 1
 - un câmp CMD/OP care dă starea variabilelor de comandă
 CMD a UE pentru efectuarea operaţiei conţinute în dreptunghi
 - un câmp ADRO care dă adresa microinstrucţiunii următoare din program





DECLARAREA ŞI DESCRIEREA FUNCŢIONALĂ A UC

Registre și resurse pentru UC

- pentru a executa cele 2 microinstrucţiuni, UC are nevoie de:
 - AR_{1x4} = registru de adresă (Address Register) a memoriei ROM
 - $M_{15 \text{ loc x}12 \text{ b}}$ = memorie de microprogram (4b/adresa)
 - \blacksquare $T_{8:1}$ = multiplexor de test
 - CMD_{1x6} = registru pentru păstrarea variabilelor de comandă a UE

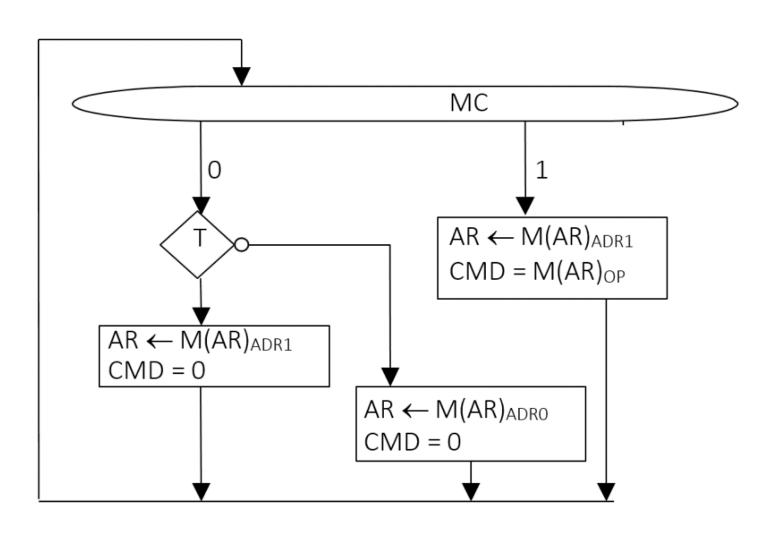


DECLARAREA ŞI DESCRIEREA FUNCŢIONALĂ A UC

Organigrama UC

- organigrama UC descrie funcţionarea pentru fiecare din microinstrucţiuni, în funcţie de codul lor MC şi pentru selectia efectuată in functie de semnalul de intrare (poate fi de la utilizator – start; sau de la UE – FinCnt25)
- M(AR)_{ADR} = conţinutul locaţiei (cuvântului) din memoria M, de la adresa dată de AR, partea ADR din această locaţie

ORGANIGRAMA UC

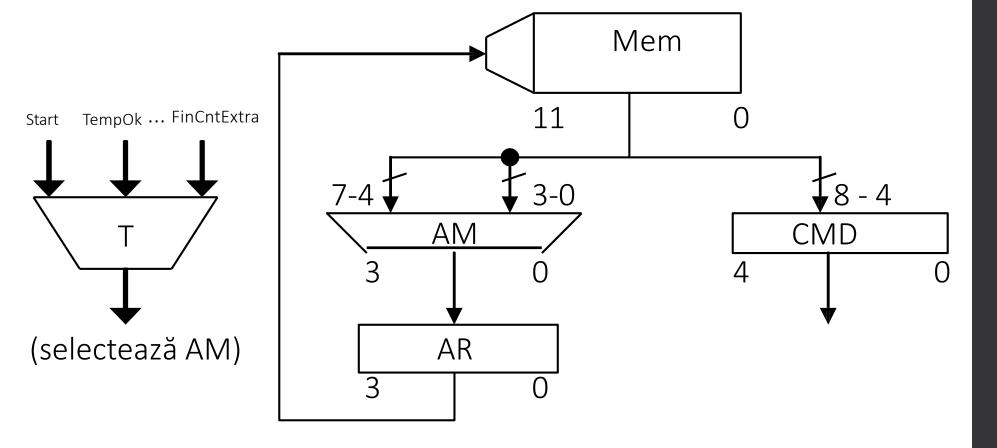


DECLARAŢIE ADIŢIONALĂ

Resurse adiţionale

- schema UC mai are nevoie pe lângă elementele anterioare de:
 - AM_{1x4} = multiplexor de adresă, pentru a selecta una sau cealaltă dintre cele 2 adrese (ADRO sau ADR1) furnizate de cuvintele din memorie

SCHEMA UC



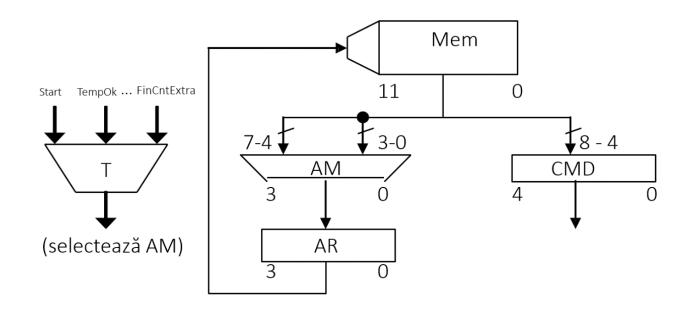
Operații ale UC

- operaţiile descrise în organigrama UC ţin cont de multiplexorul de adrese AM
- realizarea UC se reduce la alegerea unui ansamblu de registre şi resurse capabile să execute aceste operaţii

Operaţie	Descriere
OP1	$AR \leftarrow AM$; $AM = M(AR)_{ADR1}$; $CMD = 0$
OP2	$AR \leftarrow AM$; $AM = M(AR)_{ADRO}$; $CMD = 0$
OP3	$AR \leftarrow AM$; $AM = M(AR)_{ADRO}$; $CMD = M(AR)_{OP}$

Componente ale UC

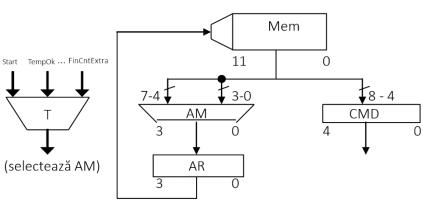
- operaţiile descrise în organigrama UC ţin cont de multiplexorul de adrese AM
- realizarea UC se reduce la alegerea unui ansamblu de registre şi resurse capabile să execute aceste operaţii



Componente ale UC

- Registru de adrese AR registru pe 4 biti
- AM se foloseşte un multiplexor 2:1 pe 4 biţi
- registrul CMD se foloseste un registru pe 6 biti
- Memoria M se foloseste o memorie ROM, cu 4 biti de adresa (16 locatii); Datele la fiecare locatie vor fi pe 12 biti
 - Programul de control va fi incarcat in memoria

ROM



Componente ale UC

- Registru de adrese AR registru pe 4 biti
- AM se foloseşte un multiplexor 2:1 pe 4 biţi
- registrul CMD se foloseste un registru pe 6 biti
- Memoria M se foloseste o memorie ROM, cu 4 biti de adresa (16 locatii); Datele la fiecare locatie vor fi pe 12 biti
 - Programul de control va fi incarcat in memoria
 ROM

Multiplexorul de test T

- multiplexorul de test T selectează intrarile corespunzătoare microinstrucţiunilor de test binar din programul UC
- operaţiile apar în detaliu în tabel, care precizează starea variabilelor de comandă ale multiplexorului 8:1 utilizat
- prin codificarea utilizată în tabel se pune în corespondenţă starea câmpului TEST a microinstrucţiunii de test cu 3 dintre variabilele de selecţie, A, B, C ale multiplexorului
- Intrarile de date ale MUX vor fi intrarile UC (fie de la utilizator, fie de la UC)
- Va avea un Enable, pentru a fi folosit doar pt MC=1

Multiplexorul de test T

- multiplexorul de test T selectează intrarile corespunzătoare microinstrucţiunilor de test
 binar din programul UC
- operaţiile apar în detaliu în tabel, care precizează starea variabilelor de comandă ale multiplexorului 8:1 utilizat
- prin codificarea utilizată în tabel se pune în corespondență starea câmpului TEST a microinstrucțiunii de test cu 3 dintre variabilele de selecție, A, B, C ale multiplexorului

Operatie	TEST	Stare asociata	Sel0	Sel1
$T \leftarrow Start$	ABC = 000	Astept	Astept	AsteptTemp
$T \leftarrow TempOk$	ABC = 001	$Test_FinPre$	AsteptTemp	Preincalzire_st
$T \leftarrow FinCntTemp$	ABC = 010	Test_InsFood	Preincalzire_st	InsertFood
$T \leftarrow BtnGatire$	ABC = 011	Test_BtnGatire	$Test_FinCnt5$	Gatire_St
$T \leftarrow FinCnt5$	ABC = 100	Test_FinCnt5	${\bf InsertFood}$	Astept
$T \leftarrow FinCnt25$	ABC = 101	$Test_FinCnt25$	Gatire_St	${\bf ExtraGatire Dec}$
$\mathbf{T} \leftarrow \mathbf{ExtraOk}$	ABC = 110	Test_ExtraOk	ExtraGatireDec	ExtraGatire
$T \leftarrow FinCntExtra$	ABC = 111	Test_FinCntExtra	ExtraGatire	Final_St

PROGRAMAREA

- programul în hexazecimal al memoriei M a UC, este scris pentru situaţia în care câmpul nedefinit (Ø) al microinstrucţiunii de test binar este ales egal cu 0
- redactarea acestui program se realizează pe baza programului adaptat al sistemului numeric, ţinând cont de:
 - formatul microinstrucţiunilor
 - codificarea variabilelor de test
 - codificarea variabilelor de comandă ale UE
- dimensiunea programului este de 15x12 biţi = 180 biţi

PROGRAMAREA

Adresă (în hexa)	Continut (in binar)	Conţinut (în hexa)
0	b"1_000_0001_0000"	810
1	b"0_0_000010_0010"	022
2	b"1_001_0011_0001"	931
3	b"0_0_00001_0100"	014
4	b"1_010_0101_0011"	A53
5	b"0_0_001000_0110"	086
6	b"1_011_1000_0111"	B87
7	b"1_100_0000_0101"	C05
8	b"0_0_010000_1001"	109
9	b"1_101_1010_1000"	DA8
А	b"0_0_000010_1011"	02B
В	b"1_110_1100_1010"	ECA
С	b"0_0_000100_1101"	04D
D	b"1_111_1110_1100"	FEC
E	b"0_0_100000_0000"	200