Răspunsul în frecvență

Paula Raica

Departmentul de Automatică

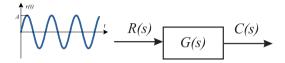
Str. Dorobantilor 71-73, sala C21, tel: 0264 - 401267

Str. Baritiu 26-28, sala M14, tel: 0264 - 401239

email: Paula.Raica@aut.utcluj.ro

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca

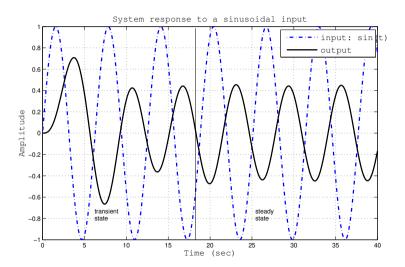
Introducere



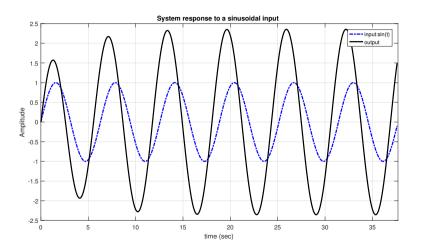
- Se analizează răspunsul în regim staționar al unui sistem cu intrare sinusoidală, când pulsația sinusoidei variază.
- lacksquare Se examinează funcția de transfer $G(j\omega)$ și se prezintă o formă de reprezentare grafică.

Răspunsul în frecvență al unui sistem se definește ca răspunsul în regim staționar al unui sistem la intrare sinusoidală. Sinusoida este un semnal unic de intrare. Pentru un sistem liniar, **în regim staționar**, ieșirea rezultată este sinusoidală, *cu aceeași frecvență ca semnalul de intrare*. Diferă de semnalul de intrare numai în amplitudine și fază.

Exemplu

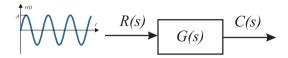


Exemplu



Introducere

Răspunsul în frecvență



■ Semnalul de intrare sinusoidal și transformata sa Laplace:

$$r(t) = A sin \omega t, \qquad R(s) = rac{A \omega}{s^2 + \omega^2}$$

■ Pentru un sistem stabil cu funcția de transfer:

$$G(s) = \frac{m(s)}{\prod_{i=1}^{n} (s + p_i)}$$

semnalul de ieşire este:

$$C(s) = G(s)R(s) = \frac{k_1}{s + p_1} + ... + \frac{k_1}{s + p_n} + \frac{\alpha s + \beta}{s^2 + \omega^2}$$

Introducere

Răspunsul în frecvență

■ Deoarece sistemul este stabil $\Rightarrow p_i$ au părți reale negative diferite de zero și termenii corespunzători în c(t) vor fi zero în regim staționar:

$$\lim_{t\to\infty}\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{k_i}{s+p_i}\right]=0$$

■ Pentru $t \to \infty$ (în regim staționar) se poate demonstra că:

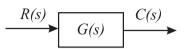
$$c_{ss}(t) = A|G(j\omega)|sin(\omega t + \varphi)$$

unde
$$\varphi = \angle G(j\omega)$$
.

Vedeți exemplele și calculele detaliate din notele de curs Chap4.pdf



Răspunsul în frecvență



- Pentru un sistem descris de funcția de transfer G(s),
- lacksquare cu un semnal de intrare sinusoidal: $r(t) = A \sin \omega t$
- semnalul de ieșire în regim staționar este:

$$c_{ss}(t) = A|G(j\omega)|\sin(\omega t + \angle G(j\omega))$$

$$c_{ss}(t) = A \cdot M \sin(\omega t + \varphi)$$

unde:

- *A* este amplitudinea semnalului de intrare
- lacktriangledown este pulsația semnalului de intrare (rad/s)
- $lacksquare G(j\omega)$ este funcția de transfer G(s) în care $s o j\omega$
- modulul: $M = |G(j\omega)|$
- faza: $\varphi = \angle G(j\omega)$



Exemplu

■ Se consideră un sistem de ordinul 1 cu funcția de transfer:

$$G(s) = \frac{1}{s+1}$$

- Semnalul de intrare este $r(t) = \sin t$, (amplitudinea A = 1, pulsația $\omega = 1$ rad/s)
- leşirea c(t) în regim staționar:

$$c_{ss}(t) = A \underbrace{|G(j\omega)|}_{M} \sin(\omega t + \underbrace{\angle G(j\omega)}_{\varphi})$$

■ Se calculează:

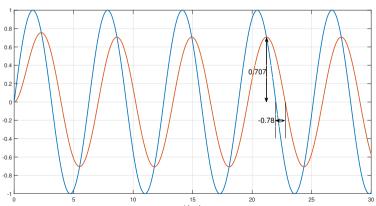
$$G(j \cdot 1) = \frac{1}{j+1}, \quad \Rightarrow \quad M = |G(j \cdot 1)| = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0.707$$

$$\varphi = \angle G(j \cdot 1) = \angle \frac{1}{j+1} = \angle 1 - \angle j + 1 = -\arctan 1 = -0.78$$

Exemplu

■ leşirea în regim staționar este:

$$c_{ss}(t) = \underbrace{1}_{A} \cdot \underbrace{0.707}_{M} \sin(\underbrace{1}_{\omega} \cdot t \underbrace{-0.78}_{\varphi}) = 0.707 \sin(t - 0.78)$$



Răspunsul în frecvență

$$c_{ss}(t) = A \underbrace{|G(j\omega)|}_{M} \sin(\omega t + \underbrace{\angle G(j\omega)}_{\varphi})$$

- M > 1: semnalul de ieșire este amplificat față de intrare
- ullet M < 1: semnalul de ieșire este atenuat față de intrare
- $\blacksquare \varphi > 0$: avans de fază
- $\varphi < 0$: întârziere de fază

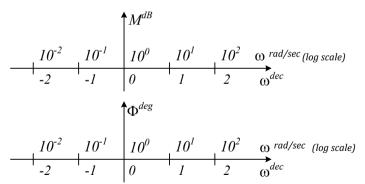
Pentru o funcție de transfer $G(j\omega)$, și $\omega \in (0, \infty)$ se va reprezenta grafic răspunsul în frecvență:

- lacksquare o reprezentare a modulului $M=|G(j\omega)|$ în funcție de ω
- lacksquare o reprezentare a fazei $arphi=\angle G(j\omega)$ în funcție de ω



Hendrik Wade Bode

- O diagramă Bode (logaritmică) conține:
 - lacksquare un grafic al modulului lui $G(j\omega)$ in decibeli: $M^{dB}=|G(j\omega)|^{dB}=20log_{10}|G(j\omega)|$
 - un grafic al fazei $\angle G(j\omega)$ în funcție de $\omega^{dec} = log_{10}\omega$ (în scară logaritmică). Faza $\phi(\omega)$ se reprezintă în grade sau radiani.



Diagrame Bode. dB = decibel

Dacă

$$M=|G(j\omega)|=rac{A\cdot M}{A}=rac{ ext{amplitudinea semnalului de ieşire}}{ ext{amplitudinea semnalului de intrare}}$$
 $M^{dB}=20\log_{10}M$

Exemple:

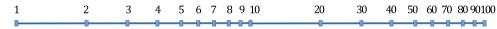
$$M = 10$$
 \Rightarrow $M^{dB} = 20 \log_{10} 10 = 20 \ dB$
 $M = 100$ \Rightarrow $M^{dB} = 20 \log_{10} 10^2 = 40 \ dB$
 $M = 1$ \Rightarrow $M^{dB} = 20 \log_{10} 1 = 0 \ dB$
 $M = 0.1$ \Rightarrow $M^{dB} = 20 \log_{10} \frac{1}{10} = -20 \ dB$
 $M = \frac{\sqrt{2}}{2}$ \Rightarrow $M^{dB} = 20 \log_{10} \frac{\sqrt{2}}{2} = -3.01 \ dB$

Diagrame Bode. Scara logaritmică

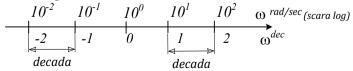
 \blacksquare Între (10⁰, 10¹)



 \blacksquare Între $(10^0, 10^2)$



■ Scara logaritmică. Decade



Diagrame Bode - modulul

Forma generală a funcției de transfer este:

$$G(j\omega) = \frac{k \prod_{i=1}^{m_1} (T_i(j\omega) + 1) \prod_{p=1}^{m_2} (\frac{1}{\omega_p^2} (j\omega)^2 + \frac{2\zeta_p}{\omega_p} (j\omega) + 1)}{(j\omega)^n \prod_{l=1}^{n_1} (T_l(j\omega) + 1) \prod_{k=1}^{n_2} (\frac{1}{\omega_p^2} (j\omega)^2 + \frac{2\zeta_k}{\omega_k} (j\omega) + 1)}$$

$$M^{dB} = |G(j\omega)|^{dB} = 20 \log_{10} k + 20 \sum_{i=1}^{m_1} \log_{10} |T_i(j\omega) + 1| + 20 \sum_{p=1}^{m_2} \log_{10} |(\frac{1}{\omega_p^2} (j\omega)^2 + \frac{2\zeta_p}{\omega_p} (j\omega) + 1| - 20 \log_{10} |j\omega|^n - 20 \sum_{l=1}^{m_1} \log_{10} |T_l(j\omega) + 1| - 20 \sum_{k=1}^{m_2} \log_{10} |\frac{1}{\omega_k^2} (j\omega)^2 + \frac{2\zeta_k}{\omega_k} (j\omega) + 1|$$

Diagrame Bode - faza

Faza lui $G(i\omega)$ se poate calcula:

$$\Phi = \angle(G(j\omega)) = \angle \frac{k}{(j\omega)^n} + \sum_{i=1}^{m_1} \angle(T_i(j\omega) + 1) + \sum_{p=1}^{m_2} \angle((\frac{1}{\omega_p^2}(j\omega)^2 + \frac{2\zeta_p}{\omega_p}(j\omega) + 1) - \sum_{l=1}^{n_1} \angle(T_l(j\omega) + 1) - \sum_{k=1}^{n_2} \angle(\frac{1}{\omega_k^2}(j\omega)^2 + \frac{2\zeta_k}{\omega_k}(j\omega) + 1)$$

Trei tipuri de factori pot apare într-o funcție de transfer:

- I Factori de proporționalitate k și factori derivatori sau integrali $\frac{k}{(j\omega)^n}$, (n poate fi pozitiv sau negativ)
- 2 Factori de ordinul 1: $T(j\omega) + 1$, $\frac{1}{T(j\omega) + 1}$
- 3 Factori de ordinul 2: $\frac{1}{\omega_n^2}(j\omega)^2 + \frac{2\zeta}{\omega_n}(j\omega) + 1$, sau $\frac{1}{\frac{1}{\omega_n^2}(j\omega)^2 + \frac{2\zeta}{\omega_n}(j\omega) + 1}$ cu rădăcini complexe.

Se pot construi grafice compuse pentru $G(j\omega)$ prin adunarea graficelor individuale ale fiecarui tip de factori în parte.

Exemple:

$$G_1(s) = \frac{100}{s^2(10^2s^2 + s + 1)}$$

$$\frac{100}{s^2} \quad \text{de forma } \frac{k}{s^n} \quad \Rightarrow \quad k = 100, \ n = 2$$

$$\frac{1}{10^2s^2 + s + 1} \quad \text{de forma } \frac{1}{\frac{1}{\omega_n^2}s^2 + \frac{2\zeta}{\omega_n}s + 1} \quad \Rightarrow \quad \omega_n = 10^{-1}, \ \zeta = 0.05$$

$$G_2(s) = \frac{s}{10(0.2s+1)}$$

$$\frac{s}{10} = \frac{10^{-1}}{s^{-1}} \quad \text{de forma } \frac{k}{s^n} \quad \Rightarrow \quad k = 10^{-1}, \ n = -1$$

$$\frac{1}{0.2s + 1} \quad \text{de forma } \frac{1}{Ts + 1} \quad \Rightarrow \quad T = 0.2$$

Exemple:

$$G_3(s) = \frac{100(s+1)}{2s+1}$$

100 de forma
$$\frac{k}{s^n}$$
 \Rightarrow $k = 100, n = 0$
 $s+1$ de forma T_1s+1 \Rightarrow $T_1 = 1$
 $\frac{1}{2s+1}$ de forma $\frac{1}{T_2s+1}$ \Rightarrow $T_2 = 2$

$$G_4(s) = \frac{s^2}{9s^2 + 2s + 1}$$

$$s^2 = \frac{1}{s^{-2}} \quad \text{de forma } \frac{k}{s^n} \quad \Rightarrow \quad k = 1, \ n = -2$$

$$\frac{1}{9s^2 + 2s + 1} \quad \text{de forma } \frac{1}{\frac{1}{2}s^2 + \frac{2\zeta}{s} + 1} \quad \Rightarrow \omega_n = \frac{1}{3}, \ \zeta = \frac{1}{3}$$

$$G_1(j\omega) = \frac{k}{(j\omega)^n}$$

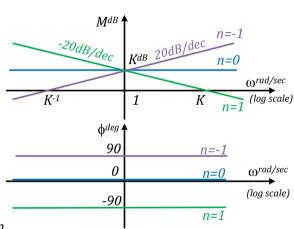
 $M_1^{dB} = 20 \log_{10} \left| \frac{k}{(j\omega)^n} \right|$

$$M_1^{dB} = 20 \log k - 20 n \log_{10} \omega$$

= ecuația unei drepte care pentru $\omega=1$ are valoarea k^{dB} și are panta -20n (dB/dec).

■ Faza:

$$\Phi_1 = \angle k - \angle (j\omega^n) = -n \cdot arctan \frac{\omega}{0} = -90^o \cdot n$$



$$\begin{aligned} G_2(\omega) &= \frac{1}{T(j\omega)+1} \\ M_2^{dB} &= 20\log_{10}\left|\frac{1}{Tj\omega+1}\right| = -20\log_{10}\sqrt{T^2\omega^2+1} \end{aligned}$$

■ Pentru pulsații joase $\omega \ll \frac{1}{T}$ (asimptota la pulsații joase)

$$M_2^{dB}|_{\omega\ll}\cong -20log1=0 \ dB$$

■ Pentru pulsații înalte $\omega\gg \frac{1}{T}$ (asimptota la pulsații înalte)

$$M_2^{dB}|_{\omega\gg} \cong -20\log_{10}\omega T \ dB = -20\log_{10}\omega - 20\log_{10}T$$

Ecuația unei drepte cu panta -20 (dB/dec)

■ Pulsația de frângere: $0 = -20 \log_{10} \omega_c - 20 \log_{10} T \Rightarrow \omega_c = \frac{1}{T}$

■ Eroarea la curba de modul apare la pulsația de frângere:

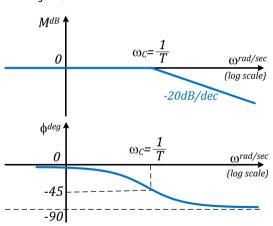
$$M_2^{dB}|_{\omega=\omega_c} = -20log\sqrt{1+T^2\cdot\frac{1}{T^2}} = -20log\sqrt{2} \cong -3.03 \ dB$$

■ Faza Φ_2 unui factor $\frac{1}{Tj\omega+1}$ este:

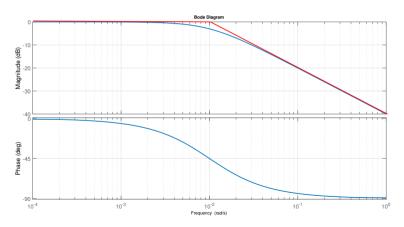
$$\Phi_2 = - \operatorname{arctan} \omega T, \qquad \Phi_2|_{\omega=0} = 0^{\circ}$$

$$\Phi_2|_{\omega=\omega_c}=-arctanrac{T}{T}=-45^o, \qquad \Phi_2|_{\omega=\infty}=-arctan = -90^o$$

Diagrama logaritmică pentru $\dfrac{1}{Tj\omega+1}$

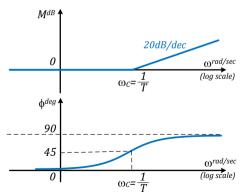


$$G(s) = rac{1}{100s+1}, \quad T = 100, \; \omega_c = rac{1}{100} = 10^{-2}, \; {\sf panta} \; -20dB/dec$$

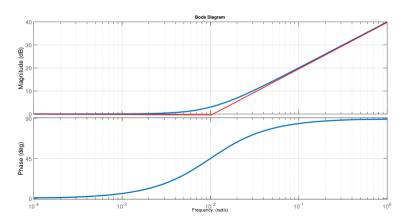


$$20log |Tj\omega+1| = -20log \left|rac{1}{Tj\omega+1}
ight|, \ \ \angle(Tj\omega+1) = -\angle\left(rac{1}{Tj\omega+1}
ight)$$

Diagrama logaritmică pentru $Tj\omega+1$



$$G(s) = 100s + 1, \quad T = 100, \; \omega_c = rac{1}{100} = 10^{-2}, \; \mathsf{panta} \; 20dB/dec$$



$$G_3(j\omega) = rac{1}{rac{1}{\omega_n^2}(j\omega)^2 + rac{2\zeta}{\omega_n}(j\omega) + 1}$$
 $M_3^{dB} = -20\log\sqrt{(1 - rac{\omega^2}{\omega_n^2})^2 + (2\zetarac{\omega}{\omega_n})^2}$

■ Pentru pulsații joase $\omega \ll \omega_n$

$$M_3^{dB}|_{\omega\ll}=-20log1=0dB$$

Pentru pulsații înalte $\omega \gg \omega_n$

$$M_3^{dB}|_{\omega\gg} = -20\log\frac{\omega^2}{\omega_n^2} = -40\log\omega - 40\log\omega_n$$

Ecuația unei drepte cu panta $-40 \ dB/dec$.

■ Pulsația de frângere ω_c : $-40log\omega_c - 40log\omega_n = 0$, $\Rightarrow \omega_c = \omega_n$

■ In jurul pulsației de frângere ω_c , apare eroarea maximă:

$$M_3^{dB}|_{\omega=\omega_c} = -20log\sqrt{(1-rac{\omega_n^2}{\omega_n^2})^2 + (2\zetarac{\omega_n}{\omega_n})^2}$$

$$= -20log(2\zeta) = -20log2 - 20log\zeta \cong -6^{dB} - \zeta^{dB}$$

Faza unui factor pătratic:

$$\Phi_3 = \angle \left(rac{1}{(rac{1}{\omega_n^2}(j\omega)^2 + rac{2\zeta}{\omega_n}(j\omega) + 1)}
ight) = -arctan rac{2\zetarac{\omega}{\omega_n}}{1 - \left(rac{\omega}{\omega_n}
ight)^2}$$

$$\Phi_3|_{\omega=0} = 0, \ \Phi_3|_{\omega=\omega_c} = -90^o, \ \Phi_3|_{\omega=\infty} = -180^o,$$

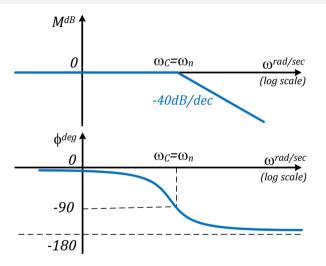
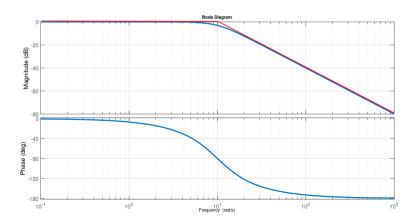
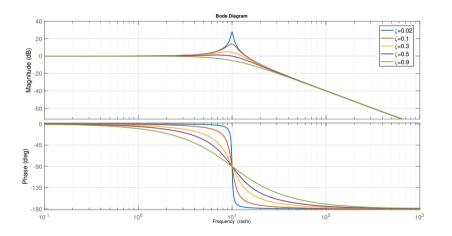


Figure: Diagrama logaritmică pentru un sistem de ordinul 2

$$G(s) = rac{1}{10^{-2}s^2 + 0.1414s + 1}, \; \omega_n = 10, \; \omega_c = 10, \; {
m panta} \; -40dB/dec$$

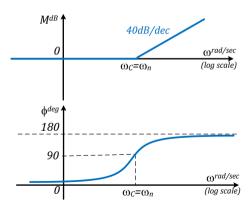


Diagrame Bode. Influența factorului de amortizare

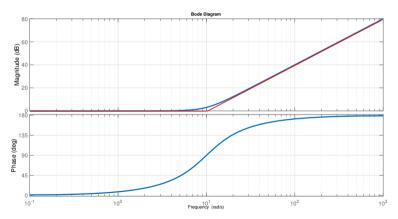


$$M_3^{dB}|_{\omega=\omega_c}=-6^{dB}-\zeta^{dB}$$

$$\frac{1}{\omega_n^2}(j\omega)^2 + \frac{2\zeta}{\omega_n}(j\omega) + 1$$



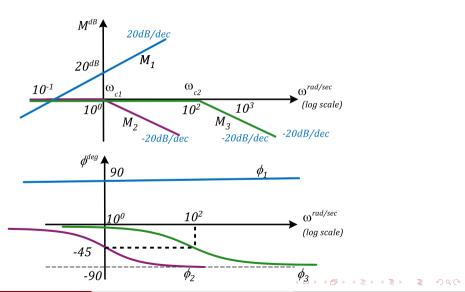
$$G(s) = 10^{-2}s^2 + 0.1414s + 1$$
, $\omega_n = 10$, $\omega_c = 10$, panta $40dB/dec$



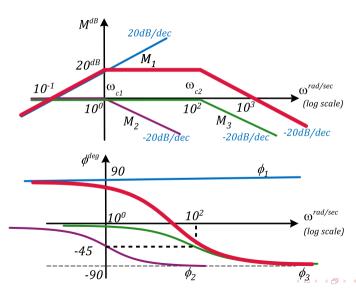
$$G(s) = \frac{10s}{(s+1)(10^{-2}s+1)}$$

- $G_1(s) = 10s = \frac{10}{s^{-1}}$, k = 10, n = -1, $M_1^{dB}|_{\omega=10^0} = k^{dB} = 20 \log_{10} 10 = 20 dB$, panta = 20dB/dec $\phi_1 = -90 \cdot n = 90^\circ$
- $G_2(s) = \frac{1}{s+1}$, $T_1 = 1$, $\omega_{c1} = \frac{1}{T_1} = 1$, panta = -20dB/dec $\phi_2 \in (0, -90^\circ)$ (arctan), inflexiune: $(\omega_{c1} = 1, -45^\circ)$
- $G_3(s) = \frac{1}{10^{-2}s + 1}$, $T_2 = 10^{-2}$, $\omega_{c2} = 10^2$, panta = -20dB/dec $\phi_3 \in (0, -90^\circ)$ (arctan), inflexiune: $(\omega_{c2} = 10^2, -45^\circ)$

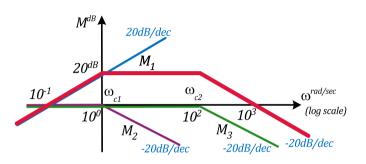




Diagrame Bode. Exemplu. Rezultanta

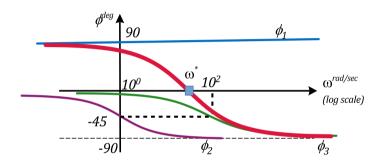


Diagrame Bode. Exemplu. Analiza



- $\omega^{rad/sec} \in (0, 10^{-1}) \bigcup (10^3, \infty)$ \Rightarrow $M^{dB} < 0, M < 1$, pentru aceste pulsații ale semnalului de intrare sistemul atenuează intrările sinusoidale
- $\omega^{rad/sec} \in (10^{-1}, 10^3)$ \Rightarrow $M^{dB} > 0, M > 1$ pentru aceste pulsații ale semnalului de intrare sistemul amplifică intrările sinusoidale
- $\omega^{rad/sec}=10^{-1},\ \omega^{rad/sec}=10^3,\ M^{dB}=0,\ M=1$ amplitudinea ieșirii = amplitudinea intrării

Diagrame Bode. Exemplu. Analiza



- $\begin{array}{ll} \bullet \ \omega^{rad/sec} \in (0,\omega^*) & \Rightarrow \quad \phi > 0 \text{ avans de fază} \\ \bullet \ \omega^{rad/sec} \in (\omega^*,\infty) & \Rightarrow \quad \phi < 0 \text{ întârziere de fază} \\ \end{array}$

Desenați diagrama Bode pentru sistemul:

$$G(s) = \frac{10^3(s+10)}{s(s+1)(s^2+10s+100)} = \frac{10^2(\frac{1}{10}s+1)}{s(s+1)(\frac{1}{100}s^2+\frac{1}{10}s+1)}$$

$$G_{1}(j\omega) = \frac{10^{2}}{j\omega} = \frac{k}{(j\omega)^{1}};$$

$$G_{2}(j\omega) = \frac{1}{10}(j\omega) + 1 = T_{1}(j\omega) + 1;$$

$$G_{3}(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1} = \frac{1}{T_{2}j\omega + 1};$$

$$G_{4}(j\omega) = \frac{1}{\frac{1}{100}(j\omega)^{2} + \frac{1}{10}(j\omega) + 1} = \frac{1}{\frac{1}{\omega_{n}^{2}}(j\omega)^{2} + \frac{2\zeta}{\omega_{n}}(j\omega) + 1}$$

Diagrama Bode se desenează pentru fiecare din acești factori și curbele se adună grafic.

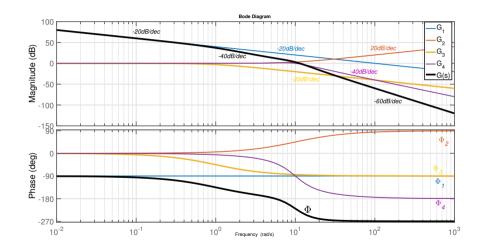
$$k = 10^2; \quad T_1 = \frac{1}{10}; \quad T_2 = 1; \quad \omega_n = 10; \quad \zeta = 0.5.$$

$$k^{dB} = 20 \log_{10} 10^2 = 40 dB, \quad \Phi_1 = -90^o$$

$$\omega_{c1} = \frac{1}{T_1} = 10^1; \quad \Phi_2 \in [0, 90^o]$$

$$\omega_{c2} = \frac{1}{T_2} = 1 = 10^0, \quad \Phi_3 \in [0, -90^o]$$

$$\omega_{c3} = \omega_n = 10; \quad \Phi_4 \in [0, -180^o]$$



Cum se citește o diagramă Bode

- Dacă $|G(j\omega)| > 1$ (sau $M^{dB} = |G(j\omega)|^{dB} > 0$), ieșirea este amplificată.
- Dacă $|G(j\omega)| < 1$ (sau $M^{dB} = |G(j\omega)|^{dB} < 0$), ieșirea este atenuată.
- lacktriangle Dacă $\Phi>0$ ieșirea este defazată față de intrare și defazajul este pozitiv (avans de fază)
- Dacă $\Phi < 0$ ieșirea este defazată față de intrare și defazajul este negativ (întârziere de fază).