

Guilherme Nunes Trofino

[guilherme-trofino](https://github.com/guilherme-trofino) tr0fin0 gtrofinos@gmail.com

[PT-BR VERSION]



EXPERIÊNCIAS

Estagiário de Engenharia de Garantia da Qualidade

Ansys, Synopsys

6 meses: 04/2025 – 10/2025

La Farlède, França

Em colaboração com o time de Qualidade da Ansys Optics, eu ajudei a melhorar o processo de validação por meio da **conversão de testes unitários manuais em automáticos** usando gRPC, IronPython e Python, economizando cerca de 20 horas de trabalho por versão de software. Eu também conduzi a pesquisa e desenvolvimento de uma melhor **função multivariada de comparação de imagem** em Python permitindo completa automatização de processos.

Highlight: gRPC, Image Comparison e Python.

Estagiário de Designer de Hardware Embocado

Sysnav

5 meses: 04/2024 – 09/2024

Vernon, França

Em colaboração com um engenheiro eletrônico, eu ajudei a criar uma ferramenta de teste para o produto Syde, permitindo a criação de cenários de utilização através de uma **biblioteca Python** que se comunicava por UART com um microprocessador STM32H7 em C. Isso permitiu a simulação de cenários de forma consistente, escalando o **controle de qualidade** na saída da produção.

Highlight: C, Git e Python.

Estagiário de Gerente de Fornecedores de Varejo

Amazon

6 meses: 09 - 2023 – 03/2024

Clichy, França

Em colaboração com um Gerente Senior de Fornecedores, ajudei a fornecer duas ferramentas para otimizar o desempenho dos negócios e impulsionar o crescimento das vendas: uma macro do Excel para **identificar a seleção de licenças vinte vezes mais rápido**, permitindo análises profundas em grandes conjuntos de dados, descobrindo tendências e tomando medidas; e um **painel abrangente e visualmente atraente** no Excel, facilitando a comparação em vários níveis de granularidade, simplificando a identificação de oportunidades de crescimento e a implementação de novas estratégias.

Highlight: Excel, SQL e VBA.

Estagiário de Pesquisa em Neurociência

ISIR, Sorbonne Université

3 meses: 05/2023 – 08/2023

Paris, França

Desenvolver um ambiente de simulação amigável usando Webots e Python, facilitando a avaliação da **modelagem sensório-motora** do hipocampo com base na estrutura proposta por Benoît Girard e Sylvain Argentieri.

Highlight: Git, Python e Webots

Chefe de Equipe

Equipe Phoenix de Robótica da UNICAMP

1 ano: 07/2021 – 07/2022

Campinas, Brasil

Melhorar o processo de seleção dos membros da equipe, visando mais diversidade, resultando na melhor taxa de inscrição, mais de 125 pessoas de 500, e resultando na **melhor porcentagem de mulheres** entre os aprovados, 16 de 35 pessoas.

Highlight: Comunicação, Liderança e Gestão de Projetos/Produtos.

FORMAÇÃO

Engenharia da Computação em Robótica, Mestrado

ENSTA Paris, Institut Polytechnique de Paris

3 anos: 2022 – 2025

Palaiseau, França

Aprendizado de máquina, análise e indexação de imagens, controle de sistemas, FPGA Xilinx, filtro de Kalman, engenharia de software, programação paralela, visão, Vivado HLS / SDK.

Highlight: Cursos extras de pesquisa e inovação na École Polytechnique durante o último ano.

Engenharia de Controle e Automação, Bacharelado

FEM, UNICAMP

6 anos: 2019 – presente

Campinas, Brasil

Highlight: Top 7% da classe em duplo diploma com a ENSTA Paris.

VOLUNTARIADO

Voluntário Paraolímpíada Paris 2024

2024 Villepinte, França

Embaixador
Patronos UNICAMP
2021 Campinas, Brasil