a) Seien f, g : $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \to R$ differenzierbare Funktionen und

$$p:]0, \infty[\times \mathbb{R} \to \mathbb{R}; (r, \phi) \to f(r\cos(\varphi), r\sin(\varphi))\cos(\varphi) + g(r\cos(\varphi), r\sin(\varphi))\sin(\varphi)$$

$$q:]0, \infty[\times \mathbb{R} \to \mathbb{R}; (r, \phi) \to \frac{1}{r} \Big(g\Big(r\cos(\varphi), r\sin(\varphi) \Big) \cos(\varphi) - f\Big(r\cos(\varphi), r\sin(\varphi) \Big) \sin(\varphi) \Big).$$

Zeigen Sie: Ist $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2) : I \to]0, \infty[\times \mathbb{R}$ eine Lösung des Systems

$$r' = p(r, \phi)$$
 $\phi' = q(r, \phi)$

so ist $\beta: I \to \mathbb{R}^{2\setminus}\{(0,0)\}; t \to (\beta_1,\beta_2) = \left(\alpha_1(t)\cos\left(\alpha_2(t)\right),\alpha_1(t)\sin\left(\alpha_2(t)\right)\right)$ eine Lösung des Systems

$$x' = f(x, y) \qquad y' = g(x, y)$$

b) Bestimmen Sie mit Hilfe von a) die maximale Lösung des Anfangswertproblems

$$x' = y + x^3 + xy^2$$
 $y' = -x + x^2y + y^3$ $(x(0), y(0)) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right)$ auf \mathbb{R}^2

Zu a)

Zunächst gilt für alle $t \in I$

$$\beta'_1(t) = \alpha'_1(t) \cos(\alpha_2(t)) - \alpha_1(t)\alpha'_2(t) \sin(\alpha_2(t))$$

 $=f\Big(a_1(t)\cos(\alpha_2(t))\ , a_1(t)\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t))^2 +g\Big(a_1(t)\cos(\alpha_2(t))\ , a_1(t)\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t))\sin(\alpha_2(t))\Big) \\ \cos(\alpha_2(t))\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t)) +g\Big(a_1(t)\cos(\alpha_2(t))\ , a_1(t)\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t)) \\ \cos(\alpha_2(t))\cos(\alpha_2(t)) +g\Big(a_1(t)\cos(\alpha_2(t))\ , a_1(t)\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t)) \\ \cos(\alpha_2(t))\cos(\alpha_2(t)) +g\Big(a_1(t)\cos(\alpha_2(t))\ , a_1(t)\sin(\alpha_2(t))\Big)\cos(\alpha_2(t)) \\ \cos(\alpha_2(t))\cos(\alpha_2(t)) \\ \cos(\alpha_$

$$= f\left(\alpha_{1}(t)\cos(\alpha_{2}(t)), \alpha_{1}(t)\sin(\alpha_{2}(t))\right)\left(\cos(\alpha_{2}(t))^{2} + \sin(\alpha_{2}(t))^{2}\right) - g\left(\alpha_{1}(t)\cos(\alpha_{2}(t)), \alpha_{1}(t)\sin(\alpha_{2}(t))\right)\left(\sin(\alpha_{2}(t))\cos(\alpha_{2}(t)) - \sin(\alpha_{1}(t))\cos(\alpha_{2}(t))\right)$$

$$= f\left(\alpha_{1}(t)\cos(\alpha_{2}(t)), \alpha_{1}(t)\sin(\alpha_{2}(t))\right) = f\left(\beta_{1}(t), \beta_{2}(t)\right).$$

Analog rechnet man nach: $\beta_2'(t) = g(\beta_1(t), \beta_2(t))$.

Damit ist β wie behauptet eine Lösung des angegebenen Systems von Differentialgleichungen.

Wir sehen unmittelbar, dass das System von Differentialgleichungen autonom ist. Zunächst stellen wir fest, dass \mathbb{R}^2 ein Gebiet ist und ferner $(f, g) : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ als Vektorfeld mit multivariaten Polynomfunktion als Komponentenfunktionen sogar glatt, insbesondere also lokal Lipschitz-stetig ist. Damit können wir für ein vorgegebenes $(x(0), y(0)) = (\eta_x, \eta_y) \in \mathbb{R}^2$ den globalen Existenz- und Eindeutigkeitssatz auf das so definierte Anfangswertproblem anwenden. Dieser liefert uns die Existenz einer eindeutig bestimmten maximalen Lösung (ξ_x, ξ_y) : I $\to \mathbb{R}^2$ des Anfangswertproblems, die auf einem maximalen offenen Intervall I das Anfangswertproblem zum Anfangswert (x(0), y(0))= (η_x, η_y) löst. Für die Wahl (η_x, η_y) = (0, 0) sehen wir, dass es sich um eine Ruhelage des betrachteten Systems handelt. Somit ist $(x_0, y_0) : \mathbb{R} \to \mathbb{R}^2$; $t \to (0, 0)$ die eindeutig bestimmte und maximale Lösung des zugehörigen Anfangswertproblems, denn (x 0, y 0) ist auf ganz R definiert und löst dort das eben besprochene Anfangswertproblem. Zudem handelt es sich um die eindeutig bestimmte maximale Lösung für den Anfangswert $(x(\tau), y(\tau)) = (0, 0)$ für alle $\tau \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} &\text{Da }(x(0),y(0)) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}},0\right) \neq (0,\!0), \text{ sehen wir, dass für die zum Anfangswertproblem } x' = f(x,\\ &y), \ y' = g(x,y), \ (x(0),y(0)) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}},0\right) \text{ gehörige maximale Lösung } (\xi_x,\xi_y): I \to \mathbb{R}^2; \ t \to (\xi_x(t),y(t)). \end{aligned}$$

y),
$$y' = g(x, y)$$
, $(x(0), y(0)) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right)$ gehörige maximale Lösung $(\xi_x, \xi_y) : I \to \mathbb{R}^2$; $t \to (\xi_x(t), \xi_y)$

 $\xi_{v}(t)$) gilt, dass $(\xi_{x}(t), \xi_{v}(t)) \in \mathbb{R}^{2} \setminus \{(0, 0)\}$ für alle t aus dem maximalen Existenzintervall I. Andernfalls finden wir ein $\tau \in R$, sodass $(\xi_x(\tau), \xi_y(\tau))$, = $(0, 0) = (x_0(\tau), y_0(\tau))$. Dann sind aber

durch
$$(x_0, y_0)$$
 und (ξ_x, ξ_y) , wegen $(\xi_x(t), \xi_y(t))$, $= \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right) \neq (0,0)$ zwei verschiedene und

maximal definierte Lösungen des Anfangswertproblems $x' = f(x, y), y' = g(x, y), (x(\tau), y(\tau)) = (0,0)$ gegeben, was der Eindeutigkeit der maximalen Lösung des Anfangswertproblems infolge des globalen Existenz- und Eindeutigkeitssatzes widerspricht. Somit gilt also tatsächlich $(\xi_x(t), \xi_y(t)) \in$ $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}\$ für alle $t \in I$. Da $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}\$ ebenfalls ein Gebiet ist, reicht es f und g auf $D = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}\$ 0)} einzuschränken und das Anfangswertproblem auf D zu betrachten. Wir bezeichnen lax die angesprochenen Einschränkungen wieder mit f bzw. g. Damit haben (die neuen) f und g die für die Definition von p, q gemäß Angabe notwendige Form. Es gilt dann

$$p(r,\,\phi)=r\,\sin(\phi)\,\cos(\phi)+r^3\,\cos(\phi)^2-r\,\cos(\phi)\,\sin(\phi)+r^3\,\sin(\phi)^2=r^3$$

$$q(r,\,\phi) = -\cos(\phi)^2 + r\,\sin(\phi)\,\cos(\phi) - \sin(\phi)^2 - r^2\,\sin(\phi)\,\cos(\phi) = -1$$

Wir setzen also wie in Teil (a) das System $r' = p(r, \phi) = r^3$ und $\phi' = q(r, \phi) = -1$ auf, wo $(r, \phi) \in]0$, ∞ [× R . Es ist leicht nachzurechnen, dass die maximalen Lösungen jeweils durch

$$r(t) = \frac{2}{\sqrt{2r_0^{-2} - t}} \text{ und } \varphi(t) = \varphi_0 - t \text{ für die Anfangswerte } r_0 > 0 \text{ und } \varphi_0 \text{ gegeben sind und}$$

wir für die maximale Lösung (r,
$$\varphi$$
) des Systems I =] $-\infty$, $\frac{2}{\sqrt{2r_0^{-2}}} > 0$ [fordern müssen wegen

des Charakterisierungssatzes für maximale Lösungen anhand des Randverhaltens. Indem wir nun das in Teil (a) bewiesene Resultat bemühen, finden wir

$$\xi_{x}(t) = \frac{2\cos\left(\varphi_{0} - t\right)}{\sqrt{2r_{0}^{-2} - t}}, \ \xi_{y}(t) = \frac{2\sin\left(\varphi_{0} - t\right)}{\sqrt{2r_{0}^{-2} - t}} \text{ und bestimmen } 2r_{0}^{-2} = 8 \text{ sowie } \varphi_{0} = 0 \text{ aus}$$

der Forderung, dass $(\xi_x(0), \xi_y(0)) = (0, 0)$ also eine Lösung des Anfangswertproblems ist. Dann gilt,

dass
$$\xi = \left(\xi_x, \ \xi_y\right): I \to \mathbb{R}^2; t \to \left(\frac{2\cos(t)}{\sqrt{8-t}}, \frac{-2\sin(t)}{\sqrt{8-t}}\right)$$
 eine Lösung des

Anfangswertproblems ist, die mit $I =]-\infty$, 8[auch $0 \in I$ erfüllt und wegen des Charakterisierungssatzes zur Maximalität von Lösungen tatsächlich auch eine, und damit die, maximale Lösung des Anfangswertproblems ist.