

## F17T2A2

Gegeben sei ein stetig differenzierbares Vektorfeld  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  derart, dass die Differentialgleichung

$$\dot{x} = f(x) \quad (1)$$

die Erhaltungsgrößen

$$V, W : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad V(x) := x_1^2 + x_2^2 + x_3^2, \quad W(x) := x_1^2 + x_2^2 + 2x_3$$

besitzt. Zeige:

- a) Alle maximalen Lösungen von (1) existieren auf ganz  $\mathbb{R}$ .
- b)  $\bar{x} := 0$  ist eine stabile, stationäre Lösung von (1).
- c) Für jede Lösung  $x : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  von (1) ist  $t \mapsto x_3(t)$  konstant.
- d) Es gibt ein Vektorfeld  $f$  mit den obigen Eigenschaften, für welches zusätzlich die maximale Lösung des Anfangswertproblems  $\dot{x} = f(x)$ ,  $x(0) = (1, 0, 0)$  periodisch und nicht konstant ist.

**zu a):**

$f$  ist ein stetig differenzierbares Vektorfeld, also insbesondere lokal Lipschitz-stetig. Daher ist der Satz vom Randverhalten maximaler Lösungen anwendbar.

Sei  $\lambda : ]a, b[ \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $t \mapsto \begin{pmatrix} \lambda_1(t) \\ \lambda_2(t) \\ \lambda_3(t) \end{pmatrix}$  eine maximale Lösung von  $\dot{x} = f(x)$ . Da  $V$  eine Erhaltungsgröße ist, gibt es eine Konstante  $C \in \mathbb{R}$  mit

$$\|\lambda(t)\|_2^2 = (\lambda_1(t))^2 + (\lambda_2(t))^2 + (\lambda_3(t))^2 = V(\lambda(t)) = C \quad \forall t \in ]a, b[$$

$\Rightarrow \|\lambda(t)\|_2 = \sqrt{C} \Rightarrow \lambda$  ist beschränkt.

Da  $f$  auf ganz  $\mathbb{R}^3$  definiert ist, hat der Definitionsbereich  $D := \mathbb{R} \times \mathbb{R}^3$  der Differentialgleichung einen leeren Rand.

Nach dem Satz vom Randverhalten tritt für  $t \rightarrow a$  einer der folgenden Fälle ein:

1.  $b = \infty$
2.  $\lim_{t \nearrow b} \|\lambda(t)\| = \infty$
3.  $\partial D \neq \emptyset$  und  $\lim_{t \nearrow b} \text{dist}((t, \lambda(t)), \partial D) = 0$

Da  $\partial D = \emptyset$  ist, tritt der 3. Fall nicht ein.

Da  $\lambda(t)$  beschränkt ist, tritt der 2. Fall nicht ein.

Daher gilt der 1. Fall und es ist  $b = \infty$ .

Analog ist auch  $a = -\infty$

Daher ist  $]t_-, t_+[ = ]-\infty, \infty[ = \mathbb{R}$ . Die maximale Lösung  $\lambda(t)$  ist demnach auf ganz  $\mathbb{R}$  definiert.

**zu b):**

Betrachte das Anfangswertproblem

$$\dot{x} = f(x), \quad x(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Da  $f$  stetig differenzierbar ist, also insbesondere lokal Lipschitz-stetig ist, gibt es nach dem globalen Existenz- und Eindeigkeitssatz eine eindeutige maximale Lösung  $x$ .

Da  $V$  eine Erhaltungsgröße ist, somit konstant entlang von Lösungen ist, gilt dann

$$\begin{aligned} \|x(t)\|_2^2 &= (x_1(t))^2 + (x_2(t))^2 + (x_3(t))^2 = V(x(t)) = V(x(0)) = \\ &= V\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 0^2 + 0^2 + 0^2 = 0 \end{aligned}$$

für alle  $t \in \mathbb{R}$ . Damit ist  $x(t) = 0$  für alle  $t \in \mathbb{R}$ .

Also ist  $\bar{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  eine konstante Lösung von (1), somit eine stationäre Lösung.

Als Erhaltungsgröße ist  $V$  insbesondere eine Lyapunov-Funktion.  $V$  hat als Normquadrat ein Minimum bei  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , was die Stabilität von  $\bar{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  nach dem Lyapunov-Kriterium zeigt.

**zu c):**

Sei

$$x : I \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix}$$

eine beliebige Lösung von  $\dot{x} = f(x)$ .

Da  $V$  und  $W$  Erhaltungsgrößen sind, gibt es Konstante  $c_1$  und  $c_2 \in \mathbb{R}$  mit

$$(x_1(t))^2 + (x_2(t))^2 + (x_3(t))^2 = V(x(t)) = c_1$$

$$(x_1(t))^2 + (x_2(t))^2 + 2x_3(t) = W(x(t)) = c_2$$

für alle  $t \in I$ . Die Subtraktion der Gleichungen liefert

$$(x_3(t))^2 - 2x_3(t) = c_1 - c_2 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

Betrachte die Menge

$$Z := \{y \in \mathbb{R} \mid y^2 - 2y = c_1 - c_2\} = \{y \in \mathbb{R} \mid y^2 - 2y - c_1 + c_2 = 0\}$$

Für alle  $t \in I$  ist nun  $x_3(t) \in Z$ .

Als Nullstellenmenge eines Polynoms, welches kein Nullpolynom ist, ist  $Z \subseteq \mathbb{R}$  ein diskreter Teilraum.  $Z$  hat höchstens 2 Elemente.

Da  $x$  als Lösung der Differentialgleichung differenzierbar ist, also insbesondere stetig ist, kann man die Stetigkeit der Komponente  $x_3$  folgern.

Als Intervall ist  $I \subseteq \mathbb{R}$  zusammenhängend.

Somit ist  $x_3 : I \rightarrow \mathbb{R}$ , als stetige Abbildung von einem zusammenhängenden Raum in einen diskreten Raum, konstant.

zu d):

Wähle

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -x_2 \\ x_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$f$  ist als Verkettung stetiger differenzierbarer Abbildungen stetig differenzierbar. Für jede Lösung  $x$  der Differentialgleichung  $\dot{x} = f(x)$  gilt

$$\frac{d}{dt}V(x(t)) = 2 \cdot x_1 \cdot \dot{x}_1 + 2 \cdot x_2 \cdot \dot{x}_2 + 2 \cdot x_3 \cdot \dot{x}_3 = 2 \cdot x_1 \cdot (-x_2) + 2 \cdot x_2 \cdot x_1 + 2 \cdot x_3 \cdot 0 = 0$$

$$\frac{d}{dt}W(x(t)) = 2 \cdot x_1 \cdot \dot{x}_1 + 2 \cdot x_2 \cdot \dot{x}_2 + 2 \cdot x_3 = 2 \cdot x_1 \cdot (-x_2) + 2 \cdot x_2 \cdot x_1 + 2 \cdot 0 = 0$$

Daher sind  $V$  und  $W$  Erhaltungsgrößen. Betrachte nun konkret die Funktion

$$x : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ 0 \end{pmatrix}$$

Es gilt

$$x(0) = \begin{pmatrix} \cos(0) \\ \sin(0) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und}$$

$$\dot{x}(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_2(t) \\ x_1(t) \\ 0 \end{pmatrix} = f(x(t)) \quad \text{für alle } t \in \mathbb{R}$$

Daher ist  $x$  die maximale Lösung des Anfangswertproblems

$$\dot{x} = f(x) \quad \text{mit} \quad x(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Zudem gilt

$$x(t + 2\pi) = \begin{pmatrix} \cos(t + 2\pi) \\ \sin(t + 2\pi) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ 0 \end{pmatrix} = x(t) \quad \text{für alle } t \in \mathbb{R}$$

weshalb  $x$  periodisch mit Periode  $2\pi$  ist.

Außerdem ist

$$x(0) = \begin{pmatrix} \cos(0) \\ \sin(0) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\pi) \\ \sin(\pi) \\ 0 \end{pmatrix} = x(\pi)$$

weshalb  $x$  nicht konstant ist.