Herbst 13 Themennummer 1 Aufgabe 4 im Bayerischen Staatsexamen Analysis (vertieftes Lehramt)

Sei

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -2 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in M(3 \times 3, \mathbb{R}), \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

Geben Sie die allgemeine Lösung des x = x(t) des linearen Differentialgleichungssystems

$$\dot{x} = Ax$$

an. Berechnen Sie auch die Lösung, die der Anfangsbedingung y(0) = v genügt, und begründen Sie, warum diese Lösung eindeutig ist.

Lösungsvorschlag:

• Wir bestimmen zunächst ein Fundamentalsystem, dafür berechnen wir das Matrixexponential $\exp(tA)$. Wir bestimmen die Jordannormalform von A: Das charakteristische Polynom lautet $-y(3-y)(1-y)+3-(3-y)-y+2(1-y)=(1-y)(y^2-3y+2)=(1-y)(y-2)(y-1)$ und besitzt die doppelte Nullstelle 1 und die einfache Nullstelle 2. Als Eigenvektor zu 2 wählen wir (1,1,0), als Jordankette zu 1 wählen wir (1,1,1) und berechnen das Bild dessen unter A-1 um (-1,-1,0) zu erhalten. Wir erhalten

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

und daraus dann

$$\exp(tA) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{2t} & 0 & 0 \\ 0 & e^t & 0 \\ 0 & te^t & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (1-t)e^t & te^t & -te^t \\ (1-t)e^t - e^{2t} & e^{2t} + te^t & -te^t \\ e^t - e^{2t} & e^{2t} - e^t & e^t \end{pmatrix}.$$

• Die Spalten bilden ein Fundamentalsystem; die allgemeine Lösung erhält man daraus durch Linearkombination, also ist

$$x(t) = \begin{pmatrix} ae^{t} + (b - a - c)te^{t} \\ (b - a)e^{2t} + (b - a - c)te^{t} + ae^{t} \\ (b - a)e^{2t} + (a - b - c)e^{t} \end{pmatrix}$$

die allgemeine Lösung für $a, b, c \in \mathbb{R}$.

- Diejenige Lösung ist $\exp(tA)v$, also $x(t) = \begin{pmatrix} (1+t)e^t \\ (1-t)e^t \\ -e^t \end{pmatrix}$.
- Die globale Existenz und Eindeutigkeit der Lösung folgt aus der Linearität der Differenzialgleichung und dem Satz von Picard-Lindelöf, weil die Strukturfunktion Lipschitzstetig ist $(|Ax Ay| = |A(x y)| \le ||A|| ||x y||)$.

 $\mathcal{J}.\mathcal{F}.\mathcal{B}.$