例 3.2.10. 解方程组

教材例题 3.2.3

$$\begin{cases} 3x_1 - 2x_2 + 5x_3 + 4x_4 = 2\\ 6x_1 - 7x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 3\\ 9x_1 - 9x_2 + 9x_3 + 7x_4 = -1 \end{cases}$$

解.

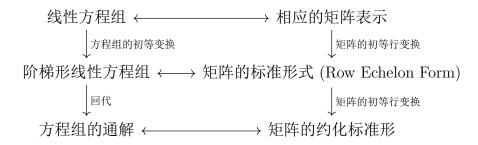
無阵形式
$$\begin{pmatrix} 3 & -2 & 5 & 4 & 2 \\ 6 & -7 & 4 & 3 & 3 \\ 9 & -9 & 9 & 7 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} -2r_1 \to r_2 \\ -3r_1 \to r_3 \end{array}} \begin{pmatrix} 3 & -2 & 5 & 4 & 2 \\ 0 & -3 & -6 & -5 & -1 \\ 0 & -3 & -6 & -5 & -7 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-r_2 \to r_3} \begin{pmatrix} 3 & -2 & 5 & 4 & 2 \\ 0 & -3 & -6 & -5 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x_1 - 2x_2 + 5x_3 + 4x_4 = 2 \\ -3x_2 - 6x_3 - 5x_4 = -1 \\ 0 = -6 \end{cases}$$

从最后一个方程出发可以看出, 原线性方程组无 (实数) 解.

注 3.2.11. 从前面的几个例子出发, 我们可以看出, 一个线性方程组可能有唯一解, 可能有 (无穷) 多解, 也可能无解.

下面描述线性方程组的解法.



接下来介绍上面出现的一些术语. 关于非零矩阵的标准形式 (阶梯形矩阵), 我们要求

- (1) 所有**非零行** (该行至少有一个非零元素) 在所有**全零行**的上面 (从而全零行都在矩阵的底部).
- (2) 任何一个非零行的**主元** (该行最左边的首个非零元素) 所在的列严格地比上面行 (若存在,则必然也是非零行) 的主元所在的列更靠右. 有的教材里会进一步要求 主元为 1, 这儿我们暂时不作此要求.
- (3) 从而, 主元所在列中, 在主元下面的元素皆为零.

- **注 3.2.12.** (1) 非零矩阵总是可以通过初等行变换化为标准形式. 例如, 我们可以采用如下的算法.
 - 第一步 找到最左的非零列,将其视作主元列.
 - 第二步 在主元列中选取一个非零的元素作为主元. 如有必要, 通过对换行的方法, 把这个元素移到这一列最顶端的位置.
 - 第三步 用"倍加行"的方法将主元下面的元素变为 0.
 - **第四步** 暂时不用管该主元所在的行以及它上面的各行, 对剩下的子矩阵重复使用上面的三个步骤, 直到没有非零行需要处理为止.

需要提醒的是, 通过一系列初等行变换所能得到的标准形式并不唯一.

(2) 但是, 若进一步要求所有主元为 1, 且在主元所在列, 在主元上面的元素为 0, 则对于给定的矩阵而言, 其通过一系列初等行变换所能得到的符合条件的标准形式 是存在且唯一的. 这样的标准形式称为原矩阵的约化标准形 (reduced row echelon form). 关于约化标准形的存在性是不难看出的. 其唯一性用本节稍后关于解集的讨论可以证明出来; 大家也可以参考这个超链接所指向的论文, 或者是 Shores [6]*的 Theorem 1.3.

用于得到约化标准形的算法可以描述如下. 在前述的四步的基础上, 我们只需进行如下操作.

- 第五步 对于每个主元, 若它不是 1, 利用"倍乘行"的方法将它变为 1.
- **第六步** 由最右边的主元开始, 利用"倍加行"的方法把每个主元上方的元素都变为 0.

在上面的第六步里, 从最左边开始当然也是可以的, 但是计算量会稍微大一点.

回到我们处理线性方程组时遇到的增广矩阵. 通过适当的初等行变换, 我们可以将其化为图 3.1 所示的标准形式, 其中 $c_{1j_1}, c_{2j_2}, \ldots, c_{rj_r}$ 皆非零 (一般情形下倾向于选为 1), $1 \le j_1 < j_2 < \cdots < j_r \le n$, 而 d_{r+1} 可能为 0. 并且一般情况下, 我们会有 $j_1 = 1$.

定理 3.2.13. 线性方程组通过逐步消元, 总可以化为阶梯形方程组. 等价地, 其增广矩阵总可以利用初等变换化为如上的标准形. 此时, 我们有如下的性质.

^{*}Thomas S. Shores, *Applied linear algebra and matrix analysis*, 2nd ed., Undergraduate Texts in Mathematics, Springer, Cham, 2018.

$ \begin{pmatrix} 0 \cdots 0 & c_{1j_1} \cdots & c_{2j_2} \\ 0 \cdots & c_{2j_2} \cdots & c_{2n} \end{pmatrix} $	
$0 \cdots 0 c_{rj_r} \cdots c_{rn}$	
0 0	$\begin{bmatrix} d_{r+1} \\ \dots \end{bmatrix}$
0	0

图 3.1: 增广矩阵的标准形式

- (1) 若 $d_{r+1} \neq 0$, 则原方程组无解.
- (此时的等价方程组里会出现形如 $0x_1 + \cdots + 0x_n = d_{r+1} \neq 0$ 的无解方程)
- (2) 若 $d_{r+1} = 0$, 且 r = n, 则方程组有唯一解. (此时的方程组本质上为 $n \times n$ 的严格三角形的方程组; 对方程组进行回代的操作即可看到这一点)
- (3) 若 $d_{r+1} = 0$, 而 r < n (即有效方程的个数小于未知元的个数),则原方程组有多解. (此时,通常会选取 x_i ($i \notin \{j_1, j_2, \ldots, j_r\}$) 这 n-r 个变元为自由元 (free variables),将含有这些自由元的项移到方程组的右边,则得到了关于 $x_{j_1}, x_{j_2}, \ldots, x_{j_r}$ 这些主元所对应的保留下来的未知元 (bound variables) 的严格三角形的方程组. 对于每组确定的自由元的取值,这些主元所对应的未知元都有唯一的解,从而原方程组有无穷多解. 需要进一步说明两点. 其一,自由元的选取方式并不是唯一的,但是自由元的个数总是固定的. 其二,虽然有可能有其它的自由元的选取方式,但是其选取方式并不好统一描述,而这儿的选取方式总是简单易行的.)

定理的证明在课堂上不详细给出, 由学生课后自行阅读. 关于上面的第 (3) 点, 我们举一个简单的例子.

例 3.2.14. 假定 3×4 的方程组的增广矩阵可以化简为如下的 (约化) 标准形:

$$\begin{pmatrix} \boxed{1} & 2 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

则主元在第 1 与第 3 列出现, 而我们将以 x_2 和 x_4 为自由元. 上面的矩阵表示等价于

$$x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

从而我们的线性方程组的通解的列向量表示 (solution vector) 为

$$x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} - x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - x_4 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix},$$

即

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 - 2x_2 - 3x_4 \\ 6 - 5x_4 \end{pmatrix}.$$

我们一般会将通解写成

$$x_1 = 4 - 2t_1 - 3t_2$$
, $x_2 = t_1$, $x_3 = 6 - 5t_2$, $x_4 = t_2$

或等价地,

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix},$$

其中参数 $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ 任意.

习题 3.2.15. 在上面的例题中, 我们还可以选取哪些未知元来组成自由元?

推论 3.2.16. 齐次线性方程组 (即 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$ 的情形) 总是有零解 (平凡解) 的. 它有非零解的充要条件是 r < n. 特别地, 若 m < n (由于 $r \le m$, 故有 r < n), 齐次线性方程组必有非零解.

从教学的角度来看,同学们在初步掌握了之前关于方程组求解的基本理论 (定理 3.2.13) 后,需要加强如下类型题目的训练.

例 3.2.17. 对于参数 a 的取值, 讨论如下方程组的解的情况:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 3 \\ 2x_1 + x_2 - \mathbf{a}x_3 = 9 \\ x_1 - 2x_2 - 3x_3 = -6 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -a & 9 \\ 1 & -2 & -3 & -6 \end{pmatrix}$$

提示学生 利用软件 熟悉含参 数的线性 方程组的 求解

形的优越

$$\xrightarrow[-r_1 \to r_3]{-2r_1 \to r_2} \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 3 \\
0 & -1 & -a - 2 & 3 \\
0 & -3 & -4 & -9
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-3r_2 \to r_3} \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 3 \\
0 & -1 & -a - 2 & 3 \\
0 & 0 & 3a + 2 & -18
\end{pmatrix}.$$

故方程组无解的充要条件是 3a+2=0, 即 $a=-\frac{2}{3}$.

当 $a \neq -\frac{2}{3}$ 时,方程组的有效方程个数 = 未知元个数,从而方程组有唯一解.接下来,利用回代,我们可以解出

$$x_1 = -\frac{6}{3a+2}$$
, $x_2 = \frac{9a+30}{3a+2}$, $x_3 = -\frac{18}{3a+2}$.

例 3.2.18. 当参数 λ 为何值时, 下列方程组有解? 在有解的条件下, 求出其通解.

教材例题 3.3.1

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 + 4x_4 = 2 & \Leftrightarrow & \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 & 4 & 2 \\ 1 & 7 & -4 & 11 & \lambda \end{pmatrix} \\ \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 & 2 \\ 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 7 & -4 & 11 & \lambda \end{pmatrix} \xrightarrow{-2r_1 \to r_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 & 2 \\ 0 & -5 & 3 & -7 & -3 \\ 0 & 5 & -3 & 7 & \lambda - 2 \end{pmatrix} \\ \xrightarrow{r_2 \to r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 & 2 \\ 0 & -5 & 3 & -7 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda - 5 \end{pmatrix}.$$

由此可以看出,方程组无解的充要条件是 $\lambda - 5 \neq 0$, 即 $\lambda \neq 5$.

当 $\lambda=5$ 时,方程组的有效方程个数 =2< 未知元个数 =5,因此方程组有多解. 我们可以以 x_1 和 x_2 为主元,以 x_3,x_4 为自由元. 将上面的矩阵作进一步的简化,可以得到

$$\xrightarrow{-\frac{1}{5}r_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & -\frac{3}{5} & \frac{7}{5} & \frac{3}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{-2r_2 \to r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{5} & \frac{6}{5} & \frac{4}{5} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{5} & \frac{7}{5} & \frac{3}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

从而 (这一步如果没有反应过来, 请回顾一下例 3.2.14 中的解答过程), 方程组的通解为

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{5} \\ \frac{3}{5} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} -\frac{1}{5} \\ \frac{3}{5} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ -\frac{7}{5} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \iff \begin{cases} x_1 = \frac{4}{5} - \frac{1}{5}t_1 - \frac{6}{5}t_2 \\ x_2 = \frac{3}{5} + \frac{3}{5}t_1 - \frac{7}{5}t_2 \\ x_3 = t_1 \\ x_4 = t_2 \end{cases}$$

其中参数 $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ 任意.

- 习题 3.2.19. (1) 给出一个由 3 个方程构成的关于未知元 x_1, x_2, x_3 的齐次线性方程组,使得 $x_1 = 3, x_2 = -2, x_3 = 1$ 是它的一个解,并且方程组的增广矩阵的约化标准形的主元在前两列.
 - (2) 是否存在一个由 3 个方程构成的关于未知元 x_1, x_2, x_3 的齐次线性方程组, 使得 $x_1 = 3, x_2 = -2, x_3 = 1$ 仍然是它的一个解, 但是方程组的增广矩阵的约化标准形 主元在第一列和第三列?

习题 3.2.20. 苯甲酸 (化学式为 $C_7H_6O_2$) 氧化后会分解为二氧化碳和水, 即我们有化学方程 $C_7H_6O_2+O_2\to CO_2+H_2O$. 平衡该化学方程式.

本章的讨论初步解决了线性方程组的求解问题,其内容与方法本质上还是初等的. 细致看来,还有些相关的理论问题可以探讨:

- (1) 增广矩阵的标准形里的 r 是否唯一?
- (2) 这个 r 反映了该线性方程组的什么几何、代数特性?
- (3) 方程组在可解时的解集有什么几何性质?
- (4) 在特殊情形下, 方程组有怎样的公式解?
- (5) 等等.

这些问题的解决,需要我们在后续章节中对矩阵、行列式、线性空间等代数对象作进一步地讨论.

第四章 矩阵与行列式

4.1 矩阵的定义

在前面一章里, 我们用矩阵和向量储存线性方程组的核心信息, 协助方程组的求解. 从这一章开始, 我们从矩阵自身出发, 来正式学习与之相关的系列知识.

矩阵记号 简单地说, 矩阵 (matrix) 就是一个矩形的数字阵列. 一个 m 行和 n 列的矩阵称为 $m \times n$ 矩阵, 而 $m \times n$ 称为它的维数 (size). 矩阵中出现的数称为该矩阵的元素 (entry) 或标量 (scalar). 当我们引用矩阵时, 通常用大写字母 A, B, C 等来表示矩阵. 一般地, 习惯上会用 a_{ij} 或者 $a_{i,j}$ 表示矩阵 A 的第 i 行第 j 列的元素, 并称之为 A 的第 (i,j) 元素. 因此, 若 A 是一个 $m \times n$ 矩阵, 则一般会写成

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad \vec{\mathbb{D}} \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}.$$

有时候还会将上面的写法简记为 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ 或 $\mathbf{A} = (a_{ij})$. 类似地, 矩阵 \mathbf{B} 可表示为 (b_{ij}) , 矩阵 \mathbf{C} 可表示为 (c_{ij}) 等等.

在我们的讨论中, 矩阵的元素通常取值于 $F = \mathbb{R}$ 或 \mathbb{C} . 此时, 我们也称该矩阵是 F 上的矩阵. F 上的 $m \times n$ 矩阵的全体记作 $F^{m \times n}$.

F 中的元素也可以自然地被视为一个 1×1 矩阵.