

第十三次作业参考

贺维易，王睿

2023 年 6 月 19 日

目录

1	6 月 6 日布置的作业	2
1.1	教材习题 P245:3(3)(4),4(1)(2),5(2)	2
1.2	补充习题 1	4
2	6 月 8 日布置的作业	5
2.1	教材习题 P245:5(4),6,7,8,9	5

一点说明

- (i) 作业讲义部分题过程可能有省略。如对作业仍有疑问可以在群里或答疑课上讨论。
- (ii) 作业讲义会随时间更新。
- (iii) 请及时核对自己在 BB 系统里的分数，如有问题请向对应的助教反馈。
- (iv) 附录里的内容仅供有兴趣的同学参考，有可能涉及之后才会学习或课外的知识，不要求在现阶段掌握。
- (v) 讲义最好用电脑打开，文档内置了链接功能，复习或查看指定的作业很方便。

成绩说明：成绩公式为

$$\text{score} = \begin{cases} 10 - k \cdot \max\{n - n_0, 0\} & \text{未迟交} \\ 5 & \text{迟交} \end{cases}$$

其中 n 为错题数， n_0 为容忍度； k 为系数，取决于当周作业的题量。第 13 次不考虑补充题共 10 题， $n = 10$ ，考虑到一些同学出现了计算失误、笔误、抄错题目等等情况， $n_0 = 1$ ； $k = 0.5$ 。对于一些不严格的证明，助教也会酌情给分。也意味着作业得到满分不代表作业没有问题，请认真查看自己的作业。

上述评分标准对每个助教都成立。

1 6月6日布置的作业

1.1 教材习题 P245:3(3)(4),4(1)(2),5(2)

习题 1 (教材习题 3(3)(4)). 求正交变换化下列实二次型为标准形:

(3) $Q = 6x_1x_2 + 6x_1x_3 + 6x_2x_3$;

(4) $Q = 2x_1x_2 - 2x_3x_4$.

解. 将实对称阵正交相似到对角阵

(3) 二次型的矩阵是

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 3 & 0 & 3 \\ 3 & 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

它的特征值为 $\lambda_1 = 6, \lambda_2 = -3$ (两重).

对于 $\lambda_1 = 6$, 得特征向量 $\mathbf{x}_1 = (1, 1, 1)^T$, 把它单位化得 $\mathbf{e}_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)^T$.

对于 $\lambda_2 = -3$, 得特征向量 $\mathbf{x}_2 = (-1, 1, 0)^T, \mathbf{x}_3 = (-1, 0, 1)^T$. 把它们标准正交化得 $\mathbf{e}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0)^T, \mathbf{e}_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(-1, -1, 2)^T$.

于是原二次型为标准形为 $\tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = 6y_1^2 - 3y_2^2 - 3y_3^2$. 相应的变换矩阵为

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

(4) 二次型的矩阵是

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

它的特征值为 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1$ (均为两重).

对于 $\lambda_1 = 1$, 得特征向量 $\mathbf{x}_1 = (1, 1, 0, 0)^T, \mathbf{x}_2 = (0, 0, -1, 1)^T$, 把它们标准正交化得 $\mathbf{e}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0, 0)^T, \mathbf{e}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(0, 0, -1, 1)^T$.

对于 $\lambda_2 = -1$, 得特征向量 $\mathbf{x}_3 = (-1, 1, 0, 0)^T, \mathbf{x}_4 = (0, 0, 1, 1)^T$. 把它们标准正交化得 $\mathbf{e}_3 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0, 0)^T, \mathbf{e}_4 = \frac{1}{\sqrt{2}}(0, 0, 1, 1)^T$.

于是原二次型为标准形为 $\tilde{Q}(y_1, y_2, y_3, y_4) = y_1^2 + y_2^2 - y_3^2 - y_4^2$. 相应的变换矩阵为

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

□

习题 2 (教材习题 4(1)(2)). 用配方法将下列二次型化为标准形, 并求相应的可逆线性变换:

$$(1) Q = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_1x_2 + x_1x_3 + x_2x_3$$

$$(2) Q = x_1^2 + x_2x_3$$

解. (1) 易见 $Q = \frac{1}{2}[(x_1+x_2)^2 + (x_1+x_3)^2 + (x_2+x_3)^2]$, 故令 $y_1 = x_1+x_2, y_2 = x_1+x_3, y_3 = x_2+x_3$, 得到 $Q(x_1, x_2, x_3) = \tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = \frac{1}{2}(y_1^2 + y_2^2 + y_3^2)$. 相合变换矩阵

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

(2) 令 $x_1 = y_1, x_2 = y_2 + y_3, x_3 = y_2 - y_3$. 得到 $Q(x_1, x_2, x_3) = \tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$. 相合变换矩阵

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

□

习题 3 (教材习题 5(2)). 用初等变换法将下列二次型化成标准型, 并求相应的可逆线性

变换。(2) $Q = \mathbf{x}^T \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

解. 这里用初等变换法, 将单位矩阵放在待变换矩阵的下面, 对待变换矩阵作成对的初等行、列变换, 同时仅对单位阵作初等列变换, 下面在初等变换的记号上有所省略。注意采用行的形式作初等变换也是可以的。

对 Q 作初等相合变换化为对角矩阵

$$\begin{pmatrix} Q \\ I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_2 \rightarrow c_1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_1 \rightarrow c_3, -c_2 \rightarrow c_3} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

于是原二次型的标准形为 $\tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = -y_1^2 + y_2^2 + y_3^2$. 相应的变换矩阵为

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

□

1.2 补充习题 1

习题 4 (补充习题 1). 研究特征值为 λ_1 和 λ_2 的二阶对称实矩阵 \mathbf{A} , 求其元素 a_{12} 可能取的值之最大者和最小者.

证明. 设实对称矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$. 特征多项式为 $p(\lambda) = \lambda^2 - (a_{11} + a_{22})\lambda + a_{11}a_{22} - a_{12}^2$,

由韦达定理

$$\begin{cases} \lambda_1 \lambda_2 = a_{11}a_{22} - a_{12}^2 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = a_{11} + a_{22} \end{cases}$$

因此 $a_{12}^2 = a_{11}a_{22} - \lambda_1\lambda_2 \in [0, \left(\frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2}\right)^2 - \lambda_1\lambda_2 = \left(\frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2}\right)^2]$, 因此 a_{12} 最小值为 $-\left|\frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2}\right|$, 最大值为 $\left|\frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2}\right|$. □

2 6月8日布置的作业

2.1 教材习题 P245:5(4),6,7,8,9

习题 5 (教材习题 5(4)). 用初等变换法将下列二次型化成标准型, 并求相应的可逆线性

变换。(4) $Q = \mathbf{x}^T \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

解. 这里用初等变换法, 将单位矩阵放在待变换矩阵的下面, 对待变换矩阵作成对的初等行、列变换, 同时仅对单位阵作初等列变换。在箭头上方的是对上方矩阵所作变换, 在箭头下方的是对下方矩阵所作变换。

对 Q 作初等相合变换化为对角矩阵

$$\begin{aligned}
 \begin{pmatrix} Q \\ I \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{\{c_2 \rightarrow c_1, r_2 \rightarrow r_1\} \\ c_2 \rightarrow c_1}]{\substack{\{c_2 \rightarrow c_1, r_2 \rightarrow r_1\} \\ c_2 \rightarrow c_1}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_2, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_2\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_2}]{\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_2, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_2\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &\xrightarrow[\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_3, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_3\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_3}]{\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_3, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_3\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ 0 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_4, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_4\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_4}]{\substack{\{-\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_4, -\frac{1}{2}r_1 \rightarrow r_4\} \\ -\frac{1}{2}c_1 \rightarrow c_4}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ 0 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &\xrightarrow[\substack{\{c_2 \rightarrow c_3, r_2 \rightarrow r_3\} \\ c_2 \rightarrow c_3}]{\substack{\{c_2 \rightarrow c_3, r_2 \rightarrow r_3\} \\ c_2 \rightarrow c_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & 0 & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & 0 & -\frac{1}{4} \\ 1 & -\frac{1}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{\{-c_2 \rightarrow c_4, -r_2 \rightarrow r_4\} \\ -c_2 \rightarrow c_4}]{\substack{\{-c_2 \rightarrow c_4, -r_2 \rightarrow r_4\} \\ -c_2 \rightarrow c_4}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -1 & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

于是原二次型为标准形为 $\tilde{Q}(y_1, y_2, y_3) = y_1^2 - \frac{1}{4}y_2^2$. 相应的变换矩阵为

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -1 & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

□

习题 6 (教材习题 6). 试证: 在实数域上, 对称矩阵 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ 不相合。

证明. 根据惯性定理容易看到 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ 的惯性指数不同 (正/负惯性指数), 因此两者不相合。或显式地写出证明, 考虑二次型 $Q(x_1, x_2, \dots, x_n) := X^T A X, A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, 若存在可逆变换 $B = P^T A P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = P^T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} P = P^T P$ 使得两矩阵相合, 此时 $Q(y_1, y_2, \dots, y_n) = Y^T B Y = (PY)^T (PY) \geq 0, X = PY$, 而根据 $Q(y_1, y_2, \dots, y_n) = Y^T B Y = Y^T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} Y$ 可取 $Y = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 使得 $Q(y_1, y_2, \dots, y_n) < 0$ 发生矛盾, 因此矩阵 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ 不相合。

为什么要求实数域: 因为非实数不一定有 $x^2 \geq 0$ 。

□

习题 7 (教材习题 7). 设 A 是 n 阶实对称矩阵, 且 $A^2 = A$, 求 A 的相合标准型。

证明. 相合标准型只关心特征值的正负。对于 n 阶实对称矩阵 A , 总存在同阶正交阵 T 使得 $T^{-1} A T = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ 为对角阵, 有 $A^2 = (T \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) T^{-1})^2 = T \text{diag}(\lambda_1^2, \lambda_2^2, \dots, \lambda_n^2) T^{-1} = A = T \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) T^{-1} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_1^2 \geq 0, \dots, \lambda_n = \lambda_n^2 \geq 0 \Rightarrow \lambda_i = 0 \text{ or } 1$, 说明 A 特征值没有负项, 因此相合标准型为 $\begin{pmatrix} I_r & \\ & O \end{pmatrix}, r = \text{rank}(A)$. □

习题 8 (教材习题 8). 证明: 秩为 r 的对称矩阵可以表示成 r 个秩为 1 的对称矩阵之和。

证明. 对于秩为 r 的对称矩阵 A , 可通过相合变换化为

$$A = P^T \begin{pmatrix} D & \\ & O \end{pmatrix} P, D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r), \lambda_i \neq 0$$

. 取 $B_i = P^T \begin{pmatrix} D'_i & \\ & O \end{pmatrix} P, D'_i = \text{diag}(0, \dots, \lambda_i, \dots, 0)$, 则 $A = \sum_{i=1}^r B_i$, 且 $B_i^T = \left(P^T \begin{pmatrix} D'_i & \\ & O \end{pmatrix} P \right)^T = P^T \begin{pmatrix} D'_i & \\ & O \end{pmatrix} P = B_i, \text{rank}(B_i) = \text{rank}(D'_i) = 1$ □

习题 9 (教材习题 9). 设 A 是一个 n 阶方阵, 证明:

(1) A 是反对称矩阵当且仅当对任意一个 n 维向量 x , 有 $x^T A x = 0$

(2) 如果 A 是对称矩阵, 且对任意一个 n 维向量 x , 有 $x^T A x = 0$, 则 $A = O$

证明. (1)

(i) A 是反对称矩阵 \rightarrow 对任意一个 n 维向量 x , 有 $x^T A x = 0$ 。 A 是反对称矩阵说明 $a_{ii} = 0, a_{ij} = -a_{ji}$ 若 $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, 则 $x^T A x = \sum_{i,j=1}^n x_i a_{ij} x_j =$

$$\sum_{i,j=1, i \neq j}^n x_i a_{ij} x_j = \sum_{i,j=1, i < j}^n x_i a_{ij} x_j + \sum_{i,j=1, i > j}^n x_i a_{ij} x_j = \sum_{i,j=1, i < j}^n x_i a_{ij} x_j + \sum_{i,j=1, i < j}^n x_j a_{ji} x_i = \sum_{i,j=1, i < j}^n x_i (a_{ij} + a_{ji}) x_j = 0$$

(ii) A 是反对称矩阵 \leftarrow 对任意一个 n 维向量 x , 有 $x^T A x = 0$ 。若 $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, 则 $x^T A x = \sum_{i,j=1}^n x_i a_{ij} x_j$; 取 $x = (0, 0, \dots, x_i = 1, \dots, 0)$, 则 $x^T A x = x_i a_{ii} x_i = a_{ii} = 0$; 取 $x = (0, x_i = 1, \dots, x_j = 1, \dots, 0)$, 则 $x^T A x = x_i a_{ii} x_i + x_j a_{jj} x_j + x_i a_{ij} x_j + x_j a_{ji} x_i = a_{ij} + a_{ji} = 0 \Rightarrow a_{ij} = -a_{ji}$, 说明 A 是反对称矩阵。

(2) 只要能熟练利用相合对角化, 结论是显然的。利用 x 的任意性, 不断选择一些 x 证明每个特征值都是 0 即可。 \square

致谢

感谢各助教对本文档的校对工作和内容补充，感谢申伊堉老师以及同学对助教工作的支持。