

## Cramer 法则 (Cramer's Rule)

**定理 4.3.52.** 若  $A = (a_{ij})_{n \times n}$  为可逆矩阵,  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ ,  $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$ , 则线性方程组 教材定理 4.3.9

$Ax = b$  有唯一解. 该解满足  $x_i = |A_i|/|A|$ , 其中  $A_i$  为  $A$  的第  $i$  列换成  $b$  后得到的新矩阵.\*

证明. 若  $A$  可逆, 则方程组显然有唯一解  $x = A^{-1}b$ . 此时, 设  $\beta_1, \dots, \beta_n$  分别为  $A$  的各个列向量, 则  $b = \sum_j x_j \beta_j$ , 其中  $x = (x_1, \dots, x_n)^T$ . 于是,

$$\begin{aligned} \det(A_i) &= \det(\beta_1, \dots, \beta_{i-1}, b, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n) = \det(\beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \sum_j x_j \beta_j, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n) \\ &= \sum_j x_j \det(\beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \beta_j, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n) = x_i \det(\beta_1, \dots, \beta_n) = x_i \det(A), \end{aligned}$$

其中求和式里, 若  $j \neq i$ , 则相应的行列式为 0. 从而,  $x_i = \det(A_i)/\det(A)$ . □

**例 4.3.53.** 设  $a_1, a_2, \dots, a_n$  是互不相同的数. 解方程组

$$\begin{cases} x_1 + a_1 x_2 + \cdots + a_1^{n-1} x_n = 1, \\ x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_2^{n-1} x_n = 1, \\ \vdots \\ x_1 + a_n x_2 + \cdots + a_n^{n-1} x_n = 1. \end{cases}$$

注. 需要指出的是, 利用 Cramer 法则来计算  $n$  阶线性方程组时, 需要计算  $n+1$  个  $n$  阶行列式, 一般而言其计算量是比较大的. 此时, Cramer 法则并不是实用的求解方法.

\*克莱因所著的《古今数学思想》里介绍: 用行列式的方法解含有两个、三个和四个未知量的联立线性方程, 可能在 1729 年, 是由麦克劳林开创的, 并发表在他的遗作《代数论著》(Treatise of Algebra, 1748) 中. 虽然书中的记法不太好, 但是他的法则是我们今天所使用的法则. 克莱姆把它发表在他的《线性代数分析导言》(Introduction a l'analyse des lignes courbes algebriques, 1750) 中. 克莱姆给出了一条法则, 用于确定经过五个点的般的二次曲线  $A + By + Cx + Dy^2 + Exy + x^2 = 0$  的系数. 他的行列式和现在一样, 是这样一些乘积的和, 这些乘积是在每一行和每一列中取一个且只取一个元素组成: 每一个乘积的符号是这样确定的, 即从标准次序出发, 得到这些元素的排列所需的重排数, 如果这个数是偶数, 则符号是正的, 否则就是负的. 1764 年, 贝祖把确定行列式每一项的符号的手续系统化了. 给定了含  $n$  个未知量的  $n$  个齐次线性方程, 贝祖证明: 系数行列式等于零 (结式等于零) 是这方程组有非零解的条件.

解. 该线性方程组的系数方阵的行列式为

$$\begin{vmatrix} 1 & a_1 & \cdots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & \cdots & a_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & a_n & \cdots & a_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i) \neq 0.$$

故该方程组有唯一解. 显然,

$$x_1 = 1, \quad x_2 = x_3 = \cdots = x_n = 0$$

是它的 (唯一) 解.

若使用定理 4.3.52 中的记号, 则  $j = 1$  时,  $\mathbf{A} = \mathbf{A}_1$  可逆, 从而  $x_1 = 1$ . 而对于  $j = 2, 3, \dots, n$ ,  $\mathbf{A}_j$  中的第 1 列和第  $j$  列相等, 从而  $\det(\mathbf{A}_j) = 0$ , 进而有  $x_j = 0$ .  $\square$

**习题 4.3.54.** 设  $\mathbf{A} = \mathbf{A}(t) = (a_{ij}(t))$  是一个可逆方阵, 其每个元素都是关于实变量  $t$  的可微函数. 记  $\mathbf{A}' = \mathbf{A}'(t) = (a'_{ij}(t))$  为对每个元素都求导后得到的方阵. 证明: 行列式  $\det(\mathbf{A})$  作为  $t$  的函数的导数满足

$$\frac{d}{dt}(\det(\mathbf{A})) = \det(\mathbf{A}) \cdot \text{tr}(\mathbf{A}' \cdot \mathbf{A}^{-1}).$$

## 4.4 初等变换

**定理 4.4.1.** 对于任意矩阵  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ , 存在一系列的  $m$  阶初等矩阵  $\mathbf{P}_1, \dots, \mathbf{P}_s$  和  $n$  阶初等矩阵  $\mathbf{Q}_1, \dots, \mathbf{Q}_t$  使得 教材定理 4.4.3

$$\mathbf{P}_s \cdots \mathbf{P}_1 \mathbf{A} \mathbf{Q}_1 \cdots \mathbf{Q}_t = \begin{pmatrix} \mathbf{I}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}.$$

证明. 我们只需证明存在一系列的行和列的初等变换, 将  $\mathbf{A}$  化为  $\begin{pmatrix} \mathbf{I}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}$  的形式.

$$\mathbf{A} \xrightarrow[\text{Gauss 消元法}]{\text{一系列的初等行变换}} \text{约化标准形} \xrightarrow[\text{其次, 适当交换列}]{\text{首先, 用各行主元 1 将该行其它元素消为 0}} \begin{pmatrix} \mathbf{I}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}. \quad \square$$

很明显, 上面定理中的  $r$  是  $\mathbf{A}$  的行标准形 (阶梯形矩阵) 的主元的个数 (非零行数). 另外, 将上面定理中的矩阵乘积  $\mathbf{P}_s \cdots \mathbf{P}_1$  记作  $\mathbf{P}$ , 矩阵乘积  $\mathbf{Q}_1 \cdots \mathbf{Q}_t$  记作  $\mathbf{Q}$ , 则  $\mathbf{P}$  和  $\mathbf{Q}$  分别为  $m$  阶和  $n$  阶可逆矩阵. 此时有

**推论 4.4.2.** 对于任意矩阵  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$ , 存在  $m$  阶可逆矩阵  $\mathbf{P}$  和  $n$  阶可逆矩阵  $\mathbf{Q}$ , 教材定理 4.4.4  
使得  $\mathbf{PAQ} = \begin{pmatrix} \mathbf{I}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}.$

求逆矩阵的初等变换法 考虑分块矩阵

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{I}_n \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{这些 } \mathbf{P}_i \text{ 是初等矩阵}]{\substack{\text{假定存在一系列的初等行变换} \\ \text{等同于依次左乘了 } \mathbf{P}_1, \dots, \mathbf{P}_s}} \begin{pmatrix} \mathbf{I}_n & \mathbf{X} \end{pmatrix},$$

其中  $\mathbf{A}$  为  $n$  阶方阵. 若记  $\mathbf{P} = \mathbf{P}_s \cdots \mathbf{P}_1$ , 则上面的操作说明

$$\begin{pmatrix} \mathbf{I}_n & \mathbf{X} \end{pmatrix} = \mathbf{P} \begin{pmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{I}_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{PA} & \mathbf{PI}_n \end{pmatrix}.$$

即

$$\mathbf{PA} = \mathbf{I}_n, \quad \mathbf{PI}_n = \mathbf{X}.$$

从而  $\mathbf{X} = \mathbf{P} = \mathbf{A}^{-1}$  为可逆矩阵  $\mathbf{A}$  的逆. 这是我们求方阵的逆的标准方法, 大家需要熟练掌握. 当然, 我们需要说明, 若  $\mathbf{A}$  可逆, 则这个方法一定可以求出  $\mathbf{A}^{-1}$ . 这是因为此时  $\mathbf{A}^{-1}$  也可逆, 从而可以表示成初等方阵的乘积:  $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{P}_s \cdots \mathbf{P}_1$ . 对  $\begin{pmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{I}_n \end{pmatrix}$  依次施行  $\mathbf{P}_1, \dots, \mathbf{P}_s$  所对应的初等行变换即可.

另外, 对称地, 我们也可以有

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{I}_n \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{一系列的初等列变换}} \begin{pmatrix} \mathbf{I}_n \\ \mathbf{A}^{-1} \end{pmatrix}.$$

例 4.4.3. 求可逆方阵  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$  的逆矩阵.

解.

$$\begin{aligned} (\mathbf{A} \quad \mathbf{I}_3) &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[-2r_1 \rightarrow r_3]{-3r_1 \rightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -5 & -3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -5 & -3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[-3r_2 \rightarrow r_3]{r_2 \rightarrow r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 7 & 3 & 1 & -3 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{\frac{1}{7}r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3/7 & 1/7 & -3/7 \end{pmatrix} \xrightarrow[4r_3 \rightarrow r_2]{2r_3 \rightarrow r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1/7 & 2/7 & 1/7 \\ 0 & 1 & 0 & -2/7 & 4/7 & -5/7 \\ 0 & 0 & 1 & 3/7 & 1/7 & -3/7 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

这说明

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} -1/7 & 2/7 & 1/7 \\ -2/7 & 4/7 & -5/7 \\ 3/7 & 1/7 & -3/7 \end{pmatrix}.$$

□

其计算可  
以留作课  
前热身题

例 4.4.4. 设  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$ , 用上面的方法, 在做过一系列的初等行变换后, 我们有

$$(A \ I) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{rref}(A, I) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 & 0 & 2 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 2 & 0 & -1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

其计算可以留作课前热身题

从中间的阶梯标准形就可以看出,  $A$  不是可逆矩阵; 因为有可逆矩阵左乘它得到一个不可逆矩阵. 当然, 由于  $\det(A) = 0$ , 我们也可以很容易地看到这一点.

### 分块矩阵的初等行变换

- (1) 两个块行互换位置;
- (2) 用一个可逆矩阵左乘某一块行;
- (3) 用一个矩阵  $P$  (不要求可逆) 左乘某一块行加到另一块行上. 例如

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \xrightarrow{Pr_1 \rightarrow r_2} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ PA_{11} + A_{21} & PA_{12} + A_{22} \end{pmatrix}.$$

注意, 这里的  $r_1$  表示的分块矩阵的第一个块行, 不是元素的第一行. 类似地, 还有分块矩阵的初等列变化. 但是对应的 (2) 和 (3) 需要考虑的是矩阵的右乘, 而记号上我们会采用  $c_i P \rightarrow c_j$  等等.

类似于初等矩阵的定义, 将分块单位阵 (单位阵分块后得到的分块矩阵) 经过一次初等行 (列) 变换后得到的分块矩阵称为分块初等矩阵.

类似于之前的结果 (定理 4.3.22), 对于分块矩阵作初等行 (列) 变换等同于用一个相应的分块初等矩阵左乘 (右乘).

例 4.4.5. 设  $A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ O & A_{22} \end{pmatrix}$ , 其中  $A_{11}, A_{22}$  为方阵. 故  $\det(A) = \det(A_{11}) \det(A_{22})$  (参见习题 4.3.33), 从而  $A$  可逆当且仅当  $A_{11}$  和  $A_{22}$  皆为可逆矩阵. 假设这一条件得到满足, 我们通过初等行变换来求  $A$  的逆矩阵:

$$(A \ I) = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & I & O \\ O & A_{22} & O & I \end{pmatrix} \xrightarrow[A_{22}^{-1}r_2]{A_{11}^{-1}r_1} \begin{pmatrix} I & A_{11}^{-1}A_{12} & A_{11}^{-1} & O \\ O & I & O & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-A_{11}^{-1}A_{12}r_2 \rightarrow r_1} \begin{pmatrix} I & O & A_{11}^{-1} & -A_{11}^{-1}A_{12}A_{22}^{-1} \\ O & I & O & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}.$$

这说明

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_{11}^{-1} & -A_{11}^{-1}A_{12}A_{22}^{-1} \\ O & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}.$$

习题 4.4.6. 设  $A$  和  $B$  都是  $n$  阶方阵, 求分块矩阵  $\begin{pmatrix} I & A & C \\ O & I & B \\ O & O & I \end{pmatrix}$  的逆.

习题 4.4.7. (1) 设  $A, B$  为  $n$  阶方阵, 且  $I - BA$  可逆. 求矩阵  $M = \begin{pmatrix} I & A \\ B & I \end{pmatrix}$  的逆矩阵.

(2) 在  $I - AB$  可逆的条件下重新求上面的  $M$  的逆矩阵.

(3) 证明:  $I - AB$  可逆的充要条件是  $I - BA$  可逆 (参见教材 P115#25, 其中 #25 的公式称为 *Schur* 公式 (的特殊形式) 或 *Sylvester* 行列式公式, 需要牢记).

习题 4.4.8. 设  $B \in F^{n \times m}$ ,  $A \in F^{m \times n}$ . 证明  $\begin{pmatrix} B & I_n \\ O & A \end{pmatrix}$  可逆的充要条件是  $AB$  可逆.

例 4.4.9.

$$\begin{pmatrix} I & O \\ P & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ PA_{11} + A_{21} & PA_{12} + A_{22} \end{pmatrix}.$$

若对该式两边同取行列式, 由于  $\det \begin{pmatrix} I & O \\ P & I \end{pmatrix} = 1$  (参见习题 4.3.33), 这步计算表明对于分块矩阵的倍加行 (列) 操作不改变相应矩阵的行列式.\*

进一步地, 若其中的  $A_{11}$  为方阵,  $A_{22}$  为方阵, 且  $A_{11}$  可逆, 那么我们可以选取  $P = -A_{21}A_{11}^{-1}$  (为了用  $A_{11}$  消去  $A_{21}$ ), 从而得到

$$\begin{pmatrix} I & O \\ -A_{21}A_{11}^{-1} & I \end{pmatrix} \underbrace{\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}}_A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ O & -A_{21}A_{11}^{-1}A_{12} + A_{22} \end{pmatrix}.$$

---

\*对于分块矩阵的另外两个类型的初等变换, 其对行列式的改变就没有这么简单, 计算时需要慎重. 请务必想清楚相应的变换公式.

其中右下角的  $-A_{21}A_{11}^{-1}A_{12} + A_{22}$  称为  $A_{11}$  在  $A$  中的 *Schur* 补. 若取行列式 (参见习题 4.3.33), 则得到 *Schur* 行列式公式

$$\begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{vmatrix} = |A_{11}| \cdot |-A_{21}A_{11}^{-1}A_{12} + A_{22}|.$$

例 4.4.10. 设  $A, B$  为  $n$  阶方阵, 证明:

$$\begin{vmatrix} A & B \\ B & A \end{vmatrix} = |A + B| \cdot |A - B|.$$

证明.

$$\begin{vmatrix} A & B \\ B & A \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2 \rightarrow r_1} \begin{vmatrix} A+B & A+B \\ B & A \end{vmatrix} \xrightarrow{-c_1 \rightarrow c_2} \begin{vmatrix} A+B & O \\ B & A-B \end{vmatrix} = |A+B| \cdot |A-B|. \quad \square$$

下面的例子展示了微扰法的技巧; 其本质是  $n$  阶可逆方阵的全体在  $F^{n \times n}$  中稠密.

例 4.4.11. 设  $A, B, C, D$  为 4 个  $n$  阶复方阵, 满足  $AC = CA$ . 证明:

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |AD - CB|.$$

证明. (1) 先考虑矩阵  $A$  可逆的情形. 此时

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} \xrightarrow[\text{用第一行的 } A \text{ 消去第二行的 } C]{-(CA^{-1})r_1 \rightarrow r_2} \begin{vmatrix} A & B \\ C - (CA^{-1})A & D - (CA^{-1})B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & B \\ O & D - CA^{-1}B \end{vmatrix} \\ = |A| |D - CA^{-1}B| = |AD - ACA^{-1}B|.$$

由于  $AC = CA$ , 可以推出  $ACA^{-1} = C$ . 从而上式为  $|AD - CB|$ .

(2) 假设  $A$  不可逆, 即  $|A| = 0$ . 考虑辅助矩阵  $A_t = A + tI$ , 其中  $t \in \mathbb{C}$ . 从而  $A_0 = A$ . 一个事实是:

$$|A_t| = |A + tI| = t^n + \text{tr}(A)t^{n-1} + \cdots + |A|,$$

是一个关于  $t$  的首项系数为 1 的  $n$  次复系数多项式, 其系数由矩阵  $A$  决定, 中间的其它系数比较复杂. 这个多项式最多有  $n$  个不同的复根, 将其全体记作  $T = \{t_1, \dots, t_m\}$ , 其中  $m \leq n$ . 故对任意的  $t \in \mathbb{C} \setminus T$ , 有  $|A_t| \neq 0$ , 从而  $A_t$  可逆. 注意到  $A_t C = C A_t$ , 由上面的讨论, 知道

$$\begin{vmatrix} A_t & B \\ C & D \end{vmatrix} = |A_t D - CB|.$$