# Computergestützte Methoden der exakten Naturwissenschaften

Computerphysik

Carlos Martín Nieto

Wintersemester 2013/2014

#### 1 Fehler

Ziel der Naturwissenschaften: Beschreibung der natur durch (einfache) Gleichungen und deren Lösungen

Gleichungen typischerweise nicht lösbar mit Papier und Bleistift.

Lösung 1 Gleichungen vereinfachen  $\hat{=}$  Näherung/Approximation

Lösung 2 Numerische Lösung von Gleichungen ⇒ diese Vorlesung

in Naturwissenschaften wichtig: Genauigkeit (den Fehler) von numerischen Rechenergebnissen beurteilen! Es gibt verschiedene Fehlerquellen

- 1. Eingabefehler durch Ungenauigkeiten in den Eingabedaten.
- 2. Näherungsfehler wenn statt exakten mathematische Ausdrücke vereinfachte Ausdrücke benutzt werden.
- 3. Modelfehler durch vereinfachte physikalische Modelle.
- 4. Rundungsfehler durch die numerische Darstellung von Zahlen und der damit verbundenden endlichen Genauigkeiten.

## 1.1 Näherungsfehler

Viele mathemiatische Ausdrücke, die in der Physik auftreten sind in der exakten Formulierung nicht oder sehr aufwendig zu berechnen  $\rightarrow$  Approximation  $\rightarrow$  Näherungsfehler. Häufig: Funktionen definiert durch unendliche Reihen.

Bsp 1 Exponenzialfunktionen

Die Funktion ist 
$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$$
. Die Näherung  $e^x = \sum_{n=0}^{N} \frac{x^n}{n!}$ 

$$\frac{df(x)}{dx} = F(x)$$
 werden durch e-Funktion gelöst.

Bsp 2 Lösung einer Differenzialgleichung im Kontinuum wird ersetzt durch Lösung der diskretisierten Gleichung.

Ausgangs-DG: 
$$\frac{d}{dx}f(x) = a \cdot f(x)$$
, Lösung  $f(x) = e^{ax}$ .  
Lösung durch Beschränkung auf diskrete Gitterpunkte.  $x_i$  mit  $x_{i+1} - x_i = \Delta x \rightarrow$ 

$$f(x) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i} = a \cdot \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{2}$$

Verbesserung der Näherung durch Verfeinerung der Diskretisierung, also  $\Delta x \to 0$ . Nachteil: mehr Rechenoperationen und damit mehr Rechenzeit, außerdem mehr Rundingsfehler (mehr in ??).

Ziel der Numerik: optimaler Kompromiss zwischen Fehler und Rechenzeit finden.

### 1.2 Modellfehler

#### **Beispiel** Planetenbewegung

Erster Keppler Gesetzt: Planeten bewegen sich auf elyptischen Bahnen, in einem Brennpunkt steht die Sonne.

Neutonische Bewegungsgleichung

$$\vec{F} = m \cdot \vec{a} = m \cdot \frac{d^2 \vec{r}(t)}{dt^2} = -G \frac{Mm\vec{r}}{|r|^3}$$

#### Modelnäherungen

- 1. Sonnenmass  $M \gg \text{Planetenmasse } m$  (leicht korrigierbar)
- 2. Reibungskraft  $\vec{F}_R = -\gamma \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$  vernachlässigt. OK für Planeten, wichtig für kleine Objekte.
- 3. Gravitationsgesetzt in der einfachen Form gilt nur für Kugeln!
- 4. Relativistische Effekte  $\rightarrow$  Merkur-Perikeldrehung.
- 5. Mehrkörperproblem  $r_i(t)$ , i = 1, ..., N

$$m_i \frac{d^2 r_i(t)}{dt^2} = \vec{F}_i = -\sum_{j \neq i} G m_i m_j \frac{\vec{r}_i(t) - \vec{r}_j(t)}{|v_i(t) - r_j(t)|^3}$$

Gleichung für N>2 wechselwirkende Massen kann leicht hingeschrieben werden (durch Summatia der Knüpfe). Lösung aber nur nummerisch möglich! Annahme: N=3 Dreikörperproblem als 3-Stöße!