05 | 数组：为什么很多编程语言中数组都从0开始编号?

2018-10-01 王争

05 | 数组：为什么很多编程语言中数组都从0开始编号?
朗读人：修阳　15′41″ | 7.19M

提到数组，我想你肯定不陌生，甚至还会自信地说，它很简单啊。

是的，在每一种编程语言中，基本都会有数组这种数据类型。不过，它不仅仅是一种编程语言中的数据类型，还是一种最基础的数据结构。尽管数组看起来非常基础、简单，但是我估计很多人都并没有理解这个基础数据结构的精髓。

在大部分编程语言中，数组都是从 0 开始编号的，但你是否下意识地想过，**为什么数组要从 0 开始编号，而不是从 1 开始呢？** 从 1 开始不是更符合人类的思维习惯吗？

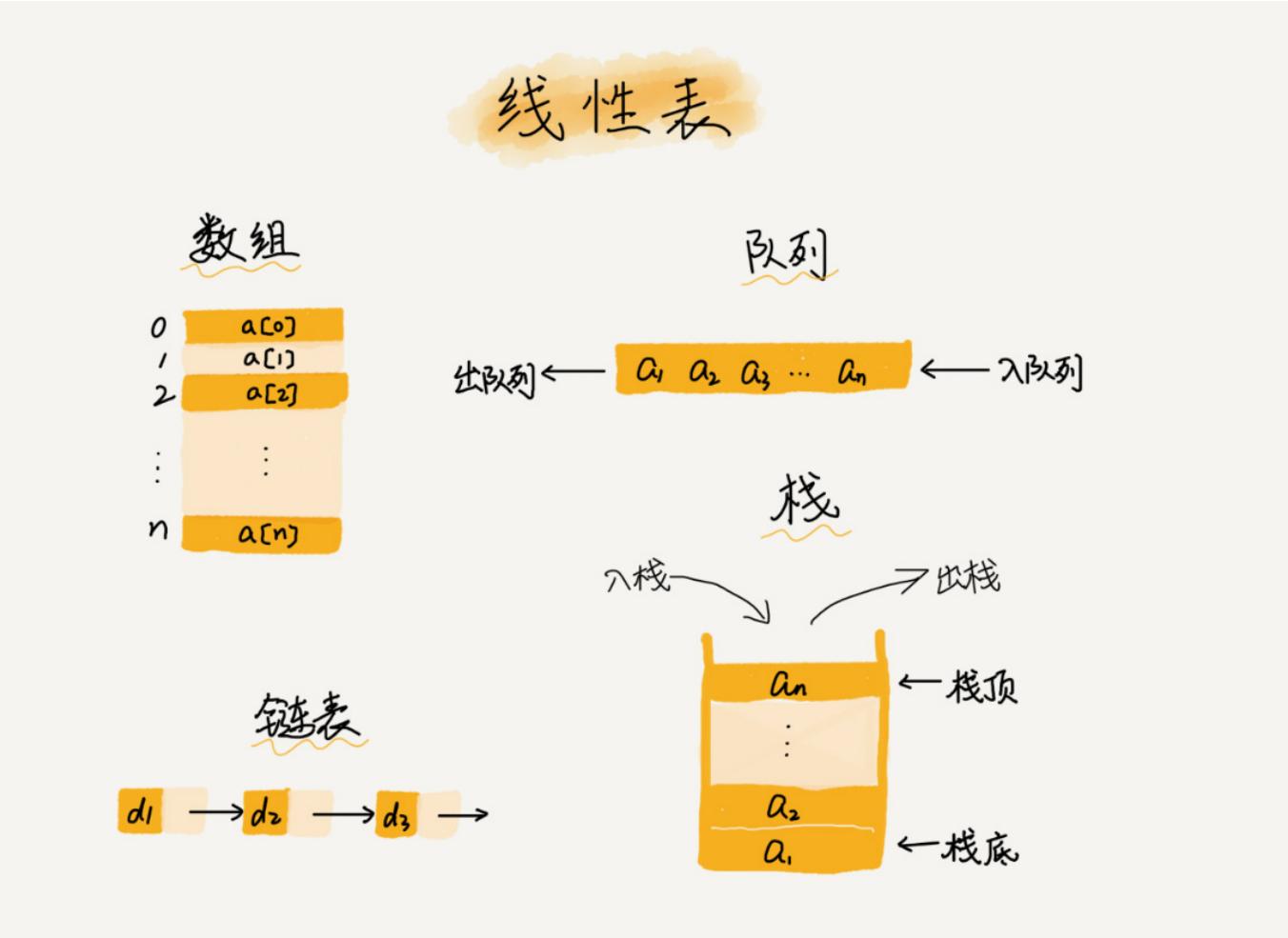
你可以带着这个问题来学习接下来的内容。

如何实现随机访问?

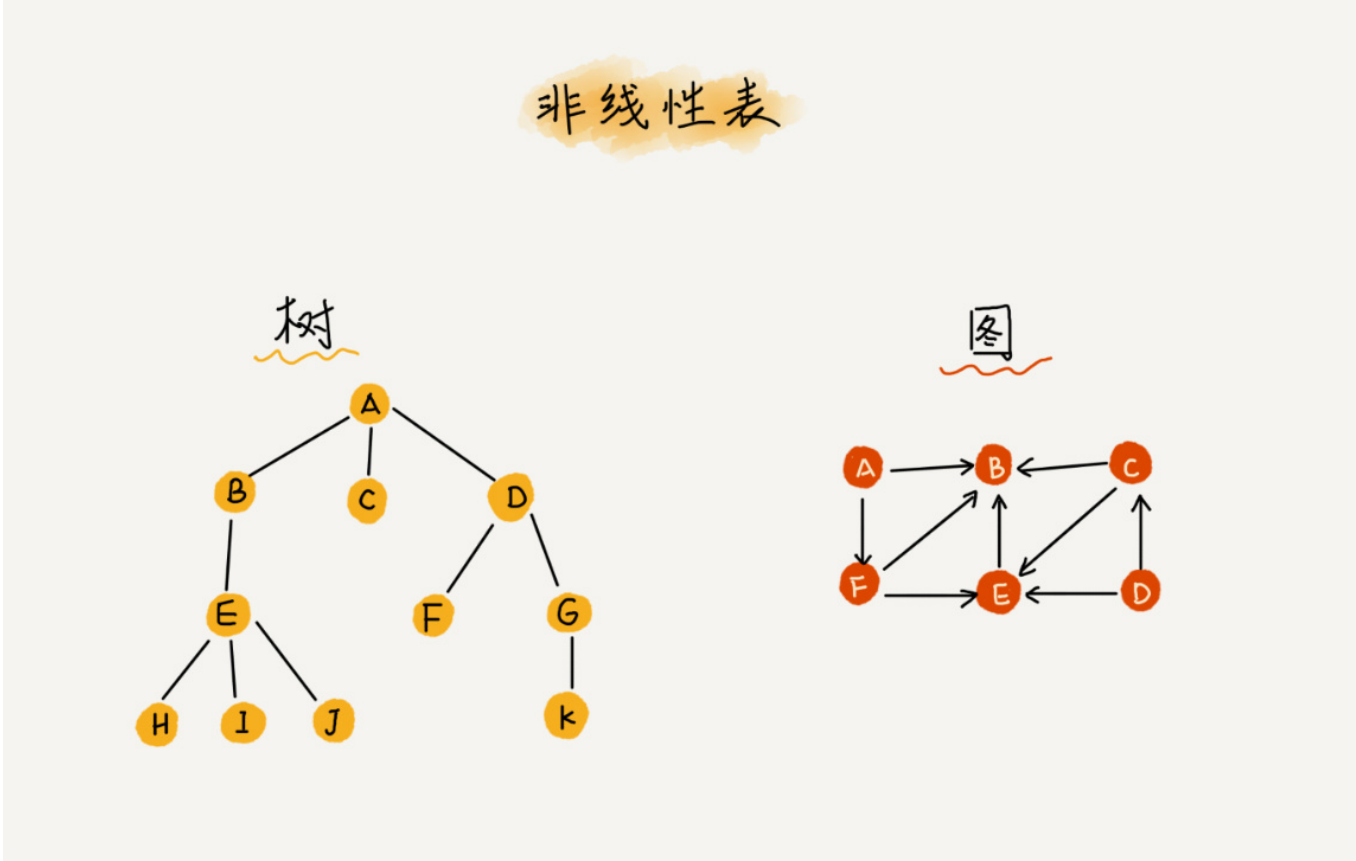
什么是数组？我估计你心中已经有了答案。不过，我还是想用专业的话来给你做下解释。**数组（Array）是一种线性表数据结构。它用一组连续的内存空间，来存储一组具有相同类型的数据。**

这个定义里有几个关键词，理解了这几个关键词，我想你就能彻底掌握数组的概念了。下面就从我的角度分别给你“点拨”一下。

第一是**线性表**（Linear List）。顾名思义，线性表就是数据排成像一条线一样的结构。每个线性表上的数据最多只有前和后两个方向。其实除了数组，链表、队列、栈等也是线性表结构。



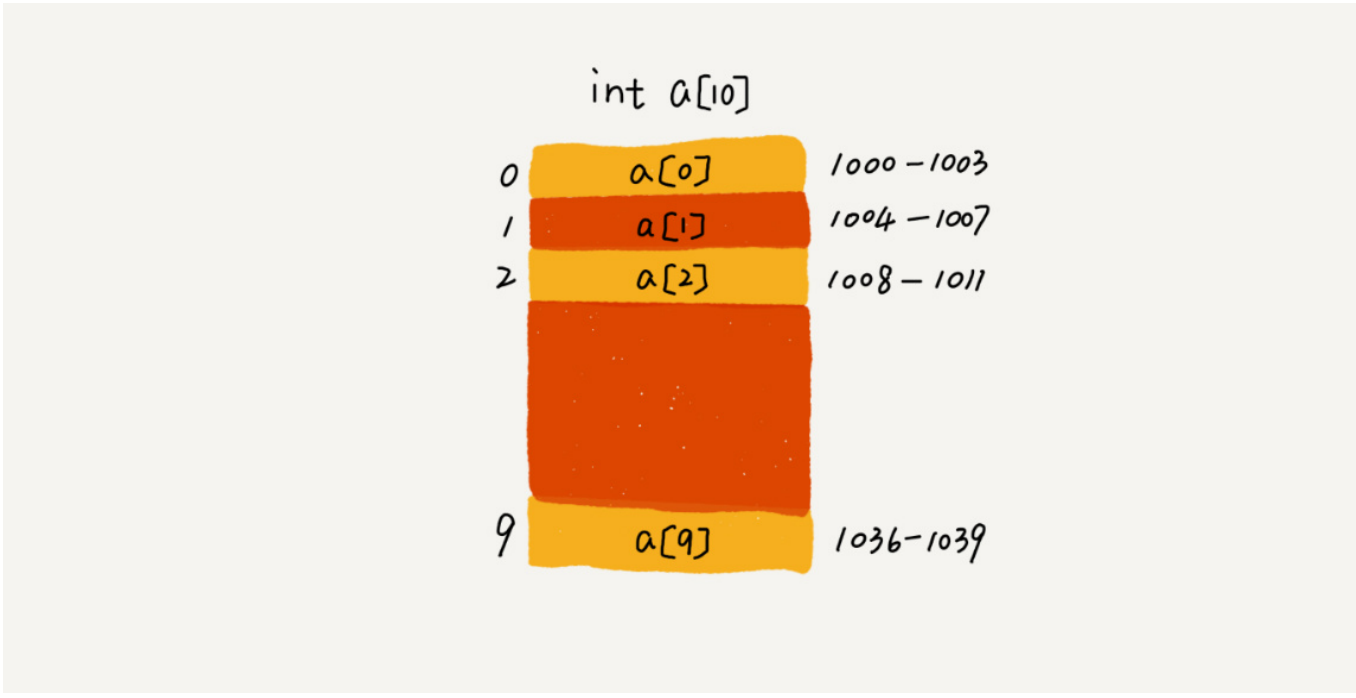
而与它相对立的概念是**非线性表**，比如二叉树、堆、图等。之所以叫非线性，是因为，在非线性表中，数据之间并不是简单的前后关系。



第二个是**连续的内存空间和相同类型的数据**。正是因为这两个限制，它才有了一个堪称“杀手锏”的特性：“随机访问”。但有利就有弊，这两个限制也让数组的很多操作变得非常低效，比如要想在数组中删除、插入一个数据，为了保证连续性，就需要做大量的数据搬移工作。

说到数据的访问，那你知道数组是如何实现根据下标随机访问数组元素的吗?

我们拿一个长度为 10 的 int 类型的数组 int[] a = new int[10] 来举例。在我画的这个图中，计算机给数组 a[10]，分配了一块连续内存空间 1000～1039，其中，内存块的首地址为 base_address = 1000。



我们知道，计算机会给每个内存单元分配一个地址，计算机通过地址来访问内存中的数据。当计算机需要随机访问数组中的某个元素时，它会首先通过下面的寻址公式，计算出该元素存储的内存地址：

```
a[i]_address = base_address + i * data_type_size
```

复制代码

其中 data_type_size 表示数组中每个元素的大小。我们举的这个例子里，数组中存储的是 int 类型数据，所以 data_type_size 就为 4 个字节。这个公式非常简单，我就不多做解释了。

这里我要特别纠正一个“错误”。我在面试的时候，常常会问数组和链表的区别，很多人都回答说，“链表适合插入、删除，时间复杂度 O(1)；数组适合查找，查找时间复杂度为 O(1)”。

实际上，这种表述是不准确的。数组是适合查找操作，但是查找的时间复杂度并不为 O(1)。即便是排好序的数组，你用二分查找，时间复杂度也是 O(logn)。所以，正确的表述应该是，数组支持随机访问，根据下标随机访问的时间复杂度为 O(1)。

低效的“插入”和“删除”

前面概念部分我们提到，数组为了保持内存数据的连续性，会导致插入、删除这两个操作比较低效。现在我们就来详细说一下，究竟为什么会导致低效？又有哪些改进方法呢？

我们先来看**插入操作**。

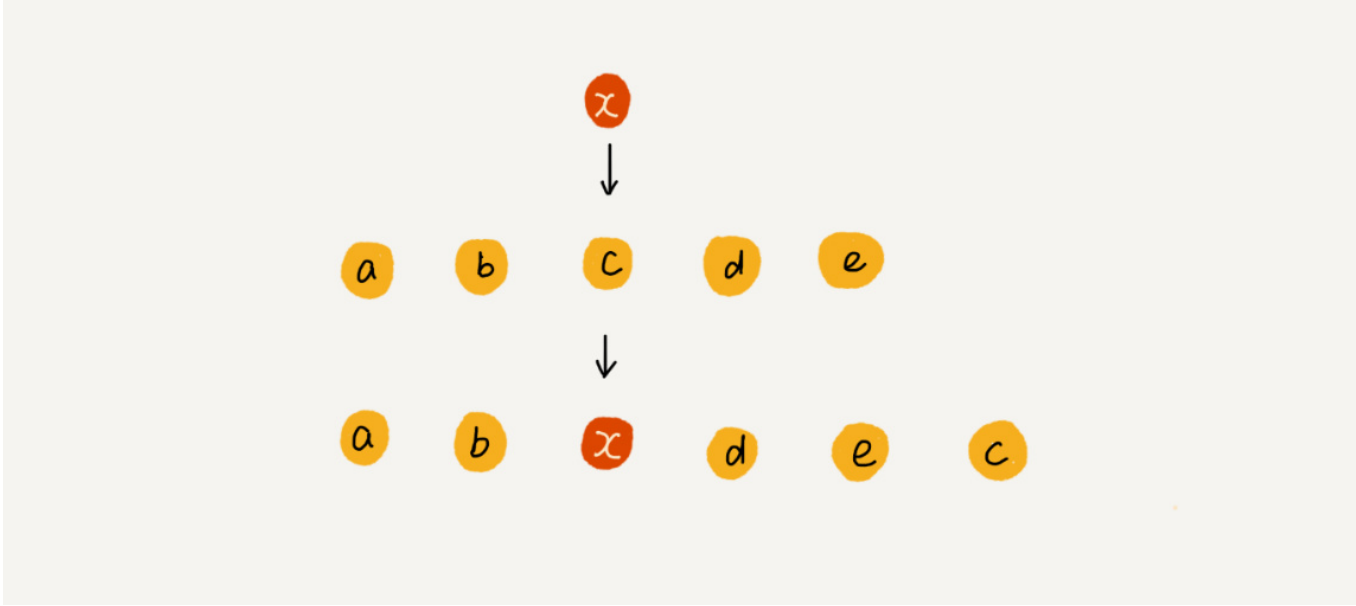
假设数组的长度为 n，现在，如果我们需要将一个数据插入到数组中的第 k 个位置。为了把第 k 个位置腾出来，给新来的数据，我们需要将第 k～n 这部分的元素都顺序地往后挪一位。那插入操作的时间复杂度是多少呢？你可以自己先试着分析一下。

如果在数组的末尾插入元素，那就不需要移动数据了，这时的时间复杂度为 O(1)。但如果在数组的开头插入元素，那所有的数据都需要依次往后移动一位，所以最坏时间复杂度是 O(n)。 因为我们在每个位置插入元素的概率是一样的，所以平均情况时间复杂度为 (1+2+...n)/n=O(n)。

如果数组中的数据是有序的，我们在某个位置插入一个新的元素时，就必须按照刚才的方法搬移 k 之后的数据。但是，如果数组中存储的数据并没有任何规律，数组只是被当作一个存储数据的集合。在这种情况下，如果要将某个数组插入到第 k 个位置，为了避免大规模的数据搬移，我们还有一个简单的办法就是，直接将第 k 位的数据搬移到数组元素的最后，把新的元素直接放入第 k 个位置。

为了更好地理解，我们举一个例子。假设数组 a[10] 中存储了如下 5 个元素：a，b，c，d，e。

我们现在需要将元素 x 插入到第 3 个位置。我们只需要将 c 放入到 a[5]，将 a[2] 赋值为 x 即可。最后，数组中的元素如下： a，b，x，d，e，c。



利用这种处理技巧，在特定场景下，在第 k 个位置插入一个元素的时间复杂度就会降为 O(1)。这个处理思想在快排中也会用到，我会在排序那一节具体来讲，这里就说到这儿。

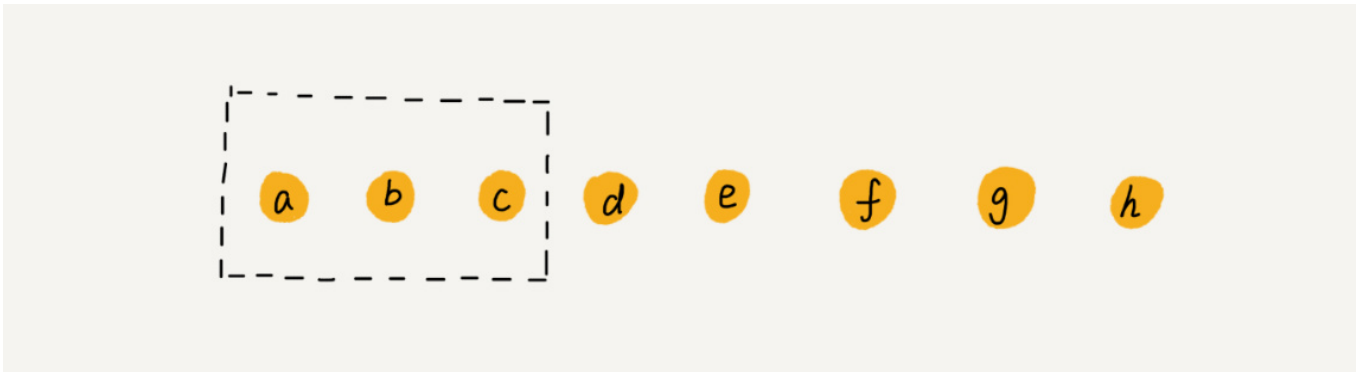
我们再来看**删除操作**。

跟插入数据类似，如果我们要删除第 k 个位置的数据，为了内存的连续性，也需要搬移数据，不然中间就会出现空洞，内存就不连续了。

和插入类似，如果删除数组末尾的数据，则最好情况时间复杂度为 O(1)；如果删除开头的数据，则最坏情况时间复杂度为 O(n)；平均情况时间复杂度也为 O(n)。

实际上，在某些特殊场景下，我们并不一定非得追求数组中数据的连续性。如果我们将多次删除操作集中在一起执行，删除的效率是不是会提高很多呢?

我们继续来看例子。数组 a[10] 中存储了 8 个元素：a，b，c，d，e，f，g，h。现在，我们要依次删除 a，b，c 三个元素。



为了避免 d，e，f，g，h 这几个数据会被搬移三次，我们可以先记录下已经删除的数据。每次的删除操作并不是真正地搬移数据，只是记录数据已经被删除。当数组没有更多空间存储数据时，我们再触发执行一次真正的删除操作，这样就大大减少了删除操作导致的数据搬移。

如果你了解 JVM，你会发现，这不就是 JVM 标记清除垃圾回收算法的核心思想吗？没错，数据结构和算法的魅力就在于此，**很多时候我们并不是要去死记硬背某个数据结构或者算法，而是要学习它背后的思想和处理技巧，这些东西才是最有价值的**。如果你细心留意，不管是在软件开发还是架构设计中，总能找到某些算法和数据结构的影子。

警惕数组的访问越界问题

了解了数组的几个基本操作后，我们来聊聊数组访问越界的问题。

首先，我请你来分析一下这段 C 语言代码的运行结果：

复制代码

```
int main(int argc, char* argv[]){
    int i = 0;
    int arr[3] = {0};
    for(; i<=3; i++){
        arr[i] = 0;
        printf("hello world\n");
    }
    return 0;
}
```

你发现问题了吗？这段代码的运行结果并非是打印三行“hello word”，而是会无限打印“hello world”，这是为什么呢？

因为，数组大小为 3，a[0]，a[1]，a[2]，而我们的代码因为书写错误，导致 for 循环的结束条件错写为了 i<=3 而非 i<3，所以当 i=3 时，数组 a[3] 访问越界。

我们知道，在 C 语言中，只要不是访问受限的内存，所有的内存空间都是可以自由访问的。根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，所以就会导致代码无限循环。

数组越界在 C 语言中是一种未决行为，并没有规定数组访问越界时编译器应该如何处理。因为，访问数组的本质就是访问一段连续内存，只要数组通过偏移计算得到的内存地址是可用的，那么程序就可能不会报任何错误。

这种情况下，一般都会出现莫名其妙的逻辑错误，就像我们刚刚举的那个例子，debug 的难度非常的大。而且，很多计算机病毒也正是利用到了代码中的数组越界可以访问非法地址的漏洞，来攻击系统，所以写代码的时候一定要警惕数组越界。

但并非所有的语言都像 C 一样，把数组越界检查的工作丢给程序员来做，像 Java 本身就会做越界检查，比如下面这几行 Java 代码，就会抛出 java.lang.ArrayIndexOutOfBoundsException。

复制代码

```
int[] a = new int[3];
a[3] = 10;
```

容器能否完全替代数组?

针对数组类型，很多语言都提供了容器类，比如 Java 中的 ArrayList、C++ STL 中的 vector。在项目开发中，什么时候适合用数组，什么时候适合用容器呢?

这里我拿 Java 语言来举例。如果你是 Java 工程师，几乎天天都在用 ArrayList，对它应该非常熟悉。那它与数组相比，到底有哪些优势呢?

我个人觉得，ArrayList 最大的优势就是**可以将很多数组操作的细节封装起来**。比如前面提到的数组插入、删除数据时需要搬移其他数据等。另外，它还有一个优势，就是**支持动态扩容**。

数组本身在定义的时候需要预先指定大小，因为需要分配连续的内存空间。如果我们申请了大小为 10 的数组，当第 11 个数据需要存储到数组中时，我们就需要重新分配一块更大的空间，将原来的数据复制过去，然后再将新的数据插入。

如果使用 ArrayList，我们就完全不需要关心底层的扩容逻辑，ArrayList 已经帮我们实现好了。每次存储空间不够的时候，它都会将空间自动扩容为 1.5 倍大小。

不过，这里需要注意一点，因为扩容操作涉及内存申请和数据搬移，是比较耗时的。所以，如果事先能确定需要存储的数据大小，最好**在创建 ArrayList 的时候事先指定数据大小**。

比如我们要从数据库中取出 10000 条数据放入 ArrayList。我们看下面这几行代码，你会发现，相比之下，事先指定数据大小可以省掉很多次内存申请和数据搬移操作。

复制代码

```
ArrayList<User> users = new ArrayList(10000);
for (int i = 0; i < 10000; ++i) {
  users.add(xxx);
}
```

作为高级语言编程者，是不是数组就无用武之地了呢？当然不是，有些时候，用数组会更合适些，我总结了几点自己的经验。

1.Java ArrayList 无法存储基本类型，比如 int、long，需要封装为 Integer、Long 类，而 Autoboxing、Unboxing 则有一定的性能消耗，所以如果特别关注性能，或者希望使用基本类

型，就可以选用数组。

2. 如果数据大小事先已知，并且对数据的操作非常简单，用不到 ArrayList 提供的大部分方法，也可以直接使用数组。

3. 还有一个是我个人的喜好，当要表示多维数组时，用数组往往会更加直观。比如 Object[][] array；而用容器的话则需要这样定义：ArrayList<ArrayList > array。

我总结一下，对于业务开发，直接使用容器就足够了，省时省力。毕竟损耗一丢丢性能，完全不会影响到系统整体的性能。但如果你是做一些非常底层的开发，比如开发网络框架，性能的优化需要做到极致，这个时候数组就会优于容器，成为首选。

解答开篇

现在我们来思考开篇的问题：为什么大多数编程语言中，数组要从 0 开始编号，而不是从 1 开始呢？

从数组存储的内存模型上来看，“下标”最确切的定义应该是“偏移（offset）”。前面也讲到，如果用 a 来表示数组的首地址，a[0] 就是偏移为 0 的位置，也就是首地址，a[k] 就表示偏移 k 个 type_size 的位置，所以计算 a[k] 的内存地址只需要用这个公式：

```
a[k]_address = base_address + k * type_size
```

复制代码

但是，如果数组从 1 开始计数，那我们计算数组元素 a[k] 的内存地址就会变为：

```
a[k]_address = base_address + (k-1)*type_size
```

复制代码

对比两个公式，我们不难发现，从 1 开始编号，每次随机访问数组元素都多了一次减法运算，对于 CPU 来说，就是多了一次减法指令。

数组作为非常基础的数据结构，通过下标随机访问数组元素又是其非常基础的编程操作，效率的优化就要尽可能做到极致。所以为了减少一次减法操作，数组选择了从 0 开始编号，而不是从 1 开始。

不过我认为，上面解释得再多其实都算不上压倒性的证明，说数组起始编号非 0 开始不可。所以我觉得最主要的原因可能是历史原因。

C 语言设计者用 0 开始计数数组下标，之后的 Java、JavaScript 等高级语言都效仿了 C 语言，或者说，为了在一定程度上减少 C 语言程序员学习 Java 的学习成本，因此继续沿用了从 0 开始计数的习惯。实际上，很多语言中数组也并不是从 0 开始计数的，比如 Matlab。甚至还有一些语言支持负数下标，比如 Python。

内容小结

我们今天学习了数组。它可以说是最基础、最简单的数据结构了。数组用一块连续的内存空间，来存储相同类型的一组数据，最大的特点就是支持随机访问，但插入、删除操作也因此变得比较低效，平均情况时间复杂度为 O(n)。在平时的业务开发中，我们可以直接使用编程语言提供的容器类，但是，如果是特别底层的开发，直接使用数组可能会更合适。

课后思考

1. 前面我基于数组的原理引出 JVM 的标记清除垃圾回收算法的核心理念。我不知道你是否使用 Java 语言，理解 JVM，如果你熟悉，可以在评论区回顾下你理解的标记清除垃圾回收算法。

2. 前面我们讲到一维数组的内存寻址公式，那你可以思考一下，类比一下，二维数组的内存寻址公式是怎样的呢?

欢迎留言和我分享，我会第一时间给你反馈。

写留言

精选留言

Rain 94

根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，所以就会导致代码无限循环。

*而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址*这个地方没看太懂，为什么正好就是i的内存地址

呢?

谢谢老师。

2018-10-01

slvher 84

对文中示例的无限循环有疑问的同学，建议去查函数调用的栈桢结构细节（操作系统或计算机体系结构的教材应该会讲到）。

函数体内的局部变量存在栈上，且是连续压栈。在Linux进程的内存布局中，栈区在高地址空间，从高向低增长。变量i和arr在相邻地址，且i比arr的地址大，所以arr越界正好访问到i。当然，前提是i和arr元素同类型，否则那段代码仍是未决行为。

2018-10-01

作者回复

👍 高手!

2018-10-01

Nirvanaliu 21

文章结构：
数组看起来简单基础，但是很多人没有理解这个数据结构的精髓。带着为什么数组要从0开始编号，而不是从1开始的问题，进入主题。
1. 数组如何实现随机访问
1） 数组是一种线性数据结构，用连续的存储空间存储相同类型数据
I） 线性表：数组、链表、队列、栈 非线性表：树 图
II） 连续的内存空间、相同的数据，所以数组可以随机访问，但对数组进行删除插入，为了保证数组的连续性，就要做大量的数据搬移工作
a) 数组如何实现下标随机访问。
引入数组再内存种的分配图，得出寻址公式
b) 纠正数组和链表的错误认识。数组的查找操作时间复杂度并不是O(1)。即便是排好的数组，用二分查找，时间复杂度也是O（logn）。
正确表述：数组支持随机访问，根据下标随机访问的时间复杂度为O（1）
2. 低效的插入和删除
1） 插入：从最好O(1) 最坏O(n) 平均O(n)
2） 插入：数组若无序，插入新的元素时，可以将第K个位置元素移动到数组末尾，把心的元素，插入到第k个位置，此处复杂度为O(1)。作者举例说明
3） 删除：从最好O(1) 最坏O(n) 平均O(n)
4） 多次删除集中在一起，提高删除效率
记录下已经被删除的数据，每次的删除操作并不是搬移数据，只是记录数据已经被删除，当数组没有更多的存储空间时，再触发一次真正的删除操作。即JVM标记清除垃圾回收算法。
3. 警惕数组的访问越界问题
用C语言循环越界访问的例子说明访问越界的bug。此例在《C陷阱与缺陷》出现过，很惭愧，看过但是现在也只有一丢丢印象。翻了下书，替作者加上一句话：如果用来编译这段程序的编译器按照内存地址递减的方式给变量分配内存，那么内存中的i将会被置为0，则为死循环

永远出不去。
4. 容器能否完全替代数组
相比于数字，java中的ArrayList封装了数组的很多操作，并支持动态扩容。一旦超过村塾容量，扩容时比较耗内存，因为涉及到内存申请和数据搬移。
数组适合的场景：
1） Java ArrayList 的使用涉及装箱拆箱，有一定的性能损耗，如果特别管柱性能，可以考虑数组
2） 若数据大小事先已知，并且涉及的数据操作非常简单，可以使用数组
3） 表示多维数组时，数组往往更加直观。
4） 业务开发容器即可，底层开发，如网络框架，性能优化。选择数组。
5. 解答开篇问题
1） 从偏移角度理解a[0] 0为偏移量，如果从1计数，会多出K-1。增加cpu负担。为什么循环要写成for(int i = 0;i<3;i++) 而不是for(int i = 0 ;i<=2;i++)。第一个直接就可以算出3-0 = 3有三个数据，而后者 2-0+1个数据，多出1个加法运算，很恼火。
2） 也有一定的历史原因

2018-10-01

Zzzzz 12

对于死循环那个问题，要了解栈这个东西。栈是向下增长的，首先压栈的i，a[2]，a[1]，a[0]，这是我在我vc上调试查看汇编的时候看到的压栈顺序。相当于访问a[3]的时候，是在访问i变量，而此时i变量的地址是数组当前进程的，所以进行修改的时候，操作系统并不会终止进程。

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

HCG 10

对于无线循环那个问题解释

个人认为应该按照这样的顺序声明：
int arr［3］ = ｛0｝；
int i;
因为在计算机中程序一般顺序分配存储空间，这样声明，首先分配0 1 2三个存储单元给数组arr，然后再分配 4 存储单元给变量i，然后根据数组访问公式即会出现无线循环。
不知道对不对，还请老师指点。

2018-10-01

杰杰 9

JVM标记清除算法：

大多数主流虚拟机采用可达性分析算法来判断对象是否存活，在标记阶段，会遍历所有 GC ROOTS，将所有 GC ROOTS 可达的对象标记为存活。只有当标记工作完成后，清理工作才会

开始。

不足：1.效率问题。标记和清理效率都不高，但是当知道只有少量垃圾产生时会很高效。2.空间问题。会产生不连续的内存空间碎片。

二维数组内存寻址：

对于 m * n 的数组，a [i][j] (i < m,j < n)的地址为：

address = base_address + (i * n + j) * type_size

另外，对于数组访问越界造成无限循环，我理解是编译器的问题，对于不同的编译器，在内存分配时，会按照内存地址递增或递减的方式进行分配。老师的程序，如果是内存地址递减的方式，就会造成无限循环。

不知我的解答和理解是否正确，望老师解答?

2018-10-01

作者回复

完全正确✅

2018-10-01

qx 9

1.老师您好，二维数组存储也是连续的吧。
2.对于数组删除abc，还没太理解?申请的是三个地址空间，a（3）越界了，那么它会去找哪个地址的数据呢？而且for循环就是三次啊，如何无限打印?
3.老师时候每讲完一节数据结构可以对应到一些编程题目给大家思考啊例如leetcode或其他的?

2018-10-01

不诉离殇 8

例子中死循环的问题跟编译器分配内存和字节对齐有关 数组3个元素 加上一个变量a 。4个整数刚好能满足8字节对齐 所以i的地址恰好跟着a2后面 导致死循环。。如果数组本身有4个元素 则这里不会出现死循环。。因为编译器64位操作系统下 默认会进行8字节对齐 变量i的地址就不紧跟着数组后面了。

2018-10-01

作者回复

高手!

2018-10-01

hope 7

根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，所以就会导致代码无限循

环。

这块不是十分清晰，希望老师详细解答一下，谢谢！

看完了 ，之前说总结但是没总结，这次前连天的总结也补上了，打卡

2018-10-01

作者回复

1. 不同的语言对数组访问越界的处理方式不同，即便是同一种语言，不同的编译器处理的方式也不同。至于你熟悉的语言是怎么处理的，请行百度。
2. C语言中，数组访问越界的处理是未决。并不一定是错，有同学做实验说没问题，那并不代表就是正确的。
3. 我觉得那个例子，栈是由高到低位增长的，所以，i和数组的数据从高位地址到低位地址依次是：i, a[2], a[1], a[0]。a[3]通过寻址公式，计算得到地址正好是i的存储地址，所以a[3]=0，就相当于i=0.
4. 大家有不懂的多看看留言，留言区还是有很多大牛的！我可能有时候回复的不及时，或者同样的问题只回复一个同学！

2018-10-01

HI 6

标记清除：就是将要释放清除的对象标记，之后再执行清除操作，缺点就是会产生内存碎片的问题，很有可能导致下一次分配一块连续较大的内存空间，由于找不到合适的，又触发一次垃圾回收操作，一般试用于老年代的回收

二维数组的寻址操作：首先二维数组本质也是一个连续的一维数组，只不过每个元素都为一个一维数组，在内存空间的分配是按照行的方式将每一行拼接起来，比如数组a[1][2] 来说，看做是一个一维数组的话1就代表这个一维属于的第二个元素，第二个元素为一维数组然后根据2找到这一维数组中第三的元素

2018-10-01

Kudo 5

假设二维数组的维度为m * n，则 a[i][j]_address = base_address + (i * n + j) * type_size

2018-10-01

姜威 4

五、扩展知识点

1.为什么数组下标从0开始?

因为数组的首地址是数组第1个元素存储空间的起始位置，若用下标0标记第1元素则通过寻址公式计算地址时直接使用下标值计算，即a[0]_address = base_address + 0 * data_type_size。若用下标1标记第1个元素则通过寻址公式计算地址时需将下标值减1再计算，即a[1]_address = base_address + (1-1) * data_type_size，这样每次寻址计算都多了一步减法操作，增加了性能开销。

2.多维数组如何寻址?

这个在Java中没有意义，因为Java中多维数组的内存空间是不连续的，所以，暂不考虑。
3.JVM垃圾回收器算法的核心精髓是什么？
若堆中的对象没有被引用，则其就被JVM标记为垃圾但并没有释放内存空间，当数组空间不足时，再一次性释放被标记的对象的内存空间，这就是JVM垃圾回收器算法的核心精髓。

2018-10-01

作者回复

java二维数组是分块连续的

2018-10-01

shane 2

无限循环的问题，我认为内存分配是从后往前分配的。例如，在Excel中从上往下拉4个格子，变量i会先被分配到第4个格子的内存，然后变量arr往上数分配3个格子的内存，但arr的数据是从分配3个格子的第一个格子从上往下存储数据的，当访问第3索引时，这时刚好访问到第4个格子变量i的内存。
不知道对不对，望指正！

2018-10-01

作者回复

形象👍

2018-10-01

韩某众 2

我也是js开发者，前面的那位js开发者同学的问题其实不难解决。
如果不知道老师的“数组”究竟是什么，只要查一下数据结构里的“数组”和“链表”的定义，然后搜一些关于js引擎对js定义下“数组”的底层实现的文章，比如“深究 JavaScript 数组 —— 演进&性能”。就知道老师在说什么了。
互联网从业者更要善用互联网，加油！

2018-10-01

作者回复

说得好！

2018-10-01

途 2

jvm标记清除算法顾名思义就是标记和清除，标记阶段其实就是和专栏中讲得标记删除有着异曲同工之妙，只不过jvm中标记的是保留对象而非辣鸡对象，清除阶段做的是真正的删除的操作

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

过些天再换个名字 现在想不出来... 2

1， 数组越界导致无限循环，会因为编译器不一样而出现不一样的结果，不会说必然无限循环；并且声明的顺序应该是

int [] arr;
int i;
这样更大概率让数组越界一位后命中变量i，把i放前面基本不会被命中。
至于为什么越界后会命中i，这个是c语言基础，不懂的同学可以看看c语言关于数组的内存分配说明。

2， 标记清除法应该是需要借助容器类实现，单纯的基本类型数组并不能产生标记行为或者属性；
也就是说，
可能需要分配一个额外的数组记录当前数据数组的数据元素是否被删除
可能需要把数组元素进行包装，添加一个属性用来标记这个元素是否被删除
当数组标记足够多，数组空闲元素不多的时候，就需要对数组进行真正的删除，这个真正的删除过程称为碎片整理，也就是jvm的gc了，非常消耗性能，所以JAVA里有个优化策略叫减少gc次数。

个人理解，欢迎指正

2018-10-01

wistbean 1

————总结一下————

什么是数组

数组（Array）是一种线性表数据结构。它用一组连续的内存空间，来存储一组具有相同类型的数据。

1.线性表
线性表就是数据排成像一条线一样的结构。
常见的线性表结构：数组，链表、队列、栈等。

2. 连续的内存空间和相同类型的数据

优点：两限制使得具有随机访问的特性
缺点：删除，插入数据效率低

数组怎么根据下标随机访问的?

通过寻址公式，计算出该元素存储的内存地址：
a[i]_address = base_address + i * data_type_size

为何数组插入和删除低效

插入：
若有一元素想往int[n]的第k个位置插入数据，需要在k-n的位置往后移。
最好情况时间复杂度 O(1)
最坏情况复杂度为O(n)
平均负责度为O(n)

如果数组中的数据不是有序的，也就是无规律的情况下，可以直接把第k个位置上的数据移到最后，然后将插入的数据直接放在第k个位置上。

这样时间复杂度就将为 O（1）了。

删除：
与插入类似，为了保持内存的连续性。
最好情况时间复杂度 O(1)
最坏情况复杂度为O(n)
平均负责度为O(n)

提高效率：将多次删除操作中集中在一起执行，可以先记录已经删除的数据，但是不进行数据迁移，而仅仅是记录，当发现没有更多空间存储时，再执行真正的删除操作。这也是 JVM 标记清除垃圾回收算法的核心思想。

数组访问越界问题
C语言中的数据越界是一种未决行为，一般比较难发现的逻辑错误。相比之下，Java会有越界检查。

用数组还是容器?
数组先指定了空间大小
容器如ArrayList可以动态扩容。
1.希望存储基本类型数据，可以用数组
2.事先知道数据大小，并且操作简单，可以用数组
3.直观表示多维，可以用数组
4.业务开发，使用容器足够，开发框架，追求性能，首先数组。

为什么数组要从 0 开始编号?
由于数组是通过寻址公式，计算出该元素存储的内存地址：
a[i]_address = base_address + i * data_type_size
如果数组是从 1 开始计数，那么就会变成：
a[i]_address = base_address + （i-1）* data_type_size

对于CPU来说，多了一次减法的指令。
当然，还有一定的历史原因。

————课后思考————

1.我理解的JVM标记清除垃圾回收算法：在标记阶段会标记所有的可访问的对象，在清除阶段会遍历堆，回收那些没有被标记的对象。现在想想，和「如果数组中的数据不是有序的，也就是无规律的情况下，可以直接把第k个位置上的数据移到最后，然后将插入的数据直接放在第k个位置上。」思想类似。

2. 对于一维数组：a[i]_address = base_address + （i）* data_type_size
二维数组如果是m*n，那么a[i][j]== base_address + （i*n+j）* data_type_size。
2.

2018-10-02

何江 1

有个小问题，我觉得 随机访问Ramdom Acess 更应该翻译成 任意访问，更能表达数组的特性。不过国内书籍都是翻译成随机。新手朋友刚看到时会有一些理解问题，如数组怎么会是随机访问的呢(当初我就是这么想的)

2018-10-02

惟新 1

数组和链表的区别:
链表适合插入、删除，时间复杂度 O(1)；数组支持随机访问，根据下标随机访问的时间复杂度为 O(1)。

Java 中数组和 ArrayList 的选择问题：
1、ArrayList 无法存储基本类型，需要把 int、long 转化为 Integer、Long 类，这种Autoboxing、Unboxing 需要消耗一定的性能。所以如果特别关注性能，或者希望使用基本类型，就可以选用数组。
2、如果数据大小事先已知，并且对数据的操作非常简单，用不到 ArrayList 提供的大部分方法，也可以直接使用数组。
3、当要表示多维数组时，用数组往往会更加直观。比如 Object[][] array；而用容器的话则需要这样定义：ArrayList<ArrayList> array。
总结：对于业务开发，直接使用容器就足够了，省时省力。但如果你是做一些非常底层的开发，比如开发网络框架，性能的优化需要做到极致，这个时候数组就会优于容器，成为首选。

二维数组寻址公式：
举例：一个 m x n 的二维数组arr，arr[i][j](0<=i<m && 0<=j<n) 的内存地址。
a[i][j]_address = base_address + i * type_size * n + j;

求指正。

2018-10-01

caidy 1

二维数组计算公式，假设二维数组为Array[n][m]
则Array[i][j]=Base_Address+(i*m+j)*type_size;
i<n,j<m;

2018-10-01

hf 1

无限打印那个，应该是因为计算机存储大小端的问题吧，存储的声明顺序和实际物理地址顺序其实是相反的，x86机器好像是这样的

2018-10-01

长安 1

二维数组内存寻址要考虑行优先和列优先两种情况
若定义一个数组a[n][m]
行优先
a[k][j]_address = base_address+k*m*type_size + j*type_size
列优先
a[k][j]_address = base_address+j*n*type_size + k*type_size
不知道是不是这样 希望老师指正

2018-10-01

凌 1

go的gc也是标记的?
另外请教下a*是不是也是一种图

2018-10-01

五岳寻仙 1

1. 不熟java，对python的垃圾回收机制有一点很肤浅的了解。
python中变量的值都是对象，变量名是指向这个对象的一个引用，每个对象都会有个记录被引用次数的标记。比如“a = 1; b = 1”其实系统只创建了一个“值为1的整数对象”，这个对象的被引用次数为2，当被引用次数降为0的时候，代表没有人引用它了，系统就会把它清楚。

2. 在C中，数组是通过首地址加偏移来实现随机访问的。二维数组中，第一维存放的都是“第二维数组的首地址”，访问时通过两次偏移就可以了。比如 a[i][j]，第一次偏移 i 找到了第二维数组的首地址，第二次偏移 j 找到了存放的元素值。

2018-10-01

良辰美景 1

二维数组就是数组中的数组咯。所以寻址做两次就好。先算出一维数组的空间地址。然后在将算出的地址作为baseadder算二维的地址

2018-10-01

Rain 1

1. 现在只能想起来一点点了。。JVM GC就是Mark Sweep, 不同的回收策略在执行过程中有单线程和多线程的。谢谢在a,b,c标记再删除的点拨
2. a[k,j]_address= base_address+ k* type_size*x + j* type_size, 设二维数组内部长度为x.

2018-10-01

张初炼 1

老师有个问题想问一下，假如数组下标从 1 开始：
a[k]_address = base_address + (k-1)*type_size = (base_address - type_size) + k*type_size。虽然 base_address 在编译时不确定，可加载程序时就知道了，因此 (base_address - type_size) 只需要计算一次，前半部分就可以认为是“常数”。这样来看，数组下标从 1 开始带来的“性能消耗”其实是可以避免的。

2018-10-01

作者回复

能详细讲讲 base address - type size 只需要计算一次这块的理由吗

2018-10-01

源 0

作者提及数组可存储基本数据类型，arraylist不可以，在java中集合都不支持。
挺好奇，为什么要这么设计！
个人理解：
基本数据类型都不存储在堆中，只是在栈中显性显示。没有可操作性。
另外更体现java语言面向对象特性。

2018-10-03

陈昱 0

老师在文章中用的代码，在 Xcode 上创建一个 C 工程，复制代码执行 4 次就 Crash。在 Android Studio 中创建一个 .java 文件，执行3次就 Crash。

请问下，老师你的这个代码在什么机器，什么编译器下可以无线循环起来？
@slvher @Zzzzz 你们呢，有可运行起来的编译器或者环境吗？

2018-10-02

CathyLin 0

看完 & 写完笔记来打卡，发现评论区好多大牛！光是翻看了评论区就收获了好多！

2018-10-02

ERROR 0

看到有人讲死循环用栈来理解，让我想起来在看链表C#时，找到的文章说了线程栈和托管堆。线程栈存储了值类型和引用类型实例的地址，托管堆存储引用类型实例。搜了一下线程栈的叫法似乎是.NET才有，不知道老师会不会讲到这部分。

2018-10-02

Fly55 0

“标记-清除”（Mark-Sweep）分为“标记”和“清除”两个阶段：首先标记出所有需要回收的对象，在标记完成后统一回收所有被标记的对象。主要不足有两个：一个是效率问题，标记和清除两个过程的效率都不高；另一个是空间问题，标记清除之后会产生大量不连续的内存碎片，空间碎片太多可能会导致以后在程序运行过程中需要分配较大的对象时，无法找到足够的连续内存而不得不提前触发另一次垃圾收集动作。

2018-10-02

佑强 0

JVM对象在内存中不被任何引用类型引用也没有引用路径到达这个对像时，会被标记为可删除对象，jvm 在为新对象分配内存空间时，如果发现内存不够分配或者没有连续的内存区域给大对象分配，则会调用垃圾回收器进行对象删除操作，这就是标记清除算法，因为被标记的对象可能不是连续的，所以回收后会产生对象碎片，所以标记清除算法并不是最佳的清理方法，一般用复制算法或者标记整理算法

2018-10-02

liangjf 0

第一篇正式文章就勾引起我对数组的存储方式，特性，例子里同一进程变量入栈特点(为什么刚好出现无限循环的原因)，标准的寻址公式，为啥下标从0开始...
谢谢老师

2018-10-02

小老鼠 0

如果采用用标记性删除，那么计算数组中有效元数个数不就变得复杂了？

2018-10-02

yaya 0

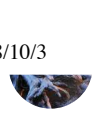
在栈中，地址由高向低，所以arr的空间走完之后就访问到了i，导致无限循环。
为什么下标从0开始基于地址计算是由offset决定的。如果从1需要多做一次减法指令操作。历史原因。看了这个解释很疑惑为什么matlab要从1开始呢，有什么原因吗。
jvm垃圾回收机制，不是很了解。删除这里没有太明白。他批量删除是把末位元素复制在前吗？还是整个向前复制。
作业:a[i][j]的地址:*(a+i)+j

2018-10-02

小老鼠 0

1，在无序的数组中，删除操作的时间复杂度也可为O(1)，具体解释为a[5]={1,2,3,4,5}，现在要删除3，我们可以把3删除后，把末尾的5移入到3处。即最后a[5]={1,2,5,4, }。
2，请教下在python 中数组的insert、del方法的内部具体实现方法及其时间复杂度。
a[5]={1,2,3,4,5}
a.insert(2,7)：在数组a变量2的位置加入数值7。
del a[2]：删除数组a变量2的位置的数值。

2018-10-02



0

日常交流中涉及 第1个元素。那有没有第0个元素。 到底是从第几个开始的，容易造成歧义。其实我认为下标就应该从1开始！。

2018-10-02

梦其不可梦 0

老师，我有一个疑问:
用记录的方式记录一下删除了的数据，这不就破坏了数组的随机访问特性吗?

2018-10-02

梦其不可梦 0

对于顶楼的哪位同学的问题(为什么a[3]刚好等于i？)，我的理解是这样的。
这涉及到一点底层的内容:
在内存分配时，变量存储在栈中，栈在内存中的增长方向由高到低，
假设分配i时地址是100,那么100-103就是i的空间了，然后有分配了数组a[3]，共3个int，需要12个位置，故a就在100-12=88的位置了，
a[0]在88-91，a[1]在92-95，a[2]在96-99，
而c没有做越界保护，计算a[3]的地址时:88+3×4=100，刚好是i的位置。所以把i给变成0了。

2018-10-02

陈蒙 0

1.老师对数组的分析，加深了我对容器的理解。容器相当于基于数组这种数据结构对CRUD操作的优化的算法封装，容器对于大多数应用场景其时间复杂度都比较好，在没有十足的把握情况下一般就考虑使用容器，但对于一个特定的使用场景，自己写个专门的算法肯定更优（有难度）。
2.关于JVM的标记清除算法，JVM有很多的垃圾回收算法，算法本身没有好坏，要对应不同的场景进行区分。垃圾清理的核心思路和方向在于垃圾分类：D，老年代、新生代、分区清理等。标记清除适用于垃圾量较少的情况，先行标记，积累到一定量后统一清理，相反适用复制算法。在此基础上再进行细粒度的分区回收。

2018-10-02

李奇 0

a[i][j]_address = base_address +i * m * sizeofdata +j *sizeofdata。其中i表示行，j表示列，m是列数。

2018-10-02

学渣！！！ 0

标记清除算法是在标记阶段，标记需要纺一回收的标记对象，在清除阶段进行清除，缺点是标记清除的对象可能是不连续的，容易造成垃圾碎片。jvm还有一种标记整理算法，前面阶段一样，后面在清理的时候会会让所有的存活对象进行移动，然后清理垃圾对象，这样就没有垃圾碎片了。二维数组应该也是一块连续的内存块，每个数组元素里面放的是一个一维数组。

2018-10-02

熊先生ロ

0

文章非常棒！留言区也卧虎藏龙，真幸福！总结写在云笔记上了，自律给我自由！共勉

2018-10-02

古月

0

课后思考题2：

假设：二维数组可表示为：a[n][m]，要找的元素为a[x][y];则位置为：首地址+{（x-1）*n+m}*地址单元类型大小

2018-10-02

涛

0

总结:

1. 什么是数组?

数组（Array）是一种线性表数据结构。它用一组连续的内存空间,存储一组相同类型的数据.

注意三个关键点, 线性表的数据结构,内存空间连续,数据结构相同.

2. 数组的特点:

2.1 插入和删除低效. 如果是无序数组,只是为了存储数据,可以把插入值与最后一个值交换. 删除低效可以使用标记删除的方法改进.

2.2 警惕数组的访问越界问题

3. 容器与数组的对比:

3.1 容器支持动态扩容.容器无法存储基本类型.

3.2 业务开发使用容器就够了,底层,框架开发,优先考虑性能.

2018-10-02

涛

0

一个二维数组被写成m*n我不知道对不对，m*n难道不是m维吗？二维 难道不是 2*n吗?

2018-10-02

qpm

0

JVM的标记清除垃圾回收算法：JVM把堆内存空间视为一个长数组进行管理，在一次GC时，把需要清理的位置进行标记，然后再统一清除。优点单次执行比较快，缺点是内存利用率不高，产生碎片。

类比一维数组：

有T[] a = new int[n]，且a的地址为 ADD_a，则a[n] = ADD_a + sizeof(T) * n

二维数组：

有T[][] b = new int[m][n]，且b的地址为ADD_b，则b[x][y] = ADD_b + sizeof(T) * (n * x + y)

2018-10-02

韩

0

二维数组寻址:baseAddr + i x lengthOfType + j x lengthOfType

老师，我有个疑问:上面这个式子是说明了寻址结果的计算方式，而不是底层内部实现吧？因为按照式子来看每次访问二维数组元素都需要两个乘法指令 + 两个加法指令

如果在二维数组声明时就记录下每一行行首地址，每次的寻址时间就和一维的情况一样了，只是多了点存储开销。实际二维数组底层的实现是这样的吗？

2018-10-01

sea 0

gc标记是把需要gc的标记好，然后集中gc，这样就可以把连续内存当成一段内存GC，就节省了多次迁移相关内存的性能。

2018-10-01

sea 0

根据一维数据的公式，二维数组内存公式应该是a[k][j]address = baseAddress + (k * jSize + j) * typeSize

2018-10-01

阳仔 0

学习反馈：
数组可以说是最简单的数据结构。从它的定义中看出两个重要的方面：
1、是一个线性表；
2、在一组连续的空间上存储相同的数据类型；
数组支持下标随机访问元素，时间复杂度为O(1)；它的“删除”和“插入”操作并不高效，需要移动数据中大规模数据，时间复杂度为O(n)。
要访问数组第k个元素的寻址计算公式为：
a[k]=a数组首地址+k*数组中的数据类型大小。
要注意数组访问越界的问题
对于在平时开发过程中，选择数组还是容器的问题
1、容器封装了数组操作的细节，且支持动态扩容。因此在做业务开发时，可以牺牲一点点性能，换取编码的效率；在使用容器的时候，可以尽量为容器指定大小，避免做很多无用的扩容操作。
2、在开发对性能要求较高的底层框架时，可以考虑选择数组。
开篇问题
这个问题答案个人觉得不是特别重要，它是一个吸引人注意的话题。从解析这个话题的过程中，我们了解了数组的特点，知道了它的寻址计算方式，以及与其他数组结构的区别。

2018-10-01

观望者 0

二维数组的寻址，a[i, j] _ address = base_address + type_size * i + j * typesize

2018-10-01

观望者

观望者 0

@Rain
如果你熟悉C语言的话，就会知道C里面的函数在内存中是用“栈”的数据结构把变量压入的。所以编译器会把main翻译成，将变量i入栈，然后再把数组入栈，结果你访问越界数组的时候，正好就访问到了i的内存地址上。

2018-10-01

六六六 0

1. 标记清除垃圾回收算法分为标记和清除两个阶段。标记：使用根搜索算法，遍历GC Roots，将所有GC Root可达的对象标记为存活对象。清除：遍历所有对象，将没有标记的对象全部清除
2. 二维数组的寻址公式：二维数组的地址也是连续地址，所以假设数组大小为a[m][n],则a[i][j]_address = base_address + i * n * type_size + j * type_size

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

花生 0

高赞有个关于 无限循环 的回答很好啊，补充一下，可以看编译原理对这部分的解释。编译原理 虎书 活动记录那一部分

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

韩 0

另外再赞一个，我觉得这个课程的内容简直太好了。如果我大学的时候数据结构学的是这个课程，恍然大悟的估计还会更早一些。我觉得课程可以考虑和校方合作，这么优质的课程，现在大学里的大学生可能都不知道！

2018-10-01

Northern 0

根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址。最后一句话怎么理解？

2018-10-01

HouShangLing 0

不知道java还有装箱拆箱的概念。

2018-10-01

Mr.钧👻 0

数组，是一种线性存储的数据结构，是内存中一块连续的内存空间，存储相同类型的元素。
数组的删除，可以先对被删除的元素进行标记，然后当数组满容量后再触发删除操作，这样更加高效。而jvm就是这样的运行原理。
索引越界的危害，不太懂

2018-10-01

Cest la via 0

问题回答：
问题一：JVM会先标记所有要清除的对象，然后同意清除。和数组删除优化的思路是一样的。
问题二：如果查找二维数组的元素是 arr[i][j]。那么寻址公式是先找出arr[i]的内存地址：arr[i]_address = (base_address + i * data_type_size)。arr[i]内存地址中存的是arr[i][j]的内存首地址。如果记为arr[j]_address，那么arr[i][j]的寻址公式为arr[i][j]_address = arr[j]_address + j * data_type_size。
回答的结果请老师审阅一下。又错误的话指出一下。谢谢！

2018-10-01

虎虎❤️ 0

gc 分为 minor gc 和 full gc。

重点说下Minor gc，分为survivor1 survicor2 和老生代。当survivor1中的内存满了之后，把没有被标记的内存顺序拷贝到survivor2中，反之亦然。新生代为什么分为两个区呢?你可以考虑一下如果只有一个区，做内存整理的难度。举个例子，比如磁盘整理算法中，需要把磁盘分页。然后，把若干次minor gc中一直存活的对象copy的老生代中。

full gc会清理老生代。一般会产生比较大的开销，java会停下其他的进程，出现卡死的状态。如果你的程序经常出现full gc，你该考虑一下原因啦。

2018-10-01

杨伟 0

留言的人还挺多的啊，点赞

2018-10-01

D→_→M 0

老师我想问一下为何数组查找操作的时间复杂度是O(logn);
还有就是一点小建议，可否将每节课后面的思考题，在下一节课中解析一下。

2018-10-01

作者回复

1. 有序数组用二分查找的时间复杂度是O(logn)，不过建议再看一下我文章中表述
2. 我在周末的时候写篇文章可以集中答疑一下

2018-10-01

TheTingTings 0

声明二维数组int[a][b]
a[i][j]ad=(base+i*b*type_size)+j*type_size。

2018-10-01

作者回复

对！但公式的格式可以再优化下

2018-10-01

lovetechlovelife 0

标记清除算法，JVM将把要回收的对象做标记，等到没有连续可用空间时全部将标记对象回收，最大的缺点就是会产生很多不连续的内存空间。

二维数组因为需要两个下标才能确定一个元素，可以看成一个矩阵matrix，如果是把行下标和列下标直接相加或相乘肯定是不行的，比如1 * 2 等于 2 * 1。推断一下，a[i][j]_address = (base_address + i * data_type_size) * j

2018-10-01

作者回复

后面二维数组的不对 再想想

2018-10-01

$Jason®🔱 0

“数组(Array)是一种线性表数据结构。它用一组连续的内存空间，来存储一组具有相同类型的数据。”
数组在javascript中是可以存储不同类型的数据的。只是说明下。
另外期待老师讲解上面大家都提到的问题
“根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，所以就会导致代码无限循环。”

2018-10-01

胡军 0

二维数组元素寻址公式：

设a为一个二维数组a[m][n]
a的成员占用内存大小为type_size
a的起始位置为base_address

a[k][j]_address = base_address + k * (type_size * n) + j * type_size

2018-10-01

作者回复

对的！

2018-10-01

勤劳的小胖子-libo 0

数组地址也是连在一起的，低维的一个一个类型长度连在一起，高维的是一个一个低一级维度的连在一起。

二维数组计算公式，假设二维数组为Array[n][m]
则Array[i][j]=Base_Address+(i*m+j)*type_size;
i<n,j<m;

2018-10-01

作者回复

回答正确✅

2018-10-01

落叶飞逝的恋 0

数组插入时间复杂度推导过程:
最后一个元素往后移动1次。
倒数第二个元素往后移动2次
...
第一个元素往后移动n位

假设每个位置插入元素的概率是一样的为1/n。那么移动的时间复杂度为：1*1/n+2*1/n+3*1/n+..n*1/n=(1+2+3+4...+n)/n=n(n+1)/2n。去除常数、及低次项所以为O(n)
老师我讲的对吗?

2018-10-01

作者回复

对的👍

2018-10-01

落叶飞逝的恋 0

数组支持随机访问，根据下标随机访问的时间复杂度为O(1)。其实就是int[] a=new int[]。a[index]=?这种访问方式把。而不是Arrays.binarySearch这种访问

2018-10-01

作者回复

是的 你理解的没错

2018-10-01

来碗绿豆汤 0

数组最大的优势就是随机访问，不足就是插入，删除数据比较耗时，因为要移动数据。所以如果我们能想办法把劣势消除，那就完美了。在有些情况下确实可以做到。插入的时候如果不需要维护之前数组的顺序，就可以将要插入位置的数据移走，然后直接插入，快速排序就是这样干的;如果是删除操作，可以先标记，等最后一次性删除，也可以减少移动次数，jvm就是这样做的。

2018-10-01

夏洛克的救赎 0

“所以，正确的表述应该是，数组支持随机访问，根据下标随机访问的时间复杂度为 O(1)。”

这句话是否可以进一步理解为：CPU寻址的时间复杂度为 O(1)？ 如果是，那CPU寻址的时间复杂度又如何计算？需要进一步深入了解操作系统？

2018-10-01

作者回复

好像没有这么说的。你说的这块可以看看操作系统、计算机组成原理

2018-10-01

三景页 0

根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，所以就会导致代码无限循环。

个人觉得在编译器未定义的情况下，说a[3]的地址被定位到i的地址是不严谨的。而且int i定义在数组定义的前面，所以就算可以访问也应该是a[-1]才是。班门弄斧一下

2018-10-01

John 0

老师好，有几个疑问请解答下？1.如果数组采用标记删除的话，这个数组按下标查找就不对了啊，也就没有随机访问的优势了。2.垃圾回收是因为里面维护了内存的使用情况的信息表，不需要随机访问，且维护效率才采用标记清除的吧。

2018-10-01

作者回复

为什么说按照下标查找会不对呢?

2018-10-01

细水长流 0

1、我是这样理解标记清除垃圾回收算法的，确定对象要回收，会将该对象占用内存空间标记为可回收，但并不会马上执行内存的释放。等申请内存空间不够时，才会对已标记的内存空间进行清除。这种方式会造成内存碎片比较多，当需要申请较大内存空间时，可能因为连续可用的空间不够，再次造成GC。
2、仿造老师的公式，二维数组内存寻址公式为：a[k][n]_address = base_address + (k * N + n) * type_size;
其中N为二维数组中数组元素的长度。

2018-10-01

作者回复

对！

2018-10-01

Tenderness 0

回答下思考，不知道描述的准不准确
1.标记-清楚算法

分为两个阶段，首先是标记出所有需要回收的对象，标记方法有引用计数法和可达性分析，个人局的一般都是用可达性分析吧，毕竟涉及到互相引用问题。其次就是同意对标记的对象进行回收。
2.二维数组寻址
一维数组地址分别是 a，a+i
二维数组a[m][n]的地址表示为：a+i为二位数组第i行的首地址，a[i][j] 元素的地址为 *(a+i) + j，address = base_address + (i*m+j) * type_size 。地址分配是连续的，逐行分配。

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

Tenderness 0

回答下思考，不知道描述的准不准确
1.标记-清除算法
分为两个阶段，首先是标记出所有需要回收的对象，标记方法有引用计数法和可达性分析，个人觉得一般都是用可达性分析吧，毕竟涉及到互相引用问题。其次就是统一对标记的对象进行回收。
2.二维数组寻址
一维数组地址分别是a ， a+i
二维数组地址表示为 a+i为二维数组第i行的首地址，a[i][j]元素的地址为*(a+i)+j，address=base_address+(i*m+j)*type_address，m为数组的行数。地址分配是连续的，一行接一行。

2018-10-01

作者回复

👍

2018-10-01

windliang 0

尝试了先定义 i 再定义数组，先定义数组再定义 i ，发现都不是无限循环。把地址输出，也没有发现 i 的地址和数组的地址有什么联系。

求老师讲一下这块的意思。

2018-10-01

作者回复

1. 不同的语言对数组访问越界的处理方式不同，即便是同一种语言，不同的编译器处理的方式也不同。至于你熟悉的语言是怎么处理的，请行百度。
2. C语言中，数组访问越界的处理是未决。并不一定是错，有同学做实验说没问题，那并不代表就是正确的。
3. 我觉得那个例子，栈是由高到低位增长的，所以，i和数组的数据从高位地址到低位地址依次是：i, a[2], a[1], a[0]。a[3]通过寻址公式，计算得到地址正好是i的存储地址，所以a[3]=0，就相当于i=0.

4. 大家有不懂的多看看留言，留言区还是有很多大牛的！我可能有时候回复的不及时，或者同样的问题只回复一个同学！

2018-10-01

Smallfly 0

关于死循环的例子，int 类型占 4 个字节，理论上来说 i 的地址不会跟在 3 个元素的 arr 后面，因为一般计算机内存是字节对齐的，会按 8 的整数倍来分配内存。

我在 Xcode 里面测试了下这段代码，越界直接奔溃了，i 的栈地址也比 arr 小，老师举这个例子可能只是为了说明数组随机访问的风险，至于什么风险是未知的，不同计算机上的表现也不一定一致，没必要死扣为什么第 4 个元素刚好是 i 的地址吧……

2018-10-01

李恒达 0

老师，你讲到“而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，”这个是为什么？为什么正好是这个地址？

2018-10-01

作者回复

1. 不同的语言对数组访问越界的处理方式不同，即便是同一种语言，不同的编译器处理的方式也不同。至于你熟悉的语言是怎么处理的，请行百度。

2. C语言中，数组访问越界的处理是未决。并不一定是错，有同学做实验说没问题，那并不代表就是正确的。

3. 我觉得那个例子，栈是由高到低位增长的，所以，i和数组的数据从高位地址到低位地址依次是：i, a[2], a[1], a[0]。a[3]通过寻址公式，计算得到地址正好是i的存储地址，所以a[3]=0，就相当于i=0.

4. 大家有不懂的多看看留言，留言区还是有很多大牛的！我可能有时候回复的不及时，或者同样的问题只回复一个同学！

2018-10-01

程 0

无限打印helloworld那个在Ubuntu14.04里面实现过了，arr[i]和i的定义调过来也是，都是只打印4行。arr[i]的位置碰巧是i的位置的机率很小的吧

2018-10-01

作者回复

1. 不同的语言对数组访问越界的处理方式不同，即便是同一种语言，不同的编译器处理的方式也不同。至于你熟悉的语言是怎么处理的，请行百度。

2. C语言中，数组访问越界的处理是未决。并不一定是错，有同学做实验说没问题，那并不代表就是正确的。

3. 我觉得那个例子，栈是由高到低位增长的，所以，i和数组的数据从高位地址到低位地址依次是：i, a[2], a[1], a[0]。a[3]通过寻址公式，计算得到地址正好是i的存储地址，所以a[3]=0，就相当于i=0.

4. 大家有不懂的多看看留言，留言区还是有很多大牛的！我可能有时候回复的不及时，或者同样的问题只回复一个同学！

2018-10-01

优雅一点 0

定义，就相当于给了我们一个标准。标记回收算法则相当于在规则之内更有效率的使用数据结构。

2018-10-01

简单 0

1.数组越界的问题
i的内存有可能和数组的内存是连续的（测试时没有复现）
那么此时的地址有可能 ox ---- --FF /1515 array[0]
ox ---- --FC /1512 array[1]
/1509 array[2]
1506 i
array[3]越界时，访问到紧接着的i了，并且把i = 0；所以就死循环了

2.2维数组的问题
因为内存是一维的，所以问题转化为怎么求偏移量
这里就需要考虑行优先还是列优先的问题 ， 如果是行优先的话
int a[3][3] = {0};
a[1][1] offset = baseaddr + （1 * 列数 + 1） * sizeof(int);
因此&a[i][j] = &a + sizeof(type)*(列数+j);

因为不会看汇编，不太清楚是先算出行地址,比如a[1]的地址，在去加j，还是直接通过首地址a[0][0]来计算偏移量。

2018-10-01

于前鹏 0

老师，你讲的这个适合python语言么？

2018-10-01

作者回复

适合啊 有什么疑问吗

2018-10-01

非礼勿言-非礼勿听-非礼勿视 0

标记清楚算法:通过可达性分析算法将不可达对象标记出来，然后进行清楚，这种方式会产生内存碎片，常用于老年代垃圾回收。但一般都是用标记整理算法，就是在标记清楚的基础上来一次内存整理。像CMS这种提供可配置方式，可以每次回收后都进行整理，也可以在执行多次回收后来一次整理

2018-10-01

Riordon 0

标记–清除：标记阶段O(logn)和清除阶段O(1),清除后产生大量不连续内存碎片，下次有大对象过来还得触发gc。标记–整理：整理阶段把活对象移向一端，清除边界外空间。

2018–10–01

蔷薇骑士 0

a[i][j]=baseAddr+i*len*typeSize+j*typeSize，len为第二维的长度，对否?

2018–10–01

作者回复

对!

2018–10–01

刘岚乔月 0

标记清理gc会有空间碎片的问题 在fullgc的时候会导致卡顿时间过长 不知道java11中的新gc策略怎么样

其实可以根据具体的业务场景来选择适合的gc策略

2018–10–01

橙子ちゃん 0

老师你好，我是一名JS开发者。JS中的array和其他语言的不太相同，array既没有固定长度，也没有固定type。js作为当前最流行的语言之一，希望老师可以稍微提一下，要不然js的初学者会很疑惑🤔比如我🤣🤣

2018–10–01

刘岚乔月 0

标记回收gc会产生空间碎片 需要整理

2018–10–01

阿火 0

根据我们前面讲的数组寻址公式，a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上，而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址，那么 a[3]=0 就相当于 i=0，这个地方不明白，老师可以再讲解下吗?

2018–10–01

作者回复

1. 不同的语言对数组访问越界的处理方式不同，即便是同一种语言，不同的编译器处理的方式也不同。至于你熟悉的语言是怎么处理的，请行百度。

2. C语言中，数组访问越界的处理是未决。并不一定是错，有同学做实验说没问题，那并不代表就是正确的。

3. 我觉得那个例子，栈是由高到低位增长的，所以，i和数组的数据从高位地址到低位地址依次是：i, a[2], a[1], a[0]。a[3]通过寻址公式，计算得到地址正好是i的存储地址，所以a[3]=0，就相当于i=0.

4. 大家有不懂的多看看留言，留言区还是有很多大牛的！我可能有时候回复的不及时，或者同样的问题只回复一个同学！

2018-10-01

Ace

0

感觉讲解非常清楚，学到了。🙏

2018-10-01

山海不可平

0

老师你好，我18年毕业生，大学期间专业自动化，想学习编程，想问问您方向性的知道，或者说推荐几本书也可以，麻烦老师了。

2018-10-01