Pontificia Universidad Católica de Chile Instituto de Ingeniería Matemática y Computacional Álgebra Lineal Avanzada y Modelamiento- IMT2230 Segundo Semestre 2023

Guía de Ejercicios – 1

Profesor: Cristóbal Rojas

Ayudante: Pablo Rademacher

P 1. Operaciones con Matrices

- a) Las combinaciones lineales de dos vectores en \mathbb{R}^3 forman un plano. ¿Como puede pasar esto?
- b) El conjunto generado por las combinaciones lineales de los vectores u = (0,1,0) y v = (1,1,1) generan un plano en \mathbb{R}^3 . Encuentre un vector z tal que $u \cdot z = v \cdot z = 0$. Corrobore que $w \cdot z = 0$ para cualquier vector w en el plano mencionado previamente.
- c) Suponga que existen dos combinaciones de columnas de una matriz A que son iguales. A partir de estas, encuentre dos soluciones distintas al problema Az = 0.
- d) Cuatro matrices A, B, C y D cumplen que D = ABC. Si D es de 3 por 5 y B es de 7 por 2, indique de que tamaño debes ser A y B.
- e) Sean u y v vectores de n y m componentes, respectivamente. ¿Cuando puedo multiplicar uv^T ? ¿Y u^Tv ? ¿Si las puedo multiplicar, de que tamaño será la matriz resultante?
- f) Determine el producto matricial entre las matrices A y B usando ambas formas vistas en clases, y compruebe que son equivalentes.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & -4 \\ 5 & 3 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

g) Sean A, B y C matrices tales que AB = C. Demuestre que si A y C tienen columnas li, entonces B también las tiene.

P 2. Espacios asociados a Matrices

- a) Describa el espacio columna y espacio nulo de $A=[v\quad w\quad v+2w],$ donde v y w son dos vectores LI.
- b) Encuentre las matrices C_1 y C_2 que contienen las columnas linealmente independientes de

$$A_1 = \begin{pmatrix} 11 & 3 & -2 \\ 3 & 9 & -6 \\ 2 & 6 & -4 \end{pmatrix} \qquad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}.$$

1

c) Sean A y B dos matrices con el mismo espacio columna.



PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE INSTITUTO DE INGENIERÍA MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL ÁLGEBRA LINEAL AVANZADA Y MODELAMIENTO- IMT2230 SEGUNDO SEMESTRE 2023

- c.1) Muestre que sus espacios fila pueden ser diferentes.
- c.2) Muestre que sus matrices C de columnas básicas pueden ser distintas.
- c.3) ¿Que número será igual en ambas?
- d) Si A=CB, ¿cual es la factorización CB de la matriz $\begin{pmatrix} 0 & A \\ 0 & A \end{pmatrix}$?
- e) Vamos a estudiar la factorización $A = \mathbf{CMR}$, relacionada a la factorización A = CB. En esta factorización, $\mathbf{C} = C$ contiene columnas LI de A, \mathbf{R} contiene las filas LI de A, y $B = \mathbf{MR}$.
 - e.1) ¿Como podemos encontrar la matriz M? ¿De que tamaño será?
 - e.2) Cree una matriz $A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$ de rango 1 y calcule su factorización A = CMR.
 - e.3) Cree una matriz $A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$ de rango 2 y calcule su factorización A = CMR.
- f) Las columnas de AB son combinaciones de las columnas de A, luego el espacio columna de AB está contenido en el espacio columna de A. Dé un ejemplo de matrices A y B para las cuales el espacio columna de AB es más pequeño que el de A.
- g) Muestre que $Nul(B) \subseteq Nul(AB)$. ¿Porqué no son necesariamente iguales?
- h) Sea $C = \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix}$. ¿Como se relacionan los espacios nulos de A y B con el de C?
- i) Sea Auna matriz tal que $\mathrm{Fil}(A)=\mathrm{Col}(A)$ y $\mathrm{Nul}(A)=\mathrm{Nul}(A^T).$ ¿Es A necesariamente simétrica?
- j) Sea r el rango de una matriz de $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$. De ejemplos de una matriz tal que:
 - j.1) r = m = n, y Ax = b posee una solución para cada b.
 - j.2) r = m < n, y Ax = b posee una o infinitas soluciones.
 - j.3) r = n < m, y Ax = b posee una o ninguna solución.
 - j.4) r < m, r < n, y Ax = b posee ninguna o infinitas soluciones.
- k) Demuestre que $A^T A$ y A poseen el mismo espacio nulo.
- l) Sea A una matriz cuadrada. ¿Poseen A^2 y A necesariamente el mismo espacio nulo?
- m) Sea A una matriz tal que su espacio nulo es el singleton $\{0\}$. ¿Que forma tienen los vectores del espacio nulo de $B = \begin{bmatrix} A & A \end{bmatrix}$?

Pontificia Universidad Católica de Chile Instituto de Ingeniería Matemática y Computacional Álgebra Lineal Avanzada y Modelamiento- IMT2230 Segundo Semestre 2023

n) Sean S y T subespacios de \mathbb{R}^{10} , de dimensión 2 y 7, respectivamente. ¿Cuales son las posibles dimensiones de $S\cap T,\ S+T$ y S^\perp ?

P 3. Proyección y complemento Ortogonal

Recordemos que si V es un subespacio de \mathbb{R}^n , el espacio (o complemento) ortogonal a V, se define como:

$$V^{\perp} = \{ u \in \mathbb{R}^n : u \cdot v = 0 \text{ for all } v \in V \}$$

- a) Sea $G = \{v_1, \ldots, v_l\}$ un conjunto generador de V. Pruebe que si $u \cdot v_i = 0$ para todo $i = 1, \ldots, l$ entonces $u \in V^{\perp}$.
- b) Sea $b \in \mathbb{R}^n$. Pruebe que existen vectores $v \in V$ y $w \in V^{\perp}$ tales que b = u + w. Deduzca que $\dim(V) + \dim(V^{\perp}) = n$.
- c) Pruebe que $V \cap V^{\perp} = \{0\}$. Deduzca que los vectores u y w del item anterior son únicos. (Hint: suponga que b = u' + w' y muestre que w w' y u u' están en $V \cap V^{\perp}$).
- d) Suponga que V es un plano en \mathbb{R}^3 , y que w es un vector ortogonal a V. Muestre que $V^\perp = SPAN\{w\}$.

P 4. Factorización QR, Mínimos cuadrados

a) Sea

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 2 \\ 4 & 4 & 1 \\ 0 & 6 & 2 \\ 0 & 8 & 1 \end{pmatrix}$$

- a.1) Factorice A en QR.
- a.2) Aprovechando la factorización hecha en (a), resuelva el sistema Ax = b en que b = (0, 0, 6, 8).
- b) Suponga que A=QR, donde R es una matriz invertible. Demuestre que A y Q tienen el mismo espacio columna.
- c) Suponga que A=QR es una factorización QR de una matriz A de $m\times n$ (con columnas linealmente independientes). Particione A como $[A_1\ A_2]$, donde A_1 tiene p columnas. Muestre cómo obtener una factorización QR de A_1 , y explique por qué su factorización tiene las características adecuadas.
- d) Encuentre el vector \hat{x} que minimice $||A\hat{x} b||$. Use el algoritmo basado en la factorización QR:

3

d.1)
$$A = \begin{pmatrix} 8 & 1 \\ 6 & 2 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$$
 y $b = \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix}$.



PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE INSTITUTO DE INGENIERÍA MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL ÁLGEBRA LINEAL AVANZADA Y MODELAMIENTO- IMT2230 SEGUNDO SEMESTRE 2023

d.2)
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$$
 y $b = \begin{pmatrix} 10 \\ 13 \end{pmatrix}$

- e) Encuentre la ecuación $y = \beta_0 + \beta_1 x$ de la recta de mínimos cuadrados que mejor se ajuste a los puntos (0,1), (1,1), (2,2), (3,2).
- f) Un cierto experimento genera los datos (1, 1.8), (2, 2.7), (3, 3.4), (4, 3.8), (5, 3.9). Describa el modelo que produce un ajuste de mínimos cuadrados de esos puntos mediante una función de la forma $y = \beta_1 x + \beta_2 x^2$.
 - f.1) Determine la matriz de diseño, el vector de observaciones y el vector de parámetros desconocidos.
 - f.2) Encuentre la curva de mínimos cuadrados asociada con los datos.