**维修电工（初级）单选题（十五）**

308．根据生产机械运动部件的行程或位置，利用\_\_\_\_\_\_来控制电动机的工作状态称为行程控制原则。

（A）位置开关

（B）时间继电器

（C）电流继电器

（D）速度继电器

答案：A

难度：1

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

309．能在两地或多地控制同一台电动机的控制方式称为电动机\_\_\_\_\_\_。

（A）自锁控制

（B）联锁控制

（C）多地控制

（D）顺序控制

答案：C

难度：2

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

310．能实现一台电动机起动后，才允许另一台电动机的控制线路，一般称为\_\_\_\_\_\_。

（A）自锁控制

（B）联锁控制

（C）多地控制

（D）顺序控制

答案：D

难度：1

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

311．自动往返运行的电动机械，要对其电动机实现自动转换的\_\_\_\_\_\_才能达到要求。

（A）点动

（B）自锁

（C）联锁

（D）正反转

答案：D

难度：2

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

312．对于三相鼠笼式异步电动机的多地控制，须将多个起动按钮\_\_\_\_\_\_，多个停止按钮串联，才能达到要求。

（A）串联

（B）并联

（C）混联

（D）自锁

答案：B

难度：3

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

313．工厂车间的行车需要位置开关控制，行车两头的终点处各安装一个位置开关，这两个位置开关要分别\_\_\_\_\_\_在正转和反转控制线路中。

（A）串联

（B）并联

（C）混联

（D）短接

答案：A

难度：3

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

314．多台电动机可从\_\_\_\_\_\_电路实现顺序控制。

（A）主电路

（B）控制电路

（C）主电路或控制电路

（D）信号电路

答案：C

难度：4

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

315．两台电动机M1与M2为顺序起动逆序停止，当停止时\_\_\_\_\_\_。

（A）M1先停，M2后停

（B）M2先停，M1后停

（C）M1与M2同时停

（D）M1停，M2不停

答案：B

难度：4

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

316．为了实现两地同时控制一台电动机，必须在两个地点各安装一组起动和停止按钮。这两组启停按钮的接线方法是\_\_\_\_\_\_。

（A）起动按钮、停止按钮都相互串联

（B）起动按钮、停止按钮都相互并联

（C）起动按钮相互并联，停止按钮相互串联

（D）起动按钮相互串联，停止按钮相互并联

答案：C

难度：4

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

317．为使某工作台在固定的区间作往复运动，并防止其冲出滑道，应当采用\_\_\_\_\_\_。

（A）时间控制

（B）安全保护

（C）行程控制和终端保护

（D）速度控制和终端保护

答案：C

难度：5

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

318．两台电动机M1、M2，要求M1先起动，M2后起动，主电路顺序控制实现这种控制，可以将\_\_\_\_\_\_。

（A）M1的主电路接在控制M2的主触点KM1上面

（B）M1的主电路接在控制M2的主触点KM1下面

（C）M2的主电路接在控制M1的主触点KM1上面

（D）M2的主电路接在控制M1的主触点KM1下面

答案：D

难度：5

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制

319．生产机械的位置控制是利用生产机械运动部件上的挡铁与\_\_\_\_\_\_的相互作用实现的。

（A）挡位开关

（B）行程开关

（C）转换开关

（D）联锁按钮

答案：B

难度：1

知识点：三相笼型异步电动机的顺序控制、多地控制和位置控制