**BÁO CÁO TIẾN ĐỘ**

**US – 03 – Thống kê lại các bước thực hiện dự án**

* Bước 1: Tìm hiểu về thành phần cấu tạo Robot Nachi và cách điều khiển Robot Nachi bằng Teach Pendent.
* Bước 2: Tìm hiểu về cách lập trình và điều khiển Robot Nachi bằng bộ điều khiển CFD.
* Bước 3: Tìm hiểu về cách lập trình và điều khiển Robot Nachi bằng bộ điều khiển PLC
* Bước 4: Tìm hiểu về Socket Communication để giao tiếp giữa hệ thống camera với CFD.
* Bước 5: Tính chọn, thiết lập vị trí của camera và đèn, thu thập dữ liệu và xử lý dữ liệu.
* Bước 6: Huấn luyện mô hình các mô hình xử lý ảnh và tích hợp vào máy tính nhúng.
* Bước 7: Kết nối hệ thống camera xử lí ảnh với bộ điều khiển CFD và tinh chỉnh lại để hoàn thiện hệ thống.