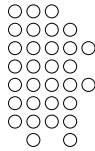


Chương 2

Những vấn đề khác trong điều kiện đồng thời



Nội dung chi tiết

- Quay lui dây chuyền (cascading rollback)
- Lịch khả phục hồi (recoverable schedule)
- Deadlock
 - Phát hiện (detection)
 - Ngăn ngừa (prevention)



Ví dụ

S	T ₁	T ₂	A	B
	Lock(A); Read(A,t) t=t+100; Write(A,t) Lock(B); Unlock(A)		25 125	25
		Lock(A); Read(A,s) s=s*2; Write(A,s) Lock(B) Read(B,t); t=t+100 Write(B,t); Unlock(B)	250	
				125
		Lock(B); Unlock(A) Read(B,t); t=t*2 Write(B,t); Unlock(B)		250



Ví dụ (tt)

S	T ₁	T ₂	A	B
	Lock(A); Read(A,t) t=t+100; Write(A,t) Lock(B); Unlock(A)		25 125	25
		Lock(A); Read(A,s) s=s*2; Write(A,s) Lock(B) Chờ	250	
	Read(B,t); Abort; Unlock(B);	Lock(B); Ulock(A) Read(B,t); t=t*2 Write(B,t); Unlock(B)		50

Tính nhất quán bị vi phạm
→ T₂ cũng phải rollback

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

4

Ví dụ (tt)

S	T ₁	T ₂	T ₃	A RT=0 WT=0	B RT=0 WT=0	C RT=0 WT=0
	200	150	175			
		Write(B)			RT=0 WT=150	
	Read(B)				RT=200 WT=150	
		Read(A)		RT=150 WT=0		
			Read(C)			RT=175 WT=0
		Write(C) Abort			RT=0 WT=0	
			Write(A)	RT=150 WT=175		

→ Phục hồi
giá trị của B

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

5

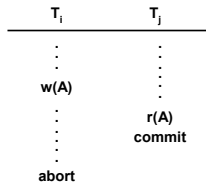
Quay lui dây chuyền

T ₁	T ₂	T ₃	T ₄
⋮	⋮	⋮	⋮
w(A)	⋮	⋮	⋮
⋮	r(A)	⋮	⋮
⋮	⋮	⋮	⋮
⋮	⋮	r(A)	⋮
⋮	⋮	⋮	⋮
abort	⋮	⋮	⋮
	abort	⋮	⋮
		abort	⋮

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

6

Lịch khả phục hồi

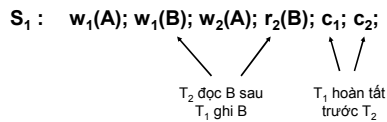


- Xét mỗi cặp T_i và T_j sao cho
 - T_j đọc dữ liệu sau khi T_i ghi
 - T_i phải được hoàn tất (commit) trước khi T_j hoàn tất
 - Ký hiệu c_i : giao tác thứ i hoàn tất

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

7

Lịch khả phục hồi (tt)

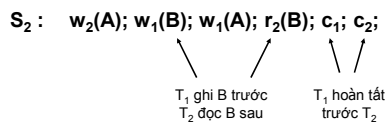


S_1 tuần tự và khả phục hồi

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

8

Lịch khả phục hồi (tt)



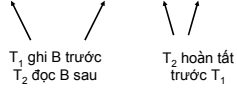
S_2 không khả tuần tự nhưng khả phục hồi

Không vấn đề khác trong điều kiện đồng thời

9

Lịch khả phục hồi (tt)

$S_3 : w_1(A); w_1(B); w_2(A); r_2(B); c_2; c_1;$



S_3 khả tuần tự nhưng không khả phục hồi

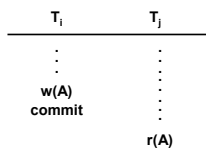
Lịch khả phục hồi (tt)

• Nhận xét

- Muốn khôi phục đôi khi cần quay lui dây chuyền
- Nhưng quay lui dây chuyền không thể xảy ra
 - Tốn nhiều chi phí

→ Lịch không quay lui dây chuyền (cascadeless schedule)

Lịch không quay lui dây chuyền



Các giao tác chỉ đọc những giá trị đã được hoàn tất

Lịch không quay lui dây chuyền (tt)

- Khả phục hồi
 $S_1 : w_1(A); w_1(B); w_2(A); r_2(B); c_1; c_2;$
- Ngăn ngừa quay lui dây chuyền
 $S_1 : w_1(A); w_1(B); w_2(A); c_1; r_2(B); c_2;$
- → Các lịch ngăn ngừa quay lui dây chuyền đều khả phục hồi

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

13

Nội dung chi tiết

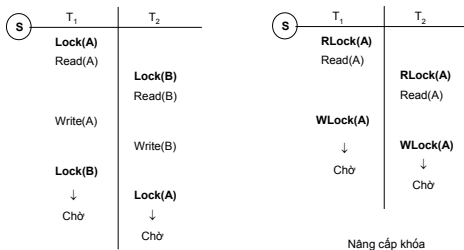
- Quay lui dây chuyền (cascading rollback)
- Lịch khả phục hồi (recoverable schedule)
- Deadlock
 - Phát hiện (detection)
 - Ngăn ngừa (prevention)

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

14

Deadlock

- Nhắc lại 2 tình huống



Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

15

Deadlock (tt)



- Hệ thống rơi vào trạng thái deadlock khi
 - Các giao tác phải chờ đợi lẫn nhau để được thao tác lên các đơn vị dữ liệu bị khóa bởi chúng
 - Và không một giao tác nào có thể thực hiện tiếp công việc của mình

Giải quyết Deadlock



- Phát hiện
 - Cho phép trạng thái deadlock xảy ra và sau đó cố gắng khôi phục lại hệ thống
 - Chọn 1 giao tác để rollback
- Phương pháp
 - Đồ thị chờ (wait-for graph)
- Ngăn ngừa
 - Quản lý các giao tác sao cho không bao giờ có deadlock
- Phương pháp
 - Sắp thứ tự tài nguyên (resource ordering)
 - Timeout
 - Wait-die
 - Wound-wait

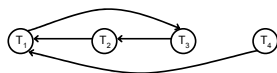
Đồ thị chờ



- Đồ thị gồm
 - Đỉnh là các giao tác đang giữ khóa hoặc đang chờ khóa
 - Cung đi từ đỉnh T sang U khi
 - U đang giữ khóa trên đơn vị dữ liệu A
 - T đang chờ khóa trên A
 - T không thể khóa đơn vị dữ liệu A nếu U không giải phóng khóa
- Nếu đồ thị chờ không có chu trình
 - Các giao tác có thể hoàn tất
- Ngược lại
 - Không một giao tác nào trong chu trình có thể tiếp tục thực hiện → deadlock

Ví dụ

	T ₁	T ₂	T ₃	T ₄
1	L(A); R(A)			
2		L(C); R(C)		
3			L(B); R(B)	
4				L(D); R(D)
5		L(A)		
6		↓ Chờ	L(C)	
7			↓ Chờ	L(A)
8	L(B)			↓ Chờ

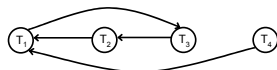


Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

19

Ví dụ (tt)

	T ₁	T ₂	T ₃	T ₄
1	L(A); R(A)			
2		L(C); R(C)		
3			L(B); R(B)	
4				L(D); R(D)
5		L(A)		
6			L(C)	
7				L(A)
8	L(B)			



Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

20

Sắp thứ tự tài nguyên

- Áp đặt một thứ tự nào đó lên các đơn vị dữ liệu
- Nếu các giao tác thực hiện khóa những đơn vị dữ liệu theo thứ tự này
- Thì không có deadlock xảy ra trong khi chờ đợi
- Chứng minh
 - Bài tập về nhà

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

21

Ví dụ



- Giả sử các đơn vị dữ liệu được sắp thứ tự theo alphabet

T₁ : l(A); r(A); l(B); w(B); u(A); u(B);
T₂ : l(C); r(C); l(A); w(A); u(C); u(A);
T₃ : l(B); r(B); l(C); w(C); u(B); u(C);
T₄ : l(D); r(D); l(A); w(A); u(D); u(A);

Ví dụ (tt)



T₁ : l(A); r(A); l(B); w(B); u(A); u(B);
T₂ : l(A); l(C); r(C); w(A); u(C); u(A);
T₃ : l(B); r(B); l(C); w(C); u(B); u(C);
T₄ : l(A); l(D); r(D); w(A); u(D); u(A);

Ví dụ (tt)



	T ₁	T ₂	T ₃	T ₄
1	L(A); R(A)			
2		L(A) ↓ Chờ		
3			L(B); R(B)	
4				L(A) ↓ Chờ
5			L(C); W(C)	
6			U(B); U(C)	
7	L(B); R(B)			
8	U(A); U(B)			
9		L(A); L(C)		
10		R(A); W(C)		
11		U(C); U(A)		
12				L(A); L(D)
13				R(D); W(A)
14				U(D); U(A)

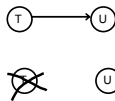
Timeout

- Giới hạn các giao tác chỉ được thực hiện trong 1 khoảng thời gian nào đó
- Nếu giao tác vượt quá thời gian này
- Thì giao tác phải bị rollback



Wait-die

- Mỗi giao tác sẽ được gán một nhãn ghi nhận thứ tự xuất hiện, kí hiệu: $ts(T)$
- Xét 2 giao tác T và U
 - U đang giữ khóa trên đơn vị dữ liệu A
 - T muốn khóa đơn vị dữ liệu A
- T sẽ chờ-wait U khi $ts(T) < ts(U)$
- Ngược lại T sẽ bị hủy-die và bắt đầu làm lại ở 1 thời điểm khác



Ví dụ

	T_1	T_2	T_3	T_4
1	L(A); R(A)			
2		L(A)		
3		↓		
4		Dies	L(B); R(B)	
5			L(C); W(C)	
6			U(B); U(C)	L(A)
7	L(B); R(B)			↓
8	U(A); U(B)			Dies



Ví dụ (tt)

- T_2 bắt đầu trước T_4

	T_1	T_2	T_3	T_4
1	L(A); R(A)			
2		L(A)		
3		↓ Dies	L(B); R(B)	
4				L(A)
5			L(C); W(C)	↓ Dies
6			U(B); U(C)	
7	L(B); R(B)			
8	U(A); U(B)			
9		L(A); L(C)		
10				L(A)
11		R(A); W(C)		↓ Dies
12		U(C); U(A)		
13				L(A); L(D)
14				R(D); W(A)
15				U(D); U(A)

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

28

Ví dụ (tt)

- T_4 bắt đầu trước T_2

	T_1	T_2	T_3	T_4
1	L(A); R(A)			
2		L(A)		
3		↓ Dies	L(B); R(B)	
4				L(A)
5			L(C); W(C)	↓ Dies
6			U(B); U(C)	
7	L(B); R(B)			
8	U(A); U(B)			
9				L(A); L(D)
10		L(A)		
11		↓ Waits		R(D); W(A)
12				U(D); U(A)
13		L(A); L(C)		
14		R(A); W(C)		
15		U(C); U(A)		

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

29

Wound-wait

- Mỗi giao tác sẽ được gán một nhãn ghi nhận thứ tự xuất hiện, kí hiệu: $ts(T)$
- Xét 2 giao tác T và U
 - U đang giữ khóa trên đơn vị dữ liệu A
 - T muốn khóa đơn vị dữ liệu A
 - T buộc U rollback và trao khóa lại cho T-wound khi $ts(T) < ts(U)$
 - Ngoại lệ: nếu U đã kết thúc và giải phóng khóa, U sẽ không rollback
 - Ngược lại T sẽ chờ-wait U



Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

30

Ví dụ

	T ₁	T ₂	T ₃	T ₄
1	L(A); R(A)			
2		L(A)		
3		↓		
4		Waits		
5	L(B); R(B)		L(B); R(B)	
6	U(A); U(B)		↓	L(A)
7			Wound	↓
8		L(A); L(C)		Waits
9		R(A); W(C)		
10		U(C); U(A)		
11				L(A); L(D)
12				R(D); W(A)
13			L(B); R(B)	U(D); U(A)
14			L(C); W(C)	
15			U(B); U(C)	

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

31

Nhận xét

- Timeout
 - Đơn giản
 - Khó chọn được khoảng thời gian timeout thích hợp
 - Có hiện tượng starvation
 - Giao tác lặp đi lặp lại quá trình: bắt đầu, deadlock, rollback
- Resource ordering
 - Không thực tế
 - Chờ đợi nhiều → tiềm ẩn của deadlock

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

32

Nhận xét (tt)

- Wait-die và Wound-wait
 - Không có starvation
 - Wound-wait ít rollback các giao tác hơn wait-die
 - Dễ cài đặt hơn wait-for graph
 - Có thể rollback những giao tác không gây ra deadlock
- Wait-for graph
 - Nếu đồ thị quá lớn sẽ tốn nhiều thời gian phân tích
 - Rất phức tạp khi CSDL phân tán
 - Giảm tối thiểu rollback các giao tác
 - Chỉ rollback 1 trong những giao tác gây ra deadlock

Những vấn đề khác trong điều khiển đồng thời

33



34
