Київський національний університет імені Тараса Шевченка факультет радіофізики, електроніки та комп'ютерних систем

лабораторна робота № 2

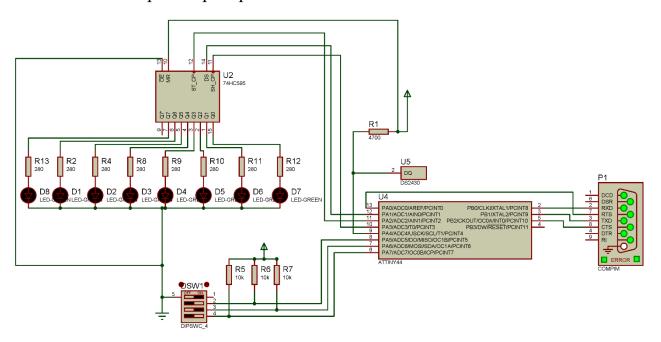
Тема: «Емуляція керування мікроконтролером ATtiny44 через інтерфейс RS-232»

Роботу виконав студент IV курсу КІ-МА Грищук Олександр

Хід виконання роботи: Варіант 7

До мікроконтролера ATtiny44 під'єднати СОМРІМ, постійний запам'ятовуючий пристрій DS2430, 8 світлодіодів (за допомогою регістру зсуву 74НС595) та 3 перемикачі. Мікроконтролер повинен виводити на світлодіоди значення байту, адреса якого визначається станом перемикачів, з запам'ятовуючого пристрою. При надходженні байту даних з послідовного порту цей байт записується до запам'ятовуючого пристрою за адресою, що визначається станом перемикачів.

1. Схема з мікроконтролером



2. Прошивка мікроконтролера

\$regfile = "attiny44.dat"
\$crystal = 1000000

'вказуємо наш мікроконтролер

'встановлюємо тактову честоту

Config Porta.0 = Output

Config Porta.1 = Output

Config Porta.2 = Output

Config Porta.3 = Output

Config 1wire = Porta.

протоколом 1-wire

Config Int0 = Rising

Config Pinb.2 = Input

'конфігуруємо ніжку на роботу за

'налаштування переривань

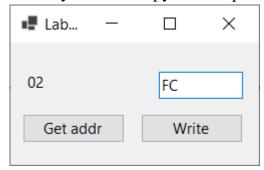
```
Dim B As Byte
Dim C As Byte
Dim D As Byte
Dim G As String * 2
Dim I as Byte
Open "comb.0:9600,8,n,1" For Input As #1 'кофігуруємо ніжки,
до яких під'єднані
Open "comb.1:9600,8,n,1" For Output As #2
                                           'контакти
послідовного порта
Enable Interrupts
                    'вмикаємо переривання
                    'вмикаємо переривання INT0
Enable Int0
On Int0 Rts
Dο
  B = 0
  C = 0
  B.0 = Not Pina.7
                      'отриму∈мо адресу з перимикачів
   B.1 = Not Pina.6
  B.2 = Not Pina.5
                       'копіюємо вміст постійної пам'яті в скретч
  1wwrite &HCC
   1wwrite &HF0
   1wwrite &H00
   1wreset
  D = Hex(B)
                      'зчитуємо значення байту за адресою В
   1wwrite &HCC
   1wwrite &HAA
   1wwrite B
  C = 1wread()
   1wreset
                                      'виводимо біти на
   Shiftout Porta.1 , Porta.3 , C , 1
діоти
   Pulseout Porta , 2 , 1
  waitms 100
                                             'затримка щоб уникнути
перенавантаження емулятора
Loop
Rts:
   1wreset
   Porta.0 = 1
   Input #1, A
```

```
Porta.0 = 0
G = Mid(a, 1, 1)
B = Hexval(g)
If B = 3 Then
    G = Mid(a, 2, 2)
    D = Hexval(g)
    G = Mid(a, 4, 2)
    C = Hexval(g)
    1wwrite &HCC
    1wwrite &H0F
    1wwrite D
    1wwrite C
    1wreset
    1wwrite &HCC
    1wwrite &H55
    1wwrite &HA5
    Porta.4 = 1
    Waitms 10
Else
If B = 4 Then
    B = 0
    B.0 = Not Pina.7
    B.1 = Not Pina.6
    B.2 = Not Pina.5
    Print #2 , Hex(B)
   End If
End If
End If
1wreset
```

Return

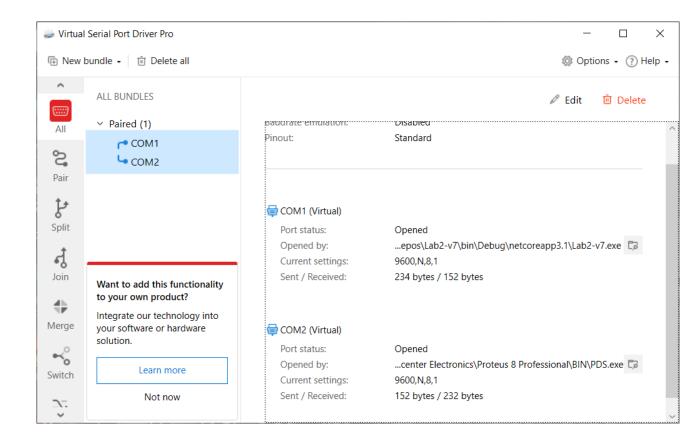
End

3. Застосунок для керування пристроєм



Кнопка "Get addr" отримує адресу з COM порту, а "Write" записує вказане значення за отриманою адресою.

4. Віртуальні СОМ порти:



Висновки: в даній лабораторній роботі було розроблено пристрій на основі мікроконтролера ATtiny44 у середовищі Proteus. Керування пристроєм здійснювалося через додаток, написаний мовою програмування С#.