## 1 Funkční závislosti stanovené z dat

Pro danou relaci  $\mathcal{D}$  chceme najít, co možná nejmenší teorii T tak, že  $\mathcal{D} \models A \Rightarrow B$  právě, když  $T \models A \Rightarrow B$ .

**Definice 1.** Teorie T se nazývá <u>báze  $\mathcal{D}$ </u>, pokud pro každou  $A\Rightarrow B$  platí  $\mathcal{D}\models A\Rightarrow B$  p.k.  $T\models A\Rightarrow B$ .

**Poznámka.** Bází  $\mathcal{D}$  je obecně hodně. Např. pokud T je báze  $\mathcal{D}$  a navíc  $T \models A \Rightarrow B$  pro nějakou  $A \Rightarrow B \notin T$ , pak  $T \cup \{A \Rightarrow B\}$  je opět báze.

Z definice báze je zřejmé, že budeme-li mít dvě báze, budou mít stejné sémantické důsledky, je proto žádoucí si takový jev pojmenovat.

**Definice 2.** Teorie  $T_1$  a  $T_2$  jsou sémanticky ekvivalentní, značeno  $T_1 \equiv T_2$ , jestliže pro libovolnou  $A \Rightarrow B$  platí  $\overline{T_1 \models A \Rightarrow B}$  právě, když  $T_2 \models A \Rightarrow B$ .

Sémanticky ekvivalentní teorie, pak mají úzký vztah k pojmu model teorie.

 $\bf V\check{e}ta$ 1 (o charakterizaci sémantické ekvivalence). Následující tvrzení jsou ekvivalentní:

- 1.  $T_1 \equiv T_2$ ,
- 2.  $\operatorname{Mod}(T_1) = \operatorname{Mod}(T_2),$
- 3.  $\operatorname{Mod}_C(T_1) = \operatorname{Mod}_C(T_2)$ ,
- 4. Pro libovolnou  $A \subseteq R$  máme  $[A]_{T_1} = [A]_{T_2}$ .

 $D\mathring{u}kaz$ .  $1 \Rightarrow 2$ : Pro libovolnou  $A \Rightarrow B$  máme  $\operatorname{Mod}(T_1) \models A \Rightarrow B$  p.k.  $T_1 \models A \Rightarrow B$  p.k.  $T_2 \models A \Rightarrow B$  p.k.  $\operatorname{Mod}(T_1) \models A \Rightarrow B$ .

- $2 \Rightarrow 3$ : Speciální případ.
- $3 \Rightarrow 4$ : Stejné uzávěrové systémy mají stejné uzávěrové operátory.

 $4\Rightarrow 1$ : Pro libovolnou  $A\Rightarrow B$ máme  $T_1\models A\Rightarrow B$ p.k.  $B\subseteq [A]_{T_1}=[A]_{T_2}$ p.k.  $T_2\models A\Rightarrow B.$ 

**Důsledek.** Pokud jsou  $T_1$  a  $T_2$  báze  $\mathcal{D}$ , pak  $T_1 \equiv T_2$ .

Pro snadnější charakterizaci pravdivosti v relaci si zavedeme operátor, který bude fungovat podobně jako sémantický uzávěr u teorie. Nejdříve však definujeme relaci na n-ticích.

**Definice 3.** Pro  $\mathcal{D}\subseteq\prod_{y\in R}D_y$  a  $M\subseteq R$  definujeme  $E_{\mathcal{D}}:2^R\to 2^{\mathcal{D}\times\mathcal{D}}$  předpisem

$$E_{\mathcal{D}}(M) = \{ \langle t, t' \rangle \in \mathcal{D} \times \mathcal{D} \mid t(M) = t'(M) \}.$$

**Poznámka.** • Z definice  $E_{\mathcal{D}}$  je hned zřejmé, že relace  $E_{\mathcal{D}}(M)$  je ekvivalencí na  $\mathcal{D}$  což také znamená, že můžeme udělat rozklad.

- Význam vztahu  $E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(M')$  je, že všechny dvojce n-tic, které se rovnají na M se také rovnají na M'.
- $E_{\mathcal{D}}$  je zřejmě antinonní, protože pokud  $M_1 \subseteq M_2$ , všechny n-tice, které se rovnají na  $M_2$  se tím spíš musí rovnat na  $M_1$ , tedy  $E_{\mathcal{D}}(M_2) \subseteq E_{\mathcal{D}}(M_1)$ .

**Definice 4.** Pro  $\mathcal{D} \subseteq \prod_{y \in R} D_y$  a  $M \subseteq R$  definujeme  $C_{\mathcal{D}}: 2^R \to 2^R$  předpisem

$$C_{\mathcal{D}}(M) = \{ y \in R \mid E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\}) \}.$$

**Poznámka.**  $C_{\mathcal{D}}(M)$  je vlastně množina atributů, na kterých jsou si rovny všechny dvojice n-tic z  $\mathcal{D}$ , které jsou si rovny na M. Důsledkem pak je, že  $E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(M))$ . Důkaz je ponechán čtenáři.

**Věta 2.**  $C_{\mathcal{D}}$  je uzávěrový operátor na R.

- $D\mathring{u}kaz$ . (extenzivita): Pokud  $y \in M$ , pak  $E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})$ , protože pokud jsou si t,t' rovny na všech atributech z M, tím spíš jsou si rovny na  $y \in M$ . Odtud dle definice  $C_{\mathcal{D}}$  dostáváme  $y \in C_{\mathcal{D}}(M)$ .
  - (monotonie): Předpokládejme  $M_1 \subseteq M_2$  a vezmeme  $y \in C_{\mathcal{D}}(M_1)$ . Poslední znamená, že  $E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})$ . Z antitonie  $E_{\mathcal{D}}$  dostáváme  $E_{\mathcal{D}}(M_2) \subseteq E_{\mathcal{D}}(M_1) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})$ . Z definice  $C_{\mathcal{D}}$  je  $y \in C_{\mathcal{D}}(M_2)$ .
  - (idempotence):  $C_{\mathcal{D}}(M) \subseteq C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(M))$  platí z extenzivity. Pro obrácenou inkluzi máme následující posloupnost argumentů:

$$E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(M))$$
$$\{y \in R \mid E_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(M)) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})\} \subseteq \{y \in R \mid E_{\mathcal{D}}(M) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})\}$$
$$C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(M)) \subseteq C_{\mathcal{D}}(M)$$

Věta 3 (o charakterizaci pravdivosti). Následující jsou ekvivalentní:

- 1.  $\mathcal{D} \models A \Rightarrow B$
- 2.  $E_{\mathcal{D}}(A) \subseteq E_{\mathcal{D}}(B)$
- 3.  $B \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$

 $D\mathring{u}kaz$ .  $1 \Rightarrow 2$ : Z definice  $\mathcal{D} \models A \Rightarrow B$ , pokud t(A) = t'(A), pak t(B) = t'(B), tzn. pokud  $\langle t, t' \rangle \in E_{\mathcal{D}}(A)$ , pak  $\langle t, t' \rangle \in E_{\mathcal{D}}(B)$ , tj.  $E_{\mathcal{D}}(A) \subseteq E_{\mathcal{D}}(B)$ .

- $2 \Rightarrow 3$ : Předpokládejme  $E_{\mathcal{D}}(A) \subseteq E_{\mathcal{D}}(B)$ . Pro libovolný  $y \in B$  pak z antitonie platí  $E_{\mathcal{D}}(A) \subseteq E_{\mathcal{D}}(B) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})$ . To podle definice  $C_{\mathcal{D}}$  znamená, že  $y \in C_{\mathcal{D}}(A)$ , tj.  $B \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ .
- $3 \Rightarrow 1$ : Předpokládejme  $B \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ . Dále mějme  $t, t' \in \mathcal{D}$  takové, že t(A) = t'(A) a vezmeme libovolné  $y \in B$ . Pak nutně  $\langle t, t' \rangle \in E_{\mathcal{D}}(A)$  a navíc  $E_{\mathcal{D}}(A) \subseteq E_{\mathcal{D}}(\{y\})$ . Důsledkem je, že t(y) = t'(y), tedy t(B) = t'(B).

**Věta 4** (o charakterizaci báze). T je báze  $\mathcal{D}$  právě, když pro libovolné  $A\subseteq R$  máme  $C_{\mathcal{D}}(A)=[A]_T$ .

**Poznámka.** Ekvivalentně  $C_{\mathcal{D}}(M) = [M]_T = M_T^{\infty} = M_T^+$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . " $\Rightarrow$ ": Nechť T je báze  $\mathcal{D}$ . Pak  $[M]_T \subseteq [M]_T$  p.k.  $T \models M \Rightarrow [M]_T$  p.k.  $\mathcal{D} \models M \Rightarrow [M]_T$  p.k.  $[M]_T \subseteq C_{\mathcal{D}}(M)$ . Obráceně máme  $C_{\mathcal{D}}(M) \subseteq C_{\mathcal{D}}(M)$  p.k.  $\mathcal{D} \models M \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M)$  p.k.  $T \models M \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M)$  p.k.  $C_{\mathcal{D}}(M) \subseteq [M]_T$ . Dohromady tedy  $C_{\mathcal{D}}(M) = [M]_T$ .

"\( = \)": Pokud  $C_{\mathcal{D}}$  má stejné pevné body jako  $[\dots]_T$ , pak  $\mathcal{D} \models A \Rightarrow B$  p.k.  $B \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) = [A]_T$  p.k.  $T \models A \Rightarrow B$ .

Následující věta ukazuje, že pro libovolnou relaci existuje minimálně jedna báze.

**Věta 5** (o existenci báze).  $T = \{A \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(A) \mid A \subseteq R\}$  je báze  $\mathcal{D}$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . Dle předchozí věty stačí ověřit, že  $C_{\mathcal{D}}(M) = [M]_T$  pro libovolnou M, tzn. ověřit, že  $M = C_{\mathcal{D}}(M)$  právě když  $M \in \mathcal{M}_T$ .

"⇒": Předpokládejme  $M = C_{\mathcal{D}}(M)$  a vezmeme libovolnou  $A \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(A) \in T$ tak, že  $A \subseteq M$ . Z monotonie operátoru  $C_{\mathcal{D}}$  dostaneme  $C_{\mathcal{D}}(A) \subseteq C_{\mathcal{D}}(M) = M$ . Dohromady tedy  $\mathcal{D}_M \models A \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(A)$  p.k.  $\mathcal{D}_M \in \operatorname{Mod}_C(T)$  p.k.  $M \in \mathcal{M}_T$ .

"\(\infty\)": Předpokládejme, že  $M \in \mathcal{M}_T$ . To jest  $\mathcal{D}_M \in \operatorname{Mod}_C(T)$ . Speciálně pro  $M \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M) \in T$  máme  $\mathcal{D}_M \models M \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M)$ . Odtud  $C_{\mathcal{D}}(M) \subseteq M$  a přidáme-li extenzivitu  $C_{\mathcal{D}}$  dostaneme  $C_{\mathcal{D}}(M) = M$ .

Když už víme, že báze vždy existuje, přesuneme pozornost na její velikost vzhledem k počtu FZ. Z předchozího textu vyplývá, že se budeme snažit najít bázi ekvivalentní, ale co nejmenší.

První ideou je ostranit z teorie nějaké FZ tak, že je pořád bází. Pokud už nejde zmenšit je tzv. neredundantní.

**Definice 5.** Teorie T je <u>neredundantní báze</u> relace  $\mathcal{D}$ , pokud T je báze  $\mathcal{D}$  a pro každou  $T' \subset T$  platí, že T' není báze  $\mathcal{D}$ .

Tato definice má i ekvivalentní formulaci, která vede na jednoduchý algoritmus transformace báze na bázi neredundandní.

**Věta 6** (o charakterizaci neredundantní báze). Teorie T je neredundantní báze relace  $\mathcal{D}$  právě, když T je báze a žádná  $A \Rightarrow B \in T$  sémanticky neplyne z  $T \setminus \{A \Rightarrow B\}$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . " $\Rightarrow$ ": Vezmeme libovolnou  $A\Rightarrow B\in T$ . Z předpokladu, že T je báze, vyplývá, že  $T\setminus\{A\Rightarrow B\}$  není báze, a tedy není ekvivalentní T. Pak existuje model  $T\setminus\{A\Rightarrow B\}$ , který není modelem T, a tedy není v něm pravdivá  $A\Rightarrow B$ , což znamená, že  $T\setminus\{A\Rightarrow B\}\not\models A\Rightarrow B$ .

"\( = \)": Vezmeme libovolnou  $T' \subset T$ . Pak nutně existuje  $A \Rightarrow B \in T$  tak, že  $A \Rightarrow B \notin T'$ , a díky předpokladu máme  $T' \not\models A \Rightarrow B$ . Tudíž T a T' nejsou sémanticky ekvivalentní.

 ${\bf K}$ tomu, abychom definovali konkrétní neredundantní bázi využijeme následující množinu.

**Definice 6.** Pro relaci  $\mathcal{D}$  nad R uvažujeme množinu  $P_{\mathcal{D}} \subseteq 2^R$ , která je definovaná předpisem:

$$\mathcal{P}_{\mathcal{D}} = \{ P \neq C_{\mathcal{D}}(P) \mid \forall Q \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}} : \text{ pokud } Q \subset P, \text{ pak } C_{\mathcal{D}}(Q) \subseteq P \}.$$

Prvkům z této množiny se někdy říká pseudo-uzávěry. Koresponduje to s tím, že to nejsou sice uzavřené množiny, ale mají uzávěrovou vlastnost vzhledem ke všem ostatním prvkům z této množiny.

**Definice 7.** GD bází  $\mathcal{D}$  nazveme teorii definovanou následujícím předpisem:

$$GD(\mathcal{D}) = \{ P \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(P) \mid P \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}} \}.$$

**Poznámka.** Teorie je nazvaná podle francouzkých vědců Guigues a Duquenne, kteří ji prvně definovali v kontextu formální konceptuální analýzy.

Věta 7. GD báze relace  $\mathcal{D}$  je bází  $\mathcal{D}$ .

 $D\mathring{u}kaz$ .  $GD(\mathcal{D})$  je báze právě, když  $C_{\mathcal{D}}$  a  $[\dots]_{GD(\mathcal{D})}$  mají stejné pevné body, tedy  $M=C_{\mathcal{D}}(M)$  právě, když  $M\in\mathcal{M}_{GD(\mathcal{D})}$  pro každou  $M\subseteq R$ .

"⇒": Víme, že  $T' = \{A \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(A) \mid A \subseteq R\}$  je báze a vidíme, že  $T \subseteq T'$ , z čehož vyplývá, že  $\mathcal{M}_{T'} \subseteq \mathcal{M}_T$ . Nechť  $M = C_{\mathcal{D}}(M)$ . Pak  $M \in \mathcal{M}_{T'}$ , a tedy z předchozího  $M \in \mathcal{M}_T$ .

"\(\infty\)": Nechť  $M \in \mathcal{M}_T$ , pak  $\mathcal{D}_M \models P \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(P)$  pro každou  $P \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$ , což znamená, že pokud  $P \subseteq M$ , pak  $C_{\mathcal{D}}(P) \subseteq M$ . Nyní sporem dokážeme, že  $M = C_{\mathcal{D}}(M)$ . Nechť tedy  $M \neq C_{\mathcal{D}}(M)$ . Pak díky předchozímu je  $M \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$ , a tedy z předpokladu plyne, že  $\mathcal{D}_M \models M \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M)$ . Jelikož ale  $M \subseteq M$ , pak  $C_{\mathcal{D}}(M) \subseteq M$ . Navíc z extenzivity uzávěrového operátoru  $C_{\mathcal{D}}$  máme  $M \subseteq C_{\mathcal{D}}(M)$ , což dohromady dává  $M = C_{\mathcal{D}}(M)$ .

**Věta 8.** GD báze relace  $\mathcal{D}$  je neredundantní bází  $\mathcal{D}$ .

Důkaz. Vezmeme libovolnou  $T \subset GD(\mathcal{D})$  a ukážeme, že T není báze. Díky předpokladu existuje  $P \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(P) \in GD(\mathcal{D})$ , která není v T. Z definice  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  je vidět, že  $\mathcal{D}_P$  je modelem T. Jelikož však není modelem  $GD(\mathcal{D})$ , nemohou být T a  $GD(\mathcal{D})$  sémanticky ekvivalentní, což dohromady s tím, že  $GD(\mathcal{D})$  je báze  $\mathcal{D}$  dává, že T není báze  $\mathcal{D}$ .

Jako motivaci pro zbytek sekce vezmeme následující příklad.

**Příklad 1.** Mějme  $R = \{a, b, c\}$  a teorie  $T_1 = \{\{a\} \Rightarrow \{b, c\}\}$  a  $T_2 = \{\{a\} \Rightarrow \{b\}, \{a\} \Rightarrow \{b\}\}$ . Při bližším prozkoumání zjistíme, že  $T_1 \equiv T_2$  a navíc, že jsou obě neredundantní, ale  $|T_1| < |T_2|$ .

Z příkladu je patrné, že kompaktnější verze teorií nelze získat pouze ostraněním redundantních FZ. Jelikož chceme najít teorii s nejmenší kardinalitou, definujeme následující pojem.

**Definice 8.** Pokud teorie T je báze  $\mathcal{D}$  a pro libovolnou T', která je také bází  $\mathcal{D}$ , platí, že  $|T| \leq |T'|$ , pak se T nazývá minimální báze  $\mathcal{D}$ .

Ukazuje se, že GD báze je také minimální bazí, ale abychom byli schopni to potvrdit, je potřeba prozkoumat vzájemné vlastnosti mezi množinou  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  a operátorem  $C_{\mathcal{D}}$ .

**Poznámka.** Fakt, že  $|T| \leq |T'|$  intuitivně chápeme, ale přesnou matematickou definicí je, že existuje injektivní zobrazení  $f: T \to T'$ . Pro připomenutí, zobrazení f je injektivní, jestliže pro každé  $x_1, x_2 \in T$  platí, že pokud  $f(x_1) = f(x_2)$ , pak  $x_1 = x_2$ , nebo-li neexistují dva prvky, které se zobrazí na to samé, a tedy pro konečné množiny platí, že T má menší nebo stejný počet prvků jako T'. Této definice využijeme u důkazu, že GD báze je minimální.

Jednou ze základních vlastností pseudo-uzávěrů je, že přidáme-li jeden z nich do uzávěrového systému generovaným operátorem  $C_{\mathcal{D}}$ , pak je výsledná množina zase uzávěrovým systémem.

**Věta 9.** Pokud  $P \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  a  $A \subseteq R$  tak, že  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ , pak  $C_{\mathcal{D}}(A) \cap P = C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(A) \cap P)$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . Předpokládejme, že  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$  a tedy  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$ . Nyní stačí ukázat, že  $\mathcal{D}_{C_{\mathcal{D}}(A)\cap P}$  je modelem T, z čehož pak plyne  $C_{\mathcal{D}}(A)\cap P\in \mathcal{M}_T$  a tedy, že  $C_{\mathcal{D}}(A)\cap P=C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(A)\cap P)$ .

Vezmeme libovolnou  $Q \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  tak, že  $Q \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$  a prokážeme, že  $C_{\mathcal{D}}(Q) \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$ . K tomu nám postačí fakt, že  $C_{\mathcal{D}}(Q)$  je podmnožinou obou množin. Z předpokladů  $Q \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$  a  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$  nutně plyne, že  $Q \subset P$ , a tedy z definice  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  pak  $C_{\mathcal{D}}(Q) \subseteq P$ . Druhý fakt je už jednoduchý, jelikož z předpokladu nutně plyne  $Q \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$  a tedy využitím monotonie a idempotence operátoru  $C_{\mathcal{D}}$  dostaneme  $C_{\mathcal{D}}(Q) \subseteq C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(A)) = C_{\mathcal{D}}(A)$ .

Díky této vlastnosti můžeme dát do korespondence FZ GD báze a libovolné jiné báze. Přesněji, zaručí nám existenci injektivního zobrazení z množiny  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  do libovolné báze.

**Věta 10.** Nechť T je báze  $\mathcal{D}$ . Potom pro každou  $P \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  existuje  $A \Rightarrow B \in T$  taková, že  $C_{\mathcal{D}}(A) = C_{\mathcal{D}}(P)$  a  $\mathcal{D}_P \not\models A \Rightarrow B$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . Nechť  $P \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}$ . Z toho plyne, že  $P \neq C_{\mathcal{D}}(P)$  a jelikož T je báze, máme taky  $P \notin \mathcal{M}_T$ , tedy existuje  $A \Rightarrow B \in T$  tak, že  $\mathcal{D}_P \not\models A \Rightarrow B$ . Nyní ukážeme, že  $C_{\mathcal{D}}(A) = C_{\mathcal{D}}(P)$ .

"⊆": Jestliže  $\mathcal{D}_P \not\models A \Rightarrow B$ , pak nutně  $A \subseteq P$  a zbytek plyne z monotonie operátoru  $C_{\mathcal{D}}$ .

"]": Stačí dokázat, že  $P \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ , protože zbytek plyne z monotonie a idempotence operátoru  $C_{\mathcal{D}}$ . Tvrzení dokážeme sporem, tedy předpokládejme, že platí  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ . Jelikož  $A \Rightarrow B \in T$ , pak  $T \models A \Rightarrow B$ , dále pak  $B \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) = [A]_T$ , protože T je báze. Dalším je, že  $B \not\subseteq P$ , protože  $\mathcal{D}_P \not\models A \Rightarrow B$ . Dohromady to znamená, že  $C_{\mathcal{D}}(A) \not\subseteq P$ , a když k tomu přidáme ještě předpoklad  $P \not\subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$  zjistíme, že  $C_{\mathcal{D}}(A) \cap P \subset C_{\mathcal{D}}(A)$ . Ze stejného předpokladu máme  $A \subseteq P$ , tedy  $C_{\mathcal{D}}(A) \subseteq C_{\mathcal{D}}(P)$ . Navíc  $A \subseteq C_{\mathcal{D}}(A)$ , což s předchozím dává  $A \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$ . Monotonií dostaneme  $C_{\mathcal{D}}(A) \subseteq C_{\mathcal{D}}(C_{\mathcal{D}}(A) \cap P)$  a díky předchozí větě  $C_{\mathcal{D}}(A) \subseteq C_{\mathcal{D}}(A) \cap P$ , což je ale v rozporu s tím, že  $C_{\mathcal{D}}(A) \cap P \subset C_{\mathcal{D}}(A)$ .

Další vlastnost koresponduje s tou, kterou jsme nazvali základní. Přidáme-li do uzávěrového systému některé dva pseudo-uzávěry, zůstane pořád uzávěrovým systémem.

**Věta 11.** Pokud  $P_1, P_2 \in \mathcal{P}_{\mathcal{D}}, P_1 \not\subseteq P_2$  a  $P_2 \not\subseteq P_1$ , pak  $C_{\mathcal{D}}(P_1 \cap P_2) = P_1 \cap P_2$ .

Důkaz. Nejdříve položme

$$T_1 = GD(\mathcal{D}) \setminus \{P_1 \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(P_1)\},$$
  
$$T_2 = GD(\mathcal{D}) \setminus \{P_2 \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(P_2)\}.$$

Pak z definice  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  máme, že  $\mathcal{D}_{P_1}$  je modelem  $T_1$  a  $\mathcal{D}_{P_2}$  je modelem  $T_2$ . Tím spíš jsou pak obě relace modely  $T_1 \cap T_2$ . Tím pádem i  $\mathcal{D}_{P_1 \cap P_2}$  musí být model  $T_1 \cap T_2$ , protože  $\mathcal{M}_{T_1 \cap T_2}$ , je uzávěrový systém. Navíc  $\mathcal{D}_{P_1 \cap P_2}$  je i modelem  $T_1$ , protože z předpokladu  $P_2 \not\subseteq P_1$  plyne  $P_2 \not\subseteq P_1 \cap P_2$ . To samé platí i pro  $T_2$ , tedy  $\mathcal{D}_{P_1 \cap P_2}$  je modelem  $T_1 \cup T_2 = GD(\mathcal{D})$ . To znamená, že  $P_1 \cap P_2 = [P_1 \cap P_2]_{GD(\mathcal{D})}$ , a jelikož  $GD(\mathcal{D})$  je navíc báze  $\mathcal{D}$ , máme  $[P_1 \cap P_2]_{GD(\mathcal{D})} = C_{\mathcal{D}}(P_1 \cap P_2)$ . Dohromady tedy  $C_{\mathcal{D}}(P_1 \cap P_2) = P_1 \cap P_2$ .

Než přistoupíme k důkazu, že GD báze je minimální vzhledem k počtu FZ, je potřeba se zamyslet Použitím předchozích vlastností můžeme dokázat následující tvrzení.

Věta 12. GD báze  $\mathcal{D}$  je minimální báze  $\mathcal{D}$ .

 $D\mathring{u}kaz$ . K prokázání tvrzení nám stačí pro libovolnou bázi  $\mathcal{D}$ , označme ji T, najít injektivní zobrazení  $f:\mathcal{P}_{\mathcal{D}}\to T$ . Z předchozích tvrzení víme, že pro každou  $P\in\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  existuje  $A\Rightarrow B\in T$  tak, že platí  $C_{\mathcal{D}}(A)=C_{\mathcal{D}}(P)$  a  $\mathcal{D}_{P}\not\models A\Rightarrow B$ . Položme tedy f(P) rovno takovéto  $A\Rightarrow B$  a ukážeme, že se jedná o injektivní zobrazení.

Nechť  $P_1$  a  $P_2$  jsou prvky  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  takové, že  $f(P_1) = f(P_2)$ . Z předchozí věty jsou tyto obrazy podle f rovny  $A \Rightarrow B \in T$  a platí, že  $C_{\mathcal{D}}(P_1) = C_{\mathcal{D}}(A) = C_{\mathcal{D}}(P_2)$ . Nyní není možné, aby  $P_1 \subset P_2$ . Vskutku, kdyby to tak bylo, dle definice  $\mathcal{P}_{\mathcal{D}}$  bychom měli  $C_{\mathcal{D}}(P_1) \subseteq P_2$  a  $P_2 \neq C_{\mathcal{D}}(P_2)$ , což spolu s extenzivitou  $C_{\mathcal{D}}$  dává  $C_{\mathcal{D}}(P_1) \subset C_{\mathcal{D}}(P_2)$ . To je však v rozporu s předchozím. Stejně tak nemůže

nastat  $P_2 \subset P_1$ . Navíc také nemůže nastat  $P_2 \neq P_1$ , jinak bychom měli spor s  $C_{\mathcal{D}}(P_1) = C_{\mathcal{D}}(A)$ , protože dle předchozí věty by pak  $C_{\mathcal{D}}(P_1 \cap P_2) = P_1 \cap P_2$  a spolu s definicí f bychom měli  $A \subseteq P_1$  a  $A \subseteq P_2$ , tedy  $A \subseteq P_1 \cap P_2$ , což by pak použitím monotonie operátoru  $C_{\mathcal{D}}$  dalo  $C_{\mathcal{D}}(A) \subseteq P_1 \cap P_2 \subset C_{\mathcal{D}}(P_1)$ . Jedinná možnost je tedy, že  $P_1 = P_2$ , čímž jsme prokázali injektivitu f.

Jedinnou otázkou teď je, jak takovouto bázi najít. K tomu nám bude sloužit jemně upravený operátor  $\dots_T^\infty$ .

**Definice 9.** Pro  $M \subseteq R$  zavedeme následující posloupnost podmnožin R:

$$\begin{split} &M^{(0)}_{GD(\mathcal{D})} = M, \\ &M^{(i+1)}_{GD(\mathcal{D})} = \bigcup_{i=0} \{B \mid A \Rightarrow B \in GD(\mathcal{D}) \text{ a } A \subset M^{(i)}_{GD(\mathcal{D})} \}, \\ &M^{(\infty)}_{GD(\mathcal{D})} = \bigcup_{i=0}^{\infty} M^{(i)}_{GD(\mathcal{D})}. \end{split}$$

I v tomto případě je jasné, že  $M_{GD(\mathcal{D})}^{(\infty)}$  je konečná, protože R je konečná a díky tomu se růst posloupnosti někdy zastaví.

Cvičení 1. 1. Dokažte, že  $\dots_{GD(\mathcal{D})}^{(\infty)}$  je uzávěrový operátor na R.

2. Pro každou množinu  $M \subseteq R = \{a, b, c, d, e, f, g, h\}$  a teorii

$$T = \{\{a, b\} \Rightarrow \{c\},\$$
$$\{b\} \Rightarrow \{d\},\$$
$$\{c, d\} \Rightarrow \{e\},\$$
$$\{c, e\} \Rightarrow \{g, h\},\$$
$$\{g\} \Rightarrow \{a\}\}$$

vypočtěte  $M_{GD(\mathcal{D})}^{(\infty)}$ .

- 3. Dokažte, že platí  $M^{(\infty)}_{GD(\mathcal{D})}=M$  právě, když platí buď  $M=C_{\mathcal{D}}(M)$  nebo  $M\in\mathcal{P}_{\mathcal{D}}.$
- 4. Naprogramujte operátor  $\dots_{GD(\mathcal{D})}^{(\infty)}$ . (hint: inspirujte se algoritmem CLOSURE)
- 5. Můžete zkusit naprogramovat generování  $GD(\mathcal{D})$ . (hint: jednoduše bruteforce procházení všech podmnožin R)

Nyní je však na místě se ptát, jak nám ale pomůže s výpočtem  $GD(\mathcal{D})$ , když ji potřebujeme znát, abychom mohli spočítat pevné body operátoru  $\dots^{(\infty)}_{GD(\mathcal{D})}$ . Trik je ve využití  $\subset$ , které se vyskytuje u výpočtu, nebo-li k výpočtu je potřeba znát pouze všechny ostré podmnožiny. Stačí tedy hledat pevné body našeho operátoru v pořadí, které je obohacením relace podmnožinovosti.

Nyní zavedeme úplné uspořádání na podmnožinách R a k tomu účelu seřadíme prvky R a pro jednoduchost je stotožníme s čísly, tedy  $R = \{1, 2, \dots, n\}$ .

**Definice 10.** Pro  $A, B \subseteq R$  a  $i \in R$  položíme  $A <_i B$ , pokud platí, že  $i \in B \setminus A$  a  $A \cap \{1, \ldots, i-1\} = B \cap \{1, \ldots, i-1\}$ . Navíc A < B pokud existuje  $i \in R$  tak, že  $A <_i B$ .

**Poznámka.** Všimněme si, že pokud  $A \subset B$ , pak nutně A < B. Z toho pak plyne, že  $\emptyset$  je vždy nejmenším prvkem v tomto uspořádání.

Tato relace nám definuje lexikografické uspořádání, které je úplné, tedy pro každé dvě  $A, B \in R$  máme buď A < B nebo B < A. V tomto pořadí, pak budeme hledat pevné body operátoru  $\ldots_{GD(\mathcal{D})}^{(\infty)}$ .

**Příklad 2.** Mějme  $R = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$  a uvažujme množiny

$$\{1\}, \{2\}, \{2,3\}, \{3,4,5\}, \{3,6\}, \{1,4,5\}.$$

Dle definice můžeme tyto množiny uspořádat následovně:

$${3,6} <_4 {3,4,5} <_2 {2} <_3 {2,3} <_1 {1} <_4 {1,4,5}.$$

Nyní definujeme operátor s jehož pomocí, pak budeme hledat pevné body uzávěrového operátoru. Algoritmu, který pak vzejde z tvrzení o tomto operátoru, se říká NextClosure.

**Poznámka.** Připomeňme, že pevné body uzávěrového operátoru jsou ty množiny, které se operátorem zobrazí samy na sebe.

**Definice 11.** Pro  $A \subseteq R$ ,  $i \in R$  a uzávěrový operátor c položíme

$$A \oplus_c i = c((A \cap \{1, \dots, i-1\}) \cup \{i\}).$$

**Příklad 3.** Mějme  $R = \{a, b, c, d, e\}$  a uvažujme teorii

$$\begin{split} T &= \{\emptyset \Rightarrow \{e\}, \\ \{a,b,e\} &\Rightarrow \{a,b,d,e\}, \\ \{c,d,e\} &\Rightarrow \{a,b,c,d,e\}\}. \end{split}$$

Navíc budeme uvažovat lexikografické uspořádání na řetězcích, abychom mohli využít předchozí definici. To znamená, že a < b < c < d < e. Pak podle předchozí definice máme

$$\{c,d\} \oplus_{[\dots]_T} a = [(\{c,d\} \cap \emptyset) \cup \{a\}]_T = [\{a\}]_T = \{a,e\}$$

$$\{a,d\} \oplus_{[\dots]_T} c = [(\{a,d\} \cap \{a,b\}) \cup \{c\}]_T = [\{a,c\}]_T = \{a,c,e\}$$

$$\{a,b,d\} \oplus_{[\dots]_T} d = [(\{a,b,d\} \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{a,b,d\}]_T = \{a,b,d,e\}$$

$$\emptyset \oplus_{[\dots]_T} d = [(\emptyset \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{d\}]_T = \{d,e\}$$

**Věta 13.** Nejmenší pevný bod  $A^+$  uzávěrového operátoru c na R, který je větší než  $A \subseteq R$  vzhledem k uspořádání <, je dán předpisem

$$B^+ = B \oplus_c i,$$

kde i je největší číslo takové, že  $B <_i B \oplus_c i$ .

Důkaz přeskočíme a zaměříme se na význam předchozí věty. Abychom našli všechny pevné body libovolného uzávěrového operátoru stačí začít s prázdnou množinout a postupně hledat nejmenší větší uzávěry, což je vlastně to, co dělá algoritmus NextClosure.

**Příklad 4.** Uvažujme stejnou teorii a uspořádání jako v předchozím příkladu. Pak algoritmus NextClosure bude počítat následující:

$$\emptyset \oplus_{[...]_T} e = [(\emptyset \cap \{a,b,c,d\}) \cup \{e\}]_T = [\{e\}]_T = \{e\} \\ (\emptyset <_e \{e\})$$

$$\text{NextClosure}([...]_T,\emptyset) = \{e\} \\ \{e\} \oplus_{[...]_T} d = [(\{e\} \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{d\}]_T = \{d,e\} \\ (\{e\} <_d \{d,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{e\} = \{d,e\} \\ \{d,e\} \oplus_{[...]_T} c = [(\{d,e\} \cap \{a,b\}) \cup \{c\}]_T = [\{c\}]_T = \{c,e\} \\ (\{d,e\} <_c \{c,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{d,e\}) = \{c,e\} \\ \{c,e\} \oplus_{[...]_T} d = [(\{c,e\} \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{c,d\}]_T = \{a,b,c,d,e\} \\ (\{c,e\} \not\prec_d \{a,b,c,d,e\}) \\ \{c,e\} \oplus_{[...]_T} b = [(\{c,e\} \cap \{a\}) \cup \{b\}]_T = [\{b\}]_T = \{b,e\} \\ (\{c,e\} \cdot_{b} \{b,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{c,e\}) = \{b,e\} \\ \{b,e\} \oplus_{[...]_T} d = [(\{b,e\} \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{b,d\}]_T = \{b,c,e\} \\ (\{b,d,e\} <_c \{b,c,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{b,e\}) = \{d\} \\ \{b,d,e\} \oplus_{[...]_T} c = [(\{b,d,e\} \cap \{a,b\}) \cup \{c\}]_T = [\{b,c\}]_T = \{b,c,e\} \\ (\{b,d,e\} <_c \{b,c,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{b,d,e\}) = \{b,c,e\} \\ \{b,c,e\} \oplus_{[...]_T} d = [(\{b,c,e\} \cap \{a,b,c\}) \cup \{d\}]_T = [\{b,c,d\}]_T = \{a,b,c,d,e\} \\ (\{b,c,e\} \prec_d \{a,b,c,d,e\}) \\ \{b,c,e\} \oplus_{[...]_T} a = [(\{b,c,e\} \cap \emptyset) \cup \{a\}]_T = [\{a\}]_T = \{a,e\} \\ (\{b,c,e\} <_a \{a,e\}) \\ \text{NextClosure}([...]_T, \{b,c,e\}) = \{a,e\} \\ \vdots$$

Jak je vidět, vždy hledáme největší možný atribut, který lze "přičíst" k množině tak, aby byl výsledek větší.

Jako cvičení můžete pokračovat, dokud nedojdete k R.

My budeme chtít hledat pevné body operátoru ... $^{(\infty)}_{GD(\mathcal{D})}$ . Jelikož ale předem neznáme  $GD(\mathcal{D})$ , musíme ji postupně budovat. Jak už jsme si řekli, k výpočtu

uzávěru potřebujeme vždy pouze FZ z  $GD(\mathcal{D})$  s předpokladem ostře menším než daná množina. Navíc NextClosure počítá uzávěry v pořadí obohacujícím podmnožinovost a tím pádem při každém kroku už můžeme znát všechny tyto předpoklady.

Algoritmus MinBase budeme formulovat jako posloupnost teorií a podmnožin R. Položíme  $M_0=\emptyset$  a  $T_0=\emptyset$  a další prvky posloupnosti definujeme následovně:

$$T_{n+1} = \begin{cases} T_n, & \text{pokud } M_n = C_{\mathcal{D}}(M_n) \text{ a} \\ T_n \cup \{M_n \Rightarrow C_{\mathcal{D}}(M_n)\} & \text{jinak.} \end{cases}$$

$$M_{n+1} = \text{NextClosure}(\dots \bigcap_{n=1}^{(\infty)}, M_n)$$

Pro takhle sestavenou posloupnost platí, že je neklesající a navíc pro  $i \in \mathbf{N}_0$ , pro které platí, že  $M_i = R$  máme  $T_i = GD(\mathcal{D})$ .

 $\mathbf{P} \check{\mathbf{r}} \mathbf{\hat{k}} \mathbf{lad}$ 5. Uvažujme relaciDdanou následující tabulkou:

a	b	$\mathbf{c}$	d	e
1	2	2	2	1
3	2	5	1	1
1	1	1	1	1
2	1	4	3	1
2	1	3	3	1

Navíc uvažujme lexikografické uspořádání na atributech. Pak by MinBase počítal následující:

$$T_0 = \emptyset$$

$$M_0 = \emptyset$$

$$T_1 = \{\emptyset \Rightarrow \{e\}\}, \qquad \qquad \text{protože } \emptyset \neq C_{\mathcal{D}}(\emptyset) = \{e\}$$

$$M_1 = \mathsf{NextClosure}(\dots^{(\infty)}_{T_1}, \emptyset) = \{e\}$$

$$T_2 = \{\emptyset \Rightarrow \{e\}\}, \qquad \qquad \text{protože } \{e\} = C_{\mathcal{D}}(\{e\}) = \{e\}$$

$$M_2 = \mathsf{NextClosure}(\dots^{(\infty)}_{T_2}, \{e\}) = \{d, e\}$$

$$T_3 = \{\emptyset \Rightarrow \{e\}\}, \qquad \qquad \text{protože } \{d, e\} = C_{\mathcal{D}}(\{d, e\}) = \{d, e\}$$

$$M_3 = \mathsf{NextClosure}(\dots^{(\infty)}_{T_3}, \{d, e\}) = \{c, e\}$$

$$T_4 = \{\emptyset \Rightarrow \{e\}, \{c, e\} \Rightarrow \{a, b, c, d, e\}\}, \qquad \text{protože } \{c, e\} \neq C_{\mathcal{D}}(\{c, e\}) = \{a, b, c, d, e\}$$

$$M_4 = \mathsf{NextClosure}(\dots^{(\infty)}_{T_4}, \{c, e\}) = \{b, e\}$$

$$T_5 = \{\emptyset \Rightarrow \{e\}, \{c, e\} \Rightarrow \{a, b, c, d, e\}\}, \qquad \text{protože } \{b, e\} = C_{\mathcal{D}}(\{b, e\}) = \{b, e\}$$

$$M_5 = \mathsf{NextClosure}(\dots^{(\infty)}_{T_5}, \{b, e\}) = \{b, d, e\}$$

Jako cvičení můžete pokračovat, dokud nedojdete k ${\cal M}_i=R.$ 

Cvičení 2. Naprogramujte algoritmus MinBase.