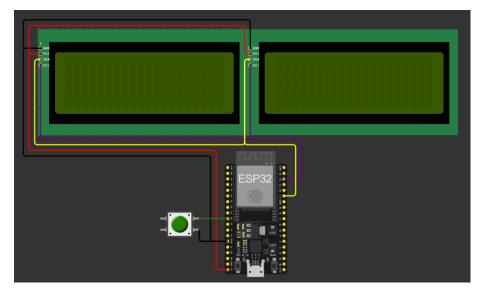
MHD tabule

Jako semestrální projekt předmětu EKP jsem se rozhodl vytvořit zařízení, které bude zobrazovat informace o autobusu, kterým jezdím do školy. Použil jsem Wemos D1 Mini ESP32 modul, dva LCD displeje scm2004a a tlačítko.

Schéma zapojení:

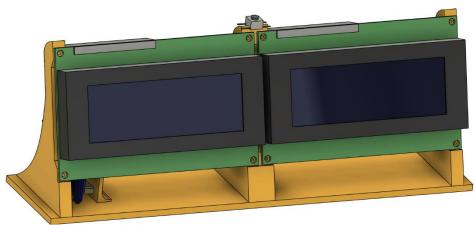


Obrázek 1 - schéma zapojení

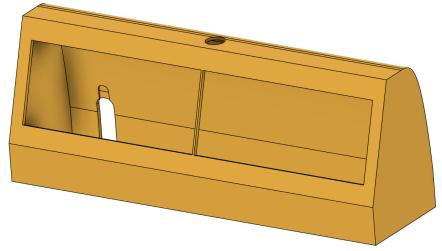
Popis funkčnosti:

Zařizení se zapíná a vypíná tlačítkem nahoře. Po zapnutí se načtou všechny autobusy 369 a uloží se jejich ID. Následně se vybere jeden, který jede ve správném směru a je nezblíže k dané zastávce. K vybranému autobusu se potom načtou další informace a zobrazí se na displejích. Při běhu programu s pak už jen aktualizují informace o zpoždění a poslední zastávce. Pokud už autobus projede danou zastávkou, proces hledání autobusu se opakuje. Pokud nenajde žádný autobus ve správném směru, přejde do úsporného režimu a jednou za 2 minuty se hledání opakuje. Všechny data a informace o autobusech se načítají z API dostupné na: https://api.golemio.cz/pid/docs/openapi/.

Návrh:



Obrázek 2 - stojánek



Obrázek 3 - kryt

Realizace:



Obrázek 5 - zapojení



Obrázek 4 - po zapnutí

Kód:

```
1
2
     #include "PID API.h"
     #include "LCD.h"
3
4
5
     #define T 26
6
7
     void IRAM_ATTR vypni();
8
9
     void setup() {
10
11
       Serial.begin(115200);
       pinMode(T, INPUT_PULLUP);
12
13
       vypnout = 0;
       LCDsetup();
14
15
       wifiSetup();
       esp_sleep_enable_ext0_wakeup(GPIO_NUM_26,0);
16
17
       attachInterrupt(T, vypni, FALLING);
18
19
      nejBus = najdiBus();
20
21
22
     void loop() {
23
24
       if(nejBus != 666) {
25
                                                   // vypis pozadi
26
         LCDbackground();
27
28
         X = 0;
29
         while(getZone(vehicles[nejBus]) > 3) {
30
31
32
           LCDprintData();
                                                   // vypis dat
33
           delay(10000);
34
           getVehicleInfo(vehicles[nejBus]); // aktualizace
35
36
37
         nejBus = najdiBus();
38
       if(nejBus == 666) {
39
40
41
         nejede();
42
43
44
       while(nejBus == 666) {
45
        LCDanimateBus();
                                // to zabere asi 100 sekund
46
         nejBus = najdiBus();
47
48
49
50
51
     void IRAM_ATTR vypni() {
      if(vypnout == 0) {
52
         Serial.println("vypinam...");
53
54
         vypnout = 1;
55
56
57
```

Obrázek 6 - hlavní kód (PID_tracker.ino)