## 2.2. Минимальное общее время выполнения неоднородных конкурирующих процессов в асинхронном режиме

Обозначим минимальное общее время выполнения n,  $n \ge 2$ , неоднородных процессов с момента начала выполнения первого и до момента завершения последнего в асинхронном режиме, который определяется условиями 1-5, через  $T_{ch}^{ac}(p,n,s)$ . Предполагается, что каждый из процессов является сосредоточенным.

Рассмотрим следующие случаи.

1)  $n \le p$ , т.е. число конкурирующих процессов не превышает числа процессоров многопроцессорной системы.

Тогда, если n=p, то достаточно рассмотреть выполнение p процессов на p процессорах. Матрица  $T^c$  будет иметь вид  $T^c=[t_{ij}]$ , где  $i=\overline{1,p}$ ,  $j=\overline{1,s}$ . Заметим, что при n< p достаточно взять только n процессоров, а остальные p-n не будут задействованы, а матрица  $T^c=[t_{ii}]_{n\times s}$ .

По матрице  $T^c$  строим сетевой вершинно—взвешенный граф  $G^c$  с числом вершин  $p \times s$  следующим образом: вершинам и дугам графа поставим в соответствие узлы и дуги

прямоугольной решетки  $p \times s$ . Нумерацию вершин и их веса определим соответствующими элементами матрицы  $[t_{ij}]$ ,  $i=\overline{1,p}$ ,  $j=\overline{1,s}$ , причем начальная вершина будет иметь вес  $t_{11}$ , а заключительная —  $t_{ps}$ . Горизонтальные дуги в графе  $G^c$  означают линейный порядок выполнения блоков, а вертикальные — линейный порядок выполнения процессов (рис. 2.1).

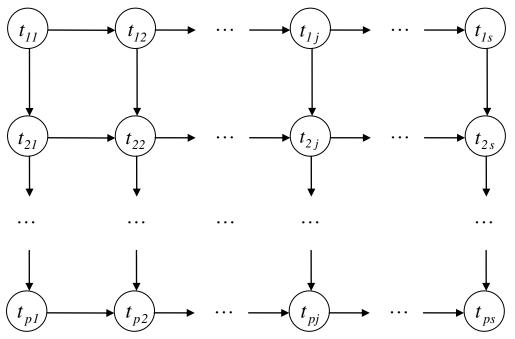


Рис. 2.1 – Сетевой вершинно–взвешенный граф  $G^c$ 

Имеет место следующая теорема.

Tеорема 2.1. Ecлu n=p, mo в условиях взаимодействия процессов, процессоров и блоков *1*–5 общее время минимальное выполнения множества  $T_{cy}^{ac}(p,p,s)$ неоднородных конкурирующих процессов определяется длиной критического пути в сетевом вершинно-взвешенном графе  $G^c$ , определяемом матрицей  $T^{c}$ , с начальной вершиной  $t_{11}$  и конечной вершиной  $t_{ns}$ .

Доказательство теоремы следует из построения сетевого вершинно—взвешенного графа  $G^c$ , отображающего выполнение p процессов на p процессорах в условиях их взаимодействия 1-5 и свойств критического пути в сетевых графах.

2) n > p, т.е. число процессоров многопроцессорной системы меньше числа конкурирующих процессов. Рассмотрим два подслучая: n = kp, k > 1 и n = kp + r,  $k \ge 1$ ,  $1 \le r < p$ .

При n = kp, k > 1, исходную матрицу  $T^c$  разбиваем на k подматриц  $T_m^c$ ,  $m = \overline{1,k}$ , размерности  $p \times s$  каждая. В результате все множество из n процессов будет разбито на k

групп по p процессов в каждой. По каждой из подматриц  $T_m^c$ ,  $m=\overline{1,k}$ , строим k линейных диаграмм Ганта, каждая из которых отображает во времени выполнение очередных p процессов на p процессорах.

Очевидно, что если выполнение очередной группы из р процессов начинать только после полного завершения выполнения предыдущей группы, то общее суммарное время случае выполнения **BCEX** nпроцессов В ЭТОМ определяться как сумма длин критических путей в каждой из подряд идущих несовмещенных диаграмм Ганта, задаваемых прямой суммой матриц  $T_m^c$ ,  $m = \overline{1,k}$ . Однако это время можно существенно сократить, если воспользоваться приемом совмещения к последовательных диаграмм Ганта по оси времени справа налево. Причем совмещение осуществляется, начиная со второй диаграммы, на максимально возможную образом, чтобы величину таким не нарушались технологические условия выполнения множества процессов и блоков 1–5.

Результирующая матрица  $T^c_*$  времен выполнения блоков программного ресурса с учетом максимального совмещения последовательных диаграмм будет состоять из подматриц  $T^c_1$ ,  $T^c_2$ , ...,  $T^c_k$  типа  $T^c$  размерности  $p \times s$  каждая. При этом

подматрицы  $T_m^c$ ,  $m = \overline{1,k}$ , в результирующей матрице  $T_*^c$  располагаются таким образом, чтобы не нарушался характер взаимодействия как блоков программного ресурса, выполняемых на одном и том же процессоре (горизонтальные связи между блоками), так и выполняемых на разных процессорах (вертикальные связи) (рис. 2.1).

Первая строка матрицы  $T_*^c$  будет состоять из подматриц  $T_m^c$ ,  $m = \overline{1,k}$ , что отражает характер взаимодействия блоков программного ресурса и процессов, выполняемых на одних и тех же процессорах.

Каждый шаг совмещения диаграмм определяется соответствующим смещением подматриц  $T_m^c$ ,  $m=\overline{1,k}$ , начиная с первой, таким образом, что очередная строка, состоящая из этих подматриц, смещалась справа налево на максимальную величину, не нарушающую линейный порядок выполнения одних и тех же блоков для разных процессов (вертикальные связи). С учетом того, что все подматрицы  $T_m^c$ ,  $m=\overline{1,k}$ , имеют одну и ту же размерность  $p\times s$ , величина смещения на каждом шаге будет равна s. Вместо смещенной на каждом шаге самой правой подматрицы ставятся нули.

Выполнив таким образом k-1 шаг совмещений, получим структуру результирующей матрицы  $T_*^c$ , соответствующую окончательно совмещенной диаграмме Ганта. Причем в матрице  $T_*^c$  будут учтены как все горизонтальные связи между блоками, так и вертикальные, а также связи между блоками из разных диаграмм Ганта. Результирующая матрица  $T_*^c$  будет блочной, и, как блочная матрица, она будет симметричной, верхней треугольной относительно второй диагонали, типа Ганкелевой, порядка k, т.е. будет иметь вид:

$$T_*^c = \begin{bmatrix} T_1^c & T_2^c & T_3^c & \cdots & T_{k-1}^c & T_k^c \\ T_2^c & T_3^c & T_4^c & \cdots & T_k^c & 0 \\ T_3^c & T_4^c & T_5^c & \cdots & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \ddots & \cdots & \cdots \\ T_{k-1}^c & T_k^c & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ T_k^c & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Здесь  $T_m^c$ ,  $m = \overline{1,k} - p \times s$  –матрицы вида:

$$T_{m}^{c} = \begin{bmatrix} t_{(m-1)p+1,1} & t_{(m-1)p+1,2} & \cdots & t_{(m-1)p+1,s} \\ t_{(m-1)p+2,1} & t_{(m-1)p+2,2} & \cdots & t_{(m-1)p+2,s} \\ \cdots & \cdots & \ddots & \cdots \\ t_{mp,1} & t_{mp,2} & \cdots & t_{mp,s} \end{bmatrix}.$$

Размерность результирующей матрицы  $T_*^c$  равна  $kp \times ks$ .

Далее поступаем аналогично, как и в случае  $n \le p$ . Строим сетевой вершинно—взвешенный граф с весами, задаваемыми матрицей  $T_*^c$ . Вершины этого графа будут расположены в узлах прямоугольной  $kp \times ks$  решетки. Очевидно, что веса вершин, соответствующих нулевым значениям матрицы  $T_*^c$ , в том числе и конечной вершины с номером (kp,ks), равны нулю.

Тогда, как и в случае  $n=p\,,$  имеет место следующая теорема.

Теорема 2.2. Если n = kp, то в условиях взаимодействия процессов, процессоров и блоков 1-5 минимальное общее время выполнения множества неоднородных конкурирующих процессов  $T_{ch}^{ac}(p,kp,s)$  определяется длиной критического пути в сетевом

вершинно—взвешенном графе  $G^c$ , определяемом матрицей  $T^c_*$ , с начальной вершиной  $t_{11}$  и конечной вершиной  $t_{kp,ks}$ .

Доказательство теоремы следует из построения сетевого вершинно—взвешенного графа, определяемого матрицей  $T_*^c$ , который полностью отображает во времени выполнение n=kp, k>1, процессов на p процессорах и, при этом, учитывает все возможные связи между блоками, процессами и процессорами, задаваемыми условиями их взаимодействия в асинхронном режиме, а также свойств критического пути в сетевых графах.

Для второго подслучая, когда число процессов не кратно числу процессоров, т.е. n=kp+r,  $k\geq 1$ ,  $1\leq r < p$ , матрица времен выполнения блоков структурированного программного ресурса строится аналогично, как и в первом подслучае, с той лишь разницей, что она будет иметь размерность  $(k+1)p\times (k+1)s$ , а подматрица  $T_{k+1}^c$  типа  $T_m^c$  будет содержать p-r нулевых строк. Минимальное общее время  $T_{cn}^{ac}(p,kp+r,s)$  выполнения множества неоднородных конкурирующих процессов в этом случае также будет

определяться длиной критического пути в соответствующем сетевом графе.

## Пример 2.1.

Пусть число процессоров многопроцессорной системы p=3, число блоков структурированного программного ресурса s=4 и число конкурирующих процессов n=9. Матрица времен выполнения блоков программного ресурса  $T^c=[t_{ij}],\ i=\overline{1,9},\ j=\overline{1,4},$  имеет вид:

$$T^{c} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \\ 3 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}.$$

В нашем примере число конкурирующих процессов больше числа процессоров, более того, число процессов кратно числу процессоров многопроцессорной системы,

k=3. Для этого случая приведены несовмещенная (рис. 2.2) и совмещенная (рис. 2.3) диаграммы Ганта.

Как видно из рис. 2.3, минимальное общее время выполнения всех n=9 неоднородных процессов с учетом максимального их совмещения составляет величину, равную 27 единицам.

Результирующая матрица времен выполнения блоков  $T^c_*$  будет состоять из подматриц

$$T_1^c = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, T_2^c = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix}, T_3^c = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix},$$

и иметь следующий вид: 
$$T^c_*=egin{bmatrix} T^c_1 & T^c_2 & T^c_3 \\ T^c_2 & T^c_3 & 0 \\ T^c_3 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
, или

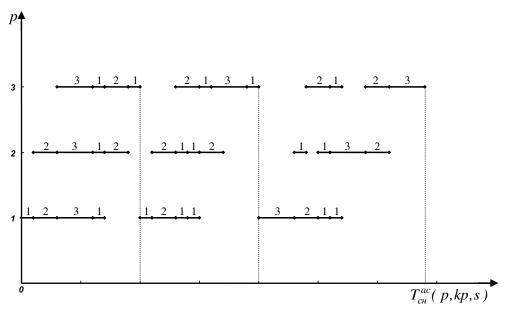


Рис. 2.2 – Несовмещенная диаграмма Ганта

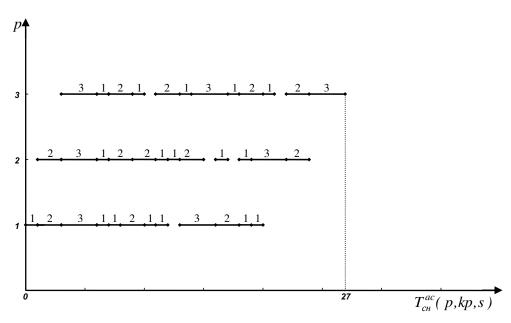


Рис. 2.3 – Совмещенная диаграмма Ганта

Значение критического пути в сетевом графе, определяемом матрицей  $T^c_*$ , равно 27, что совпадает со значением времени выполнения процессов в совмещенной диаграмме Ганта. Веса вершин, через которые проходит критический путь выделены в матрице символом " $\widehat{x}$ ".