

# 张迪

📞 18856335120 · ✉️ trotsky1997@qq.com · 🌐 [trotsky1997](#) · 📡 [My Blog](#) · 🗣️ [ustcd1997](#)

## 👤 个人信息

- 男, 中国科学技术大学机器人实验室硕士研究生, 1998年生
- 主要研究方向为自然语言处理和人机交互
- 求职意向: 算法工程师或开发工程师, 期望参与业内前沿技术开发并发表高水平成果

## 🎓 教育经历

- 硕士, 中国科学技术大学, 计算机科学与技术, 2019.9~
- 学士, 合肥工业大学, 给排水科学与工程, 2015.9~2019.7

## 💼 实习经历

- 微软亚洲研究院, 2021.03 ~ 2021.06  
参与微软亚洲研究院和香港中文大学多媒体实验室 (MMLab) 的 *Talking face with upper body gestures* 课题的研究, 负责了部分文献调研和数据收集工作。
- 蚂蚁集团, 2021.06 ~ 2021.07  
参与了蚂蚁集团CTO线计算智能部Ray架构部门的开发工作, 参与了分布式计算平台Ray core和分布式科学计算机器学习平台PyMars的开发, 负责了分布式LightGBM现状调研和与Mars框架的对接工作和Ray core failover功能的开发。

## 🏆 项目经历

- **中国科大校园算法邀请赛 冠军**  
通过对人际关系图等数据进行多角度特征提取, 使用时序卷积神经网络识别税务数据中的风险异常概率. 赛后算法已实际部署于芜湖智慧城市大数据平台
- **物流机器人热点链接优化**  
通过规划机器人在厂区中行进路线上的热点切换策略, 减少由热点切换带来的机器人掉线延迟等问题。
- **“佳佳”仿人机器人 国家电网合作项目**  
负责机器人人机语言交互中的情绪识别模块和数据集整理, 应用BERT、TF-IDF等前沿模型改进对话系统中的情绪识别算法, 使营业场所可以有针对性的改善机器人对话体验和服务质量
- **阿里云数智服务创新挑战赛2020 Top4%**  
通过约束搜索优化算法, 优化服务平台(分布式任务调度模型)中技术服务专家的任务分配效率
- **大熊猫仿真机器人 成都大熊猫繁育基地合作项目**  
负责机器人前端交互模块和行为模式控制模块的开发, 让机器人以更自然亲近的方式与场地游客进行互动, 包括游览指引, 问答展示, 主动寻人等功能
- **智慧农场农业机器人 安徽省级科研项目**  
负责机器人定位导航模块开发和感知、抓握等系统的集成
- **基于序列预测与强化学习的新型机器人动作控制算法**  
通过基于注意力方法神经网络对机器人动作历史序列的感知处理, 结合传统深度强化学习方法, 实现新型机器人动作控制和行动规划算法

## 开源实践

---

- 在机器人控制领域，我们团队基于ROS和流行的实时通信系统开发了可靠实用的工具包，并将我们的机器人应用于实际工业环境
- 积极参加技术社区活动，并帮助Microsoft中文VSCODE社区组织了多场面向初学者的讲座
- 积极参与开源社区活动，在Github等平台上维护着几个活跃的开源仓库并积极参与其他项目的讨论PR
- 在知乎、StackOverFlow等技术问答社区中热心帮助同行解决问题，撰写博客分享开发技术学习和算法研究经验

## 技术能力

---

- 有良好的深度学习、强化学习理论基础，丰富的算法开发经历和机器学习软硬件环境管理经验
- 较为熟练地使用Python/C/Golang等主流编程语言
- 熟练掌握Pytorch、Tensorflow/Keras、Flask 等主流技术框架
- 熟练的搜集资料，阅读文献和技术文档，追踪行业技术发展前沿趋势
- 能较快的复现掌握业内Transformer、图神经网络等新技术、新算法

## 论文专利

---

- 已送审
  - 李晨光, 陈小平, 张迪, 等, 2021. 面向电力业务领域对话系统的情感分析数据集[J]. 计算机应用.
  - CHENGUANG L, DI Z, BO Z, et al. Curriculum learning strategies based on service-oriented places such as electric power supply offices[J]. Computer Applications and Software, 2021.
  - 张迪. 一种用于机器人交互的目标选择模型和机器人交互系统[P].2021.