## **GPIO**

GPIOA/B/C/D/E/F/G,一共16X7=112个IO\ GPIOH.0, GPIOH.1 外加这2个IO\ 一共114个IO口

## GPIO工作方式

GPIO port mode register

偏移地址: 0x00

复位值:

- 0xA800 0000 (端口A)
- 0x0000 0280 (端口B)
- 0x0000 0000 (其它端口)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MODER	R15[1:0]	MODER14[1:0]		MODER13[1:0]		MODER12[1:0]		MODER11[1:0]		MODER10[1:0]		MODER9[1:0]		MODER8[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MODER7[1:0]		MODER6[1:0]		MODER5[1:0]		MODER4[1:0]		MODER3[1:0]		MODER2[1:0]		MODER1[1:0]		MODER0[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

位 2y:2y+1 MODERy[1:0]: 端口 x 配置位 (Port x configuration bits) (y = 0..15)

这些位通过软件写入,用于配置 I/O 方向模式。

00: 输入 (复位状态)

01: 通用输出模式

10: 复用功能模式 11: 模拟模式

### 输入

输入浮空、输入上拉、输入下拉、模拟(输入)、复用(输入)

## 输出

开漏式输出、推挽式输出、模拟(输出)、复用(输出)

最大输出速度: 2MHZ、25MHz、50MHz、100MHz

#### 推挽输出

两个MOS管都激活。可以输出强高\低电平,驱动数字器件。

#### 开漏输出

仅N-MOS管激活。只可以输出强低电平,高电平得靠外部电阻拉高。 要得到高电平状态需要上拉电阻。

## 复用

#### 模拟

## 相关寄存器

#### 每组GPIO端口的寄存器包括:

一个端口模式寄存器 (GPIOx\_MODER)

一个端口输出类型寄存器 (GPIOx OTYPER)

一个端口输出速度寄存器 (GPIOx\_OSPEEDR)

一个端口上拉下拉寄存器 (GPIOx\_PUPDR)

一个端口输入数据寄存器 (GPIOx\_IDR) 一个端口输出数据寄存器 (GPIOx ODR)

一个端口置位/复位寄存器 (GPIOx\_BSRR) 一个端口配置锁存寄存器 (GPIOx LCKR)

两个端口位复用功能寄存器 (GPIOx\_AFRL & GPIOx\_AFRH)

#### ◆ 如果配置一个IO口需要2个位,那么刚好32位寄存器配置一组IO口16个IO口

◆ 如果配置一个IO口只需要1个位,一般高16位保留

如下图,左边这个32为地址,即为GPIOC的所有寄存器的基地址

存储器和总线架构

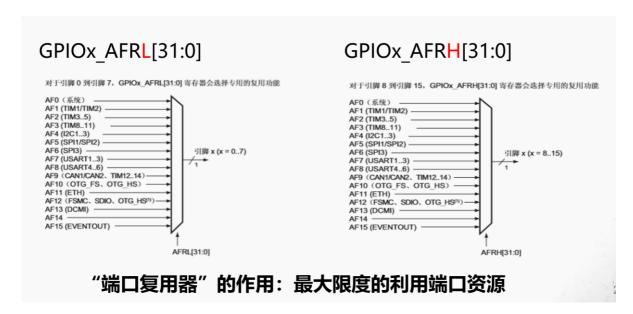
4个32位配置寄存器

2个32位数据寄存器

	表 2. STM32F4xx <sup>2</sup> 边界地址	外设	24.4E	安方班計計					
		7,50	总线	寄存器映射					
	0x4004 0000 - 0x4007 FFFF	USB OTG HS		第1130 页的第31.12.6 节; OTG_HS 寄存器映象					
	0x4002 9000 - 0x4002 93FF								
	0x4002 8C00 - 0x4002 8FFF								
	0x4002 8800 - 0x4002 8BFF	以太网 MAC		第 924 页的第 29.8.5 节: 以太阿寄存器映射					
	0x4002 8400 - 0x4002 87FF								
	0x4002 8000 - 0x4002 83FF								
	0x4002 6400 - 0x4002 67FF	DMA2		第229 页的第9.5.11 节; DMA 寄存器映射					
	0x4002 6000 - 0x4002 63FF	DMA1		35 223 3C 11 37 DIVA 1973-1550C37					
	0x4002 4000 - 0x4002 4FFF	BKPSRAM							
	0x4002 3C00 - 0x4002 3FFF	Flash 接口寄存器		第3.8 节: Flash 接口寄存器					
	0x4002 3800 - 0x4002 3BFF	RCC		第171 页的第6.3.32 节: RCC 寄存器映射					
	0x4002 3000 - 0x4002 33FF	CRC	AHB1	第85 页的第4.4.4 节: CRC 寄存器映射					
1	0x4002 2000 - 0x4002 23FF	GPIOI	7001						
	0x4002 1C00 - 0x4002 1FFF	GPIOH							
	0x4002 1800 - 0x4002 1BFF	GPIOG							
	0x4002 1400 - 0x4002 17FF	GPIOF							
	0x4002 1000 - 0x4002 13FF	GPIOE		第192 页的第7.4.11 节: GPIO 寄存器映射					
	0x4002 0C00 - 0x4002 0FFF	GPIOD							
1	0x4002 0800 - 0x4002 0BFF	GPIOC							
1	0x4002 0400 - 0x4002 07FF	GPIOB							
	0x4002 0000 - 0x4002 03FF	GPIOA							
	0x4001 5400 - 0x4001 57FF	SPI6							
	0x4001 5000 - 0x4001 53FF	SPI5	APB2	第 769 页的第 27.5.10 节: SPI 寄存器映射					
	0x4001 4800 - 0x4001 4BFF	TIM11		第 481 页的第 16.6.11 节; TIM1 0/11 /1 3/14 寄存					
	0x4001 4400 - 0x4001 47FF	TIM10		晚樹					
	0x4001 4000 - 0x4001 43FF	TIM9	APB2	第 472 页的第16.5.14 节: TIM9/12 寄存器映射					
	0x4001 3C00 - 0x4001 3FFF	EXTI		第247 页的第10.3.7 节; EXTI 寄存器映射					
	0x4001 3800 - 0x4001 3BFF	SYSCFG		第199 页的第8.2.9 节: SYSCFG 寄存器映射					
	0x4001 3400 - 0x4001 37FF	SPI4	APB2	第769 页的第27.5.10 节; SPI 寄存器映射					
	0x4001 3000 - 0x4001 33FF	SPI1		第769 页的第27.5.10 节; SPI 寄存器映射					
	0x4001 2C00 - 0x4001 2FFF	SDIO		第 819 页的第 28.9.16 节: SDIO 寄存器映射					
	0x4001 2000 - 0x4001 23FF	ADC1 - ADC2 - ADC3		第286 页的第11.13.18 节: ADC 寄存器映射					
	0x4001 1400 - 0x4001 17FF	USART6	APB2	The state of the s					
	0x4001 1000 - 0x4001 13FF	USART1		第720 页的第26.6.8 节: USART 寄存器映象					
	0x4001 0400 - 0x4001 07FF	TIM8		第390 页的第14.4.21 节: TIM1 和TIM8 寄 映射					
	0x4001 0000 - 0x4001 03FF	TIM1							

偏移	寄存器	31	29	27	26	25 24	23	21 20	18	17	15	14	13	1 9	တ ထ	7	5	3	7	
0x00	GPIOA_MODER	MODER15[1:0]	MODER14[1:0]	, dinom	MODER 13[1	MODER12[1:0].	MODER11[1:0].	MODER10[1:0]	MODER9[1:0]	MODER8[1:0]	MODER7[1:0]		MODER6[1:0]	MODER5[1:0]	MODER4[1:0]	MODER3[1:0]	MODER2[1:0]	MODER1[1:0]		MODER0[1:0]
	Resetvalue	1 0	1	1	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0 (	0 0
0×04	GPIOx_OTYPER (where x = AI/)					Res	erved				0T15	0T14	0713	0T10	0 OT8	7T0 aT0				, OT1
	Reset value	_		_	_	_	_	_	_	Τ	0	0	0 0	0 0	0 0	_	-	0 0	_	0
0x08	GPIOx_OSPEEDER (where x = AI/ except B)	OSPEEDR15[1:0	OSPEEDR14(1:0)		OSPEEDR13(1:0	OSPEEDR12[1:0	OSPEEDR11(1:0	OSPEEDR10[1:0	OSPEEDR9[t0]	OSPEEDR8[1:0]	OSPEEDR71+01	OOL EED UNITED	OSPEEDRG[t:0]	OSPEEDR5[1:0]	OSPEEDR4(10)	OSPEEDR3[1:0]	OSPEEDR2[1:0]	_	OSPEEDR1[1:0]	OSPEEDR0[1:0]
	Reset value		$\rightarrow$	0 0		0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0 0	0	0
80x0	GPIOR_OSPEEDER	OSPEEDR15[1:0]	OSPEEDR14[1:0]	-   -	OSPEEDR13[1:0]	OSPEEDR12[1:0	OSPEEDR11[1:0	OSPEEDR10[1:0	OSPEEDR9[1:0]	OSPEEDR8[1:0]	OSPEEDR711-01		OSPEEDR6[1:0	OSPEEDR5[1:0]	OSPEEDR4[1:0]	OSPEEDR3[1:0]	OSPEEDR2[1:0]		OSPEEDR1[1:0]	OSPEEDR0[1:0]
	Reset value	0	0 0	0 0	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 0	1 1	0	0 0	0	0
0x0C	GPIOA_PUPDR	PUPDR15[1:0]	PUPDR14[±0]		PUPDR13[1:0	PUPDR12[1:0]	PUPDR11[1:0]	PUPDR10[1:0]	PUPDR9[t0]	PUPDR8[t0]	PUPDR77±01	a lundar	PUPDR6[±0]	PUPDR5[±0]	PUPDR4(1:0)	PUPDR3[t0]	PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]	PUPDR0[1:0]
	Reset value		1 1		1	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0 0	0	0
0x0C	GPIOB_PUPDR	PUPDR15[1:0]	PUP0R14[1:0]		PUPDR13[1:0]	PUPDR12[1:0]	PUPDR11[1:0]	PUPDR10[1:0 .	PUPDR9[1:0]	PUPDR8[1:0]	PIIPDR77+01	1000	PUPDR6[1:0]	PUPDR5[1:0]	PUPDR4(1:0)	PUPDR3[1:0]	PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]	PUPDR0[1:0]
	Reset value	0	0 0	_	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 1	0 0	0	0 0	0	0
0x0C	GPIOx_PUPDR (where x = C.I/)	PUPDR15[1:0]	PUPDR14[1:0]		PUPDR13[1:0]	PUPDR12[1:0	PUPDR11[1:0]	PUPDR10[1:0	PUPDR9[1:0	PUPDR8[1:0]	PIIPDR771-01	la l	PUPDR6[1:0]	PUPDR5[1:0]	PUPDR4[1:0	PUPDR3[1:0]	PUPDR2[1:0		PUPDR1[1:0]	PUPDR0[1:0]
	Reset value		0 0	0 0		0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0	0 0	0	0
0×10	GPIOx_IDR (where x = AI/)					Rea	erved				IDR15	IDR 14	IDR 13	DR11	IDR9	IDR7			$\overline{}$	x IDR1
	Reset value										X	×	X X	X X	_	_		××	_	
0x14	GPIOx_ODR (where x = AI/)					Rea	erved				- 0DR15	ODR14	- 00R13	ODR11	0 00 R9				ODR2	o ODR1
	Reset value	10 I-	+ Im I	. I.	Te-		I- I	T - T-				_			_	-	-	_	-	$\rightarrow$
0x18	GPIOx_BSRR (where x = AI/)	BR 15	BR 13	BR 12	BR 10	BR9 BR9	BR7 BR6	BB 8	BR3 BR2	BB 8	BS 15	BS 14	BS 13 BS 12	BS 11 BS 10	828 838	BS7	BS S	883 833	B\$2	BS1

## 端口位复用功能寄存器



## 相关函数

输入、输出、复用、模拟;输出包括:开漏、推挽

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_OUT;
GPIO_InitStructure.GPIO_OType = GPIO_OType_PP;
```

### 设置端口及引脚(函数)

void GPIO\_SetBits(GPIO\_TypeDef\* GPIOx, uint16\_t GPIO\_Pin);
void GPIO ResetBits(GPIO TypeDef\* GPIOx, uint16 t GPIO Pin);

#### AF 复用 GPIO 引脚

```
GPIO_PinAFConfig(GPIOB, GPIO_PinSource10, GPIO_AF_USART3); // PB10 复用为 USART3 GPIO_PinAFConfig(GPIOB, GPIO_PinSource11, GPIO_AF_USART3); // PB11 复用为 USART3 GPIO_PinAFConfig(GPIOB, GPIO_PinSource10, GPIO_AF_SPI2); // PB10 复用为 SPI2 GPIO_PinAFConfig(GPIOB, GPIO_PinSource14, GPIO_AF_SPI2); // PB14 复用为 SPI2 GPIO_PinAFConfig(GPIOB, GPIO_PinSource15, GPIO_AF_SPI2); // PB15 复用为 SPI2
```

## 作业

## 写出以下寄存器的32位地址:GPIOI\_MODER、GPIOH\_OTYPER、GPIOG PUPDR。

答:在中文参考手册P53(查找基地址),在P192/193中(查找偏移地址)

GPIOI\_MODER: GPIOI的基地址 + MODER的偏移地址=0x4002 2000 + 00 =0x4002 2000

GPIOH\_OTYPER: GPIOH的基地址 + OTYPER的偏移地址=0x4002 1C00 + 04 =0x4002 1C04

GPIOG\_PUPDR: GPIOG的基地址 + PUPDR的偏移地址=0x4002 1800 + 0C =0x4002 180C

请查到并写出以下片内外设或接口的相关寄存器端口基地址:RCC\_XX、U(S)ARTx\_XX、EXTI\_XX、TIMx\_XX、RTC\_XX、IWDG\_XX、ADCx\_XX、DACx\_X、SPIx、I2Cx\_XX。(不用写出)会找到它们各自的若干个寄存器的偏移地址、会推算出32位地址。

RCC\_XX: 0x4002 3800 \
USART6\_XX: 0x4001 1400\
EXTI\_XX: 0x4001 3C00\
TIM4\_XX: 0x4000 0800\
RTC\_XX: 0x4000 2800\
IWDG\_XX: 0x4000 3000\
ADC1\_XX: 0x4001 2000\
SPI4\_XX: 0x4001 3400\
I2C1 XX: 0x4000 5400

# GPIO有哪些相关寄存器,其中GPIOx\_MODER/ GPIOx\_AFRL的作用分别是什么?

```
GPIOx_MODER; GPIOx_OTYPER; GPIOx_OSPEEDER; GPIOx_OSPEEDER; GPIOx_PUPDR; GPIOx_IDR; GPIOx_ODR; GPIOx_BSRR; GPIOx_LCKR; GPIOx_AFRL; GPIOx_AFRH。
```

# "STM32F407ZGT6.PDF数据手册"P56-60及P44~P55,找出以下信号,占用哪些个GPIO线?

- 1 ) USART3\_TX、USART3\_RX、USART3\_CK分别占用: PD8/PD9/PD10; 或PC10/PC11/PC12;或PB10/PB11/PB12;\
- 2) TIM14\_CH1占用: PA7或PF9;\
- 3) I2C2\_SDA、 I2C2\_SCL 分别占用: PB11/PB10; 或PH5/PH4; 或PF0/PF1;\
- 4) SPI1\_SCK、SPI1\_MISO、SPI1\_MOSI分别占用: PB3/PB4/PB5; 或PA5/ PA6/ PA7\
- 5) ADCx\_IN3、DAC1\_OUT 分别占用: PA3/ PA4