多处理机技术

概述

按照Flynn分类法,可把计算机分成:\

- ➤ 单指令流单数据流 (SISD) \
- ➤ 单指令流多数据流 (SIMD) \
- ➤ 多指令流单数据流 (MISD) \
- ➤ 多指令流多数据流 (MIMD)

多处理机 (共享存储)

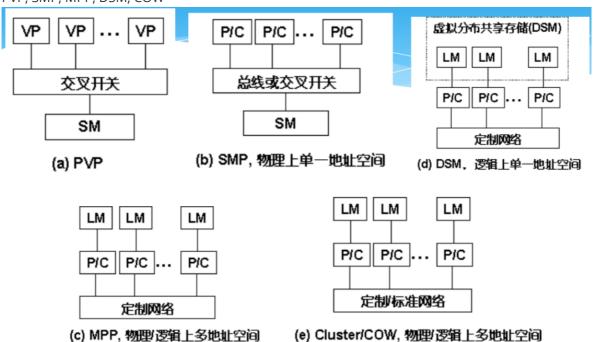
多计算机 (分布式存储)

并行模型: MIMD为主流 District MIMD 具有灵活性\

- □ MIMD可以充分利用商品化微处理器在性能价格比方面的优势。\
- □ CMP: 多核多线程\□ Cluster: 集群

结构模型

PVP, SMP, MPP, DSM, COW



SMP 对称式共享存储

任意处理器可直接访问任意内存地址,且访问延迟、带宽、几率都是等价的;系统是对称的;

(IBM R50, SGI Power Challenge, SUN Enterprise, 曙光一号)

缺点: 处理机不能太多; 总线和交叉开关难以拓展

MPP 大规模并行计算机系统

物理和逻辑上均是分布内存;

能扩展至成百上千个处理器(微

处理器或向量处理器); 采用高通信带宽和低延迟的互联网络(专门设计和定制的); 一种异步的MIMD

机器;程序系

由多个进程组成,每个都有其私有地址空间,进程间采用传递消息相互作用;

DSM 分布共享存储多处理机系统

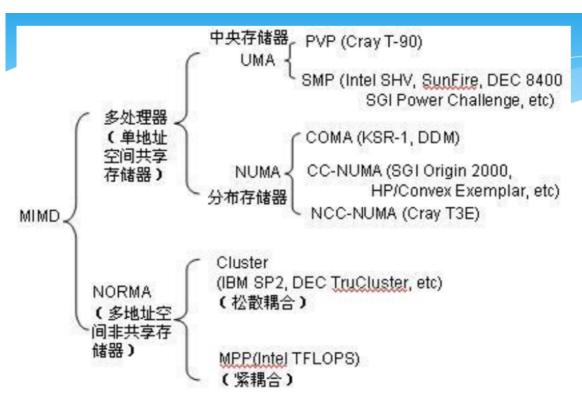
分布共享存储: 内存模块物理上局部于各个处理器内部,但逻辑上(用户)是共享存储的; 这种结构也称为基于Cache目录的非一致内存访问(CC-NUMA)结构;局部与远程内存访问的延迟和带宽不一致,3-10倍→高性能并行程序设计注意;

与SMP的主要区别: DSM在物理上有分布在各个节点的局部内存从而形成一个共享的存储器;

微处理器: 16-128个,几百到千亿次;

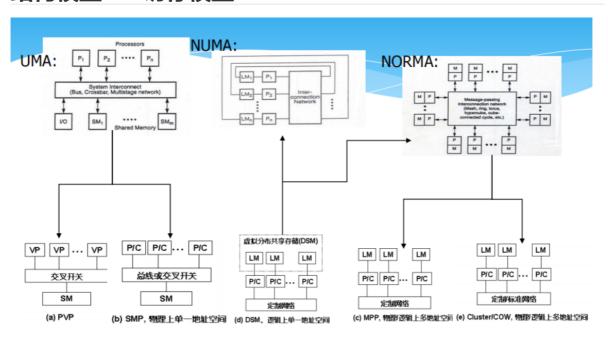
机群系统(Cluster)

- □每个节点都是一个完整的计算机\
- □ 各个节点通过高性能网络相互连 接\
- □ 网络接口和I/O总线松耦合连接\
- □ 每个节点有完整的操作系统



体系结构 特性	SMP(对称 多处理机)	Cluster(集 群)	DualCore
处理器	单一主机,多个 处理器	多台主机,有各 自的处理器(一 或多)	单一主机,单一 处理器,多个核 心
操作系统	单一	多个	单一
主要并行计算方式	多进程,内存共 享	多进程,基于消息传递	多线程

结构模型 ---- 访存模型



均匀存储器存取 (UMA - Uniform

Memory Access)

对称多处理机系统(symmetric multi-processor)

1 所有处理机都能同样访问所有外围设备; 所有处理机都能同样运行执行程序, 如操作系统的内核、I/O服务程序

不对称处理机系统(asymmtric multi-processor)

1 只有一台或一组处理机(MP主处理机)执行操作系统并操纵I/O,其余处理机(AP附属处理机)没有I/O 能 力

非均匀存储访问(NUMA)

被共享的存储器在物理上是分 布在所有的处理其中的,其所 有本地存储器的集合就组成了 全局地址空间

非远程存储访问(NORMA)

所有存储器都是私有的, 仅能由其处理器所访问; 绝大都数都不支持远程存储器的访问

传统指令级并行技术的问题

- * 提高性能的传统方法(挖掘ILP)的主要缺陷:
 - * 程序内在的并行性
 - * 提高流水线的时钟频率: 提高时钟频率, 有时导致CPI 随着增加 (branches, other hazards)
 - * 指令预取和译码:有时在每个时钟周期很难预取和译码 多条指令
 - * 提高Cache命中率:在有些计算量较大的应用中(科学计算)需要大量的数据,其局部性较差,有些程序处理的是连续的媒体流(multimedia),其局部性也较差。

并行计算机

一组处理单元的集合,这些单元相互协作来快速地求解大题目。 --- 协同、大任务

多处理机的一致性

原因

I / O操作

Cache中的内容可能与由I/O子系统输入输出形成的存储器对应部分的内容不同。

共享数据 不同处理器的Cache都保存有对应存储器单元的内容

实现一致性的基本方案

共享数据的迁移

降低了对远程共享数据的访问延迟。\

共享数据的复制

不仅降低了访存的延迟, 也减少了访问共享数据所产生的冲突。

基于监听的两种协议

写作废协议

在一个处理器写某个数据项之前保证它对该数据项有唯一的访问权

写更新协议

当一个处理器写某数据项时,通过广播使其它Cache中所有对应的该数据项拷贝进行更新。

性能上的差别

- □ 对同一数据的多个写而中间无读操作的情况,写更新协议需进行多次写广播操作,而**在写作废协议下只需一次作废操作**\
- □ 对同一块中多个字进行写,写更新协议对每个字的写均要进行一次广播,而**在写作废协议下仅在对本块第一次写时进行作废操作**\
- □ 一个处理器写到另一个处理器读 之间的延迟通常在写更新模式中较低。而**在写作废协议中,需要读一个新的拷贝**\

在基于总线的多处理机中,写作废协议成为绝大多数系统设计的选择

GPU

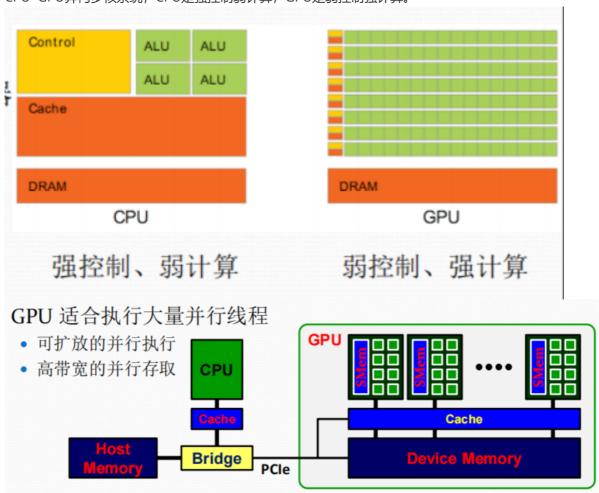
Graphics Processing Units 图形处理单元: 早期的GPU是指带有高性能浮点运算部件、可高效生成3D 图形的具有固定功能的专用设备

是一个多线程协处理器

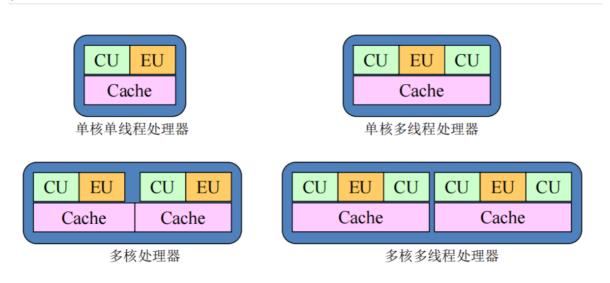
- GPU编程模型: SPMD (Single Program Multiple Data)
 - 使用线程 (SPMD 编程模型),不是用SIMD指令编程
 - 每个线程执行同样的代码,但操作不同的数据元素
 - 每个线程有自己的上下文(即可以独立地启动/执行等)
 - 计算由大量的相互独立的线程(CUDA threads or microthreads) 完成,这些线程组合成线程块(thread blocks)
- GPU执行模型: SIMT (Single Instruction Multiple Thread)
 - 一组执行相同指令的线程由硬件动态组织成warp
 - 一个warp是由硬件形成的SIMD操作
- GPU存储器组织
 - · Local Memory, Shared Memory, Global Memory
- GPU分支处理(发散与汇聚)

架构

CPU+GPU异构多核系统; CPU是强控制弱计算, GPU是弱控制强计算。



多核处理器



CU: Control UnitEU: Execute Unit