

Matematikk valgfag – Forelesing 4

Numerisk løsning av PDE II

Hyperbolske likninger, (Bølgeligningen)

Hans Jakob Rivertz

IDI-avdeling-kalvskinn

10. september 2020

Plan



Læringsmål

Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Innhold



Læringsmål

Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Læringsmål



- Kjenne til og skille viktige typer partsielle differensiallikninger. (Som sist!)
- Kjenne til numeriske formler for (partsielle) deriverte.
- Kunne løse Hyperbolsk PDE numerisk
- Kjenne til stabilitets-kriterier (CFL-kriteriet)

Innhold



Læringsmål

Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Partiell deriverte



Vi repeterer fra TDAT2002:

$$f_x(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h, y) - f(x, y)}{h}$$

$$f_y(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y + h) - f(x, y)}{h}$$

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x}, \quad f_y = \frac{\partial f}{\partial y}$$

$$f_{xx} = \frac{\partial f_x}{\partial x}, \quad f_{yx} = \frac{\partial f_y}{\partial x}, \quad f_{xy} = \frac{\partial f_x}{\partial y}, \quad f_{yy} = \frac{\partial f_y}{\partial y}$$

Partielle differensiallikninger



Definisjon (Partielle differensiallikninger)

En **partiell differensiallikning** av orden n er en likning, der den ukjente er en funksjon u i flere variable x_1, x_2, \dots, x_r , og som inneholder partielle deriverte av y opp til n -te orden og eventuelt u og variablene x_1, x_2, \dots, x_r .

Vi vil begrense oss til lineære andre ordens PDE på formen:

$$A u_{xx} + B u_{xy} + C u_{yy} + F(u_x, u_y, u, x, y) = 0$$

Hvis en av variablene står for tid vil vi bruke variablene x og t .

Klassifisering av PDE



En PDE kalles for

- 1 Parabolsk hvis $B^2 - 4AC = 0$ (Kapittel 8.1) Forrige uke
- 2 Hyperbolsk hvis $B^2 - 4AC > 0$ (Kapittel 8.2) Denne forelesning
- 3 Eliptisk hvis $B^2 - 4AC < 0$ (Kapittel 8.3 ikke pensum i år)

Eksempel (Hyperbolsk likning (Bølgeligningen))

Den partielle differensiallikningen

$$\frac{\partial u^2}{\partial t^2} - c^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) = 0.$$

*er et eksempel på hyperbolsk likning. Den kalles for **Bølgeligningen**.*

$$\frac{\partial u}{\partial t^2} - c^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) = 0$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$

er to- og en-dimensjonale vesjoner av varmelikningen. Vi skal kun se på den endimensjonale og da på formen

$$u_{tt} = c^2 u_{xx}$$

Bølgeligningen i 1 dimensjon



Vi skal kun se på den endimensjonale bølgeligningen med rand- og startbetingelser

$$u_{tt} = c^2 u_{xx}, \quad \text{for alle } a \leq x \leq b, t \geq 0$$

$$u(x, 0) = f(x), \quad \text{for alle } a \leq x \leq b$$

$$u_t(x, 0) = g(x), \quad \text{for alle } a \leq x \leq b$$

$$u(a, t) = l(t), \quad \text{for alle } t \geq 0$$

$$u(b, t) = r(t), \quad \text{for alle } t \geq 0$$

c er bølgehastigheten.

Innhold



Læringsmål

Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Nummerisk andre deriverte

Bakteppe: $u_{tt} = c^2 u_{xx}$.

De andre-deriverte

- $f_{tt}(x, t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f_t(x, t + \Delta t) - f_t(x, t)}{\Delta t}$
- $f_{xx}(x, t) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f_t(x + \Delta x, t) - f_t(x, t)}{\Delta x}$

tilnærmes med

$$f_{tt}(x, t) \approx \frac{f(x, t + k) - 2f(x, t) + f(x, t - k)}{k^2}$$

$$f_{xx}(x, t) \approx \frac{f(x + h, t) - 2f(x, t) + f(x - h, t)}{h^2}$$

k og h er steglengde. Feilene er

- $k^2 u_{tttt}(x, c_2)/12$ der $t - k < c_2 < t + k$.
- $h^2 u_{xxxx}(c_1, t)/12$ der $x - h < c_1 < x + h$.

Nummerisk sentral-derivert



Bakteppe:

- $u_{tt} = c^2 u_{xx}$.
- $u_t(x, 0) = g(x)$.

Den første-deriverte $f_t(x, t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(x, t+\Delta t) - f_t(x, t)}{\Delta t}$ tilnærmes med

$$f_t(x, t) \approx \frac{f(x, t+k) - f(x, t-k)}{2k}$$

k er steglengde. Feilen er $k^2 f_{ttt}(x, c_3)/6$ der $t-k < c_3 < t+k$.

Innhold



Læringsmål

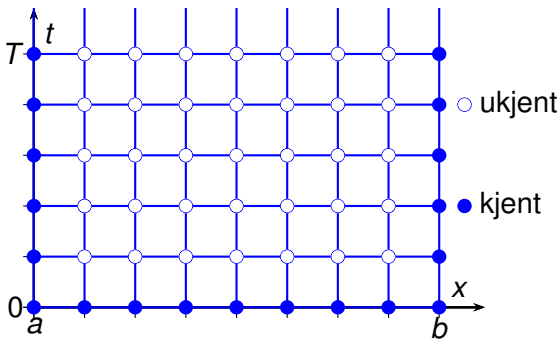
Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Diskretisering



Diskretisering med M steg i x -retning og N steg i t -retning

Steglengder: $k = T/N$ og $h = (b - a)/M$

Posisjoner $x_i = a + i h$, tider $t_j = j k$

Samplinger $w_{ij} \approx u(x_i, t_j)$.

Diskret versjon av likningen



Bakteppe:

- $u_{tt} = c^2 u_{xx}.$

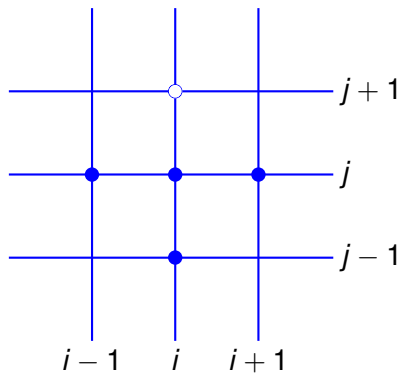
$$\frac{w_{i,j+1} - 2w_{ij} + w_{i,j-1}}{k^2} - c^2 \frac{w_{i+1,j} - 2w_{ij} + w_{i-1,j}}{h^2} = 0$$

Løser for $w_{i,j+1}$

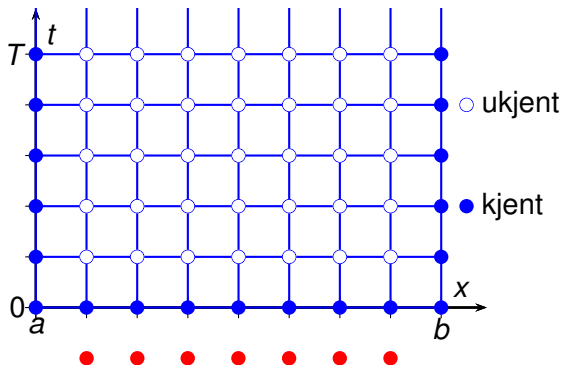
$$w_{i,j+1} = \sigma^2 w_{i-1,j} + (2 - 2\sigma^2) w_{ij} + \sigma^2 w_{i+1,j} - w_{i,j-1}$$

der $\sigma = \frac{ck}{h}.$

Stensil for metoden



Stensil mangler data i starten



Sentralderivert og initial-data.

Bakteppe:

- $u_{tt} = c^2 u_{xx}$.
- $u_t(x, 0) = g(x)$.

$$\frac{w_{i,1} - 2w_{i0} + w_{i,-1}}{k^2} - c^2 \frac{w_{i+1,0} - 2w_{i0} + w_{i-1,0}}{h^2} = 0$$

Sentralderivert og initial-data.

$$g(x_i) \approx \frac{w_{i,1} - w_{i,-1}}{2k}$$

Eliminerer $w_{i,-1}$.

$$w_{i,1} = \frac{\sigma^2}{2} w_{i-1,0} + (1 - \sigma^2) w_{i0} + \frac{\sigma^2}{2} w_{i+1,0} + k g(x_i)$$

Metoden på matriseform.



$$A = \begin{bmatrix} 2 - 2\sigma^2 & \sigma^2 & \cdots & 0 \\ \sigma^2 & 2 - 2\sigma^2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \sigma^2 \\ 0 & \cdots & \sigma^2 & 2 - 2\sigma^2 \end{bmatrix}$$

- $\mathbf{w}_0 = \mathbf{f} = [f(x_1) \ f(x_2) \ \cdots \ f(x_m)]^T$.
- $\mathbf{g} = [g(x_1) \ g(x_2) \ \cdots \ g(x_m)]^T$.
- $\mathbf{s}_j = [l(t_j) \ 0 \ \cdots \ 0 \ r(t_j)]^T$.
- **Startsteget:** $\mathbf{w}_1 = \frac{1}{2}A\mathbf{w}_0 + k\mathbf{g} + \frac{1}{2}\sigma^2\mathbf{s}_0$
- **Påfølgende steg:** $\mathbf{w}_{j+1} = A\mathbf{w}_j - \mathbf{w}_{j-1} + \sigma^2\mathbf{s}_j$.

Innhold



Læringsmål

Partielle differensiallikninger

Nummerisk derivasjon

Diskretisering

Stabilitet

Stabilitet (CLF-betingelsen)

Setning (Courant, Friedrichs, Lewy)

Metoden over er stabil for $c > 0$ hvis $\sigma = ck/h \leq 1$.

Beviset bruker at feilen ε_n i den n -te iterasjonen tilfredstiller rekursjons likningen.

$$\varepsilon_n = A\varepsilon_{n-1} - \varepsilon_{n-2}.$$

Anta at feilen er en egenvektor ε_0 for A med egenverdi λ . Det gir rekursjonslikningen:


$$\varepsilon_n = \lambda\varepsilon_{n-1} - \varepsilon_{n-2}.$$

Som har karakteristisk likning $t^2 = \lambda t - 1$, som har løsning

$$t_1 = \frac{\lambda}{2} + \sqrt{\frac{\lambda^2 - 4}{4}} \quad t_2 = \frac{\lambda}{2} - \sqrt{\frac{\lambda^2 - 4}{4}}$$

Vi får generell løsning for feilen:

$$\varepsilon_n = \varepsilon_0(a t_1^n + b t_2^n)$$



For stabilitet må $|t_1| < 1$ og $|t_2| < 1$ Det impliserer at $|\lambda| < 2$.
Videre er det lett å vise at $t_1(\lambda)$ og $t_2(\lambda)$ har maksimum og minimum på intervallet $[-2, 2]$ i endepunktene $\lambda = 2$ og $\lambda = -2$.
Egenverdiene til A er

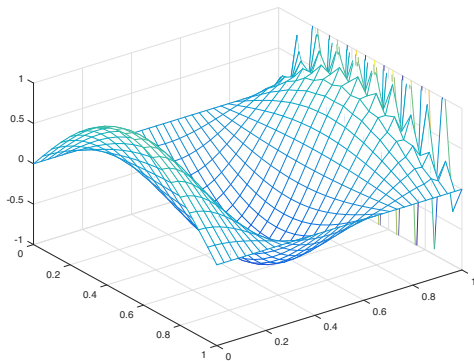
$$\lambda_j = 2\left(1 - \sigma^2 + \sigma^2 \cos \pi j / (m + 1)\right)$$

Vi har da at

$$\lambda_j < 2$$

og

$$\lambda_j > 2\left(1 - 2\sigma^2\right)$$



Figur: Ustabil med $k = 0.0294$, $h = 0.0500$, $c = 2$ og $\sigma = 1.1765$.

Eksempel.

Gitt likningen $u_{tt} = 3u_{xx}$ med $u(0, t) = u(1, t) = 0$, $u(x, 0) = 0$ og $u_t(x, 0) = \sqrt{3} \sin(\pi x)$. La $h = 1/3$. Finn en passende verdi for k som gir stabile utregninger. Finn A og gjør 2 steg med metoden.

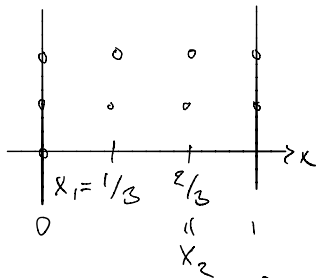
$$c^2 = 3$$

$$c = \sqrt{3}$$

$$\sigma = \frac{c k}{h} = 3\sqrt{3} k \leq 1$$

$$k = \frac{1}{3\sqrt{3}} \quad \sigma = 1$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$



$$\vec{g} = \begin{bmatrix} \sqrt{3} \sin \pi x_1 \\ \sqrt{3} \sin \pi x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/2 \\ 3/2 \end{bmatrix}$$

$$w_0 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{s} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \leftarrow \text{rand}$$

$$w_1 = \frac{1}{2} A w_0 + k \cdot \vec{g} + \frac{1}{2} \sigma^2 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 3/2 \\ 3/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/(3\sqrt{3}) \\ 1/(3\sqrt{3}) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \sqrt{3}/9 \\ \sqrt{3}/9 \end{bmatrix}$$

$$w_2 = A w_1 - \underbrace{w_0}_{\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}} + \sigma^2 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{3}/9 \\ \sqrt{3}/9 \end{bmatrix}$$

$$w_3 = A w_2 - w_1 + \sigma^2 \vec{s} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$







