

# Systemy czasu rzeczywistego

Zastosowania systemów czasu rzeczywistego w wojskowości

Autor: Michał Jereczek

## Spis treści

1	Wprowadzenie			3
	1.1	Podsta	awowe pojęcia	3
		1.1.1	Klasyfikacja	3
2	Historia			4
	2.1	Projek	st Whirlwind	4
		2.1.1	Pamięć ferrytowa	4
		2.1.2	Whirlwind assembler	4
	2.2	Projel	kt SAGE	5
		2.2.1	Univac 1103A	5
3	Zastosowania, a języki oprogramowania			
	3.1	Fortra	n	6
		3.1.1	Wady	7
		3.1.2	Zalety	7
		3.1.3	Przykładowy program	7
	3.2	CMS-2		8
		3.2.1	Naval Tactical Data System	8
	3.3 JOVIAL		AL	9
		3.3.1	SACCS	9
	3.4	Ada		10
		3.4.1	Zalety	10
		3.4.2	Wady	11
		3.4.3	Historia	11
		3.4.4	Przykłady systemów	12
		3.4.5	Wnioski	13
Bi	ibliog	grafia		14

## 1 Wprowadzenie

## 1.1 Podstawowe pojęcia

Aby móc rozpocząć rozważania na temat zastosowania systemów czasu rzeczywistego w wojskowości niezbędnym jest wyjaśnienie podstawowych pojęć oraz koncepcji związanych z tego typu systemami.

- System W najogólniejszym znaczeniu tego zagadnienia, można powiedzieć, że system jest przyporządkowaniem pewnego zbioru wejść do pewnego zbioru wyjść.
- 2. System czasu rzeczywistego Jest to system, dla którego krytycznym zagadnieniem jest czas. Poprawność działania takiego systemu jest ściśle zależna od poprawnego odebrania danych wejściowych w ściśle określonych ramach czasowych. System czasu rzeczywistego powinien zapewnić przewidywalne i możliwie bezpieczne zachowanie wobec niepowodzeń.

#### 1.1.1 Klasyfikacja

Systemy czasu rzeczywistego można klasyfikować ze względu na skutki niezmieszczenia się w ramach czasowych, ogólnie przyjęto podział na trzy kategorie:

- 1. System o łagodnych ograniczeniach czasowych (ang. soft) Jest to system, w którym przegapienie nawet wielu ram czasowych nie skutkuje poważnymi konsekwencjami, co najwyżej spadkiem wydajności i frustracją użytkowników. W zastosowaniach militarnych szczególnie ważne są systemy komunikacji, gdzie podstawową funkcjonalnością nie jest jej jakość, lecz niezawodność. Przykładem jest system audio-video, gdzie strata nawet ciągu danych nie sprawia, że cel (odebranie i zrozumienie komunikatu) nie zostanie osiągnięty (przekaz straci tylko na jakości).
- 2. System o mocnych ograniczeniach czasowych (ang. firm) System, w którym przegapienie ciągu okien czasowych nie spowoduje awarii systemu, jednak spowodowane tym opóźnienie w reakcji systemu może doprowadzić do katastrofy. Wojskowe systemy szybkiego reagowania potrzebują predykcji zmian pogodowych, jest to niezwykle ważne, do poprawnego zaplanowania misji. Przykładowy system, który analizuje dane z stacji meteorologicznych w wyniku zbyt dużej ilości informacji do przetworzenia poprawnie przewidzi nastąpienie

gwałtownej burzy, jednak przez opóźnienia informacja ta może zostać podana zbyt późno aby była możliwa odpowiednia reakcja.

3. System o ostrych ograniczeniach czasowych (ang. hard) - Klasa systemu, gdzie nie zmieszczenie się w określonych ramach czasowych nawet wobec jednej operacji jest katastrofalna w skutkach. Tego typu systemy są szczególnie ważne dla wojska. Przykładem są wszelakiego rodzaju systemy kontrolujące pociski rakietowe, gdzie nawet minimalne opóźnienie między naciśnięciem przycisku do wystrzału, a samą operacją wystrzelenia może doprowadzić do nie trafienia w cel.

## 2 Historia

### 2.1 Projekt Whirlwind

Niepewnym jest gdzie i kiedy narodził się termin systemów czasu rzeczywistego, jednak prawdopodobne jest, że pierwszy raz został on użyty w projekcie Whirlwind (pl. Trąba Powietrzna) w 1947 roku. Whirlwind to komputer wykorzystujący lampy elektronowe, który miał służyć do symulowania lotów dla załogi samolotów bombowych. Jest to jeden z pierwszych komputerów, który umożliwiał przetwarzanie równolegle w czasie rzeczywistym.

#### 2.1.1 Pamięć ferrytowa

Whirlwind został opracowany w czasach zimnej wojny przez MIT dla marynarki wojennej Stanów Zjednoczonych. Innowacyjnym w projekcie było zastosowanie pamięci opartej o rdzeń ferrytowy, dzięki czemu dostęp do pamięci był praktycznie natychmiastowy (prekursor współczesnych pamięci RAM).

#### 2.1.2 Whirlwind assembler

W trakcie tworzenia tego projektu utworzony został również specjalny język programowania Whirlwind assembler, który opisano jako algebraiczny kompilator do uproszczenia kodowania (ang. algebraic compiler to simplify coding), był to jeden z pierwszych języków wysokiego poziomu stworzony jeszcze na 10 lat przed Fortranem.



Rys. 1: Zdjęcie komputera Whirlwind I. Z lewej strony można zobaczyć pamięć ferrytową oraz stanowisko operatora. Żródło: https://en.wikipedia.org/wiki/Whirlwind\_I

## 2.2 Projekt SAGE

W 1957 roku (10 lat po projekcie Whirlwind) swoje piętno w historii Sił Powietrznych Ameryki odcisnął projekt SAGE: Semi-Automatic Ground Environment. Inżynierowie IBM w współpracy z MIT stworzyli olbrzymi system komputerów, którego zadaniem było między innymi koordynowanie i przetwarzanie danych przyjmowanych z wielu systemów radarowych. System ten w rezultacie był w stanie przedstawić wizualizacje ruchu powietrznego w badanych obszarach.

#### 2.2.1 Univac 1103A

Zadania wykonywane przez system SAGE nie były by możliwe bez użycia nowoczesnych na tamte czasy komputerów IBM'u *Univac Scientific 1103A*, które obsługiwały przerwania asynchroniczne. Komputery potrzebne do pracy systemu zajmo-

wały specjalnie postawiony budynek o powierzchni 1.4 hektara.





Rys. 2: Budynek w którym znajdował się SAGE oraz komputer Univac. Źródła:

https://en.wikipedia.org/wiki/Semi-Automatic\_Ground\_Environment

https://en.wikipedia.org/wiki/UNIVAC\_1103

## 3 Zastosowania, a języki oprogramowania

Rozwój systemów czasu rzeczywistego wymusił potrzebę stworzenia nowych, wysokopoziomowych języków oprogramowania, które ułatwiły by pracę inżynierom. U.S. Army w swoich systemach stosowało głównie język *Fortran*, U.S. Navy natomiast *CMS-2*, gdy w tym samym czasie Air Force wykorzystywało *JOVIAL*.

Tak duży podział wśród tych jednostek doprowadził do tego, że w latach siedemdziesiątych Departament Obrony Stanów zjednoczonych zlecił opracowanie języka Ada, który miał być standardowo stosowany przez nowe systemy tworzone na zlecenie wyżej wymienionych jednostek.

#### 3.1 Fortran

Fortran(Formula Translator) jest najstarszym z języków wysokiego poziomu stosowanym współcześnie w systemach czasu rzeczywistego. Stworzony przez IBM dominował na arenie programów służących do analizowania zmian pogodowych, analiz fizycznych i chemicznych oraz innych obszarów, gdzie priorytetowa była wydajność i responsywność.

#### 3.1.1 Wady

Fortran został stworzony około roku 1955 i jego ówczesna wersja nie wspierała tak ważnych dla systemów czasu rzeczywistego funkcji jak przerwania i kolejkowanie zdarzeń, dlatego musiał współpracować razem z dużymi porcjami kodu assemblera. Język ten nie posiadał również mechanizmów dynamicznego alokowania pamięci oraz rekurencji.

#### 3.1.2 Zalety

Fortran pozwalał na pisanie konstrukcji typu if-then-else, co umożliwiało pisanie na znacznie wyższym poziomie abstrakcji niż dotychczas. Język ten powstawał w czasach małych i wolnych systemów wbudowanych, co przyczyniło się do zaprojektowania go w taki sposób, aby można w nim było pisać wydajne programy przy małej mocy obliczeniowej.

#### 3.1.3 Przykładowy program

Przykładowy program, który losuje numer pomiędzy 0, a 1 i sprawdza czy mieści się w określonych przedziałach.

```
program xif
  implicit none
  real :: x
  real, parameter :: x1 = 0.3, x2 = 0.6
  call random_seed()
  call random_number(x)
  if (x < x1) then
      print*,x,"<",x1
  else if (x < x2) then
      print*,x,"<",x2
  else
      print*,x,">=",x2
  end if
end program xif
```

zródło: https://en.wikibooks.org/wiki/Fortran/Fortran\_control

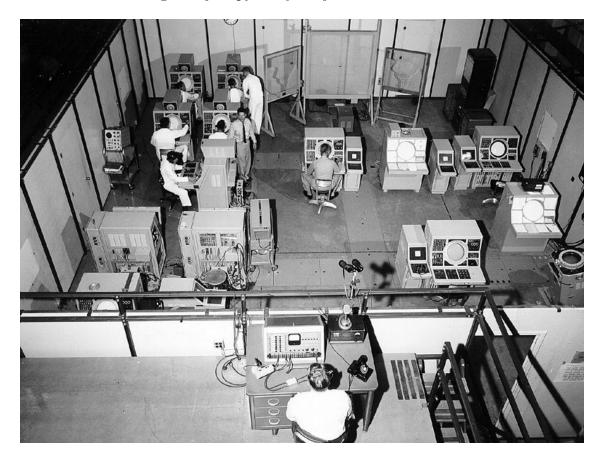
#### 3.2 CMS-2

CMS-2 (Compiler Monitor System 2) był językiem stworzonym specjalnie na potrzeby U.S. Navy. Wydany około roku 1968 (ponad dekadę po Fortranie) stosowany jest w systemach wbudowanych.

#### 3.2.1 Naval Tactical Data System

CMS-2 stosowany jest chociażby w systemie NTDS (Naval Tactical Data System), który wspiera misje bojowe do dnia dzisiejszego.

System ten kolekcjonuje i procesuje ważne informacje aby przedstawić aktualną sytuację, dzięki czemu dowódca sił zbrojnych może szybko podejmować strategiczne decyzje. Okręty wojenne z systemem NTDS komunikują się wzajemnie, co pozwala na zbudowanie szczegółowej mapy taktycznej.



Rys. 3: Zdjęcie przedstawiające testy systemu NTDS w zainscenizowanym pokładowym pomieszczeniu operacyjnym CIC (Combat Information Center).

Źródło: https://en.wikipedia.org/wiki/Naval\_Tactical\_Data\_System

#### 3.3 JOVIAL

JOVIAL (Jules Own Version of the International Algorithmic Language) był wysokopoziomowym językiem zaprojektowanym przez Julesa Schwartz na potrzeby militarne Stanów Zjednoczonych Ameryki.

Język powstały w 1959 roku i był odpowiedzią na brak alternatyw dla programowania systemów wbudowanych czasu rzeczywistego. US Air Force stosuje go do dnia dzisiejszego w celu programowania urządzeń z procesorami 1750A.

#### 3.3.1 **SACCS**

SACCS (Strategic Automated Command Control System), potężny system do wymiany krytycznych komunikatów poprzez sieć, został w 95% napisany w języku JOVIAL.

Stworzenie systemu pochłonęło 2 lata, w tym 1400 programistycznych lat, ponad dwukrotnie mniej niż w porównywalnym w skali projekcie SAGE. Tak duże przyspieszenie zdołano uzyskać dzięki nowoczesnemu (na te czasy) językowi. SAGE był programowany w unowocześnionej odmianie Whirlwind Assemblera, która nie pozwalała na tak wysoki poziom abstrakcji jak JOVIAL.

System SACCS zapewniał komunikację między ważnymi strukturami Departamentu Obrony Narodowej takimi jak: centrale kontrolne wyrzutni rakietowych, strategiczne centra komunikacji, systemy komunikacji lotniczej, jednostki nuklearne. Innowacyjnym w systemie było zapewnienie bezpiecznej i dwukierunkowej (fullduplex) komunikacji sieciowej.

Natura SACCS jako systemu czasu rzeczywistego przejawiała się na froncie. Dowódcy sił zbrojnych za pośrednictwem systemu mogli otrzymywać i wydawać krytyczne komunikaty, system był w stanie przekazywać aktualne dane z interfejsów: DPS (Subsystemu przetwarzania danych), AFGWC (Globalnego centrum zmian pogodowych U.S. Airforce), AFSATCOM (System satelitarny U.S. Airforce) oraz 616A (System niezawodnej komunikacji niskich częstotliwości).

System gwarantował odebranie strategicznych komunikatów w ciągu 15 sekund, co w latach osiemdziesiątych było olbrzymim sukcesem, trzeba pamiętać, że komunikacja była dodatkowo szyfrowana, co znacznie spowalniało czas reakcji.



Rys. 4: Centrala kontrolna wyrzutni rakietowych. źródło: http://fas.org/nuke/guide/usa/c3i/cvpmrjan/sld013.htm

## 3.4 Ada

Język Ada został opracowany na przełomie lat osiemdziesiątych aby ostatecznie być wydanym w 1983 roku. Głównym celem, który przyświecał jego realizacji była minimalizacja kosztów związanych z utrzymaniem systemów stworzonych na potrzeby militarne Stanów Zjednoczonych oraz zapewnienie języka, który pozwoliłby pisać kod na bardzo wysokim poziomie abstrakcji, kod czytelny w odbiorze. Język miał służyć do programowania olbrzymich systemów wbudowanych, które wymagałyby mechanizmów związanych z przetwarzaniem w czasie rzeczywistym.

#### 3.4.1 Zalety

Ada posiadał szereg cech, które ze względu na krytycznych charakter systemów, dla których był przeznaczony są bardzo istotne. Do najważniejszych z nich należą:

• Programowanie generyczne - pisanie kodu abstrahującego od typu danych.

- Mechanizm wyjątków umożliwienie bardzo szczegółowej obsługi błędów.
- Instrukcja wyboru (ang. Switch statement) zastąpienie wielopoziomowych instrukcji typu *jeżeli-to* czytelniejszą konstrukcją.
- Typowanie silne Zapewnia błędy kompilacji w przypadku użycia złego typu danych dla określonych operacji, dzięki czemu można zażegnać nieprzewidywalnym zachowaniom systemu.
- Obliczenia równoległe Ada wspiera technikę SIMD(Jedna instrukcja Wiele danych) oraz MIMD(Wiele instrukcji - Wiele danych) z wykorzystaniem pamięci współdzielonej.

#### 3.4.2 Wady

Ada nie wspierała paradygmatu obiektowego, ten został dodany dopiero w 1995 wraz z nową wersją nazwaną Ada 95, wraz z aktualizacją dodano ulepszone wsparcie dla obliczeń numerycznych oraz finansowych. Ada 95 nie jest wstecznie kompatybilna z wcześniejszymi wersjami.

#### 3.4.3 Historia

Od 1983 roku Ada stała się bardzo popularnym językiem wykorzystywanym nie tylko w sektorze militarnym, ale również w komercyjnych systemach bankowych lub lotniczych.

W 1987 roku Departament Obrony Stanów Zjednoczonych wydał oficjalne instrukcje:

"Język programowania Ada powinien być jedynym, powszechnie stosowanym językiem programowania dla zasobów komputerowych Obrony(USA) wykorzystywanych w inteligentnych systemach do komunikacji i kontroli sił zbrojnych, lub jako integralna część systemów zbrojeniowych."

Tłumaczenie cytatu z źródła:

Instrukcje te utrzymywały się w mocy przez dekadę, dopóty w roku 1997 zostały wycofane w związku z badaniami przeprowadzonymi przez Radę Badawczą Narodowej Akademii Nauk. Głównym powodem były problemy z małą popularnością języka, gdyż ten był stosowany w głównej mierze w Systemach Departamentu Obrony. Języka Ada nie uczono w szkołach, a dostęp do narzędzi i kompilatorów był ograniczony.

#### 3.4.4 Przykłady systemów

Wiele krytycznych systemów zostało opartym na tym języku, wiele z nich funkcjonuje do dzisiaj. Poniżej prezentuję najciekawsze z wybranych:

#### 1. CMWS (Common Missile Warning System)

System służący do wykrywania zbliżających się pocisków. CMWS stosowany jest w śmigłowcach, szybowcach oraz samolotach należących do U.S. Army, charakteryzuje się ekstremalnie niską częstotliwością fałszywych alarmów oraz łatwością adaptacji.

Zestaw składający się na system zawiera pięć sensorów o wymiarach 8x8x10cm i wadze 1kg każdy oraz jedną jednostkę sterującą o wymiarach 12x25x33cm i wadze 8 kilogramów. Jednostka sterująca na podstawie danych z sensorów w momencie wykrycia nadchodzącego pocisku komunikuje się z systemem pokładowym pilota bądź załogi. Należy zwrócić uwagę na olbrzymią niezawodność systemu, ten od 2006 roku sprawdził się w ponad milionie godzin lotów w misjach wojennych łącznie dla ponad 2000 maszyn, na które został dostarczony.



Rys. 5: Zdjęcie przedstawiające osprzęt SMWS. Żródło: http://www.baesystems.com/en/product/anaar57-common-missile-warning-system-cmws

#### 2. TSS (The Boeing Company's Training Systems & Services)

AdaCore (firma zajmująca się dostarczaniem komercyjnych rozwiązań dla systemów pisanych w języku Ada) uczestniczy w projektach związanych z symulacją lotów w czasie rzeczywistym. Z wykorzystaniem Ada napisane zostały symulatory dla amerykańskich maszyn takich jak: Boeing C-17, Boeing AH-64D Apache Longbow, Boeing F-15E.

#### 3. SSDS (Ship Self-Defense System)

(wystrzeli pocisk w stronę wroga).

Rozwiązania firmy AdaCore wykorzystane zostały również w systemie obronnym okrętów wojennych opracowanym dla U.S. Navy. Język Ada został użyty w projekcie w integracji z C i C++, zaprogramowane zostały maszyny z procesorami Intela i Systemem LynxOS x86 (LynxOS jest systemem operacyjnym specjalnie zaprojektowanym do celów przetwarzania w czasie rzeczywistym). SSDS integruje sygnały dostarczane przez systemy różnego rodzaju detekcji takie jak na przykład ESM (System radarowy), IFF (System identyfikujący czy wykryta jednostka jest przyjacielem lub wrogiem) i opracowuje plan działania, który (zależnie od ustawień automatyzacji) może być wysłany do operatorów aby Ci podjęli działania lub automatycznie wykona możliwe czynności

#### 3.4.5 Wnioski

Język Ada w swojej nowoczesnej odsłonie (Ada 95) stosowany jest powszechnie w systemach czasu rzeczywistego mimo, że nie jest tak popularny jak inne języki takie jak C, C++, Java, które dają podobne możliwości. Spowodowane jest to tym, że język ten od początku projektowany był z myślą o krytycznych systemach, dzięki czemu ryzyko popełnienia dotkliwych błędów jest mocno ograniczone.

O sukcesie Ada świadczy również szerokie jego wykorzystanie nie tylko w systemach armii amerykańskiej, ale również kanadyjskiej, australijskiej, szwedzkiej, brytyjskiej i innych.

## Bibliografia

- [1] Phillip A. Laplante, Real-time systems design and analysis. IEEE PRESS, Third Edition, 2004.
- [2] https://pl.wikipedia.org/wiki/System\_czasu\_rzeczywistego
- [3] https://en.wikipedia.org/wiki/Whirlwind\_I
- [4] http://ethw.org/Magnetic-Core\_Memory
- [5] https://en.wikipedia.org/wiki/Semi-Automatic\_Ground\_Environment
- [6] https://en.wikipedia.org/wiki/UNIVAC\_1103
- [7] https://en.wikipedia.org/wiki/CMS-2\_(programming\_language)
- [8] http://www.thefreedictionary.com/naval+tactical+data+system
- [9] http://mil-embedded.com/articles/ntds-navy-platforms-worldwide/
- [10] https://en.wikipedia.org/wiki/Naval\_Tactical\_Data\_System
- [11] http://progopedia.com/implementation/jovial/
- [12] http://fas.org/nuke/guide/usa/c3i/saccs.htm
- [13] http://www.ibspan.waw.pl/~paprzyck/mp/cvr/research/varia\_papers/ADA\_para\_97.pdf
- [14] http://cs.stanford.edu/people/eroberts/cs201/projects/critical-systems/military.htm
- [15] http://www.seas.gwu.edu/~mfeldman/ada-project-summary.html# Military\_Applications\_
- [16] http://www.baesystems.com/en/product/anaar57-common-missile-warning-system-cmws
- [17] http://www.adacore.com/press/gnat-pro-development-environment-to-support-boeinge28099s-real-time-simulat/
- [18] http://www.adacore.com/press/gnat-pro-provides-multi-language-support-aboard-raytheons-ssds