# 311505026 鄭采玲

i. [30 pts total] Explain how you implement Minimax algorithm [15 pts] and MCTS [15 pts] for this game in detail?minimax:

# 基本結構:

- minmax 函數接受六個參數: depth(搜索深度)、isMaximizingPlayer(是否為最大化玩家)、alpha 和 beta(Alpha-Beta 剪枝)、color(當前玩家 額色)、hexagon board(六角棋盤狀態)。
- 如果深度為 0 或已經沒有剩餘可選擇的六邊形(由 display\_remaining\_hexes() 函數決定),那麼就計算並返回當前玩家的連通區域數量作為評估值。
- 函數會根據六邊形的標籤組織所有未被選擇(selected)且未被預訂 (booked)的六邊形。
- hexes\_by\_label 是一個字典,將每個標籤對應到一組六邊形位置及其信息。
- available\_labels 是一個過濾後的字典,只包含至少一個未被選擇的六邊 形的標籤。

# 最大化和最小化步驟:

- 若當前是最大化玩家,則遍歷所有可用的標籤並嘗試所有可能的六邊形組合。
- 每個組合都會被標記為已選擇、已預訂並設置為當前玩家的顏色。
- 然後切換顏色並遞歸調用 minmax 函數,減少深度且變為最小化玩家。
- 根據遞歸調用的返回值來更新當前的最佳評估值(bestVal)和最佳移動 (best\_move)。
- 使用 Alpha-Beta 剪枝來剪去不必要的搜索分支。
- 遍歷完所有組合後,返回當前的最佳評估值和最佳移動。
- 最小化玩家的邏輯類似,只是評估值和剪枝的方向相反。

### Alpha-Beta 剪枝:

- alpha 代表最大化玩家的最佳已知下界。
- beta 代表最小化玩家的最佳已知上界。
- 當 beta 小於等於 alpha 時,剪去後續的分支,因為這些分支不會影響 最終決策。

#### MCST:

TreeNode 類別表示 MCTS 中的樹節點。每個節點包含以下屬性:

• state:當前節點的遊戲狀態。

• parent: 父節點。

• children:子節點列表。

• visits:該節點被訪問的次數。

• reward:從該節點得到的累計獎勵。

# 方法:

- is\_fully\_expanded():判斷節點是否完全展開(所有可能的子節點都已創建)。
- best\_child(exploration\_weight=1.4): 根據 UCT (Upper Confidence Bound for Trees) 公式選擇最優的子節點。
- most\_visited\_child():返回訪問次數最多的子節點。

MCTS 類別實現了蒙特卡洛樹搜索演算法。

# 方法:

- init (self, iterations):初始化 MCTS 物件,設置迭代次數。
- search(self, initial\_state):開始 MCTS 搜索,從初始狀態開始,進行給定 次數的迭代,返回最優子節點的狀態。
- \_select(self, node):選擇節點以進行展開或模擬。沿著 UCT 最優路徑向下選擇, 直到找到未完全展開的節點。
- \_expand(self, node):展開節點,創建新的子節點。
- \_simulate(self, state):從當前狀態進行隨機模擬,直到達到終局狀態,返回模擬結果的獎勵值。
- \_backpropagate(self, node, reward): 回傳獎勵值,更新節點的訪問次數和 獎勵值。

HexagonBoardState 類別表示六角棋盤的狀態。

### 屬性:

- board:棋盤狀態,是一個字典,鍵為位置,值為六邊形的信息。
- color:當前玩家的顏色。
- depth:當前狀態的深度。

## 方法:

- get\_possible\_moves():返回所有可能的下一步狀態。
  - 。 遍歷所有未被預訂(booked)且未被選擇(selected)的六邊形, 按標籤分組。
  - 對每個標籤生成所有可能的組合,對每個組合創建新狀態,並加入可能的移動列表。
- is\_terminal():判斷當前狀態是否為終局狀態。
- get reward():返回當前狀態的獎勵值。

#### 遊戲流程

- 1. 初始化 MCTS 和根節點:
  - 。 使用初始狀態創建 MCTS 和根節點。
- 2. 迭代搜索:
  - 。 重複指定次數的搜索過程:
    - \_select:從根節點開始,選擇最優子節點。
    - \_expand:展開選擇的節點,創建新的子節點。
    - \_simulate:對新狀態進行隨機模擬,獲得獎勵值。
    - \_backpropagate:回傳獎勵值,更新節點的訪問次數和獎勵值。
- 3. 返回最優行動:
  - 。 搜索結束後,返回訪問次數最多的子節點的狀態作為最優行動。
- ii. [10 pts total] Explain the most diHicult thing you faced when implementing the code. Why? [5 pts] And how you solved it? [5 pts]

我遇到最大的困難是界定下每個棋子的分數為多少,因為這個影響前期不具至關重要。我覺得最好的解決方法是 GAN,但我能力不足不會寫,只好慢慢嘗試,嘗試防禦為幾分,攻擊為幾分,分布為幾分,慢慢嘗試去解決問題。

iii. [10 pts total] Compare Minimax algorithm and MCTS, what is the diHerence between them? [5 pts] Which one do you think is better for "Strands"? [5pts] Minmax 可以很好的找到最佳解,但是他能計算的量有限,只能到範圍縮到很小的時候再使用。蒙地卡羅就比較 free,他可以探索的方式慢慢嘗試最佳解在哪,可以探索的範圍會比 minimax 還廣,但是就不保證結果,一切都是機率問題了。我覺得 minimax 比較好,因為 minimax 前期不能使用的地方還能用策略 cover