c't-Bot Teensy 3.6 Pin Mapping

Pin	Funktion	Signal	Verwendung	ct-Bot	Neu	Erweiterung	optional
	MOSI1/RX1	MOSI1	SPI 1 Master (Display, Maus)		х		
	MISO1/TX1	MOSI1 PWM ERW1	SPI 1 Master (Display, Maus)		Х		ļ
_	PWM (FTM3) SCL2/PWM (FTM1)	PWM ERW2	PWM Erweiterung 1 (Motor) PWM Erweiterung 2 oder I2C 2			X X	X X
	SDA2/PWM (FTM1)	PWM ERW3	PWM Erweiterung 3 oder I2C 2			x	x
	PWM (FTM0)	PWM1	Servo 1	х		-	
6	PWM (FTM0)	PWM2	Servo 2	×			х
	SCLO/RX3/PWM (FTM3)	SCL0	I2C 0 (5V: Ena, LED, LCD)		х		
	SDA0/TX3/PWM (FTM3)	SDA0	12C 0 (5V: Ena, LED, LCD)		Х		
	RX2/PWM (FTM0)	RXD2	Wi-Fi oder USB2Bot TX	X			X
	TX2/PWM (FTM0) MOSI0	TXD2 MOSI0	Wi-Fi oder USB2Bot RX RPi SPI Slave MOSI	Х	х		X X
	MISO0	MISO0	RPi SPI Slave MISO		x		x
	LED	-	LED		х		
14	SCK0/A0/PWM (FTM3)	SCK0	RPi SPI Slave SCK		Х		х
	CSO/A1	CS0	RPi SPI Slave CS		х		x
	A2/SCL0/PWM (TPM1)	KANTEL	Kantensensor L	x			
	A3/SDA0/PWM (TPM1)	KANTER	Kantensensor R	х			
	A4/SDA0	MLINKS	Liniensensor L	X			
	A5/SCL0 PWM (FTM0)/A6/CS0/SCK1	MRECHTS PWM3	Liniensensor R Servo 3	Х	-	v	
	PWM (FTM0)/A6/CS0/SCK1 PWM (FTM0)/A7/CS0/MOSI1	PWM4	Servo 4		1	x x	x x
	PWM (FTM0)/A8	PWM5	Servo 5			x	×
	PWM (FTM0)/A9	PWM6	Servo 6			x	×
_	GPIO	RADL	Radencoder L	х			
25	GPIO	RADR	Radencoder R	х			
26	TX1	TX1	RPi Uart		х		х
	RX1/SCK0	RX1	RPi Uart		Х		х
	GPIO/MOSIO	FERNBED	Fernbedienung	х			
	GPIO/PWM (FTM2)	MOT_L_DIR	Motor L Control (PWM möglich)	х			
	GPIO/PWM (FTM2)	MOT_R_DIR	Motor R Control (PWM möglich)	Х	٠.		-
	CS1/A12/RX4 SCK1/A13/TX4	CS1 SCK1	SPI 1 Master (Display, Maus) SPI 1 Master (Display, Maus)		x		
_	TX5/A14/SCL0	TX5	Uart Erweiterung		^	х	х
	RX5/A15/SDA0	RX5	Uart Erweiterung			x	x
	PWM (FTM3)/A16	MOT L PWM	Motor L PWM	х			
36	PWM (FTM3)/A17	MOT_R_PWM	Motor R PWM	×			
	A18/SCL1/PWM (FTM3)	LDRL	Lichtsensor L (auch I2C möglich)	x			
	A19/SDA1/PWM (FTM3)	LDRR	Lichtsensor R (auch I2C möglich)	x			
	A20/MISO0	BAT_IN_FB	Überwachung Batterie		Х		
	A21/DAC0	AUDIO_OUT	Audio Out		х		x
	A22/DAC1 GPIO	A22/DAC1 GPIO40	Analog Erweiterung Erweiterung oder SPI CS			X X	x x
	GPIO	GPIO40 GPIO41	Erweiterung oder SPI CS			x	×
	GPIO	GPIO41 GPIO42	Erweiterung oder SPI CS			x	×
_	CS2	CS2	SPI 2 Master			X	x
44	MOSI2	MOSI2	SPI 2 Master			х	x
	MISO2	MISO2	SPI 2 Master		1	х	x
	SCK2	SCK2	SPI 2 Master	ļ		х	х
	RX6/SCL0	RX6	Uart Erweiterung			х	x
	TX6/SDA0 A23	TX6 SERVO2 FB	Uart Erweiterung	-	-	X	X
	A23 A24	SERVO2_FB SERVO3_FB	Servo 2 Feedback Servo 3 Feedback			X	x x
_	GPIO/MISO2	BPS	BPS Sensor		х	Х	X
	GPIO/MOSI2	MAUS CLK	Maus CLK / SPI 1 CS Maus	х	^		^
	GPIO/SCK2	MAUS_D_3V3	Maus SDIO	x			
	GPIO/CS2	SCHRANKE	Transportfachüberwachung	х	1		
55	GPIO	KLAPPE	Klappenposition	х			
	SDA3/GPIO	SDA3	12C 3			х	x
	SCL3/GPIO	SCL3	12C 3		<u> </u>	х	х
	A11	ABSTL_3V3	Distanzsensor L	х	1		
	A10	ABSTR_3V3	Distanzsensor R	Х	-		
	DP DM	USB1_D+ USB1 D-	USB Host USB Host			x x	x x
	VBat	VBAT RTC	RTC Batterie	-	х	^	X
	Reset	RESET	Reset Teensy		X		X
			•			•	

