## c't-Bot Teensy 3.6 Pin Mapping

Pin	Funktion	Signal	Verwendung	ct-Bot	Neu	Erweiterung	optional
	MOSI1/RX1	MOSI1	SPI 1 Master (Display, Maus)		х		
	MISO1/TX1	MOSI1	SPI 1 Master (Display, Maus)		Х		
_	PWM (FTM3)	PWM_ERW SCL2	PWM Erweiterung Motor		٠.	Х	Х
	SCL2/PWM (FTM1) SDA2/PWM (FTM1)	SDA2	I2C 2 (Ena, LED, LCD) I2C 2 (Ena, LED, LCD)		x		
_	PWM (FTM0)	PWM1	Servo 1	х			
	PWM (FTM0)	PWM2	Servo 2	x			x
7	SCLO/RX3/PWM (FTM3)	SCL0	I2C 0 oder Uart			х	х
	SDA0/TX3/PWM (FTM3)	SDA0	I2C 0 oder Uart			Х	х
	RX2/PWM (FTM0)	RXD2	WiFi / USB2Bot TX	x			х
	TX2/PWM (FTM0) MOSI0	TXD2 RPI MOSIO	WiFi / USB2Bot RX RPi SPI Slave MOSI	Х	х		X
	MISO0	RPI_IVIOSIO	RPI SPI Slave MISO		X		x x
	LED	-	LED		X		
	SCKO/AO/PWM (FTM3)	RPI_SCLK0	RPi SPI Slave SCKL		х		х
15	CSO/A1	RPI_SPI0_CE0	RPi SPI Slave CS		х		х
	A2/SCL0/PWM (TPM1)	MLINKS_3V3	Liniensensor L	х			
	A3/SDA0/PWM (TPM1)	MRECHTS_3V3	Liniensensor R	x			
	A4/SDA0	KANTEL	Kantensensor L	x			
	A5/SCLO	KANTER	Kantensensor R	Х			
	PWM (FTM0)/A6/CS0/SCK1 PWM (FTM0)/A7/CS0/MOSI1	PWM3 PWM4	Servo 3 Servo 4			x x	x x
	PWM (FTM0)/A8	PWM5	Servo 5		1	X X	×
	PWM (FTM0)/A9	PWM6	Servo 6			x	×
	GPIO	RADL	Radencoder L	х			
	GPIO	RADR	Radencoder R	x			
26	TX1	RPI_UART_RX	RPi Uart		Х		х
27	RX1/SCK0	RPI_UART_TX	RPi Uart		х		х
	GPIO/MOSI0	FERNBED	Fernbedienung	х			
	GPIO/PWM (FTM2)	MOT_L_DIR	Motor L Control (PWM möglich)	x			
	GPIO/PWM (FTM2)	MOT_R_DIR	Motor R Control (PWM möglich)	х			
	CS1/A12/RX4 SCK1/A13/TX4	CS1 SCK1	SPI 1 Master (Display, Maus) SPI 1 Master (Display, Maus)		x		
	TX5/A14/SCL0	BLE RX/CAN1	Bluetooth Uart		×		х
	RX5/A15/SDA0	BLE TX/CAN1	Bluetooth Uart		x		x
	PWM (FTM3)/A16	MOT L PWM	Motor L PWM	х			
	PWM (FTM3)/A17	MOT_R_PWM	Motor R PWM	x			
37	A18/SCL1/PWM (FTM3)	LDRL	Lichtsensor L (auch I2C möglich)	х			
	A19/SDA1/PWM (FTM3)	LDRR	Lichtsensor R (auch I2C möglich)	x			
	A20/MISO0	BAT_IN_FB	Überwachung Batterie		Х		
	A21/DAC0	A21/DAC0	Analog Erweiterung			X	X
	A22/DAC1 GPIO	A22/DAC1 GPIO40	Analog Erweiterung Erweiterung oder SPI CS			X	X
	GPIO	GPIO40 GPIO41	Erweiterung oder SPI CS			x x	x x
	GPIO	GPIO42	Erweiterung oder SPI CS			x	x
_	CS2	CS2	SPI 2 Master			х	х
	MOSI2	MOSI2	SPI 2 Master			х	x
	MISO2	MISO2	SPI 2 Master		1	х	x
	SCK2	SCK2	SPI 2 Master	ļ		х	х
	RX6/SCL0	RX6	Uart Erweiterung			х	x
	TX6/SDA0	TX6	Uart Erweiterung	<b> </b>	-	X	X
	A23 A24	SERVO2_FB SERVO3 FB	Servo 2 Feedback Servo 3 Feedback			x x	x x
	GPIO/MISO2	BPS	BPS Sensor		х	^	X
	GPIO/MOSI2	MAUS CLK	Maus CLK / SPI 1 CS Maus	х	<u> </u>		
	GPIO/SCK2	MAUS_D_3V3	Maus SDIO	x	1		
54	GPIO/CS2	SCHRANKE	Transportfachüberwachung	х	1		
	GPIO	KLAPPE	Klappenposition	х	L		
	SDA3/GPIO	SDA3	12C 3			х	x
	SCL3/GPIO	SCL3	12C 3	<u> </u>		Х	Х
	A11	ABSTL_3V3	Distanzsensor L	X	1		
	A10 DP	ABSTR_3V3 USB1 D+	Distanzsensor R USB Host	х	-	v	х
	DM	USB1_D+ USB1 D-	USB Host			x x	x x
	VBat	VBAT RTC	RTC Batterie	<b>t</b>	х	^	×
_	Reset	RESET	Reset Teensy via RPi		х		x

