

Fakultät Elektrotechnik Feinwerktechnik Informationstechnik

Entwicklung eines modularen Synthesizers

Projektarbeit im MSY

vorgelegt von

Altaher Ahmad, Balbach Thomas, Dilman Viktor, Kirschner Christoph, Sedlmeier Toni

Ausgabe: 18.10.2022

Abgabe: –

Prüfer: Prof. Dr.Alexander von Hoffmann

Inhaltsverzeichnis

Abi	kurzungsverzeichnis	1V
Abl	bildungsverzeichnis	v
Tab	pellenverzeichnis	vi
1	Einleitung	1
2	Konzepte	2
2.1	Zielsetzung	2
2.2	Aufbau eines modularen Synthesizers	2
3	Netzteil	4
3.1	Allgemeines	4
3.2	Schaltplan	4
3.3	Umsetzung	4
4	LFO	5
4.1	Allgemeines	5
4.2	Schaltplan	5
4.3	Platine	7
4.4	Mechanischer Aufbau	9
5	VCO	11
5.1	Allgemeines	11
5.2	Schaltplan	13
5.3	Platine	17
5.4	Mechanischer Aufbau	19
6	Sequenzer	20
6.1	Allgemeines	20
6.2	Schaltplan	20
6.3	Platine	23
6.4	Mechanischer Aufbau	24
7	Filter	25
7.1	Allgemeines	25
7.2	Schaltplan	25
7.3	Platine	25
7.4	Mechanischer Aufbau	25

8	Mischer	26
_		
8.1	Allgemeines	26
8.2	Schaltplan	26
8.3	Platine	26
8.4	Mechanischer Aufbau	26
9	Gehauese	27
9.1	Allgemeines	27
9.2	Mechanischer Aufbau	27
10	Fazit	28
Lite	praturvorzoichnis	20

Abkürzungsverzeichnis

ADSR Attack Decay Sustain Release

ERC Electrical Rule Check

DRC Design Rule Check

LFO Low Frequency Oscillator

VCA Voltage Controlled Amplifier

 ${f VCF}$ Voltage Controlled Filter

VCO Voltage Controlled Oscillator

Abbildungsverzeichnis

2.1	Architektur eines modularen Synthesizers	3
4.1	Fusion360 Schaltplan des LFO	6
4.2	Ausschnitt des LFO-Platinen-Layouts aus Fusion360 (Unterseite)	7
4.3	3D-Ansicht der LFO-Platine in Bantam-Tools-Software (Platinen-Fräße) [6]	8
4.4	3D-Darstellung der LFO-Platine mit Frontplatte	9
4.5	Ausschnitt aus "Prusa Slicer" beim Vorbereiten des 3D-Drucks für die LFO-Platine $\left[4\right]$	10
5.1	Typische Signale bei analogen Synthesizern [7]	11
5.2	Oszillatorschaltung	12
5.3	Oszillator Signalverlauf	13
5.4	Schaltplan VCO	16
5.5	VCO Layout in Fusion 360	17
5.6	Erstellung der Einbauklinkenbuchse in Fusion 360	18
5.7	VCO Leiterplatte	18
5.8	VCO Frontplatte	19
6.1	Schaltplan der Sequenzer-Platine	21
6.2	Ausschnitt des SEQ-Platinen-Layouts aus Fusion360	23
6.3	3D-Darstellung der SEO-Platine mit Frontplatte	2.4

Tabellenverzeichnis

5.1	Zusammenfassung	der Ein-	und	Ausgabeelemente	des	VCOs															15	j
-----	-----------------	----------	-----	-----------------	-----	------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	----	---

Einleitung

Die Welt der Elektrotechnik ist mehr denn je im Umbruch und Wandel. Um für diese Herausforderungen gerüstet zu sein, ist es fundamental mit den Grundlagen dieses breitgefächerten Themengebietes bestens vertraut zu sein. Besonders im Bereich der analogen Schaltungstechnik ist es jedoch oft schwierig ein tieferes Verständnis für Vorgänge in komplexen Aufbauten zu erlangen. Die Mathematik bietet zwar meist sehr akkurate Mittel, um eine Schaltung ausreichend zu beschreiben, oft reicht dies jedoch für Anfänger nicht aus, um das Verhalten greifbar zu machen. Abhilfe kann hier die Visualisierung oder Simulation der entsprechenden Spannungsverläufe schaffen. Neben der visuellen Analyse kann jedoch auch der Klang von Signalverläufen tieferes Verständnis aufbauen. Durch die Durchführung dieser Projektarbeit soll besonders dieser Aspekt vertieft werden und somit der Wissensstand bezüglich analoger Schaltungstechnik im Allgemeinen ausgebaut werden. Darüber hinaus soll Elektrotechnik durch die elektronische Klangerzeugung für Außenstehende besser erfahrbar gemacht werden.

Konzepte

2.1 Zielsetzung

Wie bereits in Kapitel 1 beschrieben, dient diese Projektarbeit zur Wissenserweiterung im Bereich der analogen Schaltungstechnik. Darüber hinaus soll im Zuge dieser Arbeit ein einsetzbarer modularer Synthesizer gebaut werden, der zu elektronischen Klangerzeugung genutzt werden kann. Der Synthesizer soll aus verschiedenen Modulen bestehen, welche unabhängig von einander genutzt werden können. Der weitere Aufbau wird in Abschnitt 2.2 genauer beschrieben.

2.2 Aufbau eines modularen Synthesizers

Wie bereits in Abschnitt 2.1 erläutert, besteht ein modularer Synthesizer aus mehreren vereinzelten Modulen. Diese Module können mit Kabeln verbunden und somit in Interaktion miteinander gebracht werden.

Um eine grundlegende Funktion zu ermöglichen, ist ein Basisumfang an Modulen nötig. Die hierfür nötigen Komponenten oder Module werden im Folgenden aufgelistet und kurz erläutert.

• Netzteil:

Das Netzteil ist elementarer Bestandteil des Synthesizers und stellt die benötigten Spannungslevel zur Versorgung der einzelnen Module bereit. Insbesondere für den Einsatz von Operationsverstärkern sind symmetrische Spannungsversorgungen erforderlich.

• VCO:

Der VCO (Voltage Controlled Oscillator) ist ein spannungsgesteuerter Oszillator und stellt die Basis bei analogen Synthesizern dar. Über eine Steuerspannung kann die Frequenz des erzeugten Signals und somit die Tonhöhe verändert werden.

• VCA:

Der VCA (Voltage Controlled Amplifier) stellt einen spannungsgesteuerten Verstärker da. Dieser ermöglicht durch Veränderung der Steuerspannung die Beeinflussung der Lautstärke des Signals.

• ADSR:

ADSR steht für die vier Phasen einer Hüllkurve: Attack, Decay, Sustain und Release. Eingesetzt werden ADSR-Hüllkurven, um den Verlauf von Lautstärke von Tönen zu steuern. Üblicherweise legt man die Hüllkurve an den Steuereingang eines spannungsgesteuerten Verstärkers (VCA).

• VCF:

Der VCF (Voltage Controlled Filter) ermöglicht durch Veränderung der Steuerspannung die Steuerung des Filterverhaltens. Durch Variieren der Eingangsspannung erfolgt die Veränderung der Filtereckfrequenz. Die Filterung verschiedener Frequenzanteile beeinflusst den Klang des Signals.

• Audio Mixer:

Der Audio Mixer verknüpft verschiedene Signale miteinandern, wodurch neue Signalformen und Klänge generiert werden können.

• Sequenzer:

Der Sequenzer erzeugt seriell alternierende Spannungsfolgen, die durch verschiedene Kippschalter und Potentiometer sowohl die einzelnen Spannungspegel als auch die gesamte Geschwindigkeit des Signals variieren. In der Regel werden die Ausgangssignale des Sequenzers zur Ansteuerung weiterer Module – den sogenannten spannungsgesteuerten-Modulen – hergenommen. Neben den Oszillatoren bildet der Sequenzer somit die Basis der Synthesizer-Module.

• LFO:

Ein LFO (Low Frequency Oscillator) wird genutzt, um niederfrequente Signale zu erzeugen. Typischerweise wird er LFO genutzt, um andere Module anzusteuern.

Um den groben Aufbau und die dahinter liegende Struktur zu verdeutlichen, ist in Abbildung 2.1 die Architektur eines modularen Synthesizers aufgezeigt.

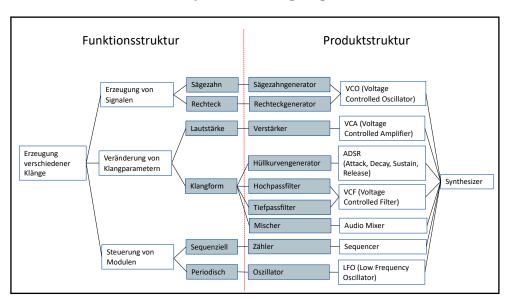


Abbildung 2.1: Architektur eines modularen Synthesizers

Netzteil

3.1 Allgemeines

Um eine fehlerfreie Funktion aller weiteren Module zu gewährleisten, ist es wichtig, dass eine geeignete Spannungsversorgung bereitgestellt wird. Insbesondere für die Opamp-Schaltungen ist es wichtig, dass eine störfreie symmetrische Spannung bereitgestellt wird. Im Bereich der modularen Synthesizer wird hier typischerweise eine Spannung von +/- 12 V benötigt. Diese Spannungspegel werden durch eine geignete Beschaltung von Dioden und Kondensatoren generiert, welche in Abschnitt 3.2 bzw. 3.3 genauer erläutert wird. Hierbei wird die für modulare Synthesizer typischerweise eingesetzte Wannenstecker-Belegung verwendet. Diese wird entsprechend in allen Modulen eingesetzt!

3.2 Schaltplan

bla bla bla

3.3 Umsetzung

LFO

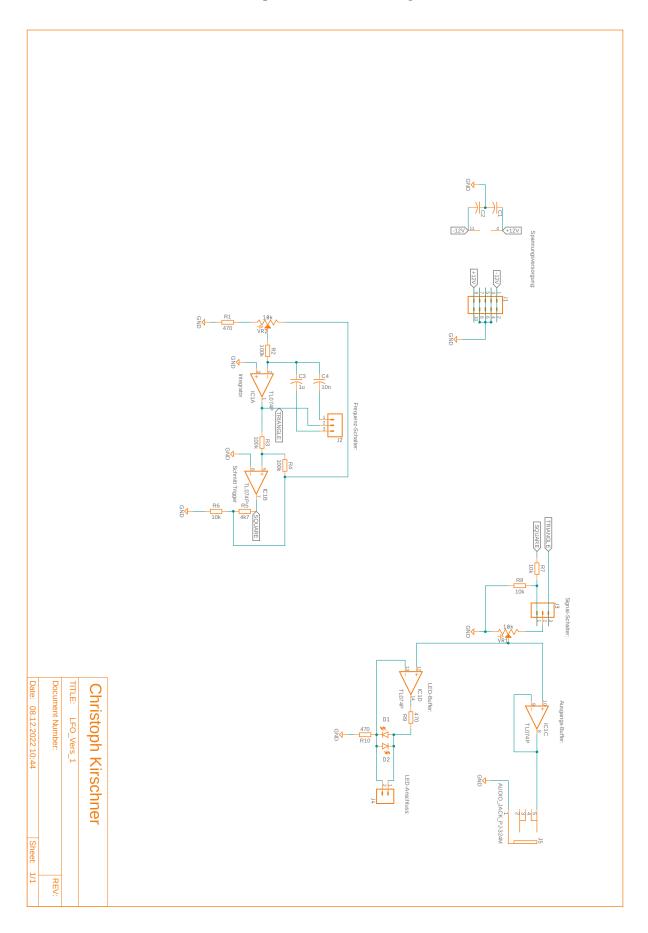
4.1 Allgemeines

Wie bereits in Kapitel beschrieben, wird der LFO genutzt, um niederfrequente Signale zu erzeugen. Diese Signale werden typischerweise zur Steuerung von nachgelagerten Modulen, wie etwa dem LFO (siehe Kapitel 5), verwendet. Hierdurch kann beispielsweise die Frequenz des VCO angepasst werden. Neben der Frequenz, die der LFO ausgibt, ist auch die entsprechende Signalform für den Klang entscheidend. Hier sind beispielsweise Signalformen, wie Dreieck oder Rechteck möglich.

4.2 Schaltplan

Im Folgenden wird näher auf den Schaltplan des LFO eingegangen, welcher in Abbildung 4.1 zu sehen ist [1]. Ein Bauteil von zentraler Bedeutung ist hierbei der Vierfach-Operationsverstärker TL074P. In der gezeigten Schaltung wird dieser als Integrator, Schmitt Trigger, Buffer und LED-Treiber verwendet. Die grundlegende Funktionsweise dieser Funktionsgruppen wird in Abschnitt 5 erläutert. Aus diesem Grund wird nicht weiter auf die Funktionsweise eines Oszillators eingegangen.

Abbildung 4.1: Fusion360 Schaltplan des LFO



4.3 Platine

In Abbildung 4.2 ist die untere Lage der Leiterplatte in blau dargestellt. Beim Erstellen der Platine wurde der Fokus auf die Produzierbarkeit mittels CNC-Fräße gelegt. Hierbei ist die Lagenzahl der Platine auf maximal zwei Lagen begrenzt, wobei nur einlagiges Platinenrohmaterial zur Verfügung stand. Um diese Limitation zu umgehen wurde versucht alle Leiterbahnen auf eine Platinen-Lage zu entflechten. Da manche Leiterbahnen nicht auf der Unterseite platziert werden konnten, wurden für die restlichen Bahnen auf der Oberseite Verbindungsdrähte verwendet. Hierfür wurden jeweils Via-Verbindungen mit größerem Bohrungsdurchmesser vorgesehen. Der Vorteil dieser Methode ist, dass die Platine ohne Mehraufwand auch professionell produziert werden kann. Die beschriebene Vorgehensweise wurde auch bei den übrigen Platinen dieser Projektarbeit angewendet.

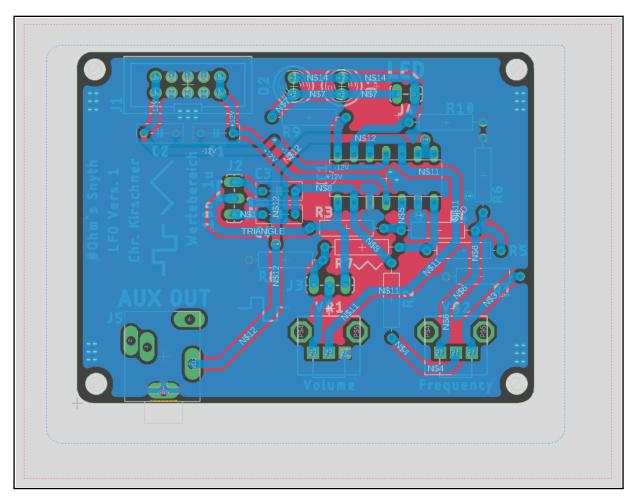


Abbildung 4.2: Ausschnitt des LFO-Platinen-Layouts aus Fusion360 (Unterseite)

Wie bereits beschrieben, wurde die Platine mit einer Platinenfräße angefertigt. Hierbei wurde die CNC-Fräße "Othermachine" von "Bantam Tools" verwendet. In Abbildung 4.3 is ein Ausschnitt aus der Steuer-Software von "Bantam Tools" gezeigt. Mit Hilfe dieser Software können Gerber-Dateien oder brd-Dateien (Eagle) importiert werden und Fräßabläufe erzeugt werden.

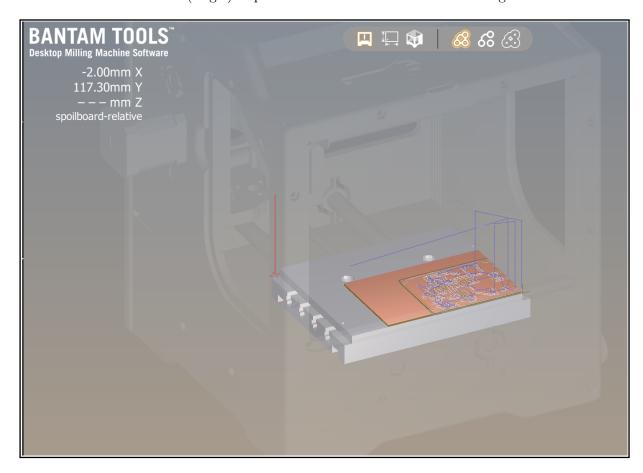


Abbildung 4.3: 3D-Ansicht der LFO-Platine in Bantam-Tools-Software (Platinen-Fräße) [6]

4.4 Mechanischer Aufbau

Um die LFO-Platine in einem Rack-System befestigen zu können, ist es nötig eine entsprechende Abdeckplatte mit Montagelöchern an der Platine anzubringen. Die Befestigung der Frontplatte an der LFO-Platine wird über das Gewinde an der AUX-Buchse realisiert. Dies hat sich bei lediglich einer Buchse als nicht ausreichend herausgestellt. Aus diesem Grund wurde die Platine zusätzlich mit Epoxit-Kleber an der Abdeckplatte fixiert.

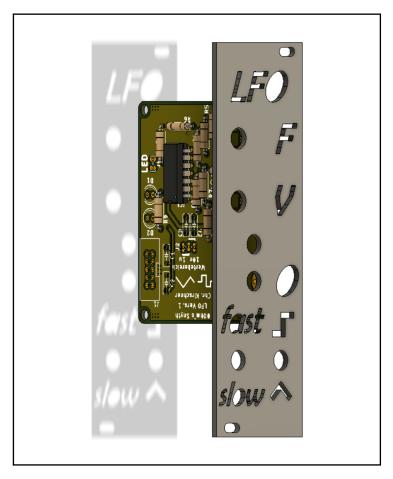


Abbildung 4.4: 3D-Darstellung der LFO-Platine mit Frontplatte

Wie in 4.4 abgebildet, wurden die Beschriftungen als Ausschnitte in der Frontplatte angebracht. Hierdurch kann die Frontplatte mit einem Lasercutter kostengünstig produziert werden und es ist somit keine weiter Nachbearbeitung der Frontplatte nötig.

Um bereits vor dem Lasercutten der Frontplatte die grundsätzliche Tauglichkeit der Konstruktion erproben zu können, wurde mittels eines 3D-Drucker die Frontplatte gedruckt. Hierbei wurde ein "Prusa Mini" und die dazugehörende "Prusa Sliver"-Software verwendet. Ein Ausschnitt dieser Software ist in Abbildung 4.5 zusehen.

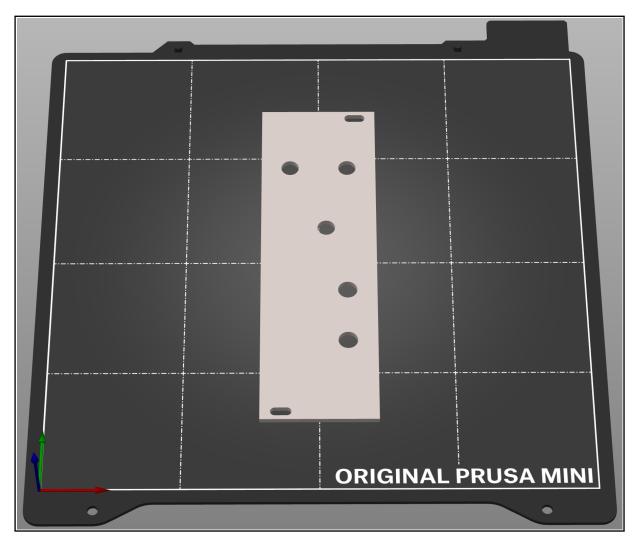


Abbildung 4.5: Ausschnitt aus "Prusa Slicer" beim Vorbereiten des 3D-Drucks für die LFO-Platine [4]

Die in diesem Abschnitt aufgezeigte Vorgehensweise beim Prototypen der Abdeckplatte ist exemplarisch für alle Module dieser Projektarbeit. Aus diesem Grund wird in den folgenden Kapiteln nicht näher darauf eingegangen.

VCO

5.1 Allgemeines

Der VCO stellt die Basis aller analogen Synthesizers da. Mit einem spannungsgesteuerten Oszillator lassen sich verschiedene Signale generieren, deren Frequenz sich mit der angelegten Steuerspannung verändert. Analoge Synthesizer orientieren sich oft am 1V/Oktave-Standard. Dieser besagt, dass sich die Frequenz des Signals mit jedem Volt verdoppelt. Dies ist von Vorteil, da das Verhältnis zwischen Musiknoten und deren zugeordneten Frequenzen ebenfalls exponentiell ist. Die tiefste C-Note entspricht beispielsweise einer Frequenz von 16,35 Hz. Wenn man eine Oktave nach oben geht, verdoppelt sich die Frequenz beim nächsten C auf etwa 32 Hz. Typische Signale bei analogen Synthesizern können der Abbildung 5.1 entnommen werden. [7]

Waveform Name	Wave Shape
Sawtooth	/
Ramp	
Rectangle/Pulse	Π
Square	
Sine	\sim
Triangle	/

Abbildung 5.1: Typische Signale bei analogen Synthesizern [7]

Bei dieser Umsetzung des VCOs wurde sich auf die Realisierung eines Sägezahn- und eines Rechtecksignals konzentriert, da diese aufgrund ihrem hohen Oberwellenanteil markant-hörbare Geräusche erzeugen. Ein Sinussignal hingegen stellt einen harmonischen Verlauf dar, der sich ebenfalls im Klang äußert. Hörbare Schwingungen werden mithilfe einer Oszillatorschaltung realisiert, auf die im Folgenden näher eingegangen wird.

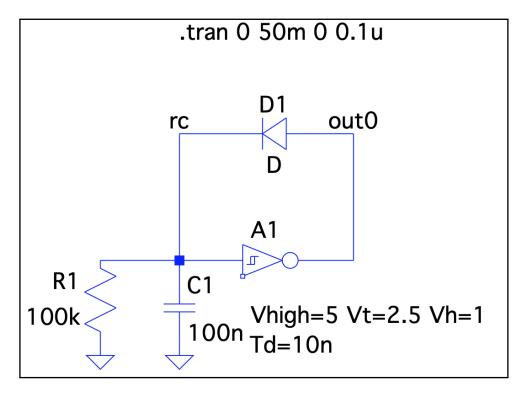


Abbildung 5.2: Oszillatorschaltung

Um die Oszillatorschaltung (vgl. Abbildung 5.2), die den Kern des VCOs darstellt, zu verstehen, erfolgt die Betrachtung des Punktes rc. Zu Beginn liegt keine Spannung an, weil der Kondensator leer ist und noch kein Strom durch die Diode fließt. Das bedeutet, dass am Ausgang des Schmitt-Trigger-Inverters eine Spannung anliegt, da der Eingang unter dem unteren Eingangsschwellenwert liegt. Dadurch erfolgt ein Stromfluss vom Ausgang des Schmitt-Triggers über die Diode zu dem Punkt rc. Da der Kondensator zunächst leer ist, fließt der ganze Strom in diesen hinein. Während sich der Kondensator auflädt, steigt die Spannung an dem Punkt rc rapide an. Dieser Spannungsanstieg wird vom Schmitt-Trigger-Eingang registriert. Als Reaktion darauf fällt der Ausgang auf 0 V ab, sobald der Kondensator aufgeladen ist und die Spannung die obere Eingangsschwelle überschreitet. Das bedeutet, dass kein zusätzlicher Strom durch die Diode fließt und sich der Kondensator wieder entlädt. Da der Widerstand die Strommenge begrenzt, die durchfließen kann, wird der Kondensator nicht sofort entladen. Auf dem Spannungsdiagramm entsteht also ein langsamer Abfall. Das geht so lange, bis der untere Schwellenwert des Schmitt-Trigger-Inverters erreicht wird. Sobald diese Schwelle auf dem Weg nach unten unterschritten ist, beginnt der Zyklus von neuem. Die Simulation der Schaltung ergibt den Spannungsverlauf am Punkt rc in Abbildung 5.3.

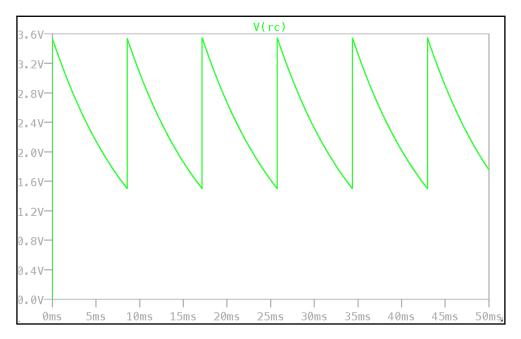


Abbildung 5.3: Oszillator Signalverlauf

Die Frequenz des entstandenen Sägezahnsignals hängt maßgeblich von dem Entladungsvorgang des Kondensators ab. Die Geschwindigkeit dieses Entladungsvorganges wird widerum durch genau zwei Faktoren bestimmt: die Kapazität des Kondensators und der Wert des Widerstands. Um den VCO an die Volt/Oktave-Norm anzupassen, muss die Beziehung zwischen Spannungseingang und Frequenzausgang ebenfalls exponentiell sein, da im Grunde genommen Spannungen auf Musiknoten abgebildet werden. Transistoren sind hier besonders geeignet, da das Verhältnis zwischen der an ihrer Basis angelegten Spannung und dem Strom, den sie zwischen Kollektor und Emitter fließen lassen, exponentiell ist. Die Basisspannung kann mithilfe eines Potentiometers eingestellt werden. Zu beachten ist allerdings, dass bei einem üblichen NPN-Transistor die Kollektor-Emitter Strecke ab etwa einer BasisSpannung von 600 – 700 mV niederohmig wird und der Oszillator bei Anliegen dieser Schwellspannung nicht mehr schwingt. Liegt keine Spannung an, ist die Kollektor-Emitter Strecke hochohmig und der Oszillator kann ebenfalls nicht mehr schwingen. Der durch Ausprobieren ermittelte nutzbare Spannungbereich beträgt etwa 350 – 550 mV. Dies wird mithilfe eines einstellbaren Spannungsteilers realisiert.

Die verwendete Schaltung in Abbildung 5.4 ist zu großen Teilen an ein *DIY VCO Kit* von Moritz Klein und Erica Synths angelehnt und wird im Folgenden näher erklärt. [3]

5.2 Schaltplan

Wie im vorherigen Kapitel erläutert, erfolgt die Veränderung der Frequenz der Sägezahnschwingung (vgl. Abbildung 5.3) mithilfe eines NPN-Transistors, welcher im ersten Bereich des Schaltplans zu sehen ist. Der davor geschaltene PNP-Transistor dient zur Temperaturkompensation und fungiert als Emitterfolger, indem die an seiner Basis anliegende Spannung an den Emitter kopiert wird. Allerdings ist die am Emitter des PNP-Transistors anliegende Spannung um der Schwellspannung des Transistors höher. Bei Versuchen an der realen Schaltung betrug diese etwa 500 mV. Um den gewünschten Spannungsbereich an der Basis des NPN-Transistors von etwa

350 - 550 mV zu erreichen, muss das Potentiometer für die Einstellung der Basisspannung der Transistoren auch negative Spannungswerte liefern.

Aus diesem Grund wird im zweiten Bereich des Schaltplans das Potentiometer VR1 für die grobe Einstellung der Frequenz zwischen der negativen und positiven Versorgunsspannung angeschlossen. Da die Versorgungsspannung ± 12 V beträgt, wird diese mithilfe entsprechender Spannungteiler (R1, R2, R3, R7, R8) um etwa das 50-fache auf ca. -130 – 20 mV verringert. Für die Feineinstellung der Frequenz (VR2) wird durch einen größeren Widerstand (R4) ein Teilerfaktor von etwa 500 realisiert, der eine Spannung im Bereich von -10 – 0 mV liefert. Mithilfe dem Eingang CV_IN (Control Voltage In) kann ein Sequencer mit einem Klinkenkabel angeschlossen werden, der eine Eingangsspannung von 0 – 5 V liefert. Um die Volt/Oktave-Norm anzuwenden wird aufgrund von Bauteiltoleranzen zusätzlich ein Präzisiondrehpotentiometer (R8) verwendet, damit das Verhältnis des Spannungsteilers justiert werden kann. Die Klinkenbuchse FM_IN (Frequency Modulation In) stellt im Prinzip einen weiteren Control Voltage-Eingang dar, dessen Intensität zusätzlich durch ein Potentiometer eingestellt werden kann. An diesen kann beispielsweise ein LFO (Low Frequency Oscillator) angeschlossen werden. Um die Temperaturabhängigkeit der Schaltung zu verbessern, wird weiterhin an allen Eingängen ein NTC-Widerstand angebracht.

Um die resultierende Sägezahnschwingung nach außen führen zu können, wird ein entsprechender Buffer benötigt, der durch einen Operationsverstärker realisiert wird. Dies ist zwingend notwendig, da ansonsten in die Funktionsweise der Oszillatorschaltung eingegriffen wird. Dieser Buffer befindet sich im dritten Bereich des Schaltplans. Weiterhin wird eine AC-Kopplung mithilfe des Kondensators C2 und dem Widerstand R10 realisiert. Diese wird benötigt um eine eventuelle Offset-Spannung der Sägezahnspannung zu entfernen, damit das Signal um den definierten Pegel von 0 V schwingt.

Im vierten Bereich des Schaltplans wird das Rechtecksignal generiert. Dies erfolgt durch eine Komperatorschaltung. An den invertierenden Eingang des Operationsverstärker wird die zu vergleichende Schwellspannung angelegt. Wird diese überschritten, liefert der Operationsverstärker 12 V. Bei Unterschreitung der Schwellspannung liefert dieser -12 V. Wird die zu vergleichende Spannung variiert, ändert sich das Pulsbreitenverhältnis. Zu beachten ist, dass die einstellbare Schwellspannung nicht höher als die Spannung des Signals selber sein darf, da dadurch der Ausgang einen festen Pegel erhält und kein oszillierendes Signal mehr darstellt. Die Spannung des Sägezahnsignals beträgt an diesem Punkt etwa $\pm 1,5$ V. Durch das Potentiometer VR4 kann die Pulsbreite des Rechtecksignals eingestellt werden. Mithilfe dem Spannungsteiler (R14, R17) wird die einstellbare Schwellspannung von ± 12 V auf etwa $\pm 1,5$ V begrenzt, damit sichgerstellt wird, dass die Schwellspannung nicht höher als das Signal ist. Mithilfe dem Eingang PWM_In kann die Pulsbreite durch ein anderes Signal wie beispielsweise eines LFOs extern moduliert werden.

Im fünften Bereich des Schaltplans erfolgt die Anpassung auf einen definierten Pegel von 10 V peak-to-peak. Da die Sägezahnschwingung eine geringe Spannung aufweist, wird diese mithilfe einer nicht invertierenden Verstärkerschaltung vergrößert und an den Klinkenbuchsenausgang SAW_OUT geführt. Da der Spannungspegel des Rechtecksignals durch die Komperatorschaltung verstärkt wurde, muss dieser mithilfe eines Spannungsteilers (R15, R18) entsprechend re-

duziert werden. Schließlich wird das Ausgangssignal durch einen Buffer an den Ausgang PUL- SE_OUT geführt.

Der nicht eingerahmte Bereich im Schaltplan umfasst die Spannungsversorgung. Mihilfe von Schottky-Dioden (D2, D3) wird der Verpolungsschutz der Eingangsspannung von ± 12 V gewährleistet. Durch die Stützkondensatoren (C3 – C7) wird die Versorgungsspannung sowohl am Eingang der Spannungsversorgung am Wannenstecker als auch an den IC-Pins stabilisiert. Weiterhin werden nicht verwendete Eingänge des Schmitt-Triggers mit Masse verbunden.

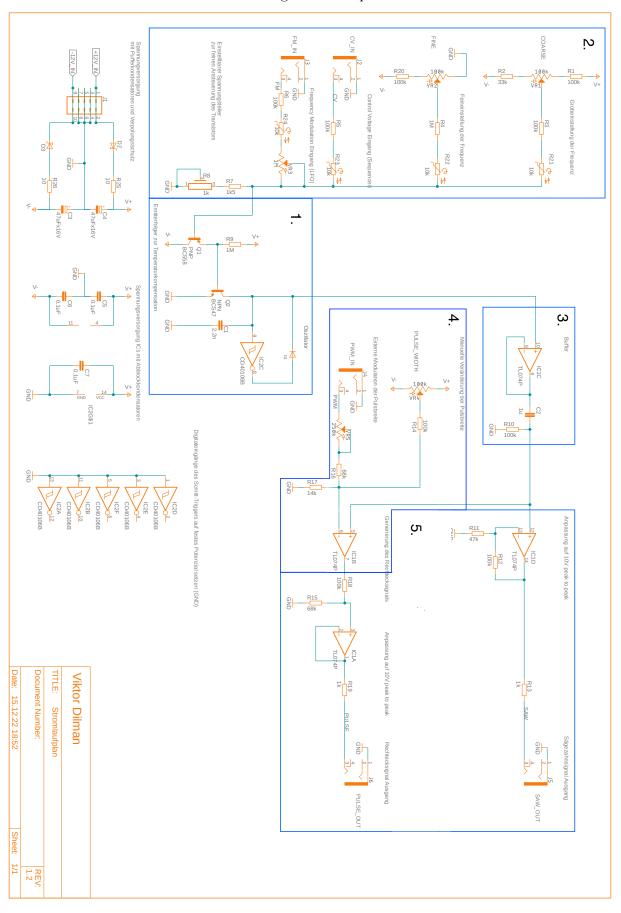
In der folgenden Tabelle werden die Ein- und Ausgabeelemente des VCOs zusammengefasst:

Tabelle 5.1: Zusammenfassung der Ein- und Ausgabeelemente des VCOs

Bauteilbezeichnung	Kurzbeschreibung	Funktion
VR1	Coarse	Grobeinstellung der Frequenz
VR2	Fine	Feineinstellung der Frequenz
VR3	$FM\ LVL$	Einstellung der Intensität des FM-Eingangs
VR4	PWM	Einstellung der Pulsweite
VR5	PWM LVL	Einstellung der Intensität des externen Signals
		zur Pulsweitenmodulation
J2	CV IN	Eingang der Steuerspannung
J3	FM IN	Eingang der Steuerspannung
		zusätzliche Einstellmöglichkeit der Intensität
		durch VR3
J4	PWM IN	Eingang des externen Signals zur Pulsweitenmo-
		dulation
J5	Saw Out	Ausgang des generierten Sägezahnsignals
J5	Pulse Out	Ausgang des generierten Rechtecksignals

Nachdem die Funktionsweise der Schaltung auf einem Breadboard verifiziert wurde, wird ein Platinenlayout erstellt. Auf die Vorgehensweise bei der Layouterstellung wird im folgenden Kapitel näher eingegangen.

Abbildung 5.4: Schaltplan VCO



5.3 Platine

Nachdem der Schaltplan in Fusion 360 erstellt wurde und mit dem ERC (Electrical Rule Check)Tool validiert wurde, erfolgt die Erstellung des Platinenlayouts (siehe Abbildung 5.5). Die äußeren Abmaße der Platine sind in Bezug auf die Höhe eines Euro Racks von 128,5 mm beschränkt.
Gewählt wurde eine Platinenhöhe von 100 mm, damit ausreichend Platz zur Befestigung der
Leiterplatte gewährleistet ist.

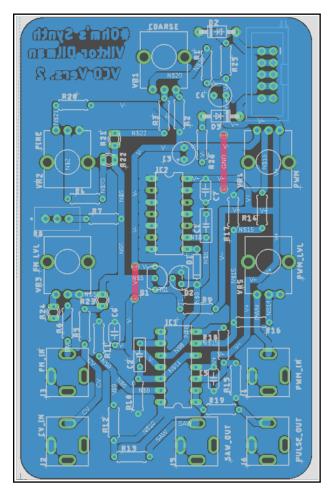


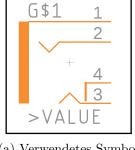
Abbildung 5.5: VCO Layout in Fusion 360

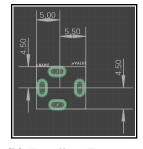
Die Bauteile wurden einerseits so positioniert, dass die Leiterbahnen möglichst kurz und überschneidungsfrei verlegt werden können. Andererseits wurden die Potentiometer und Klinkenbuchsen logisch so angeordnet dass die zu einer Einbauklinkenbuchse gehörenden Potentiometer übereinander liegen. Weiterhin wurde darauf geachtet, dass die Transistoren für die Temperaturkompensation möglichst nah aneinander positioniert werden. Zudem sind die Stützkondensatoren der ICs möglichst nah an den Versorgungspins der Bauteile zu positionieren.

Bei der Erstellung der Platine wurde darauf geachtet möglichst eine Layer zu verwenden, um die Platine mit einer Platinenfräse herstellen zu können. Dies ist von Vorteil, da bei der professionellen Anfertigung von Platinen von der Bestellung bis zur Lieferung einige Wochen vergehen können. Ist der Zugang zu einer Fräse gegeben, kann die erstellte Platine sofort getestet und eventuelle Fehler ausgebessert werden.

Damit die Leiterplatte mit einer Platinenfräse angefertigt werden kann, ist eine relativ dicke Leiterbahnbreite erforderlich. Gewählt wurde deshalb eine Leiterbrahnbreite von 50 mil. An den Stellen, an denen die Leiterbahnen nicht überschneidungsfrei verlegt werden konnten, wurden Vias hinzugefügt und die Leiterbahn auf der anderen Seite fortgeführt. Auf der gefrästen Platinen können diese Vias mit Brücken verbunden werden.

Da für die verwendeten Einbauklinkenbuchsen keine passende Bibliothek existiert, musste diese manuell angelegt werden. Dafür wurde ein Symbol einer ähnlichen Klinkenbuchse verwendet und das Footprint nach dem Datenblatt des Herstellers erstellt wie in Abbildung 5.6 zu sehen. [5]



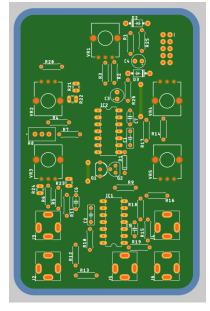


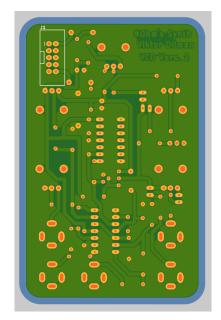
(a) Verwendetes Symbol

(b) Erstelltes Footprint

Abbildung 5.6: Erstellung der Einbauklinkenbuchse in Fusion 360

Nachdem die erstellte Leiterplatte mit dem DRC (Design Rule Check)-Tool in Fusion 360 auf Fehlerfreiheit geprüft wurde, erfolgt der Export der Gerber-Files. Die Leiterplatte wurde dabei mit einer Platinenfräse von Bantam Tools hergestellt. Anschließend erfolgt die Bestückung der Leiterplatte mit den im Stromlaufplan verwendeten Komponenten und das Testen der Platine. Ist die Funktion der gefrästen Leiterplatte geprüft, erfolgt die Bestellung bei dem Platinenhersteller Aisler. In Abbildung 5.7a ist die Vorderseite der Platine zu sehen. Die Abbildung 5.7b zeigt hingegen die Rückseite der VCO-Leiterplatte.





(a) Vorderseite

(b) Rückseite

Abbildung 5.7: VCO Leiterplatte

5.4 Mechanischer Aufbau

Mithilfe der Fusion 360-Funktionalität der Übertragung einer 2D- auf eine 3D-Leiterplatte wurde eine Abdeckung konstruiert (siehe Abbildung 5.8). Dies hat den Vorteil, dass für die Potentiometer und Klinkenbuchsen die Aussparungen an der Frontplatte exakt positioniert werden können. Die Abdeckplatte wird mithilfe von Gewindeschrauben der Einbauklinkenbuchsen an die Platine befestigt. Weiterhin werden auf die Potentiometer Abdeckkappen angebracht, die zusätzlichen Halt bieten. An den Ecken der Frontplatte werden Aussparungen vorhergesehen, um das Modul in einem Eurorack-Gehäuse befestigen zu können. Schließlich wird die Frontplatte aus Plexiglas mit einem Laser-Cutter gefertigt.

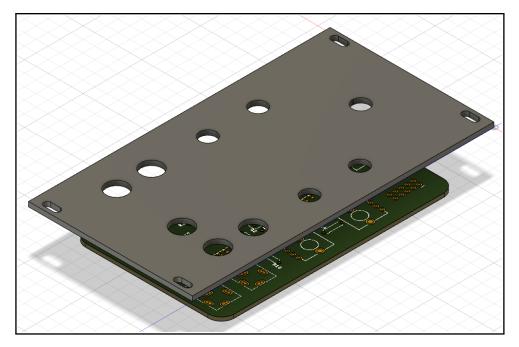


Abbildung 5.8: VCO Frontplatte

Sequenzer

6.1 Allgemeines

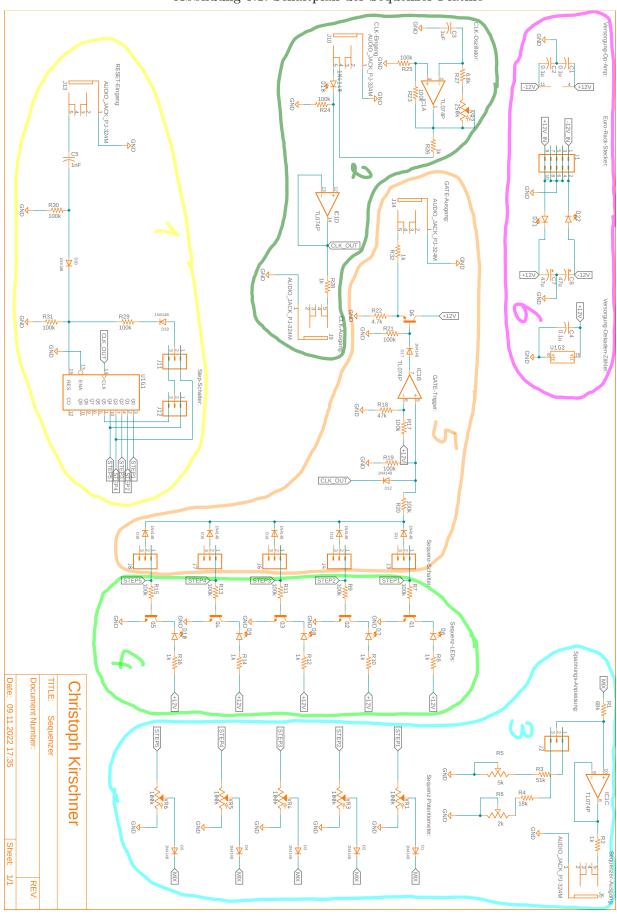
Bei dieser Umsetzung eines Sequenzers wurde sich für maximal fünf alternierende Spannungspegel entschieden. In der Literatur ist diese Unterart als 5-Step-Sequencer bekannt, welche wegen ihrer markanten Charakteristik zum Beispiel im bekannten »Hier Name des Syntis im Labor einsetzten« Synthesizer eingesetzt wird. »Als Quelle Manual von genanntem Synti nennen«. Über zwei in der Handebene verbaute Kippschalter kann alternativ zwischen 3- bzw. 4-Stufen-Betrieb gewählt werden. Welcher Schritt aktuell aktiv ist wird durch Status-LEDs in der Frontplatte angezeigt.

Als Spannungsversorgung erhält der Sequenzer ± 12 Volt durch das verbaute Netzteil. Optional kann ein externes Clock-Signal, beispielsweise von einem LFO (vgl. Kapitel 4), angeschlossen werden. Der eigene Takt wird dadurch überbrückt, wodurch das Modul flexibel eingesetzt werden kann. Des Weiteren kann die Sequenz durch ein externes Signal zurückgesetzt werden. Dadurch wird automatisch wieder bei der ersten Stufe der Sequenz begonnen, wodurch dem Nutzer weiterer musikalischer Freiraum freigeräumt wird.

Das Sequenzer-Modul verfügt über drei abgreifbare Ausgangssignale. Ein Clock-Signal, welches über ein Potentiometer in der Handebene parametrisiert werden kann, gibt den internen Takt des Moduls vor, und kann von außerhalb abgegriffen werden. Dessen Spannung toggelt dabei zwischen -12 und +12 Volt. Die Control Voltage (CV) wird zumeist dem VCO (vgl. Kapitel 5) zur weiteren Verarbeitung überreicht. Dabei handelt es sich um eine alternierende Spannungsfolge, welche zwischen 0 und 5 Volt schwanken kann. Die einzelnen Spannungspegel der bis zu fünf Stufen werden durch ein jeweiliges Potentiometer in der Handebene eingestellt. Das dritte Ausgangssignal des Sequenzers bildet der Gate. Ähnlich dem CV wird eine alternierende Spannungsfolge von bis zu fünf Stufen ausgegeben, wobei eine Stufe in zwei Abschnitte geteilt wird. Der erste Abschnitt beträgt, abhängig dem jeweiligen Kippschalter in der Handebene, entweder +12 oder 0 Volt. Der zweite Abschnitt führt immer 0 Volt. Der Gate verhält sich somit ähnlich dem Clock-Signal. Er führt jedoch niemals eine Negative Spannung und seine Stufen sind manuell zuschaltbar. In der Regel wird der Gate als Eingangssignal für den ADSR hergenommen.

6.2 Schaltplan

Abbildung 6.1: Schaltplan der Sequenzer-Platine



Der Schaltplan des Sequenzers lässt sich, wie in Abbildung 6.1 gezeigt, in sechs Bereiche unterteilen. Der Bereich eins ist zuständig für das Durchschalten der Zustände. Die wesentliche Komponente ist dabei das Bauteil U1G1. Es handelt sich dabei um einen CD4017 Dekadenzähler, der durch das Toggeln des Clock-Signals die verschiedenen Zustände durchschaltet. Der Sequenzer ist für eine Sequenz von maximal 5 Stufen ausgelegt. Durch die beiden Schalter J11 und J12 kann diese jedoch auf 4 bzw. 3 Stufen reduziert werden, was sich an der Rückführung der jeweiligen Stufen auf den RESET-Pin erkennen lässt. Durch den RESET-Eingang J13 lässt sich zusätzlich ein externes Signal einbinden, was einen Fremd-RESET ermöglicht.

Der zweite Bereich des Schaltplans kümmert sich um das Clock-Signal. Dafür wird der Operationsverstärker (OPV) IC1A sowohl über eine Mitkopplung durch R23, als auch über eine Gegenkopplung durch R27 und VR2 betrieben. Der dadurch realisierte Negativ-Impedanz-Konverter läd bzw. entläd den Kondensator C3 in Abhängigkeit des Potentiometers VR2. Das daraus entstehende Clock-Signal wird über einen Buffer (IC1D) geführt und unter anderem über den Klinkenausgang J9 nach außen zur Verfügung gestellt. Der Klinkeneingang J10 ist zusätzlich in der Lage das interne Clock-Signal durch ein extern angelegtes zu übersteuern.

Im dritten Abschnitt werden den verschieden Zuständen ihre jeweiligen Spannungen zugewiesen. Um das zu erreichen wird jedes Zustandssignal über ein separates Potentiometer gegen Masse geführt. Der Abgriff wird anschließend durch jeweilige Dioden vor rückfließenden Strömen geschützt und zusammengeführt. Um das Spannungssignal nun zu limitieren, wurden zwei Spannungsteiler R1 und R3 für 0 - 5 Volt sowie R1 und R4 für 0 - 2.5 Volt eingesetzt. Um Bauteiltoleranzen kompensieren zu können wurden zusätzlich zwei Trimmer R5 und R6 verbaut. Zwischen den Spannungsbereichen kann über den Schalter J2 gewechselt werden (default: 0 - 5 Volt). Danach kommt wieder ein Buffer (IC1C) und in Reihe dazu der Widerstand R2. Dieser Widerstand sorgt dafür, dass im Falle eines Kurzschlusses der Fehlerstrom begrenzt und dadurch kein Schaden in der Schaltung entsteht. Der so entstandene CV kann über den Klinkenausgang J5 abgegriffen werden.

Der vierte Bereich des Schaltplans (vgl. Abbildung 6.1) ermöglicht das Ablesen des aktiven Zustandes über die Frontplatte. Dafür wird für jeden möglichen Zustand eine LED (D6 - D10) angeschaltet, welche nach außen geführt ist. Die LEDs werden durch eine Emitterschaltung eines 2N3904 NPN Transistor angesteuert. Somit werden die Spannungssignale entlastet und möglichem Schaden vorgebeugt.

Die Funktionalität des Gate-Ausgangs wird in Bereich fünf umgesetzt. Die verschiedenen Stufenspannungen des Dekadenzählers aus Bereich eins werden jeweils über einen Kippschalter sowie eine Diode geführt und danach vereint. Die Schalter ermöglichen ein manuelles Zu- bzw. Wegschalten der einzelnen Stufe im resultierenden Gate-Signal. Die Dioden verhindern, wie auch bei der Umsetzung des CV, ein rückfließen der Ströme in die anderen Stufensignale. Nach der Zusammenführung der Signale folgt der Widerstand R20, sowie das über eine Diode begrenzte Clock-Signal. Das Clock-Signal sorgt dafür das der Gate in jedem Zyklus für die halbe Zeit auf 0 Volt gesetzt wird. Durch den Widerstand R20 wird einem Kurzschluss in diesem Pfad vorgebeugt. Der Widerstand R19 verhindert einen undefinierten Zustand sobald ein Stufe durch einen Kippschalter weggeschaltet wird. Allerdings bilden R19 und R20 einen ungewollten Spannungsteiler, der aus den gewünschten +12 Volt +6 Volt macht. Aus diesem Grund wurde ein weiterer OPV als einfacher Komparator verbaut. Die Widerstände R17 und R18 sorgen für eine Vergleichsspannung von 3.8 Volt am nicht-invertierenden Eingang, weshalb bei den anliegenden

+6 Volt problemlos durchgeschaltet wird. Der negative Teil der Spannung wird anschließend durch die Diode D17 sowie den Pulldown-Widerstand R21 unterbunden. Um der resultierenden hohen Impedanz sowie der begrenzt möglichen Stromentnahme der aktuellen Schaltung entgegenzuwirken, wurde der Ausgang mit einem BC547 NPN Transistor versehen. Dieser wurde als Kollektorschaltung implementiert sowie, um Kurzschlüsse zu vermeiden, mit einem weiteren Widerstand R32 verbaut. Der Gate kann somit über den Klinkenausgang J14 von außen abgegriffen werden.

Der letzte Bereich ist zuständig für die Spannungsversorgung des gesamten Moduls. Das Netzteil (vgl. Kapitel 3) versorgt den Sequenzer mit ± 12 Volt durch den Euro-Rack-Stecker. Um Verpolung vorzubeugen, wurden zwei Dioden D21 und D22 verbaut. Anschließend werden die beiden Spannungen mit den Kondensatoren C6 und C7 gegen Masse gepuffert. Weitere Pufferkondensatoren wurden in der Versorgung der OPV als auch in der Versorgung des Dekadenzählers vorgesehen [2].

6.3 Platine

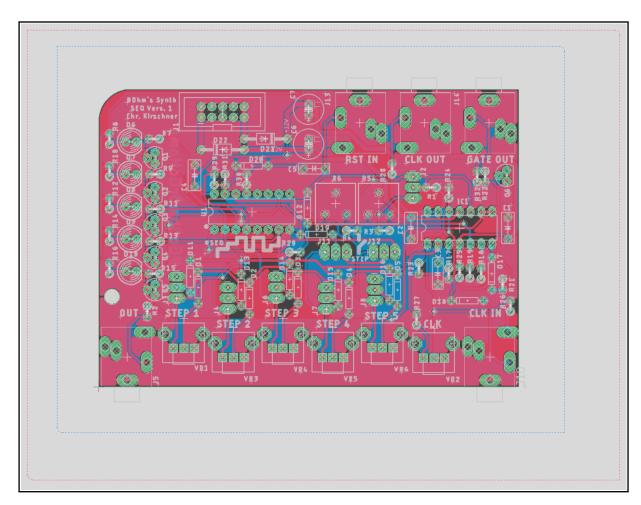


Abbildung 6.2: Ausschnitt des SEQ-Platinen-Layouts aus Fusion360

6.4 Mechanischer Aufbau

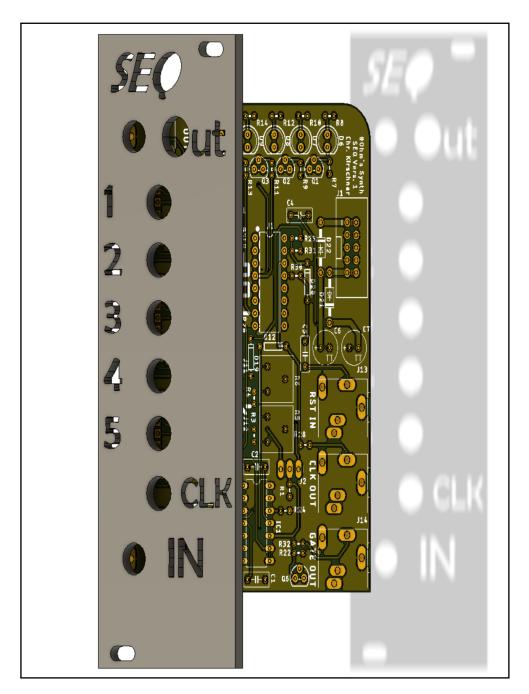


Abbildung 6.3: 3D-Darstellung der SEQ-Platine mit Frontplatte

Filter

7.1 Allgemeines

7.2 Schaltplan

bla bla bla

7.3 Platine

bla bla bla

7.4 Mechanischer Aufbau

Mischer

- 8.1 Allgemeines
- 8.2 Schaltplan

bla bla bla

8.3 Platine

bla bla bla

8.4 Mechanischer Aufbau

Gehauese

9.1 Allgemeines

bla bla bla

9.2 Mechanischer Aufbau

Fazit

Literaturverzeichnis

- [1] David Haillant. LFO MANUAL. URL: https://www.davidhaillant.com/category/electronic-projects/simple-lfo/(besucht am 21.12.2022).
- [2] Erica Synths Moritz Klein. SEQ MANUAL v1. URL: https://www.ericasynths.lv/shop/diy-kits-1/edu-diy-sequencer/ (besucht am 21.12.2022).
- [3] Erica Synths Moritz Klein. VCO MANUAL v2. URL: https://www.ericasynths.lv/media/VCO_MANUAL_v2.pdf (besucht am 21.12.2022).
- [4] Prusa. Prusa Printers Webseite. URL: https://www.prusa3d.com/de/ (besucht am 21.12.2022).
- [5] Reichelt. Datenblatt Einbau-Klinkenbuchse CLIFF FC681374V. URL: https://cdn-reichelt.de/documents/datenblatt/C160/CLIFFFC681374V.pdf (besucht am 21.12.2022).
- [6] Bantam Tools. Bantam Tools Webseite. URL: https://www.bantamtools.com/ (besucht am 21.12.2022).
- [7] Ray Wilson. Make: Analog Synthesizers. 2013.