

ALGORITMO DEL SIMPLEXO

È un algoritmo che consente di trovare un punto di ottimo partendo da una soluzione di base:

1. Usando la soluzione di base, si riformulano le incognite della base in funzione delle non-basi.
2. Si prova a controllare se è un vertice
- 2.? Se è vertice il problema è finito
3. Altrimenti vengono dati dei valori per calcolare la direzione per calcolare il vertice
4. Si ricomincia con il candidato + offset.

Algoritmo del simplex

Input: un programma lineare $\max\{z = \mathbf{c}^T \mathbf{x}: \mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \mathbf{x} \geq \mathbf{0}\}$, e una sua base ammissibile B .

$$\mathbf{x}(B) = \mathbf{A}_B^{-1} \mathbf{b}, \mathbf{x}_N = \mathbf{0}.$$

$$r_j = c_j - \mathbf{c}_B^T \mathbf{A}_B^{-1} \mathbf{A}_j \quad \text{per ogni } j \text{ t. c. } x_j \in N.$$

→ loop

if $r_j \leq 0$ per ogni j t. c. $x_j \in N$ then
return $\mathbf{x}(B)$, ottima!

else

Scegli $r_q > 0$

Calcola $\mathbf{y}_B = -\mathbf{A}_B^{-1} \mathbf{A}_q$

if $y_B \geq 0$ then

return Problema illimitato!

else

Scegli $x_p \in B$ tale che $-\frac{x_p(B)}{y_p} = \min\{-\frac{x_j(B)}{y_j}: y_j < 0\}$

Aggiorna $B \leftarrow B \setminus \{x_p\} \cup \{x_q\}$.

end if

end if

end loop

Calcolo perturbazione

Mo la base

] Calcolo \mathbf{y}

] Scelgo 1
valv a costi
ridotti

] Calcolo coup.
base sol zemun

] Se ha coup.
 ≥ 0 do sol



CASO D'USO >

"Dato il programma lineare $\max z = 2x_1 + x_2$
con vincoli :
 $x_1 - 2x_2 \leq 3$
 $2x_1 + 3x_2 \leq 8$
 $x_2 \leq 2$
 $x_1, x_2 \geq 0$

(0) Faccio diventare il programma in forma standard.

- $\max = \checkmark$ lo è già
- Variabili ≥ 0 \checkmark lo sono già
- Vincoli con uguaglianze :

$$\begin{aligned} &\rightarrow x_1 - 2x_2 \leq 3 \Rightarrow x_1 - 2x_2 + x_3 = 3 \\ &\rightarrow 2x_1 + 3x_2 \leq 8 \Rightarrow 2x_1 + 3x_2 + 0 + x_4 = 8 \\ &\rightarrow x_2 \leq 2 \Rightarrow 0 + x_2 + 0 + 0 + x_5 = 2 \\ &\rightarrow x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0 \end{aligned}$$

(1) Trovo una base di partenza.

Parto osservando che x_3, x_4, x_5 sono sfalsate, ovvero
 $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline x_1 & x_2 & x_5 \end{bmatrix}$ e quindi sono linearmente indipendenti
 Perché :

- con $x_2, x_1 = 0$, si trovano subito i termini
- È una base in \mathbb{R}^3

Riformuliamo il problema: Parte dei vincoli

$$x_3 = 3 - x_1 + 2x_2$$

$$x_4 = 8 - 2x_1 - 3x_2 \quad x_1, \dots, x_5 \geq 0$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

Riformuliamo il problema: Parte della funzione obiettivo

$$z = 0 + 2x_1 + x_2$$

In funzione delle non basi
 è già apposto così

Per segnalare che siamo in 1 sol. base di crescita.

Fine inputs.

Input: un programma lineare $\max\{z = c^T x: Ax = b, x \geq 0\}$, è una sua base ammissibile B .
 $x(B) = A_B^{-1}b$, $x_N = 0$.
 $r_j = c_j - c_B^T A_B^{-1} A_j$ per ogni j t. c. $x_j \in N$.

CASO D'USO > (CONTINUA)

(2) Verifico se esiste 1 punto di ottimo. (Vertice)

(2.1) Definisco i criteri: Non deve esistere y che

$$\begin{aligned} y_1 - y_2 + y_3 &= 0 \\ 2y_1 + 3y_2 + 0 + y_4 &= 0 \\ y_2 + y_5 &= 0 \end{aligned} \quad] \quad A \cdot y = 0$$

$$2y_1 + y_2 > 0$$

$$C \cdot y \geq 0$$

$$y_1 + y_2 \geq 0$$

$$y_i \geq 0 \quad \text{quando } x_i = 0$$

(2.2) Riformulo in funzione delle stesse variabili della x (y_3, y_4, y_5)

$$\begin{aligned} y_3 &= 0 - y_1 + 2y_2 \\ y_4 &= 0 - 2y_1 - 3y_2 \\ y_5 &= 0 - y_2 \end{aligned}$$

vincoli

$$2y_1 + y_2 > 0$$

$$\begin{cases} f. \text{ obiettivo} \\ y_1, y_2 \geq 0 \end{cases}$$

(2.3) Mi prendo \pm vettore $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ valore a caso su
* con $y_1 = 1$ e $y_2 = 0$ (y non base)

- $y_3 = -2$
- $y_4 = -2$
- $y_5 = 0$

$$\begin{cases} \exists 1 \text{ elemento } < 0 \text{ per cui} \\ \text{ci sono soluzioni finite} \end{cases}$$

D (3) Calcolo perturbazione:

A (3.1) Ri-definisco le variabili della f_0 obiettivo

R

- $x_1 = 0 + \varepsilon \cdot 1 \leftarrow$
- $x_2 = 0 + \varepsilon \cdot 0 \leftarrow$

E Sono le coordinate a caso della y^*
PT. glia
dipende

(3.2) Ri-scrivo gli elementi della base in funz. delle perturb.

$$x_3 = 3 - \varepsilon$$

$$x_4 = 8 - 2\varepsilon$$

$$x_5 = 2 - 0$$

CASO DIVISO (CONTINUA) >

(3)

(3.3) Calcolo delle diseguaglianze

$$\begin{aligned} x_3 &= 3 - \varepsilon \\ x_4 &= 8 - 2\varepsilon \\ x_5 &= 2 - 0 \end{aligned} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_3 = 3 - \varepsilon \geq 0 \\ x_4 = 8 - 2\varepsilon \geq 0 \\ x_5 = 2 \geq 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 3 \geq \varepsilon \quad \text{fffff} \\ 4 \geq \varepsilon \quad \text{fffff} \\ 2 \geq 0 \quad \checkmark \end{array} \right.$$

(3.4) Calcolo la ε massima: L'unica è la 3(3.5) Ri-calcolo per $\varepsilon = 3$

$$\begin{aligned} x_3 &= 3 - 3 & x_3 &= 0 \\ x_4 &= 8 - 6 & x_4 &= 2 \\ x_5 &= 2 & x_5 &= 2 \end{aligned} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 = 0 + 3 \cdot 1 = 3 \\ x_2 = 0 + 3 \cdot 0 = 0 \end{array} \right.$$

I coeff. nou base
non cambiano

Entre in base

→ I coefficienti noti
della nuova base

(4/2) Metodo Veloce - Partendo dal Punto 2.

$$z = 0 + 2x_1 + x_2$$

$$x_3 = 3 - x_1 + 2x_2$$

$$x_4 = 8 - 2x_1 - 3x_2$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

(4.1) Scelgo 1 variabile
non-base esce > 0
(o caso) - x_1

(4.2) Scelgo 1 variabile di base da far uscire

Ri definisco come prima la $\varepsilon = x_3$

$$\rightarrow x_3 \quad 3 - \varepsilon \geq 0 \rightarrow \varepsilon \leq 3 \quad] \quad \text{Scelgo la var più piccola}$$

$$\rightarrow x_4 \quad 8 - 2\varepsilon \geq 0 \rightarrow \varepsilon \leq \frac{8}{2}$$

(4.3) Ri-formulo scambiando $x_1 \leftrightarrow x_3$

$$z = 0 + 2x_1 + x_2$$

$$x_3 = 3 - x_1 + 2x_2 \Rightarrow$$

$$x_4 = 8 - 2x_1 - 3x_2$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

$$z = 0 + 6 - 2x_3 + 4x_2 + x_2$$

$$x_1 = 3 - x_3 + 2x_2$$

$$x_4 = 8 - 6 + 2x_3 - 4x_2 - 3x_2$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

$$\left[\begin{array}{l} z = 6 - 2x_3 + 5x_2 \\ x_1 = 3 + 2x_2 - x_3 \end{array} \right.$$

$$x_4 = 2 - 7x_2 + 2x_3$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

Fine calcolo

CASO DIVISO (CONTINUA) >

(4.2) Loop PT2

$$Z = 6 - 2x_3 + 5x_2$$

$$x_1 = 3 + 2x_2 - x_3$$

$$x_4 = 2 - 7x_2 + 2x_3$$

$$x_5 = 2 - x_2$$

(4.3) Base IN: x_2 (4.3) Base OUT: x_4

$$\begin{aligned} x_1 &\Rightarrow \frac{3}{2} \\ x_4 &\Rightarrow \frac{2}{7} \leftarrow \\ x_5 &\Rightarrow \frac{2}{1} \end{aligned}$$

(4.4) Ri-scrittura

$$Z = \frac{5x_2}{7} - \frac{4}{7}x_3 - \frac{5}{2}x_4 \quad \text{Negativi} \rightarrow \text{Punto di ottimo}$$

$$\begin{aligned} x_1 &= 3 + 2 \cdot \left(\frac{2}{7} + \frac{2}{7}x_3 - \frac{1}{7}x_4 \right) = \frac{26}{7} - \frac{3}{7}x_3 - \frac{2}{7}x_4 \\ x_2 &= \frac{2}{7} + \frac{2}{7}x_3 - \frac{1}{7}x_4 \\ x_5 &= \qquad \qquad \qquad = \frac{12}{7} - \frac{2}{7}x_3 + \frac{1}{7}x_4 \end{aligned}$$

(4.5) Verifico Punto di ottimo (Non necessario)

$$\begin{aligned} y_1 &= 0 - \frac{3}{7}y_3 - \frac{2}{7}y_4 \\ y_2 &= 0 + \frac{2}{7}y_3 - \frac{1}{7}y_4 \\ y_5 &= 0 - \frac{2}{7}y_3 + \frac{1}{7}y_4 \end{aligned}$$

$$y_3, y_4 \geq 0$$

Per def \rightarrow Ma sappiamo che con Z

$$-\frac{4}{7}y_3 - \frac{5}{7}y_4 > 0$$

Assurdo!

TROVARE VARIABILI DI BASE ➤

Per trovare le variabili artificiali, ci sono più casi possibili:

• VARIABILI OUIE

Esistono delle variabili nei vincoli per le quali riformulando in funzione delle variabili stesse il valore noto è ≥ 0

ES:

$$\begin{array}{rcl} -x_1 - x_2 + x_3 & = 1 \\ x_1 - 5x_2 & + x_4 & = 3 \\ -\frac{5}{2}x_1 + \frac{8}{3}x_2 & + x_5 & = 10 \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -5 & 1 \\ -\frac{5}{2} & \frac{8}{3} & 1 \end{bmatrix}$$

Formano una matrice diag. pos.

• VARIABILI NON OUIE

- Si definiscono delle variabili artificiali aggiungendole nelle righe in cui serve in positivo.

- Si riformula la funzione obiettivo nella sintassi

$$Z = \min S_1 + S_2 + \dots + S_n$$

- Infine, si prova a risolvere il nuovo problema.

Se ha soluzioni in cui le variabili artificiali stanno fuori base (nella f. obiettivo) allora

- Fatto ciò, se ci sono solo le funzioni obiettivo riformulate saranno già pronte per il problema iniziale, (eliminando le var. art.)

TROUARE VARIABILI DI BASE ➤

• VARIABILI NON OVALE

ES: "Risolvere col simplex il seguente sistema lineare"

$$\begin{aligned} \max z &= 3x_1 + x_2 \\ 2x_1 + x_2 &\geq 4 & x_1, x_2 \geq 0 \\ x_1 + 2x_2 &\geq 4 \\ x_1 &\leq s \end{aligned}$$

(a) Trasformare in sistema lineare omogeneo:

- $\text{Max } z = \checkmark$
- $x_i \geq 0$ = sei vincoli
- Var. positive: ✓

$$\begin{array}{l} \text{NO} \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -1 & & & 4 \\ & -1 & & \\ & & 1 & \\ \hline & & & x_5 \end{array} \right] \\ \text{NO} \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} & & & 4 \\ & & & \\ & & & \\ \hline & & & x_1 \end{array} \right] \end{array}$$

$\boxed{x_1 + 2x_2 - x_4 = 4}$
 $\boxed{x_1 + 2x_2 - x_4 = 4}$
 $\boxed{x_5 = 5}$

\Rightarrow va bene

(1) Trovo la base:

(1.a) Aggiungo le variabili artificiali

$$\begin{array}{lll} 2x_1 + x_2 - x_3 & +s_1 = 4 \\ x_1 + 2x_2 - x_4 & +s_2 = 4 \\ x_1 & +x_5 = 5 \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} s_1 & s_2 & x_5 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

(1.b) Risolvo il sotto-sistema: ↑

$$z' = \min s_1 + s_2 \quad x_1, \dots, x_5, s_3, s_4 \geq 0$$

1.b.i) 1° iterazione:

$$z' = \max -s_1 - s_2$$

BASE IN: s_1, s_2, x_5

BASE OUT:

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ \frac{4}{2} = 2 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} \rightarrow \text{Proc IN}$$

$$s_1 = 4 - 2x_1 - x_2 + x_3$$

$$s_2 = 4 - x_1 - 2x_2 + x_4$$

$$x_5 = 5 - x_1$$

$$\begin{aligned} z' &= -4 + 2x_1 + x_2 - x_3 - 4 + x_1 + 2x_2 - x_4 \\ &= -8 + 3x_1 + 3x_2 - x_3 - x_4 \end{aligned}$$

TROVARE VARIABILI DI BASE ➤

• VARIABILI NON OVALE

| ES: Continuazione

| (1) Trovo la base:

| 1.b) Risolvo il sotto-sistema:

| 1.b.2) Iterazione 2:

$$z = -8 + 3x_1 + 3x_2 \oplus x_3 \ominus x_4$$

BASE OUT: s_2 BASE IN: x_1

$$\left[\begin{array}{l} \frac{2}{3} = 4 \\ \frac{2}{3} = \frac{4}{3} \end{array} \right] x_1 = 2 - \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}s_1$$

$$\left[\begin{array}{l} \frac{2}{3} = \frac{4}{3} \end{array} \right] s_2 = 2 - \frac{3}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1 + x_4 \quad 2x_1 = 4 - x_2 + x_3 - s_1$$

$$x_5 = 3 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1 \quad x_1 = 2 - \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}s_1$$

$$s_2 = 4 - x_1 - 2x_2 + x_4$$

$$x_5 = 5 - 2 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1$$

$$= 4 - (2 - \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}s_1) - 2x_2 = 3 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1$$

$$= 4 - 2 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1 - 2x_2 + x_4$$

$$= 2 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1 - 2x_2 + x_4$$

$$z = -8 + 3(2 - \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}s_1) + 3x_2 - x_3 - x_4$$

$$= -8 + 6 - \frac{3}{2}x_2 + \frac{3}{2}x_3 - \frac{3}{2}s_1 + 3x_2 - x_3 - x_4$$

$$= -2 - \frac{3}{2}x_2 + \frac{3}{2}x_3 - \frac{3}{2}s_1 + 3x_2 - x_3 - x_4$$

$$= -2 + \frac{3}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 \oplus \frac{3}{2}s_1 \ominus x_4$$

| 1.b.3) Iterazione 3:

BASE OUT: s_2 BASE IN: x_2

Basi

$$x_1 = \frac{4}{3} - \frac{2}{3}s_1 + \frac{1}{3}s_2 + \frac{2}{3}x_3 - \frac{1}{3}s_4$$

$$x_2 = \frac{4}{3} + \frac{1}{3}s_1 - \frac{2}{3}s_2 - \frac{1}{3}x_3 + \frac{2}{3}s_4$$

$$x_5 = \frac{11}{3} + \frac{2}{3}s_1 - \frac{1}{3}s_2 - \frac{2}{3}x_3 + \frac{1}{3}s_4$$

$$\frac{-1-3}{6} = -\frac{4}{6}$$

$$z = \ominus s_1 \oplus s_2 \ominus H(m)$$

$$\frac{3}{2}x_2 = 2 + \frac{1}{2}s_1 - \frac{1}{2}x_3 + x_4 - s_1$$

$$3 + \frac{1}{2}\left(\frac{4}{3} + \frac{2}{3}s_1 - \frac{1}{3}x_3 + \frac{2}{3}s_4 - \frac{2}{3}s_2\right)$$

$$\frac{3}{2}x_2 = \frac{2}{3} \cdot 2 + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{3}s_1 - \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{2}x_3 + \frac{2}{3}x_4 - \frac{2}{3}s_2$$

$$3 + \frac{2}{3} + \frac{1}{6}s_1 - \frac{1}{6}x_3 + \frac{1}{3}x_4 - \frac{1}{3}s_2$$

$$x_2 = \frac{4}{3} + \frac{1}{3}s_1 - \frac{1}{3}x_3 + \frac{2}{3}x_4 - \frac{2}{3}s_2$$

$$\frac{11}{3} + \frac{1}{6}s_1 - \frac{1}{3}s_2 - \frac{1}{6}x_3 + \frac{1}{3}x_4$$

$$- \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_2$$

$$= \frac{11}{3} + \frac{2}{3}s_1 - \frac{1}{3}s_2 - \frac{2}{3}x_3 + \frac{1}{3}x_4$$

$$- \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}s_1$$

REGOLE DI SCELTA PER BASE IN OUT \rightarrow

- **BASE-IN:** Scogliere quella positiva col coeff. maggiore
Se ci sono valori uguali, scegliere a caso
- **BASE-OUT:** Fra i rapporti, scogliere il rapporto minore
Se ci sono valori uguali, scegliere a caso

BASI DEGENERI \rightarrow

Sono basi con termine noto = 0. Possono portare cicli
per evitare cicli (Regola di Bland)

- Tra le variabili con costo ridotto > 0 , scegliere la min o a caso
- Tra i rapporti, scegliere la min o a caso.



DUALE >

Dato un programma lineare (detto Prima) preferibilmente in forma standard, il Duale è nella forma

$$\min z = \{ t_u \cdot b \mid t_u \cdot A \geq c^t \} \leftarrow \max z = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid x \cdot A = b \}$$

In cui:

- t_u : È il vettore con termini iguali $\in \mathbb{R}$
- b : È il vettore dei termini noti dei vincoli del problema originale
- c : È il vettore dei coefficienti della f. obiettivo.

ES: Per il problema $\max z = x_1 - x_2$

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - & x_3 = 5 \\ 3x_1 + x_2 + & x_4 = 6 \end{aligned}$$

$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0$

(1) Def. programma lineare: ✓

(2) Def. Duale:

$$\min w = s_1 + s_2$$

$$\begin{aligned} 1 & \quad u_1 + 3u_2 \geq 1 \\ 2 & \quad 2u_1 + u_2 \geq -1 \\ 3 & \quad -u_1 \geq 0 \\ 4 & \quad u_2 \geq 0 \quad \text{con } u_1, u_2 \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 5 \\ 6 \end{bmatrix}$

$c = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

RILASSAMENTO LAGRANGIANO >

Metodo alternativo per calcolare la duale. Consiste nel sommare le funzioni obiettivo moltiplicate per i valori incogniti:

ES: Con $\max z = x_1 - x_2$

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 & \quad x_1 + 2x_2 - x_3 = 5 \rightarrow u_1 \\ 3x_1 + x_2 & \quad + x_4 = 6 \rightarrow u_2 \end{aligned}$$

(1) Ri-scrivo z:

$$x_1 - x_2 + u_1 \cdot [5 - (x_1 + 2x_2 - x_3)] + u_2 \cdot [6 - (3x_1 + x_2 + x_4)]$$

RILASSAMENTO LAGRANGIANO >

ES: Continua

(1) Calcolo il Rilassamento

$$L(u) =$$

$$x_2 - x_2 + u_2 \cdot \left[\begin{array}{l} u - 1,3 \\ S - (x_2 + 2x_2 - x_3) \end{array} \right] +$$

$$u_2 \cdot \left[\begin{array}{l} 6 - (3x_2 + x_2 + x_1) \end{array} \right]$$

$$= 5u_2 + \max_{x_1, x_2}$$

$$x_2 [1 - u_1 - 3u_2] \leq 0$$

$$x_2 [-1 - 2u_1 - u_2] \leq 0$$

$$[-u_3] \leq 0$$

$$[+u_4] \leq 0$$

Da qui possiamo risalire
al rilassamento lagrangiano

DUALE > PROPRIETÀ

- Il duale del duale è il primale originale
- Se il Primale è illimitato, il Duale non ha soluzioni ammissibili
- Se il Duale è illimitato, il Primale non ha soluzioni
- Se si ha 2 soluzioni ammissibili per la primale e duale
in cui hanno entrambe la stessa **funzione obiettivo**, allora
i due punti sono ottimi
- Se si ha 2 soluzioni ammissibili per la primale e duale
In generale la soluzione della primale sarà \geq
ella soluzione della duale

DUALE > DUALITÀ FORTE

Dati un primale e un duale. Il primale ha un ottimo se e solo se il duale ha un ottimo.

Inoltre devono lo stesso valore $\mathbf{U} \cdot \mathbf{x} = 0$

Ovvero sono complementari:

Con x (primale) e v (duale):

- $x_i > 0 \rightarrow v_i = 0$
- $v_i > 0 \rightarrow x_i = 0$

L17 • Simplex Duale

CASO D'USO: RISOLUZIONE SISTEMA CON DUALE :

"Risolvere $\max z = 2x_1 - x_2 + x_3$
con vincoli: $x_1 + 2x_2 - x_3 + 3x_4 \leq 10$ $x_1, \dots, x_4 \geq 0$
 $x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 \leq 5$

(1) Trasformo in forma standard:

- Vincoli:

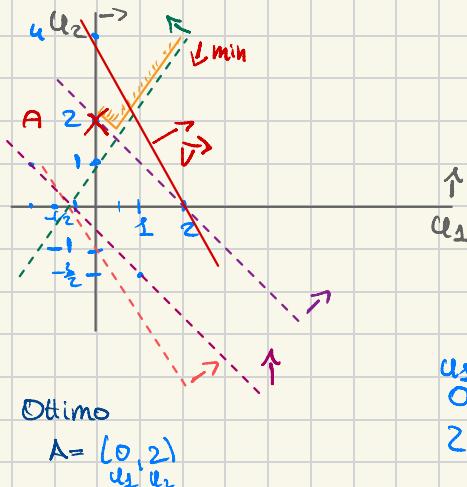
$$\begin{aligned} & -x_1 + 2x_2 - x_3 + 3x_4 + x_5 = 10 \quad x_1, \dots, x_6 \geq 0 \\ & -x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 + x_6 = 5 \end{aligned}$$

(2) Definisco il duale:

$$b = \begin{bmatrix} 10 \\ 5 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad c = [2 \ -1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0]$$

$$\begin{array}{lll} \min & 10u_1 + 5u_2 & \text{Vincoli} \\ & u_1 + u_2 \geq 2 & \\ & 2u_1 + u_2 \geq -1 & \\ & -u_1 + u_2 \geq 1 & \\ & 3u_1 + 2u_2 \geq 0 & \\ & u_1 \geq 0 \quad u_2 \geq 0 & \end{array}$$

(3) Provo a risolvere il sistema (Per via grafica)



$$\begin{array}{ll} u_1 + u_2 \geq 2 \rightarrow u_1 + u_2 = 2 & \\ u_1 | u_2 \quad | & -u_1 + u_2 \geq 1 \\ 0 | 2 & u_1 | u_2 \\ 2 | 0 & 0 | \frac{1}{2} \\ \hline 2u_1 + u_2 \geq -1 & -1 | 0 \end{array}$$

$$u_3 | u_2 \quad 10u_1 + 5u_2 = 20 \\ 0 | 4 \\ 2 | 0$$

$$\begin{array}{ll} 3u_1 + 2u_2 \geq 0 & \\ u_1 | u_2 \quad | & -\frac{2}{3} | 1 \\ 1 | -\frac{3}{2} & \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 3+2u_1=0 \\ 2u_2=-3 \\ u_1=-\frac{3}{2} \\ 3u_1+2=0 \\ \frac{3u_1}{3}=-\frac{2}{3} \end{array}$$

L17 • Simplex Duale

2

CASO D'USO: RISOLUZIONE SISTEMA CON DUALE

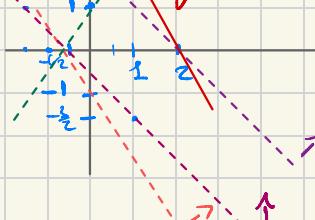
(4) Dedo i valori del primale con le prop. del duale

$$4u_2 \rightarrow v_5 = 0$$

$$v_5 = 0 \rightarrow \min$$

$$A \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$$



Ottimo

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$u_1 \ u_2$$

4.1) Trasformo in Lineare

$$\begin{array}{lll} x_1 & u_1 + u_2 - v_1 & = 2 \\ x_2 & 2u_1 + u_2 - v_2 & = -1 \\ x_3 & -u_1 + u_2 & = 1 \\ x_4 & 3u_1 + 2u_2 & = 0 \\ x_5 & u_2 & = 0 \\ x_6 & u_1 & = 0 \end{array}$$

$$= 2 \quad |$$

$$= -1 \quad |$$

$$= 1 \quad |$$

$$= 0 \quad |$$

$$= 0 \quad (1)$$

$$V_6 = 0 \quad (2)$$

4.2) Dedo i valori delle v_i

$$v_1 \Rightarrow 0 + 2 - v_1 = 2 \Rightarrow v_1 = 0$$

$$v_2 \Rightarrow 0 - 1 - v_2 = -1 \Rightarrow v_2 = 0$$

$$v_3 \Rightarrow 0 + 1 - v_3 = 1 \Rightarrow v_3 = 0$$

$$v_4 \Rightarrow 3 - 2 \cdot \frac{3}{2} - v_4 = 0 \Rightarrow v_4 = 0$$

$$v_5 \Rightarrow 0 - v_5 = 0 \Rightarrow v_5 = 0$$

$$v_6 \Rightarrow v_6 = 0$$

4.3) Applico le proprietà della duale

$$v_i = 0 \Rightarrow x_i > 0 \quad x_i > 0 \models v_i = 0$$

Dell'ottimo

$$\bullet \quad v_1 = 0 \text{ (verta 1)} \wedge \quad v_6 = 0 \quad v_2, v_3, v_4, v_5 \geq 0$$

Le altre devono essere $\geq 0 \rightarrow$

5) Applico le proprietà sul primale

$$\max z = 2x_1 - x_2 + x_3 \quad x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0$$

$$x_1 + 2x_2 - x_3 + 3x_4 + x_5 = 10$$

$$x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 + x_6 = 5$$

$$\hookrightarrow \begin{cases} x_2 + x_5 = 10 \\ x_1 = 5 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 5 \\ x_2 = 5 \end{cases} \quad \checkmark$$

L17 • Simplex Duale

SIMP. DUALE \rightarrow BASI OTTIME MA NON AMMISSIBILI
 Posso succedere che, applicando il simplex, capiti un vincolo in base con termine noto negativo.

$$\begin{aligned} \max z &= 2 - \frac{4}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4 \\ x_1 &= 2 - \frac{1}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4 \\ \rightarrow x_3 &= -3 + \frac{5}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4 \\ x_1, \dots, x_4 &\geq 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \min z &= 2 v_1 - 3 v_3 \\ v_2 &= \frac{4}{3} + \frac{1}{3}v_1 - \frac{1}{3}v_3 \\ v_3 &= \frac{1}{3} + \frac{1}{3}v_1 + \frac{1}{3}v_2 \end{aligned}$$

Per risolvere il problema, bisognerà

1. Creare il Duale

2. Portare tutti i termini in funzione delle variabili di slack trasponendo le basi con le non-basi:

- di solle*
- I coefficienti noti diventano i coefficienti delle variabili fuori base e vice versa
 - I coefficienti dei vincoli vengono trasposti

3. Da cui si protegge normalmente il simplex sul duale

1	v_4
$\max z = 2 - \frac{4}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4$	$\min w = 2 + 2v_1 - 3v_3$
$x_1 = 2 - \frac{1}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4$	$v_2 = \frac{4}{3} + \frac{1}{3}v_1 - \frac{1}{3}v_3$
$\rightarrow x_3 = -3 + \frac{5}{3}x_2 - \frac{1}{3}x_4$	$v_4 = \frac{1}{3} + \frac{1}{3}v_1 + \frac{1}{3}v_2$
$x_1, \dots, x_4 \geq 0$	$v_1, \dots, v_4 \geq 0$
$\max z = -\frac{2}{5} - \frac{4}{5}x_3 - \frac{3}{5}x_4$	$\min w = -\frac{2}{5} + \frac{7}{5}v_1 + \frac{9}{5}v_2$
$x_1 = \frac{7}{5} - \frac{1}{5}x_3 - \frac{2}{5}x_4$	$v_3 = \frac{4}{5} + \frac{1}{5}v_1 - \frac{3}{5}v_2$
$x_2 = \frac{9}{5} + \frac{2}{5}x_3 + \frac{1}{5}x_4$	$v_4 = \frac{3}{5} + \frac{2}{5}v_1 - \frac{1}{5}v_2$
$x_1, \dots, x_4 \geq 0$	$v_1, \dots, v_4 \geq 0$

L18 • Simplex Duale II

SIMP. DUALE \rightarrow METODO VELOCE

Per evitare di andarsene a creare e risolvere il duale, conviene lavorare sul primale:

- Scegliere come termine uscente dalla base il termine con valore nato < 0
- Guardando sulla stessa riga, scegliere la variabile con coefficiente > 0 :

Tra le candidate, scegliere quella col rapporto

$\left| \frac{-b}{a_i} \right|$ minore, con b coeff. dell' i -esimo costo (F. obb)

- di coeff. della i -esima variabile non in base

Se non si riesce a trovare, il problema non ha sol.

ES:

$$\begin{array}{lll} \max z = & 2 & -\frac{4}{3}x_2 & -\frac{1}{3}x_4 \\ x_1 = & 2 & -\frac{1}{3}x_2 & -\frac{1}{3}x_4 \\ x_3 = & -3 & +\frac{5}{3}x_2 & -\frac{1}{3}x_4 \\ & x_1, \dots, x_4 \geq 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{lll} \max z = & -\frac{2}{5} & -\frac{4}{5}x_3 & -\frac{3}{5}x_4 \\ x_1 = & \frac{7}{5} & -\frac{1}{5}x_3 & -\frac{2}{5}x_4 \\ x_2 = & \frac{9}{5} & +\frac{5}{5}x_3 & +\frac{1}{5}x_4 \\ & x_1, \dots, x_4 \geq 0 \end{array}$$

ESCE: x_3 per -3 nato

ENTRA: x_2 per $\frac{5}{3}$ unica

scelta possibile

$$\text{ovvero } \frac{\frac{4}{3}}{\frac{5}{3}} = \frac{+4}{5}, \frac{\frac{3}{5}}{\frac{5}{3}} = \frac{4}{5}$$

CASO D'USO: APPLICAZIONE SIMPLEX DUALE

"Risolvere $\min z = 2x_1 + 3x_2$ con: $3x_1 + 2x_2 \geq 4$ "

$$x_1 + 3x_2 \geq 5$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

(0) Trasformo forma SCD

$$\bullet \text{ Max} \Rightarrow \max z = -2x_1 - 3x_2$$

$$\bullet \text{ Vincoli} \Rightarrow \begin{array}{rcl} 3x_1 + 2x_2 - x_3 & = 4 & x_1, \dots, x_4 \geq 0 \\ x_1 + 3x_2 - x_4 & = 5 & \end{array}$$

(1) Applico il simplex come non ammissibile $x_B = \{x_3, x_4\}$

$$x_3 = -4 + 3x_1 + 2x_2$$

$$x_4 = \underbrace{-5}_{< 0} + x_1 + 3x_2$$

$$\max z = 0 - 2x_1 - 3x_2$$

CASO D'USO : APPLICAZIONE SIMPLEX DUALE

(1.1) Simplesso Duale : Applico la forma semplicificata

$$\max z = 0 - 2x_1 - 3x_2$$

$$x_3 = -4 + 3x_1 + 2x_2$$

$$x_4 = -5 + x_1 + 3x_2$$

BASE OUT: x_4

BASE IN:

$$\min \left\{ \frac{2}{1}, \frac{3}{3} \right\} = \frac{3}{3}$$

$$\frac{x_1}{2} > 0 \quad \frac{x_2}{3} > 0$$

Da cui in poi come sempre

$$x_2 = \frac{8}{3} - \frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{3}x_4$$

$$x_3 = -\frac{2}{3} + \frac{7}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_4$$

$$\max z = -5 - x_1 - x_4$$

⚠ solitamente questi coeff. devono stare < 0

(1.2) Simplesso Duale : Applico la forma semplicificata

BASE OUT: x_3 per $-\frac{2}{3}$

$$\max z = -5 - x_2 - x_4$$

$$x_2 = \frac{8}{3} - \frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{3}x_4$$

$$x_3 = -\frac{2}{3} + \frac{7}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_4$$

BASE IN: x_1

$$\min \left\{ \frac{1}{\frac{1}{3}}, \frac{1}{\frac{2}{3}} \right\}$$

$$= \left\{ \frac{3}{1}, \frac{3}{2} \right\} = x_1$$

$$\max z = -\frac{3}{2} - \frac{3}{2}x_3 - \frac{5}{2}x_4$$



$$x_1 = \frac{3}{2} + \frac{3}{2}x_3 - \frac{2}{2}x_4$$

$$x_2 = \frac{4}{2} - \frac{1}{2}x_3 + \frac{3}{2}x_4$$

INSERIMENTO VINCOLI SU VARIABILI ESSENTE

Dato un sistema di cui si sa già l'ottimo, a volte vengono aggiunti nuovi vincoli. Per gestirli basta standardizzare

ES $\max z = \frac{52}{7} - \frac{4}{7}x_3 - \frac{5}{7}x_4$ aggiungo $x_1 \geq 4$

$$x_1 = \frac{25}{7} - \frac{3}{7}x_3 - \frac{2}{7}x_4$$

(1) Standardizzo:

$$x_2 = \frac{2}{7} + \frac{2}{7}x_3 - \frac{1}{7}x_4$$

$$x_3 \geq 4 \rightarrow x_1 - x_6 = 4$$

$$x_5 = \frac{12}{7} - \frac{5}{7}x_3 + \frac{1}{7}x_4$$

(2) Riformulo in base

$$x_6 = -\frac{3}{7} - \frac{3}{7}x_3 - \frac{3}{7}x_4$$

$$x_6 = -4 + x_1$$

$$\boxed{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6}$$

↳ Fu questo caso non ha sol. ammissibili

PROGRAMMA LINEARE INTERO >

È una variazione di programmazione lineare in cui

- I coefficienti della matrice dei coefficienti della matrice sono $\in \mathbb{Z}$ (interi)
- I coefficienti della funzione obiettivo sono interi positivi $\in \mathbb{Z}^+$

PROGRAMMA LINEARE INTERO >

Le soluzioni sono le soluzioni del programma lineare intero al quale è stato applicato il rilassamento continuo (var in \mathbb{R}).

Dalle quali va preso solo la parte intera

$$\begin{aligned} \max z &= x_1 + 6x_2 \\ \text{soggetto a } & 15x_1 + 12x_2 \leq 40 \\ & -x_1 + 2x_2 \leq 2 \\ & x_1, x_2 \in \mathbb{Z}_+ \end{aligned}$$

Rilassamento continuo.

$$\begin{aligned} \max z &= x_1 + 6x_2 \\ \text{soggetto a } & 15x_1 + 12x_2 \leq 40 \\ & -x_1 + 2x_2 \leq 2 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \end{aligned}$$



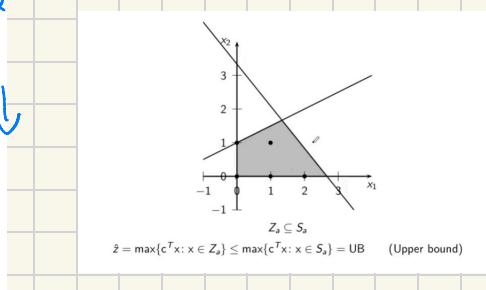
forma standard

$$\begin{aligned} \max z &= x_1 + 6x_2 \\ \text{soggetto a } & 15x_1 + 12x_2 + x_3 = 40 \\ & -x_1 + 2x_2 + x_4 = 2 \\ & x_1, \dots, x_4 \in \mathbb{Z}_+ \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} \max z &= x_1 + 6x_2 \\ \text{soggetto a } & 15x_1 + 12x_2 + x_3 = 40 \\ & -x_1 + 2x_2 + x_4 = 2 \\ & x_1, \dots, x_4 \geq 0. \end{aligned}$$

forma standard Rilassata



L20 •

P. L.W. INTERA > BRANCH & BOUND : RISOLUZIONE

Per risolvere i sistemi lineari interi, si segue:

1. Si risolve il problema rilassato

2. SE la soluzione appartiene agli interi (Tutte lexi!)

Allora la soluzione vale anche per gli interi

• ALTRIMENTI

Per ogni componente non lineare, si devono risolvere 2 sotto-problemi

- Problema con aggiunta di vincolo

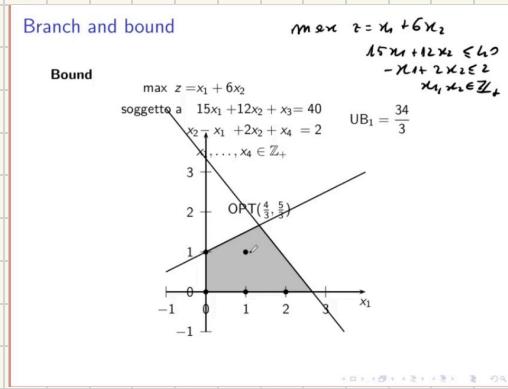
 $P \wedge x_i \leq \lceil \lambda_i \rceil$ minore del floor

- $P \wedge x_i \geq \lceil \lambda_i \rceil$

maggior del ceil

Da cui si prende la

soluzione migliore.

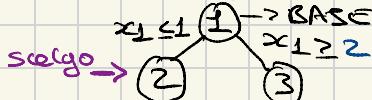
ESEMPLO

- Il S.L.I fornisce come punto

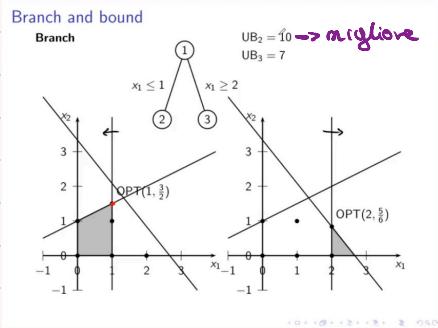
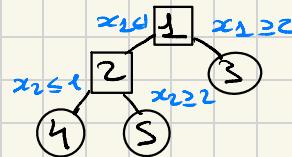
$$\text{OPT} \left(\frac{4}{3}, \frac{5}{3} \right)$$

 $\frac{4}{3} \notin \mathbb{Z}$

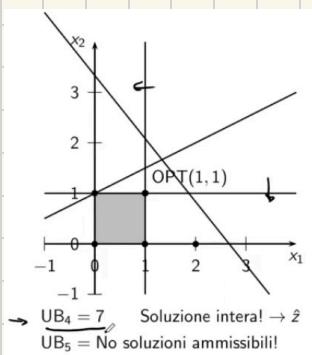
- Ho fatto un branch. si parla scegliendo 1 solo caso

: Scelgo $x_1 \rightarrow \frac{3}{3}1, \frac{6}{3}=2$ 

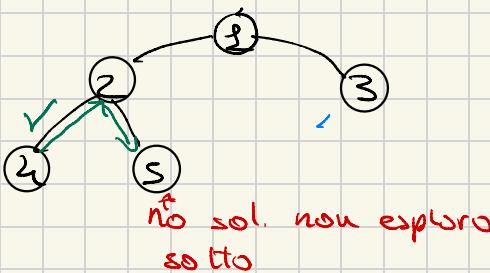
- Ripeto per l'altra componente frazionaria:



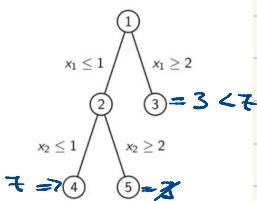
P. L.W. INTEGRA > BRANCH & BOUND : RISOLUZIONE
ESEMPIO



- Trovato un ottimo, si prosegue sugli altri branch.



Se nei rami fratelli il valore è minore rispetto al candidato, allora si può rendere skippare



Il problema (3) non va più risolto!
 Chiuso perché $UB_3 = 7 \leq \hat{z}$
 Ottimo $\hat{z} = 7$, $\hat{x}_1 = 1$, $\hat{x}_2 = 1$.